```
/* Hochschule fuer Technik und Wirtschaft
   /* Fakultät fuer Ingenieurwissenschaften
    /* Labor fuer Eingebettete Systeme
    5
 6
    /*
 7
 8
       C Uebung.C:
        Programmrumpf fuer C-Programme mit dem Keil
 9
10
         Entwicklungsprogramm uVision fuer ARM-Mikrocontroller
    11
12
       Aufgaben-Nr.: *
13
14
       17 /*
18 /*
   19
   20
21
    22
    #include <LPC21xx.H>
23
25 // Masken und Konstanten
26 #define SEGMENT_MASK 0x1FC0000 // 7-Segment-Anzeige an P0.18-P0.23
27 #define LED_MASK 0xFF0000 // LEDs an P1.16-P1.23
28 #define SWITCH_MASK 0x30000 // Schalter an P0.16 und P0.17
29 #define INPUT_MASK 0x3C00 // Eingabemaske für BCD
30 #define BCD_MAX 9 // Maximalwert der BCD-Anzeige
31 #define LED_MAX 0xFF // Maximales LED-Muster
33 // BCD-Codes für die Zahlen 0-9 auif dem 7 Segement Display
34  static const unsigned long BCD CODES[10] = {
35
        0x0FC0000, 0x180000, 0x16C\overline{0}000, 0x13C0000, 0x1980000,
36
        0x1B40000, 0x1F40000, 0x1C0000, 0x1FC0000, 0x1BC0000
37
    // Volatile Variablen iur ibn Nomman volatile unsigned int g_ledPattern = 0; // Aktuelles LED-Muscel // Aktueller Schalter-Status
39
    // Volatile Variablen für ISR-Kommunikation
40
41
42
43 // Funktionsprototypen
                                             // LED-Initialisierung
// BCD-Anzeige-Initialisierung
// BCD-Anzeige aktualisieren
// LEDs aktualisieren
// Eingabe einlesen
// Schalter-Status einlesen
// Timer initialisieren
44 void initLED(void);
                                                    // LED-Initialisierung
45 void initBCD(void);
46 void updateBCD(unsigned int value);
47 void updateLEDs(unsigned int pattern);
48 unsigned int readInputBCD(void);
49  void readSwitchState(void);
50 void initTimer(void);
                                                    // Timer initialisieren
51 void T0isr(void) __irq;
                                                    // Timer-Interrupt-Service-Routine
52
53 // LED-Ausgänge initialisieren
54
    void initLED(void) {
    IODIR1 = LED_MASK;
55
                                                    // P1.16-P1.23 als Ausgang definieren
        IOCLR1 = LED MASK;
                                                    // Alle LEDs initial ausschalten
56
57
58
59 // BCD-Anzeige initialisieren
60 void initBCD(void) {
61 IODIRO = SEGMENT_MASK;
                                                    // P0.18-P0.24 als Ausgang definieren
62
       IOCLR0 = SEGMENT MASK;
                                                    // BCD-Anzeige initial löschen
63 }
64
65
   // BCD-Anzeige mit Wert aktualisieren
66
   void updateBCD(unsigned int value) {
    67
68
69
        IOCLR0 = SEGMENT MASK;
                                                    // Alte Anzeige löschen
70
        IOSET0 = BCD CODES[value];
                                                    // Neuen Wert setzen
71
72
```

```
// LED-Muster aktualisieren
     void updateLEDs(unsigned int pattern) {
 75
          IOCLR1 = LED MASK;
                                                           // Alle LEDs ausschalten
 76
          IOSET1 = (pattern << 16);</pre>
                                                           // Neues Muster auf P1.16-P1.23 setzen
 77
     }
 78
 79
     // Eingabewert von Schaltern einlesen
 80
     unsigned int readInputBCD(void) {
 81
                                                           // Bits 10-13 ausmaskieren
          return (IOPINO >> 10) & 0xF;
 82
 83
 84
     // Schalter-Status einlesen
 8.5
     void readSwitchState(void) {
          g switchState = (IOPINO & SWITCH MASK) >> 16; // Bits 16-17 ausmaskieren
 86
 87
     // Timer-Interrupt-Service-Routine
 90
     void T0isr(void) __irq {
 91
                                                          // LED-Muster bei aktivem Schalter aktualisieren
 92
          if (g switchState & 0x2) {
 93
              g ledPattern = (g ledPattern << 1) + 1;</pre>
                                                        // Neues Bit hinzufügen
 94
 95
                                                          // Bei Überlauf zurücksetzen
 96
              if (g_ledPattern > LED_MAX) {
 97
                  g ledPattern = 0;
 98
 99
100
              updateLEDs(g_ledPattern);
101
         } else {
102
             updateLEDs(0);
                                                         // Alle LEDs ausschalten
103
104
105
                                                          // Interrupt-Flag zurücksetzen
         TOIR = 0x01;
106
107
         VICVectAddr = 0x00;
108
    }
109
     // Timer initialisieren
110
     void initTimer(void) {
111
112
     // Timer-Konfiguration
113
         TOPR = 12500 - 1;
                                                          // Prescaler für 1 kHz
                                                          // Match-Wert für 0.5 Sekunden
          TOMR0 = 500;
114
         TOMCR = 0x03;
                                                          // Interrupt und Reset bei Match
115
116
         TOTCR = 0x01;
                                                          // Timer starten
117
118 // Interrupt-Konfiguration
119
         VICVectAddr0 = (unsigned long) T0isr;
                                                          // ISR-Adresse setzen
120
         VICVectCntl0 = 0x24;
                                                          // Kanal 4 aktivieren
121
         VICIntEnable = 0x10;
                                                          // Timer 0 Interrupt aktivieren
122
     }
123
124
     int main(void) {
125
         unsigned int bcdInput = 0;
126
127
     // Hardware initialisieren
128
         initBCD();
129
          initLED();
130
         initTimer();
131
132
         while (1) {
133 // Schalter-Status aktualisieren
134
             readSwitchState();
135
136 // BCD-Anzeige aktualisieren
137
             if (g_switchState & 0x1) {
138
                  bcdInput = readInputBCD();
139
                  updateBCD(bcdInput);
140
              } else {
141
                  IOCLR0 = SEGMENT MASK;
                                                         // BCD-Anzeige löschen
142
143
         }
144
    }
```