schio_demarchi_esperienza1

November 22, 2017

1 Condensatore di Epino (II turno)

Componenti del gruppo:

- De Marchi Nicola
- Schio Michele 1141482

Premessa

Nel seguito verrà utilizzata la funzione scipy.optimyze.curve_fit() per stimare i parametri delle relazioni funzionale. Questo metodo implementa la regressione ai minimi quadrati insenso classico e restituisce, oltre ai parametri richiesti, la matrice delle covarianze in cui la diagonale contiene i valori della varianza dei parametri stimati.

per la gestione dei dati verrà utilizzata la librearia pandas, per i calcoli e la rappresenzione verranno utilizzati numpy e matplotlib.pyplot rispettivamente.

1.1 Risultati prima parte

```
tot = segnale - fondo
  calcolo del segnale netto
  possibili errori sistemici
In [88]: df=pd.read_csv('data1parte.csv', header=0)
         # carica totale
         segnale, fondo = df.values[:,1], df.values[:,3]
         q = segnale -fondo
         volt = df.values[:,0]
         df
Out[88]:
           voltaggio Segnale
                                  Errore
                                             Fondo Errore.1
         0
                  60 19.32 0.005781 0.005440 0.005965
                  50
                         19.08 0.005077 0.007715 0.005291
```

```
2 40 16.10 0.009574 0.007260 0.005512
3 30 12.56 0.009498 0.004985 0.005124
4 20 8.62 0.009218 0.004985 0.005124
5 10 4.29 0.008902 0.004985 0.005124
```

1.2 Interpretazione e commenti prima parte

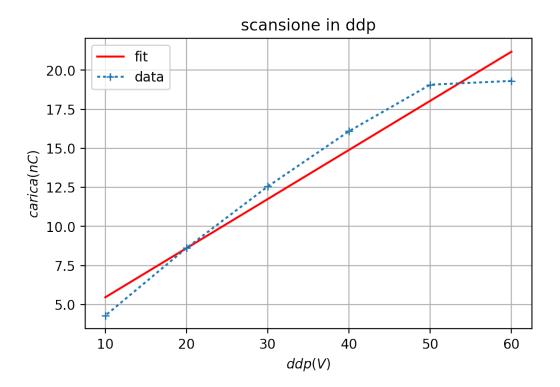
fit relazione:

$$Q = q_0 + CV$$

in un condensatore piano indefinito:

$$C = \frac{\Sigma \epsilon_0}{d}$$

```
In [89]: #funzione fit
         def (v,qo,c):
             return qo + c*v
         # ottimizzazione
         param, covar = curve_fit(Q, volt, q)
         qo, C = param
         er_q, er_c = np.diag(covar)**.5
         # creazione grafico
         fig = plt.figure(dpi=200)
         ax = fig.add_subplot(111)
         plt.plot(volt, Q(volt, *param), 'r-', label='fit')
         plt.plot(volt, q, marker = '+', linestyle= ':', label='data')
         plt.title('scansione in ddp')
         ax.set_ylabel('$carica (nC)$')
         ax.set_xlabel('$ddp (V)$')
         plt.legend(); plt.grid();plt.show()
         # log
         print('\nqo: {:.3f} +-{:.3f}nC'.format(qo, er_q) )
         print('\nC: {:.3f} +-{:.3f}pF'.format(C, er_c))
         #stima distanza iniziale, Area = 0.049
         d0 = 0.049*e0/(C*10**(-12))
         print('\ndistanza iniziale: {0:.3f}mm'.format(d0))
```



qo: 2.317 +-1.319nC

C: 0.314 +-0.034pF

distanza iniziale: 1.380mm

1.3 Risultati seconda parte

- ddp in scansione: $\Delta V = 60V$
- passo della vite: $passo = 1.5 \frac{mm}{giro}$
- calcolo spostamenti relativi e carica totale

carica = segnale - fondo

```
In [90]: df=pd.read_csv('data2parte.csv', header=0)
    # voltaggio (V), passo (mm/giro)
    volt, passo = 60, 1.5
    # spostamento relativo d - d0 (mm)
    spos_rel = df.values[:,0]*passo
    # spostamento assoluto d (mm)
    spos = spos_rel + d0
    # carica q (nC)
```

```
q = df.values[:,1]-df.values[:,2]
         new = {
              'giri': df.values[:,0],
             'd': spos,
             'd-d0': spos_rel,
             'segnale': df.values[:,1],
             'fondo': df.values[:,2],
             'q': q
         }
         pd.DataFrame(data=new)
Out [90]:
                         d-d0 fondo
                                      giri
                                                 q segnale
         0
              1.37973
                         0.00
                                0.01
                                       0.0
                                            19.31
                                                      19.32
         1
              2.12973
                         0.75
                                0.00
                                        0.5
                                            19.31
                                                      19.31
         2
              2.87973
                         1.50
                                0.01
                                                      15.32
                                        1.0
                                            15.31
         3
              3.62973
                         2.25
                                0.00
                                        1.5
                                            11.10
                                                      11.10
         4
              4.37973
                         3.00
                                                       8.97
                                0.01
                                        2.0
                                              8.96
         5
              5.12973
                         3.75
                                0.01
                                        2.5
                                              7.64
                                                       7.65
         6
              5.87973
                         4.50
                                0.00
                                        3.0
                                              6.69
                                                       6.69
         7
              6.62973
                         5.25
                                0.00
                                        3.5
                                              6.00
                                                        6.00
              7.37973
                                0.00
         8
                         6.00
                                        4.0
                                              5.43
                                                        5.43
         9
              8.12973
                         6.75
                                0.00
                                        4.5
                                              5.01
                                                        5.01
         10
              8.87973
                         7.50
                                0.00
                                        5.0
                                              4.67
                                                        4.67
         11
              9.62973
                         8.25
                                0.01
                                        5.5
                                              4.37
                                                       4.38
                         9.00
         12 10.37973
                                0.00
                                        6.0
                                              4.13
                                                        4.13
         13
             11.87973 10.50
                                0.00
                                        7.0
                                              3.74
                                                       3.74
                       12.00
                                              3.44
         14 13.37973
                                0.00
                                        8.0
                                                       3.44
         15 14.87973
                       13.50
                                0.00
                                        9.0
                                              3.17
                                                       3.17
         16 16.37973 15.00
                                0.00
                                      10.0
                                              3.00
                                                       3.00
         17 19.37973
                       18.00
                                0.00
                                      12.0
                                              2.70
                                                       2.70
         18 22.37973
                       21.00
                                              2.49
                                                        2.49
                                0.00
                                      14.0
         19 25.37973
                       24.00
                                0.00
                                      16.0
                                              2.35
                                                       2.35
                                              2.22
         20 28.37973 27.00
                                0.00
                                      18.0
                                                        2.22
             31.37973 30.00
                                0.00
                                      20.0
                                              2.12
                                                        2.12
```

1.4 Interpretazione e commenti terza parte

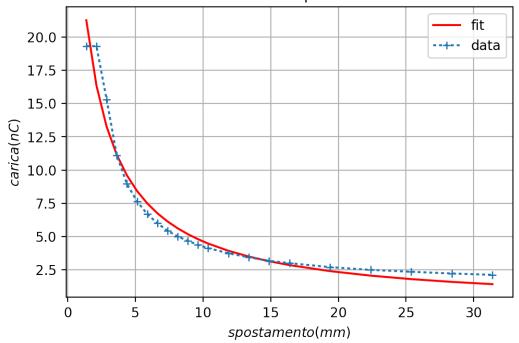
$$Q(d) = \epsilon_0 \frac{A}{d+d_0} V + B$$

dove: * B è una costante di integrazione per compensare errori sistemici * $A=0.049m^2$ è l'area del piatto del condensatore

```
In [91]: # funzione da stimare
    def Q(x,eo, do, B):
        # dati Area = 0.049, V= 60
        return eo*60*0.049/(x+do) + B
# ottimizzazione
```

```
popt, pcov = curve_fit(Q, spos, q)
eo, do, B = popt
er_e, er_d, er_B = np.diag(pcov)**0.5
# creazione grafico
fig = plt.figure(dpi=200)
ax = fig.add_subplot(111)
plt.plot(spos, Q(spos, *popt), 'r-', label='fit')
plt.plot(spos, q, marker = '+', linestyle= ':', label='data')
# formattazione
plt.title('scansione in posizione')
ax.set_ylabel('$carica (nC)$')
ax.set_xlabel('$spostamento (mm)$')
plt.legend(); plt.grid();plt.show()
# parametri di ottimizzazione
print('\n eo:{:.3f} +-{:.3f}pF/m'.format(eo, er_e))
print('\n do:{:.3f} +-{:.3f}mm'.format(do, er_d))
print('\n B:{:.3f} +-{:.3f}nC'.format(B, er_B))
```

scansione in posizione



```
eo:18.555 +-3.020pF/m
```

do:1.155 +-0.413mm

2 Conclusioni

- valore di e0
- stima della distanza iniziale
- validità dell'approssimazioni di condensatore indefinito

3 Bibliografia

• Fisica in laborario Esculapio

The version_information extension is already loaded. To reload it, use: %reload_ext version_information

Out [92]:

Software	Version
Python	3.5.3 64bit [GCC 6.3.0 20170118]
IPython	6.2.1
OS	Linux 4.9.0 4 amd64 x86_64 with debian 9.2
numpy	1.12.1
scipy	0.18.1
matplotlib	2.0.0
version information	1.0.3
Wed Nov 22 19:08:04 2017 CET	