

作业解答——第5章

1、已知系统开环传函，绘制对数频率特性图(**Bode图**)，并从图上读出幅穿频率、相位裕量、相位穿越频率和增益裕量。

$$(1) \quad G_1(s) = \frac{10}{s(s+0.1)}$$

$$(2) \quad G_2(s) = \frac{10}{s(s+1)(s+2)}$$

解：(1)
$$G_1(j\omega) = \frac{10}{j\omega(j\omega + 0.1)} = \frac{100}{j\omega\left(\frac{j\omega}{0.1} + 1\right)}$$

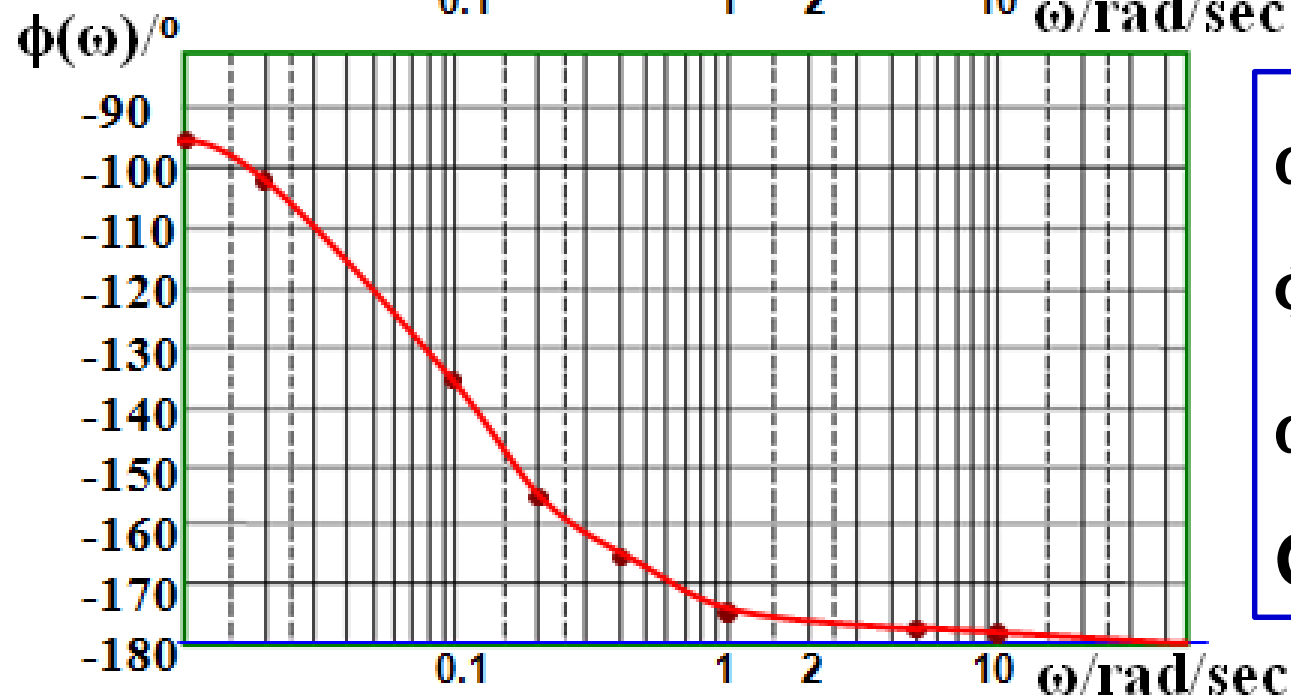
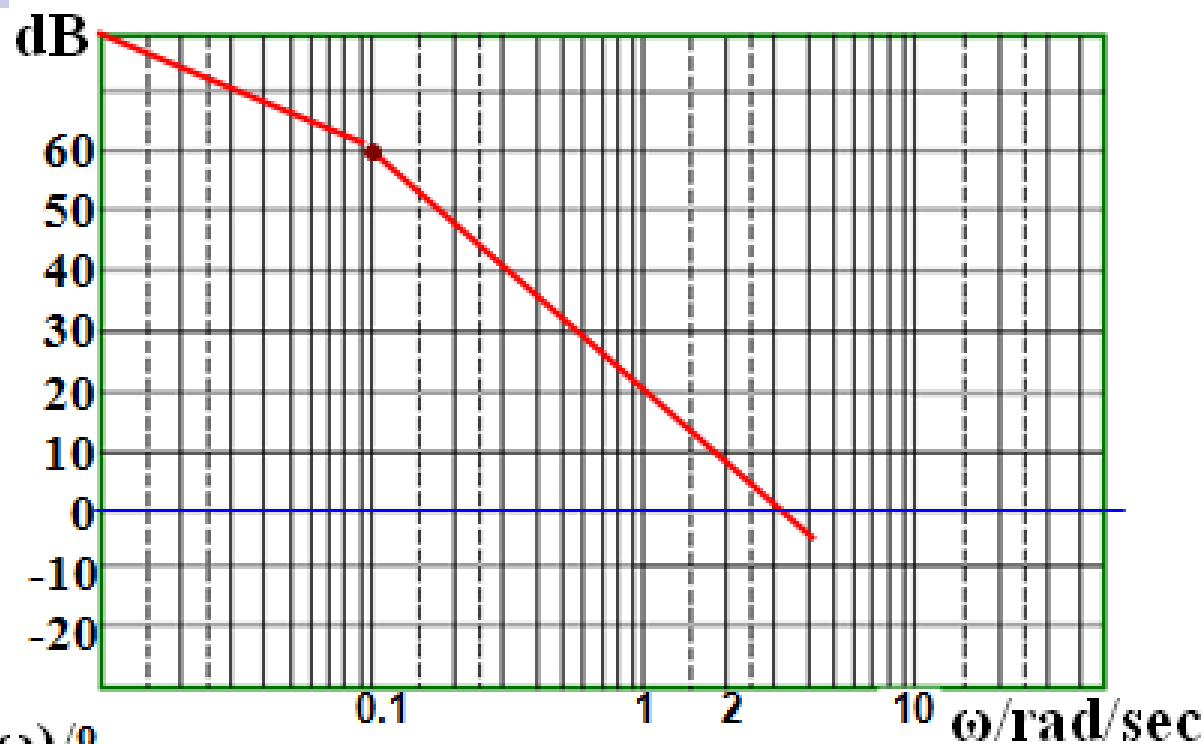
①幅频

转折频率0.1rad/sec左侧的折线斜率为-20dB/dec，其右侧的折线斜率为-40dB/dec，0.1rad/sec处的幅值为60dB。

②相频

$$\phi_1(\omega) = -90^\circ - \operatorname{tg}^{-1} 10\omega$$

ω	0.01	0.02	0.1	0.2	0.4	1	5
$\varphi(\omega)$	-96°	-102°	-135°	-155°	-166°	-175°	-179°



$$\omega_c = 3.2 \text{ rad/s},$$

$$\Phi_{pm} = 2^\circ,$$

$$\omega_g = \infty \text{ rad/s},$$

$$G_M = \infty \text{ dB}$$

$$(2) \quad G_2(j\omega) = \frac{10}{j\omega(j\omega+1)(j\omega+2)} = \frac{5}{j\omega(j\omega+1)\left(\frac{j\omega}{2}+1\right)}$$

①幅频

转折频率1rad/sec左侧的折线斜率为-20dB/dec，转折频率1rad/sec~2rad/sec之间的折线斜率为-40dB/dec，转折频率2rad/sec右侧的折线斜率为-60dB/dec，1rad/sec处的幅值为14dB。

②相频

$$\phi_2(\omega) = -90^\circ - \operatorname{tg}^{-1}\omega - \operatorname{tg}^{-1}\frac{\omega}{2}$$

ω	0.1	0.2	0.4	1	2	5	10	20
$\phi(\omega)$	-99°	-107°	-123°	-162°	-198°	-237°	-253°	-261°

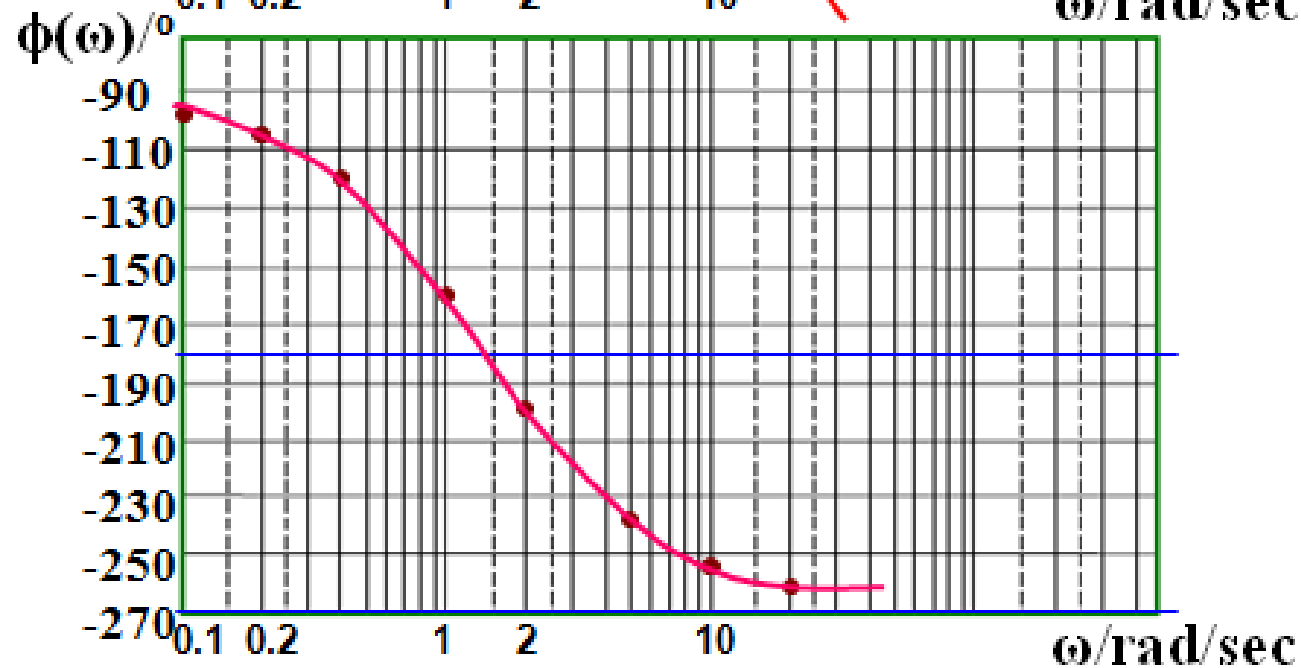


$$\omega_c = 2.1 \text{ rad/s},$$

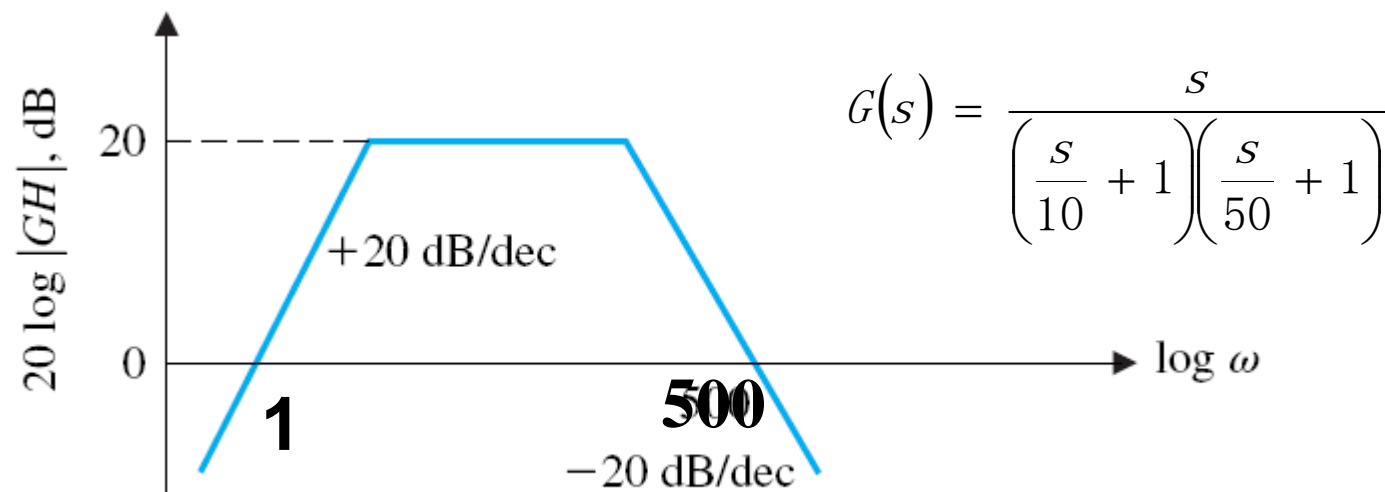
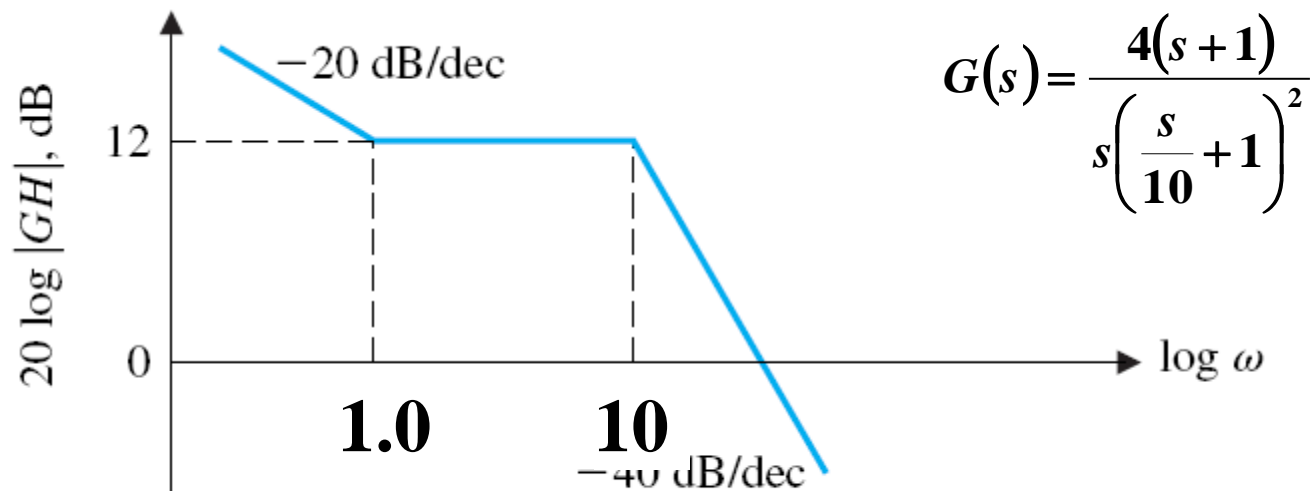
$$\Phi_{pm} = -22^\circ,$$

$$\omega_g = 1.4 \text{ rad/s},$$

$$G_M = -8 \text{ dB}$$



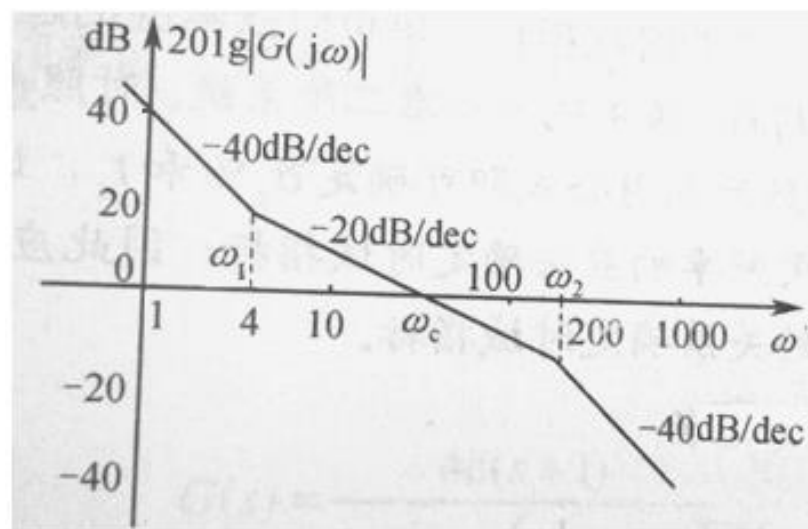
2. 确定传函。



(b)

3、已知单位负反馈最小相位系统Bode图的对数幅频特性曲线如下图所示。

- (1) 试计算系统在 $r(t) = \frac{1}{2}t^2$ 作用下的稳态误差。
- (2) 若 $\omega_c = 25\text{rad/s}$ ，试确定相角裕度。



解：(1) 由图可得，该系统的开环频率特性为：

$$G(j\omega)H(j\omega) = G(j\omega) = \frac{100(1 + j\omega/4)}{(j\omega)^2(1 + j\omega/200)}$$

则系统的开环传递函数为：

$$G(s) = \frac{100(s/4 + 1)}{s^2(s/200 + 1)}$$

系统特征方程为：

$$1 + G(s) = 1 + \frac{100(s/4 + 1)}{s^2(s/200 + 1)} = 0$$

$$s^3 + 200s^2 + 5000s + 20000 = 0$$

根据劳斯判据可知系统是稳定的，则系统的稳态误差为：

$$e_{ss} = \frac{1}{K_a} = \frac{1}{\lim_{s \rightarrow 0} s^2 G(s)} = \frac{1}{\lim_{s \rightarrow 0} s^2 \times \frac{100(s/4 + 1)}{s^2(s/200 + 1)}} = 0.01$$

或：

$$R(s) = \frac{1}{s^3}, \quad e_{ss} = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{s \times R(s)}{1 + G(s)} = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{s \times 1/s^3}{1 + \frac{100(s/4 + 1)}{s^2(s/200 + 1)}} = 0.01$$

(2) 若 $\omega_c = 25 \text{ rad/s}$ ，则系统的相角裕度为：

$$\varphi_{pm} = 180^\circ + \varphi(\omega_c) = 180^\circ + \tan^{-1} \frac{\omega_c}{4} - 180^\circ - \tan^{-1} \frac{\omega_c}{200} = 73.8^\circ$$

4、已知系统的开环传递函数如下所示，利用奈奎斯特稳定判据判定系统的闭环稳定性。

$$(1) \quad GH(s) = \frac{30}{(2s+1)(5s+1)(10s+1)}$$

$$(2) \quad G(s)H(s) = \frac{K}{s(s+1)(s+2)}$$

$$(3) \quad GH(s) = \frac{K}{s^2(\tau s+1)}$$

$$(4) \quad G(s)H(s) = \frac{K(s+2)}{s(s-1)}$$

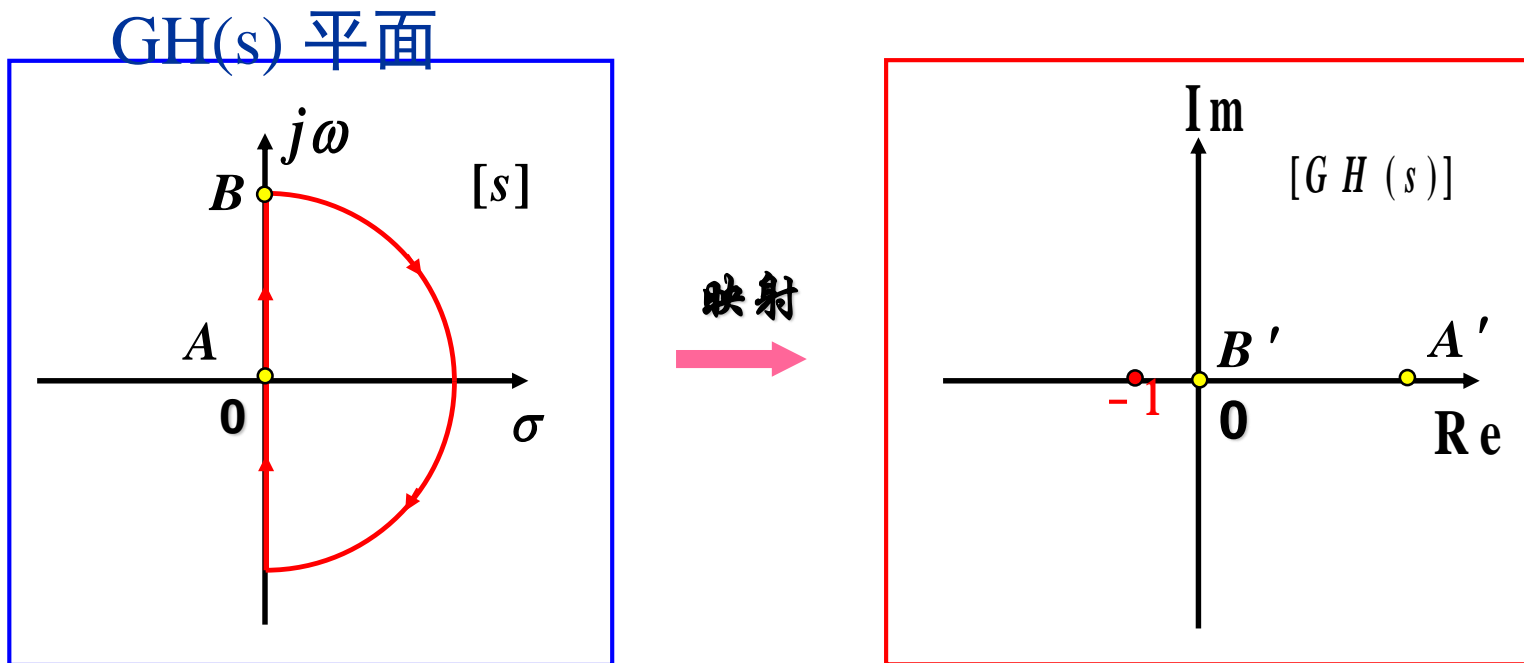
$$(5) \quad G(s)H(s) = \frac{K(s+2)}{s^2(s+4)}$$

$$(6) \quad G(s)H(s) = \frac{K(s+4)}{s^2(s+2)}$$

$$(7) \quad G(s)H(s) = \frac{K(s-1)}{(s+1)^2}$$

$$(1) \quad GH(s) = \frac{30}{(2s+1)(5s+1)(10s+1)}$$

解： 绘制奈奎斯特围线，将奈奎斯特围线映射到



$$A : s = j0 \quad \rightarrow \quad A' : GH(s) \Big|_{s=j0} = \frac{30}{(2 \times j0 + 1)(5 \times j0 + 1)(10 \times j0 + 1)} = 30 \angle 0^\circ$$

$$B : s = j\infty \quad \rightarrow \quad B' :$$

$$GH(s) \Big|_{s=j\infty} = \frac{30}{(2 \times j\infty + 1)(5 \times j\infty + 1)(10 \times j\infty + 1)} \approx 0 \angle -270^\circ$$

$$AB : s = j\omega \quad (0^+ < \omega < +\infty)$$

$$\begin{aligned} \rightarrow A'B' : GH(s)\big|_{s=j\omega} &= GH(j\omega) = \frac{30}{(2 \times j\omega + 1)(5 \times j\omega + 1)(10 \times j\omega + 1)} \\ &= \frac{30[(-80\omega^2 + 1) + j\omega(100\omega^2 - 17)]}{(4\omega^2 + 1)(25\omega^2 + 1)(100\omega^2 + 1)} \end{aligned}$$

取 $\omega = 1/\sqrt{80}$ 则 $\operatorname{Re}[GH(s)\big|_{s=j\omega}] = 0$ $\operatorname{Im}[GH(s)\big|_{s=j\omega}] < 0$

映射曲线 $A'B'$ 与虚轴的交点在负半虚轴上。

令 $\operatorname{Im}[GH(s)\big|_{s=j\omega}] = 0$

得: $\omega(100\omega^2 - 17) = 0 \Rightarrow \omega_1 = 0 \quad \omega_2 = \sqrt{0.17} \text{ rad/sec}$

将 $\omega_1 = 0$ 和 $\omega_2 = \sqrt{0.17}$ rad / sec 分别代入映射曲线

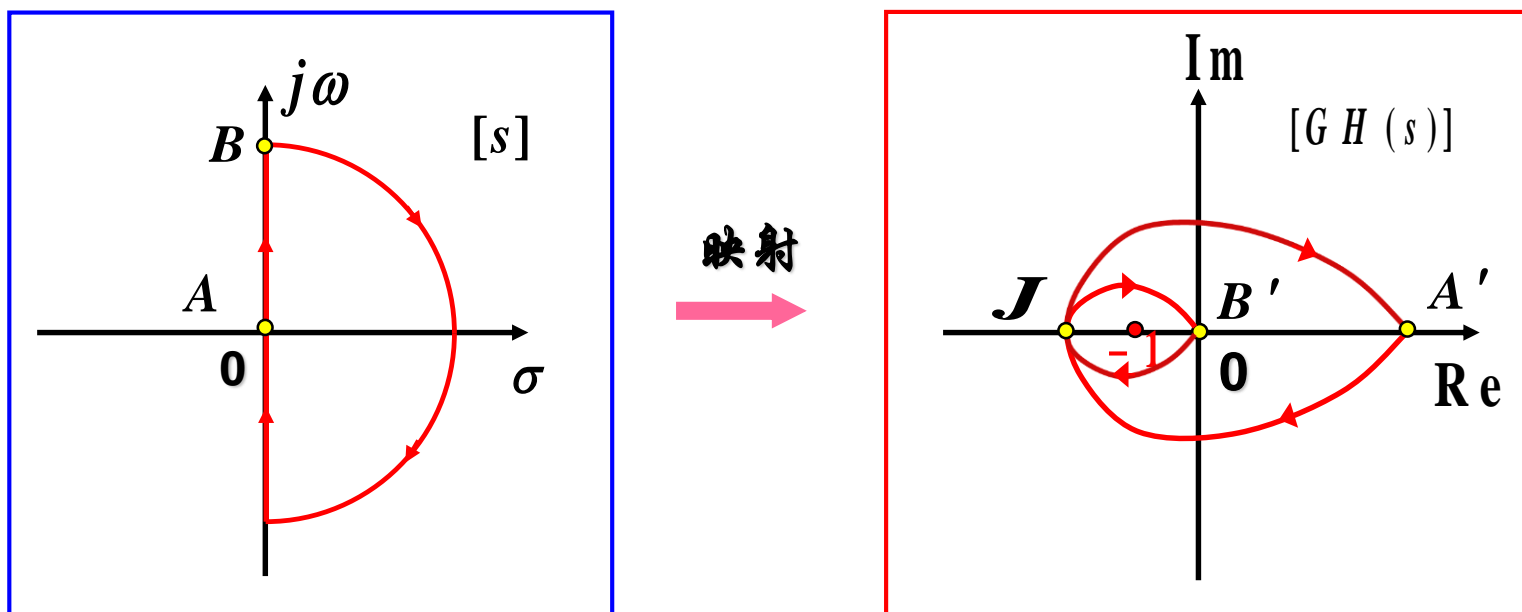
$$A'B': GH(j\omega) = \frac{30[(-80\omega^2 + 1) + j\omega(100\omega^2 - 17)]}{(4\omega^2 + 1)(25\omega^2 + 1)(100\omega^2 + 1)}$$

得交点为:

$$(30, j0) \quad A'$$

$$(-2.38, j0) \quad J$$

画出映射曲线 $A'B'$ ，并根据对称性得出全部的映射曲线。



根据映射曲线可知其顺时针包围 $(-1, j0)$ 点两圈，因此可得： $N=2$

根据系统的开环传递函数

$$GH(s) = \frac{30}{(2s+1)(5s+1)(10s+1)}$$

可知在右半 s 平面的开环极点数为0，即 $P=0$ 。

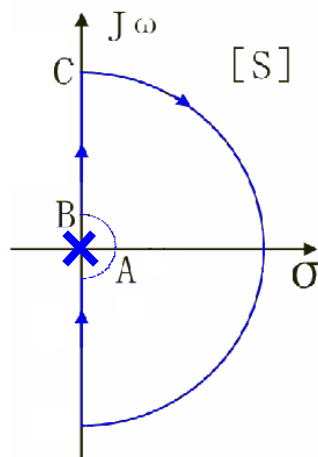
根据奈奎斯特稳定判据：

$$Z = N + P = 2 + 0 = 2 \neq 0$$

可知系统在右半 s 平面的闭环极点数为2，因此可判定该系统闭环不稳定。

$$(2) \quad G(s)H(s) = \frac{K}{s(s+1)(s+2)}$$

解:



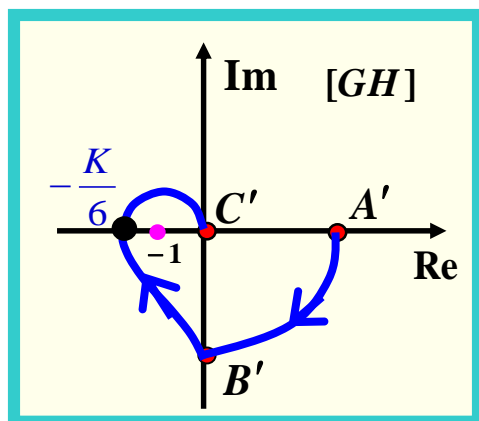
$$\begin{aligned} A : s &= \infty e^{j0^\circ} & \longrightarrow & A' : G(s)H(s) = \infty e^{j0^\circ} \\ B : s &= \infty e^{j90^\circ} & \longrightarrow & B' : G(s)H(s) = \infty e^{-j90^\circ} \\ C : s &= \infty e^{j90^\circ} & \longrightarrow & C' : G(s)H(s) = 0 e^{-j270^\circ} \end{aligned}$$

$$\text{令 } I_m [G(j\omega)H(j\omega)] = 0$$

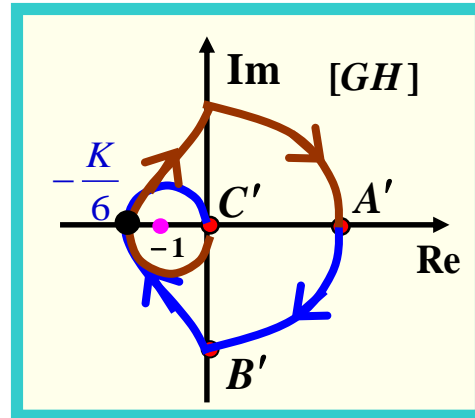
$$\text{或 } \varphi(m) = -90^\circ - \arctan \omega - \arctan \frac{\omega}{2} = -180^\circ$$

$$\omega = \sqrt{2}$$

$$R_e [G(j\omega)H(j\omega)]|_{\omega=\sqrt{2}} = -\frac{K}{6}$$



由对称性作出完整的Nyquist曲线。



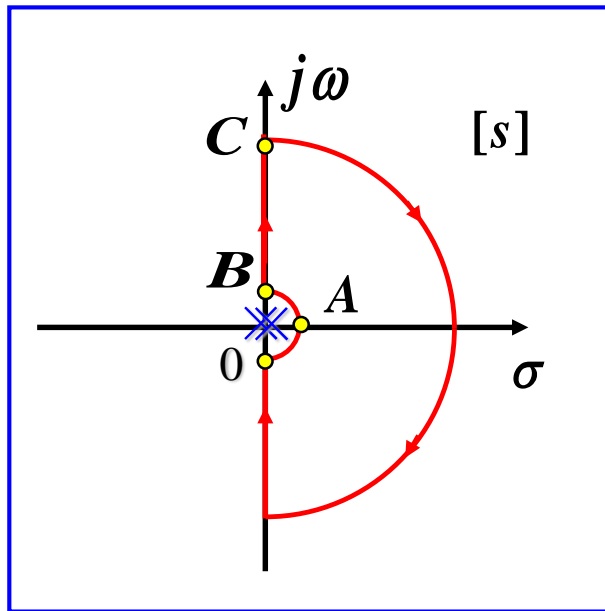
当 $K < 6$ 时, $G(s)H(s)$ 轨迹不包围 $-1+j0$ 点,

$N=0$, $\Rightarrow Z=N+P=0$, 没有闭环极点在右半 s 平面
 $P=0$,

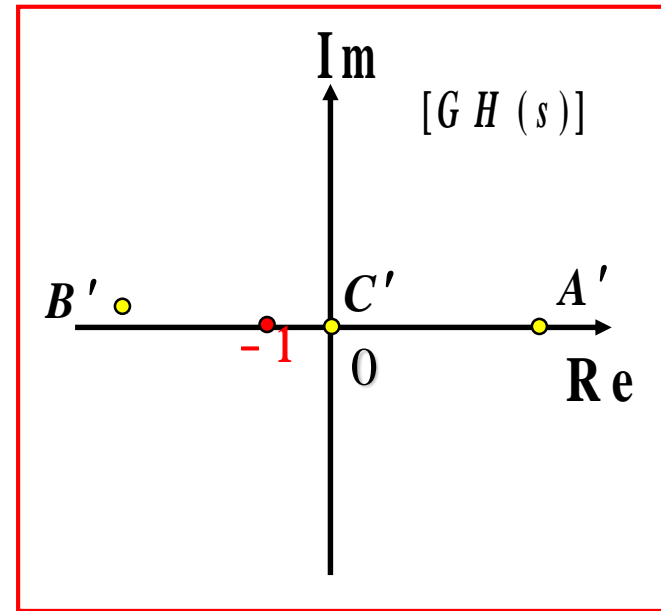
\Rightarrow 闭环系统稳定。

(3) 解:

$$GH(s) = \frac{K}{s^2(\tau s + 1)} \quad (\tau > 0)$$



映射
D'

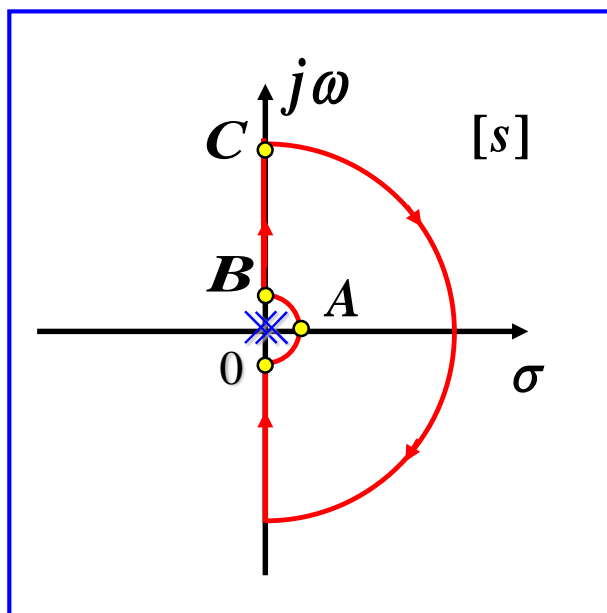


$$A : s = \varepsilon \angle 0^\circ = \varepsilon \quad \rightarrow \quad A' : G(s)H(s) \Big|_{s=\varepsilon} = \frac{K}{\varepsilon^2(\tau\varepsilon + 1)} = \infty \angle 0^\circ$$

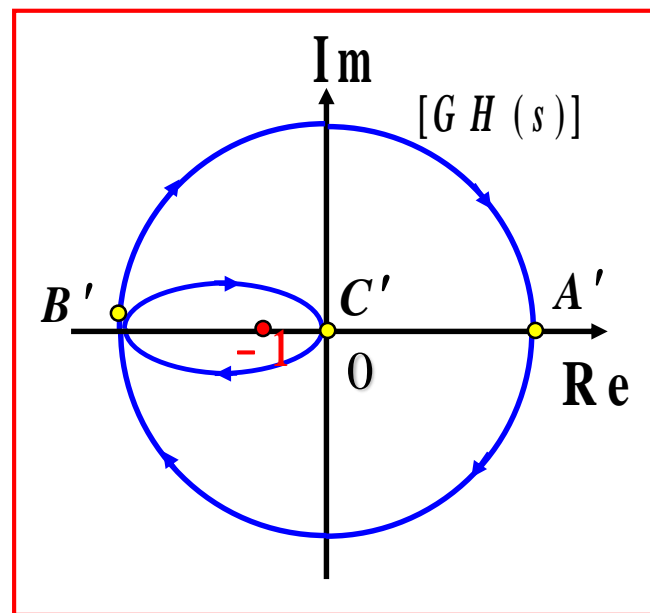
$$B : s = j\varepsilon \quad \rightarrow \quad B' : G(s)H(s) \Big|_{s=j\varepsilon} = \frac{K}{(j\varepsilon)^2(\tau \times j\varepsilon + 1)} \approx \infty \angle -180^\circ$$

$$C : s = j\infty \quad \rightarrow \quad C' : G(s)H(s) \Big|_{s=j\infty} = \frac{K}{(j\infty)^2(\tau \times j\infty + 1)} \approx 0 \angle -270^\circ$$

$$GH(s) = \frac{K}{s^2(\tau s + 1)} \quad (\tau > 0)$$



映射
D'



$$AB: s = \varepsilon \angle \theta \quad (0^\circ \leq \theta \leq 90^\circ)$$

映射曲线 $A'B'$ 为半径为无穷大的半圆。

$$A'B': GH(s) \Big|_{s=\varepsilon \angle \theta} = \frac{K}{(\varepsilon \angle \theta)^2 (\tau \times \varepsilon \angle \theta + 1)} \approx \infty \angle (-2\theta)$$

$$B'C': \quad GH(j\omega) = \frac{K}{(j\omega)^2(j\omega\tau + 1)} = \frac{K(j\omega\tau - 1)}{\omega^2[(\omega\tau)^2 + 1]} \quad (\omega \geq \varepsilon)$$

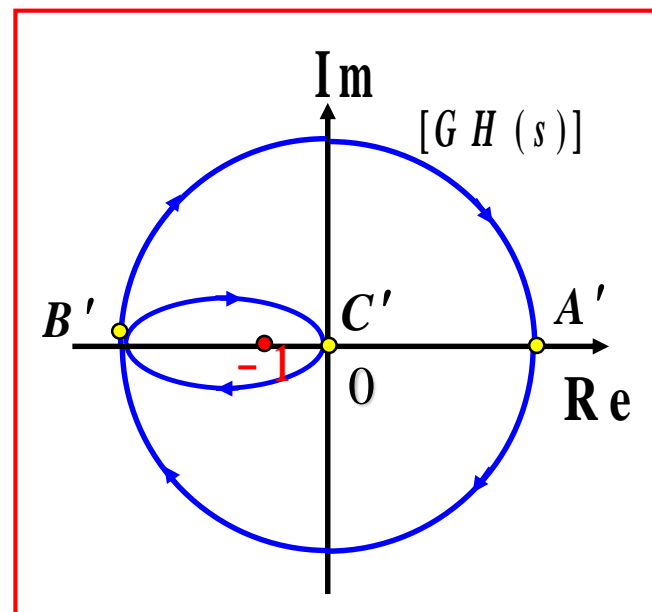
该部分映射曲线在第二象限。

根据对称性得出全部的映射曲线如图所示。

根据映射曲线可知其顺时针包围 $(-1, j0)$ 点两圈，
因此可得： $N=2$

根据系统的开环传递函数

$$GH(s) = \frac{K}{s^2(\tau s + 1)} \quad (\tau > 0)$$



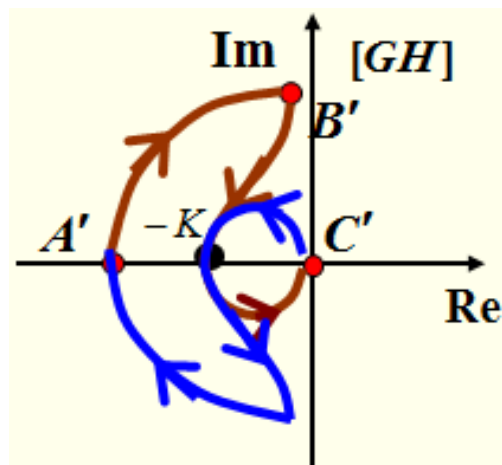
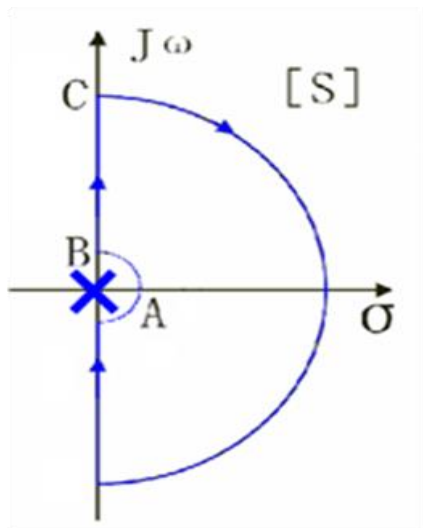
可知在右半s平面的开环极点数为0，即 $P=0$ 。

根据奈奎斯特稳定判据：

$$Z = N + P = 2 + 0 = 2 \neq 0$$

可知系统在右半s平面的闭环极点数为2，因此可判定该系统闭环不稳定。

(4) 解:
$$G(s)H(s) = \frac{K(s+2)}{s(s-1)}$$



$$A : s = \infty e^{j0^\circ}$$

$$A' : G(s)H(s) = -\frac{2K}{s} = \infty e^{j180^\circ}$$

$$B : s = \infty e^{j90^\circ}$$

$$B' : G(s)H(s) = -\frac{2K}{s} = \infty e^{j90^\circ}$$

$$C : s = \infty e^{j90^\circ}$$

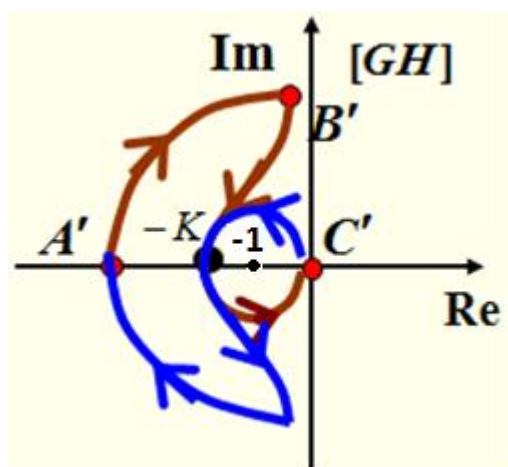
$$C' : G(s)H(s) = \frac{K}{s} = 0 e^{-j90^\circ}$$

令 $\text{Im}[GH(s)|_{s=j\omega}] = 0$

解得 $\omega = \sqrt{2} \text{rad/sec}$

$$\text{Re}[G(j\omega)H(j\omega)]_{\omega=\sqrt{2}} = -K$$

根据对称性得出全部的映射曲线如图所示。



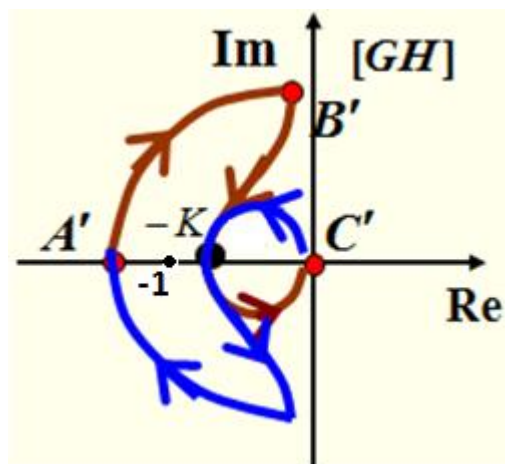
当 $K > 1$ 时，映射曲线逆时针包围 $(-1, j0)$ 点一圈， $N = -1$

由系统的开环传递函数可知在右半 s 平面的开环极点数为 1，即 $P = 1$ 。

根据奈奎斯特稳定判据得：

$$Z = N + P = -1 + 1 = 0$$

可知系统在右半 s 平面的闭环极点数为 0，因此可判定该系统闭环稳定。



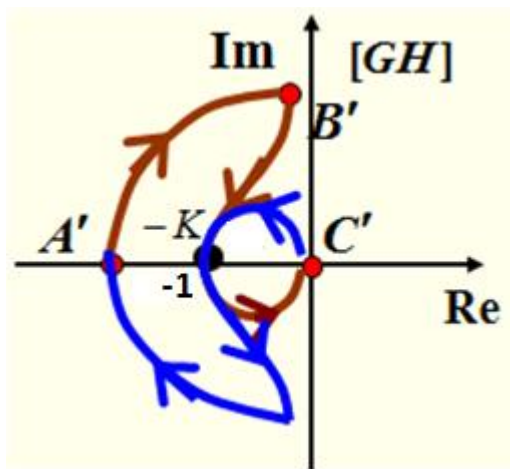
当 $K < 1$ 时，映射曲线顺时针包围 $(-1, j0)$ 点一圈， $N = 1$

由系统的开环传递函数可知在右半 s 平面的开环极点数为1，即 $P = 1$ 。

根据奈奎斯特稳定判据得：

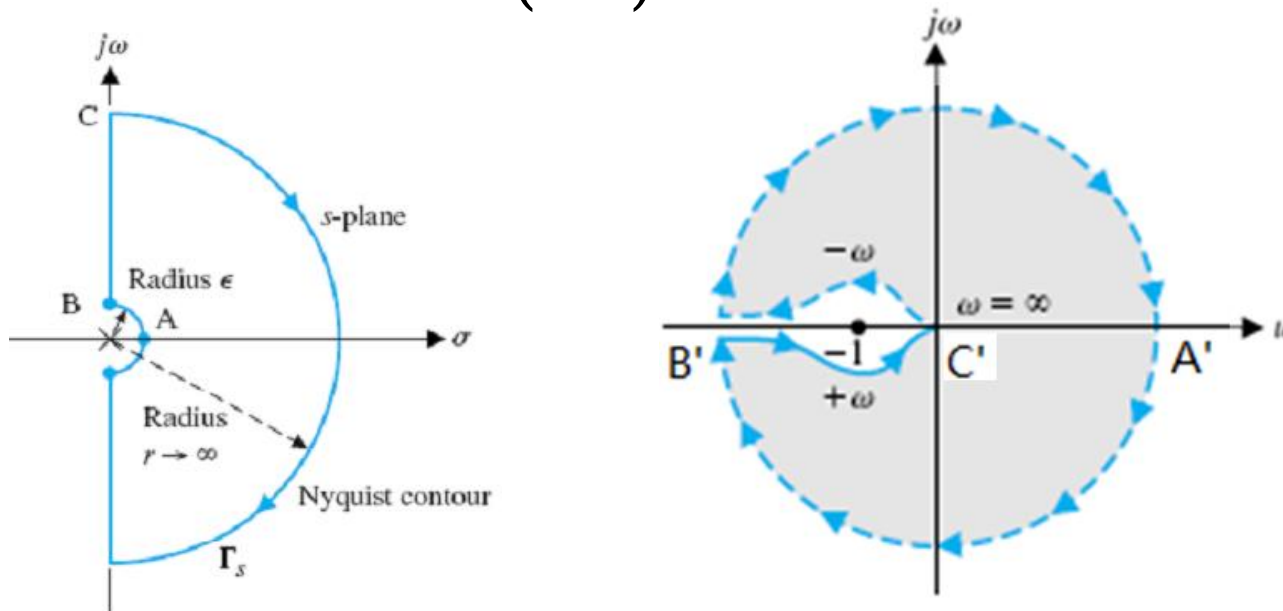
$$Z = N + P = 1 + 1 = 2$$

可知系统在右半 s 平面的闭环极点数为2，因此可判定该系统闭环不稳定。



当 $K = 1$ 时，映射曲线经过 $(-1, j0)$ 点，该系统临界稳定。

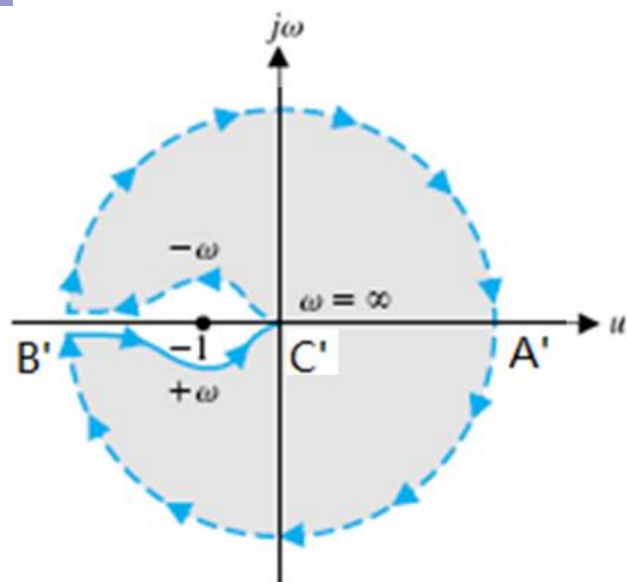
(5) 解: $G(s)H(s) = \frac{K(s+2)}{s^2(s+4)}$



$$A: \varepsilon e^{j0} \Rightarrow A': \infty \angle 0^\circ$$

$$B: \varepsilon e^{j90} \Rightarrow B': \infty \angle -(180-\delta)^\circ \text{ (3相限, 其中 } \delta > 0)$$

$$C: \infty e^{j90} \Rightarrow C': 0 \angle -180^\circ$$



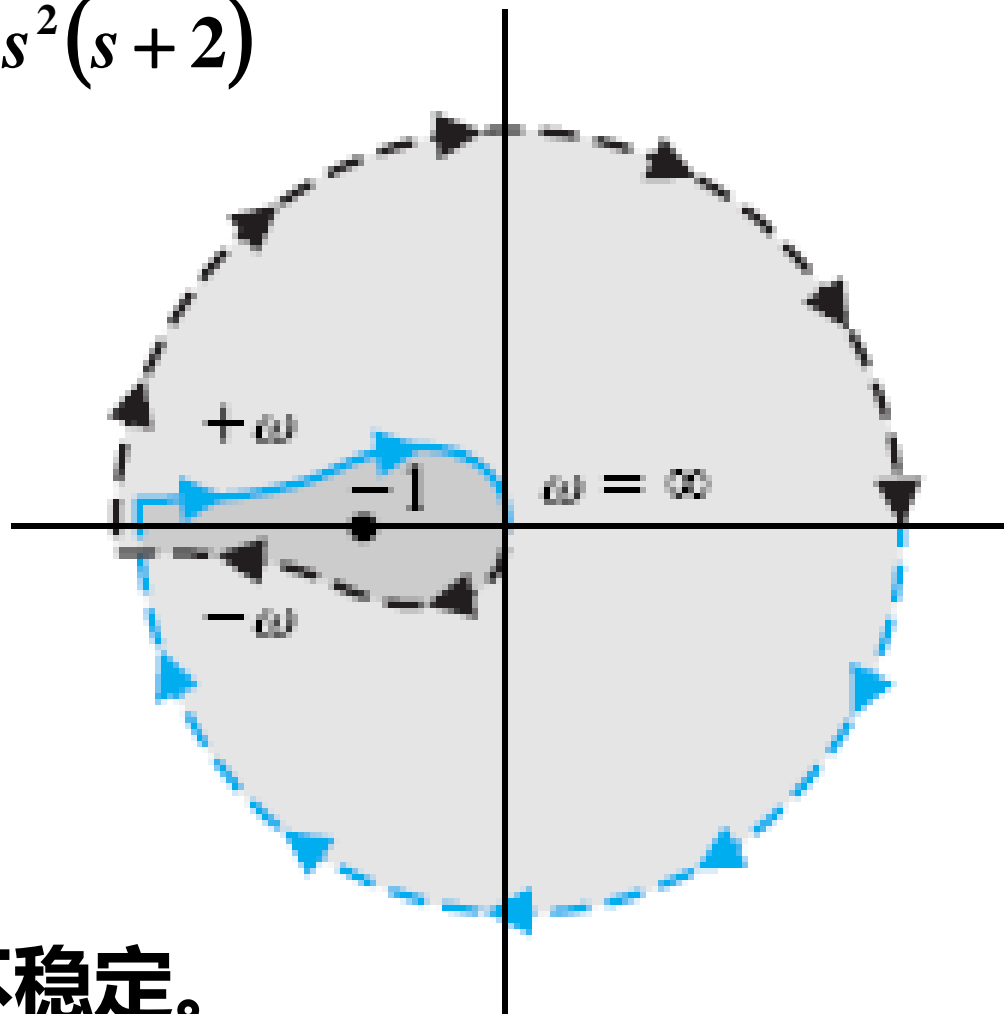
考虑到系统Nyquist曲线包围
 $-1+j0$ 点圈数 $N=0$ ，由系统的开环
 传递函数可知系统在右半平面开
 环极点个数 $P=0$ ，

根据奈奎斯特稳定判据：

$$Z = N + P = 0 + 0 = 0$$

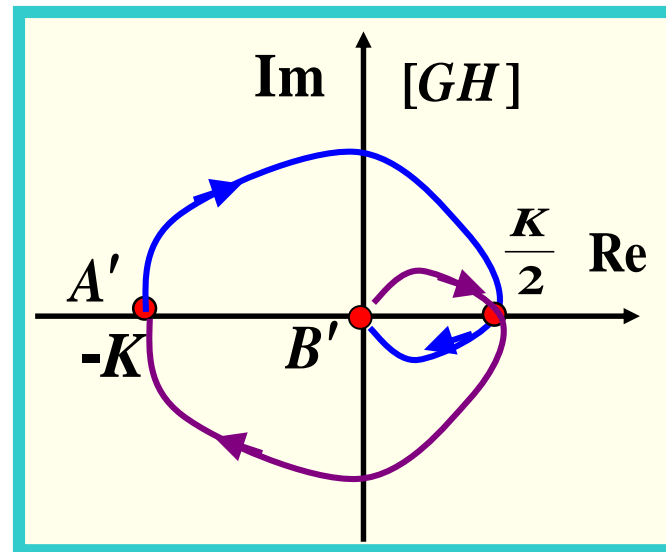
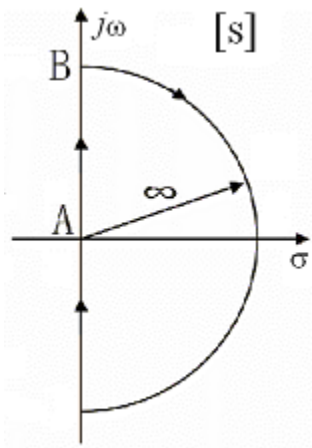
可知系统在右半 s 平面的闭环极点数为0，因
 此可判定该系统闭环稳定。

(6)
$$G(s)H(s) = \frac{K(s+4)}{s^2(s+2)}$$



闭环系统不稳定。

$$(7) \quad G(s)H(s) = \frac{K(s-1)}{(s+1)^2}$$

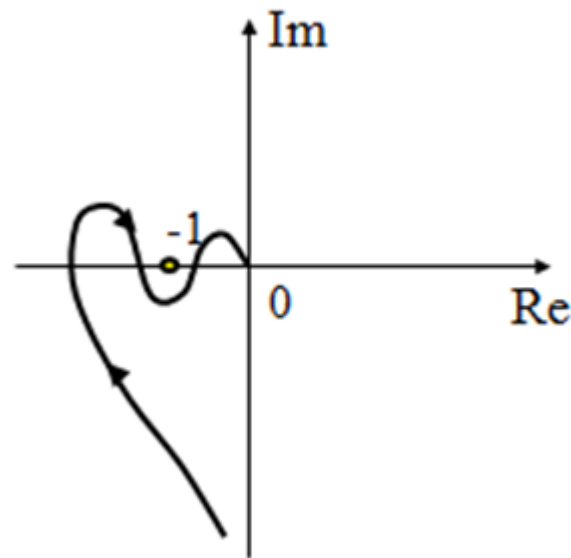


$0 < K < 1$ 时，闭环系统稳定。

5、某单位负反馈系统具有如下的开环传递函数：

$$G(s) = \frac{K(T_5s + 1)(T_6s + 1)}{s(T_1s + 1)(T_2s + 1)(T_3s + 1)(T_4s + 1)}$$

且系统的极坐标图（ $\omega > 0$ ）如图所示。试利用奈奎斯特判据判定系统的稳定性。



$$G(s) = \frac{K(T_5s + 1)(T_6s + 1)}{s(T_1s + 1)(T_2s + 1)(T_3s + 1)(T_4s + 1)}$$

$$N = (-1) + 1 = 0$$

$$P = 0$$

$$Z = N + P = 0$$

系统闭环稳定。

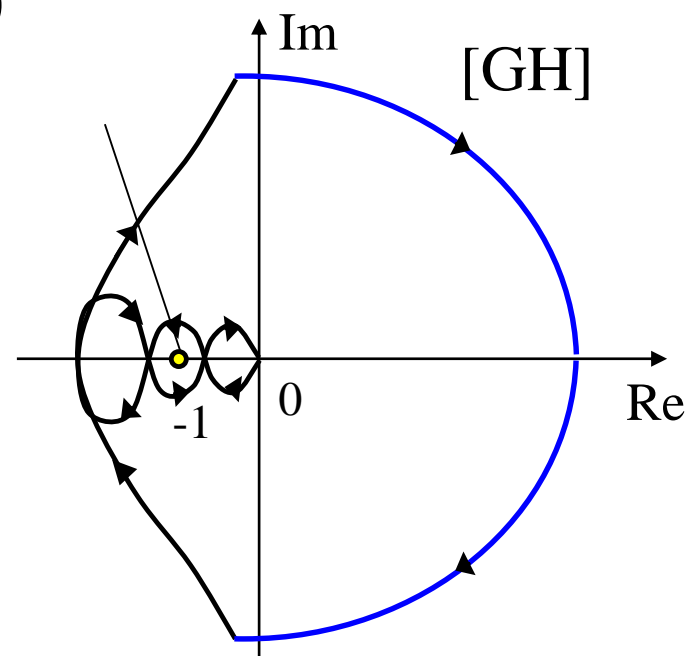


Fig. 2

6.某单位负反馈系统的开环传递函数为

$$G(s)H(s) = \frac{K}{s(s+1)(s+2)}$$

(a)当K=4时，验证系统的增益裕度为3.5dB。

$$\varphi(\omega) = -90^\circ - \operatorname{tg}^{-1} \omega - \operatorname{tg}^{-1} \frac{\omega}{2}$$

$$\varphi(\omega_g) = -90^\circ - \operatorname{tg}^{-1} \omega_g - \operatorname{tg}^{-1} \frac{\omega_g}{2} = -180^\circ$$

$$\omega_g = 1.414$$

$$G_M = -20 \lg \left| \frac{4}{j\omega_g(j\omega_g+1)(j\omega_g+2)} \right| = 3.5 \text{ (dB)}$$

(b)如果希望增益裕度为16dB，那么求出对应的K值。

$$-20 \lg \left| \frac{4}{j\omega_g (j\omega_g + 1)(j\omega_g + 2)} \right| = 3.5 \text{ (dB)}$$

$$-20 \lg \left| \frac{K}{j\omega_g (j\omega_g + 1)(j\omega_g + 2)} \right| = 16 \text{ (dB)}$$

两式相减，得

$$-20 \lg K + 20 \lg 4 = 12.5$$

$$K = 0.95$$

7.考虑上题给出的系统，当 $K=5$ 时，计算系统的相角裕度。

$$|G(j\omega_c)H(j\omega_c)|=1$$

$$\left| \frac{5}{j\omega_c(j\omega_c+1)(j\omega_c+2)} \right| = 1$$

$$\omega_c = 1.3$$

$$\Phi_{pm} = 180^\circ + \varphi(\omega_c) = 5^\circ$$