

Solución Débil a Problema de Poisson

Michael Abarca Jiménez

Universidad de Costa Rica
Escuela de Matemática
SP-1320: Análisis Real



- Introducción.
- Resultados Básicos Espacios de Hilbert.
- Teorema de Lax - Milgram.
- Espacios de Sobolev $W^{1,p}$.
- Desigualdad de Poincaré.
- Resolver Problema de Poisson.



Definición

Sea H un espacio vectorial. Un producto escalar, (u, v) , es una forma bilineal en $H \times H$ con valores en \mathbb{R} tal que

- 1 $(u, v) = (v, u), \quad \forall u, v \in H$
- 2 $(u, u) \geq 0, \quad \forall u \in H$
- 3 $(u, u) \neq 0, \quad \forall u \neq 0$

Se puede mostrar que $\|u\| := \sqrt{(u, u)}$ es una norma.

Definición

Un espacio de Hilbert es un espacio vectorial H equipado con un producto escalar tal que H es completo con respecto a la norma inducida $\|\cdot\|$.



Ejemplo

$L^2(\mathbb{R})$ es un espacio de Hilbert con producto escalar definido como

$$(f, g) = \int_{\mathbb{R}} fg, \quad \forall f, g \in L^2(\mathbb{R})$$

Observación

Todos los espacios de Hilbert son Banach. Adicional a las propiedades de un espacio de Banach, los espacios de Hilbert también tienen “ángulos”. Por ejemplo, si $(f, g) = 0$, decimos que f, g son ortogonales.



Observación

La siguiente propiedad muestra que la proyección que usamos en \mathbb{R}^n también existe en espacios de Hilbert.

Teorema

Sea $K \subset H$ un conjunto cerrado y convexo no vacío. Entonces, para cada $f \in H$ existe un único elemento $u \in K$ tal que

$$|f - u| = \min_{v \in K} |f - v|$$

Adicionalmente, u es caracterizado por la siguientes propiedades

- $u \in K$
- $(f - u, v - u) \leq 0, \quad \forall v \in K$

Se denota $u = P_K f$.



Observación

El siguiente lema prueba que el mapeo proyección no incrementa la distancia.

Lema

Sea $K \subset H$ un conjunto cerrado y convexo no vacío. Entonces

$$|P_K f_1 - P_K f_2| \leq |f_1 - f_2|, \quad \forall f_1, f_2 \in H$$



Corolario

Asuma que $M \subset H$ es un subespacio lineal cerrado. Sea $f \in H$. Entonces $u = P_M f$ es caracterizado por

- 1 $u \in M$
- 2 $(f - u, v) = 0, \quad \forall v \in M$



Teorema

Dado $\Phi \in H^$, existe un único $f \in H$ tal que*

$$\Phi(u) = (f, u), \quad \forall u \in H$$

Adicionalmente,

$$|f| = \|\Phi\|_{H^*}$$

Observación

Podemos identificar H con H^* por el teorema anterior.



Definición

Una forma bilineal $\alpha : H \times H \rightarrow R$ se dice continua si existe una constante C tal que

$$|\alpha(u, v)| \leq C|u||v|, \quad \forall u, v \in H$$

además decimos que α es coactiva si hay una constante $a > 0$ tal que

$$|\alpha(v, v)| \geq a|v|^2, \quad \forall v \in H$$

Observación

Es evidente que para cualquier espacio de Hilbert, su producto escalar (\cdot, \cdot) en H es una forma bilineal continua y coactiva.



Teorema

(Teorema de contracción) Sea X un espacio métrico completo no vacío y sea $f : X \rightarrow X$ un mapeo estricto. Esto es, existe $k \in (0, 1)$ tal que

$$d(f(x), f(y)) \leq kd(x, y), \quad \forall x, y \in X$$

Entonces, hay un único $x \in X$ tal que $x = f(x)$.



Teorema

(Lax - Milgram) Asuma que $\alpha(u, v)$ es una forma bilineal en H que es continua y coactiva. Entonces, para cada $\Phi \in H^$, existe un único $u \in H$ tal que*

$$\alpha(u, v) = \Phi(v), \quad \forall v \in H$$

Adicionalmente, si α es simétrico u está caracterizado por

- ❶ $u \in K$
- ❷ $\frac{1}{2}\alpha(u, v) - \Phi(u) = \min_{v \in K} \{\frac{1}{2}\alpha(u, v) - \Phi(v)\}$



Definición

Tome $U \subset \mathbb{R}^d$ un conjunto abierto, y sea p en $[1, +\infty)$. El espacio de Sobolev $W^{1,p}(\Omega)$ se define como

$$W^{1,p}(\Omega) = \{u \in L^p(\Omega) | \partial_{x_i} u \in L^p(\Omega), \quad 1 \leq i \leq d\}$$

Denotamos

$$H^1(I) = W^{1,2}(\Omega),$$



Observación

El espacio $W^{1,p}$ es un espacio de Banach equipado con la norma

$$\|u\|_{W^{1,p}} = \|u\|_{L^p} + \|\nabla u\|_{L^p}$$

O si $1 < p < \infty$, con la norma equivalente $(\|u\|_{L^p}^p + \|\nabla u\|_{L^2}^p)^{1/p}$.
El espacio H^1 es un espacio de Hilbert con el producto escalar

$$(u, v)_{H^1} = (u, v)_{L^2} + (\nabla u, \nabla v)_{L^2}$$

Con norma inducida

$$\|u\|_{H^1} = (\|u\|_{L^2}^2 + \|\nabla u\|_{L^2}^2)^{1/2}$$



Observación

- 1 Para cualquier conjunto abierto simplemente conexo $\Omega \subset \mathbb{R}^d$, el espacio $W_0^{1,p}(\Omega)$ se define como la colección de funciones en $W^{1,p}(\Omega)$ que valen cero en la frontera de Ω .
- 2 Análogamente, se define $H_0^1(\Omega)$



Definición

Dada una ecuación diferencial de la forma

$$\begin{aligned}-\Delta u &= f, \text{ en } \Omega \\ u &= 0, \text{ en } \partial\Omega\end{aligned}$$

Para $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ un dominio acotado y $f \in L^2(\Omega)$, definimos una solución débil u del sistema como una función $u \in H_0^1(\Omega)$ tal que

$$\int_{\Omega} \nabla u \nabla \Phi = \int_{\Omega} f \Phi, \quad \forall \Phi \in H_0^1(\Omega)$$



Teorema

(Desigualdad de Poincaré) Suponga que $1 \leq p < \infty$, y $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ es un abierto acotado. Existe una constante C tal que

$$\|u\|_{L^p(\Omega)} \leq C \|\nabla u\|_{L^p(\Omega)}, \quad \forall u \in W_0^{1,p}(\Omega)$$

Proof.

Esta desigualdad es muy importante. La supocisión $u \in W_0^{1,p}$ es crucial, de hecho, en general no es cierta en $W^{1,p}$. □



Teorema

Para cualquier conjunto abierto, acotado y simplemente conexo $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ y para cualquier $f \in L^2(\Omega)$, existe una solución débil al sistema de Poisson anteriormente planteado.

Proof.

La prueba será una aplicación de Lax - Milgram. Para probar que cierta forma bilineal es coactiva, se usará la desigualdad de Poincaré. □

