

# Produit scalaire algébrique

**Définition (Produit scalaire).** Dans un repère orthonormé, si  $\vec{u} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} = \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ , alors on appelle **produit scalaire de  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$**  et on note  $\vec{u} \cdot \vec{v}$  le nombre défini par  $\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy'$

**Exemple.** Le produit scalaire de  $\vec{u} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} = \begin{pmatrix} -3 \\ -5 \end{pmatrix}$  est  $\vec{u} \cdot \vec{v} = (2) \times (-3) + (3) \times (-5) = -21$

Attention le produit scalaire  $\cdot$  n'est pas une multiplication  $\times$ .  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont des vecteurs et pas des nombres.

**Exemple.**  $\begin{pmatrix} 5 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix} = (5) \times (3) + (-1) \times (-2) = 15 + 2 = 17$

**Hypothèses.** Soit  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$  trois vecteurs du plan, et  $k$  un réel.

**Propriété.** Le produit scalaire est commutatif.  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$

**Exemple.**  $\begin{pmatrix} -4 \\ 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2,5 \\ -1 \end{pmatrix} = (-4)(2,5) + (3)(-1) = -13$   $\begin{pmatrix} 2,5 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -4 \\ 3 \end{pmatrix} = (2,5)(-4) + (-1)(3) = -13$

**Propriété.** Le produit scalaire  $\cdot$  est distributif sur  $+$ .  $(\vec{a} + \vec{b}) \cdot (\vec{c} + \vec{d}) = \vec{a} \cdot \vec{c} + \vec{a} \cdot \vec{d} + \vec{b} \cdot \vec{c} + \vec{b} \cdot \vec{d}$

**Exemple.**  $\left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix} \right) \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} = 2 + 0 + 6 - 6 = 2$

**Propriété.** Dans un produit scalaire, les constantes peuvent être sorties devant

$$\vec{u} \cdot (k\vec{v}) = (k\vec{u}) \cdot \vec{v} = k(\vec{u} \cdot \vec{v})$$

**Exemple.**  $\begin{pmatrix} 5 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot 5 \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix} = 5 \left( \begin{pmatrix} 5 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix} \right) = 5 \times ((5)(3) + (-1)(-2)) = 5(17) = 85$

**Rappel.** La norme (ou longueur) d'un vecteur  $\vec{u} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ , est définie par  $\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2}$

**Exemple.** Soit  $\vec{u} = \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \end{pmatrix}$ , alors  $\|\vec{u}\| = \sqrt{(3)^2 + (-4)^2} = 5$ .  $\vec{u}$  est de longueur 5.

**Propriété.** Le carré scalaire est égal au carré de la norme.  $\vec{u}^2 = \vec{u} \cdot \vec{u} = x^2 + y^2 = \|\vec{u}\|^2$

**Exemple.**  $\begin{pmatrix} 4 \\ -3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \end{pmatrix} = (4)(4) + (-3)(-3) = 25$ . Aussi  $\left\| \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \end{pmatrix} \right\|^2 = \sqrt{(4)^2 + (-3)^2}^2 = (4)^2 + (-3)^2 = 25$

Attention :  $\|\vec{u}\|$  est un nombre donc  $\|\vec{u}\|^2 = \|\vec{u}\| \times \|\vec{u}\|$ . Mais dans  $\vec{u} \cdot \vec{u}$  il s'agit du produit scalaire et pas  $\times$ .

**Corollaire.** La norme d'un vecteur est la racine de son carré scalaire.  $\|\vec{u}\| = \sqrt{\vec{u} \cdot \vec{u}} = \sqrt{x^2 + y^2}$

**Propriété.** 1<sup>ère</sup> identité remarquable vectorielle.  $\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 + \|\vec{v}\|^2 + 2\vec{u} \cdot \vec{v}$

**Propriété.** 2<sup>ème</sup> identité remarquable vectorielle.  $\|\vec{u} - \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 + \|\vec{v}\|^2 - 2\vec{u} \cdot \vec{v}$

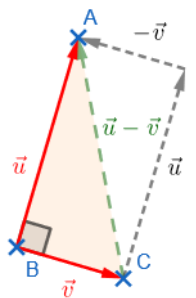
**Preuve.**  $\left\| \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} \right\|^2 = \left\| \begin{pmatrix} x - x' \\ y - y' \end{pmatrix} \right\|^2 = (x - x')^2 + (y - y')^2 = x^2 + y^2 + x'^2 + y'^2 - 2xx' - 2yy'$

**Propriété.** Dans un repère orthonormé, deux vecteurs sont orthogonaux ssi leur produit scalaire est nul.

$\vec{u}$  et  $\vec{v}$  orthogonaux  $\Leftrightarrow \|\vec{u} - \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 + \|\vec{v}\|^2 \Leftrightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = 0 \Leftrightarrow xx' + yy' = 0$ .

**Exemple.** Montrer que  $\vec{u} = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} = \begin{pmatrix} -3 \\ -2 \end{pmatrix}$  sont orthogonaux.

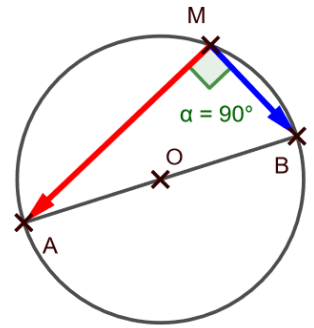
$\vec{u} \cdot \vec{v} = (2) \times (-3) + (-3) \times (-2) = -6 + 6 = 0$  donc les vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont orthogonaux.



**Propriété.** Soit  $A, B$  deux points distincts. Soit  $M$  un point.

$M$  appartient au cercle de diamètre  $[AB]$  ssi  $\overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = 0$

L'ensemble des points  $M$  tels que  $\overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = 0$  est le cercle de diamètre  $[AB]$ .



**Exemple.**  $A = (5; 4)$  et  $B = (1; 2)$ , donner une équation du cercle  $C$  de diamètre  $[AB]$ .

Soit  $M = (x; y)$  un point du plan.

$$M \in C \Leftrightarrow \overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 5-x \\ 4-y \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1-x \\ 2-y \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow (5-x)(1-x) + (4-y)(2-y) = 0$$

$$M \in C \Leftrightarrow 5 - 5x - x + x^2 + 8 - 4y - 2y + y^2 = 0 \Leftrightarrow x^2 + y^2 - 6x - 6y + 13 = 0$$

**Rappel.**  $\vec{u}$  est un **vecteur directeur de la droite**  $(AB)$  ssi  $\vec{u}$  est colinéaire à  $\overrightarrow{AB}$  ssi  $\det(\vec{u}; \overrightarrow{AB}) = 0$

**Rappel.** Un vecteur directeur d'une droite d'équation cartésienne " $ax + by + c = 0$ " est  $\begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$ .

**Définition.**  $\vec{u}$  est un **vecteur normal à la droite**  $(AB)$  ssi  $\vec{u}$  est orthogonal à  $\overrightarrow{AB}$  ssi  $\vec{u} \cdot \overrightarrow{AB} = 0$

**Propriété.** Un vecteur normal à une droite d'équation cartésienne " $ax + by + c = 0$ " est  $\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ .

**Exemple.** Les droites  $d_1: 2x - 3y + 4 = 0$  et  $3x + 2y - 1 = 0$  sont-elles perpendiculaires ?

Leurs vecteurs normaux sont  $\vec{n}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$  et  $\vec{n}_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$ , or  $\vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2 = 6 - 6 = 0$  donc  $d_1 \perp d_2$ .

On pouvait aussi utiliser les vecteurs directeurs. Pour traduire des situations avec des droites, on a souvent le choix entre vecteur directeur / vecteur normal, et entre produit scalaire nul / déterminant nul.

**Exemple.** Donner une équation de la droite  $d$  passant par  $A = (5, -3)$  de vecteur normal  $\vec{n} = \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \end{pmatrix}$ .

Soit  $M = (x; y)$  un point du plan.

$$M \in d \Leftrightarrow \overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x-5 \\ y-(-3) \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow (x-5)(-3) + (y+3)(2) = -3x + 15 + 2y + 6 = 0$$

$$M \in d \Leftrightarrow -3x + 2y + 21 = 0. \text{ L'équation de la droite } d \text{ est } -3x + 2y + 21 = 0.$$

**Exemple.** Donner une équation de la droite  $\Delta$  passant par  $A = (-2, 4)$  perpendiculaire à  $d: 5x + 2y - 3 = 0$ .

Un vecteur *directeur* de  $d$  est  $\vec{u} = \begin{pmatrix} -2 \\ 5 \end{pmatrix}$ . C'est aussi un vecteur *normal* de  $\Delta$ . Soit  $M = (x; y)$  un point.

$$M \in \Delta \Leftrightarrow \overrightarrow{AM} \cdot \vec{u} = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x-(-2) \\ y-4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 5 \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow (x+2)(-2) + (y-4)(5) = -2x - 4 + 5y - 20 = 0$$

$$M \in \Delta \Leftrightarrow -2x + 5y - 24 = 0. \text{ L'équation de la droite } \Delta \text{ est } -2x + 5y - 24 = 0.$$

**Définition.** Le **projeté orthogonal d'un point**  $M$  **sur une droite**  $d$  est le point  $H \in d$  tel que  $(MH) \perp d$

Si on connaît deux points  $A$  et  $B$  de  $d$ , c'est le point  $H$  tel que  $\begin{cases} \det(\overrightarrow{AH}; \overrightarrow{AB}) = 0 \\ \overrightarrow{MH} \cdot \overrightarrow{AB} = 0 \end{cases}$

**Exemple.** Déterminer le projeté orthogonal  $H$  du point  $M = (7; -1)$  sur la droite  $(AB)$  où  $A = (1; 1)$  et  $B =$

$$(3; 2). \quad \overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} (3) - (1) \\ (2) - (1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\det(\overrightarrow{AH}; \overrightarrow{AB}) = \begin{vmatrix} x_H - 1 & 2 \\ y_H - 1 & 1 \end{vmatrix} = (x_H - 1)(1) - (y_H - 1)(2)$$

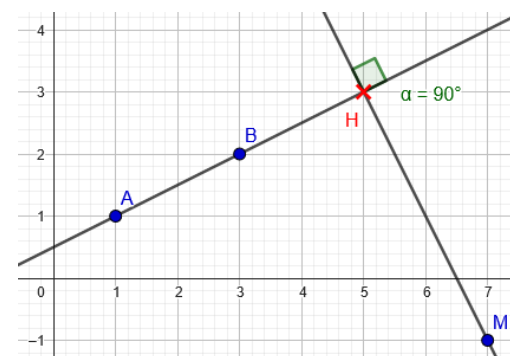
$$\det(\overrightarrow{AH}; \overrightarrow{AB}) = x_H - 1 - 2y_H + 2 = x_H - 2y_H + 1 = 0$$

$$\overrightarrow{MH} \cdot \overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} x_H - (7) \\ y_H - (-1) \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = (x_H - 7)(2) + (y_H + 1)(1)$$

$$\overrightarrow{MH} \cdot \overrightarrow{AB} = 2x_H - 14 + y_H + 1 = 2x_H + y_H - 13 = 0$$

$$\text{On résout } \begin{cases} x - 2y + 1 = 0 \\ 2x + y - 13 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \dots \Leftrightarrow \begin{cases} x = 5 \\ y = 3 \end{cases} \quad \text{Le projeté orthogonal de}$$

$M$  sur  $(AB)$  est  $H = (5; 3)$ .



Si on connaît l'équation  $ax + by + c = 0$  de  $d$ , c'est le point  $H$  t.q.  $\begin{cases} ax_H + by_H + c = 0 \\ \overrightarrow{MH} \cdot \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix} = 0 \end{cases}$  (ou  $\det(\overrightarrow{MH}; \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}) = 0$ )