# Semantyka i Weryfikacja Programów Praca domowa # 1 MIMUW 2018/19

Michał Szafraniuk 219673

29 listopada 2018

### Idea rozwiązania

Idea rozwiązania opiera się na tym, aby w stanach pamiętać dodatkowo "wiążący budżet" oraz dotychczas poniesiony koszt. Wiążący budżet jest najmniejszym limitem spośród limitów instrukcyj limit okalających rozpatrywaną instrukcję a dotychczasowy koszt jest kosztem wszystkich instrukcyj poniesionym od wejścia w pierwszą zewnętrzną dla danej instrukcji instrukcję limit. W ten sposób będziemy w stanie rozpoznawać sytuacje, w których wymagane jest przerwanie wykonywania instrukcji (ignorowanie).

### Modyfikacje

Modyfikujemy standardową definicję stanów poprzez dodanie specjalnych, dziwnych (na tyle dziwnych, żeby nie były elementami zbioru  $\mathbf{Var}$ ) znaczników  $\square$  oraz  $\triangle$ , które symbolizują odpowiednio "wiążący budżet" (w myśl znaczenia opisanego powyżej) oraz dotychczas poniesiony koszt przypisań. Dokładniej:

$$\mathbf{State} = \mathbf{Var} \cup \{\Box, \triangle\} \to \mathbb{Z}_{\bot}$$

gdzie  $\mathbb{Z}_{\perp}$  reprezentuje zbiór liczb całkowitych powiększony o symbol  $\perp$ , który będzie służył do oznaczania budżetu nieustawionego/nieograniczonego w sytuacji, gdy wykonanie programu znajduje się poza jakąkolwiek instrukcją limit.

Przyjmujemy, że na początku  $s\square = \bot$ .

W oczywisty sposób rozszerzamy relację  $\leq$  z  $\mathbb{Z}$  na  $\mathbb{Z}_{\perp}$  jako

$$\leqslant_{\perp} \, \dot{=} \, \leqslant \, \cup \, \{ \langle a, \bot \rangle : a \in \mathbb{Z}_{\bot} \}$$

Ale dalej aby nie zaciemniać używam po prostu ≤ w obydwu znaczeniach.

## Semantyka naturalna instrukcji

Przez  $\mathcal{A}$  i  $\mathcal{B}$  oznaczam standardowe funkcje semantyczne dla wyrażeń, odpowiednio, arytmetycznych i boolowskich.

#### Instrukcja skip

$$\langle \mathtt{skip}, s \rangle \to s$$

#### Instrukcja przypisania

Do rozważenia są trzy przypadki: przypisanie nie narusza budżetu, przypisanie po raz pierwszy narusza budżet lub budżet był już naruszony wcześniej.

Jeśli koszt przypisania mieści się w budżecie to aktualizujemy wartość zmiennej oraz dotychczas poniesiony koszt:

$$\langle \mathtt{x} \colon = \mathtt{e}, s \rangle \to s[x \mapsto \mathcal{A}[\![e]\!]s][\triangle \mapsto s\triangle + |\mathcal{A}[\![e]\!]s|] \quad \text{if} \quad s\triangle + |\mathcal{A}[\![e]\!]s| \leqslant s\square$$

Jeśli dotychczas mieściliśmy się w budżecie ale obecne przypisanie przekroczy budżet to powiększamy koszt:

$$\langle \mathbf{x} := \mathbf{e}, s \rangle \to s[\triangle \mapsto s\triangle + |\mathcal{A}[[e][s]]] \quad \text{if} \quad s\triangle \leqslant s\square, \ s\triangle + |\mathcal{A}[[e][s]] > s\square$$

Jeśli budżet był już naruszony wcześniej to ignorujemy:

$$\langle x := e, s \rangle \to s \quad \text{if} \quad s \triangle > s \square$$

#### Instrukcja złożenia

Jeśli jesteśmy w stanie przekroczenia budżetu to ignorujemy

$$\langle I_1; I_2, s \rangle \to s \quad \text{if} \quad s \triangle > s \square$$

a w przeciwnym przypadku standardowo

$$\frac{\langle I_1, s \rangle \to s' \quad \langle I_2, s' \rangle \to s''}{\langle I_1; I_2, s \rangle \to s''} \quad \text{if} \quad s \triangle \leqslant s \square$$

#### Instrukcja if

Jeśli jesteśmy w stanie przekroczenia budżetu to ignorujemy

$$\langle \mathtt{if}\ b\ \mathtt{then}\ I_1\ \mathtt{else}\ I_2,s\rangle \to s\quad \mathrm{if}\quad s\triangle > s\square$$

a w przeciwnym przypadku standardowo

$$\frac{\langle I_1,s\rangle \to s'}{\langle \text{if } b \text{ then } I_1 \text{ else } I_2,s\rangle \to s'} \quad \text{ if } \quad s\triangle \leqslant s\square, \; \mathcal{B}[\![b]\!] s = \mathbf{tt}$$

oraz

$$\frac{\langle I_2,s\rangle\to s'}{\langle \text{if } b \text{ then } I_1 \text{ else } I_2,s\rangle\to s'} \quad \text{ if } \quad s\triangle\leqslant s\square, \; \mathcal{B}[\![b]\!]s=\text{ff}$$

#### Instrukcja while

Jeśli jesteśmy w stanie przekroczenia budżetu to ignorujemy

$$\langle \mathtt{while}\ b\ \mathtt{do}\ I,s\rangle \to s \quad \mathrm{if} \quad s\triangle > s\square$$

a w przeciwnym przypadku standardowo

$$\frac{\langle I,s\rangle \to s' \quad \langle \mathtt{while} \ b \ \mathtt{do} \ I,s'\rangle \to s''}{\langle \mathtt{while} \ b \ \mathtt{do} \ I,s\rangle \to s''} \quad \text{ if } \quad s \triangle \leqslant s \square, \ \mathcal{B}[\![b]\!] s = \mathbf{tt}$$

oraz

$$\langle \text{while } b \text{ do } I, s \rangle \to s \quad \text{if} \quad s \triangle \leqslant s \square, \ \mathcal{B} \llbracket b \rrbracket s = \mathbf{ff}$$

#### Instrukcja limit

Jeśli jesteśmy w stanie przekroczenia budżetu lub e wylicza się do wartości ujemnej to ignorujemy:

$$\langle \text{limit } e \text{ in } I, s \rangle \to s \quad \text{if} \quad \mathcal{A} \llbracket e \rrbracket s < 0 \quad \text{or} \quad s \triangle > s \square$$

W przeciwnym przypadku, jeśli  $s\Box = \bot$  to rozważana instrukcja limit nie jest zagnieżdżona w żadnej innej instrukcji limit więc musimy odpowiednio zainicjalizować znaczniki, w przeciwnym przypadku znacznika kosztu nie aktualizujemy a znacznik budżetu aktualizujemy tylko jeśli aktualny budżet rozważanej instrukcji limit jest mniejszy od odziedziczonego minimum.

Aby wyrazić to dokładniej rozpatrzmy możliwe przypadki:

- rozważany limit jest już okalany przez co najmniej jedną instrukcję limit
  - -sukces I,aktualny limit mniejszy od wiążącego budżetu  $\leadsto$  przekazujemy wgłąb budżet ustawiony na nowe minimum, odtwarzamy budżet

$$\frac{\langle I, s[\square \mapsto \mathcal{A}[\![e]\!]s] \rangle \to s'}{\langle \text{limit } e \text{ in } I, s \rangle \to s'[\square \mapsto s\square]} \quad \text{ if } \quad s \triangle \leqslant s \square < \bot, 0 \leqslant \mathcal{A}[\![e]\!]s < s\square, s' \triangle \leqslant s'\square$$

sukces I, ale aktualny limit większy lub równy minimum
→ standardowo

$$\frac{\langle I,s\rangle \to s'}{\langle \text{limit } e \text{ in } I,s\rangle \to s'} \quad \text{ if } \quad s\triangle \leqslant s\square <\bot, 0 \leqslant s\square \leqslant \mathcal{A}[\![e]\!] s,s'\triangle \leqslant s'\square$$

– porażka I, aktualny limit niemniejszy od wiążącego budżetu  $\leadsto$  przywracamy wartość zmiennych i budżetu, ale propagujemy poniesiony koszt

$$\frac{\langle I,s\rangle \to s'}{\langle \text{limit } e \text{ in } I,s\rangle \to s[\triangle \mapsto s'\triangle]} \quad \text{ if } \quad s\triangle \leqslant s\square <\bot, 0 \leqslant s\square \leqslant \mathcal{A}[\![e]\!] s,s'\triangle > s'\square$$

porażka I, aktualny limit mniejszy od wiążącego budżetu
→ przekazujemy wgłąb budżet ustawiony na nowe minimum, propagujemy poniesiony koszt ale nie propagujemy aktualnego limitu

$$\frac{\langle I, s[\Box \mapsto \mathcal{A}[\![e]\!]s] \rangle \to s'}{\langle \mathtt{limit}\, e \ \mathrm{in}\, I, s \rangle \to s[\triangle \mapsto s'\triangle]} \quad \text{ if } \quad s\triangle \leqslant s\Box <\bot, 0 \leqslant \mathcal{A}[\![e]\!]s < s\Box, s'\triangle > s'\Box$$

- rozważany limit jest pierwszy

   → podobnie jak wyżej, z tą różnicą, że musimy troszkę inaczej zadbać o znaczniki
  - sukces I: przekazujemy wgłąb nowy budżet i dotychczasowy koszt równy zeru, propagujemy budżet równy  $\bot$

$$\frac{\langle I, s[\Box \mapsto \mathcal{A}[\![e]\!]s][\triangle \mapsto 0] \rangle \to s'}{\langle \mathtt{limit}\,\,e\,\,\mathrm{in}\,\,I, s \rangle \to s'[\Box \mapsto \bot]} \qquad \mathrm{if} \quad s\Box = \bot \geqslant \mathcal{A}[\![e]\!]s \geqslant 0, s'\triangle \leqslant s'\Box$$

– porażka I: udajemy, że nic się nie stało

$$\frac{\langle I, s[\Box \mapsto \mathcal{A}[\![e]\!]s][\triangle \mapsto 0] \rangle \to s'}{\langle \mathtt{limit}\, e \; \mathtt{in} \; I, s \rangle \to s} \quad \text{ if } \quad s\Box = \bot \geqslant \mathcal{A}[\![e]\!]s \geqslant 0, s'\Delta > s'\Box$$

#### Instrukcja allow

Pododbnie jak dla limit - jeśli jesteśmy w stanie przekroczenia budżetu lub e wylicza się do wartości ujemnej to ignorujemy:

$$\langle \mathtt{allow}\, e \ \mathtt{in} \ I, s \rangle \to s \quad \mathrm{if} \quad \mathcal{A}[\![e]\!] s < 0 \quad \mathrm{or} \quad s \triangle > s \square$$

W przeciwnym przypadku, bez względu na to jak głęboko jesteśmy zagnieżdżeni w inne instrukcje limit/allow to przekazujemy znacznik budżetu ustawiony na wyliczoną wartość e oraz zerujemy znacznik kosztu.

W przypadku:

 sukcesu I koszt wykonania allow wynosi zero a więc przywracamy "stare" wartości poniesionego kosztu oraz budżetu:

$$\frac{\langle I,s[\square\mapsto\mathcal{A}[\![e]\!]s][\triangle\mapsto0]\rangle\to s'}{\langle \mathtt{allow}\,e\,\,\mathtt{in}\,\,I,s\rangle\to s'[\triangle\mapsto s\triangle][\square\mapsto s\square]} \quad \text{ if } \quad s\triangle\leqslant s\square, \mathcal{A}[\![e]\!]s\geqslant0, s'\triangle\leqslant s'\square$$

 $\bullet\,$ porażki Ikoszt wykonania allow równy jest przekroczonemu budżetowi:

$$\frac{\langle I, s[\Box \mapsto \mathcal{A}[\![e]\!]s][\triangle \mapsto 0] \rangle \to s'}{\langle \mathtt{allow}\, e \; \mathtt{in} \; I, s \rangle \to s[\triangle \mapsto (s\triangle + s'\triangle - \mathcal{A}[\![e]\!]s)]} \quad \text{ if } \quad s\triangle \leqslant s\Box, \mathcal{A}[\![e]\!]s \geqslant 0, s'\triangle > s'\Box$$