

# El meu treball de L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X

Mireia Gómez i Diaz

## Índex

<b>1</b>	<b>Introducció</b>	<b>1</b>
<b>2</b>	<b>Àlgebra Lineal</b>	<b>1</b>
2.1	Aplicacions Lineals . . . . .	1
<b>3</b>	<b>Càlcul diferencial</b>	<b>3</b>

## 1 Introducció

L'objectiu d'aquest treball és avaluar el coneixement de l'editor de text L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X. A la Secció 2 hi utilitzem un tema d'Àlgebra Lineal i a la Secció 3 un de Càlcul Diferencial.

## 2 Àlgebra Lineal

En aquesta secció recordem algunes propietats de la matriu associada a una aplicació lineal. En cap moment pretenem ser exhaustius. Per a aprofundir en el tema referim el lector a l'assignatura *Àlgebra lineal* del primer curs de Grau de Matemàtiques i a la bibliografia d'aquesta assignatura com ara per exemple [1], [2]. La pàgina web interactiva [3] és un recurs més bàsic on s'expliquen pas a pas les nocions d'Àlgebra Lineal amb molts exemples i il·lustracions.

### 2.1 Aplicacions Lineals

En tota la secció suposem que

- $V, W$  són espais vectorials sobre  $\mathbb{R}$ .
- $\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_n\}$  és una base ordenada de  $V$ .

- $\bar{\mathcal{B}} = \{w_1, \dots, w_m\}$  és una base ordenada de  $W$ .
- $T : V \rightarrow W$  és una aplicació lineal entre els espais vectorials  $V$  i  $W$ .

**Coordenades d'un vector.** Per cada vector  $v \in V$  existeixen  $x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}$  únics de manera que  $v = \sum_{i=1}^n x_i v_i$ . El vector  $(x_1, \dots, x_n)$  s'anomena vector de les coordenades de  $v$  respecte de la base  $\mathcal{B}$ , i el denotem per

$$[v]_{\mathcal{B}} = (x_1, \dots, x_n). \quad (1)$$

**Matriu associada a una aplicació lineal.** La matriu associada a  $T$  respecte de les bases  $\mathcal{B}$  en  $\bar{\mathcal{B}}$  està donada per

$$m(T)_{\mathcal{B}, \bar{\mathcal{B}}} = \left( \begin{array}{c|c|c|c} [T(v_1)]_{\bar{\mathcal{B}}} & [T(v_2)]_{\bar{\mathcal{B}}} & \dots & [T(v_n)]_{\bar{\mathcal{B}}} \end{array} \right) \quad (2)$$

on la  $i$ -èsima columna està formada per les coordenades de  $T(v_i)$  respecte de la base  $\bar{\mathcal{B}}$ . Notem que, per cada  $v \in V$ , les coordenades de  $T(v)$  respecte de  $\bar{\mathcal{B}}$  estan donades per

$$[T(v)]_{\bar{\mathcal{B}}} = m(T)_{\mathcal{B}, \bar{\mathcal{B}}} \cdot [v]_{\mathcal{B}}, \quad (3)$$

on els vectors de coordenades  $[v]_{\mathcal{B}}$  i  $[T(v)]_{\bar{\mathcal{B}}}$  estan considerats com matrius de dimensió  $n \times 1$  i  $m \times 1$  respectivament. Aleshores, si  $[T(v)]_{\bar{\mathcal{B}}} = (y_1, \dots, y_m)$ , llavors  $T(v) = \sum_{i=1}^m y_i w_i$ .

**Matriu de l'aplicació lineal inversa.** Si  $T : V \rightarrow W$  és un isomorfisme, aleshores  $\dim V = \dim W$ ,  $m(T)_{\mathcal{B}, \bar{\mathcal{B}}}$  és invertible i la seva matriu inversa és:

$$\left( m(T)_{\mathcal{B}, \bar{\mathcal{B}}} \right)^{-1} = m(T^{-1})_{\bar{\mathcal{B}}, \mathcal{B}}.$$

Esquemàticament,

$$\begin{array}{ccc} & m(T)_{\mathcal{B}, \bar{\mathcal{B}}} & \\ & \curvearrowright & \\ [v]_{\mathcal{B}} & & [T(v)]_{\bar{\mathcal{B}}} \\ & \curvearrowleft & \\ & m(T^{-1})_{\bar{\mathcal{B}}, \mathcal{B}} & \end{array} \quad (4)$$

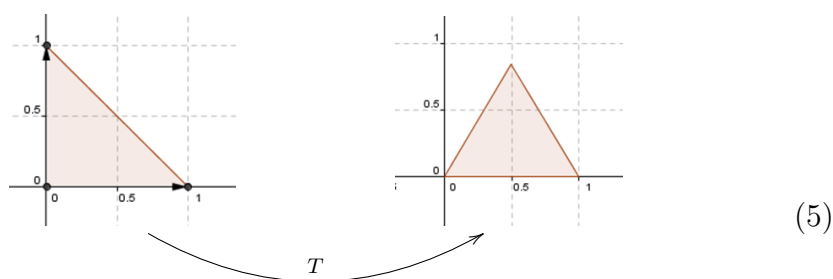
on tenim a l'esquerra les coordenades del vector  $v$  respecte de la base  $\mathcal{B}$  i a la dreta les coordenades del vector  $T(v)$  respecte de la base  $\bar{\mathcal{B}}$ .

**Teorema fonamental de les transformacions lineals** El teorema següent dóna condicions suficients i necessàries perquè existeixi una aplicació lineal única que transforma una figura geomètrica donada en una altra. Després, com a il·lustració, treballarem un exemple en l'espai vectorial  $\mathbb{R}^2$ .

**Teorema 1.** *Siguin  $V, W$  espais vectorials, sigui  $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$  una base de  $V$  i siguin  $w_1, w_2, \dots, w_n$  vectors arbitraris (iguals o no) de  $W$ . Aleshores existeix una única aplicació lineal  $T : V \rightarrow W$  que compleix  $T(v_i) = w_i$ ,  $1 \leq i \leq n$ .*

La demostració d'aquest teorema es pot trobar a [1]. Tot seguit expliquem com trobar l'aplicació  $T$  en un cas concret.

Anem a veure si podem transformar el triangle que hi ha a l'esquerra en el triangle que hi ha a la dreta de l'esquema (5):



Pel Teorema 1, una aplicació lineal és determinada únicament per les imatges d'una base de  $\mathbb{R}^2$ . Observem que la base canònica,  $\mathcal{B} = \{(1, 0), (0, 1)\}$ , determina el primer triangle. D'acord amb això, li assignem les següents imatges transformades per  $T$ :

$$\begin{cases} T((1, 0)) = (1, 0), \\ T((0, 1)) = (\frac{1}{2}, 1). \end{cases}$$

Per trobar la forma analítica de l'aplicació lineal  $T$  podem utilitzar (3) tot observant que les coordenades són els vectors mateixos si triem com a bases ordenades  $\mathcal{B} = \overline{\mathcal{B}}$  la base canònica de  $V = W = \mathbb{R}^2$ . Sigui  $v = (x, y)$  un vector genèric de  $\mathbb{R}^2$ , aleshores la seva imatge transformada per  $T$  és:

$$T((x, y)) = m(T)_{\mathcal{B}, \overline{\mathcal{B}}} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + \frac{1}{2}y \\ y \end{pmatrix} = (x + \frac{1}{2}y, y).$$

### 3 Càlcul diferencial

Recordem aquí una propietat de la derivada de funcions d'una variable.

**Proposició 1.** *Suposem que  $r > 1$  és una constant i  $f : I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  és una funció que compleix la desigualtat  $f(x) \leq |x|^r$  per cada  $x$  en  $I$ , on  $I$  és un interval obert que conté 0. Aleshores  $f$  és diferenciable en  $x = 0$ .*

*Demostració.* La desigualtat  $f(x) \leq |x|^r$  amb  $r > 1$  implica que  $f(0) = 0$ . Per tant tenim que

$$\left| \frac{f(x) - f(0)}{x - 0} \right| = \left| \frac{f(x)}{x} \right| \leq |x|^{r-1}.$$

Com que  $r - 1 > 0$ , tenim que  $\lim_{x \rightarrow 0} |x|^{r-1} = 0$ , per la qual cosa obtenim que

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow 0} \left| \frac{f(x) - f(0)}{x - 0} \right| \\ \Leftrightarrow \lim_{x \rightarrow 0} \frac{f(x) - f(0)}{x - 0}. \end{aligned} \tag{6}$$

Llavors, d'acord amb la definició de diferenciabilitat, (6) diu que  $f$  és diferenciable en  $x = 0$  amb  $f'(0) = 0$ .  $\square$

## Referències

- [1] F. Cedo, A. Reventós. *Geometria plana i Àlgebra lineal*. Manuals de la UAB, Servei de Publicacions, UAB, Bellaterra, 2004.
- [2] L. Merino i E. Santos. *Álgebra lineal con métodos elementales*. Ed. Thomson, Madrid, 2006.
- [3] F. Gómez, I. Pustilnik. *Álgebra y Geometría Analítica Online!* <https://aga.frba.utn.edu.ar>, 2017.