

YILDIZ TEKNİK ÜNİVERSİTESİ
ELEKTRİK-ELEKTRONİK FAKÜLTESİ
BİLGİSAYAR MÜHENDİSLİĞİ BÖLÜMÜ



2019-2020 GÜZ YARIYILI
BLM3021 ALGORİTMA ANALİZİ DERSİ
GRUP-2
1.ÖDEV RAPORU

Hazırlayan: Mehmet Hayri Çakır – 16011023

Dersin Yürütücüsü: Dr. Öğr. Üyesi M. Amaç GÜVENSAN

İstanbul, Ekim 2019

İçindekiler

1. Yöntem	2
2. Uygulama.....	2
3. Kod.....	3

1. Yöntem

Problem: 2 boyutlu bir uzayda (x-y uzayı) n sayıdaki noktalardan birbirine en yakın olan 2 tanesinin efektif bir şekilde bulunması.

Bu problemin çözümü için divide-and-conquer yöntemini kullandım. Önce x'lerine göre sıraladığım noktaları rekürsif olarak sol ve sağ şeklinde bölerek sol ve sağ dizilerin minimum mesafesini bulduktan sonra x koordinatlarına göre tam ortadan bir çizgiyle ayırarak, o çizgiye minimum mesafe kadar yakın olan soldan ve sağdan birer nokta seçerek onların arasındaki mesafeleri hesapladım.

2. Uygulama

Örnek-1

```
File name: Input.txt

>Printing given array..
x      y
-----
2      3
8      10
4      6
5      1
3      7
7      12

>Printing sorted array..
x      y
-----
2      3
3      7
4      6
5      1
7      12
8      10

>Printing closest points..
Point1  Point2  Distance
-----
4,6     3,7     1.414214

Press any key to continue . . .
```

Örnek-2

```
File name: Input2.txt

>Printing given array..
x      y
-----
1      150
2      11
3      22
4      33
5      44
6      55
7      66
8      77
9      88
10     -150

>Printing sorted array..
x      y
-----
1      150
2      11
3      22
4      33
5      44
6      55
7      66
8      77
9      88
10     -150

>Printing closest points..
Point1  Point2  Distance
-----
6,55    7,66    11.045361

Press any key to continue . . .
```

3. Kod

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <math.h>
#include <string.h>

#define COLNUMBER 2
#define TRUE 1
#define FALSE 0

#define RED    "\x1B[31;1m" //kirmizi yazi
#define GRN    "\x1B[32;1m" //yesil
```

```

#define YEL    "\x1B[33;1m" //sari
#define BLU    "\x1B[34;1m" //mavi
#define MAG    "\x1B[35;1m" //magenta
#define CYN    "\x1B[36;1m" //cyan
#define WHT    "\x1B[37;1m" //beyaz
#define GRY    "\x1B[30;1m" //gri

typedef struct
{
    int x;
    int y;
}Point;

typedef struct
{
    Point p1;
    Point p2;
    double d;
}ClosestPair;

Point* GetPoints(int);
void QuickSort(Point*, int, int, char);
void PrintArray(Point*, int);
double bruteForceClosestPair(Point*, ClosestPair*, int);
double minOfTwoDouble(double, double);
double distanceBetweenTwoPoints(Point, Point, ClosestPair*);
void findMinInSubarrays(Point *, ClosestPair*, ClosestPair*, ClosestPair*, int);

int main()
{
    FILE* fp = NULL;    //dosya pointerı
    Point* points;      //noktalar dizisi
    char line[32];      //her satırı alacağım dizi
    char fileName[32];  //dosya adı
    char *token;        //strtok fonksiyonunda kullanılacak
    ClosestPair * closestPair = (ClosestPair *) calloc (1, sizeof(ClosestPair));
        //en yakın nokta için struct değişkeni
    ClosestPair * closestPairLeft = (ClosestPair *) calloc (1, sizeof(ClosestPair));
    //sol
    ClosestPair * closestPairRight = (ClosestPair *) calloc (1,
sizeof(ClosestPair)); // ve sağ en yakın noktalar için değişkenler
    int n = 0;    //satır sayısını tutacak
    int i; //döngü değişkeni

    system("COLOR F5");
    (*closestPair).d = INT_MAX;
    (*closestPair).p1.x = 0;
    (*closestPair).p1.y = 0;
    (*closestPair).p2.x = 0;
    (*closestPair).p2.y = 0;
    (*closestPairLeft).d = INT_MAX;
    (*closestPairRight).d = INT_MAX;
    printf("File name: ");
    scanf("%s", fileName);

    if((fp = fopen(fileName, "r")) == 0)
    {
        exit(-2);
    }
    while(fgets(line, 32, fp))
    {
        ++n;
    }
}

```

```

    }
    points = (Point*) calloc(n, sizeof(Point));
    fseek(fp, 0, SEEK_SET);
    for (i = 0; i < n; ++i)
    {
        fgets(line, 32, fp);
        token = strtok(line, " \n");
        points[i].x = atoi(token);
        token = strtok(NULL, " \n");
        points[i].y = atoi(token);
    }
    printf(GRY"\n>Printing given array..\nx \t y\n-----
-----\n"RED);
    PrintArray(points, n);

    //points = GetPoints(n);
    //createPointsArray(points,n);
    QuickSort(points, 0, n-1, 'x');
    findMinInSubarrays(points, closestPair, closestPairLeft, closestPairRight, n);

    printf(GRY"\n>Printing sorted array..\nx \t y\n-----
-----\n"MAG);
    PrintArray(points, n);

    printf(GRY"\n>Printing closest points..\nPoint1 \t Point2\t Distance\n-----
-----\n"BLU);
    printf("%d,%d \t %d,%d \t %f\n\n"GRY, (*closestPair).p1.x, (*closestPair).p1.y,
(*closestPair).p2.x, (*closestPair).p2.y, (*closestPair).d);
    system("PAUSE");
    return 0;
}

//orta çizgiye yakın noktaların minimum mesafesini bulur.
double findMinInMidLine(Point* pointsAroundMidLine, int j, double minOfLeftRightD,
ClosestPair *closestPair)
{
    double min = minOfLeftRightD;
    int i;
    int k;
    QuickSort(pointsAroundMidLine, 0, j-1, 'y');
    for (i = 0; i < j; ++i)
    {
        for (k = i+1; k < j && (pointsAroundMidLine[k].y -
pointsAroundMidLine[i].y) < min; ++k)
        {
            if
(distanceBetweenTwoPoints(pointsAroundMidLine[i],pointsAroundMidLine[k], closestPair)
< min)
            {
                min = distanceBetweenTwoPoints(pointsAroundMidLine[i],
pointsAroundMidLine[k], closestPair);
            }
        }
    }
    return min;
}

//sol ve sağ dizilerde minimum mesafeyi bulur.
void findMinInSubarrays(Point * points, ClosestPair* closestPair,ClosestPair*
closestPairLeft,ClosestPair* closestPairRight, int n)
{

```

```

    Point* pointsAroundMidLine;
    double minOfLeftRightD;
    int i;
    int j;
    if((n >= 2) && (n <= 3))
    {
        bruteForceClosestPair(points, closestPair, n);
        return;
    }
    findMinInSubarrays(points, closestPairLeft, closestPair, closestPairRight, n/2);
    findMinInSubarrays(points + n/2, closestPairRight, closestPair, closestPairLeft,
n-n/2);
    minOfLeftRightD = minOfTwoDouble((*closestPair).d, (*closestPairRight).d);

    pointsAroundMidLine = (Point*) calloc (n, sizeof(Point));
    j = 0;
    for (i = 0; i < n; ++i)
    {
        if (abs(points[i].x - points[n/2].x) < minOfLeftRightD)
        {
            pointsAroundMidLine[j] = points[i];
            j++;
        }
    }

    findMinInMidLine(pointsAroundMidLine, j, minOfLeftRightD, closestPair);
}

//iki doubledan küçük olanını döner.
double minOfTwoDouble(double a, double b)
{
    return (a > b) ? b : a;
}

//iki nokta arası mesafeyi bulup, closestpair.d sinden küçükse güncelliyor.
double distanceBetweenTwoPoints(Point p1, Point p2, ClosestPair* closestPair)
{
    double dist = sqrt((p1.x - p2.x) * (p1.x - p2.x) + (p1.y - p2.y) * (p1.y -
p2.y));
    if(dist < (*closestPair).d)
    {
        (*closestPair).p1 = p1;
        (*closestPair).d = dist;
        (*closestPair).p2 = p2;
    }
    return dist;
}

//brute force karşılaştırma fonksiyonu
double bruteForceClosestPair(Point* points, ClosestPair* closestPair, int n)
{
    int i;//döngü değişkeni
    int j;//döngü değişkeni
    for (i = 0; i < n; ++i)
    {
        for (j = i + 1; j < n; ++j)
        {
            if(distanceBetweenTwoPoints(points[i], points[j], closestPair) <
(*closestPair).d)
            {

```

```

        (*closestPair).p1 = points[i];
        (*closestPair).p2 = points[j];
        (*closestPair).d = distanceBetweenTwoPoints(points[i],
points[j], closestPair);
    }
}
return (*closestPair).d;
}

//diziyi yazdırmak için
void PrintArray(Point* points, int n)
{
    int i;
    for(i = 0; i < n; ++i)
    {
        printf("%d \t %d\n", points[i].x, points[i].y);
    }
}

//yer değişme işlemini yapacak
void Swap(int* a, int* b)
{
    int tmp = *a;
    *a = *b;
    *b = tmp;
}

//quicksort için bölme(divide) işlemi
int Partition (Point* arr, int lo, int hi, char whichAxis)
{
    int j;
    int pivot = whichAxis=='x' ? arr[hi].x : arr[hi].y;
    int valToComparePivot;
    int i = (lo - 1);

    for (j = lo; j <= hi- 1; j++)
    {
        valToComparePivot = whichAxis=='x' ? arr[j].x : arr[j].y;
        if (valToComparePivot < pivot)
        {
            i++;
            Swap(&arr[i].x, &arr[j].x);
            Swap(&arr[i].y, &arr[j].y);
        }
    }
    Swap(&arr[i + 1].x, &arr[hi].x);
    Swap(&arr[i + 1].y, &arr[hi].y);
    return (i + 1);
}

void QuickSort(Point* arr, int lo, int hi, char whichAxis)
{
    int pi;//pivot
    if (lo < hi)
    {
        pi = Partition(arr, lo, hi, whichAxis);

        QuickSort(arr, lo, pi - 1, whichAxis);
        QuickSort(arr, pi + 1, hi, whichAxis);
    }
}

```