

Produit scalaire algébrique

Définition (Produit scalaire). Dans un repère orthonormé, si $\vec{u} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ et $\vec{v} = \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$, alors on appelle **produit scalaire de \vec{u} et \vec{v}** et on note $\vec{u} \cdot \vec{v}$ le nombre défini par $\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy'$

Exemple. Le produit scalaire de $\vec{u} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} = \begin{pmatrix} -3 \\ -5 \end{pmatrix}$ est $\vec{u} \cdot \vec{v} = (2) \times (-3) + (3) \times (-5) = -21$

Attention le produit scalaire \cdot n'est pas une multiplication \times . \vec{u} et \vec{v} sont des vecteurs et pas des nombres.

Exemple. $\begin{pmatrix} 5 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix} = (5) \times (3) + (-1) \times (-2) = 15 + 2 = 17$

Hypothèses. Soit $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$ trois vecteurs du plan, et k un réel.

Propriété. Le produit scalaire est commutatif. $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$

Exemple. $\begin{pmatrix} -4 \\ 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2,5 \\ -1 \end{pmatrix} = (-4)(2,5) + (3)(-1) = -13$ $\begin{pmatrix} 2,5 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -4 \\ 3 \end{pmatrix} = (2,5)(-4) + (-1)(3) = -13$

Propriété. Le produit scalaire \cdot est distributif sur $+$. $(\vec{a} + \vec{b}) \cdot (\vec{c} + \vec{d}) = \vec{a} \cdot \vec{c} + \vec{a} \cdot \vec{d} + \vec{b} \cdot \vec{c} + \vec{b} \cdot \vec{d}$

Exemple. $\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix} \right) \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} = 2 + 0 + 6 - 6 = 2$

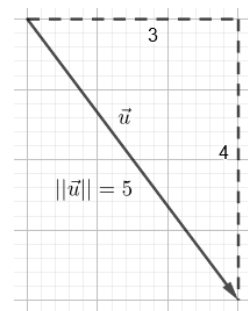
Propriété. Les constantes dans un produit scalaire, peuvent être sorties. $\vec{u} \cdot (k\vec{v}) = (k\vec{u}) \cdot \vec{v} = k(\vec{u} \cdot \vec{v})$

Exemple. $\begin{pmatrix} 5 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot 5 \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix} = 5 \left(\begin{pmatrix} 5 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix} \right) = 5 \times ((5)(3) + (-1)(-2)) = 5(17) = 85$

Rappel. La **norme** (ou **longueur**) d'un vecteur $\vec{u} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$, est définie par $\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2}$

Rappel. La **longueur de $[AB]$** est $AB = \|\overrightarrow{AB}\| = \left\| \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2}$

Exemple. Soit $\vec{u} = \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \end{pmatrix}$, alors $\|\vec{u}\| = \sqrt{(3)^2 + (-4)^2} = 5$. \vec{u} est de longueur 5.



Propriété. Le carré scalaire est égal au carré de la norme. $\vec{u}^2 = \vec{u} \cdot \vec{u} = x^2 + y^2 = \|\vec{u}\|^2$

Exemple. $\begin{pmatrix} 4 \\ -3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \end{pmatrix} = (4)(4) + (-3)(-3) = 25$. Aussi $\left\| \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \end{pmatrix} \right\|^2 = \sqrt{(4)^2 + (-3)^2}^2 = (4)^2 + (-3)^2 = 25$

Attention : $\|\vec{u}\|$ est un nombre donc $\|\vec{u}\|^2 = \|\vec{u}\| \times \|\vec{u}\|$. Mais dans $\vec{u} \cdot \vec{u}$ il s'agit du produit scalaire et pas \times .

Corollaire. La norme d'un vecteur est la racine de son carré scalaire. $\|\vec{u}\| = \sqrt{\vec{u} \cdot \vec{u}} = \sqrt{x^2 + y^2}$

Propriété. 1^{ère} identité remarquable vectorielle. $\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 + \|\vec{v}\|^2 + 2\vec{u} \cdot \vec{v}$

Propriété. 2^{ème} identité remarquable vectorielle. $\|\vec{u} - \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 + \|\vec{v}\|^2 - 2\vec{u} \cdot \vec{v}$

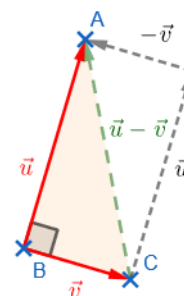
Preuve. $\left\| \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} \right\|^2 = \left\| \begin{pmatrix} x - x' \\ y - y' \end{pmatrix} \right\|^2 = (x - x')^2 + (y - y')^2 = x^2 + y^2 + x'^2 + y'^2 - 2xx' - 2yy'$

Propriété. Dans un repère orthonormé, deux vecteurs sont orthogonaux ssi leur produit scalaire est nul.

\vec{u} et \vec{v} orthogonaux $\Leftrightarrow \|\vec{u} - \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 + \|\vec{v}\|^2 \Leftrightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = 0 \Leftrightarrow xx' + yy' = 0$.

Exemple. Montrer que $\vec{u} = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} = \begin{pmatrix} -3 \\ -2 \end{pmatrix}$ sont orthogonaux.

$\vec{u} \cdot \vec{v} = (2) \times (-3) + (-3) \times (-2) = -6 + 6 = 0$ donc les vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont orthogonaux.



Propriété. Soit A, B deux points distincts. Soit M un point.

M appartient au cercle de diamètre $[AB]$ ssi $\overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = 0$ ssi ABM est rectangle en M (quand $M \neq A, B$)
Autrement dit : L'ensemble des points M tels que $\overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = 0$ est le cercle de diamètre $[AB]$.

Exemple. Déterminer l'ensemble des points M tels que

Propriété. Etant donné deux points A et B et leur milieu I , on a $\overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = MI^2 - \frac{1}{4}AB^2$

Rappel. \vec{u} est un **vecteur directeur de la droite** (AB) ssi \vec{u} est colinéaire à \overrightarrow{AB} ssi $\det(\vec{u}; \overrightarrow{AB}) = 0$

Propriété. Un vecteur directeur d'une droite d'équation cartésienne " $ax + by + c = 0$ " est $\begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$.

Définition. \vec{u} est un **vecteur normal à la droite** (AB) ssi \vec{u} est orthogonal à \overrightarrow{AB} ssi $\vec{u} \cdot \overrightarrow{AB} = 0$

Propriété. Un vecteur normal à une droite d'équation cartésienne " $ax + by + c = 0$ " est $\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$.

Rappels

Définition. Un vecteur est **unitaire** ssi il est de norme 1, autrement dit s'il est de longueur 1.

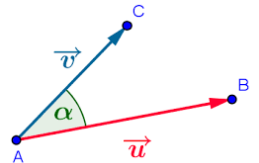
Remarque. On peut rendre un vecteur unitaire en le divisant par sa norme. $\frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|}$ est toujours de norme 1.

Définitions. Soit \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs non nuls. On note A et B les points tels que $\frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|} = \overrightarrow{OA}$ et $\frac{\vec{v}}{\|\vec{v}\|} = \overrightarrow{OB}$. A et B sont alors deux points situés sur le cercle \mathcal{C} de centre O et de rayon 1.

L'**angle orienté** de \vec{u} et \vec{v} noté $(\vec{u}; \vec{v})$ est défini comme la longueur de l'arc de cercle \widehat{AB} , modulo 2π , comptée positivement dans le sens direct, négativement dans le sens indirect. Sa **mesure principale** est exprimée dans l'intervalle $] -\pi; \pi]$.

L'**angle géométrique (non-orienté)** de \vec{u} et \vec{v} noté $(\vec{u}; \vec{v})$ est défini comme la valeur absolue de la mesure principale de l'angle orienté $(\vec{u}; \vec{v})$. $(\vec{u}; \vec{v})$ est donc un nombre dans l'intervalle $[0; \pi]$.

Remarque. Visuellement, l'angle géométrique de \vec{u} et \vec{v} noté $(\vec{u}; \vec{v})$ correspond à l'angle saillant que l'on mesure directement au rapporteur entre \vec{u} et \vec{v} si on les fait partir d'un même point. $(\vec{u}; \vec{v})$ est un nombre dans l'intervalle $[0; \pi]$.



Définition. Deux vecteurs non nuls sont **orthogonaux**, s'ils forment un angle géométrique valant $\frac{\pi}{2}$ (droit).

Propriété. Deux vecteurs sont orthogonaux ssi leur produit scalaire est nul $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$

Définition. Deux vecteurs non nuls sont **colinéaires**, s'ils forment un angle géométrique valant 0 ou π .

Propriété. Deux vecteurs non nuls \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires ssi il existe un réel k tel que $\vec{u} = k\vec{v}$.

Propriété. Deux vecteurs non nuls \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires ssi $\det(\vec{u}; \vec{v}) = 0$

Définition. Un **repère** $R = (O; \vec{i}; \vec{j})$ désigne la donnée d'un point O et de vecteurs \vec{i} et \vec{j} non colinéaires.

Propriété. Soit $R = (O; \vec{i}; \vec{j})$. Soit un vecteur \vec{u} . Il existe d'uniques $x, y \in \mathbb{R}$ tels que $\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j}$.

Définition. x et y sont les **coordonnées du vecteur \vec{u} dans le repère R** . On note $\vec{u} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_R$

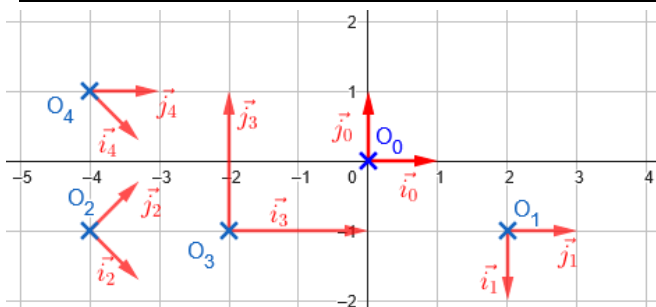
Propriété. Soit un point M . Il existe d'uniques $x, y \in \mathbb{R}$ tels que $\overrightarrow{OM} = x\vec{i} + y\vec{j}$.

Définition. x et y sont les **coordonnées du point M dans le repère R** . On note $M = (x; y)_R$

Remarque. Quand on change de repère R , les coordonnées d'un vecteur ou d'un point changent. Cependant, la plupart des formules vectorielles restent valables, si on les écrit dans un même repère R .

Définition. On note $R_0 = \left((0; 0); \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ le **repère canonique**. Jusqu'ici, on a toujours utilisé R_0 .

Définition. Un repère $R = (O; \vec{i}; \vec{j})$ est **orthonormé** si \vec{i} et \vec{j} sont orthogonaux et de longueur 1 (dans R_0).



Exemples. Ici on considère R_0 comme le repère de référence.

Ci-contre, les repères R_0 , R_1 et R_2 sont orthonormés. Les longueurs ont donc la même mesure dans R_0, R_1, R_2 . R_3 n'est pas orthonormé car ses vecteurs sont de longueur 2 (en les mesurant dans R_0).

R_4 n'est pas orthonormé car ses vecteurs ne sont pas orthogonaux (au sens de R_0).

Propriété. Les longueurs et angles géométriques ne changent pas si on change de repère orthonormé

Produit scalaire géométrique

Théorème. Loi des cosinus, ou formule d'Al-Kashi (généralisation de Pythagore)

Dans un triangle ABC quelconque, on a, par exemple : $BC^2 = AB^2 + AC^2 - 2 \times AB \times AC \times \cos(\widehat{BAC})$

On l'écrit parfois sous la forme $a^2 = b^2 + c^2 - 2bc \cos(\alpha)$ en notant $a = BC$, $b = AC$, $c = AB$, $\alpha = \widehat{BAC}$

Exemple. Soit un triangle ABC tel que $AB = 8$, $AC = 4$ et $\widehat{BAC} = 50^\circ$. Calculer la longueur BC .

$$BC^2 = AB^2 + AC^2 - 2 \times AB \times AC \times \cos(\widehat{BAC}) = 64 + 16 - 2 \times 8 \times 4 \times \cos(50^\circ) \approx 38,86 \text{ et donc } BC \approx 6,23$$

Corollaire (Al-Kashi vectoriel). Pour \vec{u} et \vec{v} non nuls, $\|\vec{v} - \vec{u}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 + \|\vec{v}\|^2 - 2\|\vec{u}\|\|\vec{v}\|\cos(\widehat{\vec{u}; \vec{v}})$

Rappel. Produit scalaire (algébrique). Si $\vec{u} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$, $\vec{v} = \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ dans un repère orthonormé : $\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy'$

Rappel. (2^{ème} identité remarquable). Pour tous \vec{u} et \vec{v} , $\|\vec{u} - \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 + \|\vec{v}\|^2 - 2\vec{u} \cdot \vec{v}$

Propriété. Produit scalaire (géométrique). Soit \vec{u} et \vec{v} non nuls dans un repère orthonormé. Alors :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\|\|\vec{v}\|\cos(\widehat{\vec{u}; \vec{v}})$$

Si $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ et $\vec{v} = \overrightarrow{AC}$, alors le produit scalaire s'écrit $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = AB \times AC \times \cos(\widehat{BAC})$

Exemple. Soit deux vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} tels que $\|\overrightarrow{AB}\| = AB = 2$ et $\|\overrightarrow{AC}\| = AC = 3$ et $\widehat{BAC} = 30^\circ$.

Leur produit scalaire vaut $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = AB \times AC \times \cos(\widehat{BAC}) = 2 \times 3 \times \frac{\sqrt{3}}{2} = 3\sqrt{3}$

Propriété (Interprétation géométrique). Soit trois points A, B, C (ou deux vecteurs \vec{u}, \vec{v} qu'on fait partir d'un même point A). Alors $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = \pm AB \times AH$ où H est le projeté orthogonal de C sur (AB) .

Le signe est $+$ si \overrightarrow{AH} est de même sens que \overrightarrow{AB} , et $-$ sinon.

Corollaires. Soit \vec{u}, \vec{v} deux vecteurs non nuls. On a $-\|\vec{u}\|\|\vec{v}\| \leq \vec{u} \cdot \vec{v} \leq \|\vec{u}\|\|\vec{v}\|$ puisque $-1 \leq \cos(.) \leq 1$

• \vec{u} et \vec{v} sont orthogonaux $\Leftrightarrow (\widehat{\vec{u}; \vec{v}}) = \frac{\pi}{2} \Leftrightarrow \cos(\widehat{\vec{u}; \vec{v}}) = 0 \Leftrightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$

• \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires de même sens $\Leftrightarrow (\widehat{\vec{u}; \vec{v}}) = 0 \Leftrightarrow \cos(\widehat{\vec{u}; \vec{v}}) = 1 \Leftrightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\|\|\vec{v}\|$

• \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires de sens opposé $\Leftrightarrow (\widehat{\vec{u}; \vec{v}}) = \pi \Leftrightarrow \cos(\widehat{\vec{u}; \vec{v}}) = -1 \Leftrightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = -\|\vec{u}\|\|\vec{v}\|$

Propriété. Le produit scalaire est invariant par changement de repère orthonormé.

Dans n'importe quel repère orthonormé R , $\vec{u} \cdot \vec{v} = x_R x'_R + y_R y'_R$

Méthode. Pour déterminer les coordonnées inconnues d'un objet dans un repère orthonormé,

On « projette » (on applique le produit scalaire) sur les vecteurs de base du repère.

Propriété. Dans tout repère orthonormé $R = (O; \vec{i}; \vec{j})$,

Les coordonnées d'un vecteur \vec{v} dans R peuvent s'obtenir en calculant $x_{\vec{v}} = \vec{v} \cdot \vec{i}$ et $y_{\vec{v}} = \vec{v} \cdot \vec{j}$.

Les coordonnées d'un point M dans R peuvent s'obtenir en calculant $x_M = \overrightarrow{OM} \cdot \vec{i}$ et $y_M = \overrightarrow{OM} \cdot \vec{j}$.

Méthode. Pour déterminer la « composante » d'un vecteur \vec{v} dans une direction donnée, on « projette » sur un vecteur directeur unitaire \vec{u} dans la direction souhaitée. (On calcule $\vec{v} \cdot \vec{u}$)

Exemple. Une piste de ski est représentée par une droite qui descend avec une pente de 45° .

La piste est donc dirigée par le vecteur unitaire $\vec{u} = \begin{pmatrix} \cos(-45^\circ) \\ \sin(-45^\circ) \end{pmatrix}$. Un skieur de 70 kg, subit son poids

comme une force \vec{F} d'environ 700 N vers le bas, donc $\vec{F} = \begin{pmatrix} 0 \\ -700 \end{pmatrix}$. La composante du poids du skieur le

long de la piste est donc $\vec{F} \cdot \vec{u} = (-700)(\sin(-45^\circ)) = 700 \sin(45^\circ) \approx 500$ N.