BD 2 - Chiavi & Coperture Canoniche

Luca Cosmo

Università Ca' Foscari Venezia





Chiavi ed Attributi Primi

Definition (Superchiave)

Dato una schema di relazione R(T,F), un insieme di attributi $X\subseteq T$ è una superchiave di R se e solo se $X\to T\in F^+$.

Definition (Chiave)

Una chiave è una superchiave minimale, cioè una superchiave tale che nessuno dei suoi sottoinsiemi propri sia a sua volta una superchiave.

Definition (Attributi Primi)

Un attributo è primo se e solo se appartiene ad almeno una chiave.



Dato R(T, F), possiamo verificare se $X \subseteq T$ è una superchiave tramite il seguente algoritmo di costo polinomiale:

- \blacksquare Calcola la chiusura X_F^+
- 2 Verifica se $X_F^+ = T$

Example

Dato R(T, F), possiamo verificare se $X \subseteq T$ è una superchiave tramite il seguente algoritmo di costo polinomiale:

- \blacksquare Calcola la chiusura X_F^+
- 2 Verifica se $X_F^+ = T$

Example

Dato R(T, F), possiamo verificare se $X \subseteq T$ è una superchiave tramite il seguente algoritmo di costo polinomiale:

- \blacksquare Calcola la chiusura X_F^+
- 2 Verifica se $X_F^+ = T$

Example

- $2 ABD_1^+ = ABCD (tramite AB \rightarrow C)$



Dato R(T, F), possiamo verificare se $X \subseteq T$ è una superchiave tramite il seguente algoritmo di costo polinomiale:

- \blacksquare Calcola la chiusura X_F^+
- 2 Verifica se $X_F^+ = T$

Example

- $2 ABD_1^+ = ABCD \text{ (tramite } AB \to C)$

Dato R(T, F), possiamo verificare se $X \subseteq T$ è una superchiave tramite il seguente algoritmo di costo polinomiale:

- I Calcola la chiusura X_F^+
- 2 Verifica se $X_F^+ = T$

Example

- $2 ABD_1^+ = ABCD \text{ (tramite } AB \to C)$
- 3 $ABD_2^+ = ABCDE$ (tramite $A \rightarrow E$)



Dato R(T, F), possiamo verificare se $X \subseteq T$ è una chiave tramite il seguente algoritmo di costo polinomiale:

- I Verifica se X è una superchiave. Se non lo è, non è una chiave
- **2** Verifica che per ogni $A \in X$ si abbia $(X \setminus \{A\})_F^+ \neq T$

Example

Si consideri la relazione R(T,G), con T=ABCDEF e $G=\{AB\to C, E\to A, A\to E, B\to F\}$. ABD è chiave, perchè esso è una superchiave (come dimostrato) ed inoltre abbiamo che:

Dato R(T, F), possiamo verificare se $X \subseteq T$ è una chiave tramite il seguente algoritmo di costo polinomiale:

- I Verifica se X è una superchiave. Se non lo è, non è una chiave
- **2** Verifica che per ogni $A \in X$ si abbia $(X \setminus \{A\})_F^+ \neq T$

Example

Si consideri la relazione R(T,G), con T=ABCDEF e $G=\{AB\to C, E\to A, A\to E, B\to F\}$. ABD è chiave, perchè esso è una superchiave (come dimostrato) ed inoltre abbiamo che:

1 A non può essere rimosso: $BD_G^+ = BDF$

Dato R(T, F), possiamo verificare se $X \subseteq T$ è una chiave tramite il seguente algoritmo di costo polinomiale:

- I Verifica se X è una superchiave. Se non lo è, non è una chiave
- **2** Verifica che per ogni $A \in X$ si abbia $(X \setminus \{A\})_F^+ \neq T$

Example

Si consideri la relazione R(T,G), con T=ABCDEF e $G=\{AB\to C, E\to A, A\to E, B\to F\}$. ABD è chiave, perchè esso è una superchiave (come dimostrato) ed inoltre abbiamo che:

- **1** A non può essere rimosso: $BD_G^+ = BDF$
- **2** *B* non può essere rimosso: $AD_G^+ = ADE$



Dato R(T, F), possiamo verificare se $X \subseteq T$ è una chiave tramite il seguente algoritmo di costo polinomiale:

- I Verifica se X è una superchiave. Se non lo è, non è una chiave
- **2** Verifica che per ogni $A \in X$ si abbia $(X \setminus \{A\})_F^+ \neq T$

Example

Si consideri la relazione R(T,G), con T=ABCDEF e $G=\{AB\to C, E\to A, A\to E, B\to F\}$. ABD è chiave, perchè esso è una superchiave (come dimostrato) ed inoltre abbiamo che:

- **1** A non può essere rimosso: $BD_G^+ = BDF$
- **2** *B* non può essere rimosso: $AD_G^+ = ADE$
- **3** D non può essere rimosso: $AB_G^+ = ABCEF$



Trovare una Chiave

Dato R(T, F), è possibile trovare una sua chiave in tempo polinomiale. L'idea dell'algoritmo è di partire da T e rimuovere uno ad uno tutti gli attributi che non sono indispensabili per derivare T.

Algoritmo

```
function \operatorname{FINDKEY}(R(T,F))
K \leftarrow T
for all A \in T do
if (K \setminus \{A\})_F^+ = T then
K \leftarrow K \setminus \{A\}
return K
```

Sia
$$G = \{AB \rightarrow C, E \rightarrow A, A \rightarrow E, B \rightarrow F\}$$
. Costruiamo una chiave:

I Inizializziamo $K_0 = ABCDEF$

Sia
$$G = \{AB \rightarrow C, E \rightarrow A, A \rightarrow E, B \rightarrow F\}$$
. Costruiamo una chiave:

- **1** Inizializziamo $K_0 = ABCDEF$
- 2 Rimuoviamo A da K_0 : $BCDEF_G^+ = ABCDEF$, quindi A deve essere rimosso ed aggiorniamo la chiave a $K_1 = BCDEF$

- 1 Inizializziamo $K_0 = ABCDEF$
- **2** Rimuoviamo A da K_0 : $BCDEF_G^+ = ABCDEF$, quindi A deve essere rimosso ed aggiorniamo la chiave a $K_1 = BCDEF$
- Rimuoviamo B da K_1 : $CDEF_G^+ = ACDEF$, quindi B va tenuto

- **1** Inizializziamo $K_0 = ABCDEF$
- 2 Rimuoviamo A da K_0 : $BCDEF_G^+ = ABCDEF$, quindi A deve essere rimosso ed aggiorniamo la chiave a $K_1 = BCDEF$
- Rimuoviamo B da K_1 : $CDEF_G^+ = ACDEF$, quindi B va tenuto
- A Rimuoviamo C da K_1 : $BDEF_G^+ = ABCDEF$, quindi C deve essere rimosso ed aggiorniamo la chiave a $K_2 = BDEF$

- **1** Inizializziamo $K_0 = ABCDEF$
- 2 Rimuoviamo A da K_0 : $BCDEF_G^+ = ABCDEF$, quindi A deve essere rimosso ed aggiorniamo la chiave a $K_1 = BCDEF$
- Rimuoviamo B da K_1 : $CDEF_G^+ = ACDEF$, quindi B va tenuto
- Rimuoviamo C da K_1 : $BDEF_G^+ = ABCDEF$, quindi C deve essere rimosso ed aggiorniamo la chiave a $K_2 = BDEF$
- **5** Rimuoviamo D da K_2 : $BEF_G^+ = ABCEF$, quindi D va tenuto



- **1** Inizializziamo $K_0 = ABCDEF$
- **2** Rimuoviamo A da K_0 : $BCDEF_G^+ = ABCDEF$, quindi A deve essere rimosso ed aggiorniamo la chiave a $K_1 = BCDEF$
- Rimuoviamo B da K_1 : $CDEF_G^+ = ACDEF$, quindi B va tenuto
- Rimuoviamo C da K_1 : $BDEF_G^+ = ABCDEF$, quindi C deve essere rimosso ed aggiorniamo la chiave a $K_2 = BDEF$
- **5** Rimuoviamo D da K_2 : $BEF_G^+ = ABCEF$, quindi D va tenuto
- **6** Rimuoviamo E da K_2 : $BDF_G^+ = BDF$, quindi E va tenuto



- **1** Inizializziamo $K_0 = ABCDEF$
- 2 Rimuoviamo A da K_0 : $BCDEF_G^+ = ABCDEF$, quindi A deve essere rimosso ed aggiorniamo la chiave a $K_1 = BCDEF$
- \blacksquare Rimuoviamo B da K_1 : $CDEF_G^+ = ACDEF$, quindi B va tenuto
- Rimuoviamo C da K_1 : $BDEF_G^+ = ABCDEF$, quindi C deve essere rimosso ed aggiorniamo la chiave a $K_2 = BDEF$
- **5** Rimuoviamo D da K_2 : $BEF_G^+ = ABCEF$, quindi D va tenuto
- 6 Rimuoviamo E da K_2 : $BDF_G^+ = BDF$, quindi E va tenuto
- **7** Rimuoviamo F da K_2 : $BDE_G^+ = ABCDEF$, quindi F deve essere rimosso ed aggiorniamo la chiave a $K_3 = BDE$



Sia $G = \{AB \rightarrow C, E \rightarrow A, A \rightarrow E, B \rightarrow F\}$. Costruiamo una chiave:

- **1** Inizializziamo $K_0 = ABCDEF$
- 2 Rimuoviamo A da K_0 : $BCDEF_G^+ = ABCDEF$, quindi A deve essere rimosso ed aggiorniamo la chiave a $K_1 = BCDEF$
- 3 Rimuoviamo B da K_1 : $CDEF_G^+ = ACDEF$, quindi B va tenuto
- Rimuoviamo C da K_1 : $BDEF_G^+ = ABCDEF$, quindi C deve essere rimosso ed aggiorniamo la chiave a $K_2 = BDEF$
- **5** Rimuoviamo D da K_2 : $BEF_G^+ = ABCEF$, quindi D va tenuto
- 6 Rimuoviamo E da K_2 : $BDF_G^+ = BDF$, quindi E va tenuto
- **?** Rimuoviamo F da K_2 : $BDE_G^+ = ABCDEF$, quindi F deve essere rimosso ed aggiorniamo la chiave a $K_3 = BDE$

L'algoritmo ritorna la chiave $K_3 = BDE$. E' l'unica chiave?



Trovare l'Insieme delle Chiavi

Dato R(T, F), trovare tutte le chiavi ha costo esponenziale, perchè ogni sottoinsieme di T è potenzialmente una chiave. Esiste però un algoritmo piuttosto ottimizzato per la ricerca di tutte le chiavi.

Intuizione

- Generiamo le possibili chiavi dalle più piccole alle più grandi
- Rappresentiamo i candidati da testare nella forma X :: (Y), dove X è l'insieme degli attributi da testare come chiave, e Y l'insieme dei possibili attributi da aggiungere a X qualora $X_F^+ \neq T$.
- Se $X_F^+ = T$, allora X è una chiave e possiamo scartare X :: (Y)
- Altrimenti calcoliamo $Y \setminus X_F^+ = \{A_1, \dots, A_n\}$ e generiamo i nuovi candidati $XA_1 :: (A_2, \dots, A_n), XA_2 :: (A_3, \dots, A_n), \dots, XA_n :: ()$
- Nota che se un attributo non compare mai alla destra di una dipendenza funzionale, allora esso deve fare parte di tutte le chiavi.
- Nota che se un attribute compare a destra, ma non compare mai a sinistra di una dipendenza funzionale, allora non comparirà mai in



Trovare l'Insieme delle Chiavi

```
function FINDALLKEYS(R(T, F))
    Z = \{B \in T \mid \forall X \rightarrow Y \in F : B \notin Y\} / \text{non compaiono a dx}
    V = \{B \in T \mid \forall X \rightarrow Y \in F : B \notin X\} / \text{non compaiono a sx}
    Cand = [Z :: (T \setminus (Z \cup V)]
    Kevs = []
    while Cand \neq [] do
         X :: (Y) = \text{Head}(Cand)
         Cand = TAIL(Cand)
         if \exists K \in Kevs : K \subset X then
             if X_{\scriptscriptstyle F}^+ = T then
                  Kevs = Kevs + X
             else
                  A_1,\ldots,A_n=Y\setminus X_F^+
                  for i \in 1, \ldots, n do
                       Cand = Cand + XA_i :: (A_{i+1}, \dots, A_n)
```

Trovare l'Insieme delle Chiavi: Esempio (1/5)

Sia
$$G = \{AB \rightarrow C, E \rightarrow A, A \rightarrow E, B \rightarrow F\}$$
:

- Cand = [BD :: (AE)]
- *Keys* = []
- X :: (Y) = BD :: (AE)
- $X_G^+ = BD_G^+ = BDF$, quindi BD non è una chiave
- $Y \setminus X_G^+ = AE$

Aggiornamento:

- Cand = [BDA :: (E), BDE :: ()]
- Keys = []

Trovare l'Insieme delle Chiavi: Esempio (2/5)

Sia
$$G = \{AB \rightarrow C, E \rightarrow A, A \rightarrow E, B \rightarrow F\}$$
:

- Cand = [BDA :: (E), BDE :: ()]
- *Keys* = []
- X :: (Y) = BDA :: (E)
- $X_G^+ = BDA_G^+ = BDACEF$, quindi BDA è una chiave

Aggiornamento:

- Cand = [BDE :: ()]
- Keys = [BDA]



Trovare l'Insieme delle Chiavi: Esempio (4/5)

Sia
$$G = \{AB \rightarrow C, E \rightarrow A, A \rightarrow E, B \rightarrow F\}$$
:

- Cand = [BDE :: ()]
- *Keys* = [*BDA*]
- *X* :: (*Y*) = *BDE* :: ()
- $X_G^+ = BDE_G^+ = BDEACF$, quindi BDE è una chiave

Aggiornamento:

- Cand = []
- Keys = [BDA, BDE]

Poichè Cand = [], l'algoritmo termina.



Verifica di Primalità

Dato R(T, F), il problema di verificare se un attributo $A \in T$ è primo ha complessità esponenziale:

- più precisamente, si può dimostrare che è un problema NP-completo
- ciò implica che non esistono soluzioni significativamente più efficienti dell'approccio ovvio di generare tutte le possibili chiavi!
- questo è l'approccio che useremo per trovare l'insieme degli attributi primi quando sarà necessario all'interno del corso

Forma Canonica

Abbiamo visto vari algoritmi che operano sull'insieme delle dipendenze funzionali. Per questo motivo è utile portare tale insieme in una forma più "disciplinata", detta forma canonica, equivalente all'originale.

Definition (Equivalenza)

Due insiemi di dipendenze funzionali F e G sono equivalenti, indicato con $F \equiv G$, se e solo se $F^+ = G^+$.

Se F = G allora $F \equiv G$, ma in generale non vale il contrario.



Forma Canonica

Definition (Attributo Estraneo)

Sia $X \to Y \in F$. L'attributo $A \in X$ è estraneo sse $X \setminus \{A\} \to Y \in F^+$.

Definition (Dipendenza Ridondante)

La dipendenza $X \to Y \in F$ è ridondante sse $X \to Y \in (F \setminus \{X \to Y\})^+$.

Definition (Forma Canonica)

F è in forma canonica se e solo se per ogni $X \rightarrow Y \in F$:

- |Y| = 1;
- 2 X non contiene attributi estranei;
- $X \to Y$ non è ridondante.



Copertura Canonica

Definition (Copertura Canonica)

G è una copertura canonica di F sse $F \equiv G$ e G è in forma canonica.

Theorem

Per ogni insieme di dipendenze F esiste una copertura canonica.

La dimostrazione è costruttiva: definiamo un algoritmo per produrre una copertura canonica. Si osservi che uno stesso insieme di dipendenze può avere più coperture canoniche.

Copertura Canonica

L'algoritmo applica i seguenti 3 passi:

- Decompone tutte le dipendenze funzionali che hanno più attributi sulla destra. $X \to Y \Rightarrow \{X \to A \mid A \in Y\}$
- 2 Togliere dalla parte sisnistra delle dipendenze gli attributi che non impediscono di derivare la dipendenza stessa.
 X → A ⇒ X \ Z | A ∈ (X \ Z)⁺_E
- **3** Togliere le dipendenze funzionali non essenziali paer derivare la dipendenza stessa. $X \to A \Rightarrow F^{new} = F \setminus \{X \to A\} \mid A \in X_{F \setminus \{X \to A\}}^+$

Copertura Canonica

```
function Canonize(F)
     G \leftarrow \{X \rightarrow A \mid \exists Y : X \rightarrow Y \in F \land A \in Y\}
     for all X \to A \in G such that |X| > 1 do
           7 \leftarrow X
           for all B \in X do
                if A \in (Z \setminus \{B\})^+_C then
                      Z \leftarrow Z \setminus \{B\}
           G \leftarrow (G \setminus \{X \rightarrow A\}) \cup \{Z \rightarrow A\}
     for all X \to A \in G do
          if A \in X_{G \setminus \{X \to A\}}^+ then
                G \leftarrow G \setminus \{X \rightarrow A\}
     return G
```

Copertura Canonica: Esempio

Sia
$$F = \{A \rightarrow BC, B \rightarrow C, A \rightarrow B, AB \rightarrow C\}$$
:

- **1** decomponiamo $A \to BC$ in $A \to B$ e $A \to C$. Dato che $A \to B$ era già presente, otteniamo $G = \{A \to C, B \to C, A \to B, AB \to C\}$
- I'unica dipendenza che può contenere attributi estranei è $AB \to C$. A è estraneo, perchè $C \in B_G^+ = BC$, quindi la dipendenza diventa $B \to C$. Dato che $B \to C$ era già presente in G, otteniamo il nuovo insieme $H = \{A \to C, B \to C, A \to B\}$
- **3** è facile verificare che l'unica dipendenza ridondante è $A \to C$, dato che $C \in A^+_{H \setminus \{A \to C\}} = ABC$. Pertanto una copertura canonica di F è l'insieme $\{B \to C, A \to B\}$

Checkpoint

Punti Chiave

- I concetti di chiave, superchiave ed attributo primo
- I principali algoritmi relativi a tali concetti e la loro complessità
- Il concetto di copertura canonica ed un algoritmo per calcolarla

Materiale Didattico

Fondamenti di Basi di Dati: Sezioni 5.2.4 e 5.2.5