

#### Ministério da Educação

## UNIVERSIDADE TECNOLÓGICA FEDERAL DO PARANÁ

Campus Curitiba
Elementos de Máquinas 2

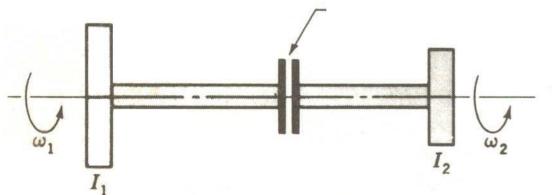


## FREIOS E EMBREAGENS MÓDULO 1

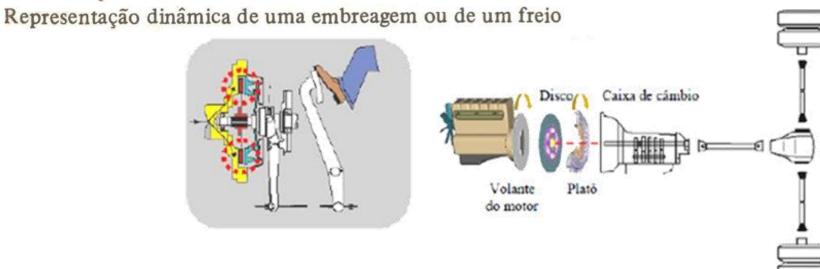
Prof. Marcos Takahama marcostakahama@alunos.utfpr.edu.br

## FREIOS E EMBREAGENS

• Freios e Embreagens → Porque no mesmo capítulo?



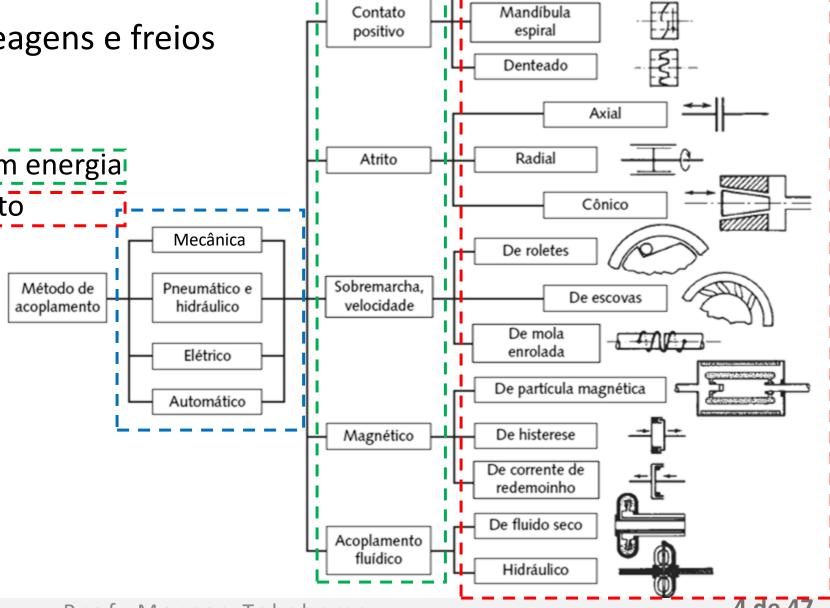
Trazer à mesma velocidade, duas massas com inércias  $\mathbf{I_1}$  e  $\mathbf{I_2}$ , com velocidade angulares  $\boldsymbol{\omega_1}$  e  $\boldsymbol{\omega_2}$ , sendo que uma delas pode ser zero, no caso dos freios





• Classificação de embreagens e freios

- Forma de Atuação I
- Modo como transferem energia
- Caráter do acoplamento

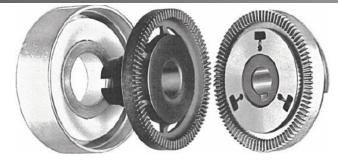


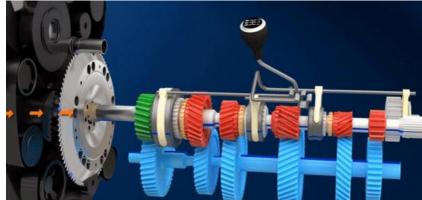
Mandíbula quadrado



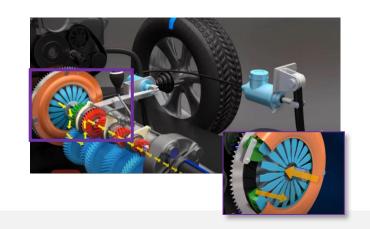
Prof. Marcos Takahama

- Forma de transferência de energia
  - Contato mecânico positivo
  - Overrunning
  - Magnético
  - Fluido
  - Atrito



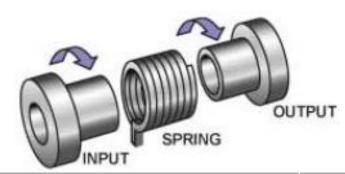


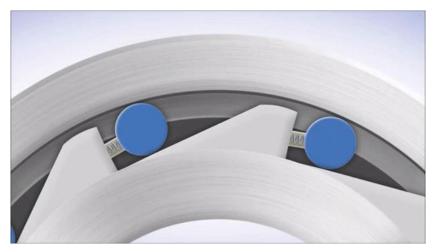
VANTAGENS	DESVANTAGES
Transmitem grandes esforços	"Atua com embreagem de atrito"
Dissipam pouca energia	Funcionam para baixas velocidades (60 rpm mandibula e 300 rpm dentes)

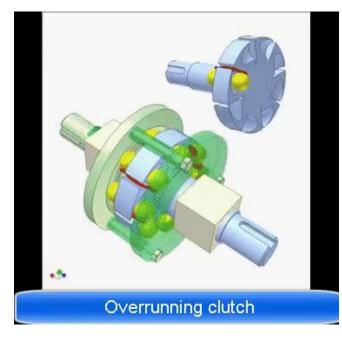




- Forma de transferência de energia
  - contato mecânico positivo
  - overrunning
  - magnético
  - Fluido
  - atrito







VANTAGENS	DESVANTAGES
Ação automática em função da velocidade relativa dos corpos	Atuam numa única direção (há excessões)



- Forma de transferência de energia
  - contato mecânico positivo
  - overrunning
  - magnético
  - Fluido
  - atrito

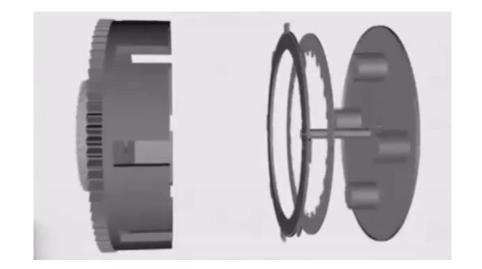
Embreagens de atrito são operadas eletromagneticamente.



VANTAGENS	DESVANTAGENS
Tempo de resposta rápido	Falha com sobre carga
Facilidade de controle	Custo elevado
Partida e parada suaves	



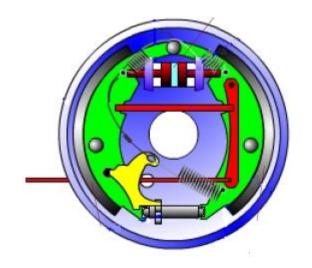
- Forma de transferência de energia
  - contato mecânico positivo
  - overrunning
  - magnético
  - Fluido
  - atrito



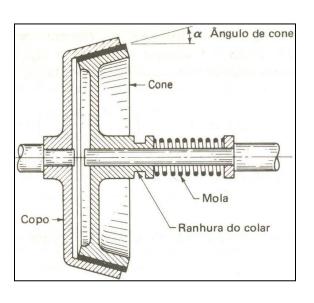
VANTAGENS	DESVANTAGENS
Absorve choques	Sempre haverá escorregamento (cisalhamento do óleo)
Partida e parada suaves	Nunca atingirá 100% de transmissão
Menos desgaste que as demais	Transferência de calor complexa



- Forma de transferência de energia
  - contato mecânico positivo
  - overrunning
  - magnético
  - Fluido
  - atrito

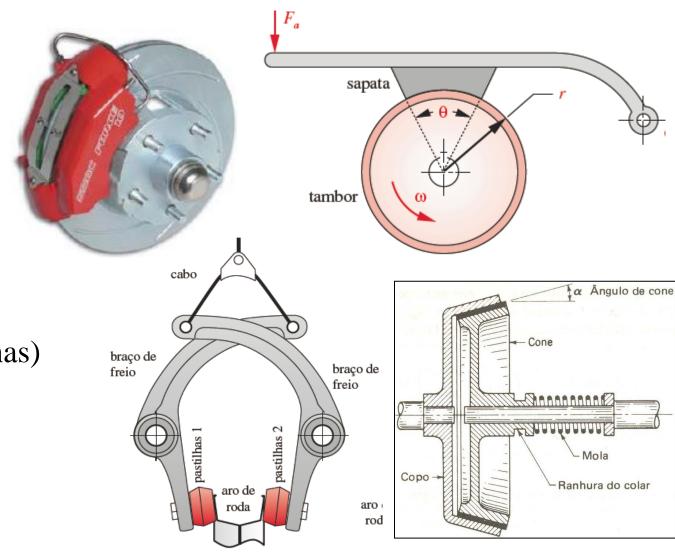








- Forma de transferência de energia
  - contato mecânico positivo
  - overrunning
  - magnético
  - Fluido
  - atrito
- Tipos de freio de atrito
  - Tambor c/ sapatas (internas e externas)
  - Tambor c/ cinta-fita externa
  - de disco ou axial
  - cônico, etc..





#### Caixa de câmbio de um automóvel

\* Transmissões automotivas utilizam em geral engrenagens helicoidais, por razões de silêncio em operação, como foi mencionado no Capítulo 13. Engrenagens helicoidais não podem ser engajadas e desengajadas de forma fácil em transmissões manuais por causa do seu ângulo de hélice. Portanto, elas são todas mantidas sempre acopladas e embreadas/desembreadas do eixo de transmissão para mudar de uma a outra relação de transmissão. Cada engrenagem possui uma embreagem de malha síncrona conectando-a ao seu eixo. Essa embreagem, na verdade, consiste em superfícies cônicas de atrito para arrastar os dois elementos (eixo e engrenagem) à condição de velocidade relativa quase zero antes que os dentes da sua embreagem companheira, de contato positivo, acople. A alavanca de mudanças de marcha movida pelo condutor muda essas embreagens entre posições de engajamento e desengajamento em vez de mudar de engrenagens na transmissão.



#### Baseadas no:

- > Torque
- Potência
- Condições de carregamento (fatores de serviço)
- Instalação
- ➤ Meio de operação

Fatores de serviço: Por não ser padronizado é causa comum de problemas na seleção de embreagens Sempre segue-se informações do fabricante, dado que projeto de embreagens / freios é muito empírico, baseado em conhecimento de campo e testes experimentais.

Sub-dimensionamento: escorregamento e super aquecimento

Sob-dimensionamento: sobre carrega o motor, adiciona inércia devido à seu peso

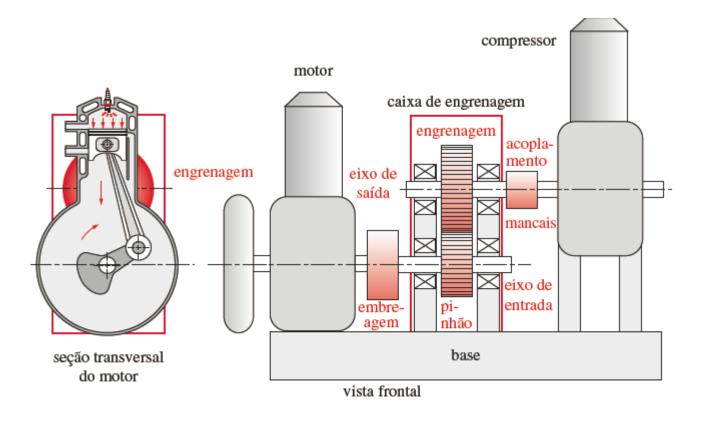
#### Projetista deve:

• Definir cuidadosamente a carga e as condições ambientais que o dispositivo deve enfrentar, e sempre seguir as recomendações do fabricante



#### Onde monta-se a embreagem?

- > Lado de maior velocidade?
- ➤ Lado de maior torque?
- > Tanto faz?





Materiais para embreagens/freios: Desenvolver uma força de atrito adequada capaz de retardar o movimento existente entre duas superfícies

#### Características desejadas:

- Coeficiente de atrito alto e estável
- Resistente ao desgaste
- Resistente a compressão
- Resistente a gradientes de temperatura
- Propriedades anti vibração
- Não ser nocivo ao meio ambiente
- Não ser nocivo ao ser humano

#### **Estrutura:**

ferro fundido cinzento ou aço





**Superfícies de atrito**: geralmente resinas a base de polímero que servem para juntar diversos

outros materiais:

- Latão / fragmentos de zinco: melhora condução de calor e resistência ao desgaste
- Fibras (amianto): melhora resistência mecânica principalmente em altas temperaturas
- Materiais sinterizados: maior resistência ao desgaste e às altas temperaturas
- FoFo, madeira: estabilizam atrito



	Coeficiente de atrito dinâmico		Pressão máxima		Temperatura máxima	
Material de atrito contra aço ou CI	Seco	Em óleo	psi	kPa	°F	°C
Moldado	0,25-0,45	0,06-0,09	150–300	1030–2070	400–500	204–260
Tecido	0,25-0,45	0,08-0,10	50-100	345-690	400–500	204-260
Metal sinterizado	0,15-0,45	0,05-0,08	150-300	1030-2070	450–1250	232-677
Ferro fundido ou aço endurecido	0,15–0,25	0,03-0,06	100–250	690–720	500	260



### TORQUE EM FREIOS E EMBREAGENS

$$T = \frac{P}{\omega} . K$$

T = Torque ou Momento

P = Potência

 $\omega$  = Velocidade angular

K = <u>Fator de Serviço</u>

K = 1	Freios sob condições normais
K = 1,5	Para embreagens acionando em vazio até atingirem a rotação máxima
K = 2,75	Para acionamento de motores industriais
K = 3	Para embreagens acionando eixos com a carga aplicada
K = 4	Para acionamento de motores com elevado torque de partida
K = 5	Para motores de combustão interna

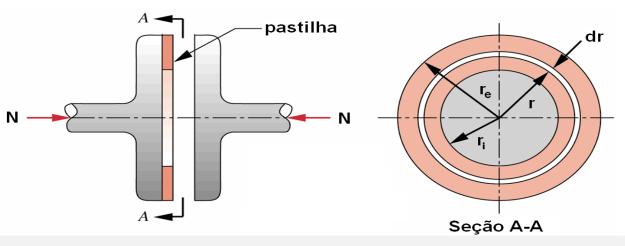


# FREIOS A DISCO DIMENSIOANMENTO

Estes componentes mecanicos são compostos basicamente por:

- 1. Disco (acoplado a um eixo, roda, etc..)
- 2. Pastilha (elemento frenante)
- 3. Pinça (distribui os esforços igualmente nas faces do disco)

onde  $\alpha = \alpha_2 - \alpha_1 = \text{ angulo de abertura (30° a 360°)}$  $r_i = \text{raio (interno da pastilha)}$   $r_e = \text{raio (interno da pastilha)}$ 



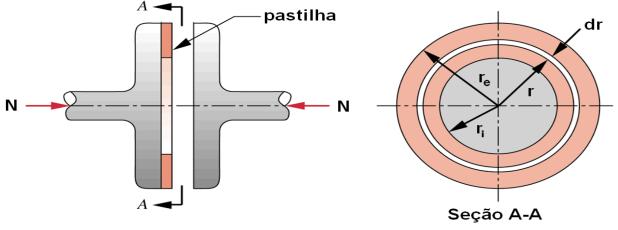


α.



O desenvolvimento a seguir busca sempre relacionar:

- a força de frenagem (N);
- > a distribuição de pressão (p) e
- o torque a ser transmitido (M).



Há dois critérios para essa modelagem:

#### Pressão uniforme x Desgaste uniforme

O critério de *pressão uniforme* implica que o sistema deve ser rígido. Porém, durante o contato, o trabalho de atrito da periferia é maior do que na região central do sistema freio/embreagem - disco, o que implica em um desgaste maior em regiões com raios mais externos (p.V).

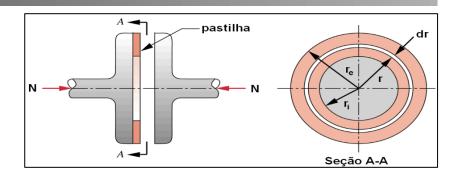
Com a continuidade do uso, implicará em uma variação na distribuição de pressão, em função do desgaste nos componentes e o critério de funcionamento passa de *pressão uniforme* para *desgaste uniforme*.



Pressão uniforme x Desgaste uniforme

(pastilha nova) x

(pastilha desgastada)



Distribuição de pressão p=constante (1)

$$p.(V_{tangencial})$$
=constante

$$p.(\omega.r)$$
=constante

Condição de pressão máxima:

$$p.(\omega, r) = p_{máx}.(\omega, r_i) = \text{constante}$$

Distribuição de pressão

$$p(r)=p_{m\acute{a}x}.\left(\frac{r_i}{r}\right) \quad (2)$$



#### **PRESSÃO UNIFORME**

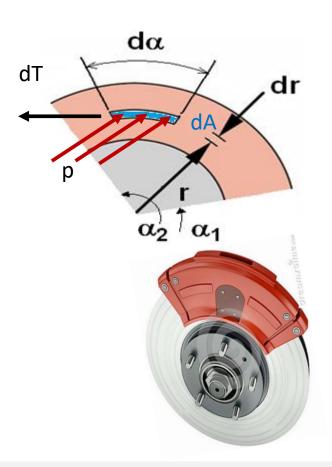
Quando os discos forem muito rígidos, pode-se considerar que no contato há uma distribuição uniforme.

Considere um elemento de área submetido á pressão de contato uniforme (p):

Força infinitesimal (axial):

Força aplicada sobre o disco:

Força tangencial (radial):





#### **PRESSÃO UNIFORME**

Quando os discos forem muito rígidos, pode-se considerar que no contato há uma distribuição uniforme.

Considere um elemento de área submetido á pressão de contato uniforme (p):

Força infinitesimal (axial):  $dN = p(r) \cdot dA$ 

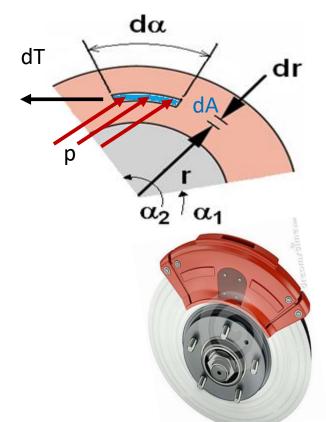
Força aplicada sobre o disco :  $N = \int p(r) dA$ 

Se a pressão é constante:  $N = p \cdot \int dA$ 

$$N = p \cdot \int_{\alpha_1}^{\alpha_2} \int_{r_i}^{r_e} r \cdot dr \cdot d\alpha$$

$$N = Z. p. (\alpha_2 - \alpha_1). \frac{(r_e^2 - r_i^2)}{2}$$
 (3)

Força tangencial (radial):  $T = \mu. N = Z. \mu. p. (\alpha_2 - \alpha_1). \frac{(r_e^2 - r_i^2)}{2}$  (4)

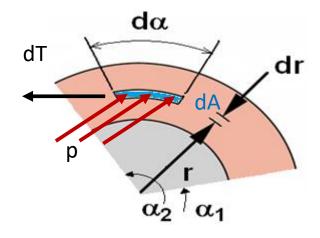




#### **PRESSÃO UNIFORME**

Torque (momento de frenagem):

Torque aplicado sobre o disco:





#### **PRESSÃO UNIFORME (Constante)**

Torque (momento de frenagem):  $dM = r \cdot dT$ 

$$M = \int r \cdot dT$$

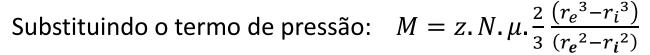
Torque aplicado sobre o disco :  $M = \int r \cdot \mu \cdot p(r) \cdot dA$ 

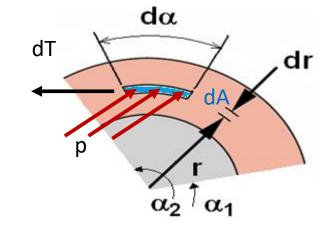
Se a pressão é constante:  $M = \mu . p. \int r. dA$ 

$$M = \mu. p. \int_{\alpha_1}^{\alpha_2} \int_{r_i}^{r_e} r. r. dr. d\alpha$$

$$M = \mu . p. (\alpha_2 - \alpha_1) . \frac{(r_e^3 - r_i^3)}{3}$$
 (4)

Da eq (3) : 
$$p = \frac{2.N}{(\alpha_2 - \alpha_1).(r_e^2 - r_i^2)}$$





(5) (onde z representa o número de superfícies)

#### **DESGASTE UNIFORME**

Considerando o desgaste constante (p.V = constante):

Força infinitesimal (axial):

 $dN = p(r) \cdot dA$ 

Força aplicada sobre o disco:

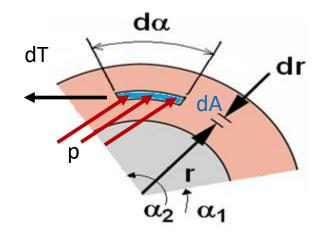
 $N = \int p(r) dA$ 

Se a pressão **não** é constante:

$$N = \int p_{m\acute{a}x} \cdot (\frac{r_i}{r}) \cdot dA$$

$$N = \int_{\alpha_1}^{\alpha_2} \int_{r_i}^{r_e} p_{m\acute{a}x} \cdot \left(\frac{r_i}{r}\right) \cdot r \cdot dr \cdot d\alpha$$

$$N = p_{m\acute{a}x}.r_i.(\alpha_2 - \alpha_1).(r_e - r_i)$$



Distribuição de pressão

$$p(r)=p_{m\acute{a}x}.\left(\frac{r_i}{r}\right) \qquad (2)$$

(6)

Força tangencial (radial):

$$T = \mu.N = \mu.p_{máx}.(\alpha_2 - \alpha_1).r_i.(r_e - r_i)$$
 (7)



#### **DESGASTE UNIFORME**

 $dM = r \cdot dT$ Torque (momento de frenagem):

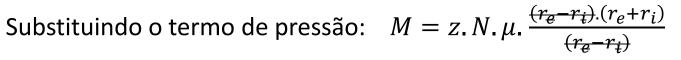
 $M = \int r.\mu. p(r). dA$ Torque aplicado sobre o disco:

 $M = \mu . \int p_{m\acute{a}x} \cdot \left(\frac{r_i}{r}\right) . r. dA$ Se a pressão é constante:

$$M = \mu \cdot \int_{\alpha_1}^{\alpha_2} \int_{r_i}^{r_e} p_{m\acute{a}x} \cdot \left(\frac{r_i}{r}\right) \cdot r \cdot r \cdot dr \cdot d\alpha$$

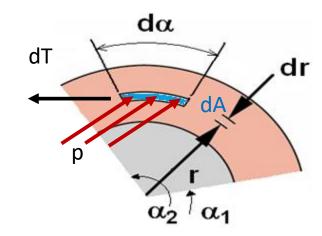
$$M = \mu p_{m\acute{a}x} (\alpha_2 - \alpha_1) r_i \frac{(r_e^2 - r_i^2)}{2}$$

Da eq (7):  $p_{m\acute{a}x} = \frac{N}{(\alpha_2 - \alpha_1).r_i.(r_e - r_i)}$ 



 $M = z.N.\mu.(r_e + r_i)$ 

(9) (onde z representa o número de superfícies)



Distribuição de pressão  $p(r)=p_{m\acute{a}x}.\left(\frac{r_i}{r}\right)$ 

(8)





#### **DESGASTE UNIFORME**

Da expressão do torque de frenagem (**Equação 8 – abaixo**), é possível encontrar uma relação entre os raios externo e interno do freio/embreagem de tal forma a maximizar o torque de frenagem (ou o transmitido para o caso de embreagem).

$$M = z. \mu. p_{m\acute{a}x}. r_i. \alpha. \left(\frac{r_e^2 - r_i^2}{2}\right)$$
 (8)

Derivando a equação 8 em relação a  $r_i$  e igualando a zero para encontrar o ponto máximo de Torque:

$$\frac{\partial M}{\partial r} = \frac{\partial}{\partial r_i} \left( z. \, \mu. \, p_{m\acute{a}x}. \, r_i. \, \alpha. \left( \frac{r_e^2 - r_i^2}{2} \right) \right) = 0 \rightarrow r_i = \sqrt{\frac{1}{3}} r_e = 0,577. \, r_e \tag{10}$$



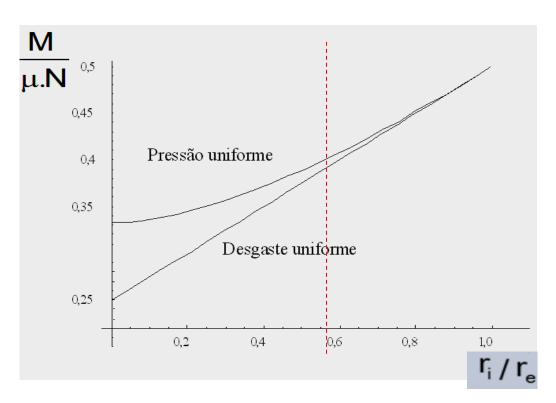
#### **DESGASTE UNIFORME X PRESSÃO UNIFORME**

Para a hipótese de desgaste uniforme o torque é dado por:

$$M = \frac{\mu.N.(r_e + r_i)}{2} \Rightarrow \frac{M}{\mu.N} = \frac{(r_e + r_i)}{2}$$

e para a hipótese de pressão uniforme

$$M = \frac{2}{3} \cdot \mu \cdot N \cdot \left(\frac{r_e^3 - r_i^3}{r_e^2 - r_i^2}\right) \Rightarrow \frac{M}{\mu \cdot N} = \frac{2}{3} \cdot \left(\frac{r_e^3 - r_i^3}{r_e^2 - r_i^2}\right)$$



Com o gráfico acima, percebe-se que o freio/embreagem de pressão uniforme (novo) tem um desempenho melhor que o freio/embreagem de desgaste uniforme (usado).



#### **DESGASTE UNIFORME X PRESSÃO UNIFORME**

Considerando que normalmente  $\rightarrow 0,577 \le r_i/r_e$ 

$$\frac{M}{\mu.N} = \frac{(r_e + r_i)}{2} = 0,7885. r_e$$

Freio e/ ou Embreagem velhos (desgaste uniforme)

$$\frac{M}{\mu. N} = \frac{2}{3} \cdot \left(\frac{r_e^3 - r_i^3}{r_e^2 - r_i^2}\right) = 0.8074. r_e$$

Freio e/ ou Embreagem novos (pressão uniforme)

Observa-se que a diferença de desempenho entre as formulações é de cerca de 2,4%.

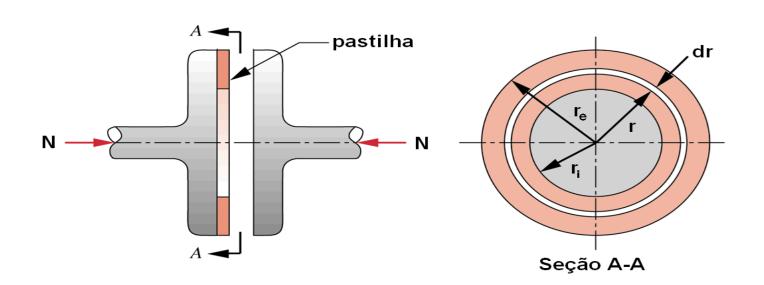
Isso, aliado com as incertezas do coeficiente real de atrito e a certeza que freios e embreagens envelhecem com o uso, recomenda-se que se utilize o modelo com a hipótese para desgaste uniforme.



#### **Exercício**:

Determine o tamanho adequado e a força requerida para uma embreagem de disco, conforme o desenho abaixo, transferir 10hp (≈7457 W) a 1500 rpm com um fator de serviço igual a 2. Considere operação sem lubrificação e forração de tecido.

- a) modelo de desgaste uniforme
- b) Modelo de pressão uniforme





#### Formulário:

#### Tabela 17-1 Propriedades de materiais comuns de forração para embreagens/freios

	Coeficiente de atrito dinâmico		Pressã	Pressão máxima		Temperatura máxima	
Material de atrito contra aço ou CI	Seco	Em óleo	psi	kPa		°F	°C
Moldado	0,25-0,45	0,06-0,09	150–300	1030–2070		400–500	204–260
Tecido	0,25-0,45	0,08-0,10	50–100	345-690		400-500	204–260
Metal sinterizado	0,15-0,45	0,05-0,08	150-300	1030-2070		450-1250	232-677
Ferro fundido ou aço endurecido	0,15–0,25	0,03–0,06	100–250	690–720		500	260

$$P.\,K=T.\,\omega$$
  $P$  - Potência  $K$  - Fator de Serviço  $T$  - Torque ou Momento  $\omega$  - Velocidade angular

#### Pressão uniforme x Desgaste uniforme

$$\begin{array}{ll} p = cte & -\operatorname{Press\~ao} \\ N = p. \, (\alpha_2 - \alpha_1). \frac{(r_e^2 - r_i^2)}{2} & -\operatorname{Força Axial} \\ T = \mu. \, p. \, (\alpha_2 - \alpha_1). \frac{(r_e^2 - r_i^2)}{2} & -\operatorname{Força Tangencial} \\ M = z. \, \mu. \, p. \, (\alpha_2 - \alpha_1). \frac{(r_e^3 - r_i^3)}{3} & -\operatorname{Torque} \\ M = z. \, N. \, \mu. \frac{2}{3} \, \frac{(r_e^3 - r_i^3)}{(r_e^2 - r_i^2)} & -\operatorname{Torque} \end{array}$$

$$p(r) = p_{m\acute{a}x}.\left(\frac{r_i}{r}\right) \qquad \text{- Pressão}$$

$$N = p_{m\acute{a}x}.r_i.\left(\alpha_2 - \alpha_1\right).\left(r_e - r_i\right) \qquad \text{- Força Axial}$$

$$T = \mu.\,p_{m\acute{a}x}.\left(\alpha_2 - \alpha_1\right).\,r_i.\left(r_e - r_i\right) \qquad \text{- Força Tangencial}$$

$$M = z.\,N.\,\mu.\left(r_e + r_i\right) \qquad \text{- Torque}$$

$$M = z.\,\mu.\,p_{m\acute{a}x}.\left(\alpha_2 - \alpha_1\right).\,r_i.\frac{\left(r_e^2 - r_i^2\right)}{2} \qquad \text{- Torque}$$

$$r_i = \sqrt{\frac{1}{3}}r_e = 0,577.\,r_e \qquad \text{- Relação de raios}$$

$$\left(\text{Máximo Torque}\right)$$



#### Solução:

$$P.K = T.\omega$$

$$T = \frac{P.K}{\omega} = \frac{7457*(2)}{1500*(\frac{2\pi}{60})} = 94,95 [N.m]$$

#### Desgaste uniforme

 $1.67 \times 10^{-4} = 2r_i^3$ 

$$M = z. \mu. p_{máx}. (\alpha_2 - \alpha_1). r_i. \frac{(r_e^2 - r_i^2)}{2}$$

$$94,95 = (1) * (0,35) * (517,5 \times 10^3) * (2\pi). r_i. \frac{(r_e^2 - r_i^2)}{2}$$

$$\frac{94,95}{(0,35)*(517,5 \times 10^3)*(\pi)} = r_i. (3. r_i^2 - r_i^2)$$

$$r_i = 4.36 \times 10^{-2} \text{m ou} \cong 44 \text{mm}$$

$$r_e = \frac{r_i}{0,577}$$
  
 $r_e = 7,56 \times 10^{-2} \text{m ou} \approx 76 \text{mm}$ 

$$r_i=\sqrt{rac{1}{3}}r_e$$
 (Relação de raios para Torque máximo) 
$$r_i{}^2=\left(\sqrt{rac{1}{3}}r_e
ight)^2 \ r_i{}^2=rac{1}{3}r_e{}^2 \ 3.\,r_i{}^2=r_e{}^2$$

$$N = p_{m\acute{a}x}. r_i. (\alpha_2 - \alpha_1). (r_e - r_i)$$
  

$$N = (517.5 \times 10^3). (4.36 \times 10^{-2})(2\pi). (7.56 - 4.36) \times 10^{-2}$$

$$N = 4536 \text{ N}$$

#### Solução:

$$P.K = T.\omega$$

$$T = \frac{P.K}{\omega} = \frac{7457*(2)}{1500*(\frac{2\pi}{60})} = 94,95 [N.m]$$

#### Pressão uniforme

$$M = z. \mu. p. (\alpha_2 - \alpha_1). \frac{(r_e^3 - r_i^3)}{3}$$

$$94,95 = (1) * (0,35) * (517,5 \times 10^{3}) * (2\pi).\frac{(r_{e^{3}} - 0,1921.r_{e^{3}})}{3}$$

$$\frac{94,95}{(0,35)*(517,5\times10^3)*(\pi)} = \frac{2}{3}*0,8079 r_e^3$$

$$1,67 \times 10^{-4} = \frac{2}{3} * 0,8079 r_e^3$$

$$r_e = 6.76 \times 10^{-2} \text{m ou} \cong 68 \text{mm}$$

$$r_i = 0.577 * r_e$$
  
 $r_i = 3.90 \times 10^{-2} \text{m ou} \cong 39 \text{mm}$ 

$$r_i=\sqrt{rac{1}{3}}r_e$$
 (Relação do modelo de desgaste uniforme) 
$$r_i{}^3=\left(\sqrt{rac{1}{3}}r_e
ight)^3 \ r_i{}^3=0,1921r_e{}^3$$

$$r_i^3 = 0.1921 r_e^3$$

$$N = p. (\alpha_2 - \alpha_1). \frac{(r_e^2 - r_i^2)}{2}$$

$$N = (517.5 \times 10^3)(2\pi). \frac{((6.76 \times 10^{-2})^2 - (3.90 \times 10^{-2})^2)}{2}$$

$$N = 4956N$$



## OBRIGADO