

# Dinamica di un veicolo ferroviario

## Dati:

Del un veicolo ferroviario rappresentato nella figura sottostante sono noti i seguenti dati:

- massa totale  $m = 8000 \text{ kg}$
- area della sezione frontale  $S = 7.5 \text{ m}^2$
- coefficiente di resistenza aerodinamica  $C_r = 0.7$
- diametro delle ruote  $D = 600 \text{ mm}$
- momento d'inerzia del motore  $J_m = 0.1 \text{ kgm}^2$
- rapporto di trasmissione tra motore e assale  $\tau = 5/24$
- rendimento della trasmissione  $\eta = 0.97$
- pendenza della salita  $p = 30 \%$

La curva caratteristica del motore che aziona il veicolo è rappresentata di seguito.

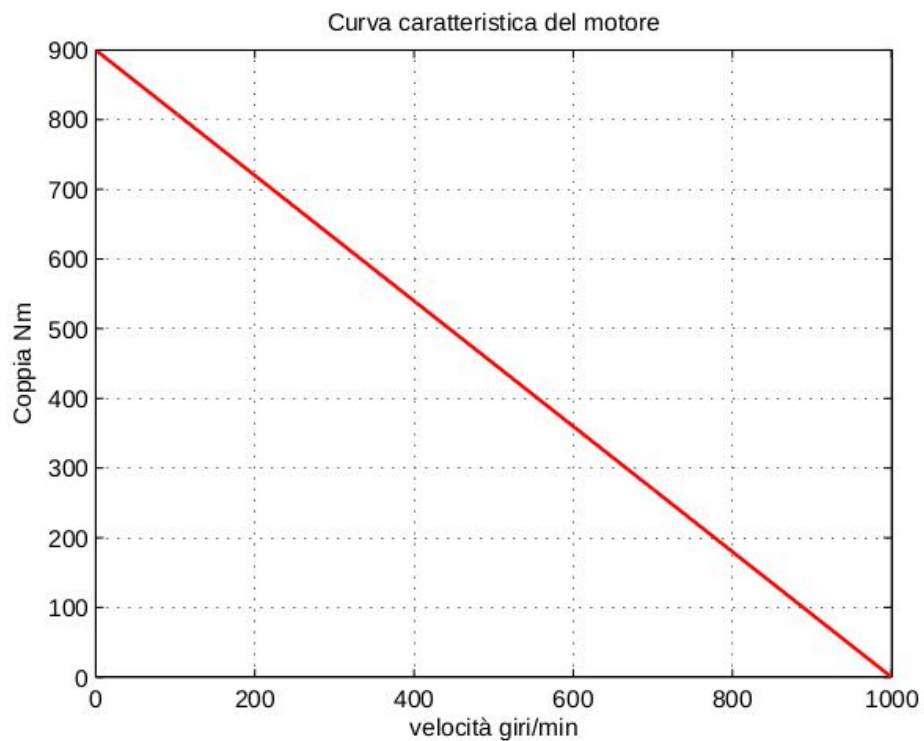


Figura 1: Curva caratteristica del motore

## Richiesta:

Determinare la velocità di regime e il tempo di avviamento.

## Soluzione:

### Regime:

Per ricavare la velocità di regime come prima cosa si esegue il bilancio di potenza a regime del sistema

$$(M_m \omega_m - J_m \dot{\omega}_m \omega_m) \eta = \frac{1}{2} \rho S C_r v^2 v + m g \sin \alpha v + m a v \quad (1)$$

Per la determinazione del punto di funzionamento a regime bisogna tracciare le due curve caratteristiche, quella del motore e quella del carico.

Una volta che queste due curve sono state tracciate il punto di intersezione delle due curve indicherà il punto di funzionamento a regime nel piano  $(M_m, \omega_m)$ .

Quindi come prima cosa si è pensato a tracciare la funzione caratteristica del motore, di seguito viene riportato il codice per fare ciò:

```
k = -Cs/n0
n = np.arange(0,n0,10)
# Curva caratteristica del motore
Cm = Cs + k*n
```

Dopo di che ci si è messi dal punto di vista dell'utilizzatore e si è ridotto sia la funzione caratteristica del motore che la velocità angolare:

```
# Coppia motore ridotta all'utilizzatore
Cmrid = Cm*eta/(tau*D/2)
# velocità angolare ridotta all'utilizzatore
wmrid = wm*tau*D/2
```

Ora si riducono le forze resistenti viste dal punto di vista dell'albero motore:

$$F_r^* = \left( \frac{1}{2} \rho S C_r v^2 + m g \sin \alpha \right) \frac{\tau D/2}{\eta} \quad (2)$$

```
Fp = m*g*np.sin(alpha) # forza peso
Fa = list(map(lambda x:0.5*S*Cr*rho*pow(x,2),v))
Fr = Fa + Fp
```

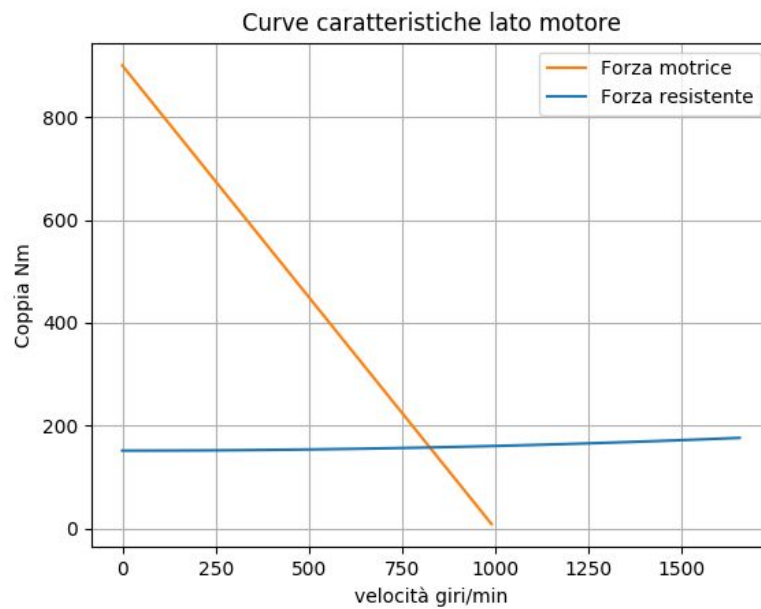


Figura 2: Intersezione delle curve caratteristiche nel piano dell'utilizzatore

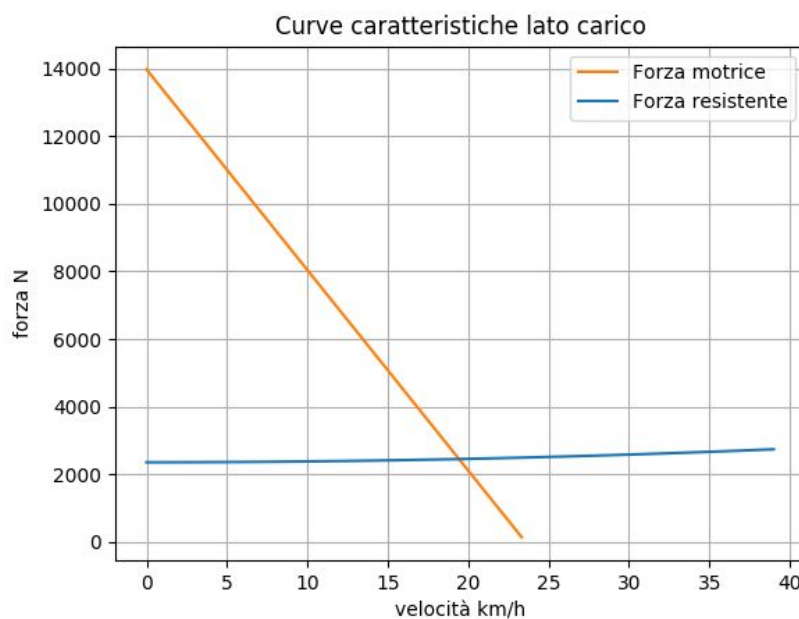


Figura 3: Intersezione delle curve caratteristiche nel piano del motore

## Transitorio:

Ora si riducono le forze resistenti viste dal punto di vista dell'albero motore:

Per il transitorio rispetto al caso precedente va anche considerata l'inerzia delle masse e il bilancio delle potenze diventa il seguente:

$$(M_m \omega_m - J_m \dot{\omega}_m) \eta = \frac{1}{2} \rho S C_r v^2 + m g \sin \alpha v + m a v \quad (3)$$

Sviluppando l'equazione di bilancio delle potenze scritta in precedenza, si può ottenere l'espressione dell'accelerazione del veicolo:

$$a = \frac{dv}{dt} = \frac{M_m^* - \frac{1}{2}\rho SC_r v^2 - mgsin\alpha}{\frac{J_m}{(\tau D/2)^2}\eta + m} \quad (4)$$

## Codice:

```
# Author: Mohsen Ghalbi
# Date: 08/10/2019
# Description: Dinamica di un veicolo ferroviario

import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import matplotlib as mpl

# inizializzazione delle variabili
m = 8000
S = 7.5
Cr = 0.7
D = 0.6
Jm = 0.1
tau = 5.0/24.0
eta = 0.97
p = 30.0/1000.0
Cs = 900
n0 = 1000
g = 9.81
alpha = np.arctan(p)
rho = 1.25

# Determinazione della funzione caratteristica del motore
k = -Cs/n0
n = np.arange(0, n0, 10)
# Curva caratteristica del motore
Cm = Cs + k*n

# Coppia motore ridotta all'utilizzatore
Cmrid = Cm*eta/(tau*D/2)
wm = n*2*np.pi/60 # conversione della velocita in rad/s
wmrid = wm*tau*D/2 # [m/s]
wmridkmh = wmrid * 3.6
Fp = m*g*np.sin(alpha) # forza peso

# curva caratteristica del carico
```

```

vkmh = np.arange(0,40) # velocita [km/h]
v = vkmh/3.6 # [m/s]
vrid = v/(tau*D/2)/(2*np.pi/60)

Fa = list(map(lambda x:0.5*S*Cr*rho*pow(x,2),v))

Fr = Fa + Fp

Frrid = Fr*(tau*D/2)/eta

# rappresentazione del grafico
mpl.style.use('seaborn')

fig, (ax1, ax2) = plt.subplots(2);

ax1.plot(wmridkmh, Cmrid, 'C1', label='Forza motrice')
ax1.plot(vkmh, Fr, 'C0', label='Forza resistente')
ax2.plot(n, Cm, 'C1', label='Forza motrice')
ax2.plot(vrid, Frrid, 'C0', label='Forza resistente')
#ax1.xlabel('velocità [km/h]')
#ax1.ylabel('Forza [N]')
#ax1.title('Curva caratteristiche del carico')
#ax1.legend()
plt.show()

```