



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«Московский государственный технический университет
имени Н. Э. Баумана
(национальный исследовательский университет)»
(МГТУ им. Н. Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ «Информатика и системы управления»

КАФЕДРА «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии»

ОТЧЕТ

по Лабораторной работе №2
по курсу «Моделирование»
на тему: «Цепи Маркова»

Студент ИУ7-73Б
(Группа)

(Подпись, дата)

Миронов Г. А.
(И. О. Фамилия)

Преподаватель

(Подпись, дата)

Рудаков И. В.
(И. О. Фамилия)

2022 г.

1 Задание

Реализовать программу, позволяющую определить время пребывания сложной системы, работающей на базе цепей Маркова, во всех ее состояниях, определить момент достижения вероятностной константы, а также ее значение.

2 Теоретическая часть

2.1 Марковский процесс

Случайный процесс, протекающий в системе S , называется Марковским, если он обладает следующим свойством: для каждого момента времени t_0 вероятность любого состояния системы в будущем (при $t > t_0$) зависит только от ее состояния в настоящем (при $t = t_0$) и не зависит от того, когда и каким образом система пришла в это состояние.

Вероятность того, что в момент t система будет находиться в состоянии S_i , называется вероятностью i -го состояния. Для любого момента t сумма вероятностей всех состояний равна единице.

2.2 Вычисление вероятностной константы

Для решения поставленной задачи, необходимо составить систему уравнений Колмогорова по следующим принципам:

- в левой части каждого из уравнений стоит производная вероятности i -го состояния;
- в правой части — сумма произведений вероятностей всех состояний, из которых идут стрелки в данное состояние, умноженная на интенсивности соответствующих потоков событий, минус суммарная интенсивность всех потоков, выводящих систему из данного состояния, умноженная на вероятность данного состояния.

2.3 Пример

Пусть дана матрица интенсивностей для системы S , имеющей три состояния:

$$\begin{pmatrix} 0 & \lambda_{01} & \lambda_{02} \\ \lambda_{10} & 0 & \lambda_{12} \\ \lambda_{20} & \lambda_{21} & 0 \end{pmatrix} \quad (2.1)$$

Тогда соответствующая система уравнений Колмогорова имеет вид:

$$\begin{cases} p'_0 = -(\lambda_{01} + \lambda_{02})p_0 + \lambda_{10}p_1 + \lambda_{20}p_2 \\ p'_1 = -(\lambda_{10} + \lambda_{12})p_1 + \lambda_{01}p_0 + \lambda_{21}p_2 \\ p'_2 = -(\lambda_{20} + \lambda_{21})p_2 + \lambda_{02}p_0 + \lambda_{12}p_1 \end{cases} \quad (2.2)$$

Для нахождения вероятностных констант, то есть вероятностей в стационарном режиме работы при $t \rightarrow \infty$, необходимо приравнять левые части уравнений к нулю.

Таким образом получается система линейных уравнений. Для решения полученной системы необходимо добавить условие нормировки:

$$\sum_i p_i = 1 \quad (2.3)$$

Кроме того, необходимо так же найти время, за которое достигается вероятностная константа.

В общем случае для решения данной задачи необходимо решить систему ОДУ 2.2 в общем виде.

Для решения данной задачи можно воспользоваться численным методом: найдем все значения вероятности как функции времени, с шагом в некотором интервале $[t_0, t_N]$. Когда вычисленная вероятность будет равна найденной ранее вероятностной константе с точностью до заданной погрешности, можно считать что искомое время найдено.

3 Результат работы

3.1 Общий случай

В таблице 3.1 приведена матрица интенсивностей для рассматриваемой системы.

Таблица 3.1 – Описание системы

Из / В	S_1	S_2	S_3	S_4	S_5	S_6	S_7	S_8
S_1	0.83	0.15	0.37	0.89	0.05	0.11	0.27	0.01
S_2	0.39	0.86	0.98	0.84	0.91	0.93	0.94	0.06
S_3	0.77	0.26	0.11	0.13	0.48	0.68	0.75	0.17
S_4	0.12	0.09	0.70	0.95	0.96	0.53	0.76	0.23
S_5	0.79	0.77	0.86	0.59	0.80	0.55	0.71	0.60
S_6	0.64	0.32	0.34	0.04	0.96	0.86	0.02	0.21
S_7	0.24	0.60	0.65	0.26	0.20	0.35	0.93	0.39
S_8	0.61	0.63	0.27	0.94	0.81	0.49	0.12	0.55

На рисунке 3.1 представлен граф, описывающий связи внутри рассматриваемой системы.

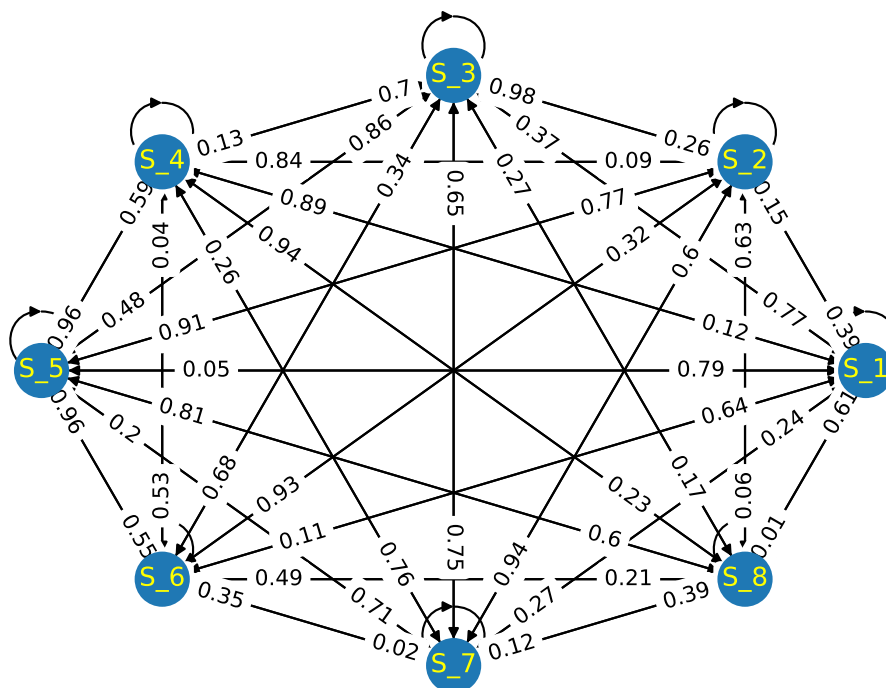


Рисунок 3.1 – Граф, описывающий систему

На рисунке 3.2 представлен график зависимости вероятности каждого из состояний от времени.

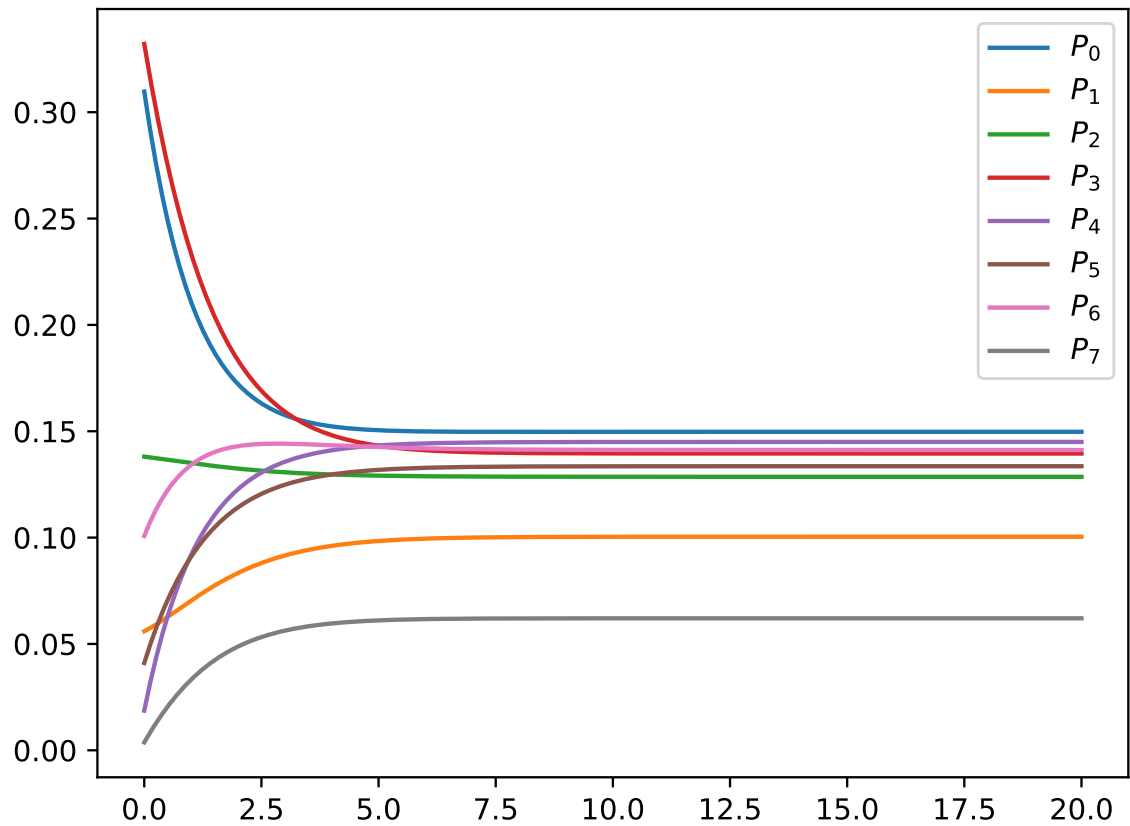


Рисунок 3.2 – Зависимость вероятности от времени

В таблице 3.2 представлены полные результаты работы программы для рассматриваемой системы.

Таблица 3.2 – Результаты работы

	S_1	S_2	S_3	S_4	S_5	S_6	S_7	S_8
Стабильное состояние	0.150	0.100	0.129	0.140	0.145	0.134	0.141	0.062
Время	14.381	12.971	12.655	12.813	13.447	13.291	14.761	12.157

3.2 Кольцо

В таблице 3.3 приведена матрица интенсивностей для рассматриваемой системы.

Таблица 3.3 – Описание системы

Из / В	S_1	S_2	S_3	S_4
S_1	0.00	0.80	0.00	0.00
S_2	0.00	0.00	0.30	0.00
S_3	0.00	0.00	0.00	0.26
S_4	0.53	0.00	0.00	0.00

На рисунке 3.3 представлен граф, описывающий связи внутри рассматриваемой системы.

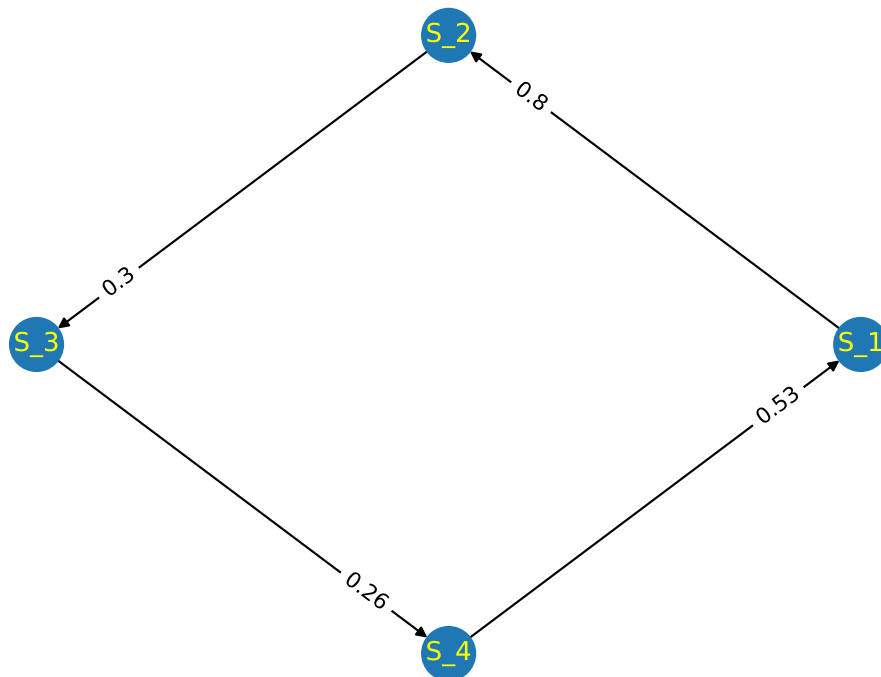


Рисунок 3.3 – Граф, описывающий систему

На рисунке 3.4 представлен график зависимости вероятности каждого из состояний от времени.

В таблице 3.4 представлены полные результаты работы программы для рассматриваемой системы.

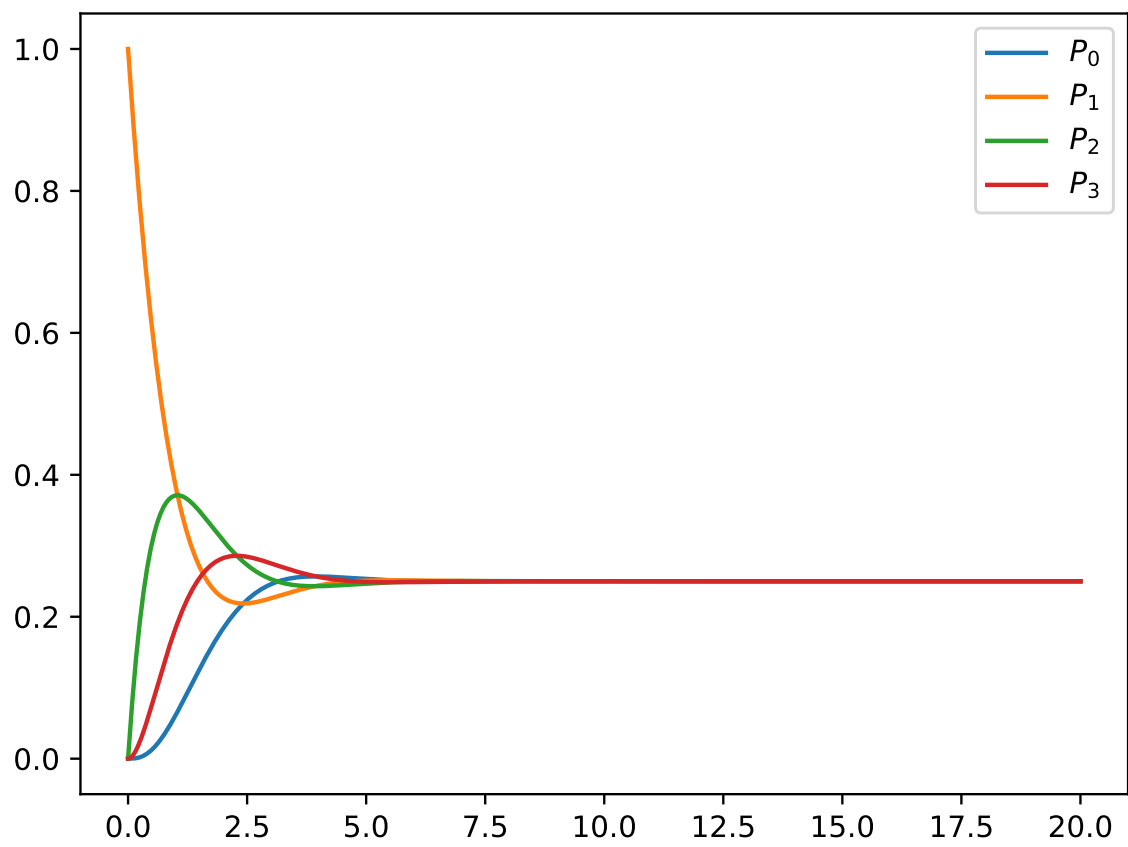


Рисунок 3.4 – Зависимость вероятности от времени

Таблица 3.4 – Результаты работы

	S_1	S_2	S_3	S_4
Стабильное состояние	0.250	0.250	0.250	0.250
Время	12.171	13.003	12.171	13.003

4 Исходный код программы

Листинг 4.1 – Исходный код программы. Часть 1

```
1 import random
2 import time
3
4 random.seed(time.time())
5
6 import matplotlib.pyplot as plt
7 import scipy.integrate as integrate
8 import numpy as np
9 import pandas as pd
10 import networkx as nx
11
12
13 def find_steady_ps(matrix: np.ndarray) -> np.ndarray:
14     b = np.array([0] * (len(matrix) - 1) + [1])
15
16     matrix_to_solve = matrix.copy().transpose()
17     matrix_to_solve -= np.diag(matrix.sum(axis=1))
18     matrix_to_solve[-1] = np.ones(len(matrix_to_solve))
19
20     return np.linalg.solve(matrix_to_solve, b)
21
22
23 def find_steady_ts(
24     ts: np.ndarray, ps: np.ndarray, steady_ps: np.ndarray, eps:
25     float = 1e-6
26 ) -> np.ndarray:
27     steady_ts = np.zeros(len(steady_ps))
28
29     for i, row in enumerate(ps):
30         for p, t in reversed(list(zip(row, ts))):
31             if abs(steady_ps[i] - p) > eps:
32                 steady_ts[i] = t
33                 break
34
35     return steady_ts
36
37 def solve_ode(matrix: np.ndarray, start_probs: np.ndarray, tn:
38     int, tmax: int):
39     matrix_to_solve = matrix.copy().transpose()
40     matrix_to_solve -= np.diag(matrix.sum(axis=1))
```

Листинг 4.2 – Исходный код программы. Часть 2

```

41     ts = np.linspace(0, tmax, tn)
42
43     ps = integrate.odeint(
44         lambda w, _: matrix_to_solve @ w, start_probs, ts, atol
45             =1.0e-8, rtol=1.0e-6
46     ).transpose()
47     return ts, ps
48
49 def draw_graph(matrix) -> None:
50     G = nx.from_numpy_matrix(matrix, create_using=nx.DiGraph)
51     layout = nx.circular_layout(G)
52
53     nx.draw(G, layout, node_size=600)
54     nx.draw_networkx_labels(
55         G,
56         pos=layout,
57         labels={i: f"$S_{i+1}$" for i in range(len(matrix))},
58         font_color="yellow",
59         font_size=12,
60     )
61     nx.draw_networkx_edge_labels(
62         G, pos=layout, edge_labels=nx.get_edge_attributes(G, "
63             weight"), label_pos=0.2
64     )
65     plt.show()
66
67 def draw_plot(ts: np.ndarray, ps: np.ndarray) -> None:
68     for i, p in enumerate(ps):
69         plt.plot(ts, p, label=f"$P_{{{i}}}$")
70     plt.legend()
71     plt.show()
72
73
74 def main():
75     tn = 10**5
76     tmax = 10
77
78     m = np.array(
79         [
80             [0, 0, 1, 0],
81             [4, 0, 3, 0],
82             [0, 3, 0, 4],
83             [0, 1, 1, 0],
84         ]
85     )

```

Листинг 4.3 – Исходный код программы. Часть 3

```
81     draw_graph(m)
82
83
84     start_probs = m[0].copy()
85
86     ts, ps = solve_ode(m, start_probs, tn, tmax)
87
88     draw_plot(ts, ps)
89
90     steady_ps = find_steady_ps(m)
91     steady_ts = find_steady_ts(ts, ps, steady_ps)
92
93     df = pd.DataFrame.from_dict(
94         {
95             "Вероятностная_константа": steady_ps,
96             "Время_достижения_вероятностной_константы": steady_ts
97         },
98         orient="index",
99         columns=[f"$S_{{{i+1}}}" for i in range(len(m))],
100     )
101
102     df.style.format("{:.3f}")
103     print(df)
104
105
106 if __name__ == "__main__":
107     main()
```