

Département Informatique et Mathématiques Appliquées

Projet Long 2008

Administration autonome de serveurs sur la grille avec une machine virtuelle

Rapport de tests

 $\underline{\textit{Responsable}}: Daniel\ Hagimont\ -\ Professeur\ INPT/ENSEEIHT\ -\ Daniel. Hagimont@enseeiht.fr$

Co-encadrant: Laurent Broto – Etudiant en thèse à l'UPS - Laurent.Broto@irit.fr

<u>Superviseur industriel</u>: Emmanuel Murzeau - emmanuel.murzeau@airbus.com

Chef de projet : Ezequiel Geremia - ezequiel.geremia@etu.enseeiht.fr

Etudiants:

- Julien Louisy
- Julien Clariond
- Hery Randriamanamihaga
- Ezequiel Geremia
- Mathieu Giorgino

Sommaire

1 - Préliminaires	3
1.1 - Notations	······
1.2 - Configuration initiale	3
2 - Rapport de test	
2.1 - Test des propriétés du mécanisme de migration	
2.2 - Tests de performances du processus de migration	16
2.3 - Test de l'utilisation du mécanisme de migration dans Tune	19
3 - Conclusion	20

1 Préliminaires

1.1 Notations

La campagne de tests est basée sur les scénarios présentés dans le plan de tests. Afin d'assurer la traçabilté des exigences validées, chaque test fait l'objet d'un rapport qui décrit son déroulement et les conclusions qui peuvent en être tirées. De plus, la technologie mise en œuvre lors du test profitera au rapport sous la forme d'une quantification des performances.

Les programmes de tests seront intégrés au rapport de manière à offrir une méthode standard de validation. Le résultat de ces programmes seront analysés automatiquement afin d'assurer l'objectivité de l'adéquation entre résultats obtenus et attendus.

Les notations suivantes seront utilisées pour les domaines Xen :

- dom0 : système d'exploitation hôte associé à Xen s'exécutant sur une machine physique;
- domU : système d'exploitation porté sur Xen s'exécutant sur une machine virtuelle.

Ces deux notations seront suivies de _<nom-machine-physique> pour indiquer sur quelle machine physique les domaines s'exécutent.

Les commandes shell suivantes seront utilisées :

- watch : lance l'exécution synchrone de la commande donnée en argument;
- ping : sollicite une réponse d'un interlocuteur distant;
- date : renvoie la date.

Les commandes Xen accessibles à partir de tout dom0 seront utilisées :

- xm create : crée un domU sur le dom0 local à partir d'un fichier de configuration;
- xm list : renvoie la liste des domaines s'exécutant localement;
- xm migrate : lance la migration d'un domU vers un domO.

Les fichiers de configuration de *domU* utilisés sont les suivants, chaque fichier de configuration permet de un nouveau *domU* :

- etch-1-? : correspond à un noyau Debian Etch;
- dapper-1-1 : correspond à un noyau Debian Dapper Drake.

Les applications utilisées sont les suivantes :

- RMIServer : RMIServer.jar, RMICommon.jar, security.policy, server.sh;
- RMIClient : RMIClient.jar, RMICommon.jar, security.policy, client.sh;
- RMIPing : RMIPing.jar, RMICommon.jar, security.policy, RMIPing.sh;
- Ping : Ping.jar.

1.2 Configuration initiale

Seul le parc des machines a-204-02 jusqu'à a-204-06, connectées au même réseau local, est utilisé

dans la campagne de tests. Le serveur NFS hébergé par la machines *a-204-06* offre aux $dom0_a-204-0[2345]$ le moyen logiciel d'accéder les systèmes de fichiers des domU manipulés. De plus, a-204-06 héberge un serveur d'horloge et un serveur DNS pour assurer la synchronisation entre $dom0_a-204-0[2345]$ et permettre une désignation de haut niveau pour une meilleure intégration à TUNe. Enfin, un serveur DHCP hébergé par a-204-06 est utilisé pour l'attribution des adresses IP et l'initialisation de l'annuaire de noms DNS.

La séquence des commandes suivante résume les tâches de configuration effectuées automatiquement au démarrage des dom0_a-204-0[2345] :

• récupération de l'adresse IP : # dhclient eth0

• synchronisation de l'horloge : # ntpdate -u server

monter le répertoire distant : # mount server:/xen//xen/

démarrage du daemon xen : # xend start

2 Rapport de test

2.1 Test des propriétés du mécanisme de migration

	Énoncé du test	Migration d'un domU entre deux dom0s.						
	Programmes utilisés	watch, xm create, xm list, xm migrate.						
	Noyaux utilisés	etch-1-1.						
		Préliminaire : les dom0_a-204-02 et dom0_a-204-03 exécutent le script suivant tout au long de l'expérience pour lister les domaines sur chaque dom0 :						
		\$ watch -n1 xm list						
		l'option −n indique que la fréquence de la mise à jour, ici 1 seconde.						
		État initial (cf. Figure 2.1.1): sur le dom0 qui s'exécute sur a-204-02, la commande suivante est lancée pour créer le domU etch-1-1:						
R-T1		<pre>\$ xm create /xen/group1/conf/etch-1-1.cfg</pre>						
Reli	Déroulement du test	/xen/group1/conf/etch-1-1.cfg est le chemin vers le fichier de configuration du <i>domU etch-1-1</i> .						
		État transitoire (cf. Figure 2.1.1) : l'utilisateur se trouve sur le dom0 qui s'exécute sur a-204-02. La migration du domU etch-1-1 du dom0_a-204-02 vers dom0_a-204-03 est effectuée grâce à la commande :						
		\$ xm migratelive etch-1-1 a-204-03						
		le drapeau $live$ indique au daemon $xend$ de continuer l'exécution du $domU$ qui subit la migration.						
		État final (cf. Figure 2.1.1) : le résultat obtenu correspond au résultat attendu.						
	Succès	Oui						



Figure 2.1.1. État initial. Le dom0 sur la machine physique a-204-02 contient un domU appelé etch-1-1 et le dom0 sur la machine a-204-03 ne contient aucun domU.



Figure 2.1.2. État transitoire. Le domU etch-1-1 est en cours de migration du dom0 hébergé par a-204-02 vers le dom0 hébergé par a-204-03.

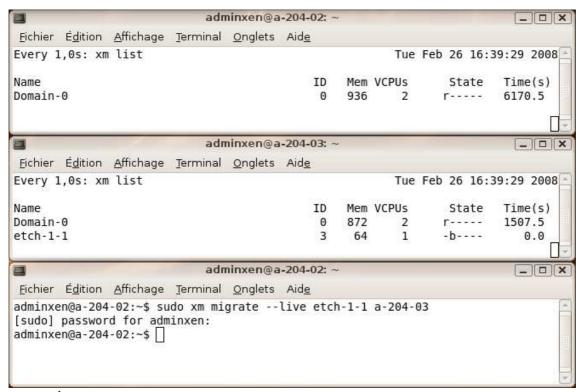


Figure 2.1.3. État final. Le dom0 sur la machine physique a-204-03 contient un domU appelé etch-1-1 et le dom0 sur la machine a-204-02 ne contient aucun domU.

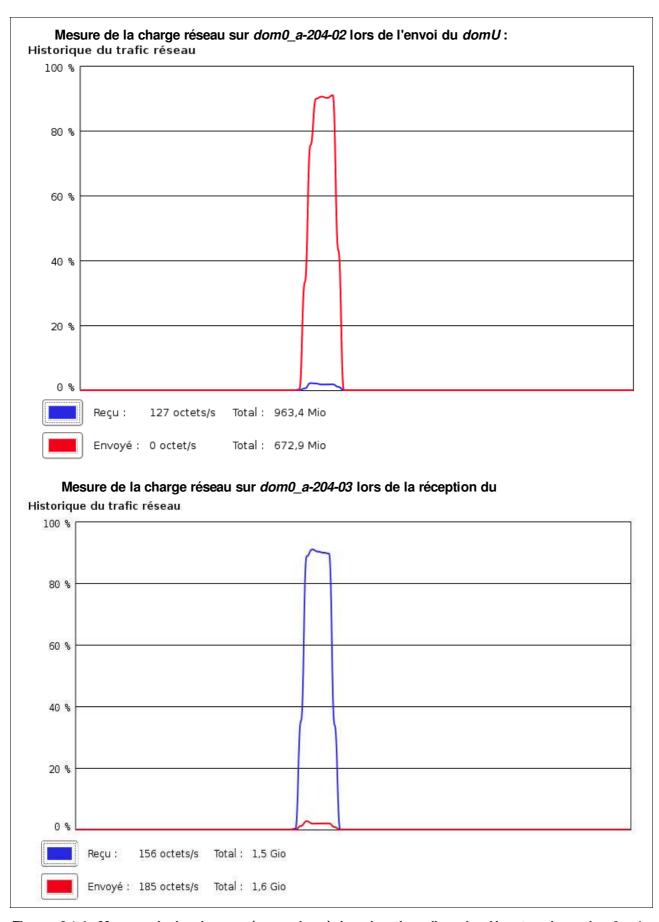


Figure 2.1.4. Mesure de la charge réseau due à la migration d'un domU entre deux dom0s. Le

graphique du haut représente la charge réseau en fonction du temps mesurée sur la machine a-204-02 qui envoie le domU. Celui du bas correspond à la machine a-204-03 qui reçoit le domU. La charge symétrique observée de part et d'autre de la migration correspond à la somme de deux phénomènes. Le premier phénomène est prépondérant et correspond au domaine du domU qui est envoyé par le réseau entre les deux machines a-204-02 et a-204-03. Le deuxième correspond à l'envoi par a-204-03 des accusés de réception des données codant le domU; ces derniers sont reçus par a-204-02.

Problème	Après la migration du <i>domU</i> du <i>dom0_source</i> vers le <i>dom0_destination</i> , le <i>domU</i> est bloquée. Plus précisément, l'horloge du <i>domU</i> en question est bloquée. Le même problème peut aussi se manifester par une désynchronisation de l'horloge du <i>domU</i> lors de la migration.
Cause	Les horloges des dom0s entre lesquels s'opère la migration ne sont pas synchronisées.
Solution	Synchroniser les horloges sur chaque <i>dom0</i> s. Un serveur NTP (Network Time Protocol) connecté au réseau peut être utilisé pour fournir une référence temporelle à tous les <i>dom0</i> s et <i>domU</i> s connectés.

	Énoncé du test	Migration d'un serveur de streaming vidéo s'exécutant sur un domU entre deux dom0s.				
		watch, xm create, xm list, xm migrate.				
	Programmes utilisés	L'application <i>vlc</i> associée au script streaming.sh seront utilisés comme pour lancer le serveur de streaming vidéo sur le protocole HTTP.				
	Programmes utilisés Noyaux utilisés	entre deux dom0s. watch, xm create, xm list, xm migrate. L'application vlc associée au script streaming.sh seront utilis comme pour lancer le serveur de streaming vidéo sur le protocole HTT Les appels RMI seront réalisés grâce aux tarballs RMIServer, RMIClie RMIPing. dapper-1-1. Préliminaires: installer java-1.6-jre, vlc (Video Lan Controller) et créer domU dapper-1-1 sur dom0_a-204-03 par la commande suivante. État initial: sur le domU dapper-1-1 hébergé par dom0_a-204-03, lanc le serveur de streaming vidéo à l'aide la commande suivante: # . /home/video/streaming.sh les paramètres du streaming sont précisésdans le scr streaming.sh. Le serveur de streaming est accédé par un client sit sur dom0_a-204-05 (cf. Figure 2.4.5). État transitoire: une première migration du domU dapper-1-1 est opér de dom0_a-204-03 vers dom0_a-204-02, le client n'est pas déconnect Le client n'est pas déconnecté et la vidéo suit son déroulement norm Après 10 secondes d'attente, une seconde migration du dom dapper-1-1 est opérée de dom0_a-204-02 vers dom0_a-204-03. client n'est pas déconnecté et la vidéo suit son déroulement normal. État final: le système est dans la même configuration qu'à l'état initia				
	Noyaux utilisés	dapper-1-1.				
		Préliminaires : installer java-1.6-jre, vlc (Video Lan Controller) et créer le domU dapper-1-1 sur dom0_a-204-03 par la commande suivante.				
		État initial : sur le domU dapper-1-1 hébergé par dom0_a-204-03 , lancer le serveur de streaming vidéo à l'aide la commande suivante :				
		# . /home/video/streaming.sh				
R-T2		streaming.sh. Le serveur de streaming est accédé par un client situé				
	Déroulement du test	État transitoire: une première migration du domU dapper-1-1 est opérée de dom0_a-204-03 vers dom0_a-204-02, le client n'est pas déconnecté. Le client n'est pas déconnecté et la vidéo suit son déroulement normal. Après 10 secondes d'attente, une seconde migration du domU dapper-1-1 est opérée de dom0_a-204-02 vers dom0_a-204-03. Le client n'est pas déconnecté et la vidéo suit son déroulement normal.				
		État final : le système est dans la même configuration qu'à l'état initial à ceci près que la vidéo est plus avancée dans le temps. Étant donné que le protocole de migration est HTTP, lui même basé sur TCP, le test permet de conclure que les connections TCP sont conservées lors de la migration.				

Oui

Succès

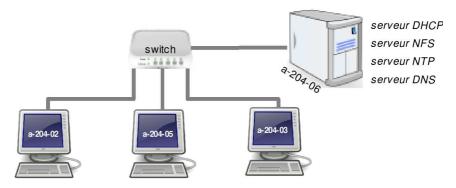


Figure 2.4.5. Architecture matérielle associée au test T2. La machine physique a-204-06 fait office de serveur qui organise le fonctionnement du réseau.

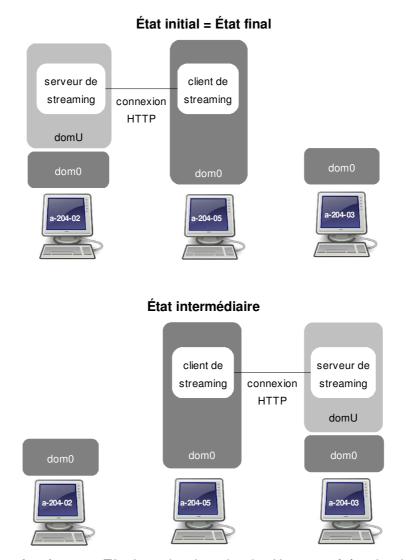


Figure 2.4.6. Scénario du test T2. La migration du domU est opérée de dom0_a-204-02 vers dom0_a-204-03 puis de dom0_a-204-03 vers dom0_a-204-02. Le scénario sera observé à partir de dom0_a-204-03 par l'intermédiaire d'une connexion SSH (protocole Secure SHell).

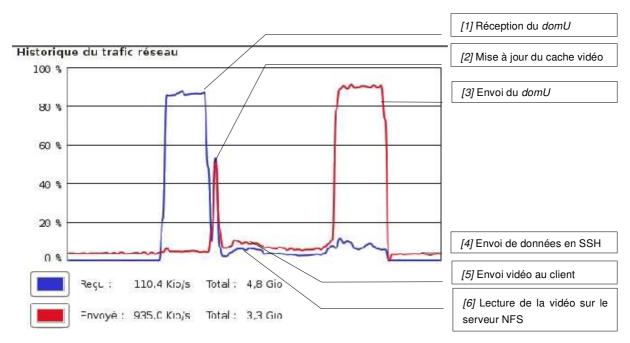
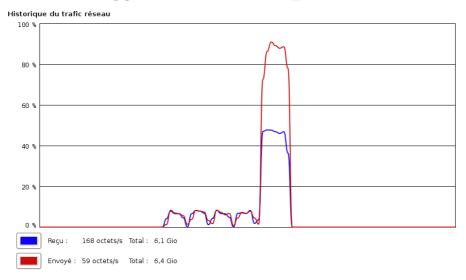


Figure 2.4.7. Activité réseau sur dom0_a-204-03 pendant la migration du domU sur lequel s'exécute le serveur de streaming vidéo. [1] Le débit réseau le plus élevé est dû à la réception du domU et [3] à son envoi. [2] Le pic enregistré après la réception du domU s'explique par la lecture sur le serveur NFS du cache sauvé par le client, alors que le domU se trouvait encore sur dom0_a-204-02, et à la restitution de ce cache au client. [3] L'envoi du domU vers dom0_a-204-02 est conjugué à l'envoi de la vidéo vers le client, à savoir dom0_a-204-05. De même, la communication avec le serveur NFS est à considérer comme la somme des données vidéo reçus dans le but d'une transmission au client, preuve que le domU s'et des accusés de réception associés à la sauvegarde de l'état du domU. [4] Une connexion SSH permet de suivre l'évolution de l'activité réseau sur dom0_a-204-03. C'est pourquoi le flux de données émis ne passe jamais sous un certain seuil correspondant au flux de la connexion SSH. [5] Le système de fichiers du domU est situé sur le NFS, donc il lui correspond un accès réseau lors de la réception du domU par dom0_a-204-03 puis [6] l'envoi des données lues au client.

	Énoncé du test	Programme synchrone écrivant dans un fichier durant s'exécutant sur un domU subissant une migration entre deux dom0.
		watch, xm create, xm list, xm migrate.
	Programmes utilisés	L'écriture d'une suite arithmétique de raison 1 dans un fichier est assuré par le script shell t3w.sh. Le script shell t3r.sh, quant à lui, vérifie que le fichier ne contient aucun saut, auquel cas l'écriture est considérée comme valide. Ces deux scripts doivent être contenus dans le système de fichiers du <i>domU etch-1-1</i> .
	Noyaux utilisés	etch-1-1.
R-T3		État initial : le domU etch-1-1 s'exécute sur le dom0_a-204-02. Le script t3r.sh est lancé sur le domU etch-1-1 par la commande : # . t3w.sh out.txt
11-13		
		le fichier de sortie out.txt est spécifié en paramètre.
		État transitoire: une migration du domU ecth-1-1 est opérée de dom0_a-204-02 vers dom0_a-204-03.
	Déroulement du test	État final : le domU etch-1-1 s'exécute sur dom0_a-204-03. Le processus d'écriture dans un fichier est interrompu. La commande suivante suivante lance la vérification du fichier out.txt par le script t3r.sh:
		# . t3r.sh out.txt
		l'exécution du programme d'écriture t3w.sh est validé. La migration du domU etch-1-1, sur lequel s'exécutait t3w.sh, n'a eu aucun effet sur l'exécution de t3w.sh.
	Succès	Oui

[1] Activité réseau sur dom0_a-204-02



[2] Activité réseau sur dom0_a-204-03

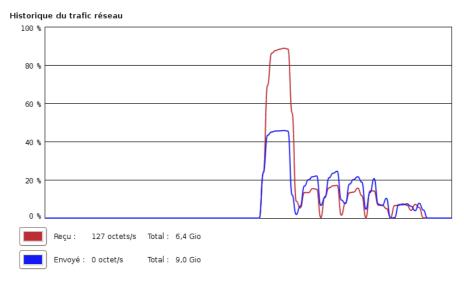


Figure 2.4.8. Activité réseau liée à l'exécution du programme d'écriture dans un fichier situé sur un serveur NFS. Conformément à l'architecture présentée à la Figure 2.4.5, le système de fichier du domU etch-1-1 est hébergé par un serveur NFS. [1] Sur dom0_a-204-02 avant la migration, la communication en créneau enregistrée correspond à l'écriture dans le fichier situé sur le serveur NFS distant. [2] Sur dom0_a-204-03, la même forme d'activité est enregistrée sur le réseau et elle disparaît totalement sur dom0_a-204-03. Ceci s'explique par le fait que le programme d'écriture dans le fichier s'exécute sur le domU qui a subi une migration de dom0_a-204-02 vers dom0_a-204-03. L'activité sous forme de créneau provient du fait que les données à écrire sont d'abord enregistrées dans un buffer, dans la mémoire locale contenue dans le domU et donc gérée au niveau du dom0 correspondant, puis envoyées pour mettre à jour le fichier sur le serveur NFS.

	Énoncé du test	Migration d'un domU d'un dom0_source vers un dom0_destination à différents niveaux de charge processeur du dom0_source.						
		watch, xm create, xm list, xm migrate.						
	Programmes utilisés	Le programme Java <i>LoadControl</i> a l'interface suivant :						
		java -jar LoadControl <target> <cpu number=""> <duration (in="" seconds)="">.</duration></cpu></target>						
	Noyaux utilisés	dapper-1-1.						
		État initial : le domU dapper-1-1 s'exécute sur le dom0_a-204-02. Le programme Java LoadControl est lancé sur le domU dapper-1-1 par la commande :						
R-T4		# java -jar LoadControl 4 0 10						
		le lancement de ce programme provoque une augmentation de la charge processeur 0 jusqu'à la valeur 4 pendant 10 secondes.						
	Déroulement du test	État transitoire : lancer le programme \mathcal{P}_{k} (cf. $T4$ in $Plan$ de $tests$) sur le $domU$ dapper-1-1. Avant la fin de l'exécution de $LoadControl$ et du \mathcal{P}_{k} , lancer la migration du $domU$ dapper-1-1 de $dom0_a$ -204-02 $vers$ $dom0_a$ -204-03.						
		État final : pour \mathcal{P}_1 aucun client connecté au serveur n'est déconnecté, pour \mathcal{P}_2 les fichiers produits sont valides.						
	Succès	Oui						

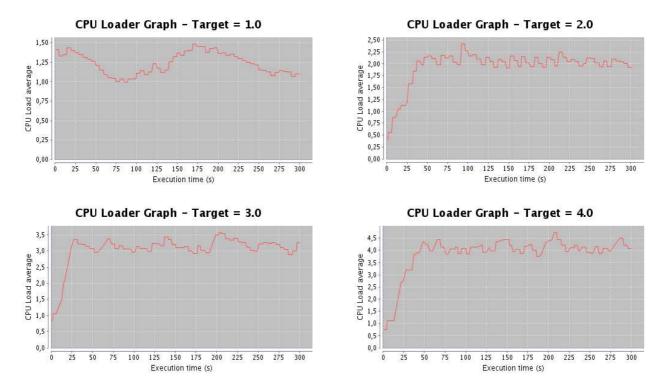


Figure 2.4.9. Performances du programme de montée de charge. Afin de procéder au test 4, il est nécessaire de développer un programme de montée en charge en Java. Le fichier /proc/loadavg du système Linux Ubuntu contient des informations moyennées utiles au calcul de la charge actuelle.

Ainsi il permet d'apprécier la charge de la machine en examinant le nombre de tâches exploitant et/ou attendant le CPU. Voici la structure de ce fichier : loadavg1 loadavg5 loadavg15 nr_running nr_threads last_pid. Les trois premières colonnes correspondent au nombre moyen de threads en état R (TASK_RUNNING) ou D (TASK_UNINTERRUPTIBLE) durant la dernière minute (loadavg1), les 5 dernières minutes (loadavg5) et les 15 dernières minutes (loadavg15).

nr_running donne le nombre de tâches en état TASK_RUNNING au moment de la lecture de /proc/loadavg. nr_threads est le nombre de tâches présentes dans le système au moment de la lecture de /proc/loadavg. last_pid est le dernier identificateur de tâche utilisé.

Le comportement du programme de montée en charge est très simple. Il prend en argument la charge visée ainsi que la durée de maintien de cette charge. Durant cette durée, il consulte le fichier /proc/loadavg afin d'obtenir la charge moyennée sur une minute (colonne 1). Dans le cas où cette dernière est inférieure à l'objectif, il crée des Threads Java se contentant d'effectuer des opérations mathématiques à base de nombres aléatoires. Puis, si la charge actuelle s'avère dépasser la charge visée, il supprime autant de Threads que nécessaire afin de rétablir l'équilibre. Les courbes ci-dessus montrent l'évolution de la charge au cours de quelques exécutions du programme et illustrent le contexte dans lequel la migration du domU est lancée.

2.2 Tests de performances du processus de migration

	Énoncé du test	Mesure comparative de la durée de la migration d'un domU.					
		watch, xm create, xm list, xm migrate.					
		Le programme <i>RMI</i> est divisé en deux parties : le client et le serveur. Dans un premier temps, le serveur RMI est démarré par la commande					
		#/server.sh					
		et fournit une méthode					
	Programmes utilisés	<pre>public SizeableObject pingPong(SizeableObject)</pre>					
	Trogrammoo aamooo	qui renvoie son argument sans autre traitement, elle sera appelée à distance par le client. Dans un deuxième temps, un appel RMI à la méthode pingPong est effectué par le client grâce à la commande					
		#/client.sh size server					
		size représente la taille de l'argument de type SizeableObject envoyé au server.					
R-T5	Noyaux utilisés	dapper-1-1.					
11-13		Préliminaire à l'appel RMI : lancer le client RMI sur dom0_a-204-02 et l serveur correspondant sur dom0_a-204-03.					
		Expérience RMI: chronométrer l'appel RMI de dom0_a-204-02 vers dom0_a-204-03 avec un argument de de taille 64 Mo.					
		Préliminaire à la migration : le domU dapper-1-1, configuré avec 64 Mo de mémoire RAM, s'exécute sur dom0_a-204-02.					
	Déroulement du test	Expérience migration : chronométrer la succession de la migration du domU dapper-1-1 de dom0_a-204-02 vers dom0_a-204-03 puis de dom0_a-204-03 vers dom0_a-204-02.					
		Conclusion : l'étude comparative des deux expériences montre que la migration d'une machine virtuelle dure 50 % plus longtemps qu'un appel équivalent en RMI. La migration se fait à chaud <i>i. e.</i> le programme s'exécutant sur le <i>domU</i> n'est que brièvement interrompu (<i>cf.</i> R-T7).					
	Succès	La durée de deux migrations successive exprimée en fonction de la durée d'un appel RMI.					

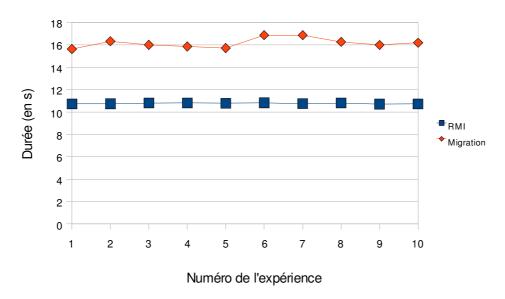


Figure 2.4.10. Mesures de la durée de deux migrations successives et de la durée d'un appel RMI. Le graphique résume les résultats d'expériences successives de migrations et d'appels RMI équivalents. La durée moyenne de deux migrations successives vaut 16,2 secondes alors que la durée d'un appel RMI équivalent vaut 10,8 secondes. Cette différence s'explique par le fait que la migration n'interrompt pas les programmes qu'elle héberge.

	Énoncé du test	Calcul du délai introduit par la migration dans l'exécution d'un programme s'exécutant sur un domU.					
Programmes utilisés watch, xm create, xm list, xm migrate.							
R-T6	etch-1-1.						
	Déroulement du test						
	Succès	Le délai introduit par la migration exprimé en fonction de la durée d'une migration.					

	Énoncé du test	Mesure de la durée de l'interruption de service produite par une migration de <i>domU</i> et doit s'exécuter sur une durée supérieure à la durée d'une migration.						
	Programmes utilisés	watch, xm create, xm list, xm migrate. Ping utilise la commande ping pour solliciter un troisième dom0 noté dom0_référence.						
	Noyaux utilisés	dapper-1-1.						
R-T7	Déroulement du test	Ping s'exécute sur un domU hébergé sur le dom0_source. Le domU en question subit une migration de dom0_source vers dom0_destination. Pendant toute la durée de son exécution Ping sollicite dom0_référence de manière synchrone.						
		La durée de l'interruption de service introduit par une migration de <i>domU</i> est la différence entre le nombre de requêtes <i>Ping</i> envoyées par et le nombre de requêtes <i>Ping</i> reçues par le <i>dom0_référence</i> .						
	Succès	Succès le temps moyen d'interruption, sur 20 mesures, est de 1 seconde.						

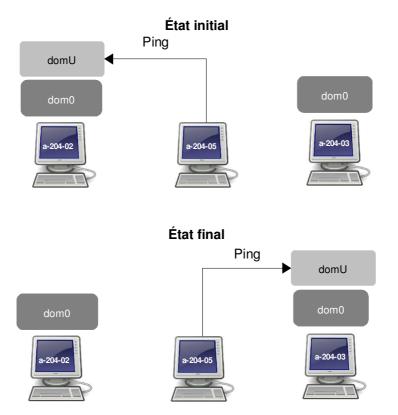


Figure 2.4.11. Ping de dom0_référence vers le domU. Lors de l'expérience le domU est migré de dom0_sourec vers dom0_destination.

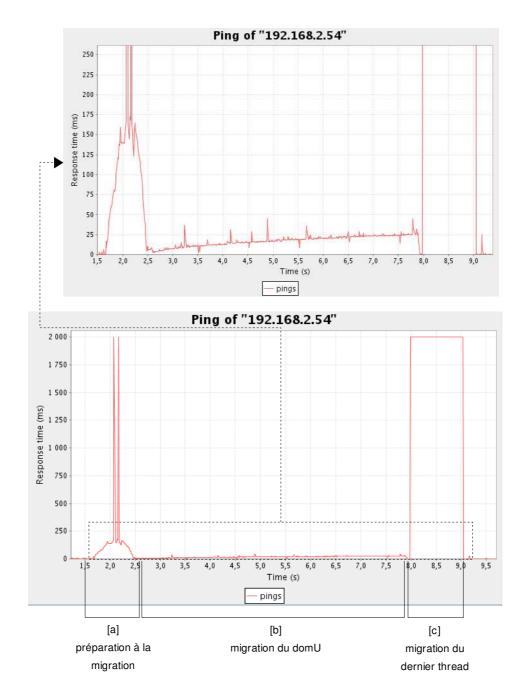


Figure 2.4.12. Mesure de l'interruption introduite par la migration. Le graphique présente le temps de réponse à un ping, dont la fréquence est de 1 ping toutes les 10 ms le timeout vaut 2 s, d'un domU en cours de migration à partir d'une machine physique distante (cf Figure 2.4.11). En dehors de la migration, le temps de réponse est en général inférieur à 10 ms. [a] La première phase de la migration consiste à vérifier la connection avec le dom0 distant vers lequel ont veut migrer. La présence de deux timeout lors de cette phase peut s'expliquer par l'exécution de deux opérations atomiques de longue durée. [b] Lors de la migration du domU, le temps de réponse au ping augmente sensiblement. Ceci s'explique par l'augmentation du nombre de tâches intrinsèques à la migration a effectuer au niveau du domU pour assurer le transfert complet du domaine. [c] La troisième phase correspond à la migration des dernier thread qui s'exécute et qui s'arrêtera pour 1 s durée de l'interruption du domU figurée ici par une colonne de pings atteignant chacun leurs timeout.

2.3 Test de l'utilisation du mécanisme de migration dans Tune

TUNe n'ayant pas d'influences sur les mécanismes mis en œuvre lors de la migration, les résultats de ces tests sont similaires à ceux décrits dans les sections précédentes. Les tests de validation concernant TUNe ont été effectués mais ne sont pas mentionnés par souci de concision. Toutefois, les sources présentes sur le serveur SVN permettent de les rejouer.

D'autre part, le test T2 est rejoué en enveloppant les machines virtuelle dans des wrapper pour les intégrer à une architecture TUNe. La migration est effectivement déclenchée lorsque la charge processeur dépasse un certain seuil. Une sonde spécifique (cf. fichier Probe.java) a été développée afin de monitorer la charge processeur et déclencher un événement en cas de dépassement du seuil fixé. La migration n'a pu être effectuée que dans un sens.

Problème	Le wrapper de la machine virtuelle domU en est désolidarisé lors de la migration.
Cause	La version de TUNe ne permet pas de reconstruire le wrapper sur la machine destination une fois le domU migré.
Solution	La nouvelle version permettra la construction du côté destination de la migration.

3 Conclusion

La matrice de couverture suivante permet de visualiser la validation de l'architecture Xen et TUNe mise en place.

							Fuda.						
		Exigences											
		EF1	EF2	EF3	EF4	EF5	EF6	EF7	EF8	EF9	EF10	EF11	EF12
	T1	•											
	T2	•	•										
	Т3	•		•									
	T4	•	•	•	•								
	T5	•				•							
Tests	T6	•					•						
iests	T7	•						•					
	T8	•	•						•				
	Т9	•		•						•			
	T10	•			•						•		
	T11	•										•	
	T12	×											×

Figure 3.1: Matrice de couverture.

Le symbole • indique que l'exigence est vérifiée par le test considéré.

Le symbole × *indique que le test correspondant n'a pas été mis en œuvre.*