Q



Book: Microcontroladores PIC – Programación en C con ejemplos

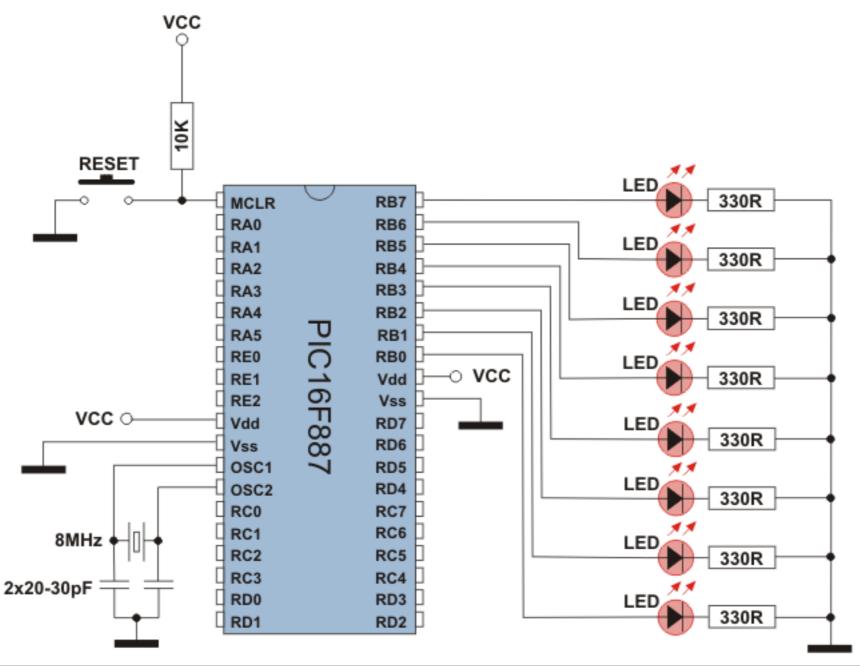


## 4.7 Ejemplo 5

## Utilizar el temporizador perro - guardián

Este ejemplo muestra cómo NO se debe utilizar el temporizador perro-guardián. Un comando utilizado para reiniciar este temporizador se omite a propósito en el bucle del programa principal, lo que habilita al temporizador perro guardián "ganar la batalla del tiempo" y reiniciar al microcontrolador. Por consiguiente, el microcontrolador se va a reiniciar sin parar, lo que indicará el parpadeo de los LEDs del puerto PORTB.





```
void main() {
OPTION_REG = 0x0E; // Pre-escalador se le asigna al temporizador WDT (1:64)
                 // Comando en ensamblador para reiniciar el temporizador WDT
asm CLRWDT;
PORTB = 0x0F;
                 // Valor inicial del registro PORTB
TRISB = 0;
                 // Todos los pines del puerto PORTB se configuran como salidas
Delay_ms(300);
                 // Tiempo de retardo de 30mS
PORTB = 0xF0;
                 // Valor del puerto PORTB diferente del inicial
while (1);
                 // Bucle infinito. El programa se queda aquí hasta que el
                 // temporizador WDT reinicie al microcontrolador
```

Para que este ejemplo funcione apropiadamente, es necesario habilitar al temporizador perro-guardián al seleccionar la opción Tools/mE Programmer/Watchdog Timer - Enabled.

