

T.C

Transformación canónica: $T_C: \omega \rightarrow \Omega$ biyectiva C^∞
 $(q, p) \longleftrightarrow (Q, P)$
 $q \longmapsto \bar{q}$

tal que $\{Q_i, P_j\}_\eta = \delta_{ij}$

$\{Q_i, Q_j\}_\eta = 0$

$\{Q_i, P_j\}_\eta = 0$

$\Leftrightarrow \left(\frac{\partial \bar{q}}{\partial q} \right)_J \left(\frac{\partial \bar{q}}{\partial p} \right)^T = J \Leftrightarrow \begin{cases} F: \Omega \rightarrow \Omega \\ C^\infty \text{ tal que} \\ dF(q, p) + \sum P_i dq_i \\ = \sum p_i dp_i \end{cases}$

Ejemplo. $n=1$, $H = \underbrace{\frac{p^2}{2m} + \frac{m\omega^2}{2} q^2}_{\text{oscilador armónico}}$, $m, \omega = \text{cte}$

p = momento lineal

q = posición

oscilador armónico

Tomamos $T^{-1}: \bar{q} \longmapsto q$

$$(\theta, I) \mapsto q = q(\theta, I)$$

$$p = p(\theta, I)$$

tal que $q = \sqrt{\frac{2I}{m\omega}} \sin \theta$, $p = \sqrt{2I m\omega} \cos \theta$

T.C?

Si es una transformación canónica cuando $\{q_i, p_j\}_{\theta, I} = 1$

$$\{q_i, p_j\}_{\theta, I} = \frac{\partial q_i}{\partial \theta} \frac{\partial p_j}{\partial I} - \frac{\partial q_i}{\partial I} \frac{\partial p_j}{\partial \theta} = 1$$

\Rightarrow Ecuaciones del movimiento en términos de las variables θ, I son

$$\dot{\theta} = \frac{\partial H}{\partial I}, \quad \dot{I} = \frac{\partial H}{\partial \theta} \quad \text{donde} \quad H = \frac{p(\theta, I)^2}{2m} + \frac{m\omega^2}{2} q(\theta, I)^2 = \omega I$$

$$\begin{cases} \dot{\theta} = \frac{\partial H}{\partial I} = \omega \\ \dot{I} = \frac{\partial H}{\partial \theta} = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \frac{d\theta}{dt} = \omega \\ \frac{dI}{dt} = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \theta = \omega t + \phi \\ I = c \end{cases}, \quad \omega, \phi \text{ cte}$$

Trayectoria en términos de θ e I : $\theta(t) = \omega t + \phi$
 $I(t) = c$

Trayectoria en términos de q y p : $q(t) = \sqrt{\frac{2c}{m\omega}} \sin(\omega t + \phi)$
 $p(t) = \sqrt{2cm\omega} \cos(\omega t + \phi)$

[5] Integrabilidad

Teorema (Liouville): Sea (\mathcal{D}, H) un sistema hamiltoniano con n grados de libertad. Sean $I_1, \dots, I_n \in C^\infty(\mathcal{D})$, tales que

1) $\dot{I}_i = 0 \Leftrightarrow I_i = c_i = \text{cte} \quad \forall i \in \{1, \dots, n\}$

2) dI_1, \dots, dI_n son linealmente independientes

3) $d(I_i, I_j) \neq 0 \quad \forall i, j$

$$\tilde{S} = 0 \quad + - 0 \quad , \quad$$

Entonces, las soluciones se pueden obtener por cuadratura

(# límites de operaciones algebraicas e integrales)

\Leftrightarrow Se puede encontrar la solución $q_i(t), p_i(t) \quad \forall i=1, \dots, n$

Dem.

Idea (1) y (2) $\Rightarrow M = \{ \eta \in \Omega / I_i(\eta) = c_i \quad \forall i = 1, \dots, n \}$

es una variedad suave de dimensión n . Sobre M , $p_i = p_i(q_1, \dots, q_n, c_1, \dots, c_n)$

suave.

El punto (3) nos permite definir una función

$$S = \int_{\tilde{q}}^q \sum_i p_i dq_i$$

$$= \int_{\tilde{q}}^q \sum_i p_i(\tilde{q}, \tilde{p}) d\tilde{q}$$

$$M \subset \Omega$$

que es independiente del camino desde \tilde{q} hasta q y tal que

$$\sum_i p_i dq_i = \sum_i P_i dQ_i + \underbrace{dS}_{dF} + d \left(\sum_i P_i Q_i \right) \quad \text{sobre } M$$

donde $P_i = I_i$, $Q_i = \frac{\partial S}{\partial P_i}$

$\Rightarrow T : q_i \mapsto Q_i = \theta_i$, $P_i = I_i$ es canónica

$$\Rightarrow \ddot{Q}_i = \frac{\partial H}{\partial I_i}, \dot{I}_i = -\frac{\partial H}{\partial Q_i} = 0, H = H(I_1, \dots, I_n)$$
$$= \omega_i = dt$$

$$Q_i = \omega_i t + \phi_i, I_i = e_i$$

Teorema (Liouville - Arnold) : Liouville + \mathcal{D} compacta $\Rightarrow \mathcal{D} \cong T^n = \underbrace{S^1 \times \dots \times S^1}_{n-\text{veces}}$

[6] Mecánica Cuántica.

Mundo clásico

$\mathcal{D} =$ espacio de estados

= variedad de dim

n

Mundo cuántico

espacio de estado $= L^2(\mathbb{R}^n)$

$\sigma L^2([0, 1]^n)$

estado = vector en L^2

$\mathcal{O} =$ operadores autoadjuntos sobre L^2

$[,]$ comutador

\langle , \rangle producto sobre
 $C^\infty(\mathcal{D})$

A lineal es autoadjunto si:

$$\langle A\psi, \phi \rangle = \langle \psi, A\phi \rangle$$

A autoadjunto $\Rightarrow A$ tiene v.p reales

Ejemplo. H hamiltoniano en mecánica cuántica

$$H : L^2 \rightarrow L^2$$

$$H : \psi \mapsto H\psi , \quad \psi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C} \in L^2$$

H diferencial y autoadjunto

$$\text{Si } A, B \in \mathcal{O}, \quad [A, B] = AB - BA$$

$$[A, B]\psi = A(B\psi) - B(A\psi)$$

$[.,.]$ es antisimétrico
lineal
Jacobi

$$(i\hbar[A, B]) = \text{op autoadjunto}$$

$S_{\text{part}}(\mathcal{O})$ es álgebra de Lie con productos $i\hbar [\cdot, \cdot]$, $i = \sqrt{-1}$.

Un sistema cuántico hamiltoniano (L^2, H) , donde H es auto adjunto sobre L^2 . Un simetría es $A \in \mathcal{O}$ tal que $[A, H] = 0$

Un sistema $(L^2(\mathbb{R}^n), H)$ es integrable si:

- $\exists A_1, \dots, A_N \in \mathcal{O}$ L.i tales que

$$[A_i, A_j] = 0$$

$$[A_i, H] = 0$$

$\Rightarrow \exists$ una base de v.p. ψ_1, ψ_2, \dots

$$\text{ta q } A_i \psi_j = \lambda_{i,j} \psi_j, \quad \text{cte } \in \mathbb{R}.$$

Basta,

Ejercicio. $H \leq G$ subgrupo, A G -módulo
(En particular es un H -módulo)

Supongamos que $H \triangleleft G/H$

Sea $A^H = \{a \in A / h.a = a \quad \forall h \in H\}$ \leftarrow (Notar que $A^G \subseteq A^H$)

1) A^H es un G/H -módulo vía

$$G/H \ni \bar{g}, \quad \bar{g} \cdot a := g \cdot a \quad \forall a \in A^H$$

$$(\bar{g} \cdot h) \cdot a = g \cdot (h \cdot a) = g \cdot a$$

$$0 \rightarrow H^1(G/H, A^H) \xrightarrow{\text{Inf}} H^1(G, A) \xrightarrow{\text{Res}} H^1(H, A)$$

es exacta.

$$\text{Inf}: H^1(G/H, A^H) \rightarrow H^1(G, A)$$

$[f]$

$$f: G/H \xrightarrow{f} A^H \subset A$$

$$\begin{array}{ccc} & f & \\ \phi \uparrow & \nearrow f \circ \phi & \\ G & & \end{array}$$

Al. $\varphi \circ \phi : G \rightarrow A$ 1-wocido $\Rightarrow \overline{\varphi \circ \phi} \in H^1(G, A)$

Res: $H^1(G, A) \rightarrow H^1(H, A)$

$\varphi : G \rightarrow A$ 1-wocido

$\varphi|_H : H \rightarrow A$ } 1-wocido de H con valores
en A
restrictión a H .

2) $H \leq G$ subgrupo

A un H -módulo

$M_H^G(A)$ o G -módulo inducido

$$M_H^G(A) = \text{Hom}_H(\mathbb{Z}[G], A)$$

$$(\sigma, \phi)(g) = \phi(g \cdot \sigma)$$

Darstellung einer exakte im G -isomorphismus

$$\text{Hom}_G(M, M_H^G(A)) \xrightarrow{\cong} \text{Hom}_H(M, A)$$

$\forall G$ -moduln M

$$\begin{array}{c} \text{Hom}_G(M, M_H^G(A)) \\ \cong \\ \text{Hom}_H(M, A) \end{array}$$

Nudos

Por muy complicado que sea el nudo, siempre se puede cambiar la información arriba/abajo de ciertos cruces obteniendo unión disjunta de nudos triviales

Número link

Sea L un link de dos componentes representados por el diagrama D .

$$\text{Sea } l(D) = \frac{1}{2} \sum' E(C)$$

completo

D que involucra

ambas componentes

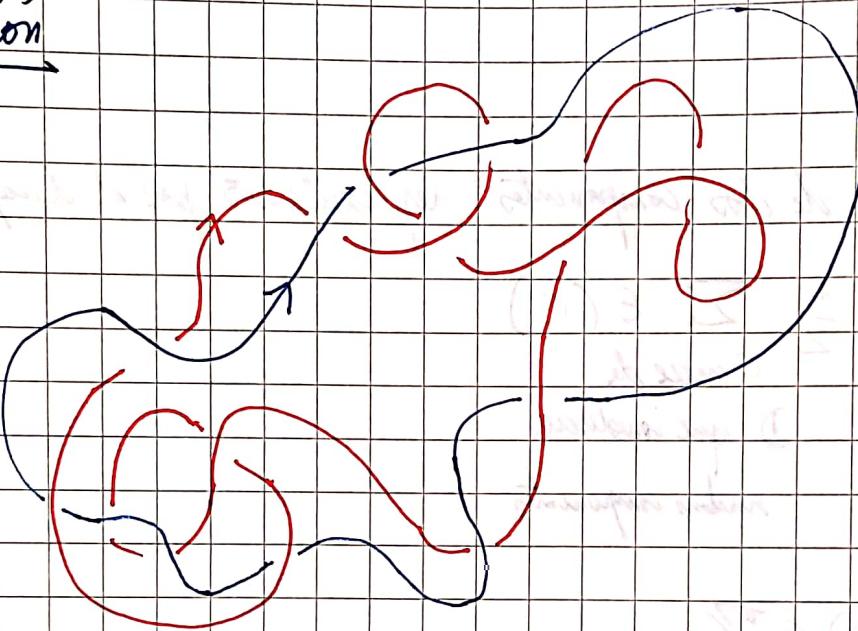
Teo. (a) $l(D) \in \mathbb{Z}$

(b) $l(D)$ depende sólo de L ($\text{no depende del diagrama } D \text{ que representa a } L$)

(c) Si $l(D)=0$ entonces L es la unión disjunta de dos nudos (después de cambiar cruces de una componente)

Demostración

(a)



Si $L = N_1 \cup N_2$ unión disjointa, entonces $\ell(L) = 0$

(Suponiendo la parte b)

Cada cambio de curva implica un cambio de ± 2 en la suma total de los signos

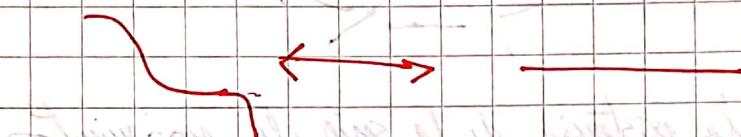
Entonces $\sum_i \varepsilon(C_i)$ es un número par

Teorema (de Reidemeister, 1927)

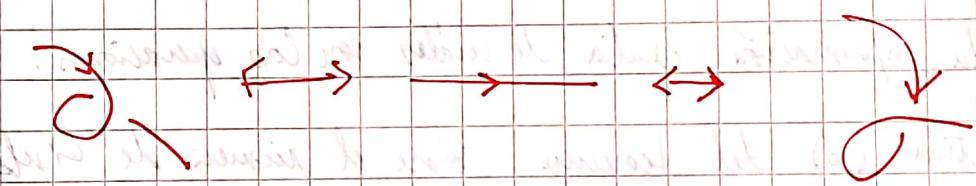
Sea L un diagrama orientado representado por dos diagramas D_1 y D_2 ,

entonces existe una serie de movimientos de tipos $R0, R1, R2, R3$ que cambia D_1 en D_2

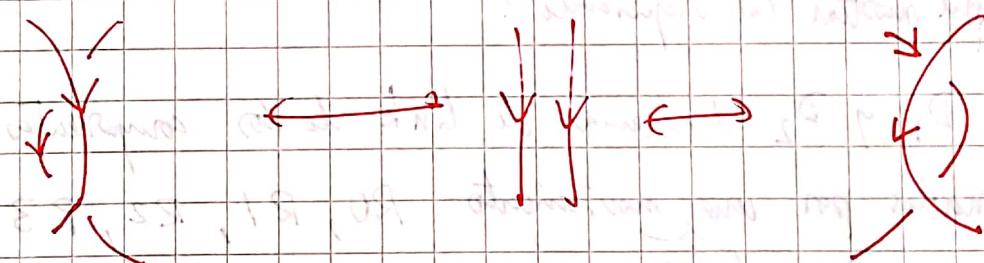
$R0$: isotropía planar



$R1$:

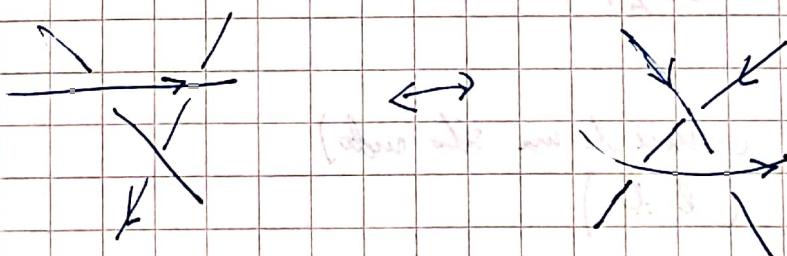


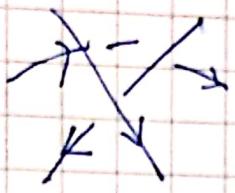
$R2$:



(+ permutaciones de orientación)

$R3$:





El teorema sólo da la existencia de la serie de movimientos
NO da información exacta de cuáles son los operadores.

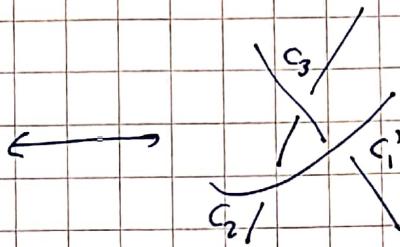
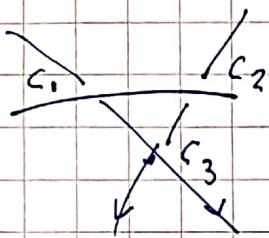
Para mostrar (b) del teorema sobre el número de líneas
hay que mostrar lo siguiente:

Sean D_1 y D_2 diagramas de link de los componentes,
relacionados por una movimiento R_0, R_1, R_2, R_3
de los

Entonces $C(D_1) = l(D_2)$.

Dem. $R_0 \checkmark$
 $R_1 \checkmark$ (cierre de un sólo nudo)
 $R_2 \checkmark$ ($l=0$)

R3



Simplificare si fanno que $\varepsilon(c_i) = \varepsilon(c_{i'})$

• Tres coloraciones

Análisis

$$(1) \quad u(x) = \begin{cases} x, & x \in [-1, 0] \\ 0, & x \in [0, 1] \end{cases}$$

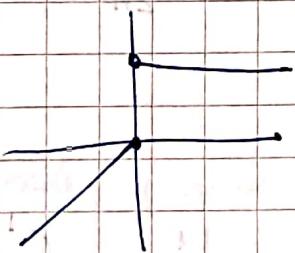
Esta función tiene derivada débil g

$$g(x) = \begin{cases} 1, & -1 \leq x \leq 0 \\ 0, & 0 \leq x \leq 1 \end{cases}$$

Demonstración Para $v \in C_c^1(-1, 1)$

$$\begin{aligned} \int_{-1}^1 u(x) v'(x) dx &= \int_{-1}^0 x v'(x) dx + \int_0^1 0 dx \\ &= x v(x) \Big|_{-1}^0 - \int_{-1}^0 v(x) dx \\ &= - \int_{-1}^0 1 \cdot v(x) dx - \int_0^1 0 v(x) dx \\ &= - \int_{-1}^0 g(x) v(x) dx \end{aligned}$$

(2)

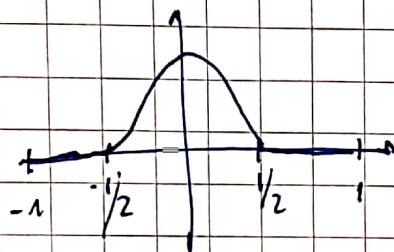


$$u(x) = \begin{cases} x, & -1 \leq x \leq 0 \\ 1, & 0 < x \leq 1 \end{cases}$$

Esta función no tiene derivada débil

Dem. Si tuviéramos derivada débil, $\exists g$ integrable tal que

$$\int_{-1}^1 u(x)v'(x) dx = - \int_{-1}^1 g(x)v(x) dx \quad \forall v \in C_c^1(-1, 1)$$

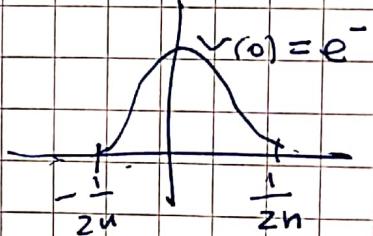


$$v(x) = \begin{cases} e^{-\frac{4}{1-4x^2}}, & |x| \leq \frac{1}{2} \\ 0, & |x| \geq 1 \end{cases}$$

$$v \in C_c^\infty(-1, 1)$$

Tomamos la sucesión $v_n(x) = v(nx)$

$$-\int_{-1}^1 g(x)v_n(x) dx = - \int_{-1}^1 u(x)v_n'(x) dx$$



$$= \int_{-1}^0 x v_n'(x) dx + \int_0^1 v_n'(x) dx$$

$$= - \int_{-1}^1 v_n(x) dx + x v_n(x) \Big|_{-1}^0 + v_n(x) \Big|_0^1 = - \int_{-1}^1 v_n(x) dx = e^{-1}$$

La identidad queda

$$\varrho' = \int_{-1}^1 g(x) v_n(x) dx - \int_{-1}^1 v_n(x) dx$$

$$v_n(x) \rightarrow 0 \quad \forall x \neq 0$$

Por teorema de convergencia dominada, $\int_{-1}^1 g(x) v_n(x) \rightarrow 0$

$$\int_{-1}^1 v_n(x) dx = \int_{-1/2n}^{1/2n} v(nx) dx = \frac{1}{n} \int_{-1/2}^{1/2} v(x) dx \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$$

$$y = nx$$

Espacios de Sobolev (de Hilbert)

Def. $(H^1(a,b))$ ($-\infty < a \leq b < \infty$)

$$H^1(a,b) = \left\{ u \in L^2(a,b) \mid \begin{array}{l} \text{existe una} \\ \text{derivada débil} \\ \text{g tal que,} \\ g \in L^2(a,b) \end{array} \right\}$$

$$\langle u, v \rangle_{H^1} = \int_a^b uv + u'v'$$

donde u' es la derivada débil de u , es un espacio de Hilbert.

Observación

- (i) $H^1(a,b) \subseteq L^2(a,b)$
- (ii) $H^1(a,b) \subseteq C(a,b)$
- (iii) $H^1(a,b) \subseteq C'(a,b)$
- (iv) $C'(a,b) \subseteq H^1(a,b)$
- (v) $C'(\mathbb{R}) \not\subseteq H^1(\mathbb{R})$

Teatrino (Teorema fundamental del cálculo)

Para $u \in H^1(a,b)$ y $s, t \in (a,b)$

$$\int_s^t u'(x) dx = u(t) - u(s) \quad (\text{ctp})$$

Lema. f integrable

$$\int_a^b f(x) v(x) dx = 0 \quad \forall v \in C_c(a,b)$$

$$\Rightarrow f \equiv 0 \quad (\text{ctp})$$

Demonstración - " $v = \operatorname{signo}(f)$ "

$$v_n \rightarrow v$$

Corolario. $\int_a^b f(x) v'(x) dx \geq 0 \quad \forall v \in C_c^1(a, b)$

$\Rightarrow f$ constante ($c+p$)

Proposición. Si g es integrable y $x_0 \in (a, b)$

$$v(x) = \int_{x_0}^x g(s) ds$$

$\Rightarrow v$ es continua y

$$\int_a^b v \varphi' = - \int_a^b g v', \quad \forall \varphi \in C_c^1(a, b)$$

Corolario. $H^1(a, b) \subseteq C(a, b)$

Demonstración. Para $s, t \in (a, b)$

$$\begin{aligned} |u(t) - u(s)| &\leq \left| \int_s^t u'(x) dx \right| \\ &\leq \int_s^t |u'(x)| dx \\ (\text{Cauchy-Schwarz}) &\leq \left(\int_s^t |u'(x)|^2 dx \right)^{1/2} \left(\int_s^t 1 dt \right)^{1/2} \\ &\leq \left(\int_0^1 |u'_s|^2 dx \right)^{1/2} (t-s)^{1/2} \leq \|u\|_H \|t-s\|^{1/2} \end{aligned}$$

Tra / la continuidad de la función) . Sea $u \in H_0^1(a, b)$

Propiedades

1) Integración por partes en H'

$$\int_a^b u'v = uv \Big|_a^b - \int_a^b uv'$$

2) Regla de la cadena en H'

Si $G \in C^1(\mathbb{R})$, entonces

$$v(x) = G(u(x)), \quad (u \in H^1) \\ \Rightarrow v \in H'(a, b) \quad y \quad v'(x) = G'(u(x)) u'(x) \text{ (otp)}$$

Definición . ($H_0^1(a, b)$)

$$H_0^1(a, b) = \{u \in H^1(a, b) / u(a) = u(b) = 0\} \Rightarrow \text{Hilbert}$$

QED

Teo (desigualdad de Poincaré). Sea $u \in H_0^1(a, b)$

$$\int_a^b u^2 \leq c \int_a^b u'^2$$

Corolario. $\|u\|_{H_0^1} \leq \left(\int_a^b u'^2 \right)^{1/2}$

Demonstración:

$$u(x) - u(a) = \int_a^x u'(s) ds$$

$$\|u\|_1 |u(x)| \leq \int_a^b |u'(s)| ds$$

Cauchy-Schwarz + Integrar

$$\int_a^b |u(x)|^2 dx \leq \left(\int_a^b |u'(x)|^2 dx \right) (b-a)^2$$

• ¡Volvamos a la ecuación ...

$$\begin{cases} -u'' + u = f \\ u(0) = u(1) = 0 \end{cases}$$

Solución débil 1

es $u \in C^1$ tal que

$$\int_0^1 u' v' + u v = \int_0^1 f v \quad \forall v \in C_c^1(0, 1)$$

Daf (Solución débil)

Es una función $u \in H_0^1(0,1)$ tal que

$$\int_0^1 u'v' + uv = \int_0^1 fv, \quad \forall v \in H_0^1(0,1)$$

Teorema Existe una solución débil $u \in H_0^1(0,1)$

Demonstración.

(i) $\langle u, v \rangle_{H^1} = \int_0^1 u'v' + uv$

(ii) $|\varphi(v)| = \left| \int_0^1 fv \right| \leq \|f\|_{L^2} \|v\|_{L^2}$

es un funcional lineal continuo en $L^2(0,1)$ $\forall f \in L^2(0,1)$

(iii) Es un funcional lineal continuo en $H^1(0,1)$

$$|\varphi(v)| \leq C \|v\|_{H^1}$$

Encontrar $u \in H_0^1(0,1)$

$$\langle u, v \rangle_{H^1} = \varphi(v), \quad \forall v \in H_0^1(0,1)$$

Teo Riccati-Frechet

$\Rightarrow \exists! u \in H_0^1(0,1)$ tal que es solución débil

obs. Solución débil \Rightarrow solución clásica

$$\exists u \in H_0^1, \int_0^1 u' v' = \int_0^1 (f - u) v, \forall v \in H_0^1$$

$$\int_0^1 g v' = - \int_0^1 (u - f) v \quad \forall v \in C_c^1(0, 1)$$

• u' tiene derivada débil $u - f$

$$\Rightarrow u'' = u - f \quad (\text{utp})$$

$$-u'' + u = f \quad (\text{ctp})$$

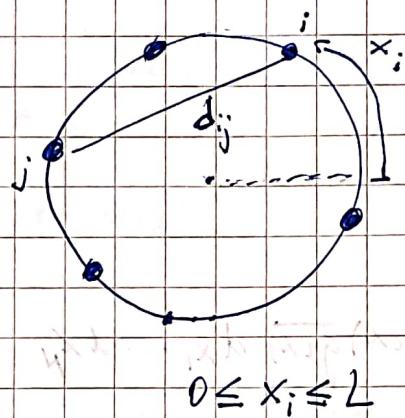
Si por ejemplo, $f \in C(0, 1)$

$\Rightarrow u''$ es continua

$$\Rightarrow u \in C^2(0, 1)$$

Física

Modelo de Calogero - Sutherland



N partículas (cuánticas)
idénticas
perímetro = L

Ejercicio . $d_{ij} = \left| \frac{L}{\pi} \operatorname{sen} \left(\frac{\pi}{L} (x_i - x_j) \right) \right|$

Hamiltoniano

$$H_{CS} = - \sum_{i=1}^N \frac{\partial^2}{\partial x_i^2} + \beta(\beta-1) \frac{\pi^2}{L^2} \sum_{j < k} \frac{1}{\operatorname{sen}^2 \left(\frac{\pi}{L} (x_j - x_k) \right)}$$

$N=2 :$

$$H_{CS} = - \frac{\partial^2}{\partial x_1^2} - \frac{\partial^2}{\partial x_2^2} + \frac{\beta(\beta-1) \pi^2}{L^2 \operatorname{sen}^2 \left(\frac{\pi}{2} (x_1 - x_2) \right)}$$

Gral.

$$\underbrace{H_{CS} \Psi}_{\text{función propia}} = E \Psi \quad \begin{array}{l} \text{(valor propio)} \\ \text{energía} \end{array}$$

Producto escalar

$$\langle f, g \rangle = \int_0^L \cdots \int_0^L f(x_i) \overline{g(x_j)} dx_1 \cdots dx_N$$

Por definición, A^+ es fg

$$\langle Af, g \rangle = \langle f, A^+ g \rangle \quad \forall f, g$$

$H = H^+$ \Rightarrow valores propios de H son reales

Estado de energía mínima Ψ_0

$$H_{CS} \Psi_0 = E_0 \Psi_0$$

$$= \frac{1}{3} \left(\frac{\pi}{2} \right)^2 \beta^2 N(N^2 - 1)$$

Valor mínimo de la energía

$$\text{Se puede demostrar que } H_{CS} = \sum_{j=1}^{N^2} A_j^+ A_j + E_0$$

Ejercicio. Demostrar que si $H_{CS} \Psi = E \Psi \Rightarrow E \geq E_0$

$$A_j = -i \frac{\partial}{\partial x_j} + i \frac{\pi}{2} \beta + \sum_{k \neq l} \cot \left[\frac{\pi}{2} (x_j - x_k) \right]$$

se puede verificar que

$$\Psi_0 = \prod_{j < k} \left| \sin \left(\frac{\pi}{2} (x_j - x_k) \right) \right|^{\beta} \quad \text{consecuencia de } A_j \Psi_0 = 0 \quad \forall j.$$

Ψ_0 es una función simétrica.

$$\Psi_0(\dots, x_i, \dots, x_j, \dots) = \Psi_0(\dots, x_j, \dots, x_i, \dots)$$

Dos tipos de partículas → fermiones (-) (antisimétricas)
→ bosones (+) (simétricas)

El sistema de Calogero - Sutherland es un sistema de bosones

Vamos a suponer que todas las funciones propias Ψ , son de la forma

$$\Psi = \Psi_0 \phi \quad (\phi \text{ función simétrica})$$

$$\Rightarrow H = \left(\frac{L}{2\pi} \right)^2 \Psi_0^{-1} H_{CS} \Psi_0$$

$$\Rightarrow H\phi = \left(\frac{L}{2\pi} \right)^2 \underbrace{\Psi_0^{-1} H_{CS} (\Psi_0 \phi)}_{\Psi}$$

$$= \left(\frac{L}{2\pi} \right)^2 \Psi_0^{-1} E \Psi_0 \phi = E \left(\frac{L}{2\pi} \right)^2 \phi$$

Se hace luego el cambio de variables $z_j = e^{2\pi i x_j / L}$

$$\Rightarrow H = \sum_{i=1}^N \left(z_i \frac{\partial}{\partial z_i} \right)^2 + \beta \sum_{j \geq k} \left(\frac{z_j + z_k}{z_j - z_k} \right) \left(z_j \frac{\partial}{\partial z_j} - z_k \frac{\partial}{\partial z_k} \right)$$

Ejercicio. Verificar para $N=2$

H pertenece $\mathbb{C}[z_1, \dots, z_n]^{S_n}$

(polinomios simétricos con coef. en \mathbb{C})

Ejemplo.

$$N=2 : H = \left(z_1 \frac{\partial}{\partial z_1} \right)^2 + \left(z_2 \frac{\partial}{\partial z_2} \right)^2 + \beta \left(\frac{z_1 + z_2}{z_1 - z_2} \right) \left(z_1 \frac{\partial}{\partial z_1} - z_2 \frac{\partial}{\partial z_2} \right)$$

$$H(z_1^2 + z_2^2) = 4(z_1^2 + z_2^2) + 2\beta(z_1 + z_2)(z_1 - z_2)$$

Interpretabilidad

Necesitamos H_1, \dots, H_N tales que

$$[H_i, H_j] = 0 \quad (H_i H_j = H_j H_i)$$

y tales que se pueden escribir en términos de H_i .

Operadores de Dunkel

$$D_i = z_i \frac{\partial}{\partial z_i} + \beta \sum_{j=1}^{i-1} \frac{1}{z_i - z_j} (1 - k_{ij}) z_j + \beta \sum_{j=i+1}^N z_j \frac{1}{z_i - z_j} (1 - k_{ij})$$

donde $k_{ij} = k_{ji}$ es $\forall (\dots, z_i, \dots, z_j, \dots) = \forall (\dots, z_j, \dots, z_i, \dots)$

Se puede demostrar que $[D_i, D_j] = 0 \quad \forall i, j$.

Ejercicio. $N=2$

$$D_1 = z_1 \frac{\partial}{\partial z_1} + \beta \frac{z_2}{z_1 - z_2} (1 - k_{12})$$

$$D_2 = z_2 \frac{\partial}{\partial z_2} - \beta \frac{1}{z_1 - z_2} (1 - k_{12}) z_1$$

Ejercicio $\therefore (N=2)$. Verificar que $[D_1, D_2] = 0$.

Ejercicios - Demostrar que si $f(z_1, z_2) = f(z_2, z_1)$, entonces

$$(D_1^2 + D_2^2 + \beta(D_1 + D_2)) f = Hf$$

En general, definiendo $H_k = \sum_{i=1}^N D_i^k$, tenemos que

$$[H_i, H_j] = 0$$

$$\text{y } Hf = (H_2 + \beta H_1) f \text{ si } f \in \mathbb{R}[z_1, \dots, z_N]^{S_N}$$

Vamos a buscar las funciones propias comunes de los H_k

$$\begin{cases} H_1 \psi = E_1 \psi \\ H_2 \psi = E_2 \psi \\ \vdots \\ H_N \psi = E_N \psi \end{cases} \quad \begin{array}{l} (\text{Polinomios de Jack}) \\ (\text{Combinatoria}) \end{array}$$

Nudos

Otro invariante de Nudos...

Polinomio de Jones.

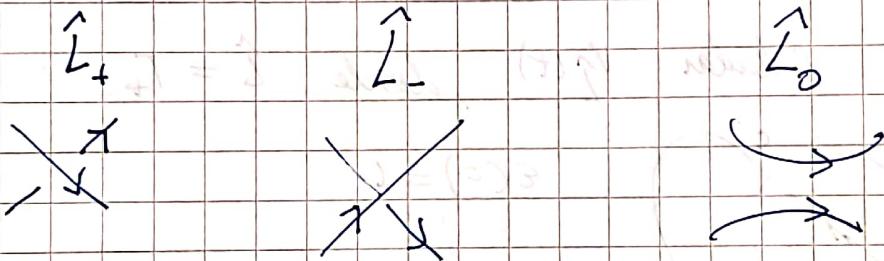
Dado un link orientado, \hat{L}

as un polinomio de Jones es $V_{\hat{L}}(t) \in \mathbb{R}[t^{1/2}, t^{-1/2}]$

Propiedades:

(1) $V_{\hat{Q}}(t) = 1$

(2) Dados 3 links orientados, $\hat{L}_+, \hat{L}_-, \hat{L}_0$ que son ~~orientados~~ idénticos salvo en cuad C, donde se ven de manera siguiente



Entonces tenemos que

$$t^{-1}V_{\hat{L}_+}(t) - tV_{\hat{L}_-}(t) = (t^{1/2} - t^{-1/2})V_{\hat{L}}(t) \quad (\text{fórmula de Skein})$$

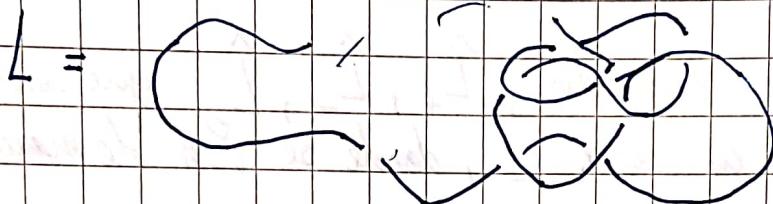
Teorema. $V_{\hat{L}}(t)$ es invariante de links orientados, es decir, $V_{\hat{L}}(t)$ es invariante bajo $R0, R1, R2, R3$.

Teorema. Si \hat{L} es un nudo orientado, entonces $V_{\hat{L}}(t)$ no depende de la orientación.

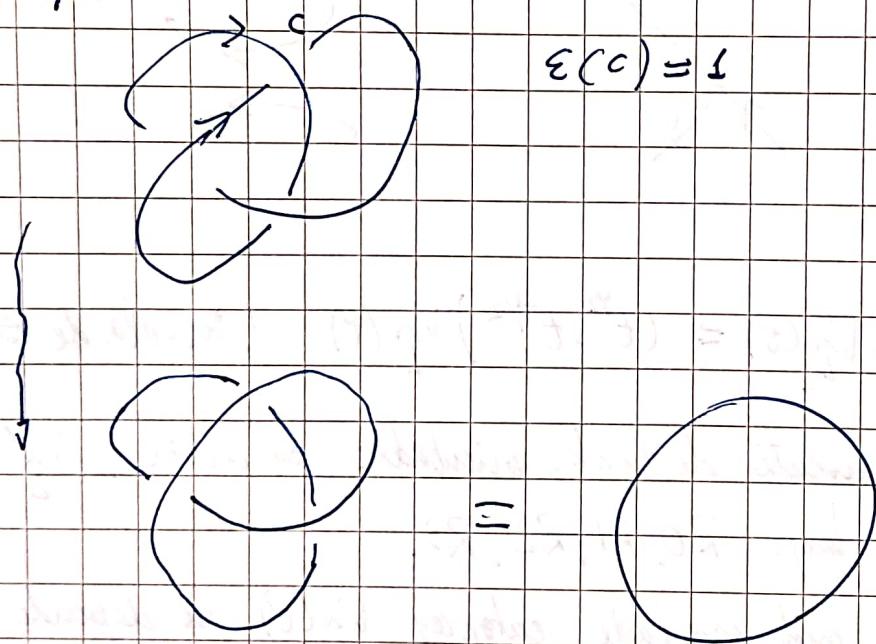
Teorema. Sea \overline{L} el reflejo de \hat{L} . Entonces se tiene que

$$V_{\overline{L}}(t) = V_{\hat{L}}(t^{-1})$$

La fórmula de Skolem permite calcular $V_L(t)$ para cada L .

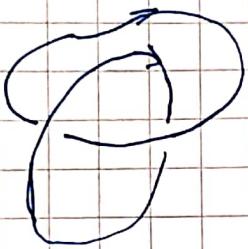


Ejemplo. Calcular $V_L(t)$, donde $L = T_+$



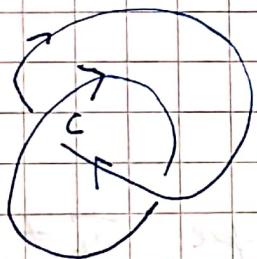
Se usa $L_+ = L = T_+$,
 $L_- = \emptyset$

$$L_0 =$$



$$\begin{aligned} V_L^+(t) &= V_{L+}(t) = t^2 V_{L-}(t) \rightarrow t(t^{1/2} - t^{-1/2}) V_{L_0}(t) \\ &= t^2 \cdot 1 + (t^{3/2} - t^{1/2}) V_{L_0}(t) \end{aligned}$$

$$\hat{H} = \hat{L}_0 =$$



$$\hat{H}_+ = \hat{H}_P$$

$$\hat{H}_- =$$

$$\hat{H}_0 =$$

$$=$$

$$\begin{aligned} V_H^+(t) &= t^2 (-t^{1/2} - t^{-1/2}) + t(t^{1/2} - t^{-1/2}) \cdot 1 \\ &= -t^{5/2} - t^{1/2} \end{aligned}$$

Reemplazando nos queda que:

$$V_{T+}(t) = V_L^+(t) = -t^4 + t^3 + t$$

$$V_{T_+}(t) = -t^4 + t^3 + t$$

$$V_{T_-}(t) = -t^{-4} + t^{-3} + t^{-1}$$

ya que $V_{T_+}(t) \neq V_{T_-}(t)$, se concluye que $T_+ \neq T_-$.

Conjunto de Kauffman

Otra manera de realizar $V_L(t)$.

Sea L link (diagrama) sin orientación. Tenemos

$$\langle \langle \rangle \rangle \in R[A, A^{-1}]$$

Reglas: $\langle \circ \rangle = 1$

$$\langle \circ \cup L \rangle = -(A^2 + A^{-2}) \langle L \rangle \quad (\text{antes de esta consecuencia})$$

$$\langle \diagup \diagdown \rangle = A \langle \diagup \rangle + A^{-1} \langle \diagdown \rangle$$

$$\langle \times \times \rangle = A^{-1} \langle \times \rangle + A \langle \times \rangle$$

Invariancia bajo R_2

$$\overline{D}' = \overline{D}(\overline{C}) = \overline{D}$$

E

$$\langle \overline{D}' \rangle = A \langle \overline{D} \rangle + A^{-1} \langle \overline{Y} \rangle$$

$$= A \langle \overline{D} \rangle + A^{-1} (A^{-1} \langle \overline{U} \rangle + A \langle \overline{C} \rangle)$$
$$= \dots \quad (\text{después de muchos cálculos})$$
$$= \langle \overline{D} \rangle$$

También hay invariancia bajo R_3

No hay invariancia bajo R_1

$$\overline{D}_1 = \overline{U} = \overline{D}$$

$$\langle \overline{D} \rangle = A \langle \overline{O} \rangle + A^{-1} \langle \overline{U} \rangle$$
$$= A(-A^2 - A^{-2}) \langle \overline{U} \rangle + A^{-1} \langle \overline{U} \rangle$$
$$= (-A^3 - A^{-1} + A^{-1}) \langle \overline{U} \rangle$$
$$= -A^3 \langle \overline{U} \rangle$$

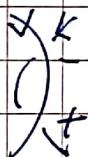
Tarea . $f_1(A)$ es invariante bajo $R1, R2, R3$.

Para corregir la falta de invariancia bajo $R1$ se introduce una orientación en $L \rightarrow \hat{L}$.

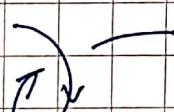
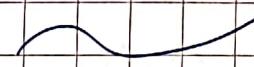
Sea $W(\hat{L}) = \sum C$

con C
en \hat{L}

$W(L)$ es invariante bajo $R2, R3$, no en $R1$. Se define $\varphi_{\hat{L}}(A) = (-A)$ $\hat{L} \rightarrow -\hat{L}$

$R2$ 

$R1$ falla

$$W(\hat{L}) = 1 \quad W(L) = 0$$

Torema. $f_L^A(A)$ es invariante bajo R1, R2, R3.

$$V_L(t) = f_L^A(A) t^{1/2} = A^2$$

Demonstración de R1

$$\begin{matrix} L \\ \partial^- \\ \sim \end{matrix}$$

$$w(L) = w(L_1) + 1$$

$$\langle L \rangle = -A^3 \langle L_1 \rangle$$

$$f_{L_1}^A(A) = (-A)^{-3w(L)} \langle L_1 \rangle = (-A)^{-3(w(L)-1)} (-A)^{-3} \langle L \rangle = f_L^A(A)$$

Ecuaciones diferenciales

• Ecuación "general"

$$= (p(x)u'(x))' + q(x)u'(x) + r(x)u(x) = f(x) \text{ en } (0, 1)$$

donde $p(x) \in C^1(0, 1)$; $p(x) \geq p_0 > 0$

$q(x), r(x) \in C^1(0, 1)$, $r(x) \geq r_0 > 0$

Con la condición de frontera $u(0) = u(1) = 0$

Para resolver esta ecuación usaremos $H_0^1(0, 1)$ y análisis funcional

Seguiremos el itinerario siguiente.

Solución débil

Sea $v \in C_c^1(0, 1)$ y multipliquemos (*) por v e integremos

$$-\int_0^1 (pu')'v + \int_0^1 qu'r + \int_0^1 ruv = \int_0^1 fv$$

Integramos por partes

$$\int_0^1 pu'v' - pu'v \Big|_0^1 + \int_0^1 qu'r + \int_0^1 ruv = \int_0^1 fv$$

Definición: Solución débil $v \in C_c^1(0, 1)$

Una función $u \in H_0^1(0, 1)$ que satisface

$$\int_0^1 pu'v' + \int_0^1 qu'v + \int_0^1 ruv = \int_0^1 fv \quad \forall v \in H_0^1(0,1)$$

(II) Encontrar solución débil

Usaremos Lax - Milgram : $a(u, v) = \varphi(v)$

- $H = H_0^1(0,1)$

- $a(u, v) = \int_0^1 pu'v' + \int_0^1 qu'v + \int_0^1 ruv$

- $\varphi(v) = \int_0^1 fv$

L-M : (i) a bilineal, continuo y acotado

(ii) φ lineal continua \Rightarrow solución

$$(ii) |\varphi(v)| = \left| \int_0^1 fv \right| \leq \|f\|_{L^2} \|v\|_{L^2} \leq \|f\| \|v\|_{H_0^1}$$

(i) a bilineal ✓

a continua : $|a(u, v)| \leq C \|u\|_H \|v\|_H$

$$\begin{aligned}
 |a(u,v)| &= \left| \int_0^1 \dots + \int_0^1 \dots + \int_0^1 \dots + \right| \\
 &\leq \left| \int_0^1 \dots \right| + \left| \int_0^1 \dots \right| + \left| \int_0^1 \dots \right| \\
 &\leq \int_0^1 |pu'v'| + \int_0^1 |qu'v| + \int_0^1 |rvu|
 \end{aligned}$$

Como $p, q, r \in C([0,1])$

$$\begin{aligned}
 |a(u,v)| &\leq \|p\|_\infty \int_0^1 |u'v'| + \|q\|_\infty \int_0^1 |u'v'| + \|r\|_\infty \int_0^1 |uv| \\
 &\leq \|p\|_\infty \|u'\|_{L^2} \|v'\|_{L^2} + \|q\|_\infty \|u'\|_{L^2} \|v\|_{L^2} + \|r\|_\infty \|u\|_{L^2} \|v\|_{L^2} \\
 |a(u,v)| &\leq C (\|p\|_\infty + \|q\|_\infty + \|r\|_\infty) \|u\|_{H^1} \|v\|_{H^1}
 \end{aligned}$$

- a convexo : $a(u,u) \geq c \|u\|_{H^1}^2$, $a(u,v)$ continua

$$a(u,u) = \int_0^1 pu'^2 + \int_0^1 qu'u + \int_0^1 ru^2$$

Usando que $p(x) \geq p_0 > 0$, $r(x) \geq r_0 > 0$

$$a(u,u) \geq p_0 \int_0^1 u'^2 + r_0 \int_0^1 u^2$$

Reverda que $\|u\|_{H^1} \leq C \|u'\|_{L^2}$

$$\therefore \|u\|_{H^1} \leq \|u'\|_{L^2}$$

Escribimos

$$\begin{aligned} p_0 \int_0^1 |u'|^2 &\leq a(u, u) - \int_0^1 q' u - r_0 \int_0^1 u^2 \\ &\leq a(u, u) + \left| \int_0^1 q' u \right| - r_0 \int_0^1 u^2 \\ &\leq a(u, u) + \left| \int_0^1 q' u \right| - r_0 \int_0^1 u^2 \\ &\leq a(u, u) + \|q'\|_\infty \int_0^1 |u'| u + r_0 \int_0^1 u^2 \end{aligned}$$

Desigualdad de Cauchy - ε

$$|ab| \leq \varepsilon \frac{|a|^2}{2} + \frac{|b|^2}{2\varepsilon} \quad \forall \varepsilon > 0 \quad \forall a, b$$

Con esto se tiene

$$\int_0^1 |u'| u \leq \frac{\varepsilon}{2} \int_0^1 |u'|^2 + \frac{1}{2\varepsilon} \int_0^1 |u|^2$$

$$\therefore p_0 \int_0^1 |u'|^2 \leq a(u, u) + \frac{\varepsilon \|q'\|_\infty}{2} \int_0^1 |u'|^2 + \left(\frac{\|q'\|_\infty}{2\varepsilon} - r_0 \right) \int_0^1 |u|^2$$

$$\Rightarrow \left(p_0 - \frac{\varepsilon \|q\|_\infty}{2} \right)^2 \int_0^1 |u'|^2 \leq a(u, u) + \left(\frac{\|q\|_\infty}{2\varepsilon} - r_0 \right) \int_0^1 |u|^2$$

Elegiendo $\varepsilon_0 > 0$ tal que $p_0 - \frac{\varepsilon \|q\|_\infty}{2} = \frac{p_0}{2}$

tenemos que

$$\frac{p_0}{2} \int_0^1 |u'|^2 \leq a(u, u) - \left(\frac{\|q\|_\infty}{2\varepsilon_0} - r_0 \right) \int_0^1 |u|^2$$

Si además $\frac{\|q\|_\infty}{2\varepsilon_0} - r_0 \geq 0$

Entonces $\frac{p_0}{2} \int_0^1 |u'|^2 \leq a(u, u)$ (convexidad)

Lax-Milgram :

$$\exists! u \in H^1_0 \text{ tal que } a(u, v) = \varphi(v) \quad \forall v \in H^1_0$$

III u es solución clásica

$$\int p u' v' = \dots \Rightarrow u' \text{ tiene derivada débil en } L^2$$

Observación: La hipótesis sobre $r(x) \geq r_0 > 0$, se puede
eliminar con otros herramientas

"Alternativa de Fredholm"

(iii) La condición $p(x) \geq p_0 > 0$ es "insalvable" en H^1

Motivación

Cuando $p(x) \geq 0$ y $p(x_0) = 0$

$$-(p(x)u')' + u = f(x)$$

o "singular" en x_0 , y el método en H^1 no funciona

Una idea para atacar este problema es cambiar el espacio

Fijemos ideas:

$$-(x^2 u')' + u = f \quad (0, 1)$$

Solución EDO homogénea

$$-(x^2 u')' + u = 0$$

$$u(x) = x^\delta$$

$$\hookrightarrow u(x) = A x^{\frac{1+\sqrt{5}}{2}} + B x^{-\frac{1+\sqrt{5}}{2}}$$

→ puede no ser continua en $x=0$

en este caso una condición en $x=0$ de la forma

$$u(x) = k \neq 0$$

no tiene solución. Pero lo que sí se podría hacer

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} x^{\frac{1+\sqrt{5}}{2}} u(x) = k$$

Idea.

Solución débil

$$\int_0^1 x^2 u' v' + \int_0^1 u v = \int_0^1 f v \quad \forall v \in C_c^1(0,1)$$

Def:

$$X = \left\{ u \in L^2(0,1) / u \text{ tiene derivada débil } u' \right. \\ \left. \int_0^1 x^2 u'^2 < \infty \right\}$$

X es Hilbert, para

$$(u, v)_X = \int_0^1 x^2 u' v' + \int_0^1 u v$$

Baza.

$G = \langle \sigma \rangle$ grupo cíclico finito de orden n

$$\mathbb{Z}[G] \xrightarrow{N} \mathbb{Z}[G] ; a \in \mathbb{Z}[G]$$

$$\mathbb{Z}[G] \xrightarrow{(\sigma-1)} \mathbb{Z}[G]$$

$$N(a) = \sum_{i=0}^{n-1} \sigma^i a ; (\sigma-1)(a) = (\sigma-1).a$$

Homomorfismos de G -módulos

Ecuaciones:
 $\ker(N) = \text{Im } (\sigma-1)$
 $\ker(\sigma-1) = \text{Im } N$

$$\Rightarrow \dots \xrightarrow{N} \mathbb{Z}[G] \xrightarrow{\sigma-1} \mathbb{Z}[G] \xrightarrow{N} \mathbb{Z}[G] \xrightarrow{\sigma-1} \mathbb{Z}[G] \xrightarrow{\varepsilon} \mathbb{Z} \rightarrow 0$$

$$\varepsilon \left(\sum_{i=0}^{n-1} n_i \sigma^i \right) = \sum_{i=0}^{n-1} n_i , \quad \varepsilon(\sigma-1) = 1 - 1 = 0$$

$$\ker(\varepsilon) = \text{Im } (\sigma-1)$$

es una G -resolución libre de \mathbb{Z}

A G -módulo

Tomamos $\text{Hom}_G(\mathbb{Z}[G], A)$

$$0 \rightarrow \text{Hom}(\mathbb{Z}[G], A) \xrightarrow{(\sigma-1)^*} \text{Hom}(\mathbb{Z}[G], A) \xrightarrow{N^*} \text{Hom}(\mathbb{Z}[G], A)$$

$$\xrightarrow{(\sigma-1)^*} \text{Hom}(\mathbb{Z}[G], A) \xrightarrow{N^*}$$

Ejercicio. $\text{Hom}_G(\mathbb{Z}[G], A) = A$

$$\phi: \mathbb{Z}[G] \rightarrow A \quad \xrightarrow{\quad \text{G-hom} \quad} \quad \phi(1) \in A$$

$$\phi(g \cdot 1) = g \cdot \phi(1)$$

$$\Rightarrow 0 \rightarrow A \xrightarrow{\sigma-1} A \xrightarrow{N} A \xrightarrow{\sigma-1} A \xrightarrow{N}$$

$$G = \langle \sigma \rangle, \quad \sigma^{-1}: A \rightarrow A, \quad (\sigma^{-1})(a) = (\sigma^{-1})_a$$

$$N: A \rightarrow A, \quad N(a) = \sum_{i=0}^{n-1} \sigma^i a$$

$$\Rightarrow H^0(G, A) = A^G$$

Ejercicio.

$$\left\{ \begin{array}{l} H^{2i+1} = \frac{\ker N}{(0-1)A} \\ H^{2i+2} = \frac{A^{\sigma}}{NA} \end{array} \right. \quad \forall i \geq 0$$

Descripción explícita de los grupos $H^i(G, A)$ $\forall i \geq 0$

G grupo, A G -módulo

Construcción explícita de una G -resolución de \mathbb{Z} projectiva

$\forall i \geq 0$

$P_i = \mathbb{Z}$ -módulo libre generado por los sistemas (g_0, \dots, g_i)

$$g_i \in G$$

$$= \bigoplus_{g_i \in G} \mathbb{Z} \cdot (g_0, \dots, g_i)$$

$$G \times P_i \rightarrow P_i$$

$$g \cdot (g_0, \dots, g_i) = (gg_0, \dots, gg_i)$$

P_i es G -módulo

$$d_{i-1} : P_i \rightarrow P_{i-1}$$

$$d_{i-1}(g_0, \dots, g_i) = \sum_{j=0}^{i-1} (-1)^j (g_0, \dots, \hat{g_j}, \dots, g_i)$$

Ejercicio $d_{i-1} \circ d_i = 0$

$$d_{-1} : P_0 \rightarrow \mathbb{Z}, \quad d_{-1}((g)) = 1$$

Se obtiene una G -resolución de \mathbb{Z} (resol. estandar)

$$\rightarrow P_i \rightarrow P_{i-1} \rightarrow \dots \rightarrow P_1 \rightarrow P_0 \rightarrow \mathbb{Z} \rightarrow 0$$

A G -módulo

$$\text{Hom}_G(P_0, A) \xrightarrow{\delta^0} \text{Hom}_G(P_1, A) \xrightarrow{\delta^1} \text{Hom}_G(P_2, A) \xrightarrow{\delta^2} \dots$$

obs. Los elementos de $\text{Hom}(P_i, A)$ se identifican con aplicaciones

$$\underbrace{G_1 \times \dots \times G_i}_{\vdots} \xrightarrow{f} A$$

Los elementos siguientes

$$[g_1, \dots, g_i] := (\underbrace{1, g_1, g_1 g_2, \dots, g_1 \dots g_i}_{i+1})$$

forman una $\mathbb{Z}[G]$ base de P .

Luego $f: \text{Hom}_G(P_i, A)$ está definida por los valores

$$f([g_1, \dots, g_i])$$

$$f: \underbrace{G \times \dots \times G}_i \longrightarrow A$$

$$\left\{ \underbrace{\text{Hom}_G(P_i, A)}_{\text{Apl}(G^i, A)} = \underbrace{\text{Apl}(G^i, A)}_{\text{Apl}(G^i, A)}$$

Como opera δ^i sobre un tal f :

$$\begin{aligned} \delta^i(f)(g_1, \dots, g_{i+1}) &= g_1 f(g_2, \dots, g_{i+1}) + \sum_{j=1}^i (-1)^j f(g_1, \dots, g_j g_{i+1}, \dots, g_{i+1}) \\ &\quad + (-1)^{i+1} f(g_1, \dots, g_i) \end{aligned}$$

Ejemplo: $i=1$, 1-cadena

$f: G \rightarrow A$ es una aplicación

1 - ciclo: $\delta^1(f) = 0$

$$\delta^1(f)(g_1, g_2) = g_1 f(g_2) - f(g_1 g_2) + f(g_1)$$

$$\delta^1(f) = 0 \iff g_1 f(g_2) - f(g_1 g_2) + f(g_1) = 0$$

$$f(g_1 g_2) = f(g_1) + g_1 f(g_2)$$

Obtener la definición general de 1-cobordes

1-coborde : $\delta^0(a)(g) = g \cdot a - a$ (cobordes usuales)

$$H^1(G, A) = \frac{\{f: G \rightarrow A \mid f(g_1 \cdot g_2) = f(g_1) + g_1 \cdot f(g_2)\}}{\{g: G \rightarrow A, g \mapsto ga - a \text{ } \forall a \in A\}}$$

$$\underset{G}{\operatorname{Hom}}(P_2, A) = \operatorname{Apl}(G \times G, A)$$

$$f: G \times G \rightarrow A$$

$$\delta^2(f)(g_1, g_2, g_3) = g_1 \cdot f(g_2, g_3) - f(g_1, g_2, g_3) + f(g_1, g_2, g_3) - f(g_1, g_2) = 0$$

$$2\text{-cobordes} : Z^2(G, A) = \{f: G \times G \rightarrow A \mid \dots\}$$

2-cobordes : explicitar!

$$f: G \rightarrow A$$

$$\delta^1(f): G \times G \rightarrow A \quad 2\text{-cobordes}$$

$$\delta'(\varphi)(g_1, g_2) = g_1 \varphi(g_2) - \varphi(g_1 g_2) + \varphi(g_1)$$

$$H^2(G, A) = \frac{\text{2-ciclos}}{\text{2-cobordes}}$$

Aplicación: G finito de orden n ($|G| = n$)

$$h = [f] \in H^i(G, A)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} f: G \times \cdots \times G \rightarrow A \\ f^i(\varphi)(g_1, \dots, g_{i+1}) \Rightarrow \forall g_1, \dots, g_{i+1} \in G \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} f: G \times \cdots \times G \rightarrow A \\ f^i(\varphi)(g_1, \dots, g_{i+1}) \Rightarrow \forall g_1, \dots, g_{i+1} \in G \end{array} \right.$$

$$g_i \varphi(g_2, \dots, g_{i+1}) + \sum_{j=1}^i (-1)^j \varphi(g_1, \dots, g_j g_{j+1}, \dots, g_{i+1}) \\ + (-1)^{i+1} \varphi(g_1, \dots, g_i) = 0$$

Fijemos g_1, \dots, g_i y hagamos variar $g_{i+1} \in G$. Sumo otras relaciones haciendo variar g_{i+1}

$$\sum_{g \in G} g_i \varphi(g_2, \dots, g_i) + \sum_{g \in G} \sum_{j=1}^i (-1)^{j+1} \varphi(g_1, \dots, g_j g_{j+1}, \dots, g_i, g) \\ + (-1)^{i+1} n \varphi(g_1, \dots, g_i) = 0 \quad (*)$$