AOTidf Bagger Game

Denis Erfurt, Tobias Behrens, Abdallah Kadour

ABSTRACT

In dieser Arbeit zeigen wir, dass es sich bei dem Coalition Skill Game (CSG) um ein superadditives Spiel handelt. Bei einem superadditives Spiel ist die große Koalition zwangsläufig die beste Strategie, um den Gewinn aller Agenten zu maximieren. Um diesen Zusammenhang aufzuzeigen, formalisieren wir zunächst das in der Aufgabenstellung beschriebene Spiel: So können wir zeigen, dass jedes CSG bezüglich seiner Strategien equivalent ist zu einem Spiel, in dem jeder Agent nur über eine Einheit eines Skilltyps verfügt. Anschließend zeigen wir die Superadditivitätseigenschaft für das Spiel und geben ein Algorithmus an, der die optimale Ressourcenverteilung aus der Sicht der Agenten berechnet. Außerdem geben wir einen verteilten Algorithmus an, der Agenten und Baustellen eine möglichst optimalen Lösung über gegenseitige Aushandlungen in Gestalt von Auktionen ermöglicht.

ACM Reference format:

Denis Erfurt, Tobias Behrens, Abdallah Kadour. 2016. AOTidf Bagger Game. In *Proceedings of ACM Conference, Washington, DC, USA, July 2017 (Conference'17)*, 4 pages.

DOI: 10.1145/nnnnnnn.nnnnnnn

1 VORAUSSETZUNGEN

Um das gegebene Problem strukturell analysieren zu können, benutzen wir die Sprache der HOL (Higher Order Logic). Zunächst werden wir in (1.2) vier Signaturen mit den dazugehörigen Modellklassen einführen, auf denen das Problem analysiert wird. Anschließend werden wir in (1.3) Beziehungen zwischen den Modellklassen betrachten und schließlich in (1.4) die Superadditivität des Spiels zeigen.

TODO: Vereinfachungen - fixes binäres budget

1.1 Grundlagen

TODO: HOL

Im weiteren Verlauf der Arbeit werden Funktionen mit kleinem Anfangsbuchstaben und Relationen mit einem großen Anfangsbuchstaben geschrieben. Ebenfalls gehen wir davon aus, dass alle Funktionen total und mit 0 initialisiert sind, falls für eine Struktur Eingabeparameter nicht näher definiert wurden. Wir verwenden die Schreibweise in Prädikatenlogik und die Mengenschreibweise equivalent: $a \in A \equiv A(a)$

1.2 Terminologie

1.2.1 Signaturen und Modellklassen. Wir führen nun vier verschiedene Signaturen mit den dazugehörigen Modellklassen ein:

- (1) CSGS Coalition Skill Game Setting
- (2) CSG Coalition Skill Game
- (3) SCSGS Simple Coalition Skill Game Setting
- (4) SCSG Simple Coalition Skill Game

Definition 1.1 (CSGS). Eine Coalitional Skill Game Setting-Signatur (CSGS-Signatur) sei definiert als

 $\sigma_{CSGS} :=$

 $\{Agent_{/1}, Baustelle_{/1}, supply_{/2}, demand_{/2}, budget_{/1}, kosten_{/4}\}$

Intuition

Agent(x) : \Leftrightarrow x ist ein Agent (Baufirma)

Baustelle(x) : \Leftrightarrow x ist eine Baustelle

 $supply(x,t)\mapsto n$: \Leftrightarrow Agent x besitzt n Einheiten vom Skilltyp t $demand(x,t)\mapsto n$: \Leftrightarrow Baustelle x benötigt n Einheiten vom Skilltyp t

 $budget(x) \mapsto n$: \Leftrightarrow Baustelle x ist bereit einen Gewinn von

maximal n bei Fertigstellung auszuzahlen

 $kosten(t, n, x, y) \mapsto n :\Leftrightarrow Kosten für Agenten x für den Transport von$

n Einheiten des Skilltyp t an die Baustelle y.

Im folgenden werden wir die σ_{CSGS} -Struktur $\mathcal S$ als ein Setting bezeichnen. Die Modellklasse M_{CSGS} steht für die Gesamtheit an validen Settings. Auf eine formale Definition der Validität eines Settings – z.B. die Menge der Baustellen und Agenten sind disjunkt – wird verzichtet.

Beispielhaft ein Setting für ein gegebenes Szenario:

Beispiel 1:

Sei S eine σ_{CSGS} -Struktur mit:

$Agent^{S} := \{a_1, a_2, a_3\}$	$Baustelle^{S} := \{b_1, b_2\}$
$supply^{\mathcal{S}}(a_1,t_1)\mapsto 2$	$demand^{S}(b_1, t_1) \mapsto 10$
$supply^{\mathcal{S}}(a_1,t_2)\mapsto 7$	$demand^{\mathcal{S}}(b_1, t_2) \mapsto 5$
$supply^{\mathcal{S}}(a_2,t_1)\mapsto 3$	$demand^{\mathcal{S}}(b_2,t_1)\mapsto 2$
$supply^{\mathcal{S}}(a_2,t_2)\mapsto 5$	$demand^{\mathcal{S}}(b_2,t_2)\mapsto 2$
$supply^{\mathcal{S}}(a_3,t_1)\mapsto 20$	$budget^{\mathcal{S}}(b_1) \mapsto 10$
$supply^{\mathcal{S}}(a_3,t_2)\mapsto 5$	$budget^{\mathcal{S}}(b_2) \mapsto 3$

Definition 1.2 (CSG). Eine COALITIONAL SKILL GAME-Signatur (CSG-Signatur) sei definiert als

$$\sigma_{CSG} := \sigma_{CSGS} \cup \{m_{/3}, v_{/2}\}$$

Intuition

 $m(x,t,y) \mapsto n \quad :\Leftrightarrow \quad \text{Agent x sendet n Einheiten des Skilltyps t an die Baustelle y}$

 $\upsilon(x,y)\mapsto n \qquad :\Leftrightarrow \quad \text{Agent } x \text{ erhält von Baustelle } y \text{ die Vergütung } n$

Wir bezeichnen eine σ_{CSG} -Struktur als ein Game \mathcal{G} . Intuitiv ist ein Game ein valides Setting mit einer möglichen validen Lösung: eine mögliche Verteilung der verfügbaren Skills der Baufirmen mit entsprechender Vergütungen der Baustellen.

 M_CSG bezeichnen wir als Klasse aller valider Games. Hier wird ebenfalls auf eine formale Definition valider Kriterien verzichtet. Informell seien aber die wichtigsten Aspekte der Validität kurz beschrieben: Ein Agent kann nicht mehr Einheiten eines Skills ausgeben als er besitzt; Eine Baustelle kann nicht mehr Geld ausgeben, als sie besitzt; Eine Baustelle gibt nur Geld aus, falls sie vollständig mit den benötigten Skills versorgt wird.

Beispiel 2:

Sei G eine Erweiterung der σ_{CSG} -Struktur S mit:

$$m(a_1, t_1, b_1) \mapsto 2$$
 $m(a_1, t_2, b_1) \mapsto 5$ $m(a_2, t_1, b_1) \mapsto 3$ $m(a_3, t_1, b_2) \mapsto 2$ $m(a_3, t_2, b_2) \mapsto 2$

TODO: vergütung und veranschaulichung

Wir zeigen später, dass sich jedes Setting bzw. Game zu einem Setting bzw. Game vereinfachen lässt, in dem jeder Agent nur eine Einheit eines Skilltypen besitzt. Diese Vereinfachung erleichtert uns den Beweis der Superadditivität und die Betrachtung möglicher Algorithmen zur Verteilungsberechnung. Hierfür benötigen wir jedoch die neue Relation $AgentOwner_{/2}$, mit der wir uns die Zuteilung einer Skillkapazität zu seinem ursprünglichen Agenten merken:

Definition 1.3 (SCSGS). Eine SIMPLE COALITION SKILL GAME SETTING-Signatur sei definiert als

 $\sigma_{SCSGS} :=$

 $\{gentOwner_2, Agent_{/1}, Baustelle_{/1}, supply_{/2}, demand_{/2}, budget_{/1}, kosten_{/4}\}$

Intuition

AgentOwner(a, x)Agent x gehört zu dem ursprüngl. Agenten a Agent(x):⇔ x ist ein Agent (Baufirma) Baustelle(x)x ist eine Baustelle :⇔ $type(x) \mapsto t$ $:\Leftrightarrow$ Agent *x* ist vom Skilltyp *t* $demand(x, t) \mapsto n$ Baustelle x benötigt n Einheiten vom Skilltyp t:⇔ $budget(x) \mapsto n$ Baustelle x ist bereit einen Gewinn von :⇔ maximal n bei Fertigstellung auszuzahlen Kosten für den zugehörigen ursprüngl. Agenten a $kosten(t, n, a, y) \mapsto n :\Leftrightarrow$ für den Transport von n Einheiten des Skilltyp t

an die Baustelle y.

Wir bezeichnen eine σ_{SCSGS} -Struktur SS als Simple Setting und die dazugehörige Modellklasse valider Strukturen M_{SCSGS} . Auch hier werden wir die Validitätskriterien nicht weiter erläutern.

 $\label{eq:coalition} \textit{Definition 1.4 (SCSG)}. \ \ \text{Eine Simple Coalition Skill Game-Signatur} \\ \text{(SCSG) sei definiert als}$

$$\sigma_{SCSG} := \sigma_{SCSGS} \cup \{M_{/3}, v_{/2}\}$$

Intuition

m(x,t,y) : \Leftrightarrow Agent x sendet eine Einheiten des Skilltyps t an die Baustelle y $v(x,y)\mapsto n$: \Leftrightarrow Agent x erhält von Baustelle y die Vergütung n

Wir bezeichnen eine σ_{SCSG} -Struktur \mathcal{SG} als Simple Game mit der dazugehörigen validen Modelklasse M_{SCSG} . Validitätskriterien werden an dieser Stelle nicht weiter betrachtet.

Formal:

1.3 Beziehungen zwischen den Modellklassen

Bei der gegebenen Aufgabenstellung interessieren wir uns für ein Mechanismus, der bei einem gegebenen Setting ein möglichst optimales Game dezentral hervorbringt. Formal gesehen:

$$m: M_{CSGS} \to M_{CSG}$$
 (1)

Die Kriterien, nach denen der dezentrale Mechanismus arbeitet und das Ergebnis – bei uns ein Game – bewertet wird, ist nicht hart formuliert und lässt uns Gestaltungspielraum. Die Forderung an das Ergebnis ist, dass die "soziale Wohlfahrt maximiert wird und die Gewinne möglichst stabil und fair verteilt werde".

Die nachfolgenden Betrachtungen wollen wir jedoch auf einer vereinfachten Strukturen anstellen: Bei dieser besitzt jeder Agent nur eine Einheit eines Skilltyps. Um dennoch Aussagen über das CSG machen zu können, zeigen wir, dass sich jedes Setting bzw. Game zu einem Simple Setting bzw. Simple Game überführen lässt. Das erlaubt uns die Ergebnisse von theoretische Betrachtungen von Mechanismen, die bei einem Simple Setting ein Simple Game berechnen, auf das CSG zu beziehen.

Dabei müssen folgende Eigenschaften gelten:

$$\pi$$
 – total, injektiv (2)

$$\pi^{-1}$$
 – surjektiv (3)

$$\pi'$$
 – total, injektiv (4)

$$\pi'^{-1}$$
 – surjektiv (5)

$$\pi^{-1} \circ \pi = id_{M_{CSGS}} \tag{6}$$

$$\pi'^{-1} \circ \pi' = id_{M_{CSC}} \tag{7}$$

Weiter werden wir nur Mechanismen betrachten die, am Setting keine Änderungen vornehmen, sondern nur Matchings und die Vergütungsverteilung bestimmen. Auf eine ausführliche Definition der gesuchten Funktionen wird hier ebenfalls verzichtet, stattdessen wird eine Intuition gegeben: Ein Setting bzw. Game lässt sich in ein Simple Setting bzw. Simple Game überführen, indem jede Einheit eines Skilltyps eines Agenten als eigenständiger Agent betrachtet wird.

Dabei wird die Zugehörigkeit von Agenten zum Skill in der AgentOwner Relation gesichert. Die Kostenfunktion bleibt bestehen und wird lediglich auf den AgentOwner übertragen. Bei den Matches und Vergütungen wird ähnlich verfahren. Hierdurch gehen keine Informationen verloren und alle Betrachtungen können auf den vereinfachten Modellen durchgeführt werden.

1.4 Superadditivität

Bevor wird die Superadditivität des SCSG zeigen, führen werden zunächst die Begriffe potentielle Matches einer Koalition, die Menge der gleichzeitig möglichen Baustellen einer Koalition, Outcome-Menge von zwei Koalitionen und den Wert einer Baustelle ein.

Definition 1.5 (Potentielle Matches einer Koalition). Sei $K \subseteq Agent$ eine beliebige Koalition. Für K definieren wir die Menge der potentiellen Matches PM(K) als

$$PM(K) := \{ \tag{8}$$

$$m: Agent \times Skilltyp \times Baustelle \rightarrow \mathbb{N} \mid$$
 (9)

$$\phi_{Match}(m) \wedge$$
 (10)

$$\forall x \ \forall t \ \forall y : m(x, t, y) > 0 \rightarrow x \in K$$
 (11)

Dabei bezeichnet $\phi_{Match}(m)$ die Menge der validen Matches:

$$\phi_{Match}(m) := \forall x \ \forall t : \left(\sum_{y \in Baustelle} m(x, t, y) \right) \le supply(x, t)$$
 (12)

Der Ausdruck (11) verdeutlicht, dass nur solche Matches für eine Koalition betrachtet werden, deren liefernder Agent auch Teil der Koalition ist.

Definition 1.6 (Gleichzeitig mögliche Baustellen einer Koalition). Sei $K \subseteq Agent$ eine beliebige Koalition. Die Menge der möglichen Baustellen, die von K gleichzeitig gebaut werden können – B(K) – ist definiert als

$$B(K) := \{ B_k \subseteq Baustelle \mid (13)$$

$$\exists m \in PM(K), \ \forall b \in B_k, \ \forall t :$$
 (14)

$$\left(\sum_{x \in K} m(x, t, b)\right) \ge demand(b, t) \quad \} \quad (15)$$

Da wir ein Simple Game betrachten, Können wir o.B.d.A. annehmen, dass eine Agent nur einer Koalition zugeordnet ist:

$$K \neq S \Rightarrow K \cap S = \emptyset \tag{16}$$

Hieraus folgt, dass eine Baustelle in einem Spiel nur von einer Koalition gebaut werden kann, da eine Baustelle pro Spiel nur einmal gebaut wird. Um dies formal festzuhalten, definieren wir im Folgenden die Outcome-Relation: Definition 1.7 (Outcome-Menge zweier Koalitionen). Seien $K, S \subseteq Agent$ beliebige Koalitionen. Eine Outcome-Menge weist beiden Koalitionen ein Tupel der Baustellen zu, die sie jeweils zur gleichen Zeit bauen können:

$$Outcome(K,S) := \{ (B_K,B_S) \subseteq Baustelle \times Baustelle \mid (17)$$

$$B_K \in B(K) \land B_S \in B(S) \land B_K \cap B_S = \emptyset \}$$
 (18)

Zur weiteren Vereinfachung definieren wir noch eine Bewertungsfunktion für eine Menge von Baustellen:

Definition 1.8 (Wert einer Baustelle). Sei $B \subseteq Baustelle$ beliebig. Dann ist der Wert von B definiert als

$$v(B) := \sum_{b \in B} budget(b)$$
 (19)

Definition 1.9 (erzielbarer Wert zweier Koalitionen). Seien $K, S \subseteq$ Agent beliebige Koalitionen. Der erzielbare Wert zweier Koalitionen K und S ist nun definiert als

$$v(K) + v(S) := \max_{(B_K, B_S) \in Outcome(K, S)} \left(v(B_K) - \varphi_{kosten}(K, B_K) + \varphi_{kosten}(K, B_K) \right)$$

$$(20)$$

$$v(B_S) - \varphi_{kosten}(S, B_S) \tag{21}$$

Die Baustellen, die von einer Koalition gebaut werden, können nicht mehr von einer anderen Koalition gebaut werden. Deshalb müssen wir diese zeitgleich betrachten. $\varphi_{kosten}(B,K)$ ist dabei diejenige Funktion, die basierend auf der vorhandenen Kostenfunktion, der Koalition und den Baustellen die Kosten der Koalition für die Bereitstellung aller notwendigen Skills berechnet, um die Baustellen fertig zu stellen. **Bemerkung**: Nach Definition ist das Ergebnis pareto-effizient.

Existiert eine Koalition isoliert, lässt sich diese auch isoliert betrachten:

Definition 1.10. Sei $K \subseteq Agent$ eine beliebige Koalition.

$$v(K) := \max_{B' \in B(K)} \left(v(B') - \varphi_{kosten}(B', K) \right)$$
 (22)

Insbesondere gilt dann auch für zwei allein agierende Koalitionen $K,S\subseteq Agent$:

$$v(K \cup S) = \max_{B' \in B(K \cup S)} \left(v(B') - \varphi_{kosten}(B', K) \right)$$
 (23)

Beachte auch das für einen Outcome zweier Koalitionen eine mögliche Baustellenmenge der potentiellen Baustellen der Vereinigung der Koalitionen existiert die alle Baustellen des separaten Outcomes beinhaltet:

$$\forall (B_K, B_S) \in Outcome(K, S), \exists B' \in B(K \cup S) : B_K \cup B_S \subseteq B'$$
 (24)

Hieraus können wir die Superadditivität des Spiels schließen:

$$v(K \cup S) \ge v(K) + v(S) \tag{25}$$

Insbesondere ist das Spiel Konvex. Nach einem Theorem (TODO) ist bei einem konvexen Spiel das Shapley Value im Core enthalten, sodass die beste Lösung dieses Spiels die große Koalition ist und eine stabile und faire Lösung immer existiert.

1.5 NP-härte des Problems

Im folgenden möchten wir die NP-härte eines gewünschten mechanismusses Zeigen. Hierfür reduzieren wir das Rucksackproblem, ein allgemein bekanntes NP-vollständiges Problem, auf ein CSG. Das Rucksackproblem ist folgendermaßen definiert:

LEMMA 1.11. Sei $m: CSGS \rightarrow CSG$ ein Mechanismus, der ein optimales Matching berechnet, dann ist m NP-hart.

Definition 1.12 (Rucksackproblem). Sei *U* eine Menge von Objekten, w eine Gewichtsfunktion und v eine Nutzenfunktion:

$$w: U \to \mathbb{R} \tag{26}$$

$$v: U \to \mathbb{R} \tag{27}$$

Sei weiter $B\in\mathbb{R}$ eine vorgegebene Gewichtsschranke. Gesucht ist eine Teilmenge $K\subseteq U$, die folgende Bedingungen erfüllt:

$$\sum_{w \in K} w(u) \le B \tag{28}$$

$$\max(\sum_{w_i n K} v(u)) \tag{29}$$

Sei $K=\{U,w,v\}\in KNAPSACK$ ein beliebiges Rucksackproblem. Wir geben eine übersetzung in eine CSGS-Signatur an:

$$Agent = \{a\} \tag{30}$$

$$supply(a, t) \mapsto B$$
 (31)

$$Baustelle = U (32)$$

$$demand(u, t) \mapsto w(u)$$
 (33)

$$kosten(t, n, x, y) \mapsto 0$$
 (34)

TODO: In worten beschreiben was hier passiert.

Intuitiv sorgt die Bedingung 28 dafür, dass der Agent seine resourcen nicht überschreitet, sowie die Bedingung 29, dass der Agent sein profiet maximiert. Beides sind ebenfalls Anforderungen, die von einem Mechanismus erfüllt werden müssen der ein optimales CSG berechnet.

TODO: referenz zum abschnit über den mechanismus

Angenommen es gäbe ein $m \in P$ der aus einem CSGS ein CSG mit einem optimalem matching berechnet, dann währe auch $KNAPSACK \in P$. Dieses ist jedoch ein wiederspruch zur annahme $KNAPSACK \in NP$.