La biblioteca de visión artificial OpenCV

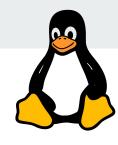
Informática I - Curso R1042 - 2019

Docente: Ing. Nahuel González Ayudantes: Ing. Héctor Spataro

Ing. Javier Balloffet Sr. Matías Schwalb



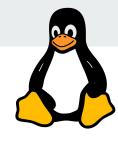




 OpenCV (Open Source Computer Vision Library) es una biblioteca de software de visión artificial y machine learning.



Historia



Creada originalmente en Intel por Gary Bradski en el año 1999.







Historia

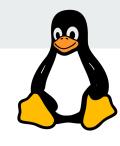


 En el año 2008, varios miembros del proyecto comenzaron a trabajar en robótica en la empresa Willow Garage, quien comenzó a liderar activamente el proyecto.





Historia

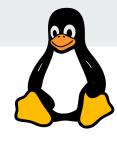


• En Agosto de 2012, se crea la fundación OpenCV.org quien lidera el proyecto en la actualidad.

OPENCY.ORG



Características



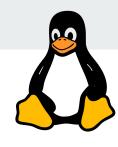
- Multiplataforma: GNU/Linux, Mac OS X, Windows y Android.
- Desarrollada íntegramente en C/C++.
- Interfaces: C (v3.4.7), C++, Python, Java and MATLAB (v4.1.1).







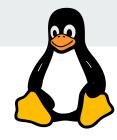
Características

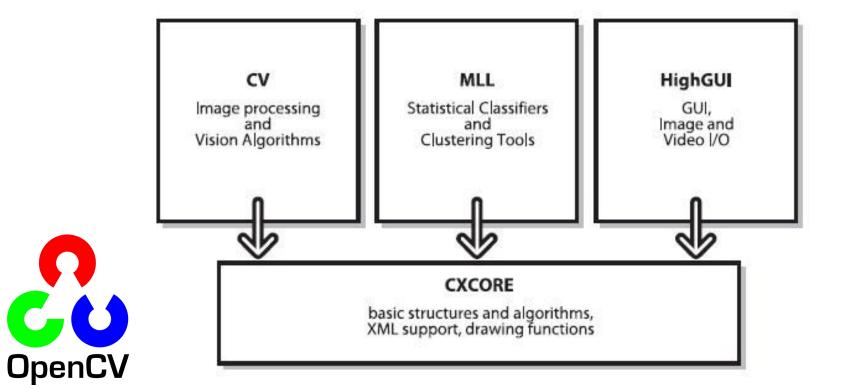


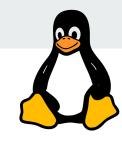
- Tiene estructuras básicas de datos para manipulación y procesamiento de matrices, imágenes y video.
- Posee más de 2500 algoritmos, por ejemplo para detectar y reconocer caras, identificar objetos, clasificar acciones humanas en videos, rastrear movimientos de cámara, rastrear objetos en movimiento, etc.
- Utiliza instrucciones avanzadas del procesador (MMX, SSE).
- Se está trabajando en aumentar la interfaz con instrucciones de GPU.



Arquitectura



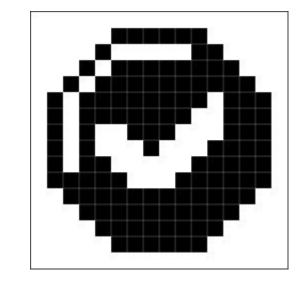
















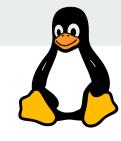
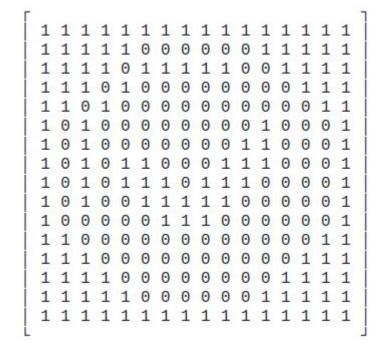


Imagen Blanco y Negro

1 bit por píxel





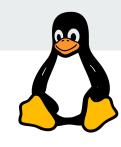
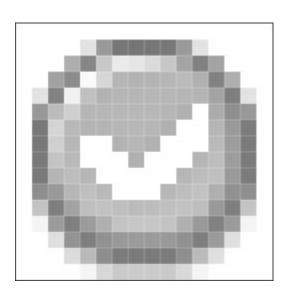


Imagen en **Escala de Grises**

8 bits (1 byte) por píxel

Ne C- U OpenCV

Negro -> 0 Blanco -> 255



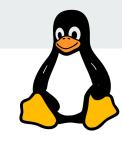


Imagen Color (RGB)

24 bits (3 bytes) por píxel

Red, Green y Blue





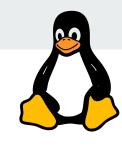


Imagen Color (RGBA)

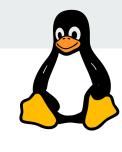
32 bits (4 bytes) por píxel

Red, Green, Blue y Alpha





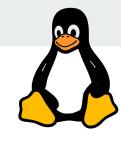




#FF0000	RGB (255, 0, 0)
#FF7F00	RGB (255, 127, 0)
#FFFF00	RGB (255, 255, 0)
#FFFF00	RGB (0, 255, 0)
#0000FF	RGB (0, 0, 255)
#4B0082	RGB (75, 0, 130)
#8F00FF	RGB (143, 0, 255)







Cargar una imagen

```
IplImage* image = cvLoadImage("lenna.png");
```

Crear y ubicar una ventana

```
cvNamedWindow("Ejemplo Color", CV_WINDOW_AUTOSIZE);
cvMoveWindow("Ejemplo Color", 100, 100);
```

Mostrar la imagen en la ventana creada

```
cvShowImage("Ejemplo Color", image);
```

Liberar recursos

```
cvDestroyAllWindows();
cvReleaseImage(&image);
```





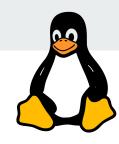
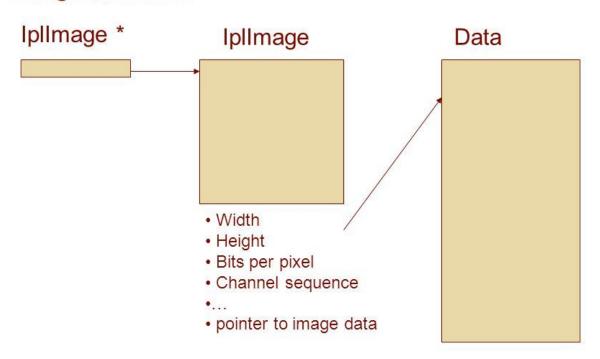


Image structure



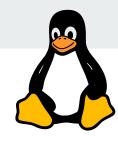




```
C U
OpenCV
```

```
typedef struct IplImage {
   int nSize;
   int ID;
   int nChannels:
   int alphaChannel;
   int depth;
   char colorModel[4];
   char channelSeq[4];
   int dataOrder;
   int origin;
   int align;
   int width;
   int height;
   struct IplR0I *roi;
   struct IplImage *maskR0I;
   void *imageId;
   struct IplTileInfo *tileInfo;
   int imageSize;
   char *imageData;
   int widthStep;
   int BorderMode[4];
   int BorderConst[4];
   char *imageDataOrigin;
 IplImage;
```

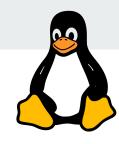
La estructura IplImage



- char* imageData: Imagen en memoria, donde cada elemento es un píxel (1 a 4 bytes dependiendo de si es color o no).
- int imageSize: Tamaño en bytes de la imagen.
- int nChannels: 1 canal para escala de grises, 4 canales para RGBA (colores + transparencia).
- int width: Ancho de la imagen en píxels.
- int height: Alto de la imagen en píxels.
- int widthStep: Tamaño en bytes de una fila de la imagen alineada en bytes.



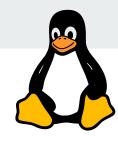
Otras funciones útiles



- IpIImage* cvCreateImage(CvSize size, int depth, int channels)
- CvSize cvSize(int width, int height)
- int cvWaitKey(int delay)
- CvScalar cvGet2D(IpIImage* img, int idx0, int idx1)
- void cvSet2D(IpIImage* img, int idx0, int idx1, CvScalar value)
- double cvGetCaptureProperty(CvCapture* capture, int property_id)
- IpIImage* cvQueryFrame(CvCapture* capture)
- CvCapture* cvCreateCameraCapture(int index)
- void cvCvtColor(IpIImage* img1, IpIImage* img2, int code)



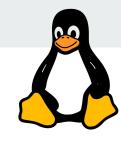
Más funciones útiles



- CvPoint cvPoint(int x, int y)
- CvScalar cvScalar(double red, double green, double blue, double alpha)
- void cvCircle(IpIImage* img, CvPoint center, int radius,
 CvScalar color, int thickness, int line_type, int shift)
- void cvLine(IpIImage* img, CvPoint point1, CvPoint point2,
 CvScalar color, int thickness, int line_type, int shift)
- void cvRectangle(IpIImage* img, CvPoint point1, CvPoint point2, CvScalar color, int thickness, int line_type, int shift)



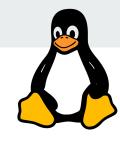
Instalación



http://www.codebind.com/linux-tutorials/install-opencv -ubuntu-18-04-lts-c-cpp-linux/



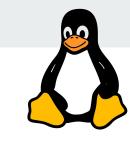
Compilación



g++ main.c -o program -Wall `pkg-config --cflags --libs opencv`



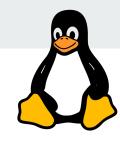




¿Dudas?



Referencias



Diapositivas basadas en:

- Material de referencia del Ing. Alejandro Furfaro
- https://opencv.org/
- https://docs.opencv.org/
- http://www.willowgarage.com/
- http://www.willowgarage.com/pages/software/opency
- https://en.wikipedia.org/wiki/OpenCV
- https://github.com/opencv/opencv

