

UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI VERONA

TESI MAGISTRALE

Titolo . . .

Autore:
Michele PENZO
VR439232

Relatore:
Dr. Diego DALL'ALBA

Laboratorio ICE
Dipartimento di Informatica

9 dicembre 2020

UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI VERONA

Sommario

Dipartimento di Informatica

Titolo . . .

di Michele PENZO
VR439232

Abstract...

Ringraziamenti

Ringraziamenti . . .

Indice

Sommario	iii
Ringraziamenti	v
1 Introduzione	1
1.1 Sezione 1	1
Bibliografia	3

Capitolo 1

Introduzione

1.1 Sezione 1

Nam dui ligula, fringilla a, euismod sodales, sollicitudin vel, wisi. Morbi auctor lorem non justo. Nam lacus libero, pretium at, lobortis vitae, ultricies et, tellus. Donec aliquet, tortor sed accumsan bibendum, erat ligula aliquet magna, vitae ornare odio metus a mi. Morbi ac orci et nisl hendrerit mollis. Suspendisse ut massa. Cras nec ante. Pellentesque a nulla. Cum sociis natoque penatibus et magnis dis parturient montes, nascetur ridiculus mus. Aliquam tincidunt urna. Nulla ullamcorper vestibulum turpis. Pellentesque cursus luctus mauris.

Nulla malesuada porttitor diam. Donec felis erat, congue non, volutpat at, tincidunt tristique, libero. Vivamus viverra fermentum felis. Donec nonummy pellentesque ante. Phasellus adipiscing semper elit. Proin fermentum massa ac quam. Sed diam turpis, molestie vitae, placerat a, molestie nec, leo. Maecenas lacinia. Nam ipsum ligula, eleifend at, accumsan nec, suscipit a, ipsum. Morbi blandit ligula feugiat magna. Nunc eleifend consequat lorem. Sed lacinia nulla vitae enim. Pellentesque tincidunt purus vel magna. Integer non enim. Praesent euismod nunc eu purus. Donec bibendum quam in tellus. Nullam cursus pulvinar lectus. Donec et mi. Nam vulputate metus eu enim. Vestibulum pellentesque felis eu massa.

Quisque ullamcorper placerat ipsum. Cras nibh. Morbi vel justo vitae lacus tincidunt ultrices. Lorem ipsum dolor sit amet, consectetur adipiscing elit. In hac habitasse platea dictumst. Integer tempus convallis augue. Etiam facilisis. Nunc elementum fermentum wisi. Aenean placerat. Ut imperdiet, enim sed gravida sollicitudin, felis odio placerat quam, ac pulvinar elit purus eget enim. Nunc vitae tortor. Proin tempus nibh sit amet nisl. Vivamus quis tortor vitae risus porta vehicula.

Bibliografia

- Christoph, Hennersperger et al. (2017). «Towards MRI-based autonomous robotic US acquisitions: a first feasibility study». In: *IEEE transactions on medical imaging* 36.2, pp. 538–548.
- Mower, Christopher E. et al. (2019). «Comparing Alternate Modes of Teleoperation for Constrained Tasks». In: *2019 IEEE 15th International Conference on Automation Science and Engineering (CASE)*. URL: <https://ieeexplore.ieee.org/document/8843265>.
- Villani, Valeria et al. (2018). «Survey on human–robot collaboration in industrial settings: Safety, intuitive interfaces and applications». In: *Mechatronics* 55, pp. 248–266. URL: <https://doi.org/10.1016/j.mechatronics.2018.02.009>.
- Zaatari, Shirine El et al. (2019). «Cobot programming for collaborative industrial tasks: An overview». In: *Robotics and Autonomous Systems* 116, pp. 162–180. URL: <https://doi.org/10.1016/j.robot.2019.03.003>.