

Algorithmen und Datenstrukturen 1

Prof. Dr. Carsten Lecon

Sortieralgorithmen



Bildquelle: <http://www.juergenkreitner.de>

Sortieralgorithmen

- Anwendungsgebiete
- Kategorisierung von Sortierverfahren
- Sortieralgorithmen
 - Bubblesort
 - Selectionsort
 - Insertionsort (Wdh.)
 - Shellsort
 - Heapsort
 - Quicksort
 - Mergesort (Wdh.)
 - Weitere Sortierverfahren

Sortieralgorithmen

Typische Anwendungsgebiete

- Listenerzeugung
 - Bsp. Telefon-, Wörterbuch; Tabellenkalkulation, ...
- Duplikat-Ermittlung
- Prioritätswarteschlangen
- Computergrafik
 - Umwandlung 3D→2D: z-Wert zeigt Überdeckung an
- Spieleprogrammierung
 - Auswahl der besten Lösung

Sortieralgorithmen

- Sortierung von mehr oder weniger komplexen Datenobjekten
- Die zu sortierenden Datenobjekte haben oft mehrere Komponenten
- Für Sortierung: ein repräsentatives Attribut

Sortieralgorithmen

Kategorisierung

- Stabilität
- Intern vs. Extern
- In-place vs. out-of-place

Sortieralgorithmen

Stabilität

- Relative Ordnung gleichrangiger Objekte wird nicht verändert.
- Interessant an Vorsortierung
- Beispiel:
 - Notenliste:
 - Liste ist nach Namen sortiert
 - Soll nach Sortierung nach Note auch nach Namen sortiert bleiben

Sortieralgorithmen

Intern vs. extern

- Intern: Gesamte Datenbestand befindet sich während des Sortierens im Hauptspeicher
- Extern: Überwiegender Teil des Datenbestandes befindet sich während des Sortierens überwiegend auf Hintergrundspeichern
 - Zurückführen auf interne Suche:
 - Aufteilung und Zusammenmischung (→ Mergesort)

Sortieralgorithmen

In-place vs. out-of-place

- In-Placement:
- Sortierung direkt auf Eingabestruktur ohne Verwendung zusätzlichen Speicherplatzes
 - Beispiele: Heapsort, Quicksort, Bubblesort, ...

Sortieralgorithmen

- Anwendungsgebiete
- Kategorisierung von Sortierverfahren
- Sortieralgorithmen
 - **Bubblesort**
 - Selectionsort
 - Insertionsort (Wdh.)
 - Shellsort
 - Heapsort
 - Quicksort
 - Mergesort (Wdh.)
 - Weitere Sortierverfahren

Sortieralgorithmen

Bubblesort

- Sortieren durch Vertauschen
- Eines der bekanntesten Sortierverfahren
 - Selbst Barack Obama kennt es ;-)
- Größtes Element „blubbert“ nach oben
- Doppelschleife
 - Verbesserung: Nur solange weiterlaufen, bis keine Vertauschung mehr erforderlich ist

Sortieralgorithmen



http://www.youtube.com/watch?v=k4RRi_ntQc8

Sortieralgorithmen

```
1  procedure bubblesort1(A)
2      for i=1 to length(A)-1 do
3          for j=i+1 to length(A) do
4              if A[i] > A[j] then
5                  swap A[i]  $\leftrightarrow$  A[j]
6              end if
7          end for
8      end for
9  end procedure
```

Sortieralgorithmen

```
1  procedure bubblesort2 (A)
2      do
3          for i=1 to length (A) -1
4              if A[i] > A[i+1] then
5                  swap A[i]  $\leftrightarrow$  A[i+1]
6              end if
7          end for
8      until keine Vertauschung mehr
9  end procedure
```

<https://www.youtube.com/watch?v=lyZQPjUT5B4>

Sortieralgorithmen

- Anwendungsgebiete
- Kategorisierung von Sortierverfahren
- Sortieralgorithmen
 - Bubblesort
 - **Selectionsort**
 - Insertionsort (Wdh.)
 - Shellsort
 - Heapsort
 - Quicksort
 - Mergesort (Wdh.)
 - Weitere Sortierverfahren

Sortieralgorithmen

- **Selectionsort** : Sortieren durch Selektion
- Idee:
 - Kleinstes Element suchen und an Anfang stellen (Vertauschen)
 - Ab zweitem Element genauso verfahren
 - Etc.
- Geht auch andersherum (hinten beginnen mit dem größten Element)
 - Beispiel Tafel: 5 – 1 – 8 – 3 – 9 – 2

Sortieralgorithmen

```
1      procedure selectionsort(A)
2          left=1
3          do
4              min = left
5              for i=left+1 to length(A) do
6                  if A[i] < A[min] then
7                      min=i
8                  end if
9              end for
10             swap A[min] ↔ A[left]
11             left = left+1
12         while left < length(A)
13     end procedure
```

Sortieralgorithmen

```
1      procedure selectionsort (A)
2          right=length(A)
3          do
4              max = right
5              for i=1 to right-1 do
6                  if A[i] > A[max] then
7                      max=i
8                  end if
9              end for
10             swap A[max]  $\leftrightarrow$  A[right]
11             right = right-1
12         while right > 0
13     end procedure
```

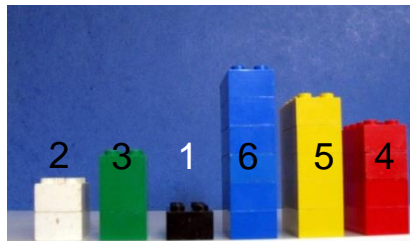
Sortieralgorithmen

- Anwendungsgebiete
- Kategorisierung von Sortierverfahren
- Sortieralgorithmen
 - Bubblesort
 - Selectionsort
 - **Insertionsort (Wdh.)**
 - Shellsort
 - Heapsort
 - Quicksort
 - Mergesort (Wdh.)
 - Weitere Sortierverfahren

Anwendungen des Sortierproblems

Insertionsort

- Sortieren durch Einfügen
- Einfach, wenig effizient; aber
 - leicht zu implementieren
 - gute Ergebnisse bei vorsortierten oder kleinen Folgen
- Entspricht bspw. dem Kartenaufnehmen in Kartenspielen
- Beispiel



Bildquelle: <http://mathbits.com>

Algorithmus (in Pseudocode)

```

1  function insertionsort(A)
2    for i=2 to length(A)
3      x := A[i]
4      j := i
5      while ( (j>1) and (A[j-1] > x) )
6        A[j] := A[j-1]
7        j := j-1
8      end while
9      A[j] = x
10   end for
11 end function

```

Sortieralgorithmen

- Anwendungsgebiete
- Kategorisierung von Sortierverfahren
- Sortieralgorithmen
 - Bubblesort
 - Selectionsort
 - Insertionsort (Wdh.)
 - **Shellsort**
 - Heapsort
 - Quicksort
 - Mergesort (Wdh.)
 - Weitere Sortierverfahren

Beispiel Insertionsort

| | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 5 | 8 | 2 | 1 | 7 | 4 | 6 | 0 | 3 |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|

| | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 5 | 8 | 2 | 1 | 7 | 4 | 6 | 0 | 3 |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|

| | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 2 | 5 | 8 | 1 | 7 | 4 | 6 | 0 | 3 |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|

| | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 1 | 2 | 5 | 8 | 7 | 4 | 6 | 0 | 3 |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|

| | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 1 | 2 | 5 | 7 | 8 | 4 | 6 | 0 | 3 |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|

| | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 1 | 2 | 4 | 5 | 7 | 8 | 6 | 0 | 3 |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|

| | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 1 | 2 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 0 | 3 |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|

| | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 0 | 1 | 2 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 3 |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|

| | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|

Shellsort

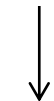
- Weiterentwicklung von Insertionsort
- Problem bei Insertionsort: Bei weit entfernten Elementen erfolgen viele Verschiebungen
- **Shellsort**: Vorsortierung mit Insertionsort
- Aufteilung des Arrays in 2^n Teile

Shellsort

| | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 5 | 8 | 2 | 1 | 7 | 4 | 6 | 0 | 3 |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|

Aufteilen in 4 Teilbereiche

| | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 5 | 8 | 2 | 1 | 7 | 4 | 6 | 0 | 3 |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|



Sortieren



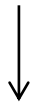
| | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 3 | 4 | 2 | 0 | 5 | 8 | 6 | 1 | 7 |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|

Aufteilen in 2 Teilbereiche

| | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 3 | 4 | 2 | 0 | 5 | 8 | 6 | 1 | 7 |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|



Sortieren



| | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 2 | 0 | 3 | 1 | 5 | 4 | 6 | 8 | 7 |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|

Aufteilen in 1 Teilbereich

| | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 2 | 0 | 3 | 1 | 5 | 4 | 6 | 8 | 7 |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|



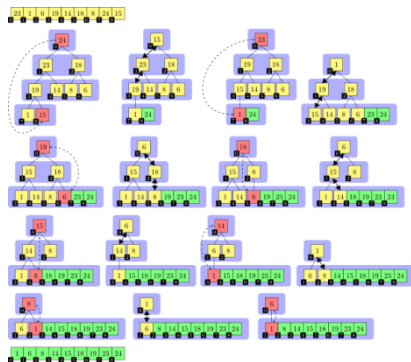
Sortieren

| | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|

Sortieralgorithmen

- Anwendungsgebiete
- Kategorisierung von Sortierverfahren
- Sortieralgorithmen
 - Bubblesort
 - Selectionsort
 - Insertionsort (Wdh.)
 - Shellsort
 - **Heapsort**
 - Quicksort
 - Mergesort (Wdh.)
 - Weitere Sortierverfahren

Heapsort



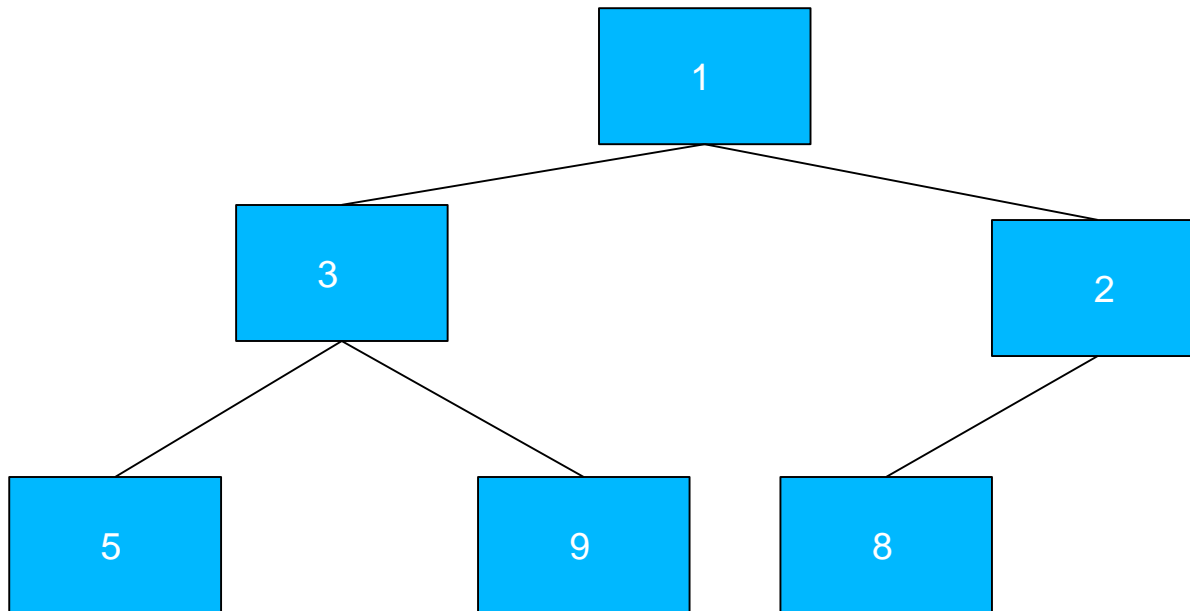
Heap

- Übersicht
- Einführung
- Aufrechterhaltung der Heap-Eigenschaft
- Aufbau eines Heaps

Heap

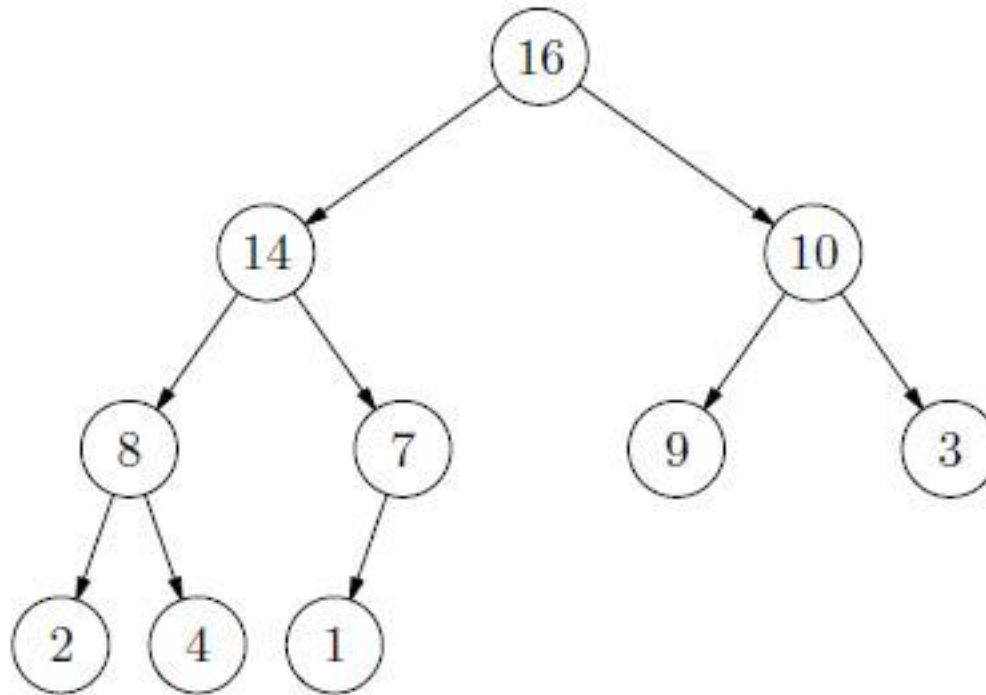
- Lernziele
 - Kennenlernen der neuen Datenstruktur „Heap“
 - Verstehen der Eigenschaften von Heaps
 - Kennen der Algorithmen zur Herstellen dieser Eigenschaften
 - Kennen der Anwendungen von Heaps

Heap: Baum und Array



| | | | | | |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 1 | 3 | 2 | 5 | 9 | 8 |
| [1] | [2] | [3] | [4] | [5] | [6] |

Heap: Baum und Array, Beispiel 2



| 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 |
|----|----|----|---|---|---|---|---|---|----|
| 16 | 14 | 10 | 8 | 7 | 9 | 3 | 2 | 4 | 1 |

Heap

- Eigentlich kaum neu: Wir kennen (binäre) Heaps bereits: Implementierung von Binärbäumen durch Arrays
- Ein binärer Heap ist eine Arrayobjekt, das als vollständiger Baum angesehen kann.
- Jeder Knoten entspricht einem Array-Element.
- Ein Array A , das einen Heap repräsentiert, hat 2 Attribute:
 - **length(A)**: Anzahl der Elemente im Array
 - **heap-size(A)**: Anzahl der Elemente, die auch tatsächlich zum Heap gehören, also $\text{heap-size}(A) \leq \text{length}(A)$
- Gültige Elemente im Heap: $A[1] \dots A[\text{heap-size}(A)]$
- Wurzel des Baums ist $A[1]$.

Heap

- Berechnung von Kind- und Elternknoten:
- **parent(i)** : $i/2$ (nach unten abgerundet)
- **left(i)**: $2i$
- **right(i)**: $2i+1$

Heap

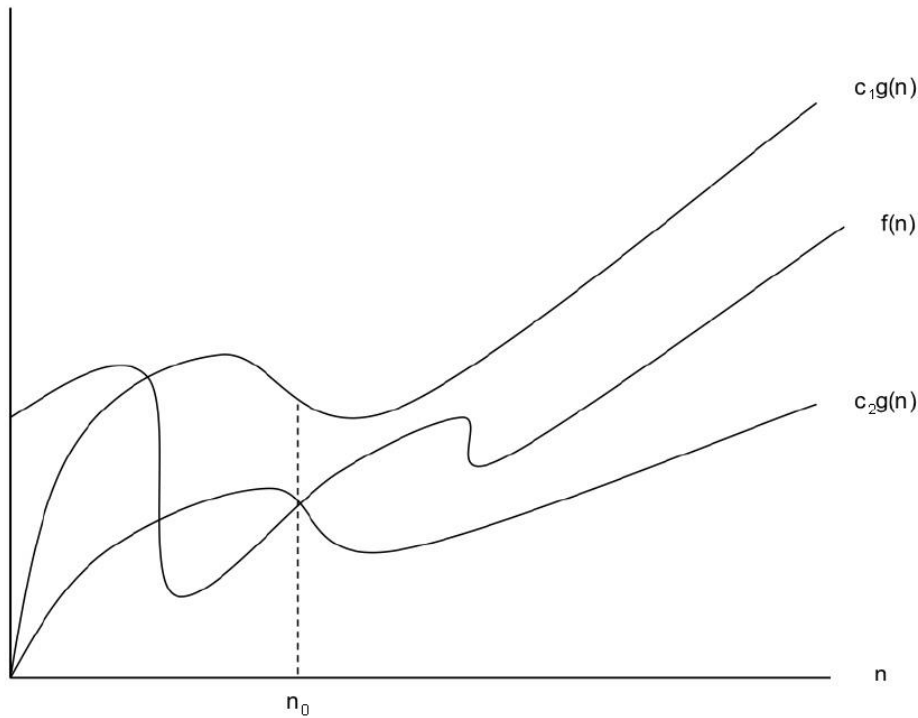
- Anwendungen:
 - Prioritätswarteschlangen (in Betriebssystemen, etc.)
 - Greedy-Algorithmen
 - Heapsort

Heap

- Bemerkungen
 - Da man Heaps als vollständige Binärbaume interpretieren kann, können alle Begrifflichkeiten übernommen werden.
 - Die Höhe eines Knotens ist die Anzahl der Kanten, über die der Knoten auf dem längsten einfachen Weg zu einem Blatt verbunden wird.
 - Die Höhe eines Heaps ist also $\theta(\log n)$.
 - Die Basisalgorithmen sind proportional zur Höhe h und haben damit eine Laufzeit $O(\log n)$.

Wachstum der Laufzeit von Algorithmen

- Θ -Notation



Heap

- **Definition Min-Heap**
- Ein **Min-Heap** ist ein Heap, für dessen Elemente gilt:

$$A[\text{parent}(i)] \leq A[i], i > 1$$

- Die geforderte Eigenschaft heißt **Min-Heap-Eigenschaft**.
→ Alle Knoten des Teilbaums von $A[i]$
sind größer/gleich $A[i]$.

Heap

- **Definition Max-Heap**
- Ein **Max-Heap** ist ein Heap, für dessen Elemente gilt:

$$A[\text{parent}(i)] \geq A[i], i > 1$$

- Die geforderte Eigenschaft heißt **Max-Heap-Eigenschaft**.
→ Alle Knoten des Teilbaums von $A[i]$
sind kleiner/gleich $A[i]$.

Heap

- Voraussetzung für Operationen (z.B. Sortieren) auf Heaps:
 - Array muss in binären Heap umgewandelt werden.
- Algorithmus:
 - Beginn in der Mitte des Arrays
 - „Versickern“ der davorliegenden Knoten (bis zum ersten Element)
 - Austausch mit Nachfolgeknoten, falls dieser größer/gleich dem aktuellen Knoten ist
 - Fortführung, bis kein größerer Nachfolgeknoten gefunden wird

Heap

```

1  function max-heapify(A, i)
2    l = left(i)
3    r = right(i)
4    if l ≤ A.heap-size(A) and A[l] > A[i] then largest = l
5    else                                     largest = i
6    end if
7    if r ≤ A.heap-size(A) and A[r] > A[largest] then largest = r
8    end if
9    if largest ≠ i then
10      Vertausche A[i] und A[largest]
11      max-heapify(A, largest)
12    end if
13 end function

```


Heap

- Laufzeit von `max-heapify`:
 - Bis auf rekursiven Aufruf: konstante Laufzeit
 - Je Aufruf ein weiterer Aufruf mit Element einer höheren Ebene
 - Maximal so viel Aufrufe wie Höhe
 - $T(n) = O(h) = O(\log n)$

Heap

Aufbau Heap:

```
1 function build-max-heap(A)
2   for i=A.heap-size(A) / 2 downto 1 do
3     max-heapify(A, i)
4   end for
5 end function
```

Heap

Beispiele:

- Folge (Quelle: Wikipedia)
 - H E A P S O R T
 - überführen in einen Max-Heap
- Folge
 - 1 – 2 – 3 – 4 – 5 – 6 – 7 – 8 – 9 – 10
 - überführen in einen Max-Heap
(am Beispiel des Programms)

Heap

- HÖRSAAL-ÜBUNG
- Illustrieren Sie die Operation `build-max-heap` am Beispiel des Arrays
 - 5 – 3 – 17 – 10 – 84 – 19 – 6 – 22 – 9
 - Zeichnen Sie den entsprechenden binären Baum vor und nach der Erstellung des Heaps.

Heap

- Min-Heap:
 - Was muss im Code geändert werden?
- Folge (Quelle: Saake, Sattler: „Algorithmen...“)
 - 5 – 1 – 8 – 3 – 0 – 2

überführen in einen Min-Heap

Heap

```

1  function min-heapify(A, i)
2    l = left(i)
3    r = right(i)
4    if l ≤ A.heap-size(A) and A[l] < A[i] then smallest = l
5    else                                smallest = i
6    end if
7    if r ≤ A.heap-size(A) and A[r] < A[smallest] then smallest = r
8    end if
9    if smallest ≠ i then
10      Vertausche A[i] und A[smallest]
11      min-heapify(A, smallest)
12    end if
13 end function

```

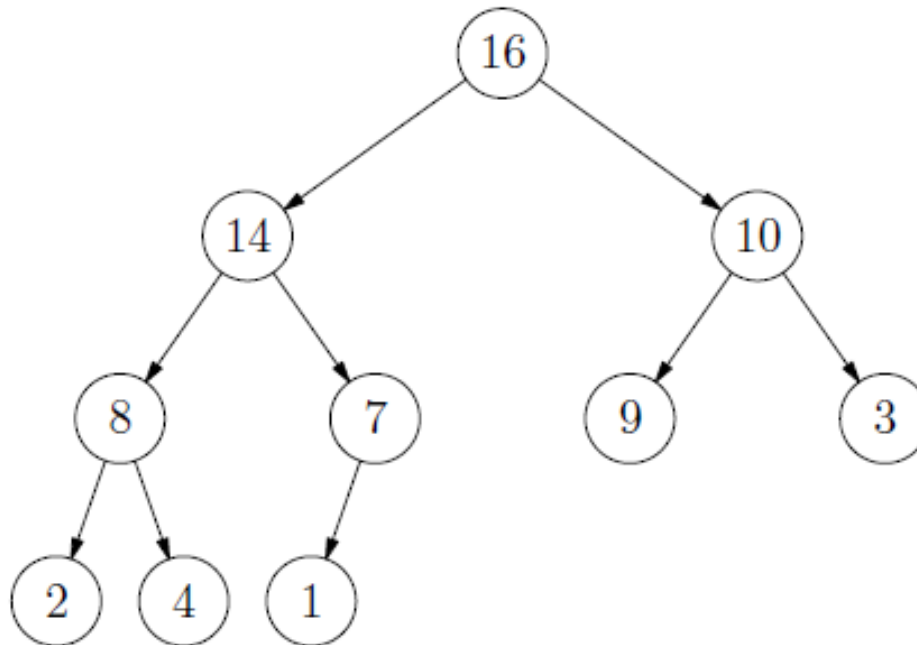
Heap

- Heapsort
- Wie kann man die Datenstruktur „Heap“ zur Sortierung nutzen?
 - A muss zu Beginn Max-Heap sein → **build-max-heap**
 - → Größtes Element steht an Position $A[1]$.
 - Aufsteigendes Sortieren durch Verschieben von $A[1]$ nach $A[n]$
 - Wiederherstellen der Max-Heap-Eigenschaft für $A[1]..A[n-1]$
 - Wiederholen bis zum trivialen einelementigen Heap $A[1]$

Heapsort

```
1 procedure heapsort(A)
2   build-max-heap(A)
3   for i=heap-size(A) downto 2 do
4     exchange A[1]  $\leftrightarrow$  A[i]
5     heap-size(A) = heap-size(A) - 1
6     max-heapify(A, i)
7   end for
8 end procedure
```


Heapsort – Live-Beispiel



| 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 |
|----|----|----|---|---|---|---|---|---|----|
| 16 | 14 | 10 | 8 | 7 | 9 | 3 | 2 | 4 | 1 |

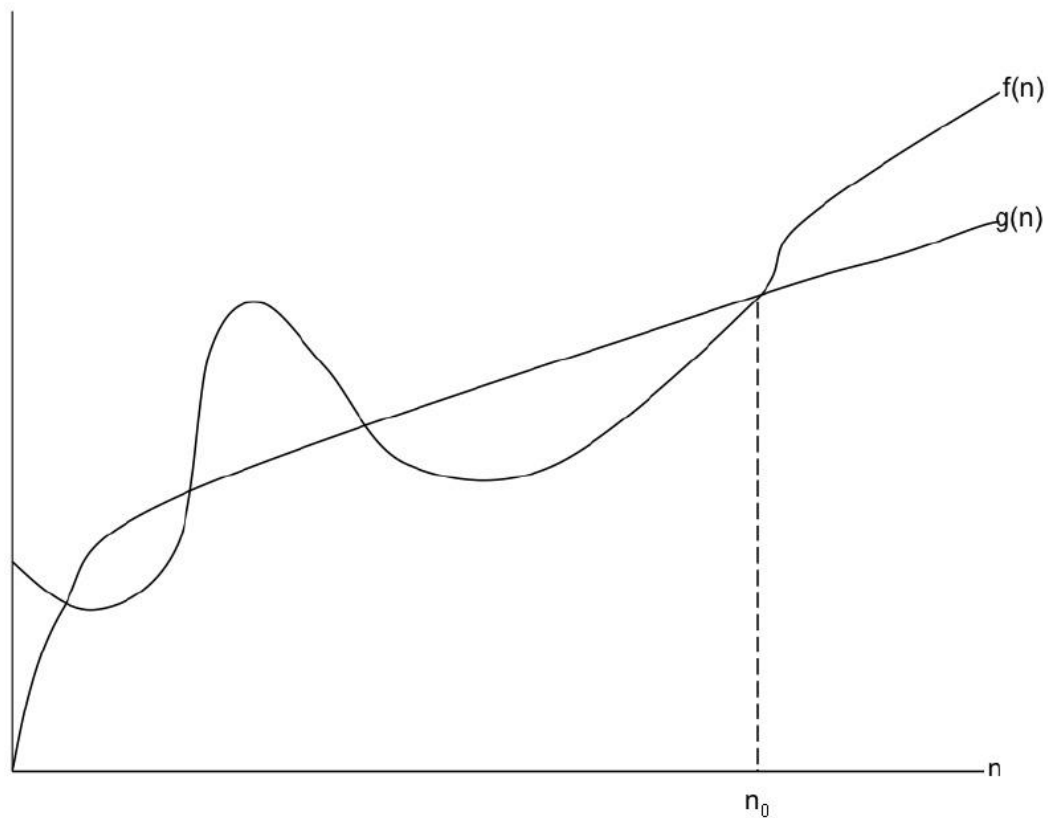
Heapsort

- Mit beschriebenenem Verfahren (Max-Heap) wird aufsteigend sortierte Folge erstellt.
 - Mit Min-Heap kann absteigend sortierte Folge erstellt werden
 - Beispiel: Folge 8 – 3 – 2 – 5 – 9

[Saake, Sattler]

Wachstum der Laufzeit von Algorithmen

- Ω -Notation



Heapsort

- Laufzeit von Heapsort:
- build-max-heap hat Laufzeit von $O(n)$.
- $n-1$ Aufrufe von max-heapify $\rightarrow O(n \cdot \log n)$
- Laufzeit ist also $T(n) = O(n \cdot \log n)$.
- Man kann zeigen, dass die Laufzeit im *best case* und *worst case* bei $T(n) = \Omega(n \cdot \log n)$ liegt.

Heap

- Fragen
 - Wie groß ist die maximale und wie groß ist die minimale Anzahl der Elemente in einem Heap der Höhe h ?
 - Wo befindet sich in einem Max-Heap das kleinste Element, wenn alle Elemente des Max-Heaps paarweise verschieden sind?
 - Ist ein Feld, das in sortierter Reihenfolge vorliegt, ein Min-Heap?

Sortieralgorithmen

- Anwendungsgebiete
- Kategorisierung von Sortierverfahren
- Sortieralgorithmen
 - Bubblesort
 - Selectionsort
 - Insertionsort (Wdh.)
 - Shellsort
 - Heapsort
 - **Quicksort**
 - Mergesort (Wdh.)
 - Weitere Sortierverfahren

Sortieren

Quicksort

- Prinzip: *Divide & Conquer* (Teile und Herrsche)
- Idee: C.A.R. Hoare: Quicksort. Computer Journal, Vol. 5, 1, pp. 10-15, 1962
- Es gibt verschiedene Varianten...
- Was war 1962?

Sortieren

Exkurs: Das Jahr 1962

- Hardware:
 - Großrechner (Anfänge), Magnetbänder
 - Entwicklung von Chips (vorher Transistoren)
- Programmiersprachen:
 - Algol 60, LISP, COBOL, APL
- Erfindung der Computerm Maus (X-Y-Indikator)
- Hitliste (Musik): ([Hits in 2 Minuten](#))
 - Tanze mit mir in den Morgen (Gerhard Wendland)
 - Mexiko (Bob Moore)
 - Zwei kleine Italiener (Conny / Jan & Kjeld)
 - Junge, komm bald wieder (Freddy Quinn) (Platz 8)

Sortieren

Quicksort

- Grundidee:

- A wird in zwei Teilfelder zerlegt, x Wert des Mittelelements (*Pivot-Element*):
 - Alle Werte links von x sind kleiner/gleich x
 - Alle Werte rechts von x sind größer/gleich als x
- Rekursive Aufteilung der linken und rechten Seite
- Umsortierung:
 - Von links suchen bis Wert größer/gleich Pivot-Element
 - Von rechts suchen, bis Wert kleiner/gleich Pivot-Element
 - Tauschen der beiden gefundenen Elemente
 - Linken Index erhöhen, rechten Index verringern

Sortieren

- Quicksort: Divide & Conquer
- Divide:
 - Teilen um q : Anordnung der Elemente $A[p..r]$, dass zwei Teil-Arrays mit folgenden Bedingungen entstehen:
 - $A[p..q-1]$ mit $A[i] \leq A[q]$ für alle i aus $\{p..q-1\}$
 - $A[q+1..r]$ mit $A[i] \geq A[q]$ für alle i aus $\{q+1..r\}$
- Conquer:
 - Sortiere $A[p..q-1]$ und $A[q+1..r]$ durch rekursiven Aufruf
- Merge:
 - Kein Zusatzaufwand, da in-place sortiert wird

Sortieren

```

1      procedure quicksort(A, left, right)
2          if (right ≤ left) then return end if
3          i=left
4          j=right
5          Bestimme index; z.B. x = (left+right)/2
6          x =A[index]
7          while (i ≤ j) do
8              while A[i] < x do i=i+1 end while
9              while A[j] > x do j=j-1 end while
10             if i ≤ j then
11                 swap A[i] ↔ A[j]
12                 i=i+1
13                 j=j-1
14             end if
15         end while

```

Sortieren

```
16      quicksort(A, left, j)
17      quicksort(A, i, right)
18  end procedure
```

Sortieren

```

1      procedure quicksort2(A, left, right)
2          if (right ≤ left) then return end if
3          i=left
4          j=right-1
5
6          x =A[right]
7          do
8              while A[i] ≤ x and i<right do i=i+1 end while
9              while A[j] ≥ x and j>left do j=j-1 end while
10             if i < j then
11                 swap A[i] ↔ A[j]
12                 // Kleineres Element nach vorne,
13                 // größeres Element nach hinten
14             end if
15         while i<j

```

Sortieren

```
16      if A[i] > x then  
17          swap A[i] ↔ A[right]  
18      end if  
19      quicksort2(A, left, j)  
20      quicksort2(A, i+1, right)  
21  end procedure
```

Sortieralgorithmen

Eigenschaften

| Verfahren | Stabilität | Vergleiche (\emptyset) |
|---------------|------------|--|
| SelectionSort | instabil | $\approx n^2/2$ |
| InsertionSort | stabil | $\approx n^2/4$ |
| Bubblesort | stabil | $\approx n^2/2$ |
| Mergesort | stabil | $\approx n \log_2 n$ |
| Quicksort | instabil | $\approx 2n \ln 2 \approx 1.38 n \log_2 n$ |

Sortieralgorithmen

SelectionSort

- Jeder Durchlauf: ab `left` $n-1$ Vergleiche
- $\rightarrow (n-1) + (n-2) + (n-3) + \dots + 2 + 1 = n(n-1)/2 \approx n^2/2$
- Anzahl der Vergleiche ist immer gleich

Sortieralgorithmen

InsertionSort

- Gesamte Folge wird durchlaufen
- Gemerktes Element wandert ggf. nach vorne
- Ungünstigster Fall:
 - $i-1$ Positionen verschieben für i -ten Durchgang
- Günstigster Fall:
 - Keine Verschiebung
- Im Durchschnitt: Halber Weg wird zurückgelegt
 $(n-1)/2$ Operationen
 - Hälfte der Vergleiche von SelectionSort

Sortieralgorithmen

Bubblesort

- Jeder Durchlauf: Suchen des größten Elements
- Ungünstigster Fall:
 - n Durchläufe
 - $n-i$ Vergleiche im i -ten Durchlauf
- Günstigster Fall (Folge ist sortiert):
 - Ein Durchlauf
- Durchschnittlicher Fall wie SelectionSort, aber:
 - Bubblesort ist stabil

Sortieralgorithmen

Mergesort

- Mischen: linear (Größe) des Teilfeldes
- Vergleiche: max. $\log n$ Rekursionslevel
 - $\rightarrow O(n \log n)$
- Besonderheit:
 - Es wird zusätzlicher Speicher benötigt

Sortieralgorithmen

Quicksort

- Laufzeitbestimmung ähnlich wie Mergesort
 - aber keine Hilfsfelder erforderlich
- Herleitung aufwändig