Laboratorio: Usos reales de la morfología matemática

Nombres: Ponce Proaño Miguel Alejandro

Asignatura: Percepción Computacional

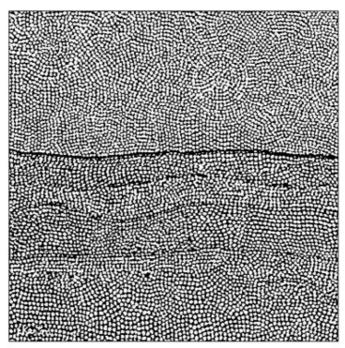
Actividad: Nro. 3 - mia03_t10_lab.docx

Introducción

Para el desarrollo del ejercicio se realizarán varias propuestas basadas en el uso de técnicas umbralización adaptativa más técnicas de morfología matemática, buscando devolver una imagen parecida a la que se muestra en la figura (1).

- La primera propuesta consiste en contar los objetos dentro en la imagen utilizando técnicas de morfología matemática para poder reducir esa parte colindante, y poder contar los objetos por separado.
- La segunda propuesta se tomará ventaja del poder de procesamiento de varios algoritmos que utilizaran una combinación de varias técnicas de morfología para procesar las imágenes y tratar de determinar con cuál se ha obtenido mejores resultados.
- Finalmente utilizando el teorema de empaquetamiento de círculos, las propiedades de regiones de skimage y con el cálculo de varios radios y pesos en función de muestras tomadas de la imagen; se buscará maximizar el número de círculos contenidos en las dimensiones de la imagen.

Figura(1) Posible resultado:



Inicialización

```
111 [1]:
import numpy as np
import math
from skimage import io
from skimage import data
from skimage import transform as tf
from skimage.feature import (match_descriptors, corner_peaks, corner_harris,
                            plot matches, BRIEF, ORB)
from skimage.color import rgb2gray
import matplotlib.pyplot as plt
In [2]:
# Paquetes necesarios para la morfología matemática
from skimage.morphology import erosion, dilation, opening, closing
# Elementos estructurales
from skimage.morphology import disk, diamond, ball, rectangle
In [3]:
import matplotlib.pyplot as plt
from skimage import data
from skimage.filters import threshold otsu, threshold local, threshold niblack, t
hreshold sauvola
from skimage.morphology import label
from skimage.measure import regionprops
In [4]:
from scipy import ndimage as ndi
from skimage.segmentation import clear border
In [5]:
# Defino una función para mostrar una imagen por pantalla con el criterio que cons
idero más acertado
def imshow(img):
   fig, ax = plt.subplots(figsize=(7, 7))
   # El comando que realmente muestra la imagen
   ax.imshow(img,cmap=plt.cm.gray)
   # Para evitar que aparezcan los números en los ejes
   ax.set xticks([]), ax.set yticks([])
```

Constantes

plt.show()

Definición de las constantes que serán utilizadas para el desarrollo del ejercicio.

- imagenes_cercanas: Es un diccionario que será utilizado para guardar aquellas imágenes más parecidas a la imagen objetivo.
- n_iteraciones: Es el número de iteraciones máximas al ejecutar los métodos de maximización de la cantidad de puntos.
- min_area_region y max_area_region: Son valores de tolerancia para filtrar aquellos objetos que son muy grandes y excluir aquellos resultados que se puedan considerar como ruido.
- max_top_imagenes: Es la cantidad imágenes top que serán mostradas como resultado de varias combinaciones de la aplicación de operadores y morfologías.
- tolerancia: Valor de tolerancia en pixeles respecto de las longitudes de los círculos.

```
imagenes_cercanas=dict()
n_iteraciones = 4
min_area_region = 5
max_area_region = 450
max_top_imagenes = 3
tolerancia = 4
```

Cargar la imagen

```
In [7]:
pintura_puntos = rgb2gray(io.imread(fname='img/Pintura_Puntos.jpg'))
```

Se muestra la imagen en blanco y negro sobre la cual se desarrollará el laboratorio.

```
In [8]:
imshow(pintura_puntos)
```



1.- Primera propuesta

Esta propuesta se desarrollará con el siguiente procedimiento:

- Primer paso: Probar los algoritmos de umbralización que están incluidos en las librerías.
- Segundo paso: Contar el número de círculos en la imagen resultado del paso anterior.
- Tercer paso: Utilizar morfología matemática para ver cómo varía el número de círculos detectados.

Aplicación de varios algoritmos de umbralización

Se define la función **contar_regiones** la cual hace uso de las constantes **min_area_region** y **max_area_region**, para descartar posibles ruidos producidos u objetos muy grandes. Si los valores de las constantes son ceros, no realizara ningún filtro.

```
In [9]:
```

Análisis umbral threshold_otsu

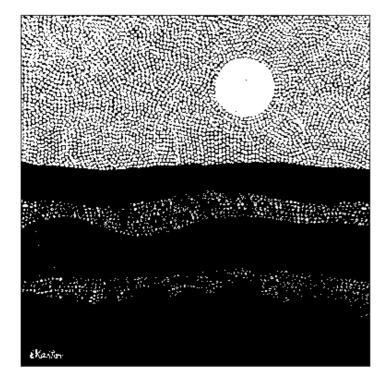
El algoritmo threshold_otsu se fundamenta en el método de Otsu, y es utilizado para realizar una umbralización automática la cual separa los pixeles en dos clases como son foreground y background.

Se implementa el uso del umbral **threshold_otsu**, el cual está muy lejos de la imagen objetivo ver Figura(1).

```
In [10]:
```

```
val_otsu = threshold_otsu(pintura_puntos)
img_otsu = pintura_puntos>val_otsu
print("Nro. círculos:", contar_regiones(img_otsu))
imshow(img_otsu)
```

Nro. círculos: 1621



Análisis umbral threshold local

Threshold_local es un algoritmo de umbral adaptativo o dinámico. El valor umbral es la media ponderada entre las vecindades locales de un píxel y esto menos una constante. Alternativamente, este umbral puede determinarse dinámicamente mediante una función determinada va sea la media.

modione e gauce

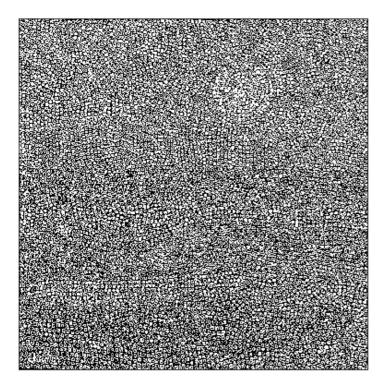
mediana o gauss.

Se utiliza una ventana de 5 pixeles y el método basado en la media. Se implementa la función **threshold_local**, el resultado no es parecido al posible resultado. Luego se realizará una serie de pruebas actualizando los parámetros. Incluso si el número de objetos encontrados es muy alto se observar que los círculos perdieron su forma original y el resultado posiblemente es un error.

```
In [11]:
```

```
val_local=threshold_local(pintura_puntos, 5, 'mean')
img_local = pintura_puntos>val_local
print("Nro. circulos:", contar_regiones(img_local))
imshow(img_local)
```

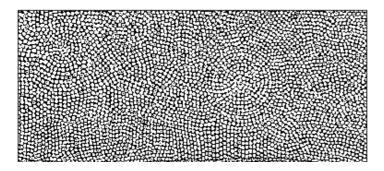
Nro. círculos: 10351

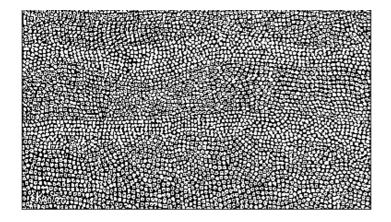


Se modifica el parámetro de ventana para la función **threshold_local**, luego se obtiene un resultado muy parecido a la imagen objetivo ver Figura(1). El número de círculos encontrados en la imagen se puede considerar representativo.

```
In [12]:
```

```
val_local=threshold_local(pintura_puntos, 15, 'mean')
img_local = pintura_puntos>val_local
print("Nro. circulos:", contar_regiones(img_local))
imshow(img_local)
imagenes_cercanas["threshold_local_mean-15"]=img_local
```



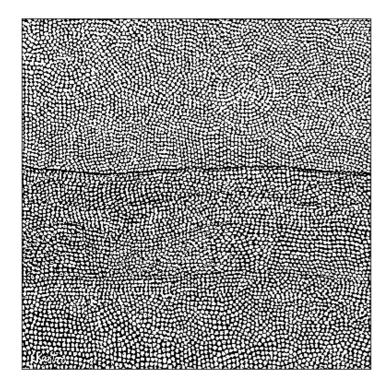


Se incrementa el parámetro de ventana para la función **threshold_local**, luego se obtiene un resultado muy parecido a la imagen objetivo ver Figura(1).

```
In [13]:
```

```
val_local=threshold_local(pintura_puntos, 27, 'mean')
img_local_mean = pintura_puntos>val_local
print("Nro. circulos:",contar_regiones(img_local_mean))
imshow(img_local_mean)
imagenes_cercanas["threshold_local_mean-27"]=img_local_mean
```

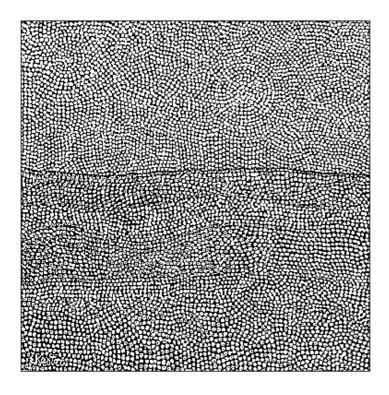
Nro. círculos: 4482



Se modifica los parámetros de ventana y método para la función **threshold_local**, luego se obtiene un resultado parecido a la imagen objetivo ver Figura(1). El número de círculos encontrados en la imagen se puede considerar representativo.

```
In [14]:
```

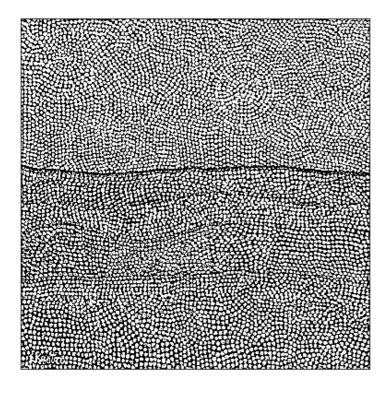
```
val_local=threshold_local(pintura_puntos, 35, 'gaussian')
img_local_gaussian = pintura_puntos>val_local
print("Nro. circulos:",contar_regiones(img_local_gaussian))
imshow(img_local_gaussian)
imagenes_cercanas["threshold_local-gaussian-35"]=img_local_gaussian
```



Se incrementa el parámetro de ventana y se mantiene el método de gauss para la función **threshold_local**, luego se obtiene un resultado muy parecido a la imagen objetivo ver Figura(1).

```
In [15]:
```

```
val_local=threshold_local(pintura_puntos, 55, 'gaussian')
img_local_gauss = pintura_puntos>val_local
print("Nro. circulos:",contar_regiones(img_local_gauss))
imshow(img_local_gauss)
imagenes_cercanas["threshold_local-gaussian-55"]=img_local_gauss
```



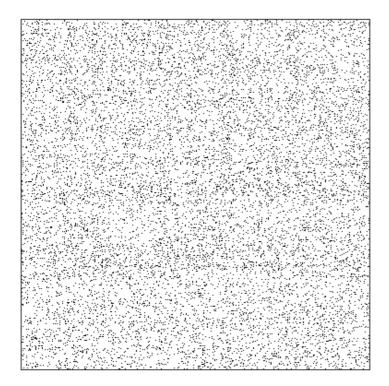
El algoritmo utiliza una función **threshold_niblack** T para cada píxel en la imagen: T = m(x, y) - k * s(x, y) donde m y s son la media y la desviación estándar de la vecindad de píxeles (x, y) y k es un parámetro configurable que pondera el efecto de la desviación estándar.

Se utiliza una ventana de 5 pixeles y el valor de k=0.8. Se implementa la función **threshold_niblack**, el resultado está muy lejos de la Figura(1). Luego, se realizará una serie de pruebas actualizando los parámetros.

In [16]:

```
val_niblack=threshold_niblack(pintura_puntos, window_size=5, k=0.8)
img_niblack = pintura_puntos>val_niblack
print("Nro. circulos:", contar_regiones(img_niblack))
imshow(img_niblack)
```

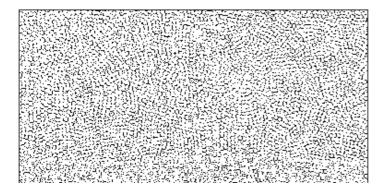
Nro. círculos: 0



Se modifica los parámetros de ventana y el valor k del algoritmo threshold_niblack, luego se obtiene un resultado que está muy lejos de la imagen objetivo ver Figura(1).

In [17]:

```
val_niblack=threshold_niblack(pintura_puntos, window_size=11, k=0.8)
img_niblack = pintura_puntos>val_niblack
print("Nro. circulos:", contar_regiones(img_niblack))
imshow(img_niblack)
```

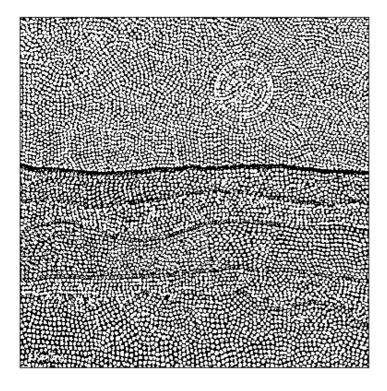


Se optó por modificar el valor de la ventana y k, luego se obtiene un resultado parecido a la imagen objetivo ver Figura(1).

```
In [18]:
```

```
val_niblack=threshold_niblack(pintura_puntos, window_size=55, k=0.1)
img_niblack = pintura_puntos>val_niblack
print("Nro. circulos:",contar_regiones(img_niblack))
imshow(img_niblack)
imagenes_cercanas["threshold_niblack-55-0.1"]=img_niblack
```

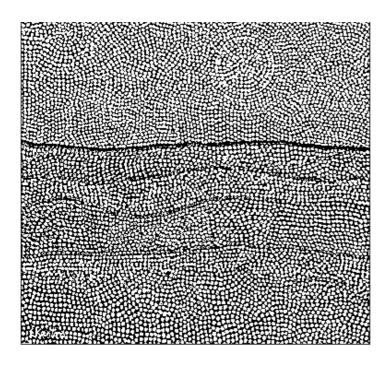
Nro. círculos: 3741



Se modifica nuevamente los parámetros, luego el resultado es muy parecido a la imagen objetivo ver Figura(1). El número de círculos encontrados en la imagen se puede considerar como representativo.

```
In [19]:
```

```
val_niblack=threshold_niblack(pintura_puntos, window_size=41, k=0.02)
img_niblack = pintura_puntos>val_niblack
print("Nro. circulos:",contar_regiones(img_niblack))
imshow(img_niblack)
imagenes_cercanas["threshold_niblack-41-0.02"]=img_niblack
```



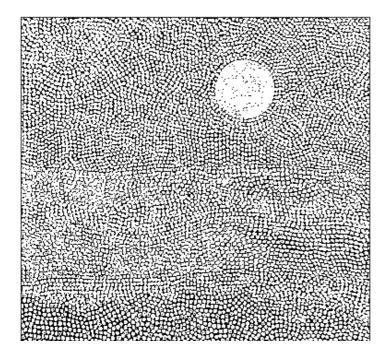
Análisis umbral threshold_sauvola

El algoritmo utiliza una función **threshold_niblack** T para cada píxel en la imagen: T = m(x,y) (1 + k ((s(x,y) / R) - 1)) donde m y s son la media y la desviación estándar de la vecindad de píxeles (x, y) y k es un parámetro configurable que pondera el efecto de la desviación estándar y R es el valor máximo de desviación estándar de la imagen.

Se utiliza una ventana = 15 pixeles y el valor de k=0.2. Se implementa la función **threshold_sauvola**, el resultado está muy lejos del posible resultado ver Figura(1). Luego, se realizará una serie de pruebas actualizando los parámetros.

```
In [20]:
```

```
val_sauvola = threshold_sauvola(pintura_puntos, window_size=15, k=0.2)
img_sauvola = pintura_puntos > val_sauvola
print("Nro. círculos:",contar_regiones(img_sauvola))
imshow(img_sauvola)
```

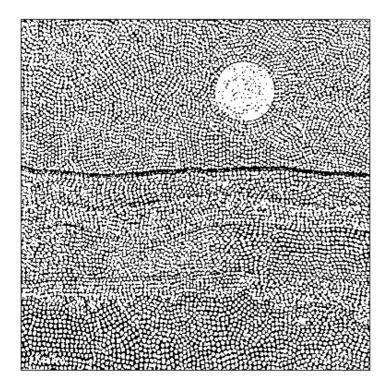


Se optó por modificar el valor de la ventana y k, luego se obtiene un resultado poco parecido a la imagen objetivo ver Figura(1).

In [21]:

```
val_sauvola = threshold_sauvola(pintura_puntos, window_size=55, k=0.2)
img_sauvola = pintura_puntos > val_sauvola
print("Nro. círculos:",contar_regiones(img_sauvola))
imshow(img_sauvola)
```

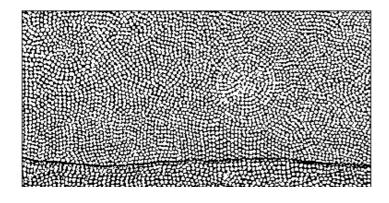
Nro. círculos: 2153

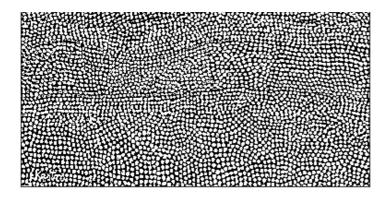


Se optó por modificar el valor de la ventana y k, luego se obtiene resultado muy parecido a la imagen objetivo ver Figura(1). El número de círculos encontrados en la imagen se puede considerar como representativo.

In [22]:

```
val_sauvola = threshold_sauvola(pintura_puntos, window_size=31, k=0.02)
img_sauvola = pintura_puntos > val_sauvola
print("Nro. circulos:", contar_regiones(img_sauvola))
imshow(img_sauvola)
imagenes_cercanas["img_sauvola-31-0.02"]=img_sauvola
```





Morfología matemática

Existen diferentes tipos de elementos estructurales como son el disco, rectángulo, diamante. Para este laboratorio se utilizará la figura disco, debido a que es el elemento estructural que más se parece a la forma de las piedras. Adicionalmente para los diferentes operadores morfológicos se implementará sucesivamente discos de tamaño 1 debido a que se quiere evitar la pérdida de figuras por este proceso.

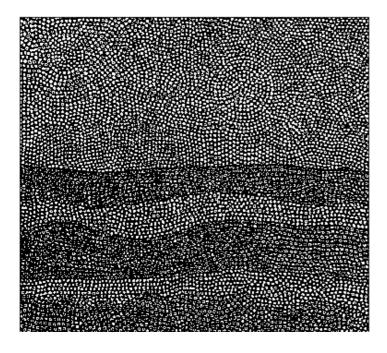
 Nota: Se empleará la morfología matemática únicamente sobre las imágenes que en del punto anterior que se consideraron como representativas respecto de la cantidad de discos y muy parecidas a la imagen objetivo.

Análisis morfología imagen threshold_local

Para empezar con el procesamiento de la imagen se realiza varias erosiones de forma sucesiva y se evaluara el resultado. Con el objetivo de poder reducir la parte colindante entre las piedras, y poder contar los objetos por separado.

```
In [23]:
```

```
im_erosion1 = erosion(img_local, disk(1))
im_erosion2 = erosion(im_erosion1, disk(1))
print("Nro circulos:",contar_regiones(im_erosion2))
imshow(im_erosion2)
```

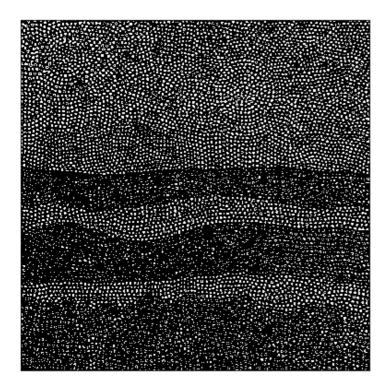


Se realiza una erosión adicional para validar si existe un mayor número de círculos, pero como se puede observar aparecen muchos espacios vacíos por efecto de la erosión.

In [24]:

```
im_erosion3 = erosion(im_erosion2, disk(1))
print("Nro círculos:",contar_regiones(im_erosion3))
imshow(im_erosion3)
```

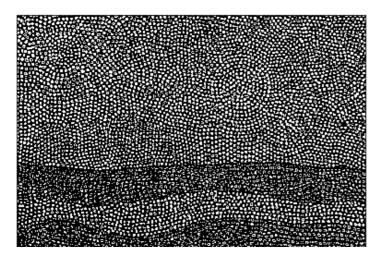
Nro círculos: 9626

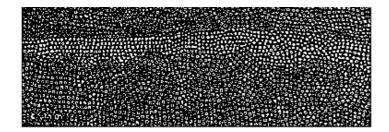


Se realizará una operación de cierre sobre la imagen erosionada 4 veces. Pero como se observa no existe ninguna mejora respecto del número de círculos.

In [25]:

```
im_closing1 = closing(im_erosion2, disk(1))
print("Nro circulos:",contar_regiones(im_closing1))
imshow(im_closing1)
```



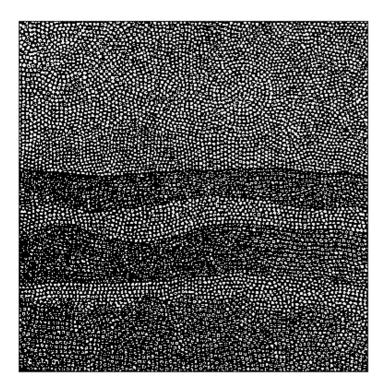


Sobre la imagen anterior se realiza una apertura ya que conserva el tamaño y las proporciones de la imagen original. En este caso incrementa el número de círculos.

In [26]:

```
opening1 = opening(im_closing1, disk(1))
print("Nro circulos:",contar_regiones(opening1))
imshow(opening1)
```

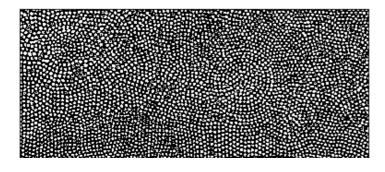
Nro círculos: 9543

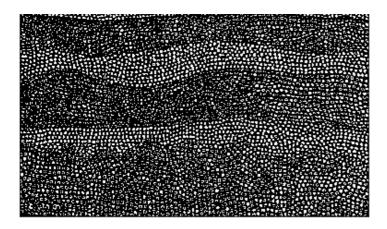


Finalmente se llena aquellos circulo que producto de la aperutra y cierre tienes espacios vacios en el centro y por tanto lo mejor es llenarlos.

In [27]:

```
im_fill1 = ndi.binary_fill_holes(opening1, disk(1))
print("Nro circulos:",contar_regiones(im_fill1))
imshow(im_fill1)
```





Descripción del algoritmo:

- Operar varias erosiones.
- Aplicar acciones de apertura y clausura.
- Cerrar los espacios vacíos.

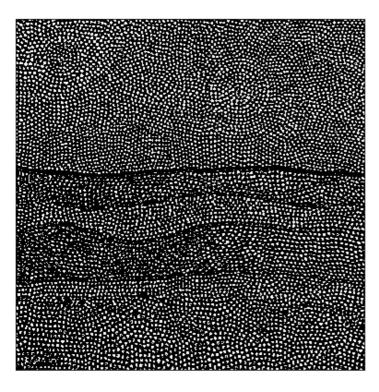
Luego aparentemente puede existir un patrón que utilizaremos en el resto de imágenes para validar sus resultados.

Análisis morfología imagen threshold_local método gauss

Se procesará la imagen con varias erosiones de forma sucesiva y se evaluará el resultado. Con el objetivo de poder reducir la parte colindante entre las piedras, y poder contar los objetos por separado.

```
In [28]:
```

```
im_erosion1 = erosion(img_local_gauss, disk(1))
im_erosion2 = erosion(im_erosion1, disk(1))
im_erosion3 = erosion(im_erosion2, disk(1))
print("Nro circulos:",contar_regiones(im_erosion3))
imshow(im_erosion3)
```

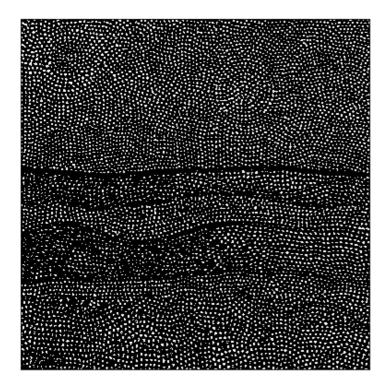


Se realiza una erosión adicional para validar si existe un mayor número de círculos, pero como se puede observar aparecen muchos espacios vacíos por efecto de la erosión.

```
In [29]:
```

```
im_erosion4 = erosion(im_erosion3, disk(1))
print("Nro circulos:",contar_regiones(im_erosion4))
imshow(im_erosion4)
```

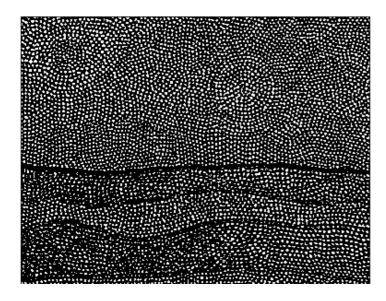
Nro círculos: 7621



Se aplica una apertura, una clausura y un cierre de los espacios vacíos en el centro.

In [30]:

```
img_opening1 = opening(im_erosion3, disk(1))
img_closing1 = closing(img_opening1, disk(1))
img_fill1 = ndi.binary_fill_holes(img_closing1, disk(1))
print("Nro circulos:",contar_regiones(img_fill1))
imshow(img_fill1)
```





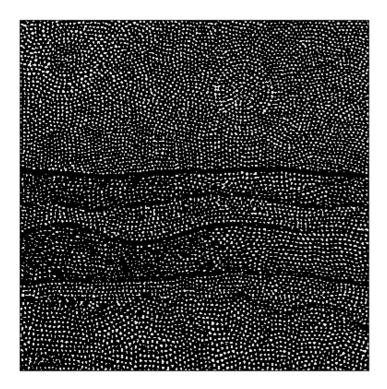
Análisis morfología imagen img_niblack

Se procesará la imagen con varias erosiones de forma sucesiva y se evaluará el resultado. Con el objetivo de poder reducir la parte colindante entre las piedras, y poder contar los objetos por separado.

In [31]:

```
im_erosion1 = erosion(img_niblack, disk(1))
im_erosion2 = erosion(im_erosion1, disk(1))
im_erosion3 = erosion(im_erosion2, disk(1))
im_erosion4 = erosion(im_erosion3, disk(1))
print("Nro circulos:",contar_regiones(im_erosion4))
imshow(im_erosion4)
```

Nro círculos: 7400

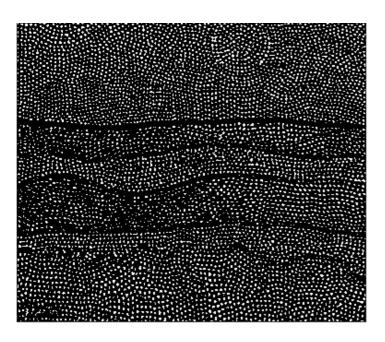


Se aplica una apertura, una clausura y un cierre de los espacios vacíos en el centro.

In [32]:

```
img_opening1 = opening(im_erosion4, disk(1))
img_closing1 = closing(img_opening1, disk(1))
img_fill1 = ndi.binary_fill_holes(img_closing1, disk(1))
print("Nro circulos:",contar_regiones(img_fill1))
imshow(img_fill1)
```



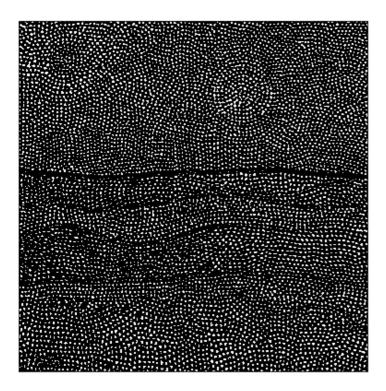


Análisis morfología imagen img_sauvola

Se procesará la imagen con varias erosiones de forma sucesiva y se evaluará el resultado. Con el objetivo de poder reducir la parte colindante entre las piedras, y poder contar los objetos por separado.

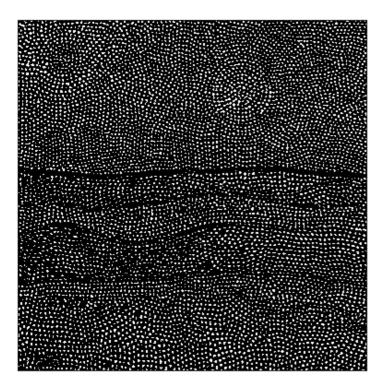
In [33]:

```
im_erosion1 = erosion(img_sauvola, disk(1))
im_erosion2 = erosion(im_erosion1, disk(1))
im_erosion3 = erosion(im_erosion2, disk(1))
im_erosion4 = erosion(im_erosion3, disk(1))
print("Nro circulos:",contar_regiones(im_erosion4))
imshow(im_erosion4)
```



```
img_opening1 = opening(im_erosion4, disk(1))
img_closing1 = closing(img_opening1, disk(1))
img_fill1 = ndi.binary_fill_holes(img_closing1, disk(1))
print("Nro círculos:",contar_regiones(img_fill1))
imshow(img_fill1)
```

Nro círculos: 7632



2.- Seguna propuesta - Procesamiento

En esta propuesta se desarrollará bajo los siguientes criterios:

- Se definirán funciones que se ejecutarán de forma iterativa siempre buscando maximizar el número de círculos detectados, pero estos estarán sujetos a las dimensiones máximas y mínimas de las regiones detectadas.
- Se definirá el conjunto de operadores.
- Se procesará todas las imágenes consideradas que se consideraron representativas durante la aplicación de los umbrales adaptativos.
- Se mostrará una lista con el top de imágenes detectas con la cantidad de los círculos y la descripción de los algoritmos para llegar a ese resultado.

Lista de operadores morfológicos

```
In [35]:
```

Funciones

Definiremos la función **procesar_operador_imagen** la cual realizara la cualquier operación morfológica y cualquier elemento estructural sobre una imagen de forma iterativa. Si detecta que la cantidad de círculos luego de varias erosiones sucesivas es menor se detiene.

- ----

```
In [36]:
```

```
def procesar_operador_imagen(imagen, ndimesion, operador=erosion, forma=disk):
    total_circulos = 0
    img_resultado = imagen
    tamanio_disco = 0
    iteracion = 0
    for n in range(1, ndimesion):
        imagen_res = operador(img_resultado, forma(1))
        ncirculos = contar_regiones(imagen_res)
        if (ncirculos<total_circulos):
            break
        total_circulos = ncirculos
        img_resultado = imagen_res
        iteracion = n
    return img_resultado, ncirculos, iteracion</pre>
```

La función ordenar_operadores ordena la lista de imágenes con una operación por número de círculos de mayor a menor.

```
In [37]:

def ordenar_operadores(lista_imagen_operador):
    return sorted(lista_imagen_operador.items(), key=lambda x: x[1]['ndiscos'], r
everse=True)
```

La función maximizar_operador obtiene la mejor operación ejecutada sobre la imagen.

```
In [38]:

def maximizar_operador(lista_imagen_operador):
    lista_ordenada = ordenar_operadores(lista_imagen_operador)
    return lista_ordenada[0]
```

La función procesamiento_mejor_operador en cada iteración procesara todos los operadores y los agregara a una lista. El resultado de la imagen identificada con el mayor número de círculos será utilizado como parámetro para la siguiente iteración. Esta función devuelve la imagen resultado, el número de círculos detectados y las acciones ejecutadas para llegar a ese resultado.

```
In [39]:
```

```
def procesamiento mejor operador(imagen, operadores, forma=disk):
    img resultado = imagen
   ncirculos = 0
    acciones = {}
    nom_max_operacion = ""
    nom_ant_operacion = ""
    agregar operacion = True
    for n in range(1, n iteraciones):
        lista img operadores={}
        agregar operacion = True
        for nom operador in operadores.keys():
            operador=operadores[nom_operador]
            if nom_operador == nom_ant_operacion:
                continue
            img, ndis, itera = procesar operador imagen(img resultado,
                                                 n iteraciones,
                                                 operador=operador,
                                                 forma=disk)
            lista img operadores[nom operador]={"ndiscos":ndis,
                                            "iteracion":itera,
                                            "operador": nom operador,
                                            "imagen":img}
        max operacion = maximizar operador(lista img operadores)
```

La función mostar_top_imagenes mostrará una lista con el top de imágenes detectas.

```
In [40]:
```

```
def mostar_top_imagenes(lista_imagenes_ordenada):
    contador = 0
    for item in lista_imagenes_ordenada:
        if contador>=max_top_imagenes:
            break
        nombre = item[0]
        ncirculos = item[1]['indiscos']
        img_resultado = item[1]['imagen']
        print('Nro. circulos: {0} Algoritmo: {1}'.format(ncirculos, nombre))
        print("Acciones:", item[1]['acciones'])
        contador += 1
        imshow(img_resultado)
```

Ejecución del algoritmo sobre varias imágenes.

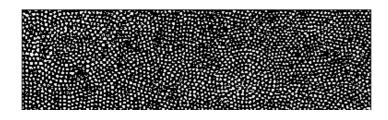
In [41]:

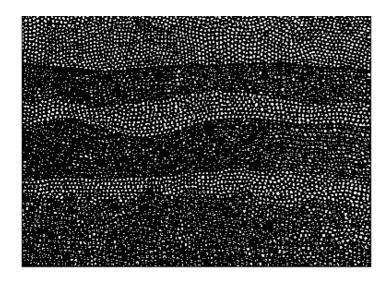
Resultados top imágenes x Nro. de círculos

```
In [42]:
```

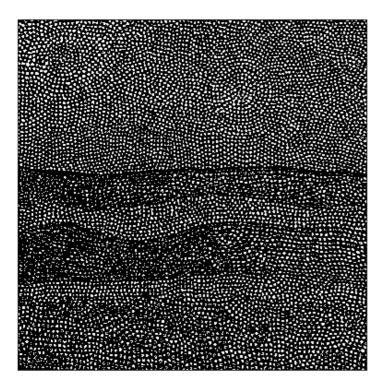
```
lista_ordenada = ordenar_operadores(lista_algortimo_img_dicos)
mostar_top_imagenes(lista_ordenada)
```

```
Nro. círculos: 9611 Algoritmo: threshold_local_mean-15
Acciones: {'Accion-1': 'Operador:erosion, Iteraciones:3, Nro. círculos:9626', 'Accion-2': 'Operador:cierre, Iteraciones:3, Nro. círculos:9626', 'Accion-3': 'Operado r:relleno, Iteraciones:3, Nro. círculos:9611'}
```

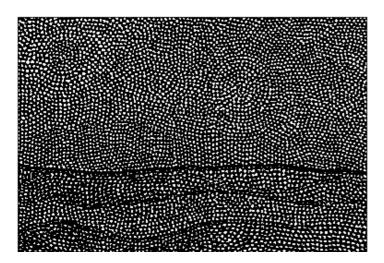


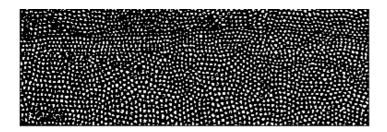


Nro. círculos: 8204 Algoritmo: threshold_local-gaussian-35 Acciones: {'Accion-1': 'Operador:erosion, Iteraciones:3, Nro. círculos:8210', 'Accion-2': 'Operador:cierre, Iteraciones:3, Nro. círculos:8210', 'Accion-3': 'Operado r:relleno, Iteraciones:3, Nro. círculos:8204'}



Nro. círculos: 7696 Algoritmo: threshold_local_mean-27 Acciones: {'Accion-1': 'Operador:erosion, Iteraciones:3, Nro. círculos:7511', 'Accion-2': 'Operador:apertura, Iteraciones:3, Nro. círculos:7697', 'Accion-3': 'Operador:relleno, Iteraciones:3, Nro. círculos:7696'}





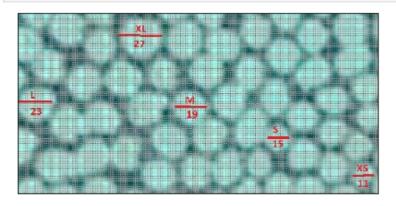
3.- Tercera propuesta - Teorema de empaquetamiento

Utilizando el teorema de empaquetamiento de círculos, las propiedades de regiones de skimage y con el cálculo de varios radios y pesos en función de muestras tomadas de la imagen; se buscará maximizar el número de círculos contenidos en las dimensiones de la imagen.

Figura(2) Muestras de longitudes:

In [43]:

```
imshow(io.imread(fname='img/Muestras.PNG'))
```



Lista de longitudes tomadas de la figura anterior

```
In [44]:
```

```
tamanios={"xs":11,"s":15,"m":19,"1":23,"x1":27}
```

Funciones

La función calcular_radio permite calcular el radio de la imagen utilizando las propiedades de la región y con el uso de la distancia euclidiana.

```
In [45]:
```

```
def calcular_radio(region):
    y0, x0 = region.centroid
    orientation = region.orientation
    x2 = x0 - math.sin(orientation) * 0.5 * region.major_axis_length
    y2 = y0 - math.cos(orientation) * 0.5 * region.major_axis_length

radio = math.sqrt(pow(x2-x0,2)+pow(y2-y0,2))
    return radio
```

La función calcular_ncirculos_pesos_radios calcula los radios de las diferentes regiones que se

encuentren dentro de los valores de tolerancia. Realiza un promedio del valor de los radios detectados para cada muestra. Adicionalmente para los diferentes tamaños de las muestras extrae el número de piedras que se encuentran dentro de ese conjunto. Una vez calculado el número de círculos de cada tipo lo divide para la cantidad detectada para sacar los pesos.

In [66]:

```
def calcular ncirculos pesos radios (imagen, tamanios):
   label imagen = label(imagen)
   ncirculos = 0
   totales = {}
   max radios = {}
   for key tam in tamanios.keys():
       totales[key tam] = 0
       max_radios[key_tam] = 0
   for region in regionprops(label imagen):
        for key tam in tamanios.keys():
            tamanio = tamanios[key tam]
            min radio = (tamanio-tolerancia)/2
            max radio = (tamanio+tolerancia)/2
            radio = calcular radio(region)
            if min radio < radio and radio<max radio:</pre>
                rad tam = max radios[key tam]
                max_radios[key_tam] = (max_radios[key_tam] + radio)/2
                totales[key tam] = totales[key tam] + 1
                ncirculos=ncirculos+1
                break
   pesos = {}
   for key tam in tamanios.keys():
        pesos[key tam] = totales[key tam]/ncirculos
   return ncirculos, totales, pesos, max radios
```

La función generar_radios_pesos transforma los diccionarios en listas para ser utilizados como parámetros en las funciones para generar una distribución de los radios de las imágenes en función de sus pesos. np.random.choice(self.lista_radios,self.n,p=self.lista_pesos)

```
In [47]:
```

```
def generar_radios_pesos(tamanios,pesos):
    lista_radios = []
    lista_pesos = []
    for key_tam in tamanios.keys():
        radio = tamanios[key_tam]
        lista_radios.append(radio)
    for key_pes in pesos.keys():
        peso = pesos[key_pes]
        lista_pesos.append(peso)
    lista_pesos = np.array(lista_pesos)
    lista_pesos /= lista_pesos.sum()
    return lista_radios,lista_pesos
```

Clases

La clase Circulo es utilizada para representar y graficar los círculos.

```
In [48]:
```

```
class Circulo:
    def __init__(self, cx, cy, r, icolour=None):
        self.cx, self.cy, self.r = cx, cy, r
        self.icolour = icolour
```

La clase **Procesador** es la encargada de realizar la generación de los círculos de forma aleatoria y distribuirlos en las dimensiones de la imagen. El método **agregar_circulo** es el que permite agrega un circulo y permite validar que no exista sobre posición entre ellos haciendo referencia al teorema del empaquetamiento de círculos. Esta clase también permite la generación de un archivo en formato svg. El método **crear_circulos_aletorios** devolvera la cantidad de círculos que pudieron ser insertados dentro de las dimensiones de la imagen.

In [93]:

```
class Procesador:
   def init (self,n, alto, ancho, lista radios, lista pesos,
                 rho min=0.005, rho max=0.05):
        self.alto, self.ancho = alto, ancho
        self.lista radios = lista radios
        self.lista pesos = lista pesos
        R = int(ancho/2)
        if alto<ancho:</pre>
            R = int(alto/2)
       self.R, self.n = R, n
        self.CX, self.CY = self.ancho // 2, self.alto // 2
        self.rmin, self.rmax = R * rho min, R * rho max
        self.colores = ['#993300', '#a5c916', '#00AA66', '#FF9900']
   def cabecera imagen(self):
        print('<?xml version="1.0" encoding="utf-8"?>\n'
        '<svg xmlns="http://www.w3.org/2000/svg"\n' + ' '*5 +
          'xmlns:xlink="http://www.w3.org/1999/xlink" width="{}" height="{}" >'
                .format(self.ancho, self.alto), file=self.fo)
   def decorador(func):
        def wrapper(self):
            print("""
            <defs>
            <style type="text/css"><![CDATA[""", file=self.fo)</pre>
            func(self)
            print("""]]></style>
            </defs>""", file=self.fo)
        return wrapper
   @decorador
   def estilos svg(self):
        print('circle {stroke: none;}', file=self.fo)
        for i, c in enumerate(self.colores):
            print('.c{} {{fill: {};}}'.format(i, c), file=self.fo)
   def crear_svg(self, nombre_archivo, *args, **kwargs):
        ncolours = len(self.colores)
        with open(nombre archivo, 'w') as self.fo:
            self.cabecera imagen()
            self.estilos svg()
            for circulo in self.circulos:
                circulo.dibujar circulo(self.fo)
            print('</svg>', file=self.fo)
   def agregar_circulo(self, r):
        guard = int(len(self.circulos)*100/5000)+2
        while guard:
```

```
cr, cphi = (2 *self.R * np.sqrt(np.random.random()),
                        2 *self.R * np.random.random())
            cx, cy = cr * np.cos(cphi), cr * np.sin(cphi)
            dimX = cx+self.CX+r
            dimY = cy+self.CY+r
            if 0<dimX<self.alto and 0<dimY<self.ancho:</pre>
                if not any(circulo.valida sobre posicion(self.CX+cx, self.CY+cy,
r)
                                    for circulo in self.circulos):
                    if cx+self.CX+r>self.alto:
                        print('alto')
                    if cy+self.CY>self.ancho:
                        print('ancho')
                    circulo = Circulo(cx+self.CX, cy+self.CY, r,
                                icolour=np.random.randint(len(self.colores)))
                    self.circulos.append(circulo)
                    return
            guard -= 1
   def crear circulos aletorios(self):
        self.circulos = []
        radios = np.random.choice(self.lista radios,self.n,p=self.lista pesos)
        for radio in radios:
            self.agregar circulo(radio)
        return len(self.circulos)
```

Ejecución funciones calculo radios y pesos.

```
In [83]:
```

```
ncirculos, totales, pesos, max_radios = calcular_ncirculos_pesos_radios(img_local_ga uss, tamanios)
lista_radios, lista_pesos = generar_radios_pesos(max_radios, pesos)
print("Nro. total circulos :", ncirculos)
print("Nro. circulos por tipo:", totales)
(alto, ancho) = pintura_puntos.shape
print("Dimensiones imagen original {0} x {1} pixeles".format(ancho, alto))
print("Radios:", lista_radios)
print("Pesos:", lista_pesos)

Nro. total circulos : 4197
Nro. circulos por tipo: {'xs': 118, 's': 1385, 'm': 2159, 'l': 480, 'xl': 55}
Dimensiones imagen original 1920 x 1930 pixeles
Radios: [5.239655956616022, 8.423105271665579, 10.005136547973029, 12.296963031263
289, 14.23215959097352]
Pesos: [0.02811532 0.32999762 0.51441506 0.11436741 0.0131046]
```

Procesar teorema de empaquetamiento.

Nota: Se utilizarán n=20000 para simular la máxima cantidad de círculos que se buscará distribuir dentro de la imagen.

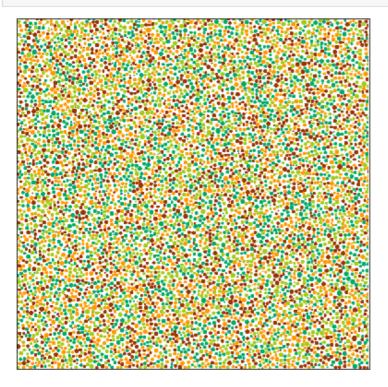
```
In [95]:
```

```
procesador = Procesador(20000,alto,ancho,lista_radios,lista_pesos)
nciruclos = procesador.crear_circulos_aletorios()
print("Nro. círculos:",nciruclos)
procesador.crear_svg('circulos.svg')
```

Nro. círculos: 7300

El resultado obtenido es el siguiente:

imshow(io.imread(fname='img/circulos.PNG'))



Conclusiones

- Los umbrales adaptivos brindan una solución muy óptima para realizar el pre-procesamiento de una imagen.
- Se puede tomar ventaja de los elementos de las regiones y etiquetas de la imagen para realizar filtros y apreciaciones en caso de buscar regiones y/o objetos específicos.
- Los elementos estructurales generalmente deben corresponder a la forma objeto que se desea realizar el procesamiento.
- Existen otras técnicas que en conjunción pueden brindar soluciones más exactas.
- En la actualidad varios de los problemas de procesamiento de imágenes se basan en métodos basados en la capacidad de procesamiento de los ordenadores.

Bibliografía

- Weisstein, E. W.(2020).Circle packing.Descargado el 06 de mayo de 2020, desde https://mathworld.wolfram.com/CirclePacking.html
- Christian.(2019).Packing circles in a circle.Descargado 06 de mayo de 2020, desde https://scipython.com/blog/packing-circles-in-a-circle/
- Spicy Community,S.(2014).numpy.random.choice—numpyv1.9manual.Descargado el 07 de mayo de 2020, desde
 - https://het.as.utexas.edu/HET/Software/Numpy/reference/generated/numpy.random.choice.html
- Measure region properties. (n.d.). Descargado el 07 de mayo de 2020, desde https://scikit-image.org/docs/stable/auto-examples/segmentation/plot regionprops.html
- Wikipedia contributors. (2020, Mayo 11). Otsu's method. In Wikipedia, The Free Encyclopedia. Descargado el 07 de mayo de 2020, desde https://en.wikipedia.org/w/index.php?
 title=Otsu%27s method&oldid=956139805
- Empaquetamiento de círculos. (2020, 8 de junio). Wikipedia, La enciclopedia libre. Descargado el 09 de junio 2020, desde https://es.wikipedia.org/w/index.php?
 title=Empaquetamiento de c%C3%ADrculos&oldid=126770325.