Exercice 1

Soit E un espace vectoriel, soient F et G deux sous espaces vectoriels de E et soient $\mathcal{F} = (f_1, f_2, \dots, f_p)$ une base de F et $\mathcal{G} = (g_1, g_2, \dots, g_r)$ une base de G.

Montrer que F et G sont supplémentaires dans E si et seulement si $(f_1, f_2, \ldots, f_p, g_1, g_2, \ldots, g_r)$ est une base de E.

Exercice 2

Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension finie et p un projecteur de E. on pose $q = \mathrm{Id} - p$.

- 1) Montrer que q est un projecteur.
- 2) Montrer que $E = \text{Ker}(p) \oplus \text{Ker}(q)$.
- 3) Montrer que Ker(p) = Im(q) et Ker(q) = Im(p).

Exercice 3

On se place dans l'espace vectoriel $E = \mathbb{R}^3$

- 1) Montrer que $E_1 = \{(a, a, a) \mid a \in \mathbb{R}\} = \text{Vect}((1, 1, 1))$ et $E_2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + y + z = 0\}$ sont supplémentaires dans \mathbb{R}^3
- 2) On considère la projection sur E_2 parallèlement à E_1 , c'est à dire le projecteur $p \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ tel que $\mathrm{Im}(p) = E_2$ et $\mathrm{Ker}(p) = E_1$. Déterminer la matrice A de p dans la base canonique de \mathbb{R}^3 .
- 3) Montrer qu'il existe une matrice inversible $P \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ et son inverse P^{-1} telles que $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

*
Exercice 4

Soit $a \in \mathbb{R}$. On considère la matrice $A = \begin{pmatrix} a & -a \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$

- 1) Pour quelle(s) valeur(s) de a la matrice A est-elle la matrice d'un projecteur?
- 2) Déterminer alors les sous espaces caractéristiques Ker(A) et Im(A) de ce projecteur.
- 3) Déterminer une matrice inversible $P \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ et son inverse P^{-1} telles que $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$

Exercice 5

Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension finie, et soit $u \in \mathcal{L}(E)$.

- 1) Montrer qu'il y a équivalence entre les trois propositions suivantes :
 - (i) $\operatorname{Ker}(u) = \operatorname{Ker}(u^2)$
 - (ii) $\operatorname{Im}(u) = \operatorname{Im}(u^2)$
 - (iii) $E = \operatorname{Ker}(u) \oplus (\operatorname{Im}(u))$

Indication: on pourra montrer $(i) \Leftrightarrow (ii), (i) \Rightarrow (iii)$ et $(iii) \Rightarrow (ii)$

2) Un endomorphisme vérifiant les propositions ci-dessus est-il nécessairement un projecteur?

* ^ * Exercice 6

Soit $E = \mathbb{R}_n[X]$ avec $n \geq 2$.

- 1) $F = \{P \in \mathbb{R}_n[X] \mid P(1) = 0\}$. Vérifier que F est un sous-espace vectoriel strict de E puis déterminer un supplémentaire de F dans E.
- 2) Même question avec $F = \{P \in \mathbb{R}_n[X] \mid P(1) = P(2) = 0.$
- 3) Généraliser à $F = \{P \in \mathbb{R}_n[X] \mid P(x_1) = P(x_2) = \cdots = P(x_k) = 0\}$ avec $1 \le k \le n$ et $x_1 < x_2 < \cdots < x_k$ des réels distincts.



Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel, F un sous-espace vectoriel de E, et q un projecteur de E. Montrer que F est stable par q si et seulement si $F = (F \cap \text{Ker}(q)) \oplus (F \cap \text{Im}(q))$.

Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel, p un projecteur de E et u un endomorphisme de E. Montrer que p et u commutent si et seulement si $\mathrm{Ker}(p)$ et $\mathrm{Im}(p)$ sont stables par u.



Soit $E = \mathcal{C}([0,1],R)$ l'ensemble des fonctions continues de [0,1] dans \mathbb{R} . On admet que E est un \mathbb{R} -espace vectoriel (de dimension infinie). Soit $F = \left\{ f \in E \middle| \int_0^1 f(t) dt = 0 \right\}$ et $G = \left\{ f \in E \middle| f \text{ est constante} \right\}$.

- 1) Montrer que F et G sont supplémentaires dans E.
- 2) Soit p la projection sur F parallèlement à G. Que vaut p(f) pour $f \in E$?



Soient E un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension finie et $p, q \in \mathcal{L}(E)$ deux projecteurs.

- 1) Montrer que p+q est un projecteur si et seulement si $p \circ q = q \circ p = 0$
- 2) Montrer que si p+q est un projecteur, $\operatorname{Im}(p+q)=\operatorname{Im}(p)\oplus\operatorname{Im}(q)$ et $\operatorname{Ker}(p+q)=\operatorname{Ker}(p)\cap\operatorname{Ker}(q)$



Soient E et F deux \mathbb{R} -espaces vectoriels de dimension finie et soient $f \in \mathcal{L}(E, F)$ et $g \in \mathcal{L}(F, E)$ tels que $f \circ g \circ f = f$ et $g \circ f \circ g = g$.

- 1) Montrer que Ker(f) et Im(g) sont en somme directe.
- 2) Montrer que Ker(f) et Im(g) sont supplémentaires.
- 3) On pose $E = \mathbb{R}_n[x]$, $F = \mathbb{R}_{n-1}[x]$. On pose

$$f: \mathbb{R}_n[x] \longrightarrow \mathbb{R}_{n-1}[x]$$
 et $g: \mathbb{R}_{n-1}[x] \longrightarrow \mathbb{R}_n[x]$
 $P \longmapsto P'$ $P \mapsto (x \mapsto \int_0^x P(t) dt)$

Vérifier que f et g satisfont les conditions de l'énoncé.

$\star \star \star$ Exercice 12

Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension finie.

- 1) Soit $p \in \mathcal{L}(E)$ un projecteur. Montrer que rg(p) = tr(p).
- 2) Montrer par récurrence que si F_1, F_2, \ldots, F_n est une famille de sous espaces vectoriels de E on a

$$\dim(F_1 + F_2 + \dots + F_n) \le \dim(F_1) + \dim(F_2) + \dots + \dim(F_n)$$

avec égalité si et seulement si F_1, F_2, \ldots, F_n sont en somme directe.

3) Soit p_1, p_2, \ldots, p_n une famille de projecteurs. Montrer que $p = p_1 + p_2 + \cdots + p_n$ est un projecteur si et seulement si $\forall (i,j) \in [1,n]^2, i \neq j, \ p_i \circ p_j = 0.$

Indication: commencer par montrer que si p est un projecteur alors $\operatorname{Im}(p) = \operatorname{Im}(p_1) \oplus \operatorname{Im}(p_2) \oplus \cdots \oplus \operatorname{Im}(p_n)$.

Le coin des Khûbes



Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension finie et $u \in \mathcal{L}(E)$. Montrer que les trois assertions suivantes sont équivalentes :

- (i) Ker(u) = Im(u)
- (ii) $u^2 = 0$ et $\dim(\operatorname{Ker}(u)) = \dim(\operatorname{Im}(u)) = \dim(E)/2$
- (iii) $u^2 = 0$ et il existe un endomorphisme v tel que $u \circ v + v \circ u = \mathrm{Id}_E$.



Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ une matrice. On dit qu'une matrice $A' \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est un pseudo-inverse de A lorsque les trois égalités suivantes sont satisfaites :

$$AA' = A'A \tag{i}$$

$$A = AA'A \tag{ii}$$

$$A' = A'AA' \tag{iii}$$

Soit A une matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et a l'endomorphisme de \mathbb{R}^n canoniquement associé.

- 1) Supposons que A admette un pseudo-inverse. Montrer qu'alors $rg(a) = rg(a^2)$.
- 2) Réciproquement, supposons dans cette question que $rg(a) = rg(a^2)$. On note r le rang de a.
 - a) Montrer que $\mathbb{R}^n = \operatorname{Im}(a) \oplus \operatorname{Ker}(a)$
 - b) Montrer qu'il existe $B \in \mathcal{M}_r(\mathbb{R})$ avec B inversible et $P \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ inversible telles que $A = P \begin{pmatrix} B & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} P^{-1}$
 - c) Montrer que A admet au moins un pseudo-inverse.
- 3) On suppose que A admet un pseudo inverse A' et on note a' l'endomorphisme canoniquement associé à A'. On garde les matrices B et P de la question précédente.
 - a) Montrer que Ker(a) et Im(a) sont stables par a' et montrer qu'il existe $D \in \mathcal{M}_r(\mathbb{R})$ telle que $A' = P\begin{pmatrix} D & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} P^{-1}$.
 - b) Montrer que aa' est un projecteur dont on précisera le noyau et l'image en fonction de ceux de a. Préciser ce que vaut $P^{-1}(AA')P$.
 - c) Montrer que A admet au plus un pseudo-inverse.

