

**YILDIZ TEKNİK ÜNİVERSİTESİ**  
**ELEKTRİK-ELEKTRONİK FAKÜLTESİ**  
**BİLGİSAYAR MÜHENDİSLİĞİ BÖLÜMÜ**



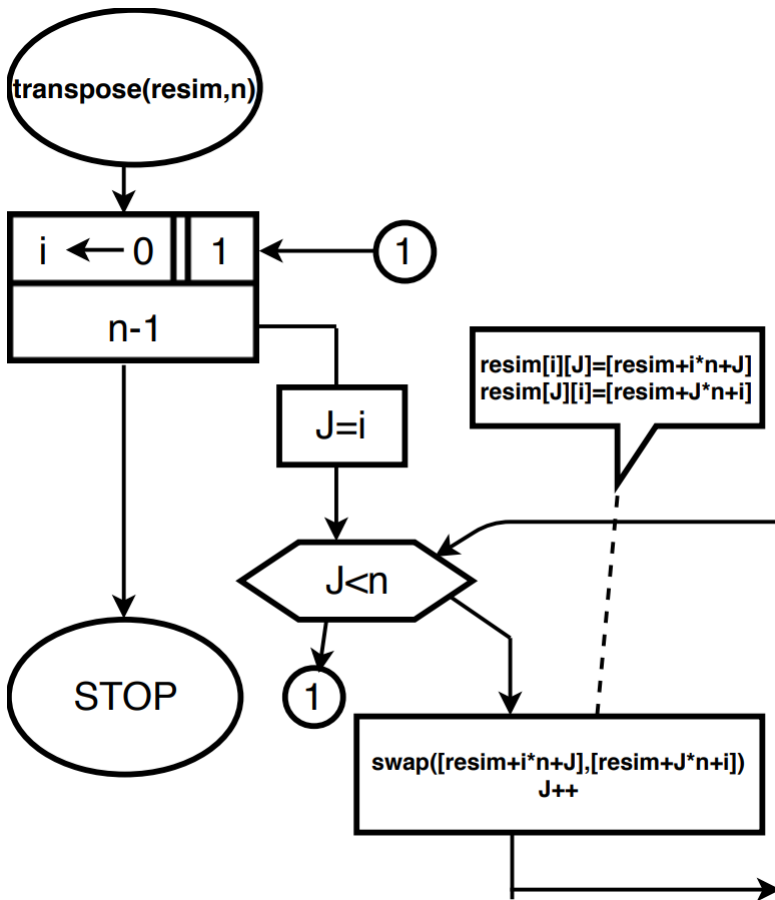
**BLM2021 ALT SEVİYE PROGRAMLAMA DERSİ**  
**1.ÖDEV RAPORU**

**Hazırlayan:** Mehmet Hayri Çakır - 16011023  
**Sunulan/Dersin Yürütücüsü:** Arş. Grv. Furkan Çakmak

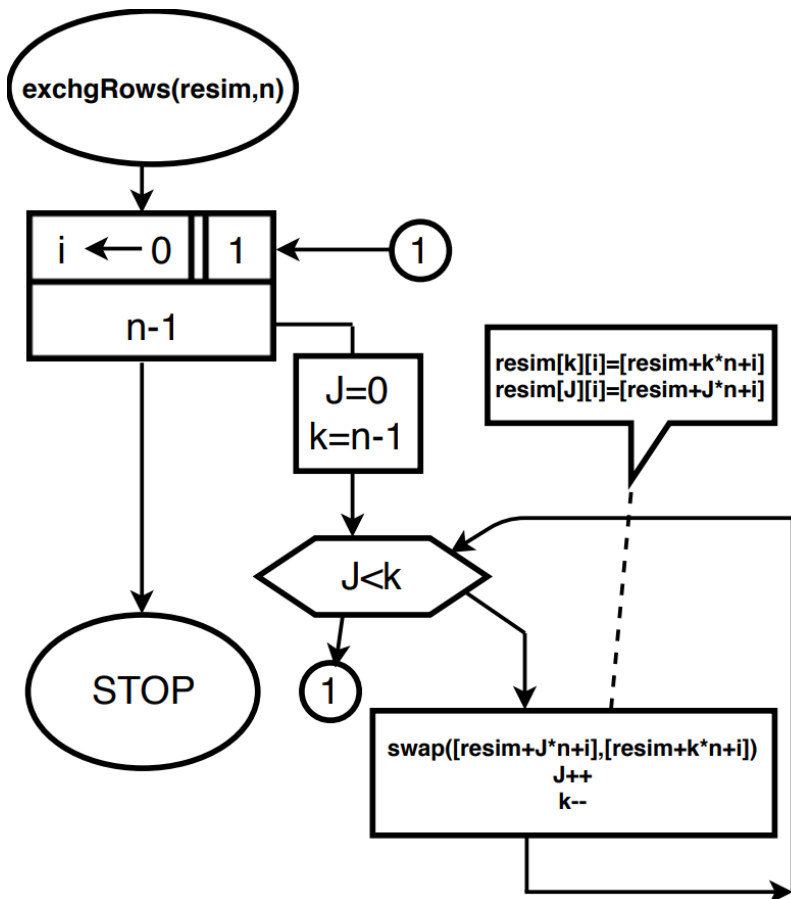
İstanbul, 2018

# İÇİNDEKİLER

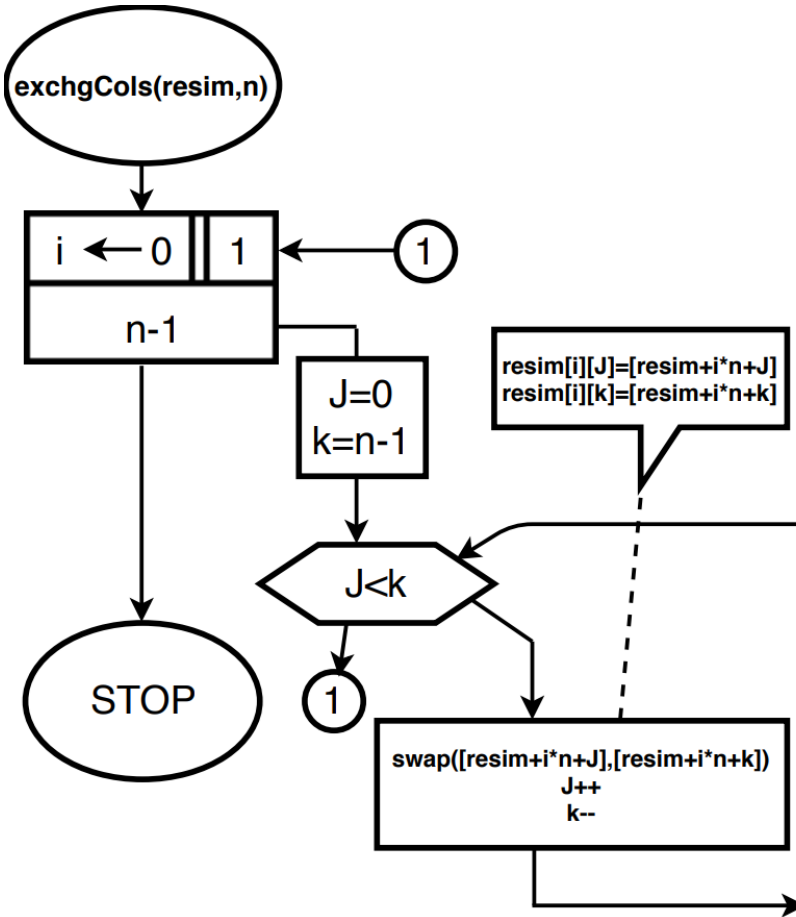
1.SORUNUN ÇÖZÜMÜ.....	3
• 1.0 Akış Diyagramları.....	3
• 1.1 Ön Açıklamalar.....	4
• 1.2 Fonksiyonlar ve Neden Kullanıldıklarının Kısa Özeti.....	5
• 1.3 Transpose Akışın ve Kodun Detaylı Açıklaması.....	5
• 1.4 exchgRows Akışın ve Kodun Detaylı Açıklaması.....	6
• 1.5 exchgCols Akışın ve Kodun Detaylı Açıklaması.....	7
2.SORUNUN ÇÖZÜMÜ.....	8
• 2.0 Akış Diyagramları.....	8
• 2.1 Yordamlar ve Neden Kullanıldıklarının Kısa Özeti.....	9
• 2.2 Stack Segment ve Data Segment.....	9
• 2.3 MAIN Yordamı ve Açıklaması.....	9
• 2.4 READ_ARR Yordamı ve Açıklaması.....	10
• 2.5 PRINT_ARR Yordamı ve Açıklaması.....	10
• 2.6 FRST_Q_SORT Yordamı ve Açıklaması.....	11
• 2.7 Q_SORT Yordamı ve Açıklaması.....	11
• 2.8 GETC Yordamı ve Açıklaması.....	13
• 2.9 PUTC Yordamı ve Açıklaması.....	13
• 3.0 GETN Yordamı ve Açıklaması.....	13
• 3.1 PUTN Yordamı ve Açıklaması.....	14
• 3.2 PUT_STR Yordamı ve Açıklaması.....	15
Yararlanılan Kaynaklar.....	15



Akış-1(Transpoze)



Akış-2(SolaDöndür)



**Akış-3(SağaDöndür)**

## 1.1. Ön Açıklamalar

1.3, 1.4 ve 1.5. kısımlar ile ilgili bazı açıklamalar:

- Resim matrisi, aslında birbiri ardına gelen satırlar dizisi olarak tutulduğu için indis ile değil adres üzerinden eriştim. Örneğin; `resim[i][j]` yerine `[resim+i*n+j]` kullandım. Fakat anlatım kolaylığı olması açısından bazı yerlerde `resim[i][j]` gibi yazımlar da kullandım.
- Resim matrisi  $n \times n$  boyutunda kare matris olduğu için  $n$ 'den satır sayısı olarak bahsedilecektir.
- Akış-1'deki  $i$  için ESI,  $j$  için EDI, `resim` için EBX kullandım.
- Akış-2'deki  $(i+resim)$  için ESI kullandım.  $j$  için EDI,  $k$  için EBX kullandım. İndis hesaplarını bunlar üzerinden gerçekleştirdim. Matris elemanlarına erişmem gerektiğinde bu indisleri 2 ile çarptıktan(elemanlar Word boyutunda) sonra resmin başlangıç adresini bu indislere ekledim. Böylece gerekli adresi elde ettim ve istediğim elemana eriştim.
- Akış-3'teki  $(resim+i*n)$  için ESI,  $j$  için EDI,  $k$  için EBX kullandım.
- Bazı durumlarda ESI ve EDI yerine SI ve DI kullandım, o kısımlarda indisler en fazla  $n$  değerini alabileceği için ve  $n$  değeri de Word boyutunda olduğu için bunu yapmamda herhangi bir sakınca yok.

→Her iki sorunun kodunda da satır numaralandırmaları 16011023\_main.cpp ve 16011023\_soru2.asm dosyalarındaki satır numaralarına göre ayarlanmıştır.

## 1.2. Fonksiyonlar ve Neden Kullanıldıklarının Kısa Özeti

İlk sorunun çözümünde yazılan kodu 4 parçaya ayırabiliriz. Sorunun çözümü olan kodu inline assembly olarak yazmamız istendiği için, anlatım kolaylığı açısından 3 farklı fonksiyon kullanılmıştır gibi düşünebiliriz, bunlar **transpose**, **exchgRows** ve **exchgCols** fonksiyonlarıdır. Resmi sola döndürmek için **transpose** ve **exchgRows** fonksiyonları kullanılırken, resmi sağa döndürmek için ise **transpose** ve **exchgCols** fonksiyonları yazılan sırayla kullanılmalıdır. Örnek vermek gerekirse;

1 2 3	Transpose	1 4 7	exchgRows	3 6 9	
4 5 6	→	2 5 8	→	2 5 8	Sola döndürme tamamlandı.
7 8 9		3 6 9		1 4 7	

## 1.3. Transpose: Akışın ve Kodun Detaylı Açıklaması

```
83 XOR ECX,ECX ;32-bitte çalıştığımız için 32 bitin döngü değişkeni olan ECX'i 0'lıyorum.
84 XOR ESI,ESI ;ESI'yi i olarak kullanacağım, sıfırlıyorum
85 MOV EBX,resim ;Register işlemleri DADDR'den daha hızlı olduğu için resim'i EBX'e aldım.--
;106 ve 107.satırlarda kullanacağım.

86 MOV CX,n ;CX'i dönüş sayısı olarak kullanacağım, satır sayısını CX'e atıyorum.
87 L1: MOV EDI,ESI ;Akıştaki for döngüsü başlangıcı, EDI'yi j olarak kullanacağım, i'yi atıyor
88 MOV AX,n ;While içinde i değişmediği için i*n ifadesini while içinde değil şimdiden
;hesaplayacağım ki while içinde her seferinde işlem yapılmasın.
;32 bitlik çarpma için AX'i EAX'e genişletiyorum.
89 CWDE ;EAX*ESI → Sonuç EDX:EAX'te. (i*n)
90 MUL ESI ;i*n'i EDX içinde saklayacağım. AX'i başka işlemler için kullanacağım.
91 MOV EDX,EAX ;For yerine while kullandığım için DI,n 'den küçükse dönmeye devam edecek.
92 W1: CMP DI,n ;Değilse L1_INC label'ına atlayacak,ESI'yi artırıp for döngüsü (L1) dönecek
93 JNB L1_INC ;SI DI'ya eşitse köşegen üzerindeyim demektir. Matriste köşegenin transpozunu
94 CMP SI,DI ;kendisine eşit olduğu için transpozunu almak mantıksız.DIAGNL labelinde
95 JE DIAGNL ;EDI'yi artırıp while döngüsüne (W1) zıplayacak.

96 PUSH ESI ;Swap işlemlerini yaparken i ve j değerlerini kaybetmemek için
97 PUSH EDI ;ESI ve EDI'yi yığına atıyorum.
98 MOV AX,n ;j*n ifadesini hesaplamak için AX'e eleman sayısı olan n'i alıyorum.
99 CWDE ;AX'i 32 bit çarpma işlemine tabii tutacağım için EAX'e genişletiyorum.
100 PUSH EDX ;Çarpma işlemi sonucunda EDX'teki değeri kaybetmemek için yığına atıyorum.
101 MUL EDI ;EDI*EAX → Sonuç EDX:EAX'te. (j*n)
102 POP EDX ;EDX'i yığından çekiyorum.
103 ADD ESI,EAX ;Resim matrisine ESI ve EDI ile erişeceğim için ESI=(j*n+i) yapıyorum.
104 ADD EDI,EDX ;Aynı sebepten EDI'ya (i*n) ekliyorum → EDI=(i*n+j).
105 SHL ESI,1 ;Matris elemanları Word tipinde olduğu için kullandığım indisleri--
106 SHL EDI,1 ;2 ile çarpıyorum.
107 ADD ESI,EBX ;Son olarak ESI ve EDI'ya resim matrisinin başlangıç adresini ekliyorum--
108 ADD EDI,EBX ;böylece [resim+i*n+j] ve [resim+j*n+i] ifadelerini hazırlamış oldum.
109 MOV AX,WORD PTR[ESI] ;AX aracılığıyla resim[i][j] ile resim[j][i]'yi yer değiştiriyorum. Yani
110 XCHG AX,WORD PTR[EDI] ;Akış-1'deki while döngüsünün içindeki işlemi gerçekleştiriyorum burada.
111 MOV WORD PTR[ESI],AX ;swap([resim+i*n+j],[resim+j*n+i]).
; XCHG DADDR,DADDR komutu mevcut olmadığı için AX aracılığıyla yaptım.
112 POP EDI ;İşlemlerimi tamamladım, artık güvenle yığından j değerini çekebilirim.
113 POP ESI ;Yığından i değerini çekiyorum.
114 DIAGNL:INC EDI ;j indisini artırıyorum. Burası aynı zamanda köşegen matris üzerindeysen
;zıplayacağım label.

115 JMP W1 ;While döngüsüne zıplıyorum ve j<n olduğu sürece W1 ile bu satır arasındaki
;işlemler tekrarlanacak.

116 L1_INC:INC ESI ;j>=n olursa bu labela zıplayıp i yani ESI'yi artıracak.
117 LOOP L1 ;For döngüsü n yani satır veya sütun sayısı kadar tekrarlanacak.
```

## 1.4. exchgRows: Akışın ve Kodun Detaylı Açıklaması

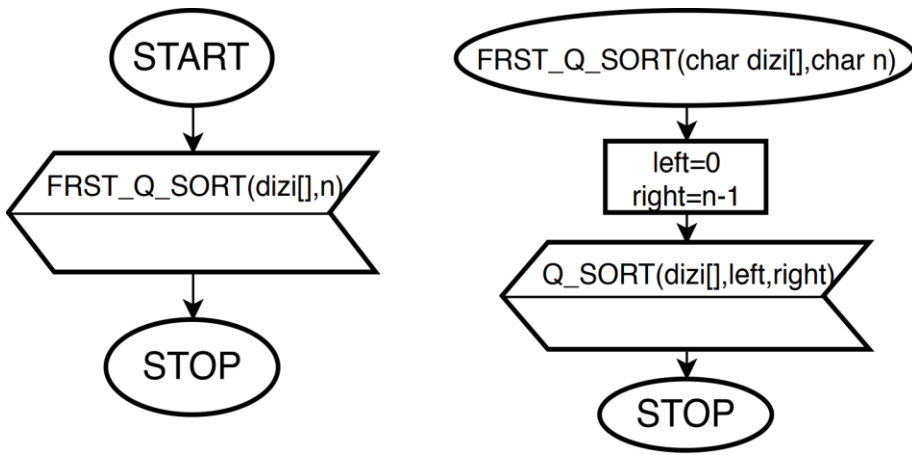
İ başlangıçta 0,j 0. satır i. elemandan, k (n-1). satır i. elemandan başlayacak yerleri değiştirilecek. Sonrasında j 1. satır i. elemanı, k (n-2).satır i. elemanı gösterecek ve onların yeri değiştirilecek. 0. sütun bu şekilde tamamlandıktan sonra i artırılıp 1.sütuna geçilecek ve tüm matrise bu işlem uygulanarak en sonunda 0. satırla (n-1). satır, 1.satırla (n-2).satır ... (n/2).satırla (n/2+1).satır yer değiştirmiş olacak ve işlem tamamlanacak.

193	MOV CX,n	;Önceden transpose kodunda for döngüsü bitince CX zaten 0'lanmış oluyor--
194	MOV ESI,resim	;Bu yüzden ECX'i tekrar XOR'lamama gerek yok. Satır sayısını CX'e atıyorum.
195	L2: XOR EBX,EBX	;[resim+i]'yi ESI'da tutacağım çünkü işlemlerde registerlar DADDR'den--
196	XOR EDI,EDI	;hızlı çalışır. 210,211 ve 220.satırlarda kullanacağım.
197	MOV BX,n	;k olarak kullanacağım indisin soldaki 16 bitinin içinde değer kalmasın.
198	DEC EBX	;j olarak kullanacağım indisi sıfırlıyorum. For döngüsü başlangıcı.
199	W2: CMP DI,BX	;Akış-2'deki gibi k'yı (n-1)'den başlatacağım. İşlem sonucunda BX=n
200	JNB L2_INC	;BX=n-1
201	PUSH EDI	;j<k olduğu sürece devam etmesini istiyorum. j=k olmuşa Tüm satırların--
202	PUSH EBX	;yeri değiştirilmiş demektir. Ortadaki satırın yerini tekrar kendisiyle--
203	MOV AX,n	;değiştirmeme gerek yok, i'yi artırmak için L2_INC labelına atlıyorum.
204	CWDE	;j ve k ile işlemler yapacağım, değerlerini kaybetmemek için yığına--
205	MUL EDI	;atıyorum.
206	MOV EDI,EAX	;j*n işlemini gerçekleştirmek için gerekli hazırlıkları yapıyorum. AX'e--
207	MOV AX,n	;satır sayısını alıp, EAX'e genişletiyorum.
208	CWDE	;j*n → Sonucu EAX'te.
209	MUL EBX	;j*n işlemin sonucunu EDI'ya alıyorum, resme erişirken EDI'yı kullanacağım.
210	MOV EBX,EAX	;k*n işlemini gerçekleştirmek için gerekli hazırlıklar. j ve k'nın--
211	SHL EDI,1	;değerleri while içinde değiştiği için iki çarpma işlemini de while içinde-
212	SHL EBX,1	;yapıyorum.(Transpose kodunda birini while döngüsüne girmeden yapmıştım.)
213	ADD EDI,ESI	;EBX ile de resme erişeceğim için k*n sonucunu EBX'e alıyorum.
214	ADD EBX,ESI	;2 satır sonra resmin başlangıç adresini ekleyeceğim EDI ve EBX'teki--
215	MOV AX,WORD PTR[EBX]	;indisleri 2 ile çarpıyorum çünkü resim matrisi elemanlarım Word tipinde.
216	XCHG AX,WORD PTR[EDI]	;Resme erişmeden önce son olarak başlangıç adresinden ne kadar ilerideki --
217	MOV WORD PTR[EBX],AX	;elemana erişeceğimi söyleyen EDI ve EBX'e (resim+i)'yi ekliyorum.
218	POP EBX	;AX aracılığıyla resim[j][i] ile resim[k][i]'nin yerlerini değiştiriyorum.
219	POP EDI	;XCHG DADDR,DADDR komutu mevcut olmadığı için [EBX]'i AX'e alıp [EDI] ile-
220	INC EDI	;AX'i yer değiştiriyorum. Sonrasında [EBX]'e AX'i([EDI])'yı atıyorum.
221	DEC EBX	;Şimdilik EBX ve EDI ile isim bittiği için yığından eski değerleri olan--
222	JMP W2	;j ve k'yı yığından çekiyorum.
223	L2_INC:ADD ESI,2	;j 0'dan, k ise n-1'den başlayıp gittikçe birbirlerine yaklaşıacaklar.
224	LOOP L2	;Bu yüzden j'yi artırıp, k'yı azaltıyorum.
		;While döngüsüne zıplıyorum. j<k olduğu sürece 196 ve 219.satırlar arası--
		;tekrarlanacak. j>=k olursa bu label'a zıplanıp (resim+i) 2 artırılabacak.
		;Çünkü for döngüsünde i artırılmalı fakat Word tipinde bir matris olduğu--
		;için 2 artırıyorum. Sonrasında for döngüsüne(192.satırda L1) zıplıyorum.

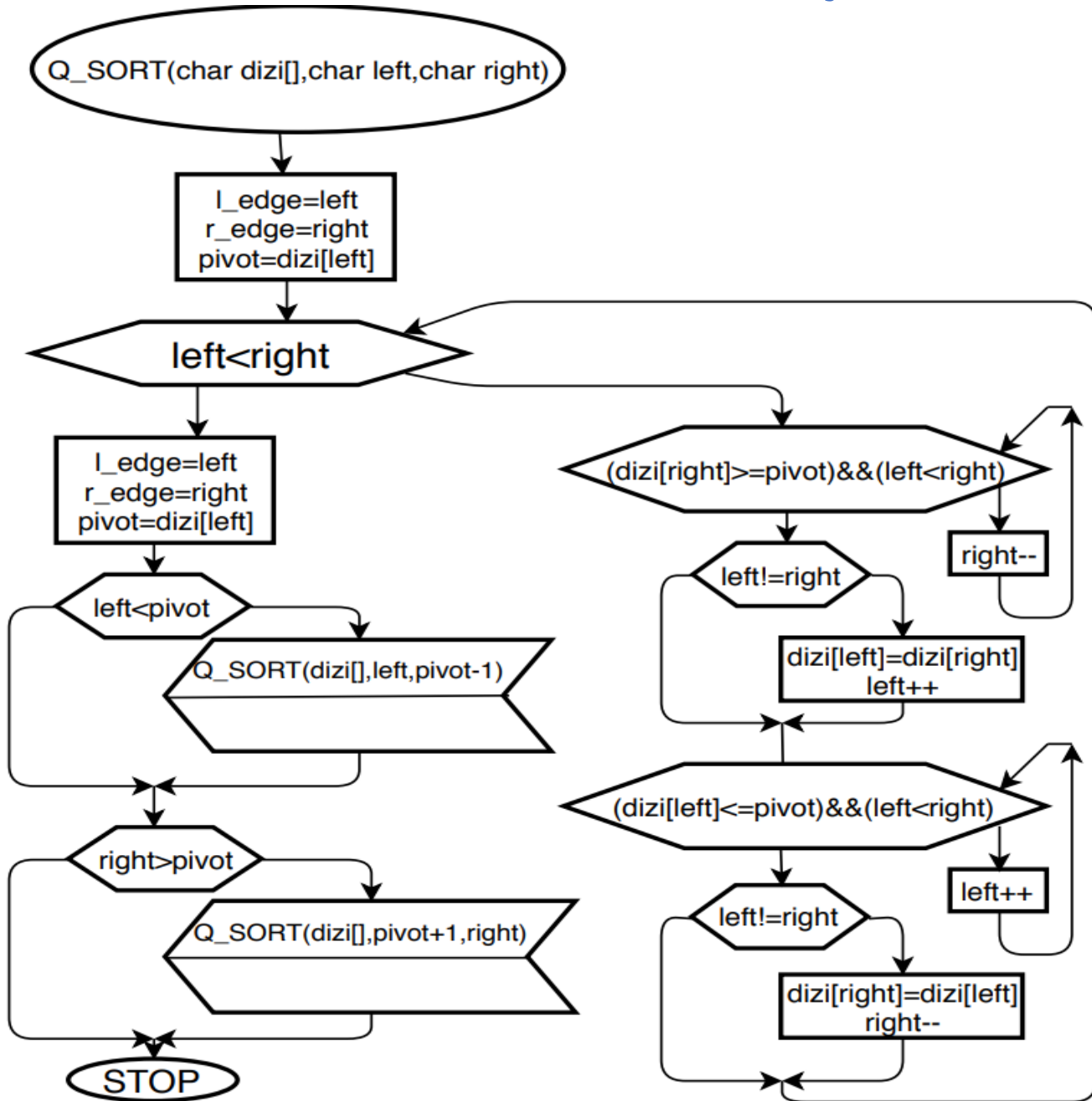
## 1.5. exchgCols: Akışın ve Kodun Detaylı Açıklaması

i başlangıçta 0, j i. satır 0. elemandan, k i. satır (n-1). elemandan başlayarak yerleri değiştirilecek. Sonrasında j i. satır 1. elemanı, k i. satır 1. elemanı gösterecek ve onların yeri değiştirilecek. 0. satır bu şekilde tamamlandıktan sonra i artırılıp 1.satıra geçilecek ve tüm matrise bu işlem uygulanarak en sonunda 0. sütunla (n-1). sütun, 1.sütunla (n-2).sütun ... (n/2).sütun (n/2+1).sütun yer değiştirmiş olacak ve işlem tamamlanacak.

```
120      MOV CX,n           ;Önceden transpose kodunda for döngüsü bitince CX zaten 0'lanmış oluyor--
                                ;Bu yüzden ECX'i tekrar XOR'lamama gerek yok. Satır sayısını CX'e atıyorum.
121      MOV ESI,resim      ;[resim+i*n]'i ESI'da tutacağım çünkü işlemlerde registerlar DADDR'den--
                                ;hızlı çalışır. 132 ve 133 satırlarda kullanacağım.(i*n)'i 145.satırda--
                                ;ekliyorum. Çünkü başlangıçta i=0.
122 L3:  XOR EBX,EBX        ;k olarak kullanacağım indisin soldaki 16 bitinin içinde değer kalmasın.
123      XOR EDI,EDI        ;j olarak kullanacağım indisi sıfırlıyorum.
124      MOV BX,n           ;Akış-3'teki gibi k'yı (n-1)'den başlatacağım. İşlem sonucunda BX=n
125      DEC EBX            ;BX=n-1
126 W3:  CMP DI,BX          ;j<k olduğu sürece devam etmesini istiyorum. j=k olmuşa Tüm sütunların--
                                ;yeri değiştirilmiş demektir. Ortadaki sütunun yerini tekrar kendisiyle--
                                ;değiştirmiyorum, (resim+i*n)'i güncellemek için L3_INC labelına atlıyorum.
127      JNB L3_INC        ;j ve k ile işlemler yapacağım, değerlerini kaybetmemek için yığına--
128      PUSH EDI           ;atıyorum.
129      PUSH EBX           ;2 satır sonra resmin başlangıç adresini ekleyeceğim EDI ve EBX'teki--
130      SHL EDI,1          ;indisleri 2 ile çarpıyorum çünkü resim matrisi elemanlarım Word tipinde.
131      SHL EBX,1          ;Resme erişmeden önce son olarak başlangıç adresinden ne kadar ilerideki --
132      ADD EDI,ESI        ;elemana erişeceğimi söyleyen EDI ve EBX'e (resim+i*n)'i ekliyorum.
133      ADD EBX,ESI        ;AX aracılığıyla resim[i][j] ile resim[i][k]'nın yerlerini değiştiriyorum.
134      MOV AX,WORD PTR[EBX] ;XCHG DADDR,DADDR komutu mevcut olmadığı için [EBX]'i AX'e alıp [EDI] ile-
135      XCHG AX,WORD PTR[EDI] ;AX'ı yer değiştiriyorum. Sonrasında [EBX]'e AX'ı([EDI])'yı atıyorum.
136      MOV WORD PTR[EBX],AX ;Şimdilik EBX ve EDI ile işlem bittiği için yığından eski değerleri olan--
137      POP EBX            ;j ve k'yı yığından çekiyorum.
138      POP EDI            ;j 0'dan, k ise n-1'den başlayıp gittikçe birbirlerine yaklaşıacaklar.
139      INC EDI            ;Bu yüzden j'yi artırıp, k'yı azaltıyorum.
140      DEC EBX            ;While döngüsüne zıplıyorum. j<k olduğu sürece 126. ve 141.satırlar arası--
141      JMP W3             ;tekrarlanacak.
142 L3_INC:MOV AX,n         ;(resim+i*n) ifadesi her for(L3) çevriminde i*n*2(Word tipinde olduğu için)
143      CWDE               ;kadar artmalıdır. Bunu da AX'e n'i alıp, 1 kez sola shift ederek--
144      SHL AX,1           ;gerçekleştirdim. Sonrasında (resim+i*n)'i tutan ESI'ya EAX'i ekledim.
145      ADD ESI,EAX        ;Bu sayede yavaş çalışan MUL komutunu kullanmadan işimi halletmiş oldum.
146      LOOP L3            ;For döngüsüne zıplıyorum.
```



**Akış-4**



**Akış-5**



## 2.1. Yordamlar ve Neden Kullanıldıklarının Özeti

2. Sorunun çözümünde toplam 10 adet yordam kullanılmıştır. Bunlar; **MAIN**, **FRST\_Q\_SORT**, **Q\_SORT**, **READ\_ARR**, **PRINT\_ARR**, **GETC**, **PUTC**, **GETN**, **PUTN**, **PUT\_STR**'dir. Programın kodu DOSBox'ta derlenmiş ve link edilmiştir. DOSBox içinden çalıştırılmalıdır.

## 2.2. Stack Segment ve Data Segment

```
1 sseg      SEGMENT PARA STACK 'yigin' ;Stack segmentimin boyutunu ayarlıyorum.
2          DW 20 DUP(0)                ;20 Word boyutunda bir alan maksimum 100 elemanlı bir dizi--
3 sseg      ENDS                      ;için yeterli olacaktır. Stack segmentimi sonlandırıyorum.
4
5 dseg      SEGMENT PARA 'veri'        ;Data segmentimi açıyorum.
6 count    DB 1                      ;Ekran mesajları için kullanacağım.(count. Elemanı girin:)
7 dizi      DB 100 DUP(0)              ;100 elemanlı diziyi oluşturup içine 0 dolduruyorum.
8 CR       EQU 13                     ;Carriage Return ve Line Feed; yeni satıra geçmek ve ekrandaki
9 LF       EQU 10                     ;yazıların düzenli gözükmeleri için gereklidir.(\n)
10 HT      EQU 9                      ;Horizontal Tab; Diziyi ekrana basarken kullanılacaktır.
11 mesaj1   DB 'Dizi boyutunu veriniz: ',0 ;READ_ARR yordamında kullanılacaktır.
12 mesaj2   DB '.elemanı giriniz: ',0   ;READ_ARR yordamında diziyi okumak için kullanılacaktır.
13 hata1     DB CR,LF,'Dikkat! Sayı girmediniz!!',CR,LF,0 ;Girilen karakterin rakam olmaması durumunda
                                           ;ekrana basılacak uyarıdır.(READ_ARR'da)
14 hata2     DB 'Dikkat! Sayı -128 den küçük veya 127 den büyük olamaz!!',CR,LF,0 ;Girilen sayının--
                                           ;-128'den küçük veya 127'den büyük olması durumunda--
                                           ;kullanıcıyı uyarır.
15 given_arr DB CR,LF,'Girilen Dizi:',HT,0 ;READ_ARR ile okunan dizi PRINT_ARR ile ekrana basılır.
16 sorted_arr DB CR,LF,'Sıralanmış Dizi:',0 ;Q_SORT ile sıralanan dizi PRINT_ARR ile ekrana basılır.
17 space     DB ' ',0                 ;Dizi elemanları yazdırılırken ekrana boşluk veya yatay tab--
                                           ;karakteri basılabilir.
18 dseg      ENDS                    ;Data segmentimi sonlandırıyorum.
```

## 2.3. MAIN Yordamı ve Açıklaması

```
20 cseg      SEGMENT PARA 'kod'        ;Code segmentimi açıyorum.
21          ASSUME DS:dseg, SS:sseg, CS:cseg ;Data, Code ve Stack Segment için hangi segmentleri---
22 MAIN      PROC FAR                  ;kullanacağımı söylüyorum ve MAIN yordamını başlatıyorum.
23
24          PUSH DS                    ;DS'ye kendi data segmentim olan dseg'i atacağım, değerini--
25          XOR AX,AX                  ;kaybetmemek için AX'le beraber yığına atıyorum. Sonrasında--
26          PUSH AX                    ;AX aracılığıyla DS'ye kendi dseg'imi atıyorum.
27          MOV AX,dseg                ;Bu 5 satır kod EXE tipi programlarda standart olarak --
28          MOV DS,AX                  ;yazılması gereken koddur.
29
30          CALL READ_ARR               ;Klavyeden eleman sayısını ve diziyi okuyacağım yordamı--
31          MOV AX,OFFSET given_arr     ;çağırdım. AX'i kullanarak ekrana 16.satırdaki given_arr'da
32          CALL PUT_STR                ;yer alan('Girilen dizi: ') ifadesini PUT_STR ile yazdırdım.
33          CALL PRINT_ARR              ;Sonrasında girilen diziyi ekrana yazdırdım.
34          CALL FRST_Q_SORT            ;Girilen diziyi sıralamak üzere FRST_Q_SORT yordamını çağırdım
35          MOV AX,OFFSET sorted_arr    ;AX'i kullanarak ekrana 17.satırdaki sorted_arr'da yer alan--
36          CALL PUT_STR                ;('Sıralanmış dizi: ') ifadesini PUT_STR ile yazdırdım.
37          CALL PRINT_ARR              ;FRST_Q_SORT ve Q_SORT yordamlarıyla sıralanmış olan diziyi--
38          ;ekrana yazdırdım.
39          RETF                        ;
40 MAIN      ENDP                      ;MAIN yordamını sonlandırıyorum.
```

## 2.4. READ\_ARR Yordamı ve Açıklaması

106	READ_ARR	PROC NEAR	;Yordamın başlangıcı.
107		MOV AX,OFFSET mesaj1	;mesaj1'in offsetini AX'e alıp, PUT_STR yordamı ile ekrana-
108		CALL PUT_STR	; 'Dizi boyutunu veriniz: ' metnini yazdırıyorum.
109		CALL GETN	;GETN yordamı ile dizi boyutunu AL register'ına alıyorum.
110		CBW	;AH'da değer varsa 0 yapmak için AL'yi AX'e genişletiyorum.
111		MOV CX,AX	;CX'te eleman sayısını tutacağım. Yordamların başında PUSH--
112		PUSH CX	;bitiminde POP yaparak değerini koruyacağım.
113		XOR DI,DI	;DI'yi dizi indisi olarak kullanacağım için sıfırlıyorum.
114	ARR_LOOP:	MOV AL,count	; 'count. elemanı giriniz: ' metnini ekrana basmak için AL'ye count'u
115		CBW	;alıyorum. Count byte tipinde olduğu için AL'yi AX'e genişlettim.
116		CALL PUTN	;PUTN yordamı ile count'u ekrana yazdırıyorum.
117		MOV AX,OFFSET mesaj2	;Sonrasında AX'e mesaj2'nin offsetini alıp, PUT_STR yordamı ile--
118		CALL PUT_STR	; 'elemanı giriniz: ' stringini ekrana yazdırıyorum. Sonrasında--
119		CALL GETN	;dizinin ilgili elemanını klavyeden okuyorum. -128 ve 127 aralığında
120		CMP AX,-128	;olup olmadığının kontrolünü yapıyorum. Eğer -128'den küçük veya--
121		JL ERROR2	;127'den büyük bir sayı girilmişse; ERROR2 labeline atlıyorum. hata2
122		CMP AX,127	;içinde yer alan hata mesajını ekrana yazdırıyorum.
123		JG ERROR2	; 'Dikkat! Sayı -128 den küçük veya 127 den büyük olamaz!!'
124		INC count	;Sayı geçerli aralıktaysa count'u artırıyorum ve dizinin ilgili--
125		MOV dizi[DI],AL	;yerine AL'deki değeri yazıyorum. Çünkü dizi byte tanımlı.
126		INC DI	;dizi indisini artırıyorum.
127		LOOP ARR_LOOP	;For döngüsünü dönüyorum. Eleman sayısı kadar(CX) dönecek.
128		JMP FIN_READ_ARR	;Okumayı bitirdiysem FIN_READ_ARR labelına atlıyorum.
129	ERROR2:	MOV AX,OFFSET hata2	;Girilen sayı istenen aralıkta değilse [-128,127] ekrana hata mesajı
130		CALL PUT_STR	;yazdırılacak.
131		JMP ARR_LOOP	;CX azalmasın diye de LOOP yerine JMP komutu kullanıyorum, çünkü--
132	FIN_READ_ARR:	POP CX	;hatalı giriş yapıldı, tekrar giriş yapılmalı. CX'e yığından eleman
133		RET	;sayısını çekiyorum ve RETURN yaptıktan sonra
134	READ_ARR	ENDP	;READ_ARR yordamını sonlandırıyorum.

## 2.5. PRINT\_ARR Yordamı ve Açıklaması

135			
136	PRINT_ARR	PROC NEAR	;PRINT_ARR yordamının başlangıcı.
137		PUSH CX	;CX'teki eleman sayısı değerini kaybetmemek için yığına atıyorum.
138		XOR DI,DI	;dizi indisi olarak kullanacağım DI'yi sıfırlıyorum.
139	PUT_ARR:	MOV AL,dizi[DI]	;AL'ye dizinin o anki elemanını atıyorum.
140		CBW	;AH'da değer kalmasın diye AL'yi AX'e genişletiyorum.
141		CALL PUTN	;AX'teki değeri PUTN yordamı ile ekrana yazdırıyorum.
142		MOV AX,OFFSET HT	;Kolay okunması ve hizalanması açısından elemanlar arasına yatay tab
143		CALL PUTC	;karakteri koyuyorum. (PUTC yordamını kullanarak.)
144		INC DI	;Sonraki elemana erişmek için dizi indisimi artırıyorum.
145		LOOP PUT_ARR	;Eleman sayısı kadar for döngüsü kullanarak diziyi yazdırıyorum.
146		POP CX	;Yığından eleman sayısını CX'e çekiyorum.
147		RET	;RETURN ve sonrasında da ENDP ile PRINT_ARR yordamını sonlandırdım.
148	PRINT_ARR	ENDP	;Artık ekrana dizi yazdırmam gerekirse CALL PRINT_ARR yazabilirim.

## 2.6. FRST\_Q\_SORT Yordamı ve Açıklaması

Bu yordamı, MAIN yordamının içinde kod kalabalığı oluşturmamak için kullandım. İşlevi, SI'ya ilk değer olarak 0; DI'ya ise CX-1 atamak ve sonrasında sıralama yordamı olan Q\_SORT'u çağırmasıdır. Akış-4'teki left için SI, right için DI registerlarını kullandım.

```
42 FRST_Q_SORT      PROC NEAR      ;FRST_Q_SORT yordamının başlangıcı.
43                 XOR SI,SI        ;left parametresi olarak kullanacağım SI register'ını sıfırlıyorum.
44                 MOV DI,CX        ;right parametresi olarak kullanacağım DI register'ına CX'i aldım.
45                 DEC DI           ;Sonra bir azalttım. (CX'in içinde eleman sayısı tutuluyor.)
46                 CALL Q_SORT      ;İlk parametreleri ayarladım, diziyi sıralayacak olan Q_SORT ---
47                 RET              ;yordamını çağırıyorum. RET ve sonrasında da ENDP komutlarıyla --
48 FRST_Q_SORT      ENDP           ;yordamı sonlandırıyorum.
```

## 2.7. Q\_SORT Yordamı ve Açıklaması

Akış-5'i inceleyelim:

- Kodun açıklamalarında yer alan l\_edge, r\_edge gibi ifadeler Akış-5'e göre yazılmıştır. Bu değişkenler için mevcut registerlar kullanılmıştır. Ek değişken tanımlanmamıştır. Değişkenler için kullanılan registerlar:
  - l\_edge=DX
  - r\_edge=BX
  - left=SI
  - right=DI
  - pivot=AL
- l\_edge, left'ten; r\_edge, right'tan başlayacak.
- pivot, bizim referans alacağımız eleman. dizi[left] olarak ayarlıyoruz. Yani quick sort algoritmasını ilk elemanı pivot seçecek şekilde yazdım. (right pivot, middle pivot da yaygın olarak kullanılıyor, hatta sıralanmış diziler için daha optimize çalışıyor fakat ilk elemanı pivot olarak yapmayı bildiğim için bunu kullandım.)
- l\_edge ve r\_edge, gittikçe birbirine yaklaşacak. Onların arasında kalan elemanlar üzerinden işlem yapacağız, dışlarında kalan elemanlar sıralanmış oluyor.
- pivot'u ilk elemandan başlatıp, son elemanla kıyaslıyoruz. Eğer pivot büyük değilse, son elemanı işaret eden right'ı azaltıp bir önceki elemanla kıyaslıyoruz. Ta ki, pivottan küçük bir eleman bulana kadar, bulduysak ve left ve right aynı elemana işaret etmiyorsa, pivota yani dizi[left]'e küçük olan elemanı(dizi[right]) atıyoruz. left=right olmuşsa daha küçük eleman bulamadık ve aradaki makas kapanmış demektir. LOOP1\_END label'ına atlamam gerekir. left<right olduğu sürece bu işlemleri tekrarlıyorum ve left>=right olursa LOOP1\_END label'ına gidiyorum. pivottaki değeri kaybetmeden dizi[left]'e veriyorum.

```
50 Q_SORT          PROC NEAR      ;Q_SORT yordamının başlangıcı.
51                 PUSH CX        ;CX'in değerini(eleman sayısı) kaybetmemek için yığına atıyorum.
52                 MOV DX,SI       ;l_edge=left işlemini gerçekleştiriyorum. DX=l_edge, SI=left
53                 MOV BX,DI       ;r_edge=right işlemini gerçekleştiriyorum. BX=r_edge, DI=right
54                 MOV AL,dizi[SI] ;pivot=dizi[left] işlemi. AL=pivot
55 LOOP1:          CMP SI,DI       ;left<right mı diye kontrol ediyorum, değilse LOOP1_END label'ına--
56                 JNB LOOP1_END   ;atlıyorum. İşlemleri yapıp Q_SORT'u recursive olarak çağıracağım.
57 LOOP2:          CMP dizi[DI],AL ;dizi[right]>=pivot değilse LOOP2_END1'e atlayıp left!=right mı diye
58                 JL LOOP2_END1   ;bakacağım. False ise sonraki while döngüsüne bakacağım.
59                 CMP SI,DI       ;left<right mı diye bakıyorum, değilse left!=right mı diye bakmadan-
60                 JNB LOOP2_END2  ;direkt olarak sonraki while döngüsüne bakacağım.
61                 DEC DI         ;Her iki şart da sağlandıysa, right'ı azaltıyorum.
62                 JMP LOOP2       ;55 veya 57. Satırdaki şartlardan biri sağlanmayana kadar dönecek.
63 LOOP2_END1:     CMP SI,DI       ;dizi[right]<pivot ise buraya atlıyorum. left!=right mı diye sordum.
```

64		JE LOOP2_END2	;Cevap hayırsa, dizi[left]'ten küçük bir dizi[right] bulamadım,-- ;LOOP2_END2 label'ına atlayıp diğer while döngüsüne bakacağım.
65		MOV CL,dizi[DI]	;Cevap evetse, dizi[left]'ten küçük bir dizi[right] buldum demektir.
66		MOV dizi[SI],CL	;CL aracılığıyla dizi[left]'e dizi[right]'ı atıyorum. dizi[left]'in-
67		INC SI	;değeri güvende çünkü pivot'un içinde tutuluyor.
68	LOOP2_END2:	CMP dizi[SI],AL	;dizi[left]'i geçip, sonraki elemana bakmak için left'i artırıyorum.
69		JG LOOP3_END1	;dizi[left]<=pivot mu diye bakıyorum. Değilse LOOP3_END1'teki--
70		CMP SI,DI	;if kontrolünü yapacağım.
71		JNB LOOP3_END2	;Üstteki kontrol sağlandıysa left<right mı diyorum. Cevap hayırsa--
72		INC SI	;74. Satırdaki kontrole gerek kalmadan LOOP3_END2'ye gidip oradan da ;55. Satırdaki en dıştaki while döngüsüne zıplıyorum.
73		JMP LOOP2_END2	;Üstteki iki şart sağlandıysa left'i artırıyorum. Aslında buradaki--
74	LOOP3_END1:	CMP SI,DI	;amacım, pivottan büyük bir dizi[left] bularak dizi[right]'ın eski--
75		JE LOOP3_END2	;yerine dizi[left]'i koymak. Tüm bu işlemler bittiğindeyse en son--
76		MOV CL,dizi[SI]	;boş kalan yere pivottaki sayıyı yerleştirmek ve dizi tamamen--
77		MOV dizi[DI],CL	;sıralanana kadar recursive olarak Q_SORT çağırarak.
78		DEC DI	;68 ve 70. Satırdaki şartlardan biri bozulana kadar dönecek.
79	LOOP3_END2:	JMP LOOP1	;68.satırdaki şart bozulursa buraya zıplayacak. left!=right kontrolü
80	LOOP1_END:	MOV dizi[SI],AL	;yapılacak. False ise LOOP3_END2 üzerinden LOOP1'e zıplayacak.
81		MOV AX,SI	;True ise pivottan büyük bir dizi[left] buldum demektir ve artık--
82		MOV SI,DX	;CL yardımıyla dizi[right]'a dizi[left]'i atayabilirim.right'ı da --
83		MOV DI,BX	;azaltıyorum çünkü oraya atama yaptım ve şimdilik işim bitti, bir--
84		CMP SI,AX	;önceki elemana bakacağım. left ve right arası gittikçe daralıyor.
85		JNB SECOND_IF	;70 veya 74. Satırdaki şartlardan biri false olursa buraya zıplıyor.
86		PUSH SI	;Buradan ise en dıştaki while döngüsüne zıplıyorum. left<right ise--
87		PUSH DI	;dönmeye devam edecek LOOP1.
88		MOV DI,AX	;left<right şartı bozulursa bu label'a atlıyorum ve dizi[left]'teki-
89		DEC DI	;boşluğa pivottaki elemanı atıyorum.
90		CALL Q_SORT	;pivot'a ise kaldığım son noktayı, yani left'i atıyorum.
91		POP DI	;left'e l_edge'i atıyorum, right'a r_edge'i atıyorum. Eğer dizi --
92		POP SI	;sıralandıysa zaten l_edge'in içinde left, r_edge'in içinde right--
93	SECOND_IF:	CMP DI,AX	;olacağı için bir şey değişmeyecek.
94		JNA ENDING	;left<pivot mu diye bakıyorum. True ise sol kısımda sıralama--
95		PUSH SI	;bitmemiş demektir. False ise right>pivot doğru mu diye bakacağım.
96		PUSH DI	;left<pivot true oldu, right'ı pivot-1 yapıp Q_SORT'u çağıracağım--
97		MOV SI,AX	;ama çağırdığım Q_SORT bittiğinde left ve right'ın eski değerlerini-
98		INC SI	;kaybetmemek için yığına atıyorum. right=pivot yaptım.
99		CALL Q_SORT	;right'ı azaltıp right=pivot-1 parametresini elde ettim.
100		POP DI	;left'i aynı değeriyle yollayacağım. Q_SORT'u çağırıyorum.
101		POP SI	;Çağırdığım recursive Q_SORT bitti, left ve right'ı yığından çektim.
102	ENDING:	POP CX	;84. Satırdaki if kontrolü false olduysa buraya zıplıyor, true--
103		RET	;olduysa da 90.satırda çağrılan recursive Q_SORT tamamlanınca bu--
104	Q_SORT	ENDP	;kontrol yapılacak. right<=pivot ise sağ kısımda sıralama bitmiş--

## 2.8. GETC Yordamı ve Açıklaması

Klavyeden basılan karakteri AL yazmacına alır ve ekranda gösterir. İşlem sonucunda sadece AL etkilenir.

150	GETC	PROC NEAR	;Yordam başlangıcı.
151		MOV AH,1H	;Bu satırda AH'a 1 verdikten sonra
152		INT 21H	;bu satır geliyorsa; 21.Interrupt'ın 01H nolu fonksiyonunu kullanıyorum--
153		RET	;demektir. 0 fonksiyon da klavyeden karakter okuma fonksiyonu.
154	GETC	ENDP	;Ders kitabının 307. Sayfasında ilgili tablo bulunmaktadır.

## 2.9. PUTC Yordamı ve Açıklaması

AL yazmacındaki değeri ekranda gösterir.

156	PUTC	PROC NEAR	;Yordam başlangıcı.
157		PUSH AX	;AH değişeceği için AX'teki değeri kaybetmemek için yığına atıyorum.
158		PUSH DX	;DL değişeceği için DX'teki değeri kaybetmemek için yığına atıyorum.
159		MOV DL,AL	;Interrupt ekrana basarken DL'yi kullandığı için(?) DL'ye AL'yi alıyoruz.
160		MOV AH,2	;Interrupt 21'in 02H nolu fonksiyonunu kullanacağız.
161		INT 21H	;
162		POP DX	;Yordam başlangıcında yığına attığım DX ve AX'i çekiyorum.
163		POP AX	;
164		RET	;RET ve ENDP ile yordamı sonlandırıyorum.
165	PUTC	ENDP	;

## 3.0. GETN Yordamı ve Açıklaması

Klavyeden basılan sayıyı okur. Sonucu AX yazmacı üzerinden döndürür. DX: sayının işaretli olup olmadığını belirler. BL: hane bilgisini tutar. CX: okunan sayının işlenmesi sırasındaki ara değeri tutar. AL klavyeden okunan karakteri tutar (ASCII). Dönüş değeri olan AX dışındaki kullanılan yazmaçların önceki değerleri korunmalıdır.

167	GETN	PROC NEAR	;
168		PUSH BX	;Kullandığım yazmaçların değerini kaybetmemek için yığına atıyorum.
169		PUSH CX	;
170		PUSH DX	;
171	GETN_START:	MOV DX,1	;Sayının şimdilik pozitif olduğunu varsayalım.
172		XOR BX,BX	;Okuma yapmadı, hane 0 olur.
173		XOR CX,CX	;ara toplam değeri de 0'dır.
174	NEW:	CALL GETC	;Klavyeden ilk değeri AL'ye okur.
175		CMP AL,CR	;Enter tuşuna basılmış ise,
176		JE FIN_READ	;okuma biter.
177		CMP AL,'-'	;AL , '-' mi geldi ?
178		JNE CTRL_NUM	;gelen 0-9 arasında bir sayı mı?
179	NEGATIVE:	MOV DX,-1	; - basıldı ise sayı negatif, DX=-1 olur.
180		JMP NEW	;yeni haneyi al
181	CTRL_NUM:	CMP AL,'0'	;sayının 0-9 arasında olduğunu kontrol et
182		JB ERROR	;değil ise gerekli hata mesajı ekrana basılacak.
183		CMP AL,'9'	;
184		JA ERROR	;
185		SUB AL,'0'	;rakam alındı haneyi toplama dahil et.
186		MOV BL,AL	;BL'ye okunan haneyi koy
187		MOV AX,10	;Haneyi eklerken *10 yapılacaktır
188		PUSH DX	;MUL komutu DX'i bozar, işaret için saklanmalı. Yığına atıyorum.
189		MUL CX	;AX * CX → Sonuç DX:AX
190		POP DX	;işareti yığından çekiyorum.
191		MOV CX,AX	;CX'deki ara değer *10 yapıldı.
192		ADD CX,BX	;okunan haneyi ara değere ekle
193		JMP NEW	;klavyeden yeni basılan değeri al

```

194 ERROR:      MOV AX,OFFSET hata1;
195           CALL PUT_STR ; Hatalı giriş yapılması durumunda ekrana hata mesajını yazdır.
196           MOV AL,count ;Hatalı giriş yapılırsa tekrar count'. Elemanı giriniz' mesajını yazdır
197           CBW ;
198           CALL PUTN ;
199           MOV AX,OFFSET mesaj2 ;
200           CALL PUT_STR ;
201           JMP GETN_START; 0 ana kadar okunanları unut yeniden sayı almaya başla.
202 FIN_READ:   MOV AX,CX ; sonuç AX üzerinden dönecek
203           CMP DX,1 ; İşarete göre sayıyı ayarlamak lazım
204           JE FIN_GETN ;
205           NEG AX ; AX= -AX
206 FIN_GETN:  POP DX ; Değerini korumak için yığına attığım yazmaçları çekiyorum.
207           POP CX ;
208           POP DX ;
209           RET ;
210 GETN      ENDP ;

```

### 3.1. PUTN Yordamı ve Açıklaması

AX'te bulunan sayıyı onluk tabanda hane hane yazdırır. CX: haneleri 100'a bölerek bulacağız. CX=10 olacak. DX: 32 bit bölmede işleme dahil olacak. Sonucu etkilemesin diye 0 olmalı.

```

211
212 PUTN      PROC NEAR ;
213           PUSH CX ;
214           PUSH DX ;
215           XOR DX,DX ;DX 32 bit bölmede sonucu etkilemesin diye 0 olmalı.
216           PUSH DX ;Haneleri ASCII karakter olarak yığında saklayacağız
;Kaç haneyi alacağımızı bilmediğimiz için yığına 0 değeri koyup--
;onu alana kadar devam edeceğiz.
217           MOV CX,10 ;CX=10
218           CMP AX,0 ;
219           JGE CALC_DIGITS;
220           NEG AX ;Sayı negatifse AX pozitif yapılır.
221           PUSH AX ;AX'i saklamak için yığına atıyoruz.
222           MOV AL,'-' ;işareti ekrana yazdır
223           CALL PUTC ;
224           POP AX ;AX'i yığından çekiyoruz.
225 CALC_DIGITS: DIV CX ;AX/CX →Sonuç DX:AX AX=Bölüm DX=Kalan
226           ADD DX,'0' ;kalan değerini ASCII olarak bul
227           PUSH DX ;yığına at
228           XOR DX,DX ;DX=0
229           CMP AX,0 ;bölen 0 kaldıysa sayının işlenmesi bitti demektir.
230           JNE CALC_DIGITS; işlemleri tekrarla
;Yazılacak tüm haneler yığında. En anlamlı hane üstte, en az anlamlı hane--
;altta ve onun altında da sona vardığımızı anlamak için konan 0 değeri var.
231 DISP_LOOP: POP AX ;Sırayla değerleri yığından çekiyoruz.
232           CMP AX,0 ;AX=0 olursa sona geldik demektir.
233           JE END_DISP_LOOP;
234           CALL PUTC ;AL'deki ASCII değeri yaz
235           JMP DISP_LOOP ;işleme devam et
236 END_DISP_LOOP: POP DX ;
237           POP CX ;
238           RET ;
239 PUTN      ENDP ;

```



### 3.2. PUT\_STR Yordamı ve Açıklaması

AX'te adresi verilen, sonunda 0 olan dizgeyi karakter karakter yazdırır. BX dizgeye indis olarak kullanılır.

240

241

242

243

244

245

246

247

248

249

250

251

252

253

```
PUT_STR    PROC NEAR    ;
            PUSH BX      ;BX'teki değeri kaybetmemek için yığına atıyorum.
            MOV BX,AX     ;Adresi BX'e al
            MOV AL, BYTE PTR[BX] ;AL'de ilk karakter var.
PUT_LOOP:  CMP AL, 0      ;
            JE PUT_FIN    ;0 geldiyse dizge sona erdi demek
            CALL PUTC     ;AL'deki karakteri ekrana yazar
            INC BX        ;bir sonraki karaktere geç
            MOV AL, BYTE PTR[BX] ;
            JMP PUT_LOOP  ;yazdırmaya devam
PUT_FIN:   POP BX        ;BX'in eski değerini yığından çekiyorum
            RET          ;
PUT_STR    ENDP         ;
```

### Yararlanılan Kaynaklar ve Bağlantılar

- Yrd. Doç. Dr. Ahmet Tefik İnan – 80x86 Assembly Dili 2.Baskı
- [https://en.wikipedia.org/wiki/Quicksort#Choice\\_of\\_pivot](https://en.wikipedia.org/wiki/Quicksort#Choice_of_pivot)
- <http://www.aivosto.com/visustin/sample/quicksort.html>
- <https://medium.com/basecs/pivoting-to-understand-quicksort-part-1-75178dfb9313>
- <https://en.wikipedia.org/wiki/Newline#Representations>
- <https://www.geeksforgeeks.org/rotate-matrix-90-degree-without-using-extra-space-set-2/>
- <https://www.draw.io>
- [ftp://ftp.univap.br/pub/manutencao/Drivers/CD\\_Rec\\_HDs\\_e\\_Outros/Cursos%20e%20Apostilas/MTL-OPTI/MTL-OPTI.pdf](ftp://ftp.univap.br/pub/manutencao/Drivers/CD_Rec_HDs_e_Outros/Cursos%20e%20Apostilas/MTL-OPTI/MTL-OPTI.pdf)