T09P02-TIEMPO

May 28, 2020

1 T09P02 - MdSM

2 CASO DE ESTUDIO 2: Tiempo crítico de despeje de una falta trifásica en el punto medio de la línea B (de un conjunto de dos líneas en paralelo) y que se despeja por apertura de la misma (ANÁLISIS EN EL DOMINIO DEL TIEMPO).

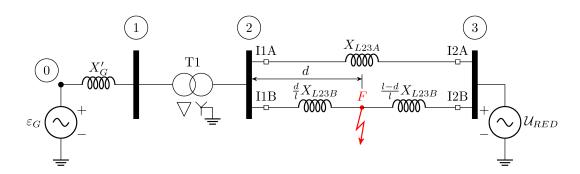
2.1 Enunciado

Determine el ángulo crítico de despeje de una falta trifásica en el punto medio de la línea B de un grupo de dos líneas en paralelo, y que se despeja por apertura de la misma.

Tome como datos:

- Potencia nominal del generador (S_q) : 100 MVA.
- Tensión nominal en bornes del generador (U_q) : 15 kV.
- Constante de inercia del generador (H_g) : 3 s (Referida a la potencia del generador).
- Carga del generador previa a la falta: 100% potencia nominal.
- Factor de potencia del generador previo a la falta: 0.8 inductivo.
- Reactancia transitoria del generador (X'_q) : 0.3 pu.
- Potencia del transformador (S_t) : 100 MVA.
- Reactancia de cc del transformador (X_t) : 0.15 pu.
- Reactancia de la línea A (X_{lA}) : 0.20 pu.
- Reactancia de la línea B (X_{lB}) : 0.20 pu.
- Tensión del nudo de conexión (U_{red}) : 220 kV.
- Potencia del nudo de conexión (S_{red}) : infinita.

Sistema eléctrico:



2.2 Resolución

```
[144]: # Importar librerías genéricas:
import numpy as np
import cmath as cm
import matplotlib.pyplot as plt
import scipy.integrate as integrate
import scipy.optimize as optim

# Formato general de salida de resultados numéricos:
np.set_printoptions(precision=3, suppress=True)
```

2.2.1 Datos del problema y transformación a valores por unidad

```
[145]: # Datos:
       Sgen = 100 \# MVA
       Ugen = 15 \# kV
       H = 3 \# s
       Xgen = 0.3 # pu (transitoria)
       Ured = 220 \# kV
       St = 100 \# MVA
       Xt = 0.15 \# pu
       X11 = 0.20 \# pu
       X12 = 0.20 \# pu
       dist falta = 0.5 # Posición de la falta en la línea (distancia relativa desde,
       FPgen = 0.8 # factor de potencia del generador
       Gen = 1 # Régimen de carga del generador (tanto por uno)
       f = 50 \# Hz
       omega_0 = 2*np.pi*f # Velocidad de sincronismo
       # Transformación a magnitudes por unidad
       Sbase = 100 # Potencia base
       Ub1 = Ugen # Tensión base zona 1 (generador)
       Ub2 = Ured # Tensión base zona 2 (red)
       ugen = Ugen/Ub1
       ured = Ured/Ub2
       sgen = Sgen/Sbase
       H = H*Sgen/Sbase # Constante de inercia referida a la potencia base del sistema.
       D = 5 # pu (actor de amortiguamiento): 5 pu.
       t_desp = 0.3791 # s (tiempo crítico de despeje de la falta): 0.3791 s
       t_pf = 2 # s (tiempo de simulación postfalta)
```

2.2.2 Cálculo de impedancias de transferencia y potencias máximas transmisibles

```
[146]: # Corriente inyectada por el generador antes de la falta:
       sgen_comp = sgen*Gen*(FPgen+cm.sin(np.arccos(FPgen))*1j)
       igen = sgen comp/ugen
       igen = igen.conjugate()
       # Tensión detrás de la reactancia transitoria del generador respecto de losu
       →bornes del mismo:
       egen = ugen + Xgen*1j*igen
       # Impedancia de transferencia antes de la falta:
       Xe_pref = Xgen + Xt + Xl1*Xl2/(Xl1+Xl2)
       print('Xe_pref = {:.3f} pu'.format(Xe_pref))
       # Impedancia de transferencia en falta:
       Xe_f = Xgen + Xt + Xl1 + (Xgen + Xt)*Xl1/(dist_falta*Xl2)
       print('Xe_f = {:.3f} pu'.format(Xe_f))
       # Impedancia de transferencia después de la falta:
       Xe_posf = Xgen + Xt + Xl1
       print('Xe_posf = {:.3f} pu'.format(Xe_posf))
       # Tensión del nodo de conexión a red respecto de los bornes del generador:
       ured = ugen - (Xt + X11*X12/(X11 + X12))*1j*igen
       # Ángulo relativo de la tensión detrás de la reactancia transitoria del_{
m L}
        → generador con relación a la tensión del nudo de potencia infinita ANTES DEL
        \hookrightarrowLA FALTA:
       delta_pref = cm.phase(egen) - cm.phase(ured)
       print('delta_pref = {:.3f} pu'.format(delta_pref*180/np.pi))
       # Potencia máxima transmisible PREFALTA:
       Pmax_pref = abs(egen)*abs(ured)/Xe_pref
       print('Pmax_pref = {:.3f} pu'.format(Pmax_pref))
       # Potencia máxima transmisible EN FALTA:
       Pmax_f = abs(egen)*abs(ured)/Xe_f
       print('Pmax_f = {:.3f} pu'.format(Pmax_f))
       # Potencia máxima transmisible POSTFALTA:
       Pmax_posf = abs(egen)*abs(ured)/Xe_posf
       print('Pmax_posf = {:.3f} pu'.format(Pmax_posf))
       # Ángulo de oscilación máxima:
       delta_max = np.pi-np.arcsin(sgen_comp.real/Pmax_posf)
       print('delta max = {:.3f} deg'.format(delta max*180/np.pi))
```

```
# Potencia mecánica:
Pmec = sgen_comp.real
```

```
Xe_pref = 0.550 pu
Xe_f = 1.550 pu
Xe_posf = 0.650 pu
delta_pref = 24.737 pu
Pmax_pref = 1.912 pu
Pmax_f = 0.678 pu
Pmax_posf = 1.618 pu
delta_max = 150.361 deg
```

2.2.3 Resolución en el dominio del tiempo

```
[147]: # Definimos el sistema de ecuaciones:
       # x:delta, y:omega
       def f(xy, t, omega_0, H, Pmec, Pmax, D):
          x, y = xy
           f1 = y-omega_0
           f2 = (omega_0/(2*H))*(Pmec-Pmax*np.sin(x)-(D/omega_0)*(y-omega_0))
           return [f1,
                  f21
       # Condición PREFALTA:
       # Condición inicial y valores de t:
       xy0_pref = [delta_pref, omega_0]
       t_pref = np.linspace(0, 1, 10000) # s
       # Resolvemos las ecuaciones
       xy1_pref = integrate.odeint(f, xy0_pref, t_pref,__
       ⇒args=(omega 0,H,Pmec,Pmax pref, D))
       xy1_pref = np.array(xy1_pref)
       # Condición EN FALTA:
       # Condición inicial y valores de t:
       xy0_f = [xy1_pref[-1,0], xy1_pref[-1,1]]
       t f = np.linspace(0, t desp, 10000) # s
       # Resolvemos las ecuaciones
       xy1_f = integrate.odeint(f, xy0_f, t_f, args=(omega_0,H,Pmec,Pmax_f, D))
       xy1_f = np.array(xy1_f)
       # Condición POSTFALTA:
       # Condición inicial y valores de t:
       xy0_posf = [xy1_f[-1,0], xy1_f[-1,1]]
       t_posf = np.linspace(0, t_pf, 10000) # s
       # Resolvemos las ecuaciones
```

```
[148]: # Representación gráfica de las soluciones (ESPACIO DE ESTADOS):
       anotaciones = True
       fig1 = plt.figure(figsize=(12,12),dpi= 80)
       plt.grid()
       plt.ylabel('Frecuencia [Hz]')
       plt.xlabel('Ángulo eléctrico [deg]')
       ## Período previo a la falta:
       fppre = plt.plot((180/np.pi)*xy1_pref[:,0],xy1_pref[:,1]/(2*np.pi), 'bo',_u
       →markersize=3, label = 'Período previo a la falta')
       ## Período en falta:
       fpf = plt.plot((180/np.pi)*xy1_f[:,0],xy1_f[:,1]/(2*np.pi), 'ro', markersize=3,_
       →label = 'Período en falta')
       ## Período post-falta:
       fppos = plt.plot((180/np.pi)*xy1_posf[:,0],xy1_posf[:,1]/(2*np.pi), 'go',u
       →markersize=3, label = 'Período post-falta')
       # Leyenda del gráfico:
       plt.legend(loc = 'lower right')
       plt.show()
```

C:\Users\Miguel\Anaconda3\lib\site-packages\ipykernel_launcher.py:3:
RuntimeWarning: More than 20 figures have been opened. Figures created through
the pyplot interface (`matplotlib.pyplot.figure`) are retained until explicitly
closed and may consume too much memory. (To control this warning, see the
rcParam `figure.max_open_warning`).

This is separate from the ipykernel package so we can avoid doing imports until

<IPython.core.display.Javascript object>

<IPython.core.display.HTML object>

2.2.4 Evolución de la frecuencia eléctrica en el tiempo

```
[149]: # Representación gráfica:
anotaciones = True
fig2 = plt.figure(figsize=(12,12),dpi= 80)
plt.grid()
```

C:\Users\Miguel\Anaconda3\lib\site-packages\ipykernel_launcher.py:3:
RuntimeWarning: More than 20 figures have been opened. Figures created through
the pyplot interface (`matplotlib.pyplot.figure`) are retained until explicitly
closed and may consume too much memory. (To control this warning, see the
rcParam `figure.max_open_warning`).

This is separate from the ipykernel package so we can avoid doing imports until

<IPython.core.display.Javascript object>

<IPython.core.display.HTML object>

2.2.5 Evolución del ángulo eléctrico en el tiempo

C:\Users\Miguel\Anaconda3\lib\site-packages\ipykernel_launcher.py:3:
RuntimeWarning: More than 20 figures have been opened. Figures created through
the pyplot interface (`matplotlib.pyplot.figure`) are retained until explicitly
closed and may consume too much memory. (To control this warning, see the
rcParam `figure.max_open_warning`).

This is separate from the ipykernel package so we can avoid doing imports until

<IPython.core.display.Javascript object>

<IPython.core.display.HTML object>