

Opis danych, wiedza wstępna oraz warunki identyfikacji systemu

Źródło danych: pojedyncza sekcja systemu HILSys (proces czasu ciągłego).

1. Cechy dynamiki systemu:
 - po odjęciu składowej stałej od y dynamika procesu (prawie) liniowa;
 - proces o stałych parametrach.
2. Dane zebrane z okresem próbkowania $T_p = 0.01s$.
3. Pierwsze 150 próbek pomiarowych sygnału y bez odjętej składowej stałej.
4. Sygnał pobudzający u znany dokładnie (brak zakłóceń pomiarowych w u).
5. Model dynamiczny czasu dyskretnego (identyfikacja pośrednia systemu dynamicznego czasu ciągłego).
6. Cel modelowania:

Uzyskanie symulatora wyjaśniającego odpowiedź systemu na poziomie $J_{FIT} > 95\%$.