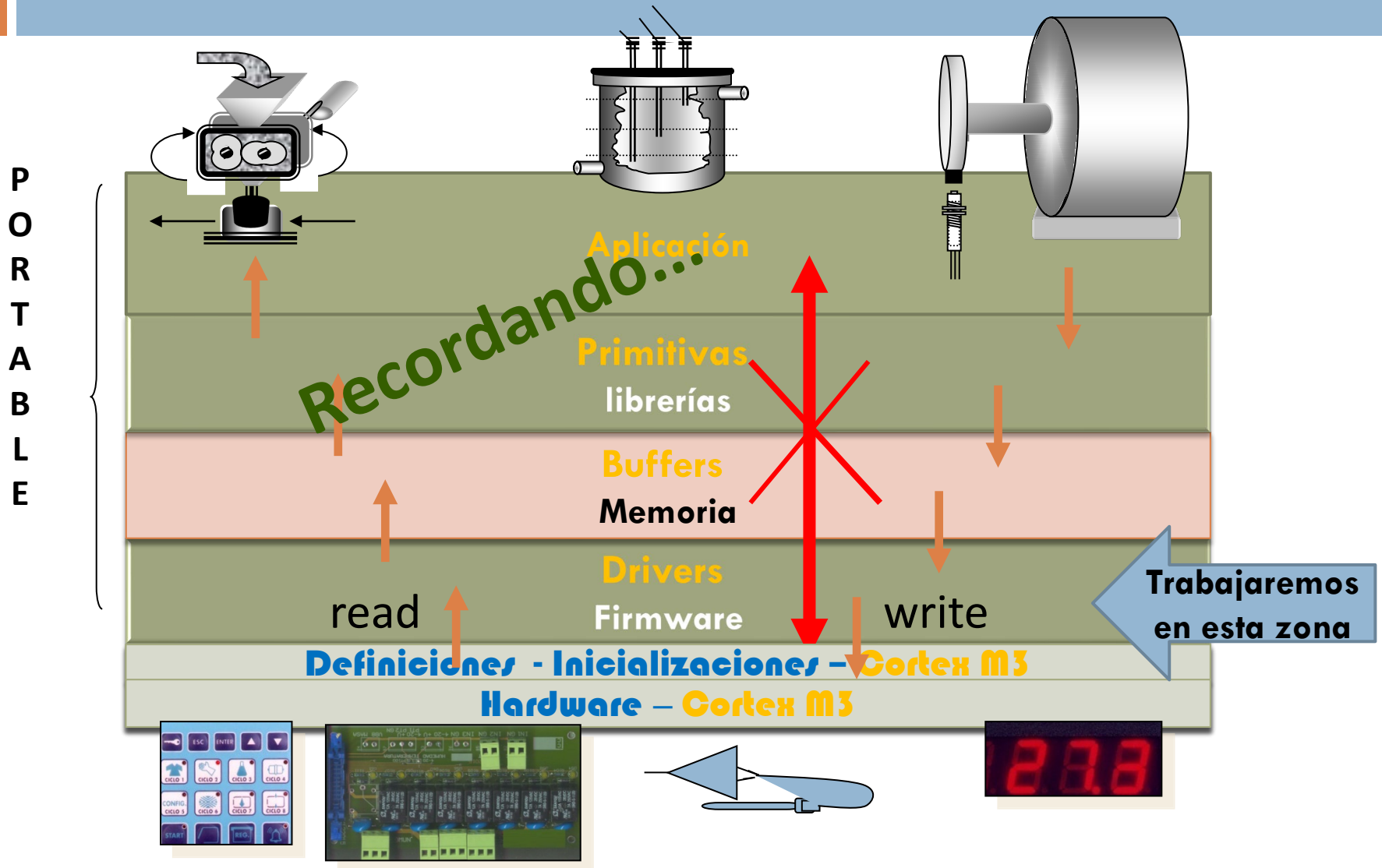


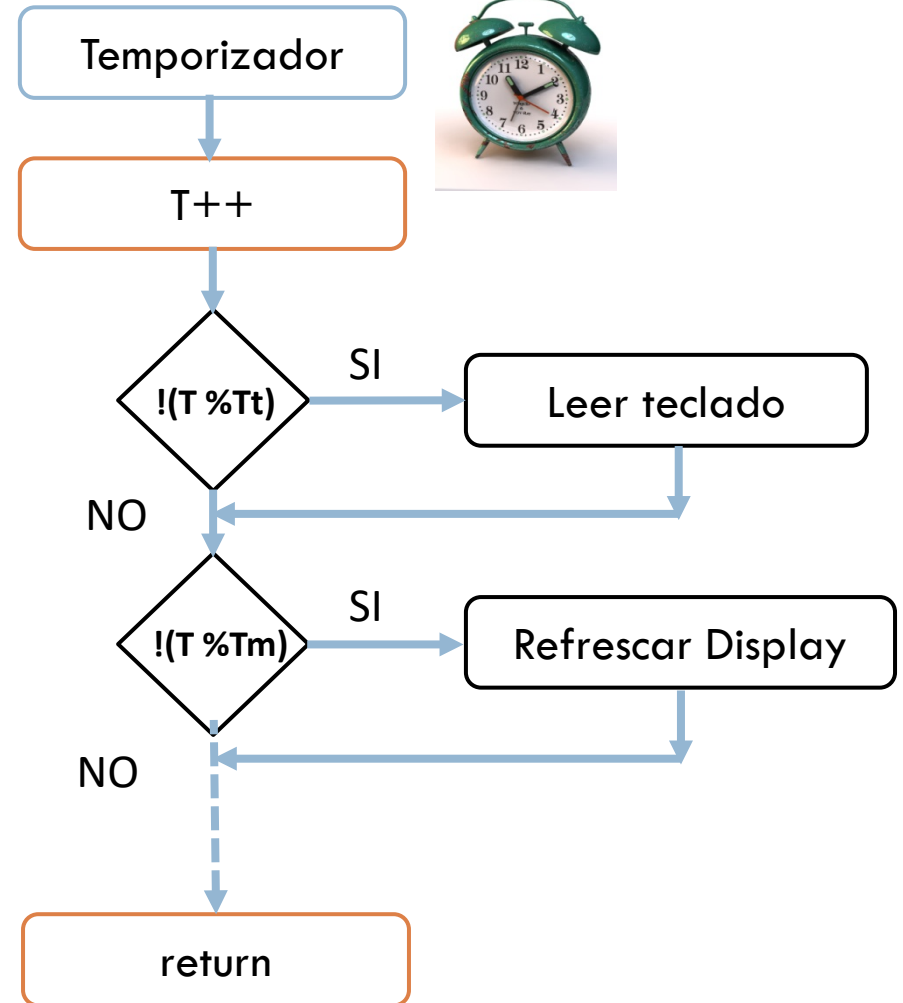
INTERRUPCIONES

Informática II – Departamento de Electrónica

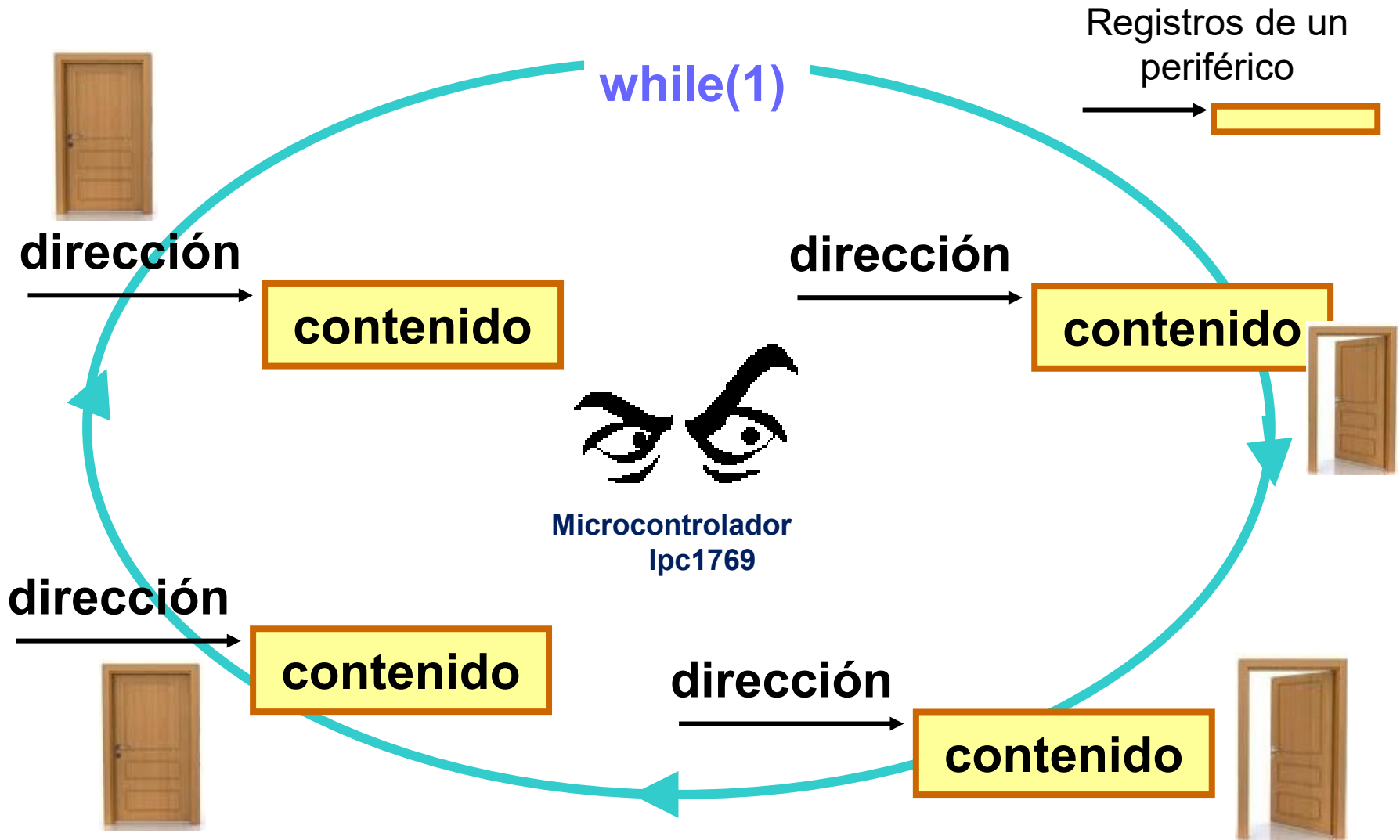
El metodo



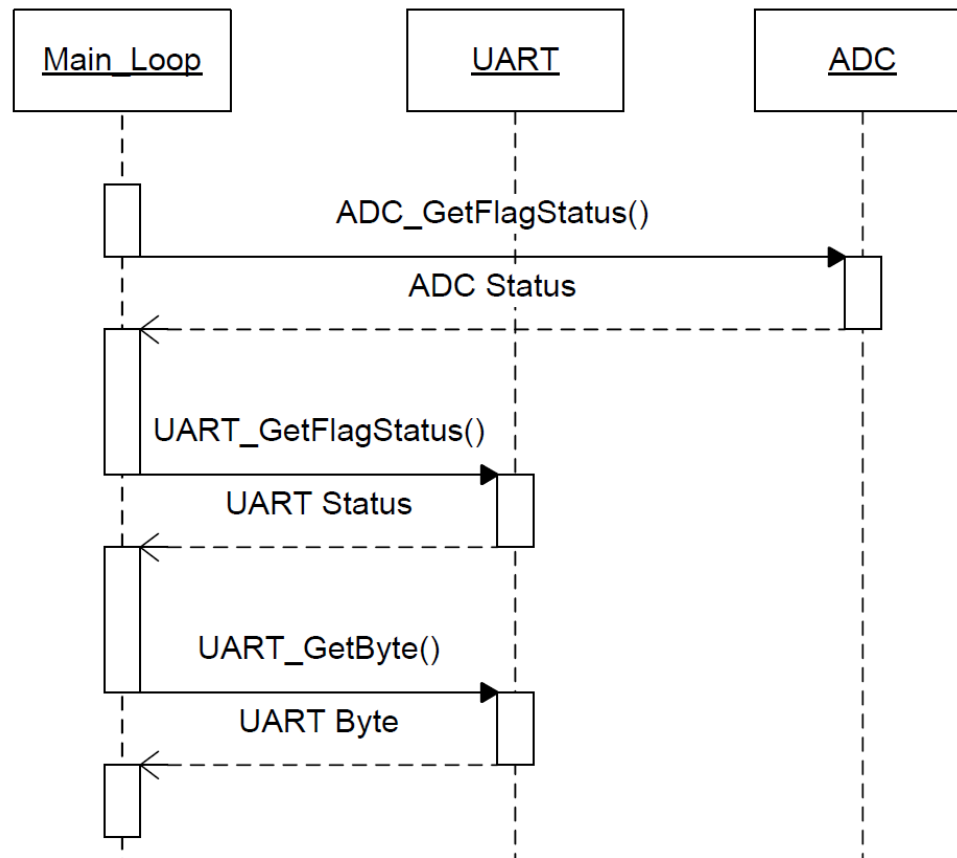
Drivers → Scheduler



Encuesta - Pooling

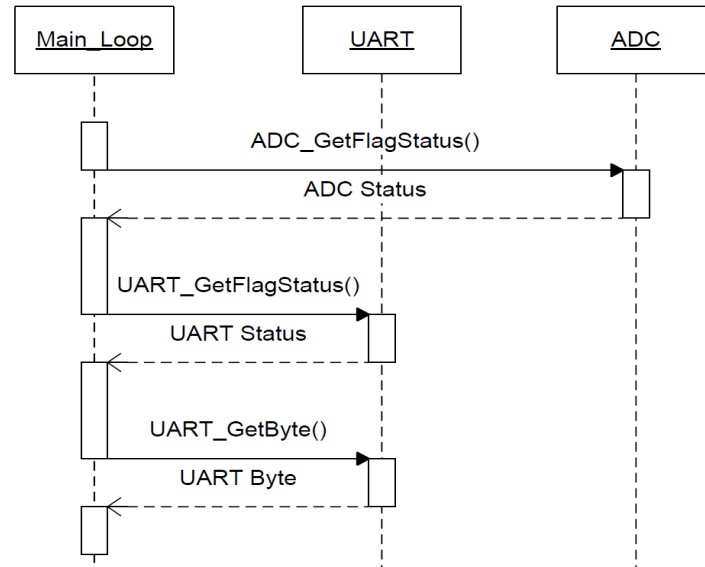


Programando SIN usar interrupciones: pooling



➔ The `main()` function executes all peripheral calls in a fixed sequence

Encuesta



La atención de cada periférico es:

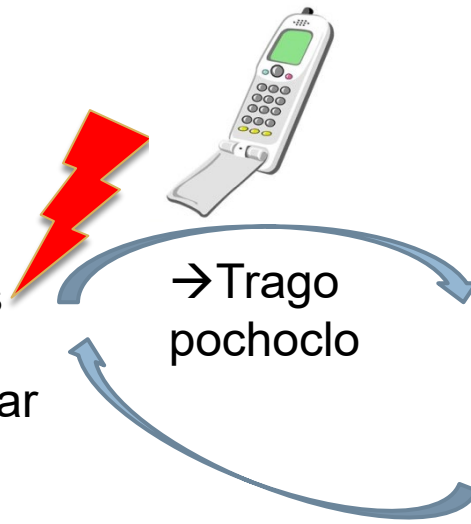
¡¡SINCRONICA CON LA APLICACIÓN!!

Interrupciones - Introducción

Voy al cine con mi hija

***Secuencia
planificada***

- Llegamos al cine
- Saco las entradas
- Compro Pochoclos
- Comemos Pochoclos
- Esperamos para entrar
- Entramos a la sala
- Busco la butaca
- Nos sentamos
- Vemos la película
- Nos vamos



¿Que estaba haciendo yo ?

Interrupciones - Introducción

→ Llegamos al cine

→ Saco las entradas

→ Compro Pochoclos

→ Comemos Pochoclos

→ Esperamos para entrar

→ Entramos a la sala

→ Busco la butaca

→ Nos sentamos

→ Vemos la película

→ Nos vamos



Interrupciones - Introducción

¿Que hice cuando llego la interrupción ?

- Tragué pochoclo
- Terminé de pagar
- Me acomodé en el asiento

Concluí con lo que estaba haciendo en ese momento

¿Y antes que eso ?

Tome nota de con que seguir cuando termine de hablar

... y luego

¡Atendí el teléfono!

¿Por último ?

Continué con lo que estaba haciendo

Interrupciones - Introducción

¡Mas interrupciones !!!... Y llegan juntas

- Llegamos al cine
- Saco las entradas
- Compro Pochoclos
- Comemos Pochoclos
- Esperamos para entrar
- Entramos a la sala
- busco la butaca
- Nos sentamos
- Vemos la película
- Nos vamos

***Mi mujer para ver
si conseguimos
entradas***



Papi .. me das agua

¡Que hago !!!?

Interrupciones - Introducción

¿¡Que hago !!!?

→Establezco prioridades

→Atiendo una por vez

Interrupciones - Introducción

Muchas interrupciones juntas ¡cuando comenzó la película !!!

*Mi mujer para ver
si llegamos bien*



→ Llegamos al cine

→ Saco las entradas

→ Compro Pochoclos



*Cuando salimos,
¿ me compras ?..*

→ Comemos Pochoclos

→ Esperamos para entrar

→ Entramos a la sala



*Vamos al club el
próximo el sábado ?*

→ busco la butaca

→ Nos sentamos

→ Vemos la película

→ Nos vamos



*Vamos mañana
al club ?*

¡BASTA !!!!!

*Mi mujer para ver
si el nene trajo
abrigo*



*Mi mujer para saber
a que hora llegamos*



Interrupciones - Introducción



***¡Quiero ver la película tranquilo !!
¿Que hago ?!***

Bloqueo las interrupciones !!!!

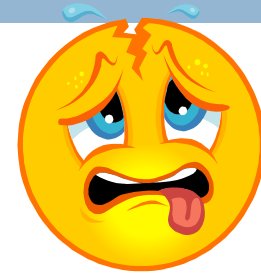


¿y después ?

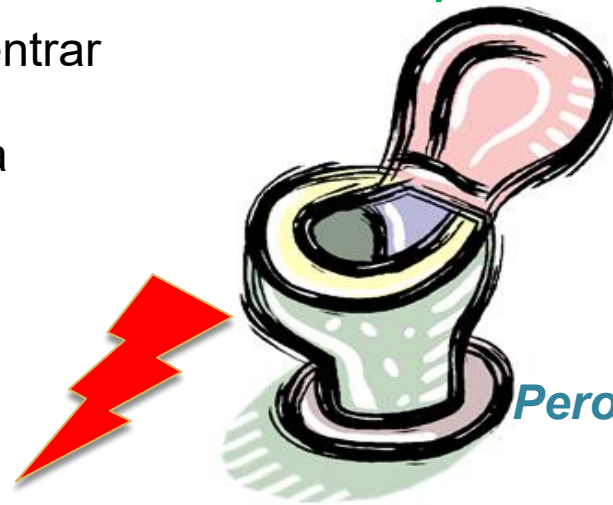
Las habilito al término de la película

Interrupciones - Introducción

- Llegamos al cine
- Saco las entradas
- Compro Pochoclos
- Comemos Pochoclos
- Esperamos para entrar
- Entramos a la sala
- busco la butaca
- Nos sentamos
- Vemos la película
- Nos vamos



*Algunas interrupciones
no se pueden bloquear*



Pero que pasa si ...

Interrupciones - Resumen



Llega la interrupción y...

- *Termino lo que estoy haciendo*
- *Recuerdo con que continuar*
- *Realizo la tarea que me interrumpió*
- *Continúo con lo que estaba haciendo*

Si existen varias fuentes de Interrupción...

- *Establecemos prioridades*

Las interrupciones pueden ser :

- *Bloqueables (enmascarables)*
- *No Bloqueables (no enmascarables)*

Interrupciones - Resumen

... Y en nuestro programa



Llega la interrupción y...

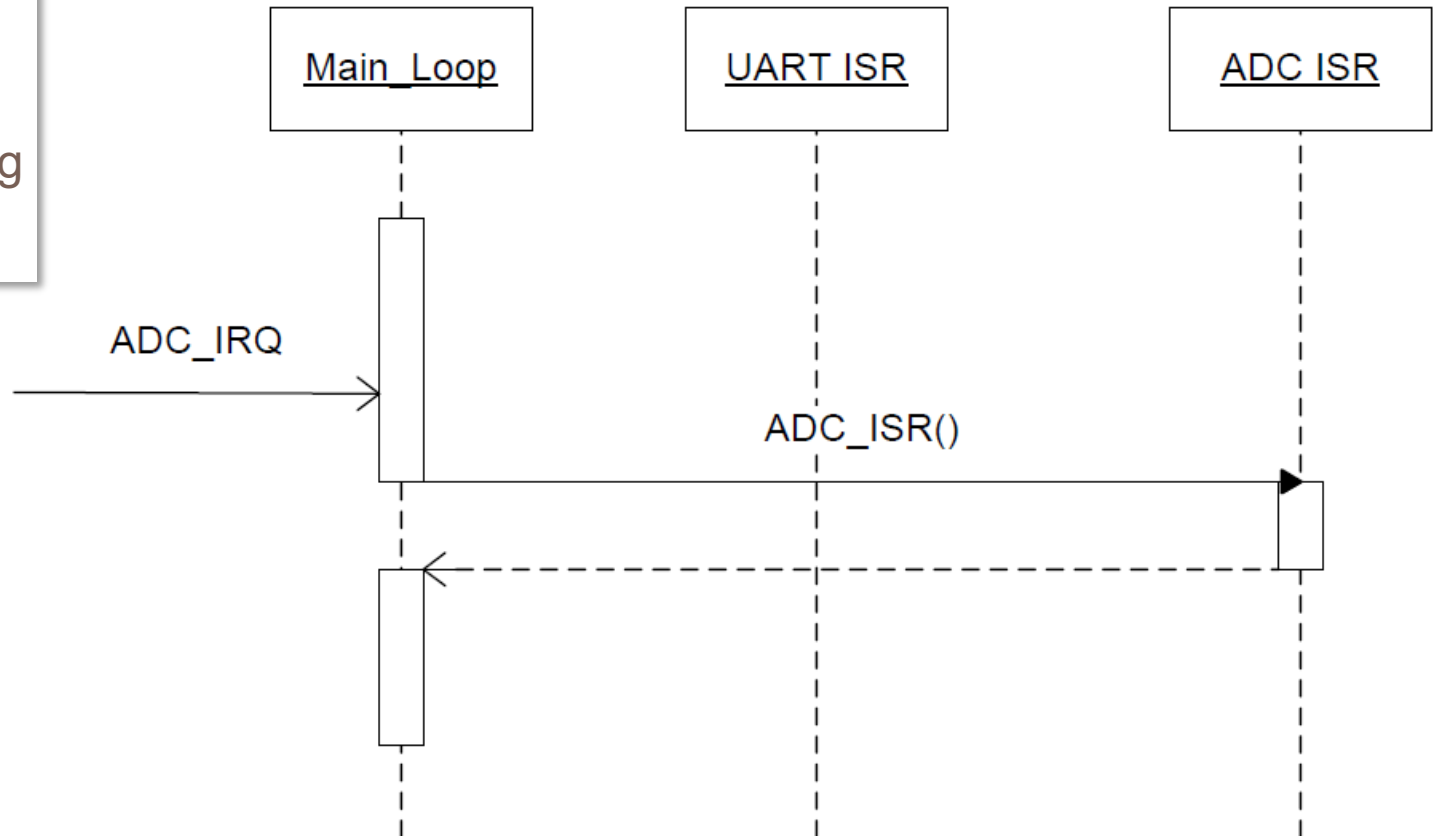
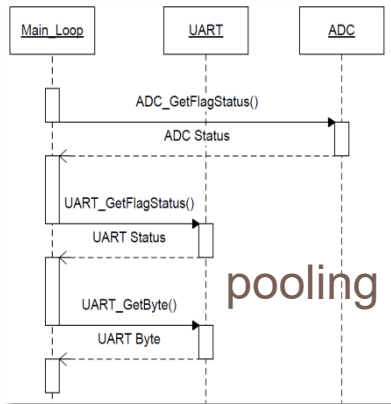
- Se concluye la instrucción en curso*
- Se guarda automáticamente la dirección de retorno*
- Se guarda automáticamente el PSW*

- Atiendo la función de interrupción.*

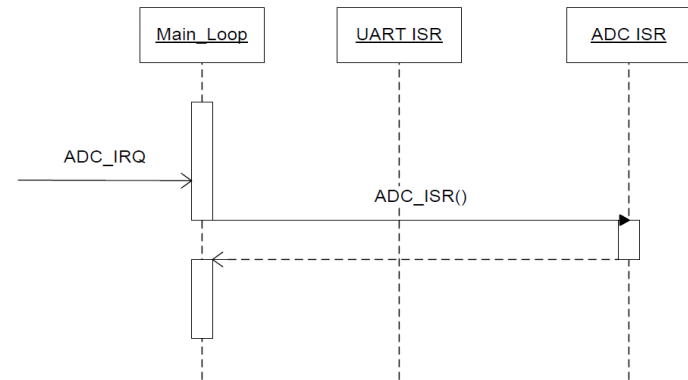
- Se recupera automáticamente el PSW*
- Se recupera automáticamente la dirección de retorno*
- Retorno al lugar al que me interrumpieron*

Programando haciendo USO de interrupciones

recordando...



Interrupciones - Resumen



La atención de cada periférico es:

¡ASINCRONICA CON LA APLICACION !!!!

Interrupciones

COMPILAMOS Y
LINKEAMOS

```
int main(void)
```

```
{
```

```
    ldr r0, [r6]  
    bic r0, r0, # 0x00003000 ; clear bits 13:12 to force GPIO mode  
    str r0, [r6]
```

```
    ;; LED output pin (i.e. P0.22) as a  
    ldr r0, = FIOODIR ; for PORTA  
    mov r0, # LED_MASK ; all inputs except for pin 22  
    str r0, [r6]
```

```
    ;; r0 still contains LED_MASK  
    ldr r5, = FIOOCLR  
    ldr r6, = FIOOSET
```

```
loop:    ldr r0, [r5] ; clear P0.22, turning off LED  
    ldr r1, = LEDDELAY
```

```
delay1: subs r1, 1  
    bne delay1
```

```
    str r0, [r6] ; set P0.22, turning on LED  
    ldr r1, = LEDDELAY
```

```
delay2: subs r1, 1  
    bne delay2
```

```
    b loop ; continue forever
```

```
}
```

```
void funcion ( void )
```

```
{
```

```
    static char cont;  
    cont ++;  
    cont %= 2;
```

```
    if ( cont )  
        corrimiento = 5 ;  
    else  
        corrimiento = 3 ;
```

```
}
```

Tabla de vectores de interrupcion

- Si una interrupción está habilitada, debe existir un mecanismo que vincule esa interrupción con su bloque de código (ISR) asociado.
- Ese mecanismo se denomina TABLA DE VECTORES DE INTERRUPCION.
- La vinculación ES el Vector de Interrupción.

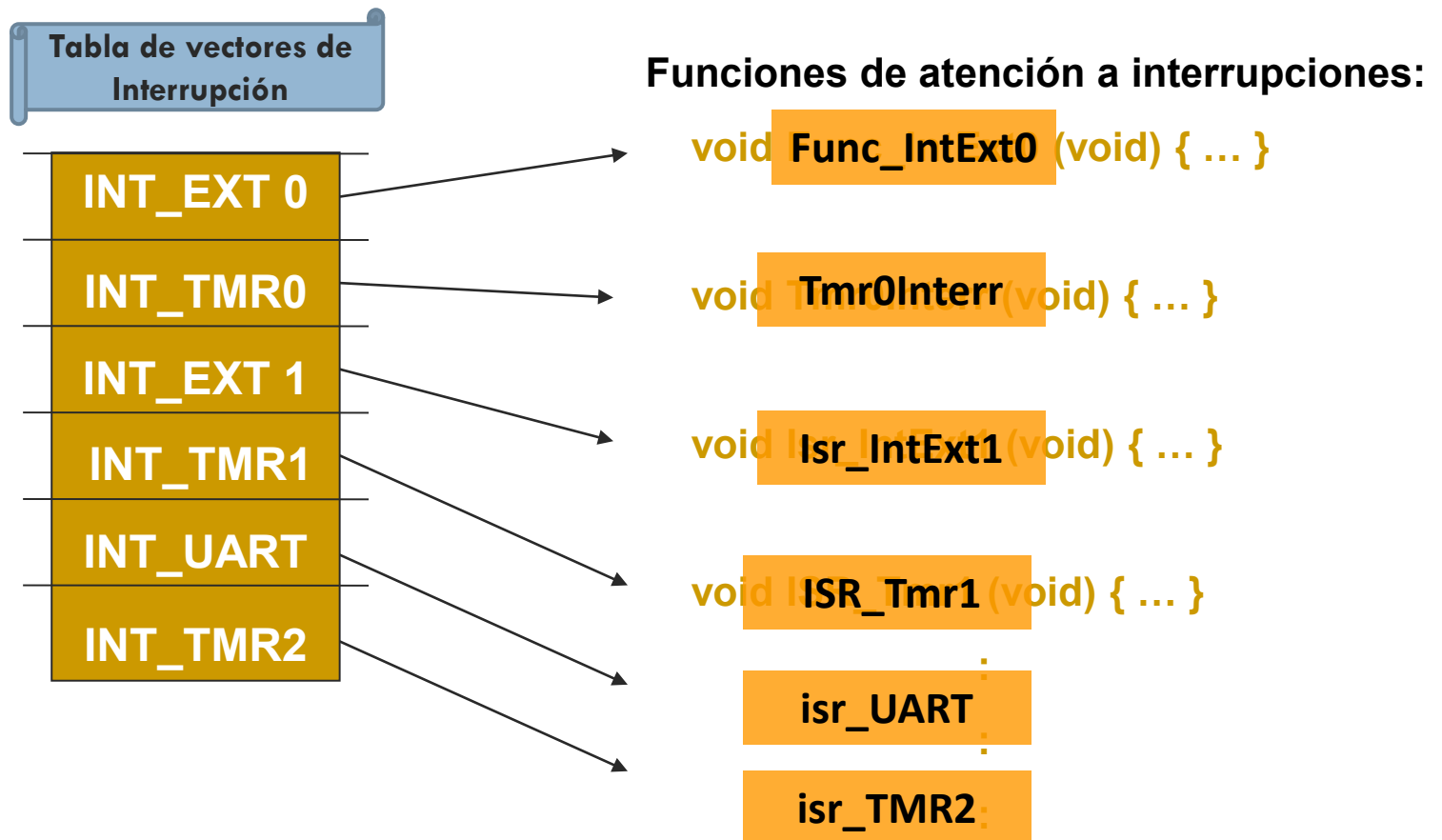


Tabla de vectores de interrupción

(core cortexM3)

#	priority	Type of Priorty	Acronym	Description	Address
	-	-	-	Reserved	0x0000_0000
1	-3	fixed	Reset	Reset	0x0000_0004
2	-2	fixed	UMI	Non maskable interrupt	0x0000_0008
3	-1	settable	HardFault	All class of fault	0x0000_000C
4	0	settable	MemManage	Memory management	0x0000_0010
5	1	settable	BusFault	Pre-fetch fault, memory access fault	0x0000_0014
6	2	settable	UsageFault	Undefined instruction or illegal state	0x0000_0018
7 a 10	-	-	-	Reserved	0x0000_001C
					0x0000_002B
11	3	settable	SCCall	System service call via SWI instruction	0x0000_002C
12	4	settable	Debug Monitor	Debug Monitor	0x0000_0030
13	-	-	-	Reserved	0x0000_0034
14	5	settable	PendSV	Pendable request for system service	0x0000_0038
15	6	Settable	SysTick	System tick timer	0x0000_003C

Tabla de vectores de interrupción

Table 50. Connection of interrupt sources to the Vectored Interrupt Controller

Interrupt ID	Exception Number	Vector Offset	Function	Flag(s)
0	16	0x40	WDT	Watchdog Interrupt (WDINT)
1	17	0x44	Timer 0	Match 0 - 1 (MR0, MR1) Capture 0 - 1 (CR0, CR1)
2	18	0x48	Timer 1	Match 0 - 2 (MR0, MR1, MR2) Capture 0 - 1 (CR0, CR1)
3	19	0x4C	Timer 2	Match 0-3 Capture 0-1
⋮				
16	32	0x80	PLL0 (Main PLL)	PLL0 Lock (PLOCK0)
17	33	0x84	RTC	Counter Increment (RTCCIF) Alarm (RTCALF)
18	34	0x88	External Interrupt	External Interrupt 0 (EINT0)
19	35	0x8C	External Interrupt	External Interrupt 1 (EINT1)
20	36	0x90	External Interrupt	External Interrupt 2 (EINT2)
21	37	0x94	External Interrupt	External Interrupt 3 (EINT3). Note: EINT3 channel is shared with GPIO interrupts
22	38	0x98	ADC	A/D Converter end of conversion
⋮				
32	48	0xC0	PLL1 (USB PLL)	PLL1 Lock (PLOCK1)
33	49	0xC4	USB Activity Interrupt	USB_NEED_CLK
34	50	0xC8	CAN Activity Interrupt	CAN1WAKE, CAN2WAKE

Funciones

```
void Funcion(void)
{
    .....
    .....
    .....
    .....
    .....
    .....
    .....
    .....
    .....
}
```

Recordando...

Representa la dirección de comienzo

Tabla de vectores de interrupción

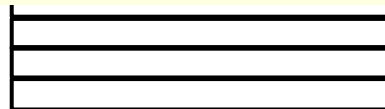
```

//*****
Forward declaration of the default handlers. These are aliased.
When the application defines a handler (with the same name),
this will automatically take precedence over these weak
definitions
*****/

void ResetISR(void);
WEAK void NMI_Handler(void);
WEAK void HardFault_Handler(void);
WEAK void MemManage_Handler(void);
WEAK void BusFault_Handler(void);
WEAK void UsageFault_Handler(void);
WEAK void SVCall_Handler(void);
WEAK void DebugMon_Handler(void);
WEAK void PendSV_Handler(void);
WEAK void SysTick_Handler(void);
WEAK void IntDefaultHandler(void);

extern void _vstacktop(void);

```

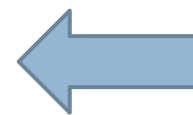


¿Qué es el modificador WEAK?

FW_Drivers

main.c

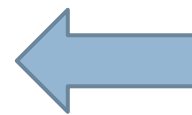
```
WEAK void funcion (void);  
void funcion ( void )  
{  
  
    printf( "Hola Mundo");  
  
}
```



Débil

Integrador.c

```
void funcion ( void )  
{  
  
    printf( "Chau Mundo");  
  
}
```



Fuerte

Toma el control

¿Cómo está usado aquí el modificador WEAK?

```
void ResetISR(void);  
WEAK void NMI_Handler(void);  
WEAK void HardFault_Handler(void);  
WEAK void MemManage_Handler(void);  
WEAK void BusFault_Handler(void);  
WEAK void UsageFault_Handler(void);  
WEAK void SVCCall_Handler(void);  
WEAK void DebugMon_Handler(void);  
WEAK void PendSV_Handler(void);  
WEAK void SysTick_Handler(void);  
WEAK void IntDefaultHandler(void);
```



```
void HardFault_Handler(void)  
{  
    while(1)  
    {  
    }  
}
```

```
void TIMERO_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void TIMER1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void TIMER2_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void TIMER3_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void UART0_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void UART1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void UART2_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void UART3_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void PWM1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void I2C0_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void I2C1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void I2C2_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void SPI_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void SSP0_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void SSP1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void PLL0_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void RTC_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void EINT0_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void EINT1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void EINT2_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void EINT3_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void ADC_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void BOD_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void USB_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void CAN_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void DMA_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void I2S_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void ENET_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void RIT_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void MCPWM_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void QEI_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void PLL1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void USBActivity_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
```

Lo vemos en unos minutos...

Terminamos de construir la IVT

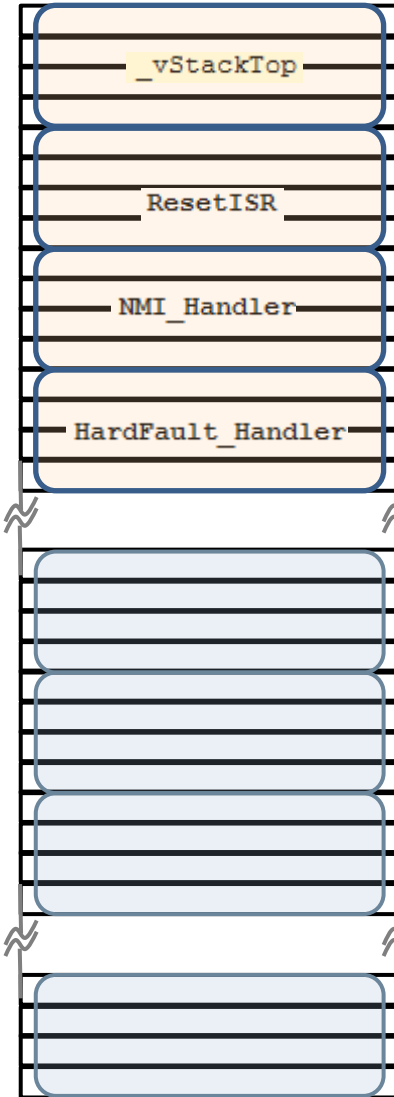
g_pfnVectors

Interrupciones/
excepciones
CORTEX M3
(hasta SysTick)

```
void CANActivity_IRQHandler ( void )
{
}

```

32	48	0xC0	PLL1 (USB PLL)	PLL1 Lock (PLOCK1)
33	49	0xC4	USB Activity Interrupt	USB_NEED_CLK
34	50	0xC8	CAN Activity Interrupt	CAN1WAKE, CAN2WAKE



```
void EINT2_IRQHandler ( void )
{
    EINT2_IRQHandler
}

```

Table 50. Connection of interrupt sources to the Vectored Interrupt Controller

Interrupt ID	Exception Number	Vector Offset	Function	Flag(s)
0	16	0x40	WDT	Watchdog Interrupt (WDINT)
1	17	0x44	Timer 0	Match 0 - 1 (MR0, MR1) Capture 0 - 1 (CR0, CR1)
2	18			
3	19			
!				
16	32	0x80	PLL0 (Main PLL)	PLL0 Lock (PLOCK0)
17	33			
18	34			
19	35			
20	36			
21	37	0x94	External Interrupt	External Interrupt 3 (EINT3). Note: EINT3 channel is shared with GPIO interrupt
22	38	0x98	ADC	A/D Converter end of conversion
!				
32	48	0xC0	PLL1 (USB PLL)	PLL1 Lock (PLOCK1)
33	49	0xC4	USB Activity Interrupt	USB_NEED_CLK
34	50	0xC8	CAN Activity Interrupt	CAN1WAKE, CAN2WAKE
19	35	0x8C	External Interrupt	External Interrupt 1 (EINT1)
20	36	0x90	External Interrupt	External Interrupt 2 (EINT2)
21	37	0x94	External Interrupt	External Interrupt 3 (EINT3). Note: EINT3 channel is shared w
22	38	0x98	ADC	A/D Converter end of conversion

Tabla de vectores de interrupción

Nombres que pone el compilador

Table 50. Connection of interrupt sources to the Vectored Interrupt Controller

Interrupt ID	Exception Number	Vector Offset	Function	Flag(s)	
0	16	0x40	WDT	Watchdog Interrupt (WDINT)	WDT_IRQHandler
1	17	0x44	Timer 0	Match 0 - 1 (MR0, MR1) Capture 0 - 1 (CR0, CR1)	TIMER0_IRQHandler
2	18	0x48	Timer 1	Match 0 - 2 (MR0, MR1, MR2) Capture 0 - 1 (CR0, CR1)	TIMER1_IRQHandler
3	19	0x4C	Timer 2	Match 0-3 Capture 0-1	TIMER2_IRQHandler
⋮					
16	32	0x80	PLL0 (Main PLL)	PLL0 Lock (PLOCK0)	PLL0_IRQHandler
17	33	0x84	RTC	Counter Increment (RTCCIF) Alarm (RTCALF)	RTC_IRQHandler
18	34	0x88	External Interrupt	External Interrupt 0 (EINT0)	EINT0_IRQHandler
19	35	0x8C	External Interrupt	External Interrupt 1 (EINT1)	EINT1_IRQHandler
20	36	0x90	External Interrupt	External Interrupt 2 (EINT2)	EINT2_IRQHandler
21	37	0x94	External Interrupt	External Interrupt 3 (EINT3).	EINT3_IRQHandler
				Note: EINT3 channel is shared with GP_ADC_IRQHandler	
22	38	0x98	ADC	A/D Converter end of conversion	ADC_IRQHandler
⋮					
32	48	0xC0	PLL1 (USB PLL)	PLL1 Lock (PLOCK1)	PLL1_IRQHandler
33	49	0xC4	USB Activity Interrupt	USB_NEED_CLK	USBActivity_IRQHandler
34	50	0xC8	CAN Activity Interrupt	CAN1WAKE, CAN2WAKE	CANActivity_IRQHandler

A
L
I
A
S



¿Cómo está usado aquí el modificador WEAK?

```
void ResetISR(void);  
WEAK void NMI_Handler(void);  
WEAK void HardFault_Handler(void);  
WEAK void MemManage_Handler(void);  
WEAK void BusFault_Handler(void);  
WEAK void UsageFault_Handler(void);  
WEAK void SVCall_Handler(void);  
WEAK void DebugMon_Handler(void);  
WEAK void PendSV_Handler(void);  
WEAK void SysTick_Handler(void);  
WEAK void IntDefaultHandler(void);
```

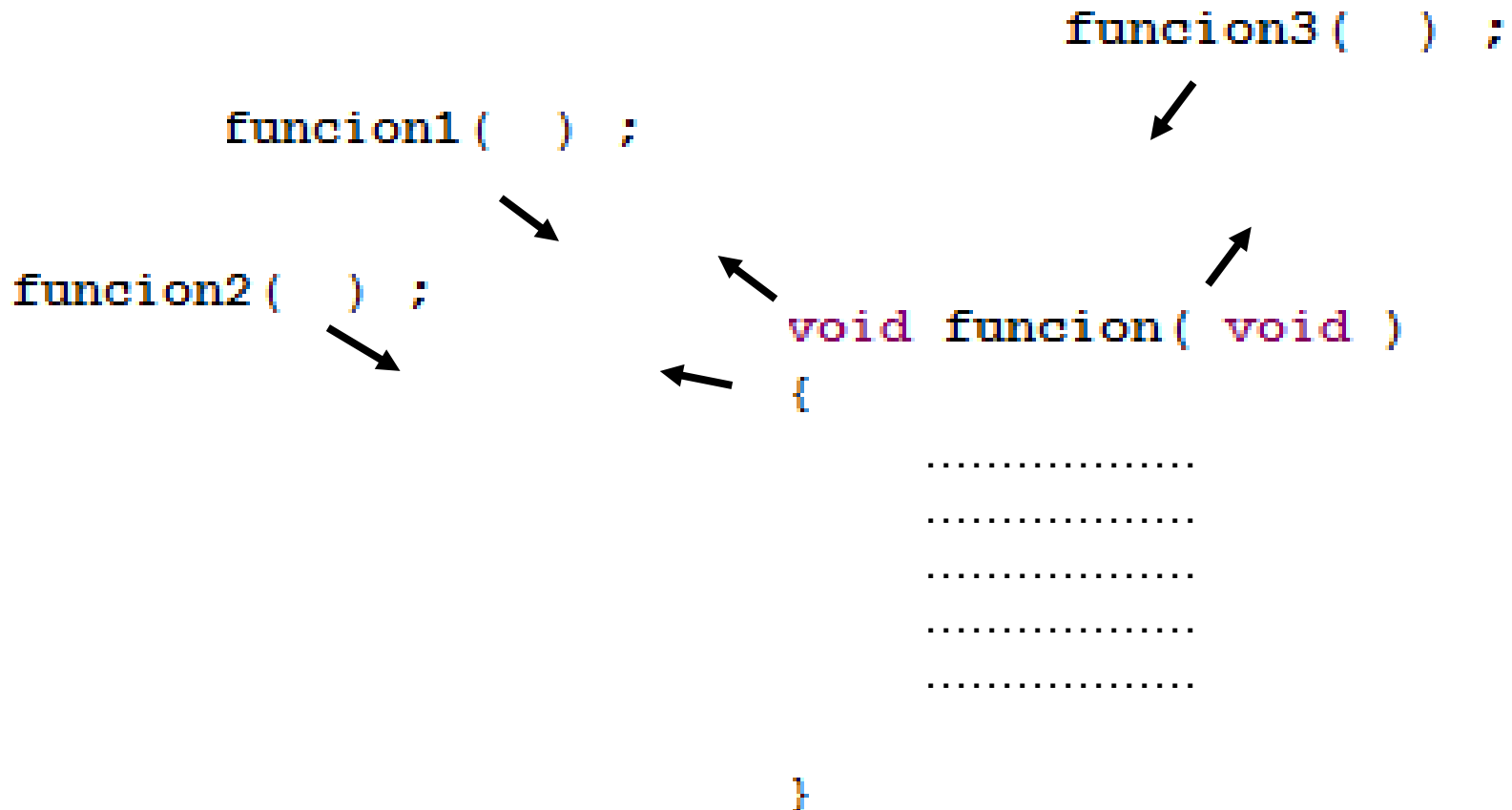


```
void TIMER0_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void TIMER1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void TIMER2_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void TIMER3_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void UART0_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void UART1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void UART2_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void UART3_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void PWM1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void I2C0_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void I2C1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void I2C2_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void SPI_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void SSP0_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void SSP1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void PLL0_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void RTC_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void EINT0_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void EINT1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void EINT2_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void EINT3_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void ADC_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void BOD_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void USB_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void CAN_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void DMA_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void I2S_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void ENET_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void RIT_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void MCPWM_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void QEI_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void PLL1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);  
void USBActivity_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
```

Lo vemos en unos minutos...

¿Qué es el modificador ALIAS?

```
void funcion1( void ) ALIAS( funcion );  
void funcion2( void ) ALIAS( funcion );  
void funcion3( void ) ALIAS( funcion );
```



¿Cómo está usado aquí el modificador

ALIAS?

(ver `cr_startup_lpc176x.c`)

```
void TIMER0_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void TIMER1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void TIMER2_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void TIMER3_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void UART0_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void UART1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void UART2_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void UART3_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void PWM1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void I2C0_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void I2C1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void I2C2_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void SPI_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void SSP0_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void SSP1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void PLL0_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void RTC_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void EINT0_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void EINT1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void EINT2_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void EINT3_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void ADC_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void BOD_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void USB_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void CAN_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void DMA_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void I2S_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void ENET_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void RIT_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void MCPWM_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void QEI_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void PLL1_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);
void USBActivity_IRQHandler(void) ALIAS(IntDefaultHandler);

void IntDefaultHandler(void)
{
    while(1)
    {
    }
}
```

*Si no defino una función que atienda a esta interrupción (como a cualquier otra)... entonces será llamada **IntDefaultHandler()** por defecto.*

Agradecimientos



Presentación basada en el trabajo del Ing.
Marcelo Trujillo
Profesor Asociado – Informática II