

# TECNOLOGÍA ELECTRÓNICA DE COMPUTADORES

2º Curso – GRADO EN INGENIERÍA INFORMÁTICA  
EN TECNOLOGÍAS DE LA INFORMACIÓN

*Tema 2. Lección 2. Fundamentos de  
resolución de circuitos. Teoremas*

## Lección 2. Fundamentos de resolución de circuitos. Teoremas

2.1. Resolución de circuitos de continua

2.2. Teorema de Thevenin

2.3. Teorema de Norton

2.4. Teorema de Millman

2.5. Circuitos RC y RL. Transitorios de primer orden.

2.6. Curva característica, recta de carga y punto de funcionamiento

2.7. Teorema o principio de superposición

## Bibliografía de la lección

### Lectura clave

Parte 1 de T.L. Floyd  
Principios de circuitos electrónicos  
Editorial Pearson-Prentice Hall

### Otras lecturas complementarias

Valores normalizados de resistencias:

[http://www.logwell.com/tech/components/resistor\\_values.html](http://www.logwell.com/tech/components/resistor_values.html)

Consultar

<http://es.rs-online.com/web/>

<http://es.farnell.com/>

para ver resistencias y condensadores

Unidades del Sistema Internacional <http://physics.nist.gov/cuu/index.html>

## 2.1 Resolución de circuitos de continua

Circuitos de corriente continua, contienen únicamente:

- Fuentes
- Resistencias
- No hay variación en el tiempo de tensiones y corrientes. Por tanto:
  - Los condensadores equivalen a circuitos abiertos ( $i=0$ ):

$$i_c = C \cdot \frac{du_c}{dt} \Rightarrow \text{Si } \frac{du_c}{dt} \Rightarrow i_c = 0$$

- Las bobinas equivalen a cortocircuitos ( $u=0$ )

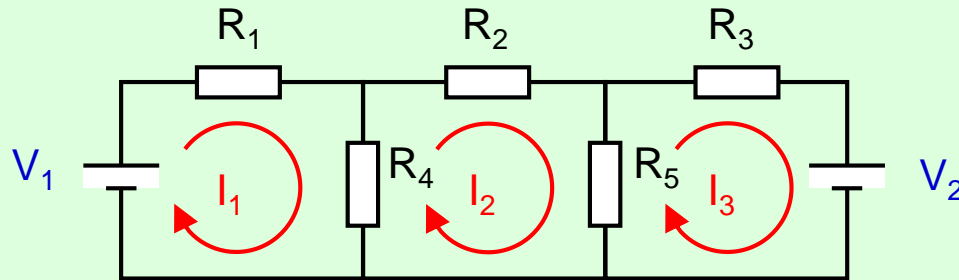
$$u_L = L \cdot \frac{di_L}{dt} \Rightarrow \text{Si } \frac{di_L}{dt} \Rightarrow u_L = 0$$

Métodos de cálculo

- a) Análisis de las mallas
- b) Análisis de los nudos
- c) Asociación de elementos en serie y en paralelo
- d) Utilización de teoremas

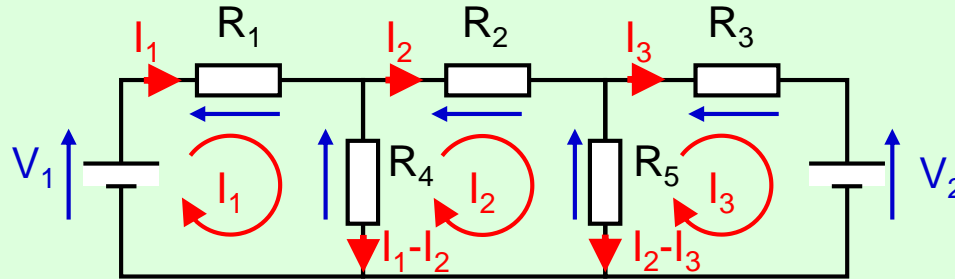
En electrónica, la asociación de elementos y el uso de los teoremas son los más usados

## Análisis mediante corrientes de malla



- Se basa en plantear las ecuaciones de malla que permitan plantear un sistema de ecuaciones independientes, utilizando unas “corrientes de malla” tomadas a conveniencia para facilitar los cálculos (son un artificio para facilitar los cálculos)
- Las corrientes “reales” se obtienen a partir de las corrientes de malla, mediante sumas y restas. Ejemplo:  $I(R_4)=I_1-I_2$ , con el sentido de  $I_1$
- Se basa en la segunda ley de Kirchhoff: “la suma ALGEBRAICA de todas las tensiones en una malla debe ser igual a cero”
- El planteamiento de las ecuaciones permite hacer una resolución matricial (cómoda en computadores)
- En general, el cálculo para circuitos sencillos es algo engorroso.

## Análisis mediante corrientes de malla



- Ecuaciones:

$$\begin{cases} 0 = V_1 - I_1 \cdot R_1 - (I_1 - I_2) \cdot R_4 \Rightarrow V_1 = I_1 \cdot R_1 + I_1 \cdot R_4 - I_2 \cdot R_4 \\ 0 = (I_1 - I_2) \cdot R_4 - I_2 \cdot R_2 - (I_2 - I_3) \cdot R_5 \Rightarrow 0 = I_1 \cdot R_4 - I_2 \cdot R_4 - I_2 \cdot R_2 - I_2 \cdot R_5 + I_3 \cdot R_5 \\ 0 = (I_2 - I_3) \cdot R_5 - I_3 \cdot R_3 - V_2 \Rightarrow -V_2 = -I_2 \cdot R_5 + I_3 \cdot R_5 + I_3 \cdot R_3 \end{cases}$$

FORMA MATRICIAL

$$\begin{cases} V_1 = I_1 \cdot (R_1 + R_4) - I_2 \cdot R_4 + I_3 \cdot 0 \\ 0 = -I_1 \cdot R_4 + I_2 \cdot (R_4 + R_2 + R_5) - I_3 \cdot R_5 \\ -V_2 = I_1 \cdot 0 - I_2 \cdot R_5 + I_3 \cdot (R_5 + R_3) \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} V_1 \\ 0 \\ -V_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} R_1 + R_4 & -R_4 & 0 \\ -R_4 & R_4 + R_2 + R_5 & -R_5 \\ 0 & -R_5 & R_5 + R_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \\ I_3 \end{pmatrix}$$

Vector de tensiones      Matriz de Impedancias (simétrica respecto diagonal)      Vector de corrientes

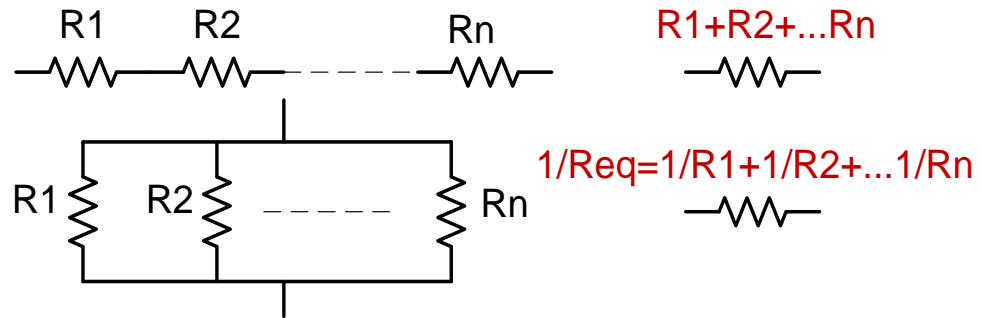
## Análisis mediante ecuaciones de nudos

- Se basa en plantear las ecuaciones de nudos que permitan plantear un sistema de ecuaciones independientes. Partimos de un nodo de referencia, y se irán obteniendo tensiones en el resto a partir de él.
- El planteamiento de las ecuaciones permite hacer una resolución matricial (cómoda en computadores)
- Similar en el cálculo a las corrientes de malla (el cálculo para circuitos sencillos es algo engorroso)

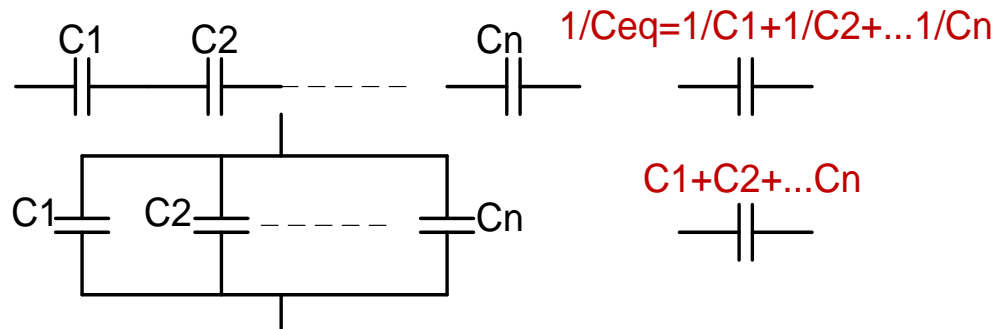
*IMPORTANTE: En circuitos electrónicos, la presencia de elementos no lineales impide utilizar estos métodos directamente, por lo que utilizaremos teoremas para facilitar el cálculo sin recurrir a estos métodos genéricos.*

## Asociación de elementos pasivos en serie y en paralelo

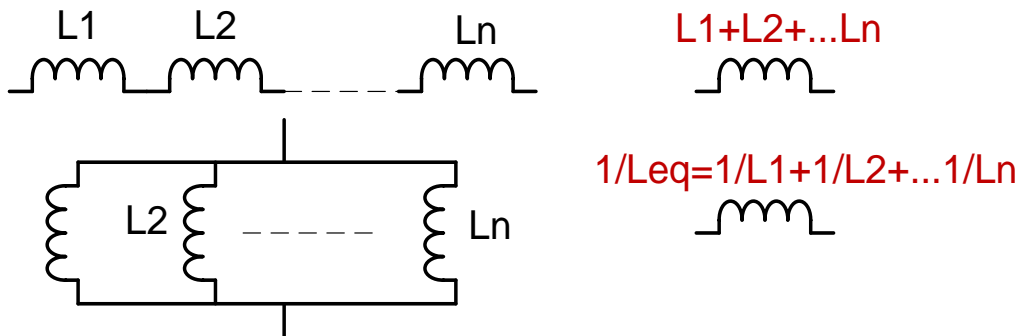
### Resistencias



### Condensadores



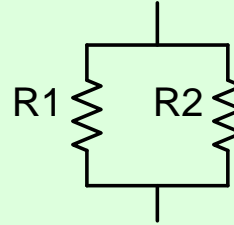
### Bobinas





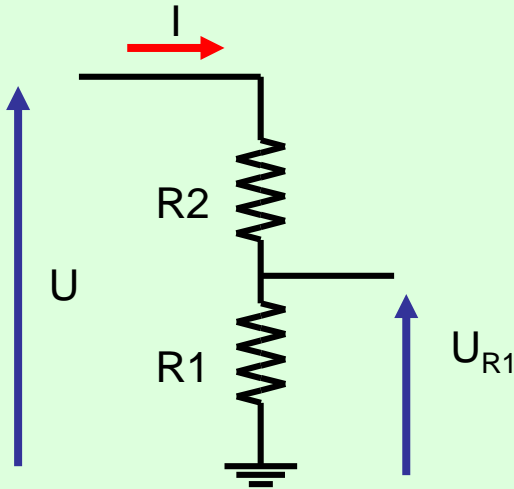
## Algunos circuitos muy utilizados

Asociación de dos resistencias paralelo



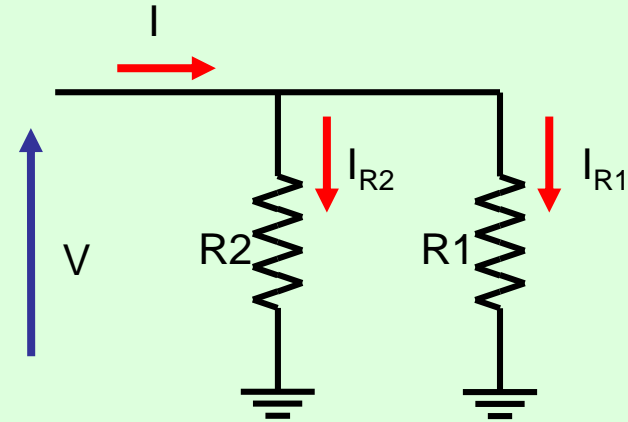
$$R_{equivalente} = \frac{R_1 \cdot R_2}{R_1 + R_2}$$

Divisor de tensiones



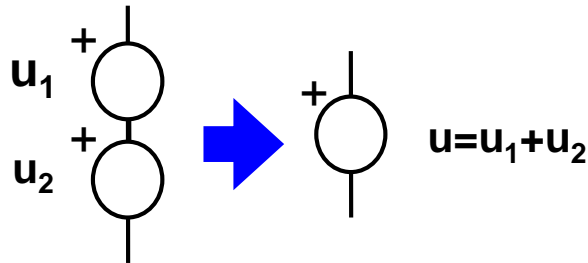
$$U_{R1} = U \cdot \frac{R_1}{R_{SERIE}} = U \cdot \frac{R_1}{R_1 + R_2}$$

Divisor de corrientes

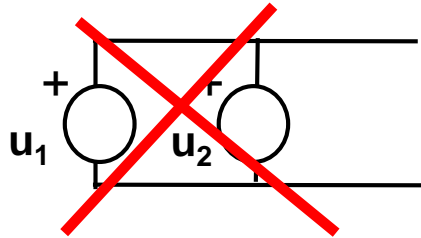


$$I_{R1} = I \cdot \frac{R_{PARALELO}}{R_1}$$

## Asociación de fuentes

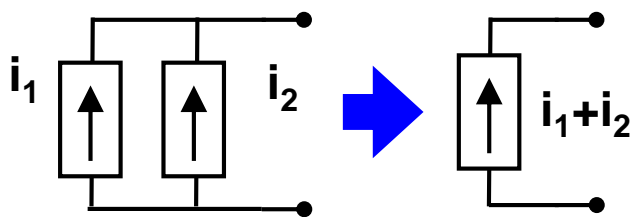


Asociación en serie

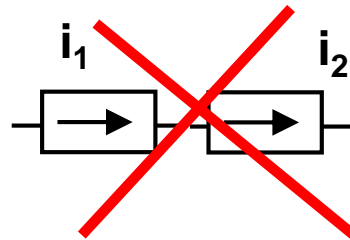


No se pueden  
poner en paralelo

**¡¡OJO!! No se puede  
cortocircuitar una  
fuente de tensión ideal**



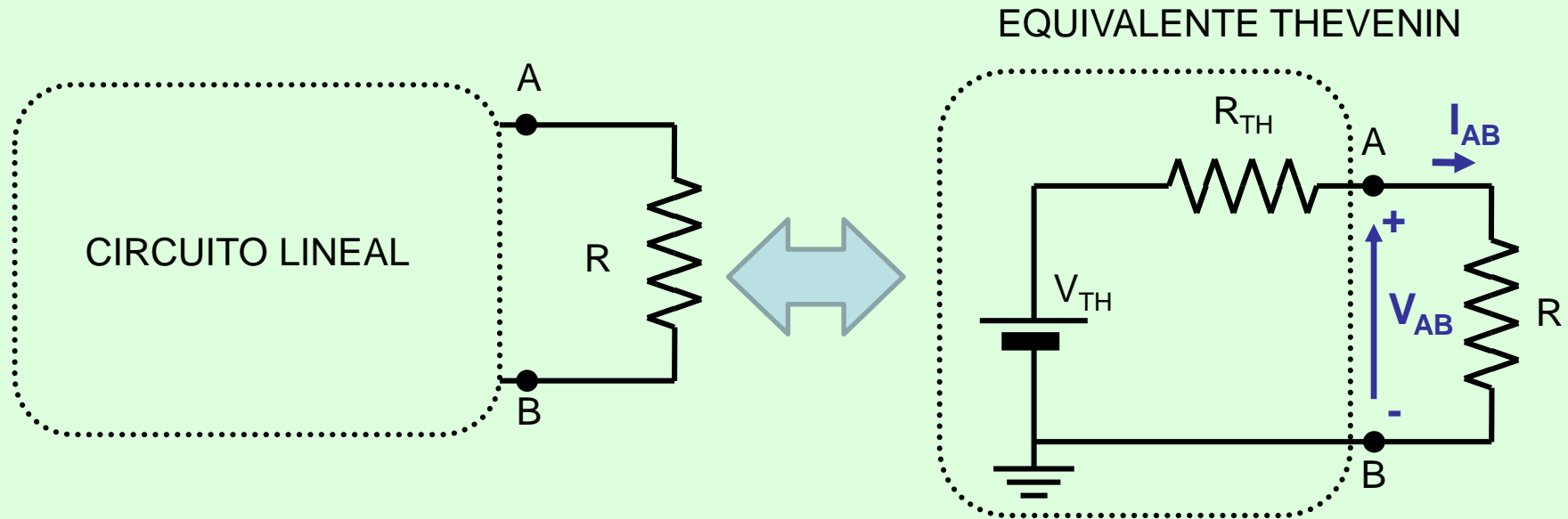
Asociación en paralelo



No se pueden  
poner en serie

**¡¡OJO!! No se puede  
dejar una fuente de  
corriente ideal en  
circuito abierto**

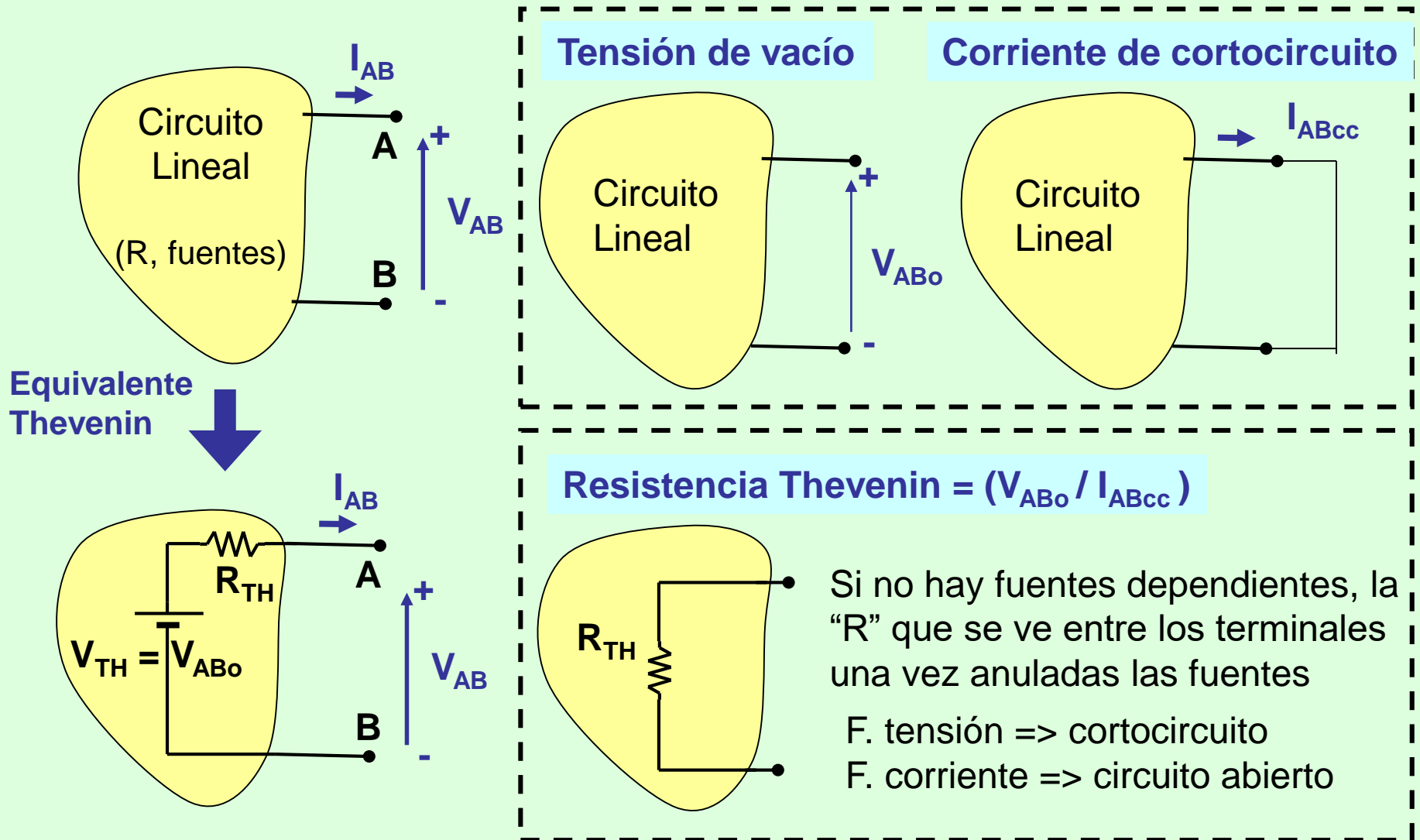
## 2.2. Teorema de Thevenin (muy importante)



Un circuito o parte de un circuito lineal comprendido entre dos terminales A y B puede sustituirse por un circuito equivalente formado por un generador de tensión y una resistencia en serie.

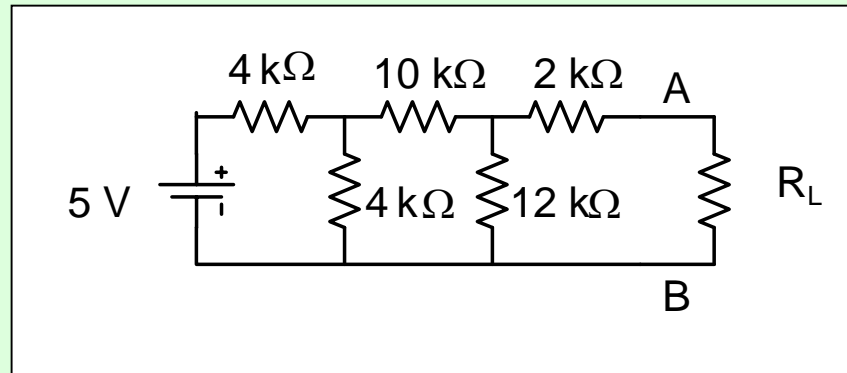
- Tensión Thevenin  $V_{TH}$ : Tensión entre A y B con el circuito lineal original en vacío
- Resistencia Thevenin  $R_{TH}$ : Carga entre A y B con el circuito lineal original en vacío

## Cálculo del equivalente Thevenin en circuitos de continua



Ejemplo 1

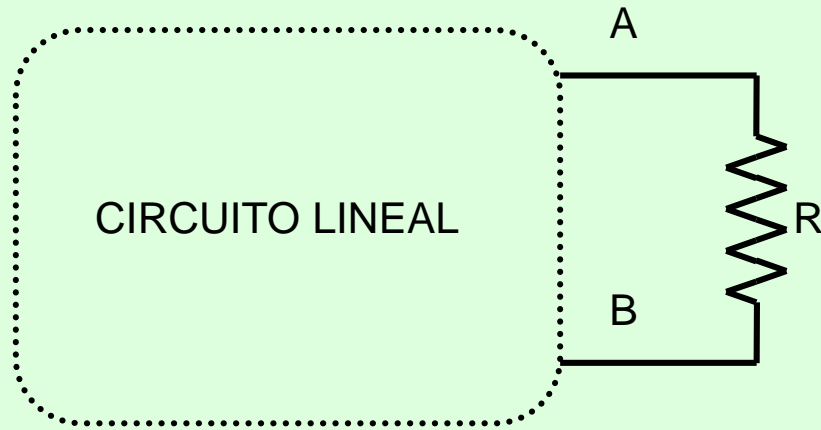
Calcular la corriente en  $R_L$  para  $R_L = 1 \text{ k}\Omega$ ,  $R_L = 4,7 \text{ k}\Omega$ ,  $R_L = 22 \text{ k}\Omega$



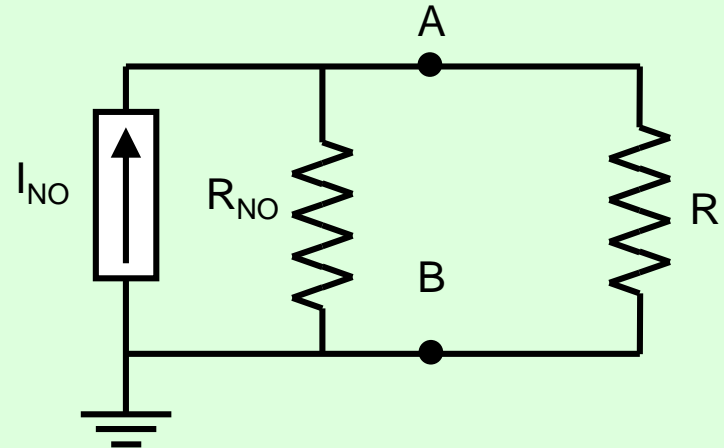
Solución:

$$i = \frac{1,25}{8 \text{ k}\Omega + R_L} \text{ (A)}$$

## 2.3 Teorema de Norton



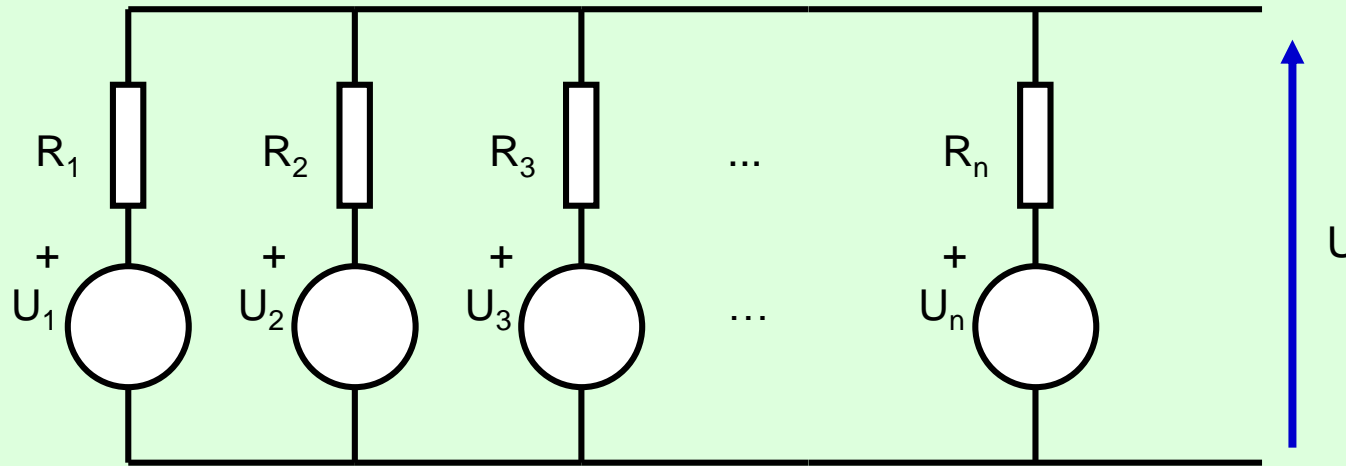
EQUIVALENTE NORTON



Corriente Norton:  $I_{NO}$ : Corriente por A y B con el circuito original en corto ( $I_{ABcc}$ )  
Resistencia Norton:  $R_{NO}$ : Carga entre A y B con el circuito lineal original en vacío.  
Es igual a  $R_{TH}$

**Ejercicio propuesto:** Calcular el equivalente Norton entre A y B en el circuito anterior

## 2.4 Teorema de Millman

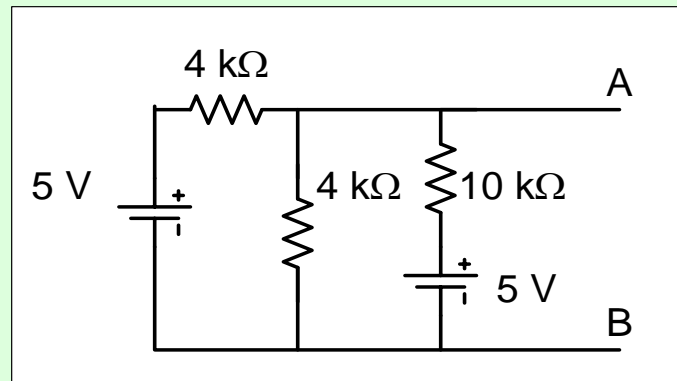


$$U = \frac{\frac{U_1}{R_1} + \frac{U_2}{R_2} + \frac{U_3}{R_3} + \dots + \frac{U_n}{R_n}}{\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3} + \dots + \frac{1}{R_n}}$$

Facilita notablemente el cálculo de la tensión entre dos puntos en ciertos circuitos

## Ejemplo 2

Calcular la tensión entre A y B en el siguiente circuito



Solución:

$$v = \frac{35}{12} \text{ (V)}$$



## 2.5 Régimen transitorio de primer orden, circuitos RC y RL

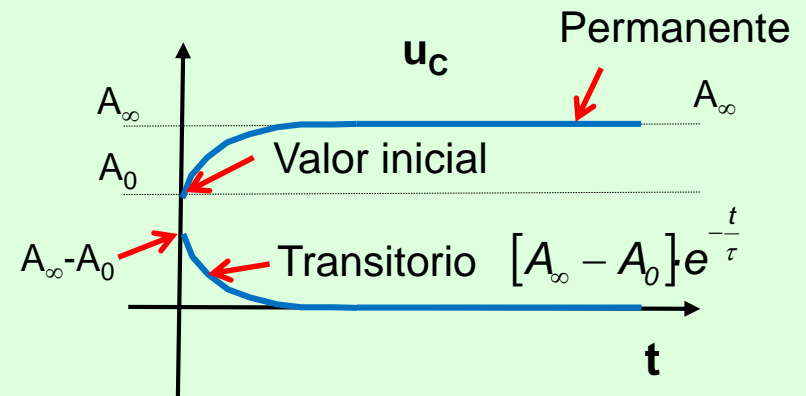
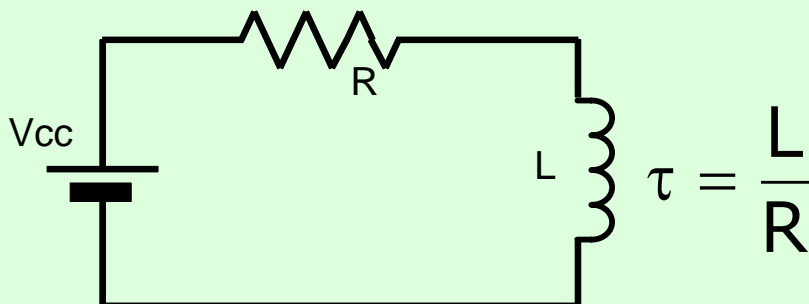
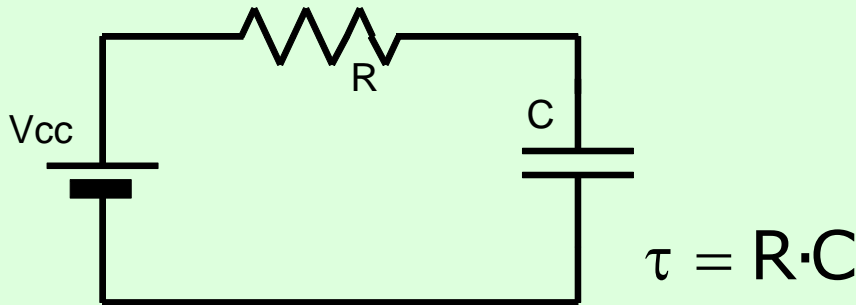
- Aparecen cuando hay una resistencia en serie con un elemento acumulador de energía (bobina o condensador).
- Si además existe una fuente de continua, las evoluciones de tensiones y corrientes son exponenciales de la forma:

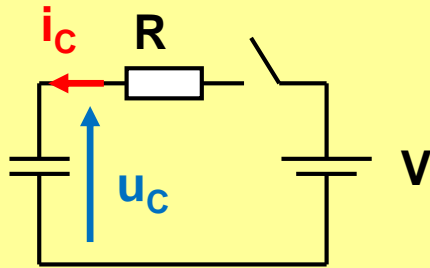
$$A(t) = A_{\infty} - [A_{\infty} - A_0]e^{-\frac{t}{\tau}}$$

$A_{\infty}$ : Valor en régimen permanente

$A_0$ : Valor en el instante inicial

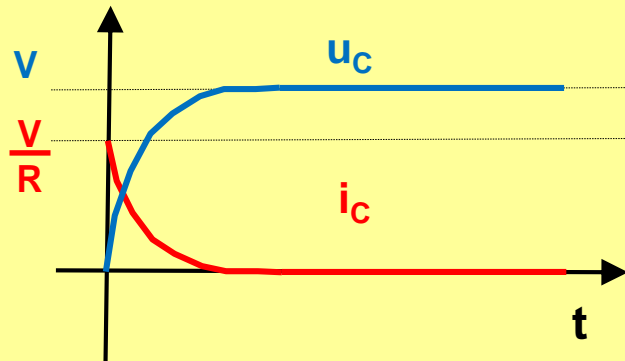
$\tau$ : Constante de tiempo



Ejemplo :

$$u_{C0} = 0 \text{ (dato)}$$

$$u_{C\infty} = V$$



$$u_C(t) = u_{C\infty} - (u_{C\infty} - u_{C0}) \cdot e^{-\frac{t}{RC}}$$

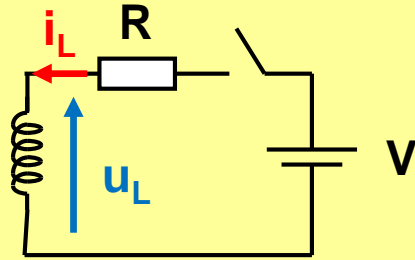
$$\text{Si } u_{C0} = 0$$

$$u_C(t) = V - (V - 0) \cdot e^{-\frac{t}{RC}} = V \cdot (1 - e^{-\frac{t}{RC}})$$

$$i_C(t) = i_{C\infty} - (i_{C\infty} - i_{C0}) \cdot e^{-\frac{t}{RC}}$$

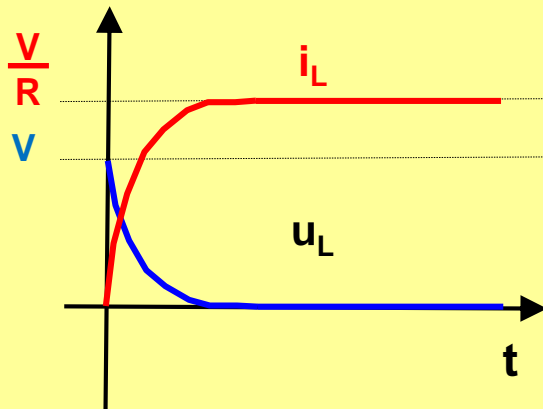
$$\text{Si } u_{C0} = 0 \Rightarrow i_{C0} = \frac{V}{R}$$

$$i_C(t) = 0 - \left(0 - \frac{V}{R}\right) \cdot e^{-\frac{t}{RC}} = \frac{V}{R} \cdot e^{-\frac{t}{RC}}$$

Ejemplo :

$$i_{L0} = 0 \text{ (dato)}$$

$$i_{L\infty} = \frac{V}{R}$$



$$i_L(t) = i_{L\infty} - (i_{L\infty} - i_{L0}) \cdot e^{-\frac{t}{\left(\frac{L}{R}\right)}}$$

$$\text{Si } i_{L0} = 0$$

$$i_L(t) = I - (I - 0) \cdot e^{-\frac{t}{\left(\frac{L}{R}\right)}} = \frac{V}{R} \cdot (1 - e^{-\frac{t}{\left(\frac{L}{R}\right)}})$$

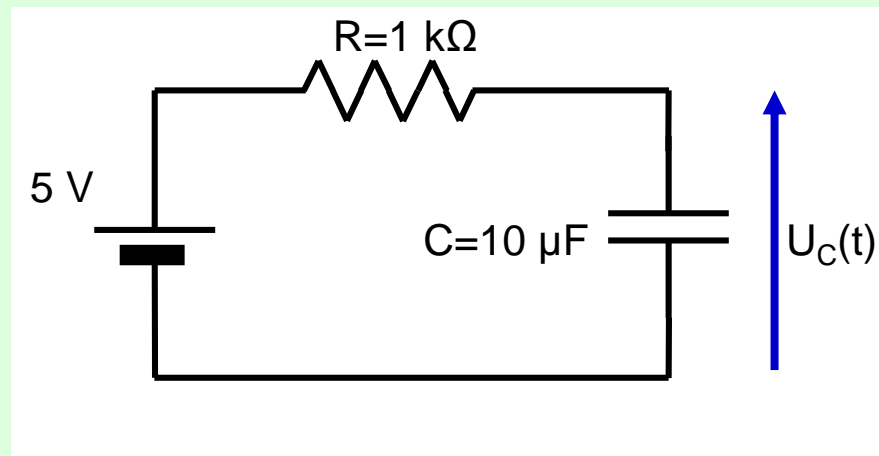
$$u_L(t) = u_{L\infty} - (u_{L\infty} - u_{L0}) \cdot e^{-\frac{t}{\left(\frac{L}{R}\right)}}$$

$$\text{Si } i_{L0} = i_{R0} = 0 \Rightarrow u_{R0} = 0 \Rightarrow u_{L0} = V$$

$$u_L(t) = u_{L0} - (u_{L0} - 0) \cdot e^{-\frac{t}{\left(\frac{L}{R}\right)}} = V \cdot e^{-\frac{t}{\left(\frac{L}{R}\right)}}$$

**Ejemplo 3:**

Determinar la evolución de la tensión en el condensador.  
Suponer que el condensador está inicialmente descargado

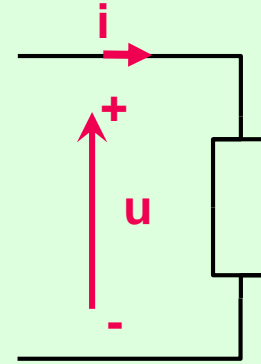


## 2.6 Curva característica, recta de carga y punto de funcionamiento

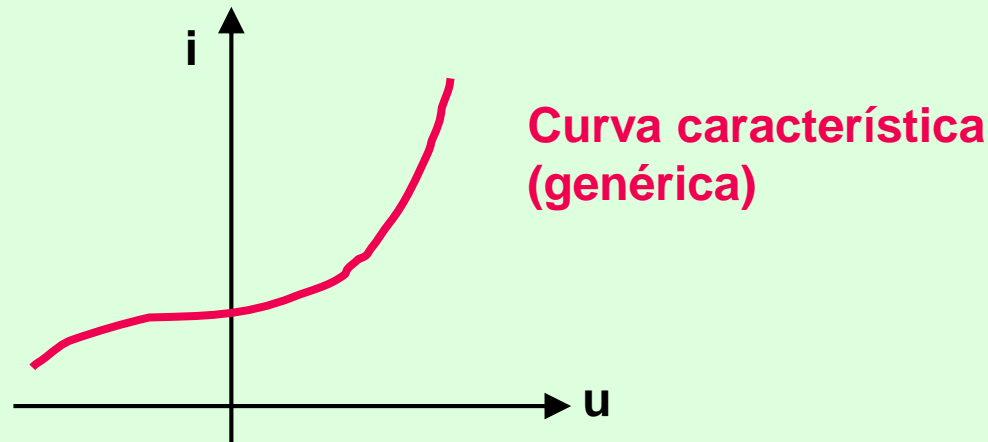
Dipolo: Dispositivo de dos terminales

En general:

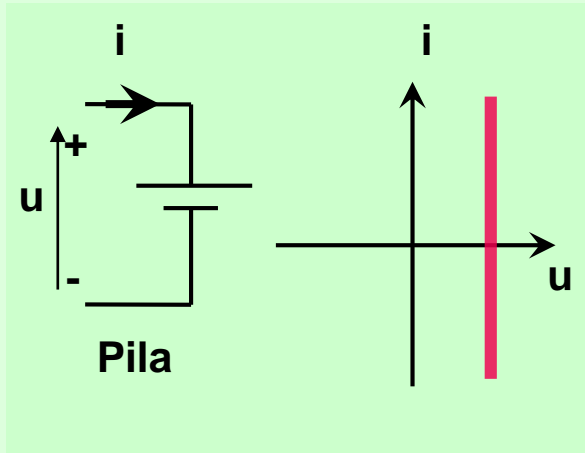
- Soporta una tensión “ $u$ ”
- Circulará por el una corriente “ $i$ ”



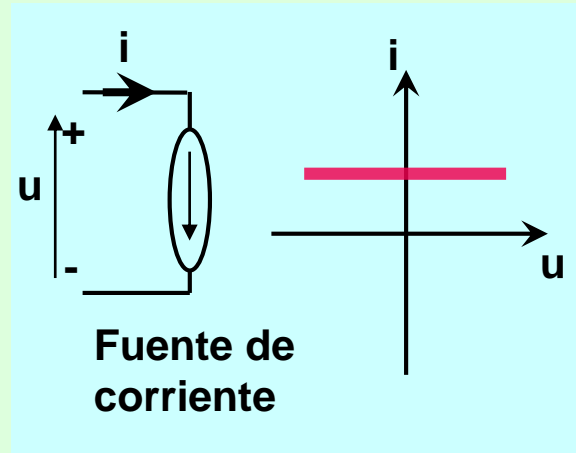
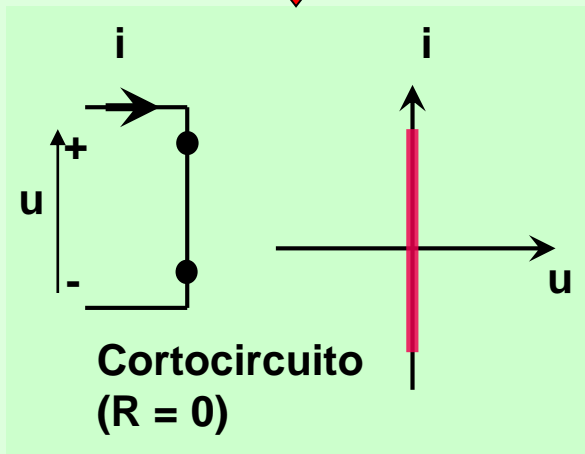
**Curva característica:** es la curva formada por el conjunto de pares tensión-corriente de un dipolo. Se representa sobre un diagrama  $u$ - $i$



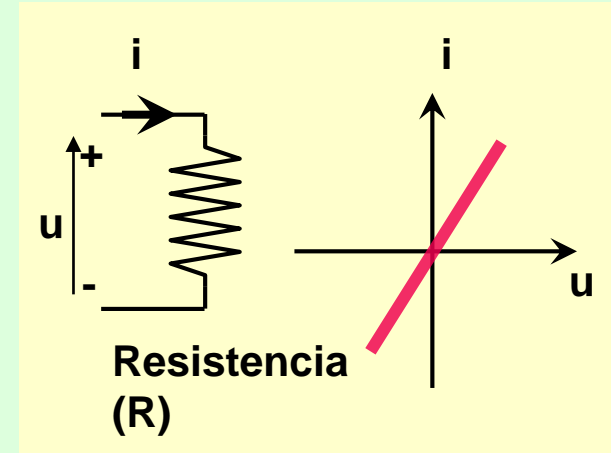
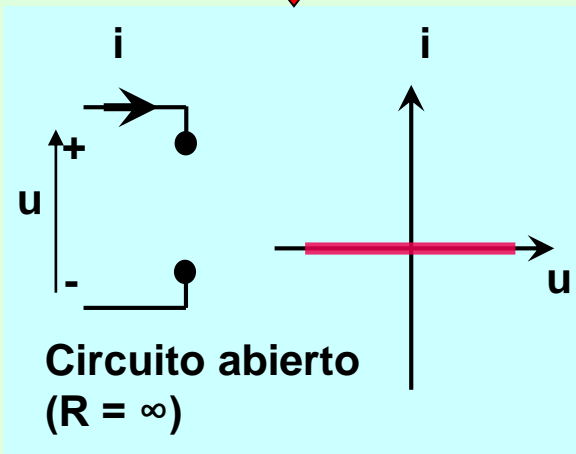
## Curvas características de algunos elementos básicos



↓  
Caso particular



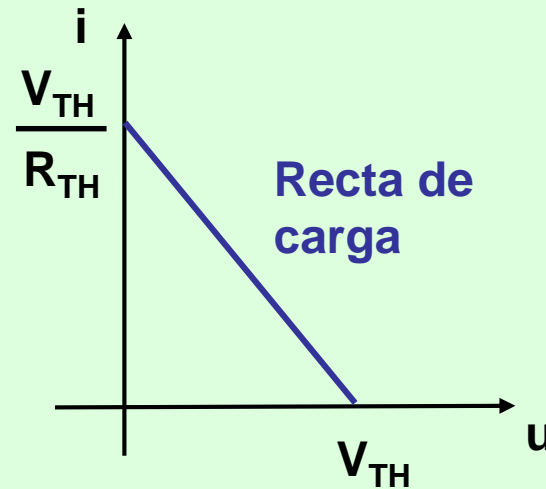
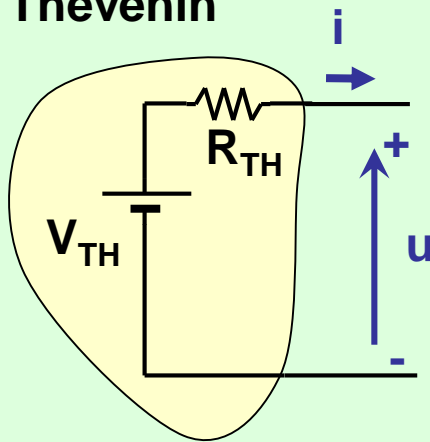
↓  
Caso particular



## Recta de carga de un circuito lineal de continua

Cualquier circuito lineal de continua se puede sustituir por su equivalente Thevenin en continua. El conjunto de pares V-I posibles para ese circuito es una recta, denominada RECTA DE CARGA del circuito.

**Eq. Thevenin**



$$u = V_{TH} - R_{TH} \cdot i$$

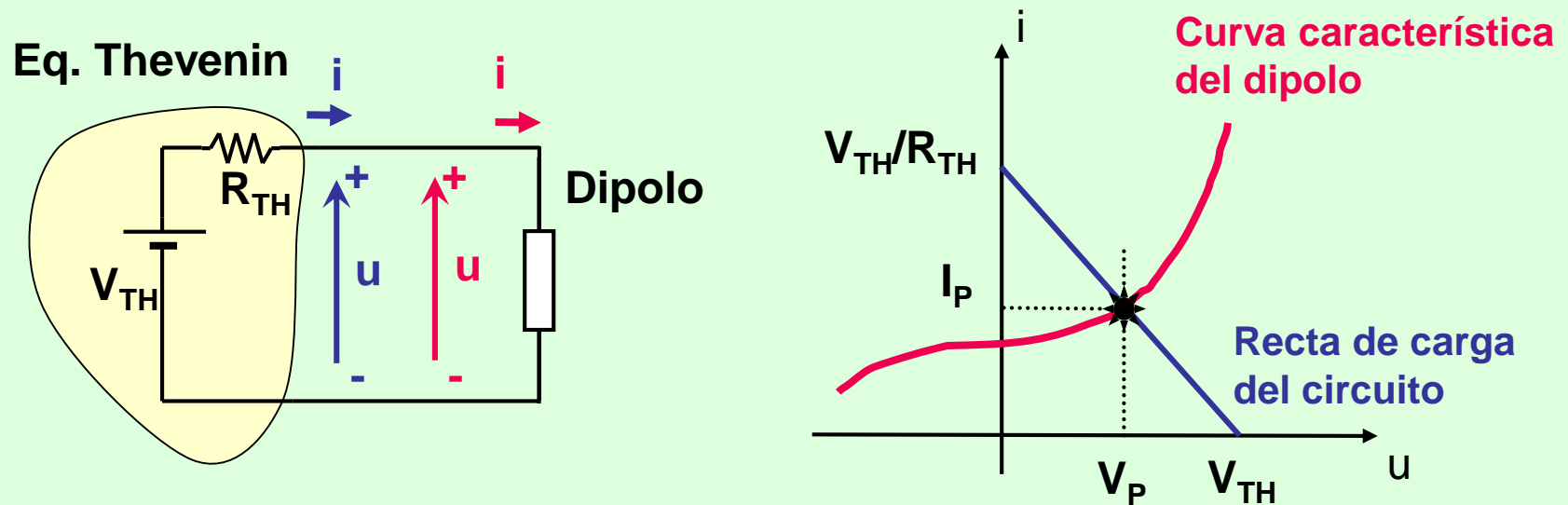
$$i = \frac{V_{TH} - u}{R_{TH}}$$

En vacío:  $i=0 \Rightarrow u = V_{TH}$

En cortocircuito:  $u=0 \Rightarrow i = \frac{V_{TH}}{R_{TH}}$

## Punto de funcionamiento

Si se conecta un circuito lineal de RECTA DE CARGA conocida a un dipolo cuya CURVA CARACTERÍSTICA se conoce, el punto de intersección (pareja  $u$ - $i$  válida en ambos casos) define el PUNTO DE FUNCIONAMIENTO del circuito.

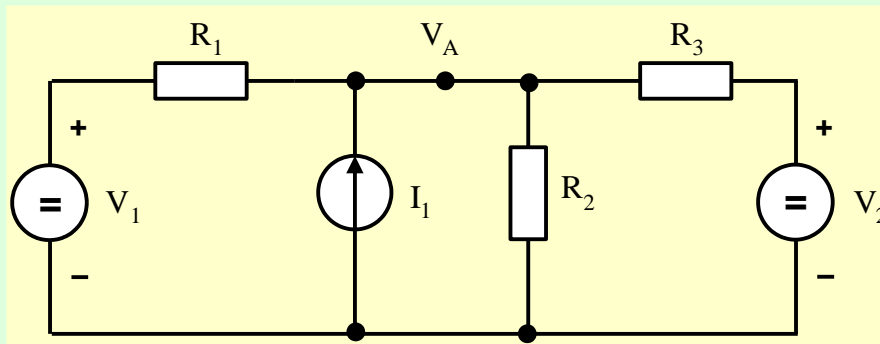




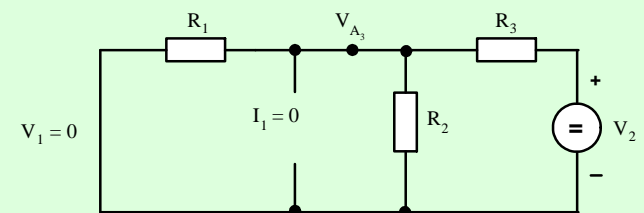
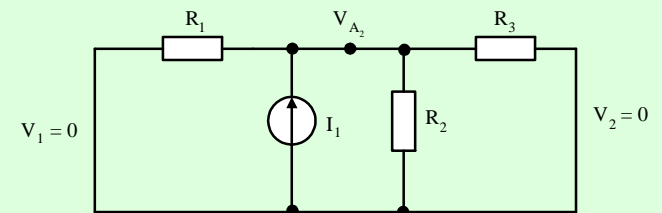
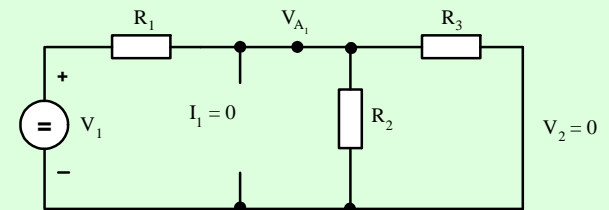
## 2.7. Teorema de superposición

La respuesta de un elemento que forma parte de un **circuito lineal** con dos o más **fuentes independientes**, es igual a la suma de la respuesta a cada una de las fuentes por separado.

Para obtener la respuesta por separado se plantea tantos circuitos como fuentes y se resuelve cada uno de ellos con cada fuente anulando todas las demás (fuentes de tensión=cortos, fuentes de corriente=abiertos)



P.e. la tensión en cualquier punto del circuito se puede obtener como la suma de la obtenidas resolviendo los tres circuitos de la derecha (uno para cada fuente)



## Aspectos importantes

- Manejar con soltura los equivalentes de la asociación serie y paralelo de resistencias, bobinas y condensadores
- Resolver circuitos eléctricos simples en continua
- Conocer la ecuación que rige el comportamiento de resistencias, bobinas y condensadores
- Manejar con soltura el equivalente Thevenin
- Saber calcular la evolución del transitorio de un circuito de primer orden e interpretar la cte. de tiempo
- Manejar con soltura los divisores de tensión y corriente
- Tener claros los conceptos de recta de carga, curva característica y punto de funcionamiento