

Aile

Minh-Hoang DANG

April 14, 2019

1 Matplotlib

Tout le projet sera placé dans une classe WindowsViz afin d'optimiser l'organisation

```
In [ ]: class WindowsViz:

    def __init__(self):
        self.__coords, self.__values = charger_objet("aile")
        self.__xmin, self.__xmax = min(self.__coords[:, 0]), max(self.__coords[:, 0])
        self.__ymin, self.__ymax = min(self.__coords[:, 1]), max(self.__coords[:, 1])

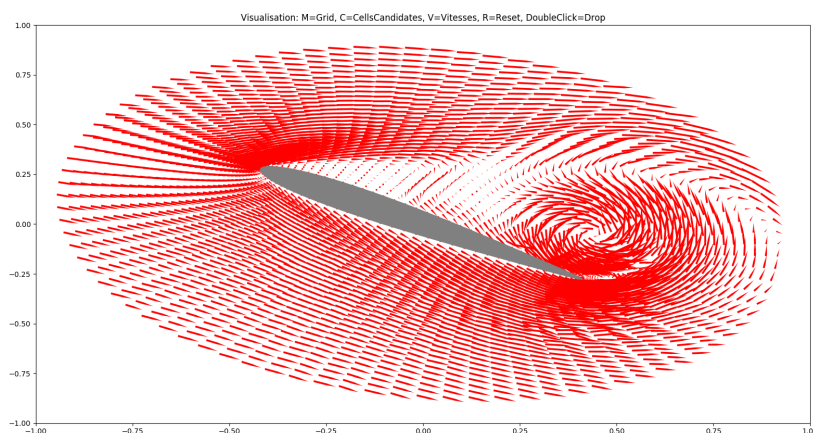
        self.__xs, self.__ys, self.__us, self.__vs, self.__speeds = self.recalibrate()

        self.__dispVec, self.__dispGrid, self.__dispCellule = False, False, False
        self.__dropPoints = []
        self.__cells = self.calcCells()

        self.__strm = None
        self.__beginSection = None
        self.__endSection = None

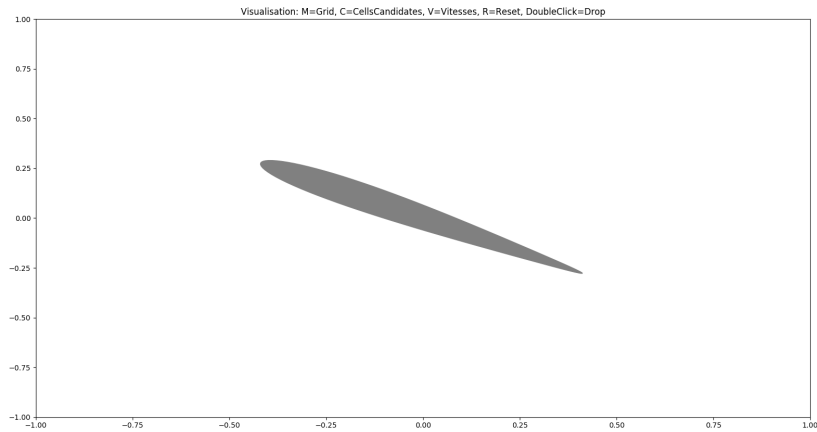
        print("WindowsViz created successfully!")
```

1.1 Fonction pour afficher le champs de vecteurs



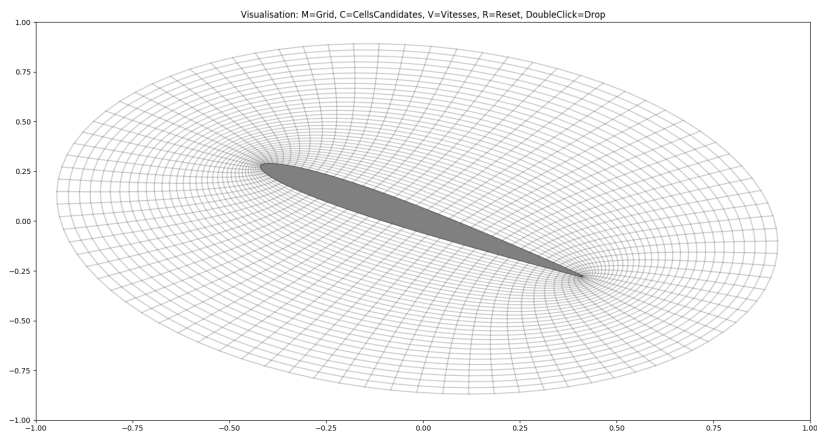
```
In [ ]: # Afficher le champs de vecteurs
def afficher_vitesse(self):
    x, y, u, v = self.__coords[:, 0], self.__coords[:, 1], self.__values[:, 0],
    self.__values[:, 1]
    ax.quiver(x, y, u, v, color="red", headwidth=1, scale=35)
```

1.2 Fonction pour afficher le profil



```
In [ ]: # Afficher le profil
def afficher_profil(self, color):
    verts = self.__coords[0:len(self.__coords):35]
    poly = Polygon(verts)
    poly.set_color(color)
    ax.add_patch(poly)
```

1.3 Fonction pour afficher le maillage

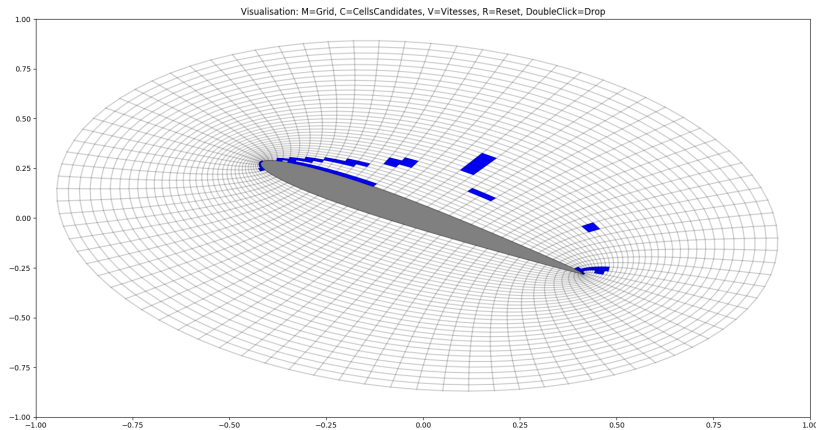


```
In [ ]: # Afficher le maillage
def afficher_maillage(self):
    tabX, tabY = np.array(self.__coords[:, 0]), np.array(self.__coords[:, 1])

    # Vertical lines
    for n in range(0, 35 * 87, 35):
        xs, ys = tabX[n:n + 35], tabY[n:n + 35]
        plt.plot(xs, ys, c=(0, 0, 0, .2))

    # Horizontal lines
    for n in range(0, 35):
        xs, ys = tabX[n:len(tabX):35], tabY[n:len(tabY):35]
        plt.plot(xs, ys, c=(0, 0, 0, .2))
```

1.4 Fonction pour afficher les cellules candidates



```
In [ ]: # Afficher les cellules candidates:
def afficher_cellules(self, color):

    # test sign
    def test_sign(vectors):
        for i in range(len(vectors)-1):
            vec1, vec2 = vectors[i], vectors[i+1]

            # Si le produit scalaire est négatif, alors les vecteurs sont opposés
            if np.dot(vec1, vec2) < 0:
                return False

        return True

    # Begin
    for cell in self.__cells:
        x1, x2, x3, x4 = cell[:, 0]
        y1, y2, y3, y4 = cell[:, 1]
        u1, u2, u3, u4 = cell[:, 2]
        v1, v2, v3, v4 = cell[:, 3]

        # Les 4 vecteurs
        vecs = [ [u1, v1], [u2, v2], [u3, v3], [u4, v4] ]

        if not test_sign(vecs):
            verts = [ (x1, y1), (x2, y2), (x3, y3), (x4, y4) ]
            poly = Polygon(verts)
            poly.set_color(color)
            ax.add_patch(poly)
```

1.5 Fonction pour charger les objets

```
In [ ]: def charger_objet(obj, limit=0):
    coords = []
    values = []
    count = 0

    file = open(obj, "r")
    angle = 0.
    x, y = 0., 0.
    u, v = 0., 0.

    R = np.zeros((2, 2))
```

```

for line in file.readlines():
    data = line.split()

    if count == 0:
        angle = float(data[2])

        theta = np.radians(angle)
        c, s = np.cos(theta), np.sin(theta)
        R = np.array((c, -s), (s, c))

        count += 1
        continue

    x, y, u, v = float(data[0]), float(data[1]), float(data[2]), float(data[3])

    # Rotation matrix
    coords.append(np.matmul(R, np.array((x, y))))
    values.append(np.matmul(R, np.array((u, v))))

    if limit != 0 and count == limit: break
    count += 1

return np.array(coords), np.array(values)

```

1.6 Fonction pour afficher les objets

```

In [ ]: # Afficher l'objet
def afficher_objet(self):

    plt.cla()

    self.afficher_profil("grey")
    if self.__dispVec:
        self.afficher_vitesse()
    if self.__dispGrid:
        self.afficher_maillage()
    if self.__dispCellule:
        self.afficher_cellules("blue")

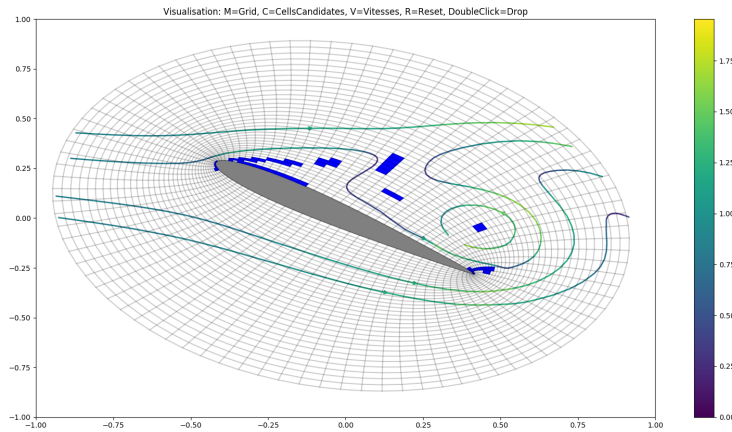
    #print([min(self.__coords[:, 0]), max(self.__coords[:, 0]), min(self.__coords[:,
1]), max(self.__coords[:, 1])])
    ax.set_xlim(-1, 1)
    ax.set_ylim(-1, 1)

    # draw lines
    self.calcul_lignes()

    plt.title('Visualisation: M=Grid, C=CellsCandidates, V=Vitesses, R=Reset,
DoubleClick=Drop')
    plt.show()

```

1.7 Fonction pour simuler le lâchage des particules dans le champ des vitesses



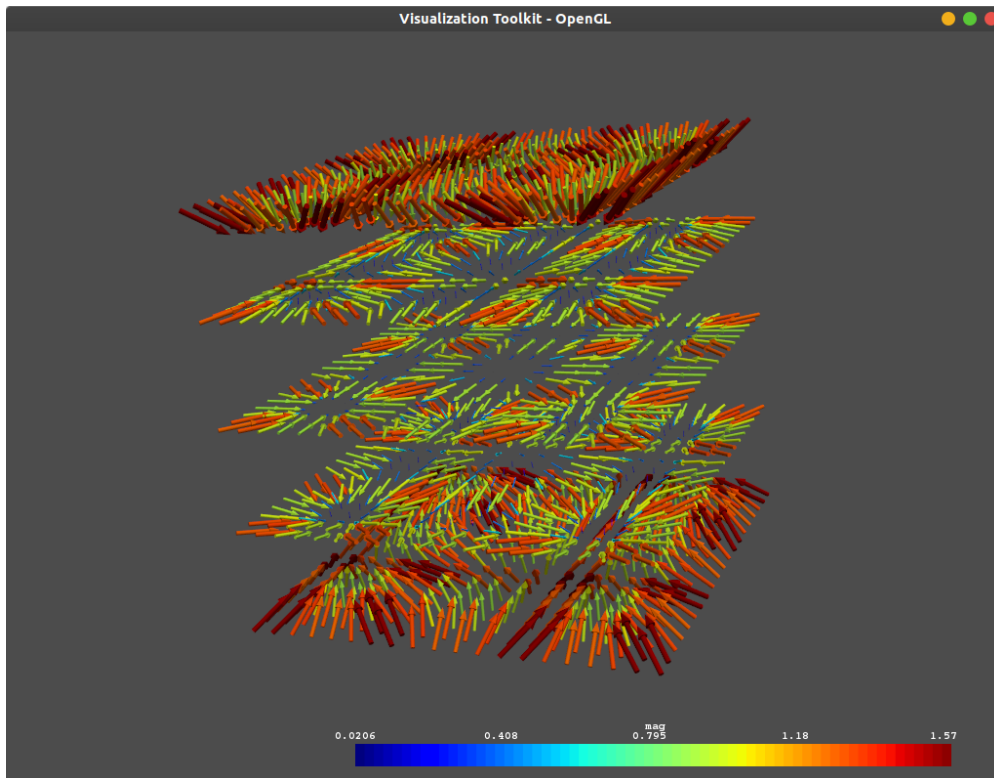
```
In [ ]: # calcul_lignes
def calcul_lignes(self):
    if(len(self.__dropPoints) > 0):
        strm = ax.streamplot(self.__xs, self.__ys, self.__us, self.__vs,
            start_points=self.__dropPoints, color=self.__speeds, linewidth=2, cmap="viridis")
        if self.__strm is None:
            self.__strm = strm
        self.__colorbar = fig.colorbar(strm.lines)
```

2 PyVTK

Pour cette partie, nous allons utiliser [VTkI](#), une interface de VTK pour Python. Elle offre les fonctionnalités ressemblables à celles de Matplotlib, avec une documentation assez élaborée.

Malgré tout, je n'ai pas eu le temps nécessaire pour adapter le code fait avec Matplotlib à VTkI, on voit encore dans le fichier `vtki_viz.py`, les traces de ceux qui ont été réalisés.

Cependant, on peut voir un exemple de code qui permet de afficher un champs de vecteurs:



```
In [ ]: import vtki
import numpy as np

# Make a grid:
x, y, z = np.meshgrid(np.linspace(-5, 5, 20),
                      np.linspace(-5, 5, 20),
                      np.linspace(-5, 5, 5))

grid = vtki.StructuredGrid(x, y, z)

vectors = np.sin(grid.points)**3

# Compute a direction for the vector field
grid.point_arrays['mag'] = np.linalg.norm(vectors, axis=1)
grid.point_arrays['vec'] = vectors

# Make a geometric object to use as the glyph
geom = vtki.Arrow() # This could be any dataset

# Perform the glyph
glyphs = grid.glyph(orient='vec', scale='mag', factor=0.8, geom=geom)

# plot using the plotting class
p = vtki.Plotter()
p.add_mesh(glyphs)
p.show()
```

3 Difficulés rencontré

3.1 Temps

Avec autres projets, le temps dédié à ce projet est moins par rapport que j'ai planifié et j'arrête de travailler sur ce projet à partir du 15 Avril (stage)

3.2 Python

Beaucoup de temps ont été consacrés à la recherche des fonctions Numpy, Scipy, Matplotlib pour ne pas ré-inventer la roue. Le code semble simple mais c'est le résultat des multitudes de correction et tests.

3.3 VTK

VTK est beaucoup moins facile à apprendre et à déployer que Matplotlib, malgré ses fonctionnalités intéressantes.