

# Laporan Praktikum

## ROBOTIKA

UNIT ....

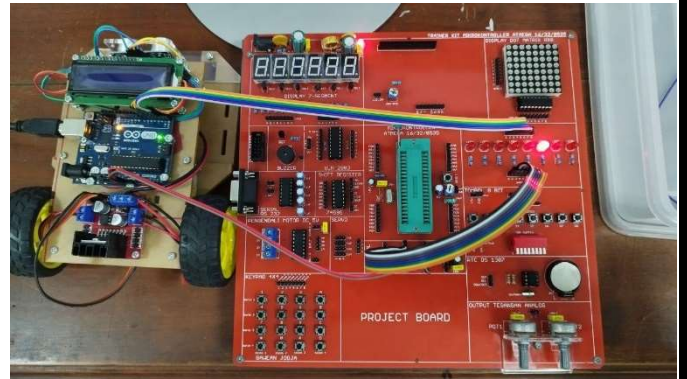
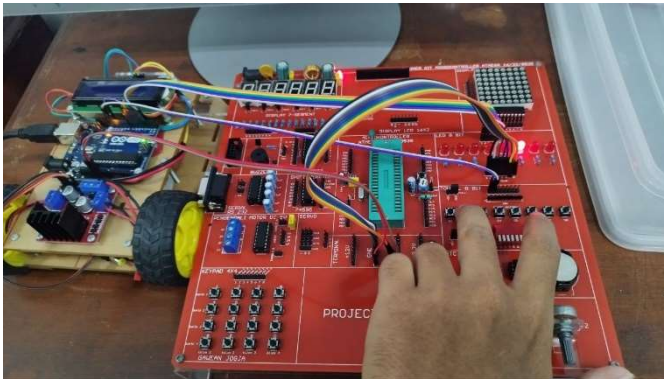
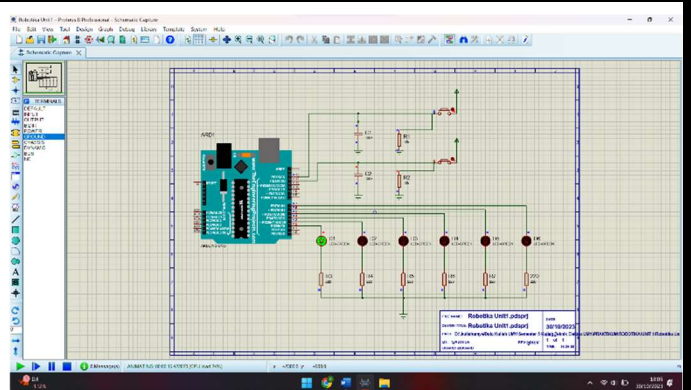
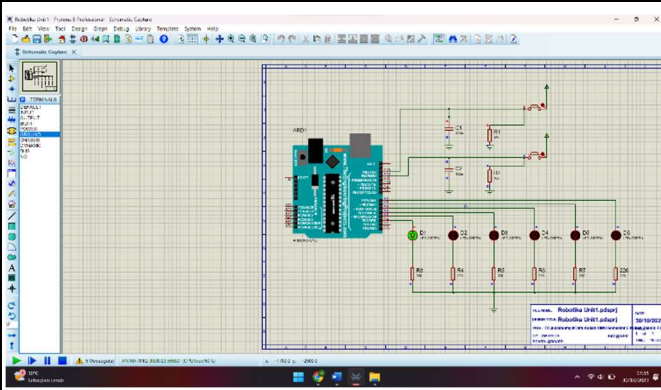
JUDUL .....



Nama Mahasiswa : .....  
No. Mahasiswa : .....  
Kelompok (hari/jam) : .....  
Tanggal Pelaksanaan Praktikum : .....  
Tanggal kumpul Laporan : .....

**JURUSAN TEKNIK ELEKTRO**  
**FAKULTAS TEKNIK**  
**UNIVERSITAS MUHAMMADIYAH YOGYAKARTA**  
**2022/2023**





```

Tugas_Unit1 - Arduino IDE 2.2.1
File Edit Sketch Tools Help
Arduino Uno

Tugas_Unit1.ino
10
11 pinMode(S2, INPUT);
12 pinMode(S2, INPUT);
13
14
15 void loop() {
16   if (digitalRead(S2) == HIGH || digitalRead(S2) == HIGH) {
17     for (int thisPin = 0; thisPin < pincount; thisPin++) {
18       digitalWrite(LEDpin[thisPin], HIGH);
19       delay(timer);
20       digitalWrite(LEDpin[thisPin], LOW);
21       if (thisPin < pincount - 1) {
22         digitalWrite(LEDpin[thisPin + 1], HIGH);
23       }
24       if (digitalRead(S2) == HIGH) {
25         delay(timer * 2); // Menambahkan delay jika S2 ditekan untuk mengubah kecepatan gerakan LED
26       }
27       delay(timer);
28     }
29     for (int thisPin = pincount - 1; thisPin > 0; thisPin--) {
30       digitalWrite(LEDpin[thisPin], LOW);
31       delay(timer);
32       digitalWrite(LEDpin[thisPin - 1], HIGH);
33       if (digitalRead(S2) == HIGH) {
34         delay(timer * 2); // Menambahkan delay jika S2 ditekan untuk mengubah kecepatan gerakan LED
35       }
36       delay(timer);
37     }
38   } else {
39     for (int i = 0; i < pincount; i++) {
40       digitalWrite(LEDpin[i], LOW); // Pastikan semua LED saat tombol tidak ditekan
41     }
42   }
43 }
  
```

Output

Ln 36, Col 8 Arduino Uno not connected

18:14 30/10/2023

