## 企画書

作成者: 伊坂 脩

表題	Ene-1 GP 2017 旧車体用制御システム(mbed or PIC 版)

目的 配線の単純化による管理性の向上。制御プロ	グラムの改良。
-------------------------	---------

目標   後輩にすぐに引き継げるような、わかりやすい構成に	目標	標 後輩にす	ぐに引き継げるような、	わかりやすい構成にする	5.
-------------------------------	----	--------	-------------	-------------	----

概要			
マイコン	Arduino⇒mbed・PIC 〜変更。合計で制御・通信・表示器用の 3 つ。		
制御	PID 制御のパラメータ調整をする。		
回路	配線・配置まで考慮したうえで設計し、管理性を向上。		

課題	解決策
配線が多すぎて管理性が悪い。	コネクタの活用⇒配線を1束にする予定。
Arduino の PWM 周波数不足⇒LPF 通過	マイコン変更。周波数向上。
電流制限値を 1A 単位で表示している	7 セグを使って 0.1A 単位まで表示。
拡張性がよくない。	拡張する可能性を考慮して設計。

スケジュール				
	第1週	第2週	第3週	第4週
2 月		仕様決定・発注	回路図作成	はんだ・プログ ラミング
3月	完成	テスト・最適化		
4月				

	メンバー
伊坂 脩	(責任者)
久納 和	也
林 佑樹	

予算	
	7,000 円

プロジェクト番号	
P17EC001	

三重大学電気自動車研究会