

## 第4章

1. 现代处理器性能不断攀升, 导致处理器和内存之间存在巨大的速度差距, 出现“内存墙”。如果处理器每次都要访问内存来获取数据, 则需要消耗大量周期等待。为此, 存储需要分层的结构, 使处理器首先去访问缓存, 这种缓存越接近处理器核心的存储器可以与处理器进行更快的数据交互, 但其成本也会更高, 容量也更小, 因而出现了各级缓存。

2. 如果页过小, 在需要管理的总的内存空间一定的情况下, 就要将内存分成更多的页去管理, 页所占位数更多, 则页表的长度就会大大增加, 但页表中每一项的大小基本不变, 最终导致页表大小过大, 占据内存太多; 如果页过大, 就会导致页内碎片问题, 每个页中实际只被使用了一部分, 内存使用效率下降。

3. 见 riscv-privileged Pdf 4.3.1

此时为一个32位虚拟地址, 4kB页表, 页内偏移为12位, 多级页表的表项数为  $\frac{4kB}{2^{12}} = 2^{10}$  所以由2010位的两级页表组成, 共20位VPN (virtual page number), 将被转为22位的PPN (物理页号), 页表中每一项叫做PTE, 是32位的(4B), 除了22位PPN外还有其他若干标志位。

(1) 第0位: V 该页表项(PTE)是否有效 ~~标志~~; 若为0, 该PTE其他位都无效。

第1,2,3位 (R, W, X) 说明该页是否可读、写、执行 第4位: U 表明该页在用户模式下是否可访问, U=1时用户可访问 第5位: G 全局映射 (在所有地址空间存在) 8,9位: RSW 保留的标志位  
第6位: A accessed 表明距离上一次A被清除后该虚拟页是否被读/写/访问过  
第7位: D dirty 表明在上一级D被清除后该虚拟页是否被写过

(2) 若用户进程可自由修改页表, 则这些标志/权限位可以任意更改, 无法达到原来的权限保护和页表管理效果, 系统的安全性受到严重挑战

(3) 说明该 PTE 是指向下一级页表的一个有效指针

4. PMP (物理内存保护): 为特定的物理内存区域指定访问权限 P56

(1) PMP 控制寄存器中的 X/W/R 决定了这块物理内存能不能被正常访问, 页表中的 X/W/R 位只是说明页表这个虚拟地址到物理地址的转换能否正常访问完成, 在页表成功转换到物理内存的地址后, 还要去访问物理内存, 这里就需要经过 PMP 的 check, 所以多级页表的每一次访问都要经过 PMP 的 check, 两者结合达到更精细的内存访问控制

(2) L 位是 lock. PMP 的硬件结构是: 最基础为 PMP entry, 由 8 位 configuration reg 构成, 这 8 位存在物理地址的对应信息和权限信息, 然后 PMP entry 可有 64 个, 几个 PMP entries 拼一起可构成 1 个 PMP CSR, 一共有 7 个 PMP CSR, 而 PMP CSR 区域称为 WARL. L 位说明 PMP entry 被锁定 (locking) 也即不能再对 configuration register 再作出更改. A 位说明地址匹配模式, A 为 2 位, A=0 代表无地址匹配, A=1 为 TOR, A=2 为 NA4 (4 bytes), A=3 为 NA8 (8 bytes)

5. (1) 页大小 4kB  $\rightarrow$  12 位页内偏移 PTE 为 8B, 则 64 位地址中虚拟页号占  $64-12=52$  位

则对单级页表为  $2^{52} \times 8B = 2^{55}B = 2^{15}TB$  巨大

(2) 使用 48 位虚拟地址: 页号:  $48-12=36$  位  $2^{36} \times 8B = 2^{39}B = 512GB$

(3) 多级页表可按照进程的实际大小去分配内存空间相应的页表, 多级页表中后面的各级的叶子分支并不一定都会对应分配到内存, 支持稀疏的地址空间, 最终使页表分配所占内存与进程的实际内存使用量成正比  
要看前一级对应的页表是否有效