Ene-1GP2017 旧車体用電流制御器

設計仕様書

作成者: 伊坂 脩

1. 概要

1代目(2015~)の車体用の電流制御器とその周辺部を整理する。 複雑化していた配線を整理し、表示器も改良する。

2. 目的

配線の単純化による管理性の向上。制御プログラムの改良。

3. 目標

各モジュールが、単純な構造でかつ拡張性に優れる構造にすることで、学習しやすい構成とする。

4. コンセプト

期限内でできる最大限の物を作る。

5. 目次

6. 仕様

6.1. 構成部品

以下に構成部品を示す。

表 1. 構成部品

モジュール名	名称	型番	点数
電源	DCDC コン(12V)	SUS64812	1
	DCDC コン (5V)	LXDC55	1
配線	10pin コネクタオス		4
	10pin コネクタメス		4
	その他コネクタ		必要数
	フラットケーブル 10 芯		5m
制御器	マイコン	PIC16F1827	1
	電流センサ	ACS712	1
通信器	マイコン	PIC16F1827	1
表示器	マイコン	PIC16F1827	1
	7セグ LED 4digit	5461AS	1
	ソースドライバ	TD62783APG	1
	シンクドライバ	TD62083APG	1
	8mmΦ 赤色 LED		1

6.2. スペック

本制御器の特性を以下にまとめる。

- 7. ハードウェア
- 7.1. ハードウェア構成図
- 7.2. ハードウェア機能概要
- 7.3. ハードウェア機能詳細

8. ソフトウェア

8.1. ソフトウェア構成図

ソフトウェアの構成図は次図のようである。

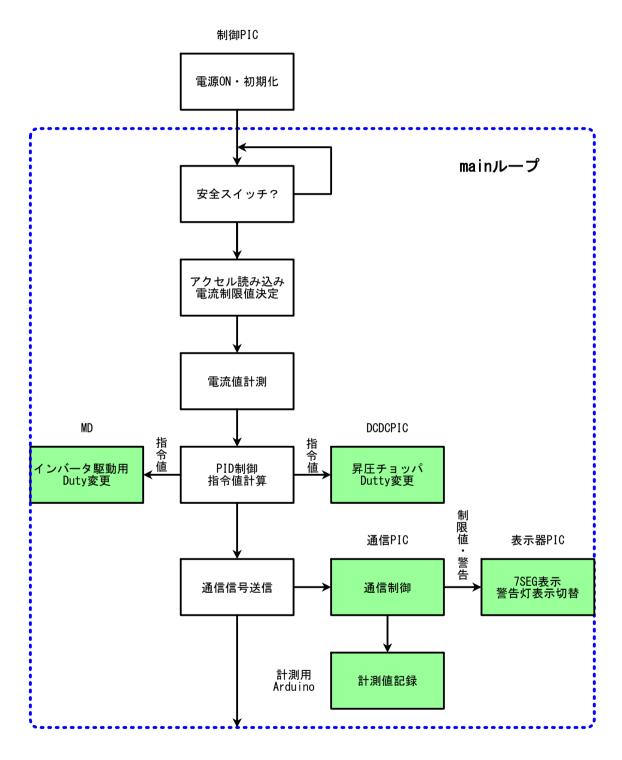


図 . ソフトウェア構成図

©2017, 三重大学電気自動車研究会

また、以下に関数一覧を示す。

表 .制御用 PIC の関数一覧

関数名	引数	返り値	概要
main	void	int	メイン
init	void	void	初期化
loop	void	void	メインループ
read_safety	void	boolean	安全スイッチ
read_accel	void	int	アクセル読み取り
read_current	void	int	電流値計測
pid_control	void	int	PID 制御
pwm_md	int	void	MD デューティ
pwm_dcdc	int	void	DCDC デューティ
communication	int[]	void	通信

- 8.2. ソフトウェア機能概要
- 8.3. ソフトウェア機能詳細

9. 試験

10. 開発体制

11. 予算