

# دانشگاه صنعتی امیر کبیر (پلی تکنیک تهران)

دانشکده ریاضی و علوم کامپیوتر

تمرین اول درس یادگیری ماشین عنوان: رگرسیون خطی موعد تحویل:

# ۱. Linear Regression (رگرسیون خطی)

در این تمرین شما رگرسیون خطی چند متغیره ٔ را پیاده سازی خواهید کرد. این تمرین طولانی به نظر می رسد، اما در عمل شما تنها حدود ۱۰ خط کد را پیاده سازی می کنید. این تمرین برای آشنایی شما با مکانیزم کتابخانه scikit-learn و پیاده سازی الگوریتم های یادگیری ماشین در پایتون طراحی شده است.

# (فایلها و توابع) Files and API

در این تمرین یک سری فایل و توابع پایتون در اختیار شما قرار دارد:

test\_linreg\_univariate.py: اسکریپتی برای تست کردن رگرسیون خطی تک متغیره ٔ

- plotData<sub>1</sub>D: رسم نمودار نقطهای(پراکندگی) دیتای یک بعدی
- plotRegLineId: بوسیله تابع plotDataID نمودار نقطهای دیتا را رسم میکند و بوسیله پارامترهای یادگرفته شده توسط الگوریتم، خط رگرشن را در همان نمودار رسم میکند.
- visualizeObjective: رسم نموار surface و contour تابع هزينه ٔ (شما اين تابع را تغيير نمی دهيد)

test\_linreg\_multivariate.py: اسکریپتی برای تست کردن رگرسیون خطی متغیره

linreg.py: اسکریپی شامل کدهای رگرسیون خطی

LinearRegression: كلاس رگرسيون خطى چند متغيره

- \_\_\_init\_\_\_ : کانستراکتور کلاس
- fit: تابعی برای یادگیری ٔ مدل رگرسیون خطی چند متغیره
- predict: تابعی برای پیش بینی ورودی جدید توسط مدل یاد گرفته شده
  - computeCost: محاسبه مقدار تابع هزینه

# (data مجموعه داداهها واقع در فولدر) Data Sets

- univariateData.dat: مجموعه دادهها برای مسئله رگرسیون تک متغیره
- multivariateData.dat : مجموعه دادهها براى مسئله رگرسيون چند متغيره

# (بصرسازی دادهها) Visualizing the Data

بصرسازی دادهها بینش ارزشمندی از مسئله به ما ارائه می دهد، اما اغلب به عنوان بخشی از فرآیند یادگیری ماشین نادیده گرفته می شود. ما با رسم مجموعه دادههای تک متغیره با استفاده از نمودار پراکندگی ۲ بعدی شروع خواهیم کرد. با این حال ما معمولاً با مجموعه دادههای چند بعدی مواجه هستیم. هنگامی که از دو بعد فراتر می رویم، تجسم

<sup>&#</sup>x27; multivariate linear regression

<sup>&</sup>lt;sup>†</sup> univariate linear regression

<sup>&</sup>quot; scatter plot

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> cost function (objective function)

<sup>°</sup> train

¹ gradient descent

بسیار دشوارتر می شود. در چنین مواردی یا باید هر بعد را به طور جداگانه رسم کنیم، یا از تکنیک های کاهش ابعاد (مانند PCA) برای کاهش تعداد ویژگیها ٔ استفاده کنیم. بعداً در کلاس در مورد چنین تکنیک هایی صحبت خواهیم کرد.

با اجرای دستورات زیر در مفسر پایتون از داخل دایرکتوری hw۱ می توانید دادههای تک متغیره را در متغیرهای X و y بصورت ماتریس بارگذاری کنید:

```
import numpy as np
filePath = "data/univariateData.dat"
file = open(filePath, 'r')
allData = np.loadtxt(file, delimiter=',')
X = np.matrix(allData[:,:-\])
y = np.matrix((allData[:,-\])).T
# get the number of instances (n) and number of features (d)
n, d = X.shape
```

سپس بوسیلهی تابع plotData۱D نمودار پراکندگی را رسم کنید، خروجی شما باید مانند Figure ۱ باشد:

```
from test_linreg_univariate import plotData\D
plotData\D(X, y)
```

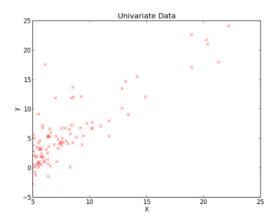


Figure 1: Scatter plot of the 1D data

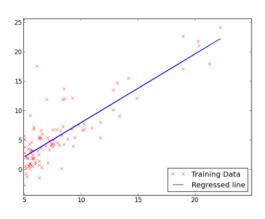


Figure 2: Regressed line of the 1D data

-

<sup>&</sup>lt;sup>v</sup> features

## (پیادہ سازی Implementation

با تکمیل کلاس LinearRegression، رگرسیون خطی چند متغیره را از طریق گرادیان کاهشی اجرا کنید. اسم توابع (APIها) را ابدا تغییر ندهید. قسمتهایی از کد که باید تغییر دهید با کامنت "TODO" مشخص شده اند.

الگوریتم رگرسیون خطی بعد از یادگیری پارامترهای مدل به کمک دیتا، آنها را بر روی بردار^ θ ذخیره میکند<sup>و</sup>. در این تمرین از گرادیان کاهشی برای یافتن جواب بهینه استفاده می کنیم. دقت کنید که تابع هزینه رگرسیون خطی Lr، محدب است، بنابراین الگوریتم گرادیان کاهشی مینیمم مطلق را پیدا می کند.

(1) 
$$\hat{\theta} = \min J(\theta)$$
  
(P)  $J(\theta) = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^{n} (h_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)})^2$   
(P)  $h_{\theta}(x) = \theta^T x$ 

 $h_{\theta}(x)=\, heta^T x=\, heta_0+ heta_1 x$  در رگرسیون خطی تک متغیره (ماتریس X تنها یک ستون دارد) به این شکل  $h_{\theta}$  در رگرسیون خطی تک متغیره (ماتریس X است، که  $\theta_0$  همان عرض از مبدا $^{1^0}$  است. برای هندل کردن عرض از مبدا در قالب معادلهی (۳) می توانیم یک ویژگی جدید به تمام سطرهای داده با مقدار ۱ اضافه کنیم. در واقع  $\theta_0$  را به عنوان ضریب  $x_0$  در نظر میگیریم. برای اضافه کردن عرض از مبدا به کل مجموعه دادهها می توانیم ستونی از یک ها را به ماتریس X اضافه کنیم:

 $X = np.c_{[np.ones((n, 1)), X]}$ 

الگوریتم گرادیان کاهشی برای یافتن مقدار مینیمم تابعJ( heta) فضای hetaهای ممکن را جست و جو میکند. حلقه for اولیه گرادیان کاهشی برای شما پیاده سازی شده است. شما فقط باید معادله را به روز رسانی کنید. در هر مرحله از گرادیان کاهشی باید به کمک معادله زیر **بصورت همزمان** همه پارامترها را به روز رسانی کنید.

$$(\varepsilon) \quad \theta_j \leftarrow \theta_j - \alpha \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (h_\theta(x^{(i)}) - y^{(i)}) x_j^{(i)}$$

در هر مرحله از گرادیان کاهشی با به روز رسانی  $\theta$ ، به مقدار مینیمم تابع  $J(\theta)$  نزدیکتر میشویم. متغیر  $\alpha$  نرخ یادگیری $^{\shortparallel}$  است که آن را بسیار کوچک در نظر میگیریم (مثلا  $\alpha=0.01$ ). همیشه مقدار اولیه  $\theta$  را یک مقدار کوچک تصادفی در حوالی صفر انتخاب میکنیم (می توان از توزیع نرمال با واریانسی کوچک و میانگین صفر استفاده کرد).

در نهایت تابع هزینه J( heta) (معادلهی ۲) را در قالب تابع computeCost در کلاس LinearRegression پیاده سازی میکنیم.

<sup>&</sup>lt;sup>^</sup> vector

۹ fit

<sup>&#</sup>x27; bias term

<sup>&#</sup>x27;' iteration

<sup>&</sup>quot; learning rate

#### مشكلات متداول:

- در هر مرحله از گرادیان کاهشی پارامترهای  $\theta$  را بصورت همزمان آپدیت کنید. یعنی درهر مرحله بعد از به روز رسانی یکی از اعضای بردار  $\theta$ ، بردار  $\theta$  را بصورت جزیی به روز رسانی نکنید و مقدار  $h_{ heta}(x^i)$  را محاسبه کنید. در پایان حلقه بردار  $\theta$  را کاملا به روز رسانی کنید.
- به یاد داشته باشید در هر مرحله از گرادیان کاهشی شما تنها فضای θهای ممکن را جست و جو میکنید و نباید
   X و γ را تغییر دهید.

#### تست کردن کد نهایی:

یک راه ساده برای تست کردن کد چاپ کردن مقدار J( heta) در هر مرحله است. اگر مقدار آن با گذر زمان در هر مرحله بصورت یکنواخت در حال کاهش است یعنی کد شما درست کار میکند.

بعد از اتمام پیادهسازی کد، مدل خود را بر روی دادههای univariateData آموزش دهید و سپس تابع plotRegLine۱D در فایل test\_linreg\_univariate.py را اجرا کنید.

```
from test_linreg_univariate import plotRegLine\D

from linreg import LinearRegression

X = np.c_[np.ones((n,\)), X] # if you didn't this step already

lr_model = LinearRegression(alpha = \cdot, \cdot\), n_iter = \\\cdot\cdot\)

lr_model.fit(X, y)

plotRegLine\D(lr_model, X, y)
```

خروجی باید یک نمودار مانند ۲ Figure باشد.

# **Understanding Gradient Descent**

در این قسمت نیازی به پیاده سازی کد ندارید. برای درک بهتر کد پیاده سازی شده در مرحله قبل، تابع هزینه و مسیر رسیدن به مینیمم آن که توسط الگوریتم گرادیان کاهشی انتخاب شده را رسم میکنیم.

برای مجموعه دادههای تک متغیره میتوانیم تغییر تابع هدف را در فضای  $heta_0$  و  $heta_1$  بهعنوان یک نمودار سطحی $^{"}$  و یک نمودار کانتور $^{3}$  ترسیم کنیم تا شکل محدب و نزولی آن را نشان دهیم. خط آبی در شکل  $^{"}$  مسیر طی شده توسط نزول گرادیان را نشان می دهد.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Surface plot

<sup>\`</sup>Contour plot

٠	یر	تحو	عد	مو
---	----	-----	----	----

### معیار ارزیابی شما:

# گزارش کار:

- ۱. نکته مهم در گزارش نویسی روشن بودن پاسخ ها میباشد، اگر فرضی برای حل سوال استفاده میکنید حتما آن
   را ذکر کنید، اگر جواب نهایی عددی است به صورت واضح آن را بیان کنید.
  - ۲. هرگونه شباهت در گزارش به منزله تقلب میباشد و کل نمره تمرین صفر میباشد.

٠,٣