موضوع: پیاده سازی n وزیر

استاد محترم: دكتر عصايي

نام دانشجو: محدثه سادات طباطبایی نیا

شماره دانشجویی: 40116341054252

ربات فوتباليست:

:کار ایے

. گلزدن: ارسال توپ به دروازه با دقت باال و توانایی مراعات فاصله و زاوی ه

دفاع کردن: انجام حرکات دفاعی مناسب مانند انتقال به سری عی به جلو، بالک کردن شوت حری فان، و جلوگی ری از ای جاد فرصت گل

برای حری فان

یاس دادن: انتقال توپ به هم ت ی میها با دقت و زمان بندی مناسب

بیرون نرفتن از زمین: حفظ موقعی ت در محدوده زمین و جلوگیری از خروج از محدوده مجاز

برد بازی: انجام عملکردهای مناسب تا به نت ی جه مطلوب در بازی برسد، مانند نگهداشتن مالکیت توپ و ساخت فرصت های گل

**:مثال های دیگر **

تحلیل موقعیت بازی: تشخیص موقعیت مناسب برای حرکت و انتقال توپ با توجه به موقعیت بازی کنان حریف و هم تیمی

تشخیص خطا توسط داور: تشخیص واقعه هایی مانند آفساید، خطاها و جریمه های دیگر توسط داور ان بازی

**:محيط **

کادر بیرون بازی : تشخیص موقعی ت کادر بیرون بازی و رفتار مناسب در برابر آن، مانند توقف بازی یا ادامه آن

داور بازی : تشخیص حرکات و تصمیمات داوران و انطباق با آنها

:عملگر ها

دريبل: حفظ كنترل توپ در حالت حركت و اجاد فرصت هاى گل براى تى ى م خود

.گرفتن توپ از بازی کن حریف: انجام عملیات تکل و سرقت توپ از بازی کن حریف به منظور کسب مالکیت توپ

** سنسور **

تشخیص بازی کن حریف و خودی: تشخیص و مدیریت موقعیت بازیکنان خود و حریفان در زمین

سنسور دوربین ۳۶۰ درجه: استفاده از دوربین برای تشخیص موقعیت دقیق توپ و بازی کنان در تمام زمین

سنسور رد توپ از دروازه: تشخیص و ثبت خروج توپ از دروازه برای اعالم گل

سنسور تشخیص دروازه خودی : تشخیص موقعیت و محدوده دروازه خود ی و جلوگیری از ورود توپ به آن