

Özet - Bu proje, verilen koordinatlar ile çizilebilecek en küçük çemberi çizip ve bu noktalar veya yakınından B-Spline eğrisi çizme üzerine bir çalışmadır.

Anahtar Kelimeler - B-Spline, Koordinat, Minimum Çevreleyen Çember.

I. GİRİŞ

Bu proje temelde projeyi yapan kişilerin koordinat düzlemi ve grafik kütüphaneleriyle oluşturulabilecek algoritmalarını geliştirmeyi amaçlamıştır.

Bu projeye başladığımız anda koordinat sistemini ekrana nasıl bastırabileceğimizi düşündük ve bu işlemi “graphics.h” kütüphanesi ile yapabileceğimize karar verdik. Ardından biraz araştırma sonucu koordinat sistemini ekrana bastırmayı başardık. Akabinde verilen koordinatlarımızı .txt dosyasından projemize tarattık ve koordinat sistemimize bastırdık. Verilen noktaları kapsayan, çizilebilecek en küçük çemberi bulmamıza yarayan matematiksel formül üzerinde çalıştık, ve çemberimizi başarılı bir şekilde koordinat sistemimize entegre ettik. B-Spline çizerken bir problemle karşılaştık. (Karşılaşılan Problemler’ de yer verilmiştir.) B-Spline’imizi yay ve eğim kullanarak çizdik ve koordinat sistemimize bastırdık.

II. KARŞILAŞILAN PROBLEMLER

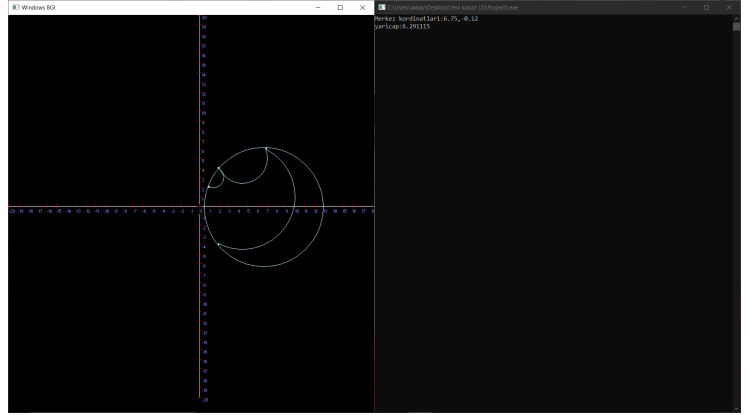
İlk karşılaştığımız problem çemberin merkezini bulmaya yarayan matematiksel formülü oluşturmaktı. Bu problemi biraz zaman alsa da araştırmalarımız sonucunda çözdük.

İkinci karşılaştığımız problem ise B-Spline çiziminde oldu. B-Spline çizimini yaparken son iki nokta arası yay çizimini yapamıyorduk. Bu problemi de bir süre çalışmadan sonra çözdük.

III. GENEL YAPI

KULLANICI KISMI

Proje başlatıldığında ekrana merkezin koordinatları ve çemberin yarıçapının uzunluğu ekrana bastırılır ve yeni bir pencerede graphics.h kütüphanesi yardımıyla ekrana koordinat sistemimiz, minimum kapsayan çemberimiz ve B-Spline’imiz ekrana çizilir.



Ek-Resim1.PNG

KOD KISMI

İlk önce main fonksiyonu içerisindeki tüm algoritmaları çalıştıracak olan fonksiyonları görüyoruz ve .txt uzantılı Koordinatlar dosyasından verilen koordinatları alıyoruz.

```
int main(int argc, char** argv) {
    InitWindow(PENCERE_BOYUTU, PENCERE_BOYUTU, "");
    int koordinatSayisi=0;
    FILE *file;
    file=fopen("Koordinatlar.txt", "rt");
    char saydirma[100]; //Koordinat sayısını bulmak
    int i=0;
    if(file==NULL)
    {
        while(fgets(saydirma, 100, file) != NULL)
        {
            koordinatSayisi++;
        }
        fclose(file);
        file=fopen("Koordinatlar.txt", "rt");
        char sekiler[koordinatSayisi][4]; //Parantez ve virgülleri ayırmak için
        int koordinat[koordinatSayisi][2];
        while(!feof(file))
        {
            fscanf(file, "%c%c%c%c%c", &sekiler[i][0], &koordinat[i][0], &sekiler[i][1], &koordinat[i][1], &sekiler[i][2], &sekiler[i][3]);
            i++;
        }
        koordinatSistemi(); //Koordinat sistemini ekrana çizme fonksiyonudur
        noktalarKoordinatSisteminde(koordinatlar, koordinatSayisi); //Koordinat sistemine noktaları çizme fonksiyonudur
        cemberOlusturma(koordinatlar, koordinatSayisi); //Koordinat sistemine çemberi çizme fonksiyonudur
        koordinatlarSiralama(koordinatlar, koordinatSayisi); //Koordinatları ilk noktanın yakınına göre sıralama fonksiyonudur
    }
    else
    {
        printf("Dosya bulunamadı");
    }
    getch();
    closegraph();
    fclose(file);
    return 0;
}
```

Ek-Resim2.PNG

Eğer iki tane koordinat verildiyse diğer durumlarda merkezi 3 nokta ile bulan bir algoritma yazdığımız için bu koşulu kullanıyoruz. Bu koşulda verilen iki koordinatın orta noktasını merkez kabul edip, bu noktaların da merkeze olan uzaklığını yarıçap kabul edip çemberimizi çizdiriyoruz.

```
double merkezX, merkezY, yarıcap;
if(koordinatSayisi==2)
{
    merkezX=(koordinatlar[0][0]+koordinatlar[1][0])/2;
    merkezY=(koordinatlar[0][1]+koordinatlar[1][1])/2;
    yarıcap=sqrt(pow(koordinatlar[1][0]-merkezX, 2)+pow(koordinatlar[1][1]-merkezY, 2));
    circle((merkezX*BUYULTHE_OLCUTU)+PENCERE_BOYUTU/2, (PENCERE_BOYUTU/2-(merkezY*BUYULTHE_OLCUTU)), yarıcap*BUYULTHE_OLCUTU);
}
```

Ek-Resim3.PNG

Diğer sayfadaki kod parçasında iki nokta arası uzaklık formülünden birbirine en uzak olan iki noktayı bulduk.

Ekran çıktısının görseli yan sayfada verilmiştir.

Ek-Resim8.PNG

IV. BIG-O ANALİZİ

Projemizde oluşturduğumuz algoritmaların algoritma karmaşıklığını hesapladığımızda iç içe iki döngüden dolayı zaman karmaşıklığı $O(N^2)$ dir.

V. KULLANILAN TEKNOLOJİLER

Projemizde kullandığımız yazılım dili C dir.

Projemizde kullandığımız IDE Dev-C++ dir.

Projemizde kullandığımız grafik kütüphanesi graphics.h dir.

VI. AKIŞ ŞEMASI

(Akış şeması son sayfada yer almaktadır.)

VII. KAYNAKÇA

https://tr.wikipedia.org/wiki/Çevrel_çember

<https://web.ogu.edu.tr/Storage/egulbandilar/Uploads/AlgoritmaAnalizi.pdf>

<https://web.ogu.edu.tr/Storage/egulbandilar/Uploads/AlgoritmaAnalizi.pdf>

<http://kodegon.blogspot.com/2015/01/cde-grafik-fonksiyonlar.html>

