VŠB - Technická univerzita Ostrava Fakulta elektrotechniky a informatiky Katedra informatiky

## Zadání diplomové práce

Student: Bc. Michal Falát

Studijní program: N2647 Informační a komunikační technologie

Studijní obor: 2612T025 Informatika a výpočetní technika

Téma: Analýza řidiče za pomocí sférických kamer

Driver Analysis Using Spherical Cameras

Jazyk vypracování: slovenština

## Zásady pro vypracování:

Analýza objektů s pomocí sférické kamery je v posledních letech hodně rozvíjené téma. Aplikace tohoto druhu může být použita například v oblasti samořiditelných vozidel.

- 1. Popište základní pojmy a metody v oblasti analýzy aktivit lidských postav v obrazech.
- 2. Seznamte se s volně dostupnými knihovnami a popište jaké možnosti nabízí v této oblasti (například OpenPose, wrnchAI, TensorFlow, OpenCV).
- 3. S pomocí knihoven vytvořte vybraný analyzátor řidiče za pomocí sférických kamer.
- 4. Experimentálně ověřte funkčnost, přesnost a rychlost navrženého řešení na dostupných datasetech.
- 5. Své závěry řádně zdokumentujte v textu práce.

## Seznam doporučené odborné literatury:

- [1] Cao, Zhe et al. "Realtime Multi-Person 2D Pose Estimation Using Part Affinity Fields." 2017 IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition (CVPR) (2017)
- [2] V. Belagiannis and A. Zisserman, "Recurrent Human Pose Estimation," 2017 12th IEEE International Conference on Automatic Face & Gesture Recognition (FG 2017), Washington, DC, 2017, pp. 468-475.

Formální náležitosti a rozsah diplomové práce stanoví pokyny pro vypracování zveřejněné na webových stránkách fakulty.

Vedoucí diplomové práce: Ing. Radovan Fusek, Ph.D.

Datum zadání: 01.09.2019

Datum odevzdání: 30.04.2020

doc. Ing. Jan Platoš, Ph.D.

vedoucí katedry

prof. Ing. Pavel Brandštetter, CSc.

děkan fakulty