Rafael Palacios 2005

```
/* Programa asignar una matriz dinámica */
#include <stdio.h>
int main(void)
   int f; /* número de filas */
   int c; /* número de columnas */
   double **mat; /* puntero de puntero */
   int i; /* contador */
   /* obtengo f y c */
   f=3;
   c=7;
   /* Asigno memoria (falta el control de errores)*/
   mat=(double **)calloc(f, si zeof(double *));
   for (i = 0; i < f; i + +) {
      mat[i]=(double *)calloc(c, sizeof(double));
   <... si que... >
```

```
/* Programa asignar una matriz dinámica */
#include <stdio.h>
int main(void)
                                                                     ???
                                                             f
   int f; /* número de filas */
                                                                     ???
                                                             С
   int c; /* número de columnas */
                                                                    ???
                                                            mat
   double **mat; /* puntero de puntero */
                                                             i
                                                                     ???
   int i; /* contador */
   /* obtengo f y c */
   f=3;
   c=7;
   /* Asigno memoria (falta el control de errores)*/
   mat=(double **)calloc(f, si zeof(double *));
   for(i = 0; i < f; i + +) {
      mat[i]=(double *)calloc(c, sizeof(double));
   <... si que... >
```

```
/* Programa asignar una matriz dinámica */
#include <stdio.h>
int main(void)
                                                             f
                                                                    3
   int f; /* número de filas */
                                                                   ???
                                                             С
   int c; /* número de columnas */
                                                                   ???
                                                            mat
   double **mat; /* puntero de puntero */
                                                                   ???
   int i; /* contador */
   /* obtengo f y c */
   f=3;
   c=7;
   /* Asigno memoria (falta el control de errores)*/
   mat=(double **)calloc(f, si zeof(double *));
   for(i = 0; i < f; i + +) {
      mat[i]=(double *)calloc(c, sizeof(double));
   <... si que... >
```

```
/* Programa asignar una matriz dinámica */
#include <stdio.h>
int main(void)
                                                             f
   int f; /* número de filas */
                                                             C
   int c; /* número de columnas */
                                                                   ???
                                                            mat
   double **mat; /* puntero de puntero */
                                                                   ???
   int i; /* contador */
   /* obtengo f y c */
   f=3;
   c=7;
   /* Asigno memoria (falta el control de errores)*/
   mat=(double **)calloc(f, si zeof(double *));
   for(i = 0; i < f; i + +) {
      mat[i]=(double *)calloc(c, sizeof(double));
   <... si que... >
```

3

```
/* Programa asignar una matriz dinámica */
#include <stdio.h>
int main(void)
                                                             f
                                                                     3
   int f; /* número de filas */
                                                             C
   int c; /* número de columnas */
                                                                  26F3
                                                            mat
   double **mat; /* puntero de puntero */
                                                                   ???
   int i; /* contador */
   /* obtengo f y c */
                                                     26F3
   f=3;
                                                               ?
   c=7;
   /* Asigno memoria (falta el control de errores)*/
   mat=(double **)calloc(f, si zeof(double *));
   for (i = 0; i < f; i + +) {
      mat[i]=(double *)calloc(c, sizeof(double));
   <... si que... >
```

```
/* Programa asignar una matriz dinámica */
#include <stdio.h>
int main(void)
                                                             f
                                                                     3
   int f; /* número de filas */
                                                             C
   int c; /* número de columnas */
                                                                  26F3
                                                            mat
   double **mat; /* puntero de puntero */
                                                                     0
   int i; /* contador */
   /* obtengo f y c */
                                                      26F3
   f=3;
                                                               ?
   c=7;
   /* Asigno memoria (falta el control de errores)*/
   mat=(double **)calloc(f, si zeof(double *));
   for (i = 0; i < f; i + +) {
      mat[i]=(double *)calloc(c, sizeof(double));
   <... si que... >
```

<... si que... >

```
/* Programa asignar una matriz dinámica */
#include <stdio.h>
int main(void)
                                                            f
                                                                    3
   int f; /* número de filas */
                                                            C
   int c; /* número de columnas */
                                                                  26F3
                                                           mat
   double **mat; /* puntero de puntero */
                                                                    0
   int i; /* contador */
   /* obtengo f y c */
                                                     ▶26F3
                                                            3A64
   f=3;
                                                                            3A54
                                                               ?
   c=7;
   /* Asigno memoria (falta el control de errores)*/
   mat=(double **)calloc(f, si zeof(double *));
   for (i = 0; i < f; i + +) {
      mat[i]=(double *)calloc(c, sizeof(double));
```

<... si que... >

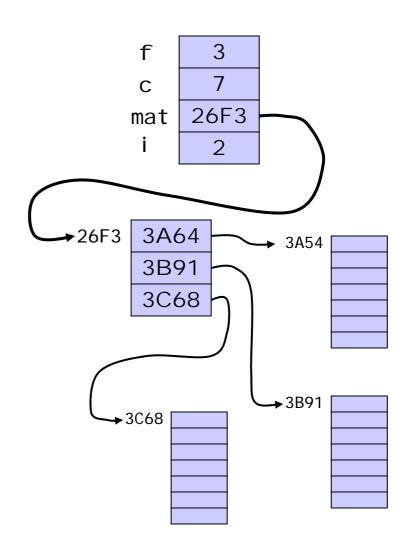
```
/* Programa asignar una matriz dinámica */
#include <stdio.h>
int main(void)
                                                            f
                                                                    3
   int f; /* número de filas */
                                                            C
   int c; /* número de columnas */
                                                                  26F3
                                                           mat
   double **mat; /* puntero de puntero */
   int i; /* contador */
   /* obtengo f y c */
                                                     ▶26F3
                                                            3A64
   f=3;
                                                                            3A54
                                                               ?
   c=7;
   /* Asigno memoria (falta el control de errores)*/
   mat=(double **)calloc(f, si zeof(double *));
   for (i = 0; i < f; i + +) {
      mat[i]=(double *)calloc(c, sizeof(double));
```

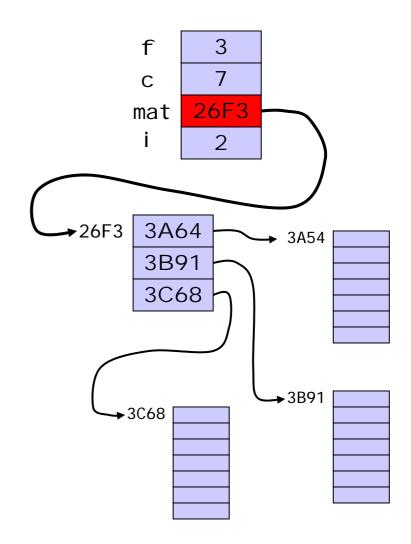
```
/* Programa asignar una matriz dinámica */
#include <stdio.h>
int main(void)
                                                            f
                                                                    3
   int f; /* número de filas */
                                                            C
   int c; /* número de columnas */
                                                                  26F3
                                                           mat
   double **mat; /* puntero de puntero */
   int i; /* contador */
   /* obtengo f y c */
                                                     ▶26F3
                                                             3A64
   f=3;
                                                                            3A54
                                                             3B91
   c=7;
   /* Asigno memoria (falta el control de errores)*/
   mat=(double **)calloc(f, si zeof(double *));
   for(i = 0; i < f; i + +) {
                                                                           →3B91
      mat[i]=(double *)calloc(c, sizeof(double));
   <... si que... >
```

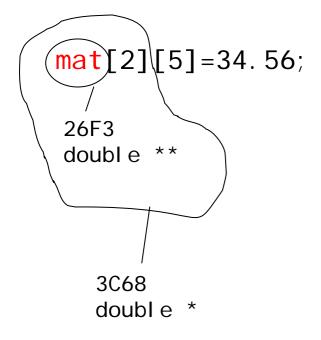
```
/* Programa asignar una matriz dinámica */
#include <stdio.h>
int main(void)
                                                             f
                                                                    3
   int f; /* número de filas */
                                                            C
   int c; /* número de columnas */
                                                                  26F3
                                                            mat
   double **mat; /* puntero de puntero */
                                                                    2
   int i; /* contador */
   /* obtengo f y c */
                                                     ▶26F3
                                                             3A64
   f=3;
                                                                            3A54
                                                             3B91
   c=7;
   /* Asigno memoria (falta el control de errores)*/
   mat=(double **)calloc(f, si zeof(double *));
   for (i = 0; i < f; i + +) {
                                                                           →3B91
      mat[i]=(double *)calloc(c, sizeof(double));
   <... si que... >
```

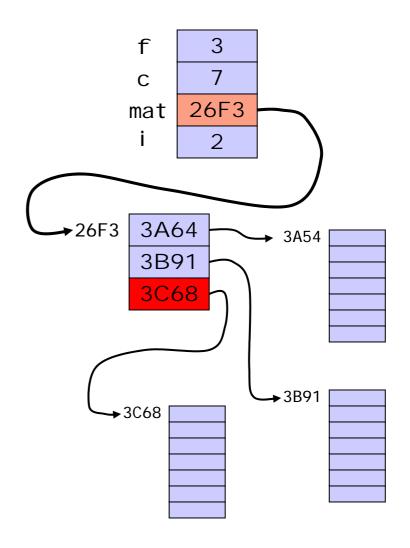
```
/* Programa asignar una matriz dinámica */
#include <stdio.h>
int main(void)
                                                            f
                                                                    3
   int f; /* número de filas */
                                                            C
   int c; /* número de columnas */
                                                                  26F3
                                                           mat
   double **mat; /* puntero de puntero */
                                                                    2
   int i; /* contador */
   /* obtengo f y c */
                                                     ▶26F3
                                                            3A64
   f=3;
                                                                            3A54
                                                             3B91
   c=7;
                                                             3C68
   /* Asigno memoria (falta el control de errores)*/
   mat=(double **)calloc(f, si zeof(double *));
   for(i = 0; i < f; i + +) {
                                                                           →3B91
      mat[i]=(double *)calloc(c, sizeof(double));
                                                          →3C68
   <... si que... >
```

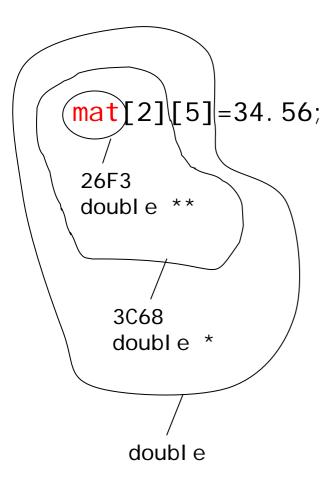
$$mat[2][5]=34.56;$$

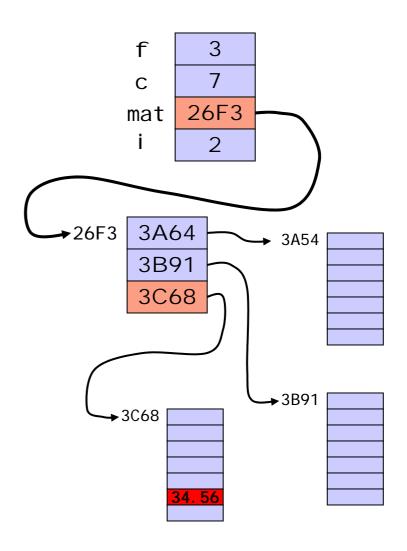






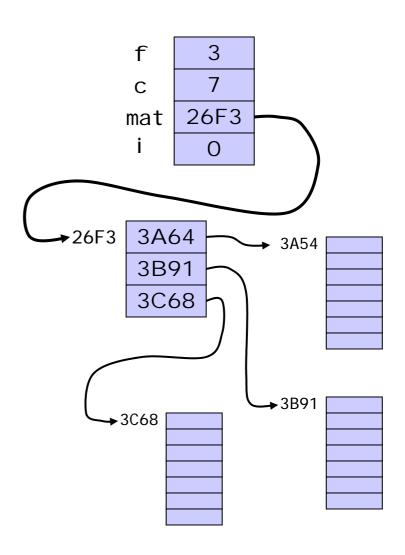




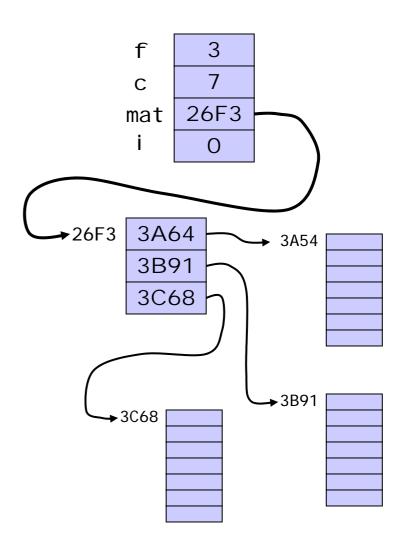


```
for(i =0; i <f; i ++) {

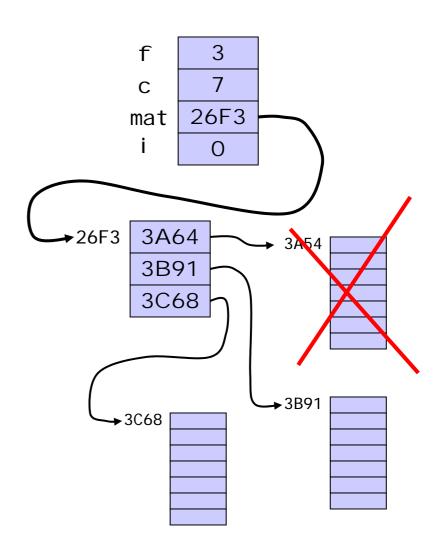
free( mat[i] );
}
free(mat);</pre>
```



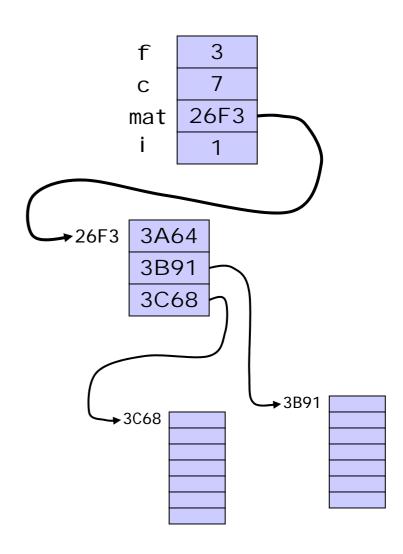
```
for(i =0; i <f; i ++) {
    free(mat[i]);
}
free(mat);
3A64</pre>
```



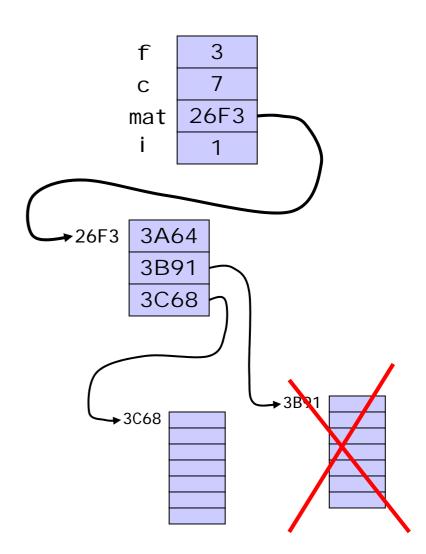
```
for(i = 0; i < f; i + +) {
    free( mat[i]);
}
free(mat); 3A64</pre>
```



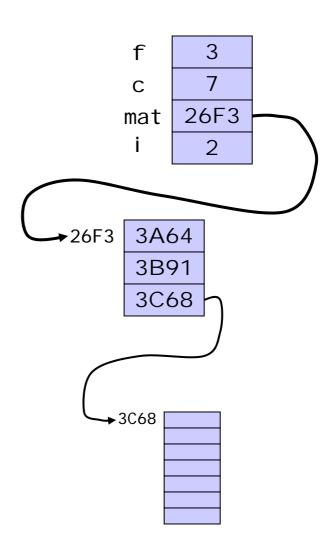
```
for(i = 0; i < f; i + +) {
    free(mat[i]);
}
free(mat); 3B91</pre>
```



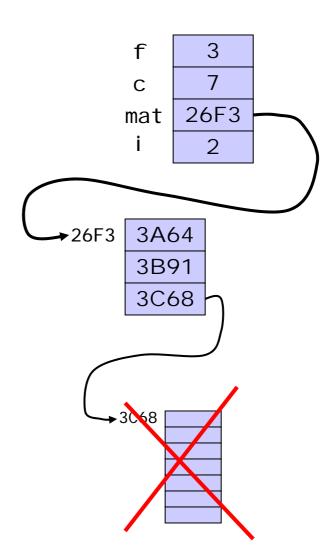
```
for(i = 0; i < f; i + +) {
    free( mat[i]);
}
free(mat); 3B91</pre>
```

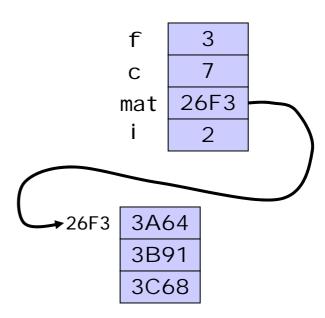


```
for(i = 0; i < f; i + +) {
    free(mat[i]);
}
free(mat);
3C68</pre>
```



```
for(i = 0; i < f; i + +) {
    free( mat[i]);
}
free(mat); 3C68</pre>
```





```
for(i = 0; i < f; i + +) {
    free( mat[i] );
}
free(mat);

26F3</pre>
```

