Miguel Ángel Zayas Barbán [Aut: 4to]



TRABAJO DE DIPLOMA

Título

Diseño e implementación de un sistema basado en loT para la supervisión de las variables medioambientales en la Colección de Arte y Arqueología "Francisco Prat Puig"

Autor Miguel Ángel Zayas Barbán

Tutor

M.Sc. Angel Antonio Ravelo Batista



Hago constar que el presente Trabajo de Diploma fue realizado en la Universidad de Oriente como parte de la culminación de estudios de la especialidad de Ingeniería en Automática, autorizando a que el mismo sea utilizado por la Institución para los fines que estime convenientes, tanto de forma parcial como total, y que además no podrá ser presentado en eventos, ni publicados sin autorización de la Universidad. Nombre y firma del autor Los abajo firmantes certificamos que el presente trabajo ha sido realizado según acuerdo de la dirección de nuestro centro y el mismo cumple con los requisitos que debe tener un trabajo de esta envergadura referido a la temática señalada. Nombre y firma del autor Nombre y firma del Tutor Fecha Nombre y firma del Jefe de Carrera Fecha

Fecha

Nombre y firma del Jefe de Departamento

Dedico este trabajo a Dios por haberme permitido llegar hasta aquí.

A mis padres, hermana y familia en general.

A mi prometida.

A mi tutor.

A mis amigos y a mis compañeros de estudio.

Agradecimientos

Listado de símbolos, términos especiales y abreviaturas no normalizadas

IoT - Internet de las Cosas o Internet of Things

BLE - Bluetooth Low Energy

Wifi - Protocolo de Transmisión de Datos de Forma Inalámbrica

PIR - Passive Infrared Sensor

RFID - Radio Frequency Identification

MQTT - Message Queing Telemetry Transport

HTTP - Hypertext Transfer Protocol

GPIO - ...

ESP - ...

Índice de figuras

Figura1.1	Comparacion arquitecturas	9
Figura1.2	Modelos de arquitecturas IoT basados en capas	10
Figura1.3	Vista funcional de la arquitectura	13
Figura1.4	Vista de implementación	14
Figura1.5	Diagrama funcional de captura de datos	14
Figura1.6	Sala 1	15
Figura1.7	Ubicación piezas	16
Figura2.1	PCB Nodo	22
Figura2.2	Esquematico del circuito	23
Figura2.3	ESP-12F	24
Figura2.4	Especificaciones ESP-12F	26
Figura2.5	ESP-12F Pinout	26
Figura2.6	ESP-12F Dimensiones	27
Figura2.7	Sensor DHT22	29
Figura2.8	Dimensiones sensor DHT22	30
Figura2.9	Sensor MH-Z19C	30
Figura2.10	Sensor piezoeléctrico M0168	31
Figura2.11	Sensor SDS011	32
Figura2.12	Sensor LDR	33
Figura2.13	Sensor LDR	33
Figura2.14	Sensor BH1750	34
Figura2.15	Acondicionamiento sensor BH1750	34
Figura2.16	Configuración de pines	36
Figura2.17	Acondicionamiento	36
Figura2.18	Correlación de valores medioambientales	37

Índice de tablas

Tabla1.1	Numeración autores	6
Tabla1.2	IoT en los museos internacionales	7
Tabla1.3	Referencias figura 1.2	10
Tabla1.4	Capas de loT	11
Tabla1.5	Correlación de los nodos	17
Tabla2.1	Relación sensores	28
Tabla2.2	Relación precios de referencia	29

Resumen

El presente Trabajo de Diploma trata el proceso de diseño e instalación de un sistema de monitoreo y visualización de las variables para el control del estado de conservación de las piezas pertenecientes a la Colección de Arte y Arqueología de Francisco Prat Puig ubicada en la Oficina del Historiador de la provincia de Santiago de Cuba. Se tratan generalidades sobre la aplicación del lot en museos a nivel internacional y en Cuba. Se realiza una caracterización de los sensores a emplear para el control, así como el montaje de un sistema de seguridad. En concordancia con las características del lugar se efectúa el montaje de dicho sistema facilitando el control del estado de las piezas y propiciándole a los especialistas del centro los datos necesarios para la toma de decisiones ante futuros eventos de. Este sistema puede ser empleado en posteriores proyectos relacionados con la supervisión de objetos, facilitando la visualización del estado de los mismos y la alerta temprana en caso de posibles afectaciones.

Palabras Claves:

Abstract

This Diploma Work deals with the design and installation process of a monitoring and visualization system of the variables for the control of the state of conservation of the pieces belonging to the Prat Puig sample located in the Office of the Historian of the province of Santiago de Cuba. Generalities about the application of the IoT in museums at an international level and in Cuba are discussed. A characterization of the sensors to be used for control is carried out, as well as the assembly of a security system.

In accordance with the characteristics of the place, the assembly of said system is carried out, facilitating the control of the state of the pieces and providing the center's specialists with the necessary data for decision-making in the face of future events. This system can be used in subsequent projects related to the supervision of objects, facilitating the visualization of their status and early warning in the event of possible effects.

Key-Words: Internet of Things, Management of Cultural Heritage

Índice general

	Listado de símbolos, términos especiales y abreviaturas no normalizadas				
	Índic	ce de fiç	guras		I
	Índic	ce de ta	blas		П
	Res	umen			I۷
	Abst	ract .			٧
	INT	RODUC	CIÓN		1
1	Aná	lisis Te	órico de	la Aplicación del Internet de las Cosas en los Museos	5
	Intro	ducciór	ı		5
	1.1	Interne	et de las C	Cosas	5
		1.1.1	loT en lo	s museos internacionales	5
	1.2	Interne	et de las C	Cosas en Cuba	7
	1.3	Arquite	ectura IoT	y sus principales capas	8
		1.3.1	Propues	ta de la Arquitectura IoT del Sistema	12
			1.4.1.1	Vista funcional	13
			1.4.1.2	Vista de implementación	13
		1.3.2	Capa de	percepción	14
			1.4.2.1	Variables ambiantales	16
			1.3.3.1	Nodos	17
		1.3.3	Capa de	transporte	17
			1.3.4.1	Protocolo MQTT	18
			1.3.4.2	Protocolo HTTP	19
			1.3.4.3	Protocolo TCP/IP	20
	1.4	Condi	ciones que	e favorecen el ataque de insectos xilófagos	20
		1.4.1	Humeda	d	20
	Con	olugion	20		21

2	Imp	ementación del sistema basado en IoT			
	Intro	ducciór	ı		. 22
	2.1	Descri	pción téci	nica capa de percepción	. 22
		2.1.1	Microco	ntrolador	. 23
		2.1.2	Sensore	s	. 28
		2.1.3	Descripo	ción sensores	. 29
			2.2.1.1	Sensor DHT22	. 29
			2.2.1.2	Sensor MZ-Z19C	. 30
			2.2.1.3	Sensor M0168	. 31
			2.2.1.4	Sensor SDS011	. 32
			2.2.1.5	Sensor LDR	. 32
			2.2.1.6	Sensor BH1750	. 33
		2.1.4	Alimenta	ación	. 35
	2.2	Condi	ciones me	edioambientales	. 37
	Con	clusion	es		. 37
	CON	ICLUSI	ONES GE	ENERALES	. 38
Re	com	endaci	ones		39

Introducción

El loT se trata de un concepto que se basa en la interconexión de los objetos con su entorno. Los objetos de esta nueva generación incorporan la capacidad de adquirir datos, comunicarse entre sí y activar comportamientos reactivos a las condiciones cambiantes del contexto [1]. Este concepto pretende reflejar la profunda transformación y el radical cambio de paradigmas que está experimentando nuestra forma de vivir en hogares, ciudades y entornos de trabajo.

Nos encontramos ante un salto tecnológico que afecta directamente a cómo la humanidad se enfrenta a los retos. En definitiva, el loT revolucionará la concepción que posee el ser humano acerca de su mundo y la forma de interaccionar con él [2].

Las nuevas tecnologías que caracterizan el empleo del Internet de las Cosas permiten realizar entornos inteligentes reales capaces de proporcionar servicios avanzados a los usuarios. El objetivo es hacer que las cosas se comuniquen entre sí, establezcan comportamientos de acuerdo a patrones pre-fijados y, por consiguiente, sean más inteligentes e independientes.

Recientemente, estos entornos inteligentes también se están explotando para renovar el interés de los usuarios por el patrimonio cultural, al garantizar experiencias culturales interactivas reales. Dentro de las instituciones de patrimonio cultural, las tecnologías en red tienen un enorme potencial para mejorar los esfuerzos de conservación, el aumento del acceso a los conocimientos contextuales y para reinventar la interacción de las personas con las obras culturales.

La Universidad de Oriente cuenta con tres colecciones como parte de su patrimonio cultural. Dos de ellas se encuentran en la sede Antonio Maceo; la primera, con carácter arqueológico, situada en la planta baja de la Facultad de Ciencias Sociales. Mientras que la segunda, el museo de Historia Natural Dr. Theodoro Ramsden de la Torre, se localiza en la tercera planta de la Facultad de Derecho. Estas no están abiertas directamente al público debido a su ubicación en aulas, siendo así empleados como medios de enseñanza.

La tercera de estas colecciones, la Francisco Prat Puig, ubicada en la Oficina del Historiador de la Ciudad de Santiago de Cuba, contiene piezas de interés histórico y cultural. A diferencia de las muestras anteriores ésta posee características de museo y se encuentra emplazada en un lugar con acceso al público. Allí se destacan colecciones de numismática, artes plásticas, cerámica, condecoraciones del propio Prat que le fueron otorgadas por su aplia trayectoria docente, y objetos personales entre otras; estas fueron donadas por Prat a la Casa de Altos Estudios oriental.

Las entrevistas con los especialistas y los recorridos que se hicieron por el museo suministraron datos de importancia dando a conocer que el estado de conservación de las piezas se encuentra en un grado de deterioro notable a causa de la influencia de la temperatura, la humedad, el CO2, las vibraciones, el salitre, la iluminación, el polvo, entre otros; estos inciden directamente en el deterioro gradual de las obras.

Con la aplicación del Internet de las Cosas en estas salas expositivas es posible reducir la incidencia de estos factores. La tecnología permitirá a los responsables del museo tener una visión más precisa y completa de lo que ocurre, brindando la posibilidad de evaluar en tiempo real el estado de cada área para la toma de decisiones ante alertas por eventos de deterioro.

El análisis de la situación descrita permite identificar como problema de la investigación la inexistencia de un sistema de supervisión de bajo consumo para el control en tiempo real del estado de conservación de las piezas pertenecientes a la Colección de Arte y Arqueología "Francisco Prat Puig" ubicada en la Oficina del Historiador de la provincia de Santiago de Cuba, imposibilitando la labor de conservación de los especialistas del centro y como objeto de la investigación: sistemas de supervisión basados en loT para la conservación de las piezas en la Colección de Arte y Arqueología "Francisco Prat Puig" teniendo en cuenta como objetivo diseñar e implementar un sistema de loT que permita la supervisión en tiempo real de las variables medioambientales existentes en la Colección Prat. Como campo de acción los sistemas de supervisión basados en loT para la conservación de las piezas en los museos.

Se plantea como **hipótesis** que si logramos diseñar e implementar un sistema de supervisión de las piezas de arte en la Colección Prat, de tal manera que se muestren en tiempo real, el estado de conservación de los objetos, posibles afectaciones y los momentos más adecuados para efectuar una restauración, estaríamos ... y mejorando las condiciones de trabajo de los especialistas que allí laboran.

Para el cumplimento de los objetivos propuestos se realizarán las siguientes **tareas de investigación**:

- Analizar la trascendencia del Internet de las Cosas en los museos internacionales y en los museos de Cuba.
- 2. Analizar las arquitecturas de los sistemas IoT.
- 3. Proponer una arquitectura loT para el sistema.
- 4. Caracterizar los diferentes sensores y microcontrolador a emplear acorde a las variables presentes.
- 5. Desarrolar el firmware de la aplicación.
- 6. Implementación del sistema de supervisión y monitoreo basado en IoT.

Estas tareas se desarrollan teniendo como base los siguientes métodos y técnicas:

- 1. Análisis de documentos. Para realizar la consulta de bibliografía de diferentes autores que trabajan la temática de la aplicación del IoT en los museos.
- Método histórico-lógico. Para realizar un análisis histórico sobre la evolución y los avances del IoT.
- 3. Método de análisis-síntesis. Para analizar las diferentes fuentes sobre museos inteligentes con base en el Internet de las Cosas y sintetizar las vías más exentas a utilizar para cumplir los objetivos propuestos.
- 4. Técnicas empíricas. Montaje de pruebas de concepto para la obtención de variables medioambientales en la muestra tales como:
 - Temperatura
 - Humedad relativa
 - CO2
 - Vibraciones
 - Intensidad luminosa
 - Polución

Empleando una técnica de muestreo no probabilístico en el que los estudios arrojan resultados concretos vasados en las experiencias.

El aporte de esta investigación consiste en el montaje de un sistema de supervisión empleando tecnologías basadas en el Internet de las Cosas en museos. Esta propuesta sirve como base documental actualizada y novedosa permitiendo su implementación en cualquier instalación con características similares, en especial en los museos de la ciudad de Santiago de Cuba.

Extructura del trabajo

El presente trabajo investigativo está compuesto por una introducción general, dos capítulos con sus introducciones y conclusiones parciales, conclusiones generales, recomendaciones, apéndices y bibliografías.

En el capítulo 1 se abordan los antecedentes de la aplicación del Internet de las Cosas en los museos a nivel internacional así como la situación del IoT en los museos de nuestro País, analisis de las arquitecturas de IoT y sus principales capas, la proposición de una para el proyecto y la caracterización de sus capas, así como las condiciones medioambientales factibles para la aparición de insectos y su prevención.

En el capítulo 2 se trata lo relacionado al diseño y la implementación del Sistema de Supervisión y Monitoreo de las piezas de arte en el museo de la muestra pertenecientes a la Colección de Arte y Arqueología Francisco Prat Puig, se analiza la selección de la instrumentación en base al ahorro de energía y de recursos, creando las condiciones mínimas indispensables para el montaje del proyecto de automatización ajustado a las características de instalación seleccionadas.

Capítulo 1

Análisis Teórico de la Aplicación del Internet de las Cosas en los Museos

Introducción

1.1. Internet de las Cosas

El loT como arquitectura emergente basada en la Internet global presta la posibilidad de intercambio de bienes y servicios entre redes de la cadena de suministro y que tiene un impacto importante en la seguridad y privacidad de los actores involucrados [3].

1.1.1. IoT en los museos internacionales

En el grupo de las bibliografías consultadas existen diversos ejemplos del empleo del IoT en los museos.

En el caso del Conjunto Monumental de San Domenico Maggiore, ubicado en Nápoles (Italia), dentro del mismo se han transformado más de 270 esculturas en obras de arte parlantes. Equipado con un tablero de sensores, cada objeto puede proponerse automáticamente a los visitantes, compartiendo su historia en diferentes modalidades e idiomas, lo que permite un proceso de disfrute novedoso durante una experiencia cultural. [4].

En la Universidad de El Cairo, Egipto, desarrollaron un sistema para la conservación de las piezas en los museos, un sistema que no solo mide los atributos del entorno, sino que

también mantiene la seguridad de los artefactos al detectar cualquier prueba de contacto o movimiento. También controla la intensidad de la luz en función de la ocupación de la sección del museo. Una característica diferenciadora del sistema es el diseño de energía ultrabaja de su nodo sensor que conduce a una larga vida útil de hasta 50 días. [5].

Estos son solo dos de los ejemplos. La tabla 1.2 muestra una relación de otros autores que emplean el IoT en los museos. Pero antes, para poder comprender la tabla 1.2 debemos definir una primera tabla en la que se le otorga a cada autor un número de manera tal que se entienda quien es cada autor. Por lo que se define la tabla 1.1:

Tabla 1.1: Numeración autores

Autor	Numeración Asociada
Maksimovic y Cosovic [6]	1
Shah y Mishra [7]	2
Marshall [8]	3
Ghosh, Roy, y Saha [9]	4
Rao, Sharma, y Narayan [10]	5
Alletto y cols. [11]	6
Alsuhly y Khattab [12]	7
Spachos y Plataniotis [13]	8
(Lopez-Martínez, Iglesias, y Carrera [14]	9

Tabla 1.2: IoT en los museos internacionales

Manifestación	Mediciones	Tecnología
	(1,2,7) Temperatura °C	(1) RPI, Sensores, Cloud
Temperatura		SVM (Árboles de Decisiones),
remperatura		(2) IoT-WSMP,
		(7) RPI, ESP32, Node-Red.
	(1,2,7) Humedad %	(1) RPI, Sensores, Cloud
Humedad		SVM (Árboles de Decisiones),
Humedad		(2) IoT-WSMP,
		(7) RPI, ESP32, Node-Red.
Intensidad luminosa	(2,7) Lumens	(2) IoT-WSMP,
intensidad idininosa		(7) RPI, ESP32, Sensores.
Vibraciones	(1) Estabilidad del Edificio (Hz)	(1) RPI, Sensores, Cloud
VIDIACIONES		SVM (Árboles de Decisiones).
Humo	(1) C02 ppm	(1) RPI, Sensores, Cloud
Tidillo		SVM (Árboles de Decisiones).
Polución	(1) Polvo	(1) RPI, Sensores, Cloud
1 OldCloff		SVM (Árboles de Decisiones).
Xilófagos	(1) Plagas de madera	(1) RPI, Sensores, Cloud
Alloragos		SVM (Árboles de Decisiones).
	(7) Aceleracion, Toque.	
Personas	(8) Geolocalización.	(1) PIR, (4) IA,
i Giaoliaa	(3) Movimiento	(5) RPI, ESP32, Sensores.
	(9) Propuestas de juegos en el museo	

1.2. Internet de las Cosas en Cuba

En Cuba existen escasos ejemplos de la aplicación del Internet de las Cosas en los museos, dentro de ellos se encuentra el Palacio del Segundo Cabo.

Desde 2012 se venía proyectando una sala dedicada al libro cubano, con la cooperación

de la Unión Europea y la UNESCO. [15]. Gracias a este Rescate Patrimonial y Desarrollo Cultural en La Habana, se propició la restauración del mismo para la creación del centro. Esta iniciativa de cooperación internacional fue desarrollada por la Oficina del Historiador de la Ciudad de La Habana, con apoyo de la UNESCO [16].

El centro cuenta con una sala monográfica que propone un audiovisual realizado por autores cubanos donde se relata la historia del inmueble donde está ubicada la institución. Además de una sala introductoria que refleja la visión que se tenía antes del encuentro de las dos culturas con la llegada de Cristóbal Colón. Este relata en paralelo la historia de Cuba y de Europa interrelacionadas en un ambiente inmersivo y por fuera se puede recorrer desde la visión de las artes plásticas europeas y cubanas. Siempre están acompañados de cuatro audiovisuales que recorren líneas independientes como la historia de la esclavitud, la ciencia, los servicios públicos y la economía.

Adosada a esta sala se encuentra la de llegada y migraciones donde en un espacio se reproduce una parte de un galeón, atractivo para el público pues puede sentirse una ligera «brisa de mar», una corriente de aire situada en la parte posterior del barco. Esto se complementa con dos pantallas y proyectores que permiten la proyección de un audiovisual que también narra la llegada de los aborígenes, los conquistadores; la migración forzada de los africanos y así sucesivamente con las diferentes olas migratorias que han formado la actual característica mestiza de nuestra identidad y nación.

La Sala de Viajeros se soporta en un software que despliega una galería de imágenes ya sea de cubanos relevantes de visita por Europa o de europeos de visita en Cuba. Mediante el uso de pantallas táctiles, el visitante puede interactuar con las imágenes de las personalidades, leer una síntesis biográfica e incluso escuchar muestras de audio.

1.3. Arquitectura IoT y sus principales capas

No existe una única definición universalmente adoptada, estándar, de Arquitectura de IoT; diferentes propuestas han surgido durante su desarrollo. Se abarcan tecnologías de comunicación, dispositivos de cómputo, sensores y actuadores [17].

La arquitectura de IoT es principalmente desarrollada por capas, dígase, la arquitectura de 3 capas, la arquitectura de 5 capas, la arquitectura de Nube, la arquitectura de niebla y la arquitectura de computación de Borde, solo por mencionar algunas [18].

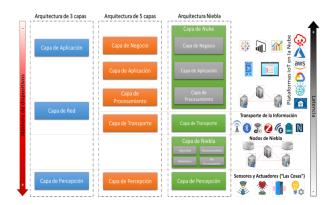


Figura 1.1: Comparación arquitecturas

Fuente: [19]

En la figura 1.1 se desarrolla una comparación entre las arquitecturas de 3 capas, 5 capas y la arquitectura niebla.

Según Ciberseguridad [20], la mayoría de estas arquitecturas de IoT se basan en fundamentos básicos:

- Dispositivos más inteligentes en una forma diferente.
- Red y puerta de enlace que permite que los dispositivos formen parte del IoT.
- Middleware que incluye espacios de almacenamiento de datos y avances en las capacidades de predicción.
- Aplicaciones de usuario final.

Existen varias arquitecturas, marcos de referencia o modelos conceptuales para IoT propuestos por organizaciones, comunidad académica y el sector empresarial. Las propuestas de arquitecturas pueden variar de autor en autor, en dependencia de la estructura del sistema IoT propuesto. Dichas arquitecturas son desarrolladas por capas en las que se agrupan los objetos, dispositivos, sensores, actuadores, entre otros. [21] [20].

En la figura 1.2 se representa una comparativa de algunos modelos basados en capas. Para propiciar una mejor comprensión de la figura 1.2 se desarrolló la tabla 1.3 donde se muestra la relación de los autores referidos a las capas del IoT.

Tabla 1.3: Referencias figura 1.2

Fuente: Elaboración propia

No. de Capas	Referencias
2 02020	[22] [23] [24]
3 capas	[25] [26] [27]
4 capas	[22] [28] [23]
τ σαράδ	[26] [25]
5 capas	[29] [22] [23]
σ σαρασ	[26] [25]
Basado en SOA	[30] [31] [29]
Basado en SOA	[24]
Basado en Middleware	[29]
6 capas	[26]

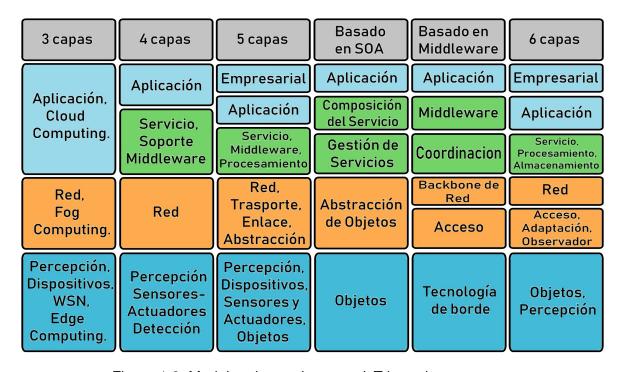


Figura 1.2: Modelos de arquitecturas IoT basados en capas

Fuente: Elaboración propia

Desde el punto de vista de Ciberseguridad [20] existen capas fundamentales dentro de la esctructura de IoT. En la tabla 1.4 se detallan estas capas:

Tabla 1.4: Capas de IoT

Fuente: [20]

Capas	Descripción	
Capa de percepción	Administra dispositivos inteligentes en todo el sistema.	
Capa de conectividad/ transporte	Permite transferir datos desde la nube a los dispositivos y viceversa, diferentes aspectos de las puertas de enlace y las redes.	
Capa de procesamiento	Controla y administra los niveles de IoT para optimizar los datos en todo el sistema.	
Capa de aplicación	Ayuda en los procedimientos de análisis, control de dispositivos e informes a los usuarios finales.	
Capa empresarial	Deriva información y análisis de toma de decisiones a partir de datos.	
Capa de seguridad	Cubre todos los aspectos de protección de toda la arquitectura de IoT.	
Capa de borde	Funciona en un bode o cerca de la recopilación de información del dispositivo.	

No obstante, según B. Mazon y A. Pan Olivo [21], dentro de las capas más importantes del IoT podemos encontrar:

- La capa de percepción (Objetos/ Dispositivos/ SensorActuador/ WSN/ Edge Computing/ Sensado), digitaliza y transfiere datos a la capa de red, a través de canales seguros. Se localizan los objetos físicos, dispositivos sensores y actuadores utilizados para recopilar información del contexto. [29].
- La capa de acceso (Adaptación/ Observador), comprueba la información que recibe de la capa de percepción, si está protegida o no contra intrusos y virus. Si hay algún ataque, no pasa los datos a la siguiente capa. También verifica la identidad y autenticación de los objetos. [29] [22].

- La capa de Red (Abstracción de Objetos/ Transporte/ Fog computing), transporta y transmite los datos, recopilados de la capa de percepción, hacia la cloud. Se localizan componentes de red (switch, router, Gateway, etc.), medios de comunicación y protocolos. También es responsable de aspectos de seguridad y el control de ataques. [29] [22].
- La Capa Aplicación / Cloud Computing (CC) en modelos de más de tres capas, puede dividirse en:
 - Capa de procesamiento y almacenamiento, Soporte, o Middleware. Permite a los programadores de aplicaciones IoT trabajar con objetos heterogéneos sin tener en cuenta una plataforma de hardware específica. Se encarga de integrar, almacenar, procesar y analizar datos, tomar decisiones y ofrecer servicios de protocolos de conexión de red. [29].
 - La capa de aplicación, define los servicios y funciones que proporciona la aplicación loT implementada (hogar inteligente, ciudad inteligente, salud inteligente, etc.) a los clientes. Los servicios pueden variar para cada aplicación y depende de la información que se recopilan de los sensores. También se consideran aspectos de seguridad. [29] [22].
 - La capa empresarial, tiene la responsabilidad de administrar y controlar el comportamiento de las aplicaciones, modelos de negocios y ganancias de IoT. También tiene la capacidad de determinar cómo se puede crear, almacenar y cambiar la información. Administra la privacidad del usuario y evita vulnerabilidades. [29] [22].

1.3.1. Propuesta de la Arquitectura loT del Sistema

En base de los es quemas de arquitecturas propuestas, definimos el uso de la arquitectura del proyecto la cual se cimienta en la estructura de cuatro capas, considerando las diferentes capas.

1.4.1.1 Vista funcional

En la figura 1.3 se observan los diferentes módulos funcionales que componen las capas de la propuesta arquitectónica. La capa de percepción se encarga de la obtención de variables asociadas a la conservación de las piezas en la muestra (sensores-microcontroladores), la capa de transporte con el propósito de transportar la data recopilada por los sensores para su posterior procesamiento y análisis, la capa de procesamiento que genera predicciones y recomendaciones expuesta a cambios constantes de los valores que se reciben desde el comienzo del ciclo en la etapa de percepción y, la capa de aplicación, la cual permite a los usuarios finales visualizar en una interfaz y mediante el empleo de la RA (Realidad Aumentada), los datos y predicciones en dependencia de la información recopilada.

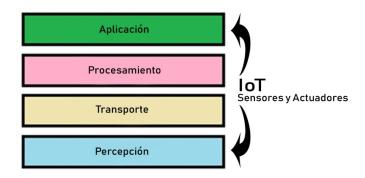


Figura 1.3: Vista funcional de la arquitectura

Fuente: Elaboración propia

1.4.1.2 Vista de implementación

En la vista de implementación se muestran los componentes de hardware y software del sistema propuesto, en los cuales se presenta la interfaz de usuario esperada a través del empleo de Realidad Aumentada y el circuito perteneciente a la capa de percepción así como la muestra del empleo de comunicaciones wifi y de RED en la capa de transporte y el concentrador RaspberryPi perteneciente a la capa de procesamiento donde se trabaja además, sobre la plataforma perteneciente al patrimonio universitario. En la figura 1.4, se observan las tecnologías empleadas en cada una de las capas propuestas en la arquitectura descrita.

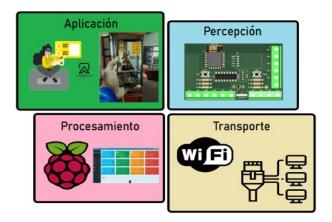


Figura 1.4: Vista de implementación

Fuente: Elaboración propia

El alcance de este trabajo va dirigido a la explicación detallada de la capa de percepción, enfocándose en las características del microcontrolador y sensores a emplear, así como la capa de transporte donde se hace un análisis de los métodos y protocolos de comunicación empleados en el sistema.

1.3.2. Capa de percepción

En esta capa es donde se ubican los microcontroladores encargados de comunicarse con los sensores interactuando directamente con el medio recolectando los datos.

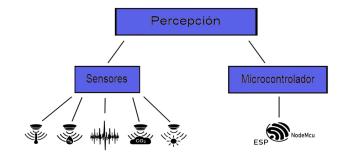


Figura 1.5: Diagrama funcional de captura de datos

Fuente: Elaboración propia

Esta sucesión de sensores y microcontrolador (figura 1.5) componen todos los Nodos que se ubicarán en cada vitrina de la colección con sus sensores interconectados según sea la necesidad de cada vitrina y permitirán obtener los valores de las variables ambientales.

La colección Francisco Prat Puig está distribuida de tal modo que las piezas están ubicadas en tres salas. Enumerándolas: sala 1, sala 2 y sala 3.

La sala 1 (Exposición permanente) (figura 1.6) está caracterizada por la presencia de varios objetos distribuidos en vitrinas, sobre mesas, colgados, en estantes empotrados en la pared, o en pedestales. Se observan varios objetos de cerámica, marfil, metal, piedra, madera, etcétera.



Figura 1.6: Sala 1

En la sala 2 solamente se encuentran pinturas pertenecientes a la colección, estas poseen también condiciones de deterioro notables por el efecto de la humedad y del nivel de luz dentro del local. La humedad provoca la aparición de hongos en el lienzo lo que provoca su deterioro y la pérdida de color.

[Imagen de la sala 2]

[Imagen de uno de los cuadros donde se vea el hongo] (Nombre || Fuente).

Dentro de la sala 3 se localizan también varios objetos ubicados en pedestales mostrando colecciones de medallas y objetos personales del mismo Prat Puig y, además, vitrinas donde se hallan, principalmente, objetos de cerámica como platos, jarrones y cántaros. [Imagen sala 3]

En el gráfico que se muestra a continuación se relaciona el valor cuantitativo de las principales formas en las que se exponen las piezas dentro de estas salas:

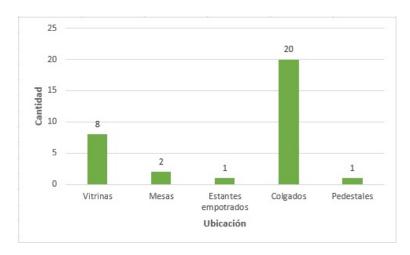


Figura 1.7: Ubicación piezas

Fuente: Elaboración propia

Según la figura 1.7, varios objetos están dispuestos dentro de vitrinas donde, al encontrarse protegido por paredes de cristal, se genera un microclima¹, por lo que la condición ambiental en estas es diferente a la condición ambiental de la sala, de ahí la necesidad de incorporar nodos de tal manera que se tomen los datos dentro de estas vitrinas y, además, un nodo para la sala en general.

1.4.2.1 Variables ambiantales

Como resultado de los recorridos ...

En la tabla 1.5 se relaciona la variable a medir según la ubicación del nodo.

¹microclima: según el diccionario Oxford, es el conjunto de las condiciones climáticas particulares de un lugar determinado, resultado de una modificación más o menos acusada y puntual del clima de la zona en que se encuentra influido por diferentes factores ecológicos y medioambientales.

Tabla 1.5: Correlación de los nodos

Fuente: Elaboración propia

Nodo	Ubicación	Material objetos	Variable a medir
1	General Sala 1	porcelana, barro, marfil	temperatura, humedad, polución, luminosidad, CO2, vibraciones, salitre, xilófagos
2		bronce, barro, arcilla, piedra	
3		colección numismática	
4		cerámica, madera, barro, bronce	
5	Vitrinas	madera, bronce, plata, cerámica, porcelana, cuero	temperatura, humedad,
6	Sala 1	barro, cerámica, plata	luminosidad, vibraciones.
7		bronce, marfil, madera	
8		porcelana, barro policromado	
9	General Sala 2	tela, madera	temperatura, humedad, polución, luminosidad, CO2, salitre, xilófagos.
10	General Sala 3	metal, plástico, tela, cuero, madera	temperatura, humedad, polución, luminosidad, CO2, vibraciones, salitre, xilófagos.
11	Vitrinas Sala 3		
12		cerámica (barro) piedra	temperatura, humedad,
13			luminosidad, vibraciones.
14			

1.3.3.1 Nodos

Los nodos que, de manera general, recopilarán los datos de cada sala, estarán compuestos por los sensores que permitan medir los valores de temperatura, humedad, polución, CO2, vibraciones y luminosidad mientras que, en el caso de los nodos dentro de las vitrinas, se tiene en cuenta las condiciones del microclima y el material de los objetos.

...

1.3.3. Capa de transporte

Esta es la capa responsable del traslado de la data a través de los demás componentes del sistema estableciendo la comunicación necesaria desde la toma de valores ambientales hasta su análisis y muestreo. Según [21], la capa de transporte es la que se encarga de transportar y transmitir los datos, recopilados de la capa de percepción, hacia la cloud. Se localizan componentes de red (switch, router, Gateway, etc.), medios de comunicación y

protocolos. También es responsable de aspectos de seguridad y el control de ataques. Los datos se promueven a través de protocolos MQTT, HTTP y TCP/IP.

1.3.4.1 Protocolo MQTT

MQTT son las siglas MQ Telemetry Transport, aunque en primer lugar fue conocido como Message Queing Telemetry Transport. Es un protocolo de comunicación M2M (machine-to-machine) de tipo message queue. Está basado en la pila TCP/IP como base para la comunicación. En el caso de MQTT cada conexión se mantiene abierta y se "reutiliza" en cada comunicación. Es una diferencia, por ejemplo, a una petición HTTP 1.0 donde cada transmisión se realiza a través de conexión. MQTT fue creado por el Dr. Andy Stanford-Clark de IBM y Arlen Nipper de Arcom (ahora Eurotech) en 1999 como un mecanismo para conectar dispositivos empleados en la industria petrolera. Aunque inicialmente era un formato propietario, en 2010 fue liberado y pasó a ser un estándar en 2014 según la OASIS (Organization for the Advancement of Structured Information Standards). [32]

1.3.4.2 Protocolo HTTP

HTTP de sus siglas en inglés: "Hypertext Transfer Protocol", es el nombre de un protocolo el cual nos permite realizar una petición de datos y recursos, como pueden ser documentos HTML. Es la base de cualquier intercambio de datos en la Web, y un protocolo de estructura cliente-servidor, esto quiere decir que una petición de datos es iniciada por el elemento que recibirá los datos (el cliente), normalmente un navegador Web. Así, una página Web completa resulta de la unión de distintos sub-documentos recibidos, por ejemplo: un documento que especifique el estilo de maquetación de la página Web (CSS), el texto, las imágenes, videos, scrips, etcétera.

1.3.4.3 Protocolo TCP/IP

La definición de TCP/IP es la identificación del grupo de protocolos de red que hacen posible la transferencia de datos en redes, entre equipos informáticos e internet. Las siglas TCP/IP hacen referencia a este grupo de protocolos:

- TCP: Es el Protocolo de Control de Trasmisión que permite establecer una conexión y el intercambio de datos entre dos anfitriones. Este protocolo proporciona un transporte fiable de datos.
- IP o protocolo de internet, utiliza direcciones series de cuatro octetos con formato de punto decimal (por ejemplo 75.4.160.25). Este protocolo lleva los datos a otras máquinas de la red.

El modelo TCP/IP permite un intercambio de datos fiable dentro de una red, definiendo los pasos a seguir desde que se envían los datos (en paquetes) hasta que son recibidos. Para lograrlo utiliza un sistema de capas con jerarquías (se construye una capa a continuación de la anterior) que se comunican únicamente con su capa superior (a la que envía resultados) y su capa inferior (a la que solicita servicios) [33].

1.4. Condiciones que favorecen el ataque de insectos xilófagos

En el caso del control de la aparición de los xilófagos, como daño de origen biótico, se realiza el análisis de las condiciones óptimas para la aparición de los mismos influyendo en la intensidad o severidad del ataque de estos insectos. Entre estos se pueden mencionar humedad, edad de la madera, diversidad genética, población de insectos presente y temperatura, entre otros [34].

1.4.1. Humedad

El contenido de agua de la madera constituye uno de los factores más importantes que favorecen el ataque de las especies xilófagas. Maderas con un contenido de humedad sobre el 15 % favorece las infestaciones de coleópteros xilófagos, acortando significativamente sus ciclos de vida lo que aumenta sus poblaciones y la posibilidad de reinfestaciones [34],

esto relacionado a que la acumulación de humedad se acentúa en construcciones con escasa ventilación, la que se debe incrementar en espacios interiores.

...

En el caso del control de la aparición de los xilófagos, como daño de origen biótico, se realiza el análisis de las condiciones óptimas para la aparición de los mismos. Según [35] y [36] el porcentaje de humedad óptimo para que crezcan los xilófagos está entre el 25 y el 55 % mientras que [37] plantea que, el rango de humedad idónea puede estar entre el 35 y el 50 %. Tomando estos porcentajes de humedad idóneos para la aparición de los xilófagos, se establece como valor máximo de humedad un 15 %.

Valores de temperatura idóneos para la aparición de xilófagos...

Conclusiones

Capítulo 2

Implementación del sistema basado en IoT

Introducción

...

2.1. Descripción técnica capa de percepción

Como se analizaba en el epígrafe 1.3.2 la capa de percepción va caracterizada por la presencia del microcontrolador y los sensores que, en conjunto forman los nodos, siendo estos los encargados de la captura de los datos del medio.

Los nodos están diseñados sobre una placa de circuito impreso PCB (figura 2.1).

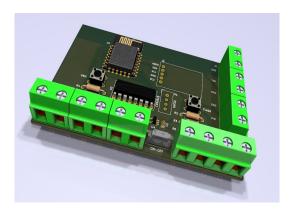


Figura 2.1: PCB Nodo Fuente: Elavoración propia

¿Por qué esta placa y no un Arduino o un NodeMcu?

Al hablar de un microcontrolador como Arduino o NodeMcu se hace referencia a las posibilidades que brindan en cuanto a disponibilidad de pines GPIO.

En el caso de un microcontrolador Arduino, dígase Arduino UNO, NANO, Arduino Micro ... Ahora, ¿por qué no se tomó ninguno de estos?

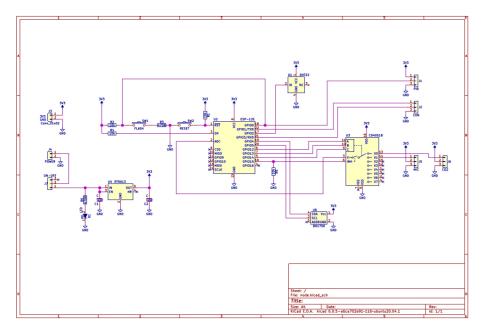


Figura 2.2: Esquematico del circuito

Fuente: Elavoración propia

A continuación se describen por partes los elementos que componen dichos nodos.

2.1.1. Microcontrolador

Un microcontrolador (MCU) es un circuito integrado programable, capaz de ejecutar las órdenes grabadas en su memoria. Está compuesto de varios bloques funcionales, los cuales cumplen una tarea específica. Un microcontrolador incluye en su interior las tres principales unidades funcionales de una computadora: unidad central de procesamiento, memoria y periféricos de entrada/salida.

El módulo WiFi ESP-12F fue desarrollado por Ai-Thinker Technology. El procesador central ESP8266 integra el micro MCU de 32 bits de potencia ultrabaja Tensilica L106 líder en la industria en un paquete pequeño con modo Lite de 16 bits, velocidad de reloj Admite 80 MHz y 160 MHz, admite RTOS e integra Wi-Fi MAC /BB/RF/PA/LNA.

El módulo WiFi ESP-12F es compatible con el protocolo estándar IEEE802.11 b/g/n, una pila completa de protocolos TCP/IP. Los usuarios pueden usar este módulo para agregar capacidades de red a los dispositivos existentes o para construir controladores de red separados.

El ESP8266 es un SOC inalámbrico de alto rendimiento que ofrece la máxima utilidad al menor costo y posibilidades ilimitadas para integrar la funcionalidad WiFi en otros sistemas.

El ESP8266 es una solución de red Wi-Fi completa y autónoma que puede funcionar de forma independiente o como un esclavo que se ejecuta en otras MCU anfitrionas. El ESP8266 es capaz de arrancar directamente desde una memoria flash externa cuando está alimentado por una aplicación y es el único procesador de aplicaciones en el dispositivo. El caché incorporado ayuda a mejorar el rendimiento del sistema y reduce los requisitos de memoria.

En otro caso, el ESP8266 se encarga del acceso inalámbrico a Internet. Cuando se trata de la tarea del adaptador WiFi, se puede agregar a cualquier diseño basado en un microcontrolador. La conexión es simple y fácil, solo por interfaz SPI/SDIO o puerto I2C/UART. Las potentes capacidades de almacenamiento y procesamiento en chip del ESP8266 le permiten integrar sensores y otros dispositivos específicos de la aplicación a través del puerto GPIO, lo que minimiza los recursos del sistema durante un desarrollo y una operación iniciales mínimos [38].

El microcontrolador ESP-12F de Ai-Thinker (Figura 2.3), basado en ESP8266.



Figura 2.3: ESP-12F

Características

- The smallest 802.11b/g/n Wi-Fi SOC module
- Low power 32-bit CPU, can also serve as the application processor
- Up to 160MHz clock speed
- Built-in 10 bit high precision ADC
- Supports UART/GPIO/IIC/PWM/ADC
- SMD-22 package for easy welding
- Integrated Wi-Fi MAC/BB/RF/PA/LNA
- Support multiple sleep patterns. Deep sleep current as low as 20uA
- UART baud rate up to 4Mbps
- Embedded LWIP protocol stack
- Supports STA/AP/STA + AP operation mode
- Support Smart Config/AirKiss technology
- Supports remote firmware upgrade (FOTA)
- General AT commands can be used quickly

Module Model	ESP-12F			
Package	SMD22			
Size	24*16*3(±0.2)mm			
Certification	FCC, CE, IC, REACH, RoHS			
SPI Flash	Default 32Mbit			
Interface	UART/GPIO/ADC/PWM			
IO Port	9			
UART Baud rate	Support 300 ~ 4608000 bps , Default 115200 bps			
Frequency Range	2412 ~ 2484MHz			
Antenna	PCB Antenna			
Transmit Power	802.11b: 16±2 dBm (@11Mbps) 802.11g: 14±2 dBm (@54Mbps) 802.11n: 13±2 dBm (@HT20, MCS7)			
Receiving Sensitivity	CCK, 1 Mbps: -90dBm CCK, 11 Mbps: -85dBm 6 Mbps (1/2 BPSK): -88dBm 54 Mbps (3/4 64-QAM): -70dBm HT20, MCS7 (65 Mbps, 72.2 Mbps): -67dBm			
Power (Typical Values)	Continuous Transmission=>Average: ~71mA, Peak: 500mA Modem Sleep: ~20mA Light Sleep: ~2mA Deep Sleep: ~0.02mA			
Security	WEP/WPA-PSK/WPA2-PSK			
Power Supply	Voltage 3.0V ~ 3.6V, Typical 3.3V, Current >500mA			
Operating Temperature	-20 °C ~ 85 °C			
Storage Environment	-40 °C ~ 85 °C , < 90%RH			

Figura 2.4: Especificaciones ESP-12F

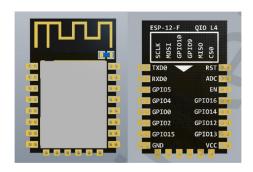


Figura 2.5: ESP-12F Pinout

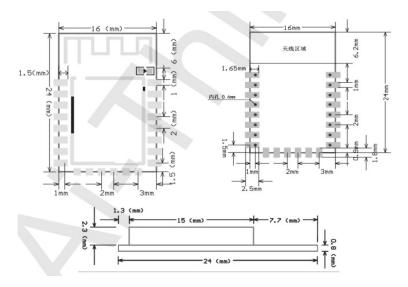


Figura 2.6: ESP-12F Dimensiones

2.1.2. Sensores

La secuencia de sensores pertenecientes al sistema es selecta, puesto que se tomaron los sensores teniendo en cuenta varios factores:

- Variable a medir
- Rango de operación
- Precisión
- Voltaje de alimentación
- Corriente de alimentación
- Precio

En la siguiente tabla se relacionan los mismos.

Tabla 2.1: Relación sensores

Fuente: Elaboración propia

	Variable	Nombre	Características			
No.			Rango	Precisión	Voltaje alimentación	Corriente
1	Temperatura y Humedad	DHT22	De - 40 a 80°C y De 0 a 100RH	5%	De 3v a 6v	2.5mA
2	CO2	MH-Z19C	De 400ppm a 5000ppm	5%	5v	<40mA
3	Vibración	M0168	Salida analógica (0-1024)	2%	De 3.3v a 5v	<10mA
4	Polución	SDS011	De 0.0 a 999.9ugm3	10%	5v	100mA
5	Luz	LDR BH1750	De 1 a 65535 lx	20 %	5v De 2.4v a 3.6v	10mA 0.12mA

Se tomaron precios de referencia de los sensores de las páginas oficiales de compras online Amazon y Aliexpress para tener una idea del coste de montaje de los nodos.

Tabla 2.2: Relación precios de referencia

Fuente: Elavoración propia

Sensor	Precio Amazon (U)	Precio Aliexpress (U)	
DHT22	13.69 – 16.99 \$	2 – 4 \$	
MH-Z19C	-	- 16.99 \$	
M0168	-	0.31 – 1.34 \$	
SDS011	14.62 \$	17.64 \$	
LDR	14.50 \$	0.82 \$	
BH1750	-	8.46 \$	

2.1.3. Descripción sensores

2.2.1.1 Sensor DHT22



Figura 2.7: Sensor DHT22

Fuente: Datasheet fabricante

El DHT22 (AM2302) es un sensor digital de temperatura y humedad relativa de buen rendimiento y de bajo costo. Integra un sensor capacitivo de humedad y un termistor para medir el aire circundante, y muestra los datos mediante una señal digital en el pin de datos (no posee salida analógica).

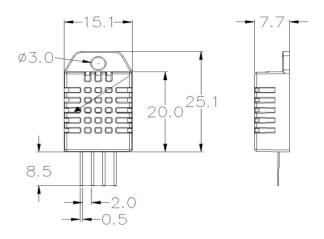


Figura 2.8: Dimensiones sensor DHT22

2.2.1.2 Sensor MZ-Z19C



Figura 2.9: Sensor MH-Z19C

El sensor de gas de dióxido de carbono MH-Z19C es un pequeño sensor inteligente de uso general que utiliza el principio del infrarrojo no disperso (NDIR) para detectar la presencia de CO2 en el aire.

Otros datos

Señal de salida: UART(TTL)

■ Tiempo de precalentamiento: 60 segundos

■ Temperatura de operación: De -10 a 50°C

■ Humedad de operación: De 0 - 95 por ciento RH

■ Dimensiones: aprox. 39 x 20 x 9 mm

■ Tipo de conector: JST ZH de 7 pines

2.2.1.3 Sensor M0168

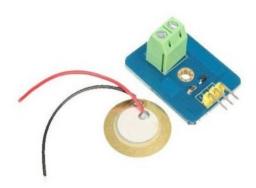


Figura 2.10: Sensor piezoeléctrico M0168

En este sensor piezoeléctrico cuando el choque de la cerámica con la lámina metálica genera una señal eléctrica, esta señal analógica es la recibida por los pines analógicos de microcontroladores.

Especificaciones Técnicas

■ Voltaje de trabajo: 3.3V o 5V

Corriente de trabajo: 1mA

Rango de temperatura de funcionamiento: -10 +70

Interfaz Tipo: salida analógica

■ Tamaño del artículo: 30mm x 23mm

2.2.1.4 Sensor SDS011



Figura 2.11: Sensor SDS011

Se basa en el principio de dispersión láser: se puede inducir la dispersión de la luz cuando las partículas atraviesan el área de detección. La luz dispersa se transforma en señales eléctricas, después estas señales serán amplificadas y procesadas. El número y el diámetro de las partículas se pueden obtener mediante análisis porque la forma de onda tiene ciertas relaciones con el diámetro de las partículas.

Otros datos

■ Corriente del sueño: 2mA

Frecuencia de muestreo serie: 1 segundo

■ Resolución diámetro de partículas: <= 0.3um

■ Rango de temperatura: -20 a 50°C

■ Tamaño físico: 71mm x 70mm x 23mm

2.2.1.5 Sensor LDR



Figura 2.12: Sensor LDR

Una fotorresistencia es un componente electrónico cuya resistencia disminuye con el aumento de la intensidad de la luz incidente. Puede también ser llamado fotorresistor, fotoconductor, célula fotoeléctrica o resistor dependiente de la luz, cuyas siglas, LDR, se originan de su nombre en inglés light-dependent resistor.

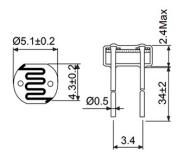


Figura 2.13: Sensor LDR

Fuente: Datasheet fabricante

2.2.1.6 Sensor BH1750

El Módulo BH1750 es un sensor de iluminación digital para medición de flujo luminoso (iluminancia) de la empresa Rohm Semiconductor. Componente que posee dentro de su arquitectura interna, un conversor análogo digital (ADC) de 16 bits con una salida digital de formato I2C, que facilita la integración con microcontroladores o sistemas embebidos diversos. Este módulo entrega la intensidad luminosa directamente en unidades de Lux que es equivalente a Lumen/m2.

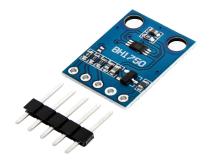


Figura 2.14: Sensor BH1750

Otros datos

Interfaz Digital: I2C

■ Frecuencia máxima de transmisión: 400kHZ

■ Temperatura de operación: Desde -40°C hasta 85°C

Para su correcto funcionamiento, este sensor debe ir acompañado de una serie de componentes electrónicos para su acondicionamiento. En la figura 2.15 se puede observar el acondicionamiento brindado por el fabricante.

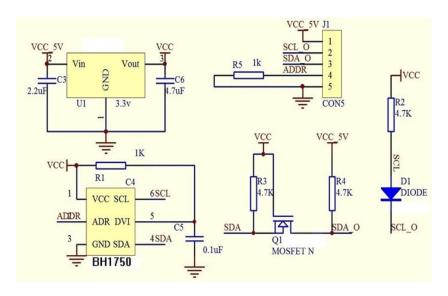


Figura 2.15: Acondicionamiento sensor BH1750

2.1.4. **Alimentación**

Regulador LDO RT9013.

El RT9013 es un regulador LDO de 500 mA de alto rendimiento que ofrece PSRR extre-

madamente alto y caída ultrabaja. Ideal para aplicaciones inalámbricas y de RF portátiles

con requisitos exigentes de rendimiento y espacio.

La corriente de reposo RT9013 es tan baja como 25uA, lo que prolonga aún más la vida

útil de la batería. El RT9013 también funciona con condensadores cerámicos de baja ESR,

lo que reduce la cantidad de espacio de placa necesario para las aplicaciones de energía,

lo que es fundamental en los dispositivos inalámbricos de mano.

El RT9013 consume 0.7uA típicos en modo de apagado y tiene un tiempo de encendido

rápido de menos de 40us. Las otras características incluyen voltaje de caída ultrabajo, al-

ta precisión de salida, protección de limitación de corriente y alta relación de rechazo de

ondulación. Disponible en el paquete SC-82, SOT-23-5, SC-70-5 y WDFN-6L 2x2.

Características

Amplios rangos de voltaje de operación: 2.2V a 5.5V

Caída baja: 250mV a 500mA

Ruido ultrabajo para aplicaciones de RF

Respuesta ultrarrápida en transitorios de línea/carga

Protección de limitación de corriente

Protección de apagado térmico

Tasa de rechazo de fuente de alimentación alta

A la salida solo se requiere 1 uF de condensador para la estabilidad

Entrada de apagado controlado por lógica TTL

35

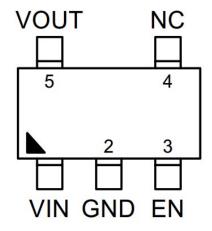


Figura 2.16: Configuración de pines

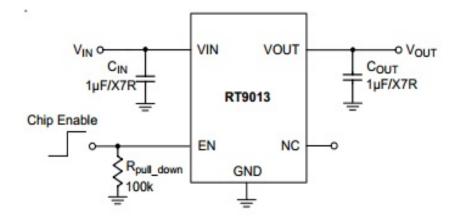


Figura 2.17: Acondicionamiento

2.2. Condiciones medioambientales...

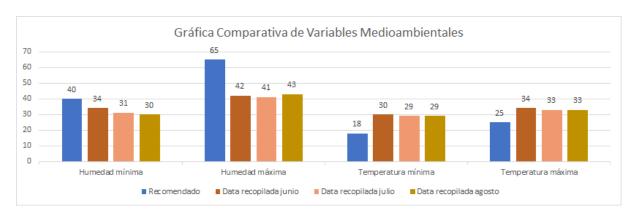


Figura 2.18: Correlación de valores medioambientales

Fuente: Elaboración propia

Conclusiones

Conclusiones

Recomendaciones

Bibliografía

- [1] C. M. . C. G. Quiroga E., Jaramillo S., "Propuesta de una arquitectura para agricultura de precisión soportada en iot," *Revista RISTI*, no. 24, pp. 39–56, 2017.
- [2] P. Diezma, "Internet of things: la revolución definitiva del arte, el ocio y la cultura en el siglo xxi," *Anuario AC/E*, vol. 4, pp. 79–95, 2017.
- [3] R. H. Weber, "Internet of things-new security and privacy challenges," *Computer law and security review*, vol. 1, no. 26, 2010.
- [4] A. Chianese, F. Piccialli, and J. E. Jung, "The internet of cultural things: Towards a smart cultural heritage," in *2016 12th International Conference on Signal-Image Technology Internet-Based Systems (SITIS)*, 2016, pp. 493–496.
- [5] A. Al-Habal and A. Khattab, "Ultra-low power layered iot platform for museum content conservation," in 2019 31st International Conference on Microelectronics (ICM), 2019, pp. 86–89.
- [6] M. M. y M. Cosovic, "Preservation of cultural heritage sites using iot," *18th International symposium infoteh-jahorina (infoteh)*, pp. 1–4, 2019.
- [7] J. S. y B. Mishra, "Customized iot enabled wireless sensing and monitoring platform for preservation of artwork in heritage buildings." *International conference on wireless communications, signal processing and networking (wispnet)*, pp. 361–366, 2016.
- [8] M. T. Marshall, "Interacting with heritage: On the use and potential of iot within the cultural heritage sector," Fith international conference on internet of things: Systems, management and security, pp. 15–22, 2018.
- [9] A. R. y. S. S. S. Ghosh, "A low cost virtual guide for next generation smart museums."

- International conference on recent trends on electronics, information, communication and technology (rteict), pp. 845–849, 2021.
- [10] y. C. S. N. A. S. Rao, A. V. Sharma, "A context aware system for an iot-based smart museum." *2nd International multidisciplinary conference on computer and energy science (splitech)*, pp. 1–5, 2017.
- [11] S. A. y cols., "An indoor location-aware system for an iot-based smart museum." *IEEE Internet of Things Journal*, vol. 2, no. 3, pp. 244–253, 2015.
- [12] G. A. y A. Khattab, "An iot monitoring and control platform for museum content conservation." *International conference on computer and applications (icca)*, pp. 196–201, 2018.
- [13] P. S. y K. N. Plataniotis, "Ble beacons for indoor positioning at an interactive iot-based smart museum." *IEEE Systems Journal*, vol. 3, no. 14, pp. 3483–3493, 2020.
- [14] C. A. I. y. A. C. A. Lopez-Martínez, "Gamifid smart objects for museums based on automatically generated quizzes exploting linked data." *16th international conference on intelligent environments (ie)*, pp. 132–139, 2020.
- [15] G. T. Quintero, "La oficina del historiador de la habana al rescate del patrimonio bibliográfico," *Apuntes. Revista de estudios sobre patrimonio cultural*, vol. 28, no. 2, 2015.
- [16] Y. H. Valdés, "La potencialidad de un proyecto museológico vanguardista en cuba: el centro de interpretación del palacio del segundo cabo," RdM. Revista de Museología: Publicación científica al servicio de la comunidad museológica, no. 78, pp. 44–54, 2020.
- [17] R. J. o. Cera J., Martínez L., "Apoyo al estado del arte del internet de las cosas en salud," *Revista I+D en TIC*, vol. 6, no. 1, pp. 14–25, 2015.
- [18] X. X. . o. L. Hou, S. Zhao, "Internet of things cloud: Architecture and implementation," *IEEE Communications Magazine*, no. 54, 2016.
- [19] L. García, "Cuáles son las arquitecturas y componentes de una red iot," 2020.

- [20] Ciberseguridad, "Capas de iot que debes conocer," *Noticias de ciberseguridad, ciberataques, vulnerabilidades informáticas*, 2022.
- [21] A. P. O. B. Mazon, "Internet ofthings: State-of-the-art, computing paradigms and reference architectures," *IEEE Latin America Transactions*, vol. Vol. 20, no. No.1, 2022.
- [22] K. B. . K. B.-S. Burhan M., Rehman R., "lot elements, layered architectures and security issues: A comprehensive survey," *Sensors*, vol. 18, no. 9, p. 2796, 2018.
- [23] B. S. H. O. Omoniwa B., Javed M. A., "Fog/edge computing-based iot (feciot): Architecture, applications, and research issues," *IEEE Internet Things J.*, vol. 6, no. 3, pp. 4118–4149, 2019.
- [24] K. W. D. K. A., "A-z survey of internet of things: Architectures, protocols, applications, recent advances, future directions and recommendations," *J. Netw. Comput. Appl.*, vol. 163, 2020.
- [25] H. R. O. Yadegaridehkordi E., Attarbashi Z. S., "A survey on trend and classification of internet of things reviews," *IEEE Access*, vol. 8, 2020.
- [26] M. H. M. M. T., "lot architectural styles: A systematic mapping study," *in Software Architecture*, vol. 11048, no. Cuesta C. E., Garlan D., and Pérez J., Cham Eds.: Springer International Publishing, pp. 68–85, 2018.
- [27] P. A. O. Berru J., Mazon Olivo B., "Scada system based on iot for intelligent control of banana crop irrigation," *Appl. Technol. ICAT 2019 Commun. Comput. Inf. Sci.*, vol. 1193, pp. 243–256, 2020.
- [28] S. V. O. Hassija V., Chamola V., "A survey on iot security: Application areas, security threats, and solution architectures," *IEEE Access*, vol. 7, 2019.
- [29] A. M. A. M. Guizani M., Mohammadi M., "Internet of things: A survey on enabling technologies, protocols, and applications," *IEEE Commun. Surv. Tutor*, vol. 17, no. 4, pp. 2347–2376, 2015.
- [30] I. A. M. G. Atzori L., "The internet of things: A survey," *Comput. Netw.*, vol. 54, no. 15, pp. 2787–2805, 2010.

- [31] P. V. P. A. Botta A., De Donato W., "Integration of cloud computing and internet of things: A survey," *Future Gener. Comput. Syst.*, vol. 56, pp. 684–700, 2016.
- [32] . K. J. Quincozes S., Emilio T., "Mqtt protocol: fundamentals, tools and future directions," *IEEE Latin America Transactions*, vol. 17, no. 09, 2019.
- [33] M. Fernández Barcell, "Protocolo tcp/ip," 2014.
- [34] R. Ripa, P. Luppichini, J. Krecek, M. Lenz, J. W. Creffield *et al.*, "Termitas y otros insectos xilófagos en chile: especies, biología y manejo." 2004.
- [35] O. M. Ivan Araquistain, Jose Miguel Abascal, "Wireless sensor network technology for monitoring moisture content of wood," *Tecnalia Research and Innovation*, no. n° 5 20730, 2017.
- [36] S. Rodríguez, J. Vivas, A. Vega, and V. Baño, "Código: 1.7 metodología para la inspección, evaluación y diagnóstico mediante técnicas no destructivas del estado estructuralde puentes de madera en españa," 2014.
- [37] V. K. Margarita Kisternaya, "Wood science approach for the preservation of historic timber structures," *Russian Academy of Sciences*, 2015.
- [38] Ai-Thinker, ESP-12F Datasheet, Versión 1, 2018.