$$P_n(x) = \sum_{i=0}^{n-1} a_i \cdot p_i(x)$$

$$P_n(x) = \sum_{i=0}^{n-1} a_i \cdot p_i(x)$$
$$\frac{p_i(x)}{p_i(x)} = \begin{cases} 1 & \text{se } i = 0\\ \prod_{k=0}^{i-1} (x - x_k) & \text{se } i > 0 \end{cases}$$

$$a_i = f[x_0, x_1, \cdots, x_i]$$

$$= \frac{f[x_1, x_2, \cdots, x_n] - f[x_0, x_1, \cdots, x_{n-1}]}{x_n - x_0}$$

Para um caso onde n=4, temos uma matriz quadrada de ordem m=3:

tabela =
$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 & 3 \\ f[x_0] & f[x_0, x_1] & f[x_0, x_1, x_2] & f[x_0, \dots, x_3] \\ f[x_1] & f[x_1, x_2] & f[x_1, x_2, x_3] \\ f[x_2] & f[x_2, x_3] \\ f[x_3] & \end{bmatrix}$$

ou seja, cada elemento a_{ij} é calculado apenas com i=0 até i=m-j, Para

passo 1	passo 2	passo 3	
$f(x_0)$	$f(x_0,x_1)$	$f(x_0, x_1, x_2)$	$f(x_0, x_1, x_2, x_3)$
$f(x_1)$	$f(x_1,x_2)$	$f(x_1, x_2, x_3)$	
$f(x_2)$	$f(x_2,x_3)$		
$f(x_3)$			

cada linha i e coluna j, para i=1 até m-1, os termos a_{ij} da matriz serão:

$$a_{ij} \leftarrow \begin{cases} f[x_i, x_{\alpha}] = \frac{f[x_{\alpha}] - f[x_i]}{x_{\alpha} - x_i} & \text{somente em } j = 1\\ f[x_0, \dots, x_j] = \frac{a_{\upsilon\varepsilon} - a_{i\varepsilon}}{x_{\alpha} - x_i} & \text{desde } j = 2 \end{cases}$$
 (1)

onde:

$$\alpha=i+j$$

$$v = i+1$$

$$\varepsilon = j-1$$

E finalmente, com j representando o número da coluna da matriz criada,

$$P_n(x) = \sum_{j=0}^{m} a_{0j} \cdot \prod_{\substack{k=0 \ j \neq 0}}^{j-1} (x - x_k)$$
 (2)

1 USO DO PROGRAMA

Existem dois tipos de entradas para o programa:

- 1. usando um arquivo texto devidamente formato.
- 2. passando os dados "manualmente" via teclado.

Para demonstrar o caso (1), consideremos o seguinte arquivo de entrada como exemplo:

```
1 4 2 0 2 3 4 5 4 5 9 1
```

A primeira linha deve ser um número n natural que indique a quantidade de pontos (a serem lidos a seguir). A as n-ésimas linhas restantes deve ter a forma x f(x), que descrevem a tabela das coordenadas.

Para compilar e executar o programa usando esse arquivo **arqEntradas** digitamos esses dois comandos na linha de comandos:

```
$ gcc -D AUTO -o polinomioNewton main.c
$ ./polinomioNewton < arqEntradas</pre>
```

Essa opção apenas desativa os printf s para não poluir a tela quando um arquivo é passado.

Para demonstrar o caso (2), consideremos as mesmas entradas do exemplo anterior só que agora elas serão inseridas/digitadas pelo usuário.

Para compilar o comando é o mesmo só que agora sem a opção -D:

```
$ gcc -o polinomioNewton main.c
```

Após compilar e digitar o comando seguinte, teremos (neste caso) a execução do programa que espera o usuário digitar os valores indicados. A figura (1) mostra esta execução.

\$./polinomioNewton # para executar o programa

```
~ polinomioNewton $ ./polinomioNewton
>> Digite a quantidade de pontos (numero natural): 4
>> Digite no formato "x f(x)" (sem aspas) seguido de um ENTER a cada Xi
i
0: 0 2
1: 2 3
2: 5 4
3: 9
```

Nos dois tipos de entradas demonstrados, a precisão dos coeficientes do polinômio interpolador é (por padrão) de 3 casas decimais. Para alterar isso, independente do modo de entrada dos dados, basta acrescentar ${\tt -D}$ PRECISAO= ${\tt N}$ ao executar o comando que compilará o código, por exemplo:

```
\ gcc -D PRECISAO -o polinomioNewton main.c # o mesmo que N=1 
\ gcc -D PRECISAO=4 -o polinomioNewton main.c # N deve ser um número natural em [0..6]
```