



Algoritmos voraces (*greedy*)

Algorítmica. Práctica 3

Celia Arias Martínez

Miguel Ángel Fernández Gutiérrez

Sergio Quijano Rey

Lucía Salamanca López

segfault

Contenidos

1. Introducción
2. Problema del viajante de comercio (TSP)
3. Asignación de tareas (*worker*)
4. Conclusiones

Introducción

- **Problema común:** problema del viajante de comercio (TSP).
- **Problema asignado:** trabajadores y tareas (*worker*).

Problema del viajante de comercio (TSP)

Problema común

Travelling Salesman Problem (TSP)

Dado un conjunto de ciudades y una matriz con las distancias entre todas ellas, un viajante debe recorrer todas las ciudades exactamente una vez, regresando al punto de partida, de forma tal que la distancia recorrida sea mínima.

Formalmente: dado un grafo G , conexo y ponderado, se trata de hallar el *ciclo hamiltoniano* de mínimo peso de ese grafo.

Dada una ciudad inicial v_0 , se agrega como ciudad siguiente aquella v_i (no incluida en el circuito) que se encuentre más cercana a v_0 . El procedimiento se repite hasta que todas las ciudades se hayan visitado.

1. Partimos del nodo o
2. Encontramos, en el vector de nodos disponibles, el más cercano al anterior.
3. Eliminamos el escogido del vector.
4. Repetimos los pasos anteriores con los nuevos nodos hasta que el vector se quede vacío.
5. Finalmente devuelve el camino.

Enfoque 1: por cercanía

Para este enfoque usamos:

- Un *struct* `Point`, que tiene una coordenada `x`, una coordenada `y`, y una función `distancia` para calcular la distancia entre dos `Point`.
- Una función `get_best_solution`, que calcula la solución especificada anteriormente. Para ello, hace uso de:
 - `road`, un vector donde se almacenan las soluciones parciales, es decir, las que resultan de añadir un nodo al recorrido.
 - `points_left`, vector donde almacenamos los nodos que nos quedan por recorrer.

Enfoque 1: por cercanía

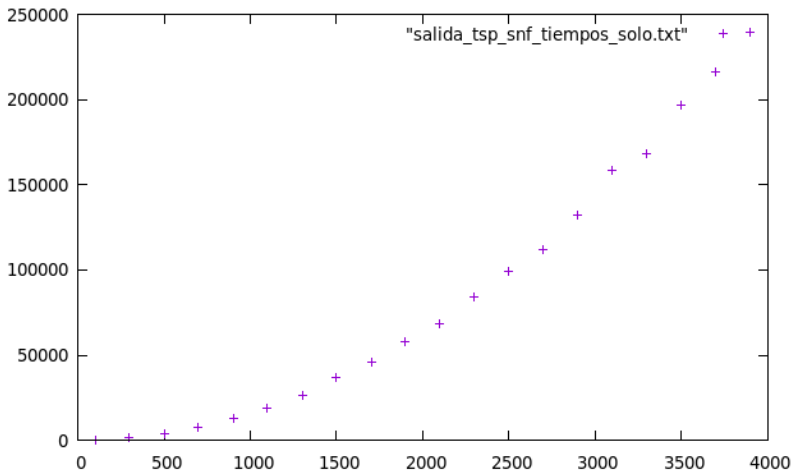
Guardamos en `points_left` todos los nodos y en `road` el primer punto, que podemos asumir que es el primero.

Mientras que el vector `points_left` no esté vacío calculamos la distancia de todos esos nodos al último Punto de `road` y añadimos el nodo que esté a la menor distancia, borrándolo de `points_left`.

Enfoque 1: por cercanía. Análisis empírico

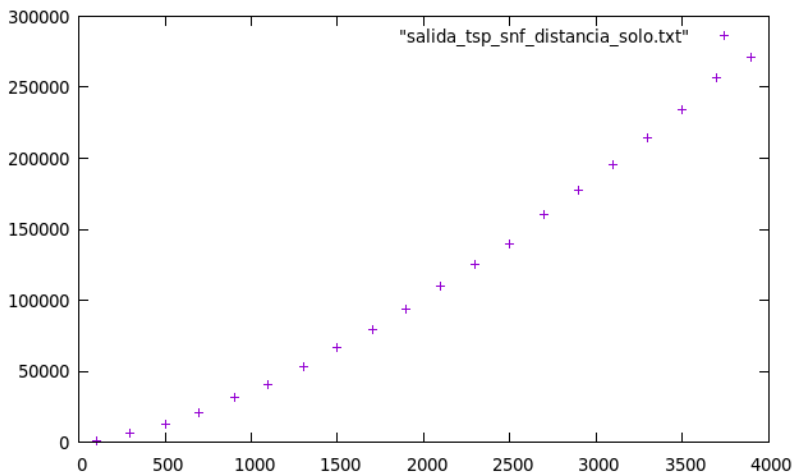
- **Tamaños de prueba:** desde 100 hasta 4000 ciudades, incremento de 200.
- Cada iteración la repetimos 100 veces y hacemos la media, con el fin de eliminar peores y mejores casos.

Enfoque 1: por cercanía. Análisis empírico



Datos empíricos para viajante de comercio versión cercanía, tiempo

Enfoque 1: por cercanía. Análisis empírico



Datos empíricos para viajante de comercio versión cercanía, distancia

Enfoque 2: por inserción

Se comienza con un recorrido parcial y luego se extiende insertando las ciudades restantes mediante algún criterio de tipo voraz: insertando los nodos de modo que el recorrido sea mínimo.

Enfoque 2: por inserción

PASOS

1. Partimos de tres nodos:
 - El que está más al *Norte*.
 - El que está más al *Este*.
 - El que está más al *Oeste*.
2. Partiendo de este camino añadimos el punto de forma que la distancia del nuevo camino sea mínima.
3. Repetimos esto sucesivamente hasta que tengamos todos los puntos.
4. Finalmente devuelve el camino.

Enfoque 2: por inserción

Hacemos uso de:

- `candidates` es el vector con los nodos que faltan por insertar.
- `road` es el vector con la solución parcial.
- `most_north` es el nodo más al norte.
- `most_west` es el nodo más al oeste.
- `most_east` es el nodo más al este.
- `get_best_candidate` es una función auxiliar que dado un camino y un vector de candidatos devuelve un vector con la posición del punto óptimo y dónde queremos insertarlo en el camino.

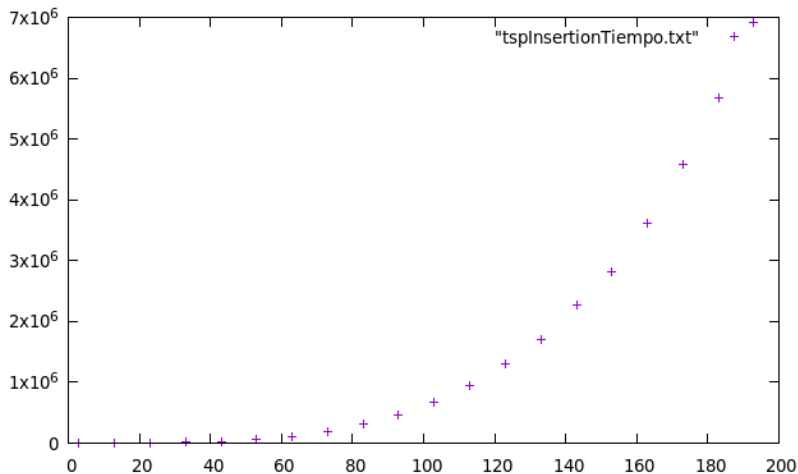
Enfoque 2: por inserción

En la nueva función `get_best_solution`, primero calculamos e insertamos en `road` los nodos más al norte, este y oeste, para que se queden dentro los máximos nodos posibles. Mientras que `candidates` no sea vacío calculamos el nodo y la posición con los cuales la distancia que tenemos que recorrer aumenta lo mínimo posible al añadir un nodo, y lo insertamos en `road`, quitándolo de `candidates`.

Enfoque 2: por inserción. Análisis empírico

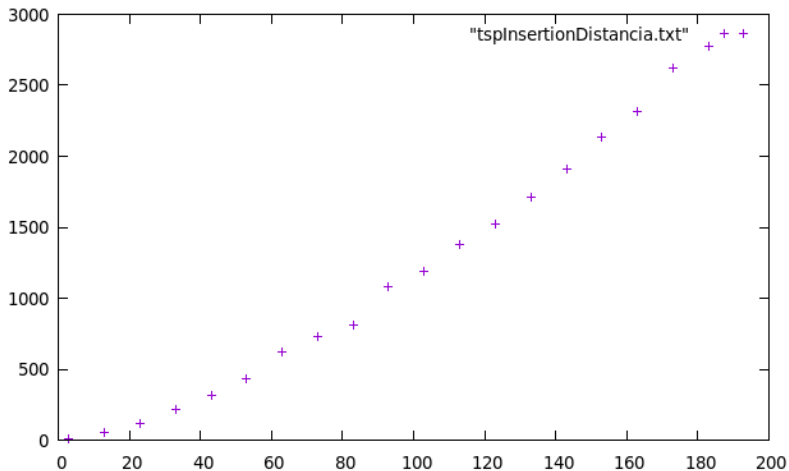
- **Tamaños de prueba:** desde 3 hasta 200 ciudades, con incremento de 10.
- Cada iteración la repetimos 100 veces y hacemos la media, con el fin de eliminar peores y mejores casos.

Enfoque 2: por inserción. Análisis empírico



Datos empíricos para viajante de comercio versión inserción, tiempo

Enfoque 2: por inserción. Análisis empírico



Dato empírico para viajante de comercio versión inserción, distancia

Enfoque 3: por perturbaciones

Este enfoque, de nuevo *greedy*, dado un recorrido, realiza las perturbaciones indicadas por un parámetro para intentar mejorarlo.

Enfoque 3: por perturbaciones

PASOS

1. Calculamos la solución dada por el algoritmo SNF.
2. Calculamos el nodo respecto el que tenemos que perturbar.
3. Perturbamos y vemos la ganancia del camino.
4. Si la ganancia es mejor se cambia el camino.
5. Se devuelve el camino.

Enfoque 3: por perturbaciones

Hacemos uso de:

- `points` es un vector con los nodos dados.
- `perturbations` es el número de perturbaciones que aplicamos al algoritmo.
- `get_snf_solution` es una función auxiliar que calcula según el algoritmo por cercanía una solución al conjunto de puntos.
- `get_worst_node` es una función auxiliar que calcula el nodo tal que según el recorrido actual su distancia al siguiente punto es la mayor.
- `perturbate` es una función auxiliar que encuentra un camino diferente que haga que el peor nodo mejore y sobrescribe el camino actual.

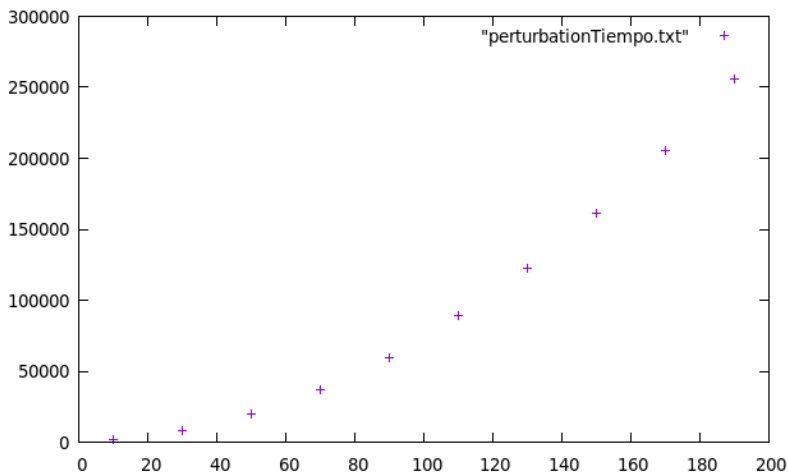
Enfoque 3: por perturbaciones

Primero calculamos una solución inicial con el algoritmo de *cercanía*. Después calculamos el peor nodo de ese recorrido e intentamos encontrar otra combinación de nodos que mejore ese nodo en concreto. Este proceso lo repetimos tantas veces como `perturbations` indique.

Enfoque 3: por perturbaciones. Análisis empírico

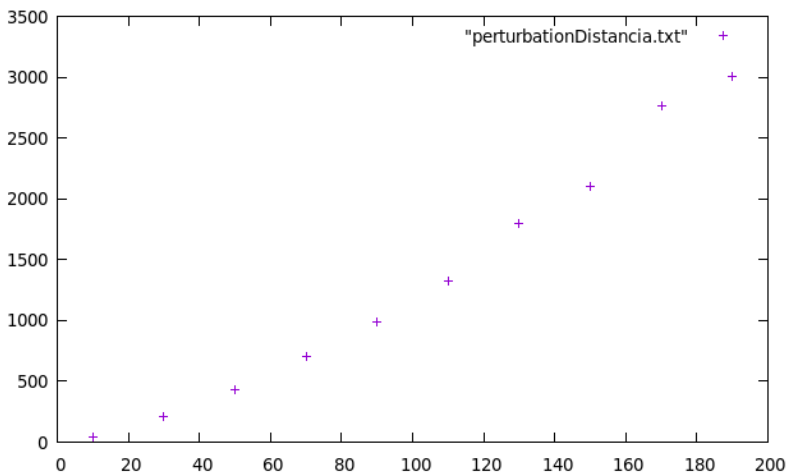
- **Tamaños de prueba:** desde 10 hasta 200 ciudades, con incremento de 20.
- Cada iteración la repetimos 100 veces y hacemos la media, con el fin de eliminar peores y mejores casos.

Enfoque 3: por perturbaciones. Análisis empírico



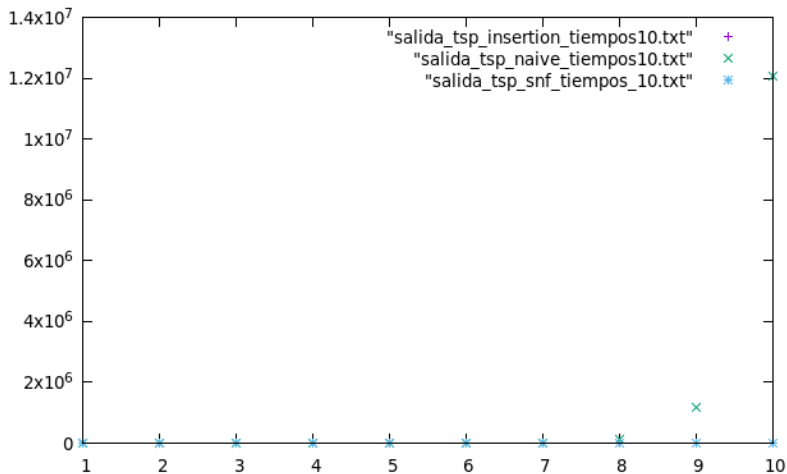
Datos empíricos para viajante de comercio versión perturbaciones, tiempo

Enfoque 3: por perturbaciones. Análisis empírico



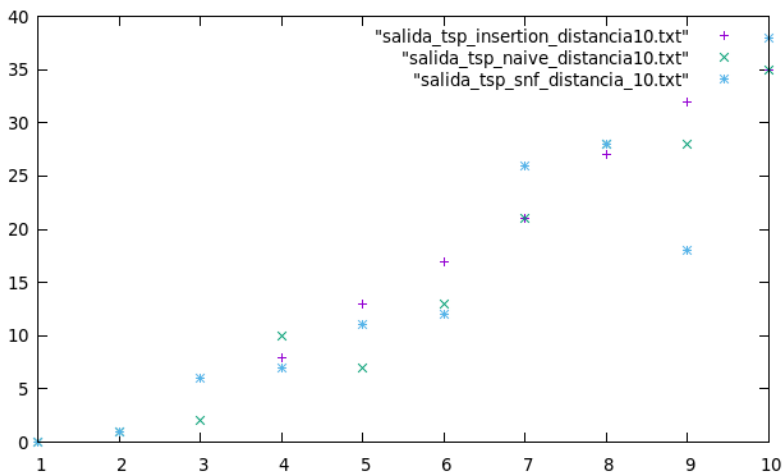
Datos empíricos para viajante de comercio versión perturbaciones, distancia

Comparación de enfoques



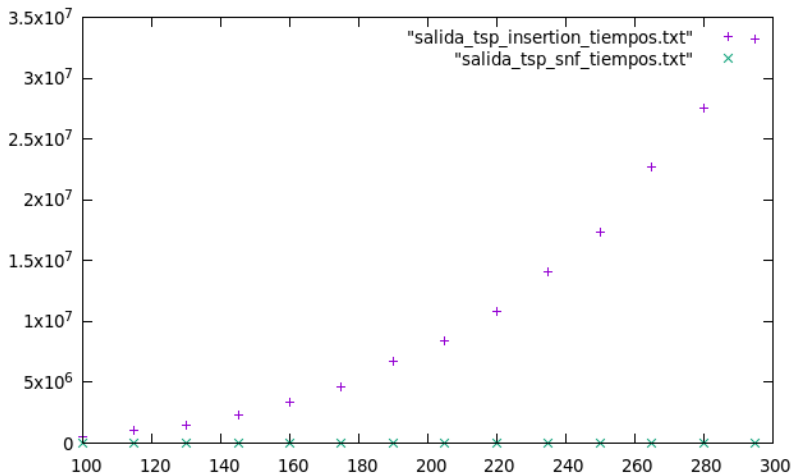
Contraste de datos empíricos: tiempo

Comparación de enfoques



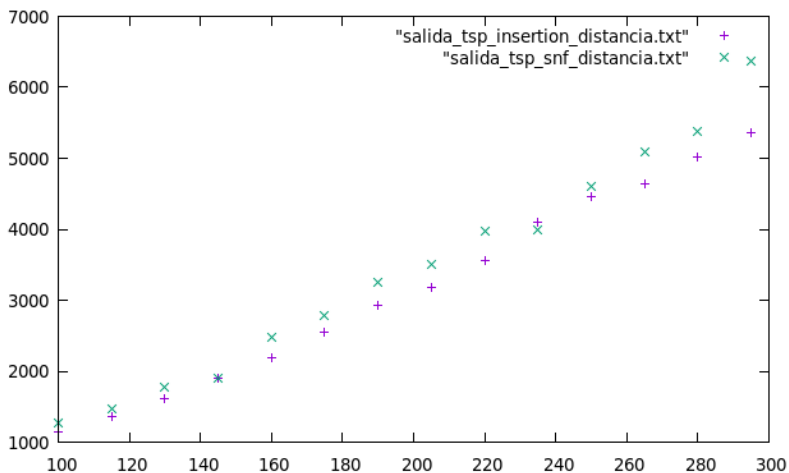
Contraste de datos empíricos: distancia

Comparación de enfoques



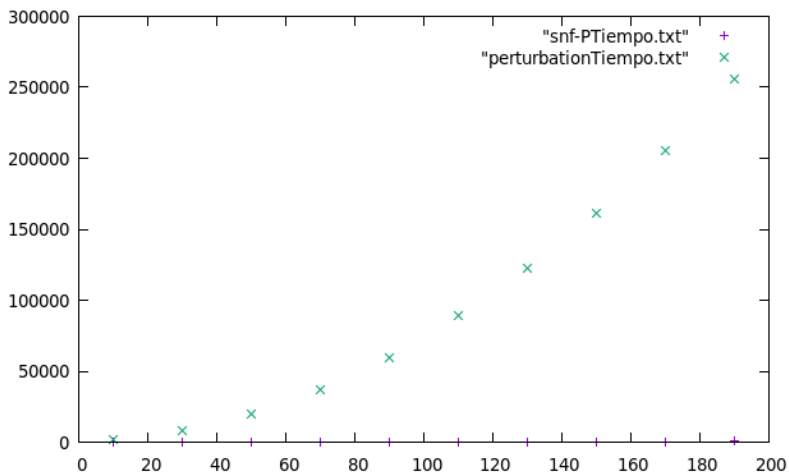
Contraste de datos empíricos (cercanía e inserción): tiempo

Comparación de enfoques



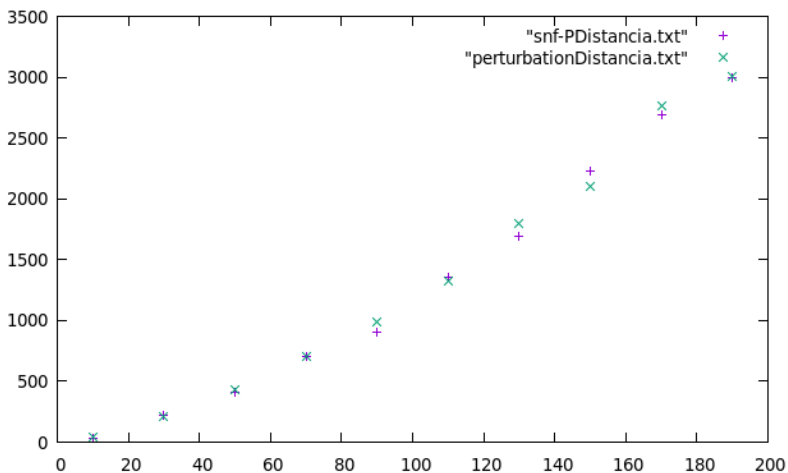
Contraste de datos empíricos (cercanía e inserción): distancia

Comparación de enfoques



Contraste de datos empíricos (cercanía y perturbaciones): tiempo

Comparación de enfoques



Contraste de datos empíricos (cercanía y perturbaciones): distancia

Asignación de tareas (*worker*)

Supongamos que disponemos de n trabajadores y n tareas. Sea $c_{ij} > 0$ el coste de asignarle la tarea j al trabajador i . Una asignación válida es aquella en la que a cada trabajador le corresponde una tarea y cada tarea la realiza un trabajador diferente. Dada una asignación válida, definimos el coste de dicha asignación como la suma total de los costes individuales. Diseñe un algoritmo voraz para obtener una asignación de tareas a trabajadores óptima.

$$W_a = \sum_{j=0}^{n-1} C_{j,a_j}$$

Enfoque 1: inserción

$$C = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 3 \\ 1 & 4 & 2 \\ 2 & 7 & 5 \end{pmatrix} \leftarrow$$

$a = \{O, , \}$
 $d = \{F, T, T\}$

(3)

- `get_best_solution`, una función para calcular la asignación especificada anteriormente.
- `find_best_task`, una función auxiliar para calcular la mejor tarea que se encuentre disponible (haciendo uso de un vector de disponibles, `available`), de un conjunto de tareas

- **Tamaños de prueba:** desde 100 hasta 400 trabajadores, con incremento de 200.
- Cada iteración la repetimos 100 veces y hacemos la media, con el fin de eliminar peores y mejores casos.

Datos empíricos para asignación de tareas versión inserción, tiempo

Datos empíricos para asignación de tareas versión inserción, coste

Este algoritmo consiste en, partiendo de una asignación, ir modificándola hasta encontrar una mejor, es decir, con una **ganancia** positiva.

Buscamos elemento con mayor coste de todas las asignaciones: a_m , donde m es la posición del elemento en el vector a de asignaciones.

Tomamos la que tenga mayor **ganancia** (p con $W_{a'_b}$ menor).

Repetimos número **arbitrario** de veces: cada iteración, obtenemos solución mejor, o misma solución.

Podemos partir de la asignación que proporciona el enfoque por *inserción*.

- `get_best_solution`, de nuevo nuestra función principal para resolver el problema.
- `find_worst_worker`, una función auxiliar para encontrar el trabajador que tiene la *peor tarea asignada*, es decir, el que tiene mayor costo (1).
- `find_best_permutation`, una función auxiliar que, de entre todas las permutaciones posibles, encuentra la que tiene una ganancia mayor (2).
- `permute`, una función auxiliar que efectúa la permutación, es decir, modifica el vector a de asignaciones para efectuar el intercambio encontrado.

- **Tamaños de prueba:** desde 1 hasta 100 trabajadores, con incremento de 10.
- Cada iteración la repetimos 100 veces y hacemos la media, con el fin de eliminar peores y mejores casos.

Datos empíricos para asignación de tareas versión permutaciones, coste

Enfoque con permutaciones nos conduciría a solución óptima en una iteración.

Podemos partir de asignación cualquiera y mejorarla con sucesivas iteraciones.

Contraste de datos empíricos (inserción y permutaciones): tiempo

Contraste de datos empíricos (inserción y permutaciones): coste

Contraste de datos empíricos (inserción, permutaciones y fuerza bruta): tiempo

Contraste de datos empíricos (inserción, permutaciones y fuerza bruta): coste

Conclusiones

Muy relevante al trabajar con grandes cantidades de datos.