



**Ejercicio 1** En  $\mathbb{R}^3$  se considera la base  $\mathcal{B}_c = \{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$ . Calcula

- (a) La matriz  $P_1$  de cambio de base tomando como base antigua  $\mathcal{B} = \{(1, -3, 4), (2, -5, 6), (-1, 0, 1)\}$  y como base nueva  $\mathcal{B}_c$ .

$$P_1 = \begin{pmatrix} 5 & 8 & 5 \\ -3 & -5 & -3 \\ -2 & -2 & -1 \end{pmatrix}$$

- (b) Las coordenadas del vector  $\vec{u} = (1, 1, -3)$  en la base  $\mathcal{B}$  del apartado (a).

$$\vec{u} = (-2, 1, -1)_{\mathcal{B}}.$$

- (c) La matriz  $P_2$  de cambio de base tomando como base antigua  $\mathcal{B}_c$  y como base nueva  $\mathcal{B} = \{(1, -3, 4), (2, -5, 6), (-1, 0, 1)\}$ .

$$P_2 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ -3 & -5 & 0 \\ 4 & 6 & 1 \end{pmatrix}$$

- (d) Las coordenadas en la base  $\mathcal{B}$  del apartado (c) del vector  $\vec{v} = (-3, 1, 0)$ .

$$\vec{v} = (-7, 4, 4)_{\mathcal{B}}$$

- (e) La base  $\mathcal{B}_1$  tal que la matriz de cambio de base tomando como base antigua  $\mathcal{B} = \{(1, -1, 0), (0, 0, 1), (0, 1, -1)\}$  y como base nueva  $\mathcal{B}_1$  es

$$P = \begin{pmatrix} 1/2 & -1/2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

$$\mathcal{B}_1 = \{(1, -1, 0), (1, 1, 1), (0, 0, -1)\}$$

- (f) La base  $\mathcal{B}_2$  tal que la matriz de cambio de base tomando como base antigua  $\mathcal{B}_2$  y como base nueva  $\mathcal{B} = \{(1, -1, 0), (0, 0, 1), (0, 1, -1)\}$  es

$$P = \begin{pmatrix} 1/2 & -1/2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

$$\mathcal{B}_2 = \left\{ \left( \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right), \left( -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right), (0, 0, -1) \right\}$$

**Ejercicio 2** Se considera la aplicación lineal  $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}_2[x]$  definida como sigue:

$$f(2, 1, 1, -1) = 1, \quad f(-2, -1, 0, 1) = x, \quad f(-2, -2, 2, 1) = 1 - x, \quad f(7, 1, 8, -3) = 1 - x^2$$

- (a) Calcula la matriz  $M$  asociada a  $f$  en la base  $\tilde{\mathcal{B}} = \{(2, 1, 1, -1), (-2, -1, 0, 1), (-2, -2, 2, 1), (7, 1, 8, -3)\}$  y la base  $\mathcal{B}' = \{1, x, x^2\}$  de  $\mathbb{R}_2[x]$ .

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$



(b) Calcula la matriz  $A$  asociada a  $f$  en la base  $\mathcal{B}_c$  de  $\mathbb{R}^4$  y la base  $\mathcal{B} = \{2, 1+x, -1-x-x^2\}$  de  $\mathbb{R}_2[x]$ .

$$A = \begin{pmatrix} -6 & 6 & 3 & -5 \\ 4 & 4 & 1 & 13 \\ 1 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

(c) Calcula, en caso de que sea posible, una base, ecuaciones implícitas y paramétricas de  $\ker(f)$ .

Unas ecuaciones implícitas:

$$\left. \begin{array}{rcl} x_1 & +2x_4 & = 0 \\ x_2 & +\frac{4}{3}x_4 & = 0 \\ x_3 & -\frac{1}{3}x_4 & = 0 \end{array} \right\}$$

Unas ecuaciones paramétricas:

$$\left. \begin{array}{rcl} x_1 & = & -2\alpha \\ x_2 & = & -\frac{4}{3}\alpha \\ x_3 & = & \frac{1}{3}\alpha \\ x_4 & = & \alpha \end{array} \right\} \forall \alpha \in \mathbb{R}$$

Una base:

$$\mathcal{B}_{\ker(f)} = \left\{ \left( -2, -\frac{4}{3}, \frac{1}{3}, 1 \right) \right\}$$

(d) Calcula, en caso de que sea posible, una base, ecuaciones implícitas y paramétricas de  $\text{Im}(f)$ .

Base de la Imagen:

$$\mathcal{B}_{\text{Im}(f)} = \{1, x, x^2\}$$

Unas ecuaciones paramétricas:

$$\left. \begin{array}{rcl} a_0 & = & \alpha \\ a_1 & = & \beta \\ a_2 & = & \delta \end{array} \right\}, \alpha, \beta, \delta \in \mathbb{R}$$

y no tiene ecuaciones implícitas.

(e) Calcula  $f(1, 0, -1, 3)$  expresando dicho vector en la base  $\mathcal{B}'$ .

$$f(1, 0, -1, 3) = -13 + 35x - 7x^2$$

(f) Calcula todos los vectores  $\vec{u} \in \mathbb{R}^4$  tales que  $f(\vec{u}) = 1 + x - x^2$ .

$$\{(5 - 6\alpha, -4\alpha, \alpha + 8, 3\alpha + 4) \mid \alpha \in \mathbb{R}\}$$

# Solución con Matlab

```
clear all
clc
% Ejercicio 1
```

## Apartado a)

```
P = [1 2 -1; -3 -5 0; 4 6 1] % Matriz de cambio de ...
    base de la canonica a B
```

```
P = 3x3
     1     2    -1
    -3    -5     0
     4     6     1
```

```
P_1 = P^-1 % Matriz de cambio de base de B a la ...
        ócanica
```

```
P_1 = 3x3
     5     8     5
    -3    -5    -3
    -2    -2    -1
```

## Apartado b)

```
u = [1;1;-3]
```

```
u = 3x1
     1
     1
    -3
```

```
% Las coordenadas nuevas si tomamos la matriz P_1 ...
    son las coordenadas en la
% base canonica, por lo tanto, tomemos esta matriz ...
    para calcular estas
% coordenadas pedidas
sol = P_1*u
```

```
sol = 3x1
    -2
     1
    -1
```

### Apartado c)

```
P_2 = [1 2 -1; -3 -5 0; 4 6 1]
```

```
P_2 = 3x3
     1     2    -1
    -3    -5     0
     4     6     1
```

### Apartado d)

```
v = [-3;1;0]
```

```
v = 3x1
    -3
     1
     0
```

```
% En este caso la base nueva es B, por lo tanto, ...
    las coordenadas pedidas son
sol = P_2 ^ -1*v
```

```
sol = 3x1
    -7
     4
     4
```

### Apartado e)

```
P = [1/2 -1/2 0; 0 1 -1; 0 0 1]
```

```
P = 3x3
    0.5000    -0.5000     0
         0     1.0000    -1.0000
         0         0     1.0000
```

```
Q = [1 0 0; -1 0 1; 0 1 -1]
```

$$Q = \begin{matrix} 3 \times 3 \\ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

$$H = [P \ Q]$$

$$H = \begin{matrix} 3 \times 6 \\ \begin{pmatrix} 0.5000 & -0.5000 & 0 & 1.0000 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1.0000 & -1.0000 & -1.0000 & 0 \\ 1.0000 & 0 & 0 & 1.0000 & 0 & 1.0000 \\ -1.0000 & 0 & 0 & 1.0000 & 0 & 1.0000 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

$$S = \text{rref}(H)$$

$$S = \begin{matrix} 3 \times 6 \\ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

$$B1 = S(:, 4:6)$$

$$B1 = \begin{matrix} 3 \times 3 \\ \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

## Apartado f)

$$B2 = \text{sym}(B1) \wedge -1$$

$$B2 = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -1 \end{pmatrix}$$

## Ejercicio 2

### Apartado (a)

```
clear all
M=[1 0 0 ;0 1 0; 1 -1 0; 1 0 -1].'
```

$$M = \begin{matrix} & 3 \times 4 \\ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

### Apartado (b)

$$P = [2 \ 1 \ 1 \ -1; \ -2 \ -1 \ 0 \ 1; \ -2 \ -2 \ 2 \ 1; \ 7 \ 1 \ 8 \ -3].'$$

$$P = \begin{matrix} & 4 \times 4 \\ \begin{pmatrix} 2 & -2 & -2 & 7 \\ 1 & -1 & -2 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 8 \\ -1 & 1 & 1 & -3 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

$$Q = [2 \ 0 \ 0; \ 1 \ 1 \ 0; \ -1 \ -1 \ -1].'$$

$$Q = \begin{matrix} & 3 \times 3 \\ \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

$$A = Q * M * P^{-1}$$

$$A = \begin{matrix} & 3 \times 4 \\ \begin{pmatrix} -6 & 6 & 3 & -5 \\ 4 & 4 & 1 & 13 \\ 1 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

### Apartado (c)

$$\text{Ker}A = \text{null}(\text{sym}(A))$$

$$\text{Ker}A = \begin{pmatrix} -2 \\ -\frac{4}{3} \\ \frac{1}{3} \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{EcImpl} = \text{rref}(\text{sym}(A))$$

$$\text{EcImpl} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & \frac{4}{3} \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{3} \end{pmatrix}$$

```
syms x1 x2 x3 x4 real
s = solve(x1 + 2*x4 == 0, x2 + 4*x4/3 == 0, x3 - x4/3, 'ReturnConditions', ...
true)
```

```
s =
      x1: [1x1 sym]
      x2: [1x1 sym]
      x3: [1x1 sym]
parameters: [1x0 sym]
conditions: [1x1 sym]
```

```
sol = [s.x1, s.x2, s.x3, x4]
```

$$\text{sol} = \begin{pmatrix} -2x_4 & -\frac{4x_4}{3} & \frac{x_4}{3} & x_4 \end{pmatrix}$$

#### Apartado (d)

```
Imf = rref(sym(M).')
```

$$\text{Imf} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

#### Apartado (e)

```
v = [1 0 -1 3].'
```

```
v =
4x1
1
0
-1
3
```

```
fv = A*v
```

$$\text{fv} = \begin{bmatrix} 3x1 \\ -24 \\ 42 \\ 7 \end{bmatrix}$$

```
syms x
fvBcan = fv.'*[2;1+x;-1-x-x^2]
```

$$\text{fvBcan} = \begin{bmatrix} -7x^2 + 35x - 13 \end{bmatrix}$$

### Apartado (f)

```
Ab = [M [1;1; -1]]
```

$$\text{Ab} = \begin{bmatrix} 3 \times 5 \\ \begin{matrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & -1 \end{matrix} \end{bmatrix}$$

```
sol = rref(Ab)
```

$$\text{sol} = \begin{bmatrix} 3 \times 5 \\ \begin{matrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{matrix} \end{bmatrix}$$

```
syms x1 x2 x3 x4 real
SolB = solve(x1+x3+1==1,x2-x3==1,'ReturnConditions',true)
```

$$\text{SolB} = \begin{matrix} & \begin{matrix} x1: & [1 \times 1 \text{ sym}] \\ x2: & [1 \times 1 \text{ sym}] \\ \text{parameters:} & [1 \times 0 \text{ sym}] \\ \text{conditions:} & [1 \times 1 \text{ sym}] \end{matrix} \end{matrix}$$

```
S = [SolB.x1,SolB.x2,x3,1]
```

$$\text{S} = \begin{pmatrix} -x_3 & x_3 + 1 & x_3 & 1 \end{pmatrix}$$

```
solcanonica = S(1)*[2 1 1 -1] + S(2)*[-2 -1 0 ...
1] + S(3)*[-2 -2 2 1] + S(4)*[7 1 8 3]
```



$$\text{solcanonica} =$$

$$\left( \begin{array}{cccc} 5 - 6x_3 & -4x_3 & x_3 + 8 & 3x_3 + 4 \end{array} \right)$$