

전병현 교수

IoT의 이해

4주차 3강. I2C 통신 실습

학습내용

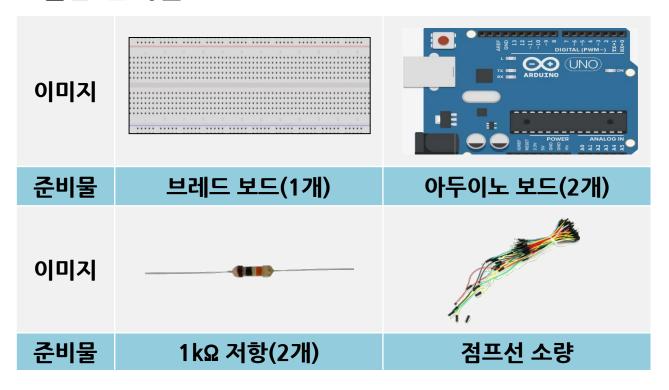
- 1. 아두이노 I2C 통신하기
- 2. 마스터/슬레이브 I2C 통신: LED 제어하기

학습목표

- 1. 아두이노 I2C 통신을 실행할 수 있다.
- 2. 마스터/슬레이브 I2C 통신을 사용해 LED를 제어할 수 있다.

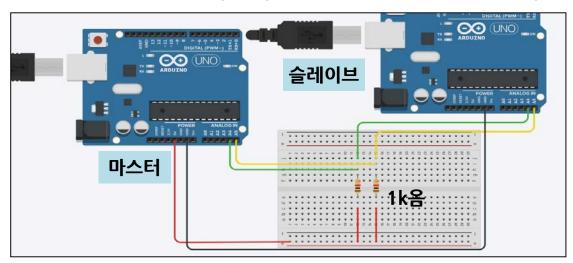
1. 아두이노 I2C 통신하기(1)

● 실습 준비물



1. 아두이노 I2C 통신하기(2)

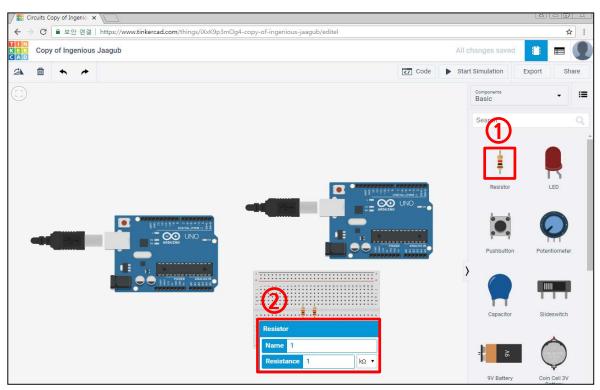
- 회로도 구성(1)
 - 5V전원에 1k옴 풀업 저항을 연결
 - 마스터 아두이노 A4(SDA) → 슬레이브 아두이노A4(SDA)
 - 마스터 아두이노 A5(SCL) → 슬레이브 아두이노A5(SCL)



• 출처 : AUTODESK - TINKERCAD, https://www.tinkercad.com

1. 아두이노 I2C 통신하기(3)

● 회로도 구성(2)



• 출처: AUTODESK - TINKERCAD. https://www.tinkercad.com

1. 아두이노 I2C 통신하기(4)

● 회로도 구성(3)



슬레이브



A4 - A4 A5 - A5 GND - GND

5V전원공급

• 출처: AUTODESK - TINKERCAD. https://www.tinkercad.com

1. 아두이노 I2C 통신하기(5)

◉ 실습 소스 : 마스터 코드

```
#include 〈Wire.h〉 // Wire.h 라이브러리 사용
void setup() {
 Wire.begin();
               // 인자 값이 없으면 마스터용임을 나타냄
 Serial.begin(9600); // 시리얼 모니터 시작
void loop() {
 Wire, request From (7, 6); // 슬레이브 (주소, 바이트)가져오기
 while (Wire.available()) { // 읽을 데이터가 있다면
   char c = Wire.read(); // 문자형 변수 c에 저장
   Serial.print(c); // 받은 문자를 시리얼 모니터에 출력
  delay(500);
```

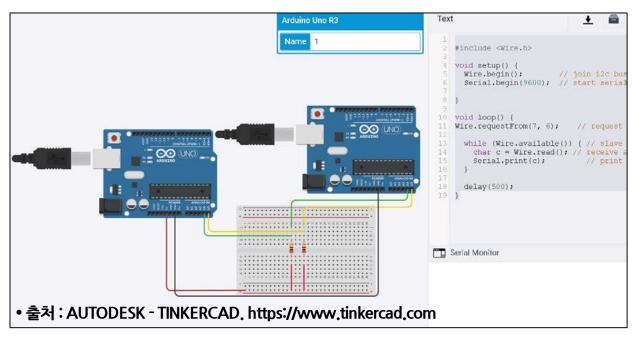
1. 아두이노 I2C 통신하기(6)

● 실습 소스 : 슬레이브 코드

```
#include \( \text{Wire.h} \)
                       // Wire.h 라이브러리 사용
void setup() {
   Wire begin (7);
                 // 슬레이브 주소 값
   Wire.onRequest(requestEvent); // 마스터에서 요청이 오면
                                // requestEvent()함수 호출
 void loop() {
   delay(100);
                                // 대기 상태
                                // requestEvent()함수
 void requestEvent() {
   Wire write ("hello");
                               // 마스터에게 보낼 데이터
```

1. 아두이노 I2C 통신하기(7)

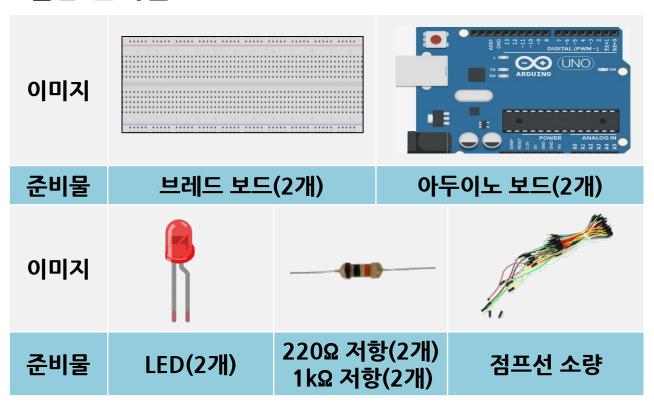
● 결과 확인



• 슬레이브에서 보내는 "hello "메시지를 마스터 모니터에 표시

2. 마스터/슬레이브 I2C 통신: LED 제어하기(1)

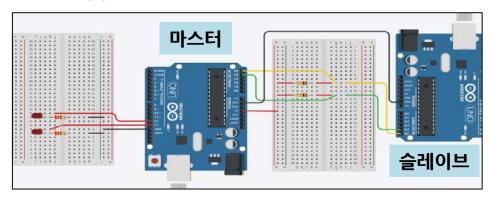
● 실습 준비물



2. 마스터/슬레이브 I2C 통신: LED 제어하기(2)

● 회로도 구성(1)

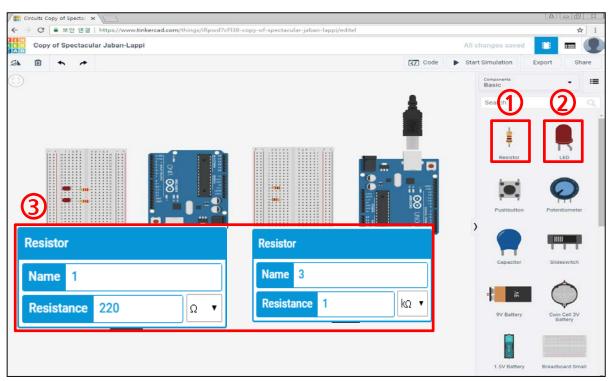
- 5V전원에 1k옴 풀업 저항을 연결
- 마스터 아두이노 A4(SDA) → 슬레이브 아두이노 A4(SDA)
- 마스터 아두이노 A5(SCL) → 슬레이브 아두이노 A5(SCL)
- 마스터 13번 핀과 LED_01 (+), 12번 핀과 LED_02 (+) 연결
- LED의 (-)는 220옴 저항을 연결 후 아두이노 GND에 연결



• 출처 : AUTODESK - TINKERCAD. https://www.tinkercad.com

2. 마스터/슬레이브 I2C 통신: LED 제어하기(3)

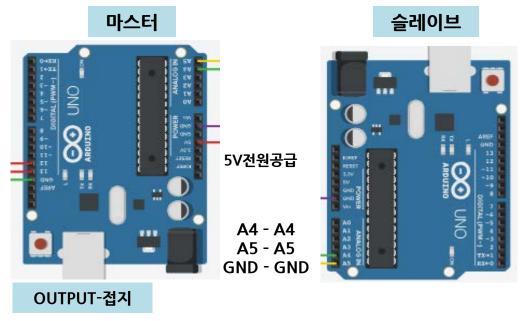
● 회로도 구성(2)



• 출처 : AUTODESK - TINKERCAD, https://www.tinkercad.com

2. 마스터/슬레이브 I2C 통신: LED 제어하기(4)

● 회로도 구성(3)



• 출처: AUTODESK - TINKERCAD. https://www.tinkercad.com

2. 마스터/슬레이브 I2C 통신: LED 제어하기(5)

실습 소스 : 마스터 코드(1)

```
#include \( \text{Wire.h} \)
                       // Wire h 라이브러리 사용
void setup() {
 pinMode(13,OUTPUT); // LED 핀 번호
 pinMode(12,OUTPUT);
 Wire begin();
                       // 인자 값이 없으면 마스터용임
 Serial begin (9600)
                       // 시리얼 모니터 시작
void loop() {
 Wire.requestFrom(7, 6); // 슬레이브(주소, 바이트)가져오기
 while (Wire.available()) // 읽을 데이터가 있다면
 char c = Wire.read(); // 문자형 변수 c에 저장
 Serial print(c);
                     // 받은 문자를 시리얼 모니터에 출력
 if(c == 65)
                      // 받은 문자가 A라면
 digitalWrite(13, HIGH); // 13번 핀에 연결된 LED ON
```

2. 마스터/슬레이브 I2C 통신: LED 제어하기(6)

실습 소스 : 마스터 코드(2)

```
delay(1000);
                         // 1초 delay
if(c == 66) {
                    // 받은 문자가 B이면
  digitalWrite(12, HIGH); // 12번 핀에 연결된 LED ON
  delay(1000);
else{
                         // 위 조건에 맞지 않으면
  digitalWrite(13, LOW); // LED OFF
  digitalWrite(12, LOW);
  delay(500);
                         // 0.5초 delay
```

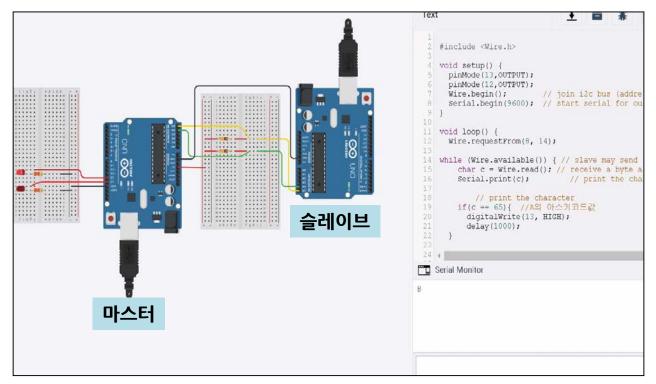
2. 마스터/슬레이브 I2C 통신: LED 제어하기(7)

● 실습 소스 : 슬레이브 코드

```
#include \( \text{Wire.h} \)
                               // Wire.h 라이브러리 사용
void setup() {
 Wire.begin(8);
                              // 슬레이브 주소값(8)
 Wire.onRequest(requestEvent); // 마스터에서 요청이 오면
                                requestEvent()함수 호출
void loop() { // 마스터에서 요청이 올 때까지 기다림
  delay(100);
               // 슬레이브 (주소, 바이트)가져오기
void requestEvent() { // requestEvent()함수
  Wire.write("01B23A456B789A "); // 마스터에게 보낼데이터
```

2. 마스터/슬레이브 I2C 통신: LED 제어하기(8)

● 결과 확인



• 출처: AUTODESK - TINKERCAD. https://www.tinkercad.com

프로그램 실습

1. 아두이노와 I2C 통신하기(1)

● 실습 준비물



- 1. 실습 준비물 : 아두이노보드(2개), 브레드보드(1개), 1kΩ 저항(2개)
- 2. 두 개의 아두이노 보드간의 I2C 통신을 실행한다.

1. 아두이노와 I2C 통신하기(2)

• 마스터 실습 소스

```
    sketch aug23a | ○F 7 ○I > 1.8.5

매일 변심 스케지 등 도움말
                   // Wire h 라이브러리 사용
#include <Wire.h>
void setup() {
 Wire begin():
                      // 인자 값이 없으면 마스터용임을 나타냄
 Serial.begin(9600):
                     // 시리얼 모니터 시작
void loop() {
  Wire.requestFrom(7, 6):
                         // 슬레이브 (주소, 바이트)가져오기
  while (Wire.available()) { // 읽을 데이터가 있다면
  char c = Wire.read():
                         // 문자형 변수 c에 저장
  Serial print(c);
                         // 받은 문자를 시리얼 모니터에 출력
  delay(500):
스케치는 프로그램 저장 공간 2972 바이트(9%)를 사용. 최대 32256 바이트
전역 변수는 동적 메모리 360바이트(17%)를 사용, 1688바이트의 지역변수
```

- 1. 두 개의 아두이노 보드를 브레드 보드(마스터 보드 슬레이브 보드)와 연결한다.
- 2. wire.h 라이브러리를 탑재한다.
- 3. wire.begin(): 인자 값이 없으면 마스터 프로그램
- 4. wire.requestForm(7, 6) : 슬레이브(주소, 바아트)를 가져오는 함수

1. 아두이노와 I2C 통신하기(3)

• 슬레이브 실습 소스

```
    sketch sep13a | ○₹∇ ○15 1.8.5

매일 면접 스케치 등 도움말
                                // Wire.h 라이브러리 사용
#include <Wire.h>
 void setup() {
     Wire.begin(7):
                               // 슬레이브 주소 값
     Wire onRequest(requestEvent): // 마스터에서 요청이 오면
                               // requestEvent()함수 호출
  void loop() {
     delay(100):
                               // 대기 상태
 void requestEvent() {
                               // requestEvent () 함수
     Wire write ("hello"):
                               // 마스터에게 보낼 데이터
스케치는 프로그램 저장 공간 2148 바이트(6%)를 사용. 최대 32256 바이트
전역 변수는 동적 메모리 197바이트(9%)를 사용, 1851바이트의 지역변수가 낭음. 최대는 2048 바이트
```

- 5. wire.begin(7): 슬레이브 주소 값
- 6. Wire.onRequest(requestEvent): requestEvent 이벤트 함수를 호출
- 7. Void requestEvent(): requestEvent() 함수

1. 아두이노와 I2C 통신하기(4)

실행하기

```
1일 변신 소개차 등 도움말
                                     o hello hello
                    // Wire h 라이브러
#include <Wire.h>
void setup() {
 Wire begin():
                       // 인자 값이 없
 Serial.begin(9600):
                      // 시리얼 모니터
void loop() {
  Wire_requestFrom(7, 6):
                          // 슬레이트
  while (Wire.available()) { // 읽을 데
  char c = Wire.read():
                         // 문자형 변
  Serial.print(c):
                         // 받은 문지
  delay(500):
스케치는 프로그램 저장 공간 2972 바이트(9%)를 사용. 최대 32256 바이트
전역 변수는 동적 메모리 360바이트(17%)를 사용, 1688바이트의 지역변수
```

- 1. 슬레이브 소스를 컴파일한 후 파일을 업로드 한다.
- 2. 마스터 소스를 컴파일한 후 파일을 업로드 한다.
- 3. 파일을 업로드 하기 전 반드시 아두이노 포트가 설정 되었는지 확인한다.

2. 마스터/슬레이브 I2C 통신: LED 제어하기(1)

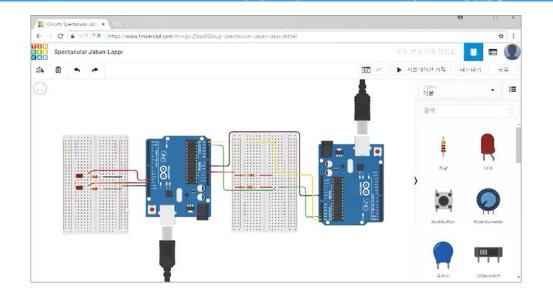
● 실습 준비물



- 1. 실습 준비물 : 아두이노 보드(2개), 브레드 보드(2개), LED(2개), 1kΩ 저항(2개), 220Ω 저항(2개)
- 2. 두 개의 아두이노 보드간의 I2C 통신을 실행한다.

2. 마스터/슬레이브 I2C 통신: LED 제어하기(2)

◉ 회로도 구성



- 1. 마스터 아두이노 A4(SDA) → 슬레이브 아두이노 A4(SDA)
- 2. 마스터 아두이노 A5(SCL) → 슬레이브 아두이노 A5(SCL)
- 3. 마스터 13번 핀과 LED_01 (+), 12번 핀과 LED_02 (+) 연결한다.
- 4. LED의 (-)는 220Ω 저항을 연결 후 아두이노GND에 연결한다.

2. 마스터/슬레이브 I2C 통신: LED 제어하기(3)

● 실습 소스(1)

```
sketch sep14a | 0+7 01 v 1.85
매일 선생 소개자 는 도본말
 #include <Wire.h>
                 // Wire.h 라이브러리 사용
 void setup() {
 Wire.begin(8):
                          // 슬레이브 주소값(8)
 Wire.onRequest(requestEvent): // 마스터에서 요청이 오면
                          //requestEvent()함수 호출
void loop() { // 마스터에서 요청이 올 때까지 기다렁
  delay(100):
 } // 슬레이브 (주소, 바이트)가져오기
 void requestEvent() { // requestEvent()함수
    Wire.write("01823A456B789A "): // 마스터에게 보낼 데이터
스케치는 프로그램 저장 공간 2156 바이트(6%)를 사용. 최대 32256 바이트
전역 변수는 동적 메모리 205바이트(10%)를 사용, 1843바이트의 지역변수
```

- 1. 마스터 보드와 슬레이브 보드 간의 회로도를 구성한다.
- 2. 슬레이브 소스를 업로드 한 후 9v 건전지로 전원을 공급한다.
- 3. 마스터 소스를 업로드 한다.

2. 마스터/슬레이브 I2C 통신: LED 제어하기(4)

● 실습 소스(2)

```
  sketch_sep14a | 아두이노 1.8.5

파일 편집 스케시 등 토중말
#include <Wire.h>
                  // Wire.h 라이브러리 사용
 void setup() {
 Wire.begin(8):
                           // 슬레이브 주소값(8)
 Wire.onRequest(requestEvent): // 마스터에서 요청이 오면
                           //requestEvent()함수 호출
void loop() { // 마스터에서 요청이 올 때까지 기다림
  delay(100);
 } // 슬레이브 (주소, 바이트)가져오기
void requestEvent() { // requestEvent()함수
   Wire.write("01823A456B789A"): // 마스터에게 보낼 데이터
스케치는 프로그램 저장 공간 2156 바이트(6%)를 사용. 최대 32256 바이트
전역 변수는 동적 메모리 205바이트(10%)를 사용. 1843바이트의 지역변수가 남음. 최대는 2048 바이트
```

- 4. 슬레이브 소스
- 5. 〈wire.h〉 라이브러리 탑재한다.
- 6. wire.begin(8) : 슬레이브의 주소 값
- 7. Wire.onRequest(requestEvent): 마스터에서 요청이 오면
- 8. Wire.write("01823A4567789A"): 마스터에게 보낼 데이터

2. 마스터/슬레이브 I2C 통신 : LED 제어하기(5)

● 실습 소스(3)

```
    sketch_aug23a | 아두이ኈ 1.8.5

파일 편집 소계시 등 노용암
 00 D 1 D 201
 #include <Wire.h>
                   // Wire.h 라이브러리 사용
void setup() {
 pinMode(13,0UTPUT): // LED 핀번호
 pinMode(12, OUTPUT);
 Wire.begin():
                    // 인자값이 없으면 마스터용임
 Serial .begin(9600); // 시리얼 모니터 시작
void loop() {
 Wire.requestFrom(8, 14): // 슬레이브(주소, 바이트)가져오기
 while (Wire.available()){ // 읽을 데이터가 있다면
                       // 문자형 변수 c에 저장
 char c = Wire.read();
                     // 반은 문자를 시리얼 모니터에 출력
 if(c == 65){ // 받은 문자가 A라면
 digitalWrite(13, HIGH): // 13번핀에 연결된 LED ON
  delay(1000): // 1本 delay
스케치는 프로그램 저장 공간 3194 바이트(9%)를 사용. 최대 32256 바이트
전역 변수는 동적 메모리 360바이트(17%)를 사용, 1688바이트의 지역변수
```

- 9. 마스터 소스
- 10. Wire.requestFrom(8, 14): 슬레이브(주소, 바이트)를 가져옴
- 11. while (Wire.available()) : 읽을 데이터가 있다면 데이터를 읽어옴
- 12.if(c == 65){digitalWrite(13, HIGH): 받은 문자가 A라면13번 핀에 연결된 LED ON

2. 마스터/슬레이브 I2C 통신 : LED 제어하기(6)

실습 소스(4)

```
Sketch_aug23a | 04年前1年 1.8.5
파업 편집 소계사 등 노용암
 10 E + E 201
 if(c == 65){ // 받은 문자기 A리면
 digitalWrite(13, HIGH); // 13번판에 연결된 LED ON
  delay(1000): // 1本 delay
 If(c == 66) { // 받은 문자가 B이면
   digitalWrite(12, HIGH): // 12번판에 연결된 LED ON
   delay(1000) 7
          // 위 조건에 맞지 않으면
   digitalWrite(13, LOW): // LED OFF
   digitalWrite(12, LOW);
  delay(500): // 0.5生 delay
스케치는 프로그램 저장 공간 3194 바이트(9%)를 사용. 최대 32256 바이트
전역 변수는 동적 메모리 360바이트(17%)를 사용, 1688바이트의 지역변수
```

실습

13. if(c == 66) {digitalWrite(12, HIGH) : 받은 문자가 B이면 12번 핀에 연결된 LED ON

14. else: 그렇지 않으면 아래 문장을 수행

2. 마스터/슬레이브 I2C 통신: LED 제어하기(7)

실습 소스(5)

```
매일 면접 소계사 중 도용합
 if(c == 65){ // 받은 문자가 A라면
 digitalWrite(13, HIGH): // 13번핀에 연결
 delay(1000): // 1초 delay
 if(c == 66) { // 받은 문자가 B이면
  digitalWrite(12, HIGH): // 12번판에 연
  delay(1000):
         // 위 조건에 맞지 않으면
   digitalWrite(13, LOW): // LED OFF
  digitalWrite(12, LOW);
  delay(500): // 0.5季 delay
스케치는 프로그램 저장 공간 3194 바이트(9%)를 사용. 최대 32256 바이트
전역 변수는 동적 메모리 360바이트(17%)를 사용, 1688바이트의 지역변수
```

- 15.A 값이 들어오면 13번 핀의 LED가 켜진다.
- 16. B 값이 들어오면 12번 핀의 LED가 켜진다.

실습점검(1)

실습 재미있게 해보셨나요?

'12C 통신'에 대해 실습한 내용과

자신의 실습 결과물을 비교해 보세요.

1. 아두이노와 I2C 통신을 실행할 수 있나요?

예 🗆 아니오 🗆

2. 마스터/슬레이브 I2C 통신을 사용해 LED를 제어할 수 있나요?

예 마 아니오

실습점검(2)

● 교수자 실습 Tip

- 1. 아두이노 I2C 통신하기
 - 회로도 구성을 확인 5V 전원에 1kΩ 풀업 저항 연결 상태 확인 마스터 아두이노 A4(SDA) → 슬레이브 아두이노 A4(SDA)
 - 마스터 아두이노 A5(SCL) → 슬레이브 아두이노 A5(SCL)
 - 마스터와 슬레이브 소스를 확인
 - 아두이노 통신 포트를 확인

실습점검(3)

● 교수자 실습 Tip

- 2. 마스터/슬레이브 I2C 통신: LED 제어하기
 - 회로도 구성을 확인 5V 전원에 1kΩ 풀업 저항 연결 상태 확인 마스터 아두이노 A4(SDA) → 슬레이브 아두이노 A4(SDA) 마스터 아두이노 A5(SCL) → 슬레이브 아두이노 A5(SCL) 마스터 13번 핀과 LED_01 (+), 12번 핀과 LED_02 (+) 연결 LED의 (-)는 220Ω 저항을 연결 후 아두이노 GND에 연결
 - 마스터와 슬레이브 소스를 확인
 - 아두이노 통신 포트를 확인

다음시간에는…

5주차. 아날로그 입력과 출력

1강. 아날로그 입출력

에 대해 학습해 보겠습니다.

참고문헌

- 팅커캐드. http://www.tinkercad.com
- ㈜메카솔루션. http://mechasolution.com