

Metaheurísticas Problema del Aprendizaje de Pesos en Características

Práctica 3: Técnicas de Búsqueda basadas en Trayectorias para el Problema del Aprendizaje de Pesos en Características

Miguel Ángel Fernández Alonso mfernandez1@correo.ugr.es 76065289-B Grupo 3 - Jueves 17:30h

Grado en Ingeniería Informática. Tercero. Curso 2023-2024

I. DESCRIPCIÓN DEL PROBLEMA

El problema del APC consisnte en optimizar el rendimiento de un clasificador basado en vecinos más cercanos a partir de la inclusión de pesos asociados a las características del problema que modifican su valor en el momento de calcular las distancias entre ejemplos.

La variante del problema del APC que afrontaremos busca optimizar tanto la precisión como la complejidad del clasificador. Así se puede formular como:

 $MaximizarF(W) = \alpha tasaclas(W) + (1-\alpha)tasared(W)$ Partimos de un vector de datos $T = t_1, ..., t_n$ donde cada dato contiene un conjunto de características o traits $x_1, ..., x_n$.

El problema se reduce en calcular un vector de pesos

$$W = w_1, ..., w_n$$

donde el peso

$$w_i \in [0, 1]$$

pondera la característica

 x_i

A este valor lo denominaremos vector de entrenamiento o aprendizaje y nos permitirá clasificar otro conjunto de datos desconocido al que llamaremos vector de test o validación.

Para aumentar la fiabilidad del proceso usaremos el método 5-fold cross validation que consiste en crear cinco particiones distintas de datos repartidos equitativamente según su clase. Las particiones las dividiremos de tal forma que dediquemos una a test y cuatro a train.

Para clasificar los datos, implementamos el algoritmo **k-NN** en su versión con k = 1. Este algoritmo asigna a cada dato la clase su vecino más cercano calculado a partir de la *distancia euclídea*.

Calcularemos el vector de pesos con los diferentes algoritmos y usaremos nuestro clasificador **k-NN** para valorar el rendimiento de los resultados. Además es necesario calcular los diferentes porcentajes para cada conjunto de datos valorados. [1] [2]

Definiremos:

 $tasaclas = 100 \frac{ninstancias bienclasificadas en T}{ninstancias en T}$

 $tasred = 100 \frac{nvaloresw_i < 0.2}{ncaracteristicas}$

Para proceder a los cálculos debemos partir de unos datos normalizados. En la primera prácitica, implementamos un algoritmo Greedy Relief y uno de Búsqueda Local y en la tercera hemos desarrollado cuatro algoritmos Búsqueda Multiarranque Básica, Enfriamiento Simulado, Greedy Aleatorio con Búsqueda Local, Búsqueda Local Reiterada, Hibridación de ILS y ES. Los algoritmos son ejecutados sobre un conjunto de datos que contienen los archivos ecoli, parkinsons, breastcancer todos ellos en el formato .csv.

II. DESCRIPCIÓN DE LOS ALGORITMOS EMPLEADOS EN EL PROBLEMA

Nuestro esquema de representación de la solución, será un vector de pesos W que nos servirá para valorar la bondad de los datos en clasificaciones futuras. El vector será del tipo $W=w_1,...,w_n$ donde cada

$$w_i \in [0, 1]$$

y cada w_i gradúa el peso asociado a cada característica y pondera su importancia.

Nuestro algoritmo **k-NN** medirá la bondad de los pesos calculados mediante cada algoritmo, recibiendo como parámetros un vector de datos de entrenamiento, un vector de datos de test y el vector de pesos calculado por el algoritmo seleccionado. El clasificador devolverá un struct *Resultados* que contiene las tasas de clasificación y reducción calculadas a partir del número de aciertos entre ambos conjuntos, así como el tiempo que ha tardado en ejecutarse.

La tasa de clasificación se calcula como la media de los porcentajes de acierto obtenidos por cada método en cada partición del conjunto de datos. A mayor tasa de clasificación, mejor será el vector de pesos W generado por nuestro algoritmo.

La tasa de reducción corresponde al porcentaje de reducción obtenido en la selección del subconjunto de características respecto al total. Una tasa de reducción alta indica que necesitaremos menos atributos para clasificar los datos en un futuro.

Algorithm 1 KNN_LOO

```
Require: train, test, w
Ensure: tasa_clas, tasa_red
 1: aciertos \leftarrow 0
 2: num w menor \leftarrow 0
 3: for i = 0 to tamaño_test do
       pos \leftarrow nearestNeighbour\_LOO(train, test[i], w)
 5:
       if train[pos].clase = test[i].clase then
          aciertos \leftarrow aciertos + 1
 6:
 7:
       end if
 8: end for
 9: for i = 0 to tamaño_w do
10:
       if w[i] < 0.2 then
          num\_w\_menor \leftarrow num\_w\_menor + 1
11:
       end if
13: end for
14: tasa clas \leftarrow 100.0 * (aciertos / tamaño test)
15: tasa\_red \leftarrow 100.0 * (num\_w\_menor / tamaño\_w)
```

Para calcular el vecino más cercano, calculamos el que tenga menor distancia euclídea respecto del que estemos valorando. Además, ha sido programado aplicando leave-one-out, ya que cuando se utiliza en la **Búsqueda Local**, no podemos calcular el mejor vecino sin tener en cuenta esto, porque estamos aplicando el **k-NN** sobre el mismo conjunto de entrenamiento y podríamos obtener como mejor vecino el mismo dato que estamos comparando.

Finalmente utilizamos la función euclideanDistance para calcular la distancia euclídea entre los diferentes vectores de

Algorithm 2 nearestNeighbour_LOO

```
Require: train, actual, w
Ensure: pos
 1: mejor_distancia ← n_traits_primera_partición_de_train +
 2: for i = 0 to tamaño_train - 1 do
         {leave-one-out} if actual \neq train[i] then {.t accede
         al vector de características}
         distancia_actual ← euclideanDistance(train[i].t, ac-
 3:
         tual.t, w)
         if distancia actual < mejor distancia then
 5:
           mejor distancia ← distancia actual
 6.
           pos \leftarrow i
 7:
         end if
 8:
      end if
10: end for
```

características teniendo en cuenta los pesos cuyo valor supere 0.2.

Algorithm 3 euclideanDistance

```
Require: v1, v2, w
Ensure: dist
 1: dist \leftarrow 0
 2: for i = 0 to tamaño_v1 do
       if w[i] \ge 0.2 then
          dist \leftarrow dist + w[i] * (v2[i] - v1[i]) * (v2[i] - v1[i])
 4.
       end if
 6: end for
```

Además, he añadido una versión de la función k-NN que utiliza una modalidad del nearestNeighbour sin el criterio de Leave-One-Out. Esta versión del algoritmo será usada cuando apliquemos el k-NN sobre dos conjuntos de datos diferentes.

Algorithm 4 nearestNeighbour

```
Require: train, actual, w
Ensure: pos
 1: mejor distancia ← n traits primera partición de train +
 2: for i = 0 to tamaño_train - 1 do
      distancia actual ← euclideanDistance(train[i].t, ac-
      tual.t, w)
      if distancia_actual < mejor_distancia then
 4.
        mejor distancia ← distancia actual
        pos \leftarrow i
 6.
 7.
      end if
 8: end for
```

En los algoritmos implementados he creado un struct Cromosoma que contiene la información básica de cada elemento con el que vamos a trabajar (la lista de características y su valor de evaluación).

```
Listing 1. Definición de la estructura Cromosoma
```

```
struct Cromosoma {
    vector <double> w;
```

```
double pts;
};
```

En la búsqueda local utilizada en el algoritmo ILS el número máximo de iteraciones, son 1000 en lugar de 15000, será el propio ILS el que se encargue de realizar las 15 llamadas de la **BL** para realizar como máximo las 15000 evaluaciones.

```
Algorithm 5 BL
Require: train, w
 1: w \leftarrow distribucion\_uniforme(0,1)
 2: index \leftarrow 0,..., w.size()
 3: mezcla los valores de index
 4: // clasifica el vector de pesos w con KNN y calcula su
    agregado como tasa de evaluación
 5: antiguo \leftarrow KNN(train, train, w)
 6: agr ant ← agregado(antiguo.clas, antiguo.red)
 7: iter \leftarrow 0
 8: neighbour \leftarrow 0
 9: while iter <MAX_ITER and neighbour <tamaño w *
    MAX NEIGHBOUR do
      aux \leftarrow index[iter \% tamaño w]
10:
      w mut \leftarrow w
11:
      w_mut[aux] += normal(generator)
12.
      truncar el vector de pesos mutado
      // clasifica el vector de pesos mutado y calcula su
14:
      agr_new ← agregado(resultados KNN_LOO)
15:
16:
17:
      if agr_new >agr_ant then
18:
         w \leftarrow w_mut
19:
         agr\_ant \leftarrow agr\_new
         neighbour \leftarrow 0
20:
21:
      else
         neighbour++
22:
      end if
23:
      if iter \% tamaño w = 0 then
24:
         mezcla los valores de index
25:
      end if
26:
27: end while
```

La función agregado calcula la tasa de agregado de los resultados obtenidos al clasificar los datos de entrenamiento con el vector de pesos en cada caso y utiliza este resultado para evaluar la bondad de la solución obtenida. En este caso usamos alpha=0.5.

```
Algorithm 6 agregado
Require: t_clas, t_red, alpha
 1: return alpha * t_clas + (1.0 - alpha) * t_red
```

III. PSEUDOCÓDIGO DE LOS ALGORITMOS

III-A. Algoritmo Greedy Aleatorio con Búsqueda Local(GRASP)

Un algoritmo GRASP es un método multiarranque, en el que cada iteración consiste en la construcción de una solución greedy aleatorizada y la aplicación de una búsqueda local que toma dicha solución como punto inicial de la búsqueda Este procedimiento se repite varias veces y la mejor solución encontrada sobre todas las iteraciones GRASP se devuelve como salida del algoritmo

Construcción de la Solución Inicial en GRASP: Cuando se utiliza la función de selección para construir una. solución greedy, se crea una lista de restringida de candidatos. con un número determinado de mejores candidatos. Se realiza una selección aleatoria de un candidato de la lista. Se adapta la función de selección para recalcular la nueva lista de candidatos para el siguiente paso del proceso constructivo.

La variante más habitual consiste en incluir en la LRC los l mejores candidatos de acuerdo a la función de selección. El parámetro l controla la diversidad de generación de soluciones. Puede ser fijo o variable LRC adaptativa (tamaño variable): Existen variantes que incluyen en la LRC todos los candidatos con un valor de selección por encima de un umbral de calidad $mu = \text{cmejor} \pm alpha$ · (cmejor- cpeor) (cmejor=coste mejor candidato; cpeor=coste peor candidato). Esto provoca que la LRC sea adaptativa y tenga un tamaño variable en cada iteración de la etapa de generación Otras variantes incluyen un sesgo en la LRC con una probabilidad mayor de selección de los mejores candidatos También se combina la construcción al azar con la construcción greedy, alternando ambos procedimientos aleatoriamente y en secuencias de candidatos

Algorithm 7 crearLRC

```
Require: costs (vector de costos), alpha

Ensure: LRC (vector de índices)

1: LRC ← {}

2: cmejor ← min_element (costs)

3: cpeor ← max_element (costs)

4: umbral ← cmejor + alpha × (cpeor - cmejor)

5: for i ← 0 to size(costs) - 1 do

6: if costs[i] ≤ umbral then

7: push_back (LRC, i)

8: end if

9: end for

10: return LRC
```

Algorithm 8 seleccionAleatoria

Require: LRC (vector de enteros)

Ensure: índice seleccionado aleatoriamente

- 1: dist \leftarrow uniform_int_distribution<int>(0, size(LRC) 1)
- 2: $indice \leftarrow LRC[dist(generator_BL)]$
- 3: return índice

Junto con una función **calcularCosto**. a función de costo puede calcularse usando el resultado del **KNN_LOO** en la solución parcial.

Con todo esto ya establecido podemos dar paso al pseudocódigo del algoritmo **GRASP**:

Algorithm 9 calcularCosto

Require: train (vector de punteros a FicheroCSV), w (vector de dobles)

Ensure: costo (doble)

- 1: resultado ← KNN_LOO (train, train, w)
- 2: costo ← agregado(resultado.tasa_clas, resultado.tasa red)
- 3: return costo

Algorithm 10 GRASP

Require: train, best_w, max_iter, alpha

- 1: best_agr \leftarrow -1.0
- 2: current_agr $\leftarrow 0.0$
- 3: $current_w \leftarrow vector(train[0].n)$
- 4: **for** iter $\leftarrow 0$ **to** max_iter **do**
- 5: // Construcción de la Solución Greedy Aleatorizada
- current_w ← ConstruccionGreedyAleatorizada(train, alpha)
- 7: // Aplicar Búsqueda Local
- 8: BL(train, current_w)
- 9: // Evaluar la solución actual
- 10: current result ← KNN LOO(train, train, current w)
- 11: current_agr ← agregado(current_result.tasa_clas, current result.tasa red)
- 12: // Actualizar la mejor solución
- if current_agr >best_agr then
- 14: $best_w \leftarrow current_w$
- 15: best_agr ← current_agr
- 16: **end if**
- 17: end for

III-B. Enfriamiento Simulado (ES)

Para este algoritmo, se empleará el esquema de enfriamiento de Cauchy, que define la temperatura y el valor de *beta* de la siguiente forma:

$$T_{k+1} = \frac{T_k}{1 + \beta * T_k}$$

$$\beta = \frac{T_0 - T_f}{M * T_0 * T_f}$$

Donde T_-0 es la temperatura inicial, T_-f es la temperatura final y M el número de enfriamientos a realizar. Para poder generar soluciones nuevas, deberemos modificar/mutar el vector W añadiendo a cada elemento un valor que siga una distribución normal de media 0 y varianza igual a 0.3, pero este método puede proporcionar soluciones negativas, por lo que debemos de truncar los valores negativos a 0. Tendremos un bucle interno para la condición de enfriamiento y uno externo para la condición de parada. La condición de enfriamiento finalizará la iteración actual bien cuando se haya generado un número máximo de vecinos o un número máximo de éxitos. La condición de parada hará finalizar el algoritmo cuando se llegue a las 15000 iteraciones o bien cuando el número de éxitos del enfriamiento actual sea 0. La temperatura inicial tomará el valor siguiente:

$$T_0 = \frac{\mu * C(S_0)}{-ln(\phi)}$$

```
\begin{array}{l} \text{Donde } \mu = \phi = 0.3 \\ Tf = 10^-3 < T0 \end{array}
```

El pseudocódigo del algoritmo ES es el siguiente:

Algorithm 11 ES

```
Require: train, w
 1: w \leftarrow distribucion uniforme(0,1)
 2: max_vecinos ← 10 × tamaño_w
 3: max exitos \leftarrow 0.1 \times \text{max} vecinos
 4: M \leftarrow 15000 / max\_vecinos
 5: num_exitos ← max_exitos
 6: // Evaluamos la solución inicial
 7: agr_ant ← agregado(resultados_KNN_LOO)
 8: num_eval++
 9: w_mejor ← w
10: agr_mejor \leftarrow agr_ant
11: // MU = PHI = 0.3 en las ejecuciones
12: To \leftarrow (MU \times agr mejor) / (-log(PHI))
13: Tf \leftarrow 0.001
14: beta \leftarrow (To - Tf) / (M \times To \times Tf)
15: Tk ← To
16: // Comprobamos que Tf es menor que To
17: while Tf >To do
       Tf \leftarrow Tf \times 0.1
18:
19: end while
    while num_eval <15000 and num_exitos \neq 0 do
       num_exitos \leftarrow 0
21:
       neighbour \leftarrow 0
22:
       while num_eval <15000 and num_exitos <max_exitos
23:
       and neighbour <max_vecinos do
24:
         mutar sobre una característica aleatoria de w
         truncar el resultado
25:
         // Calculo la tasa de agregado del vector mutado
26:
         agr_new ← agregado(resultados_KNN_LOO)
27:
28:
         num eval++
29.
         neighbour++
         // Cálculo del incremento de la diff
30:
         diff \leftarrow agr\_ant - agr\_new
31:
         if diff <0 or U(0,1) \le \exp(-\text{diff} / \text{Tk}) then
32:
            w \leftarrow w mut
33:
            agr\_ant \leftarrow agr\_new
34:
            num exitos++
35:
            if agr_new >agr_mejor then
36:
               w_{mejor} \leftarrow w_{mut}
37:
               agr_mejor ← agr_new
38:
39:
            end if
         end if
40.
       end while
41:
       // Enfriamiento (Esquema de Cauchy)
42:
       Tk \leftarrow Tk / (1.0 + beta \times Tk)
43:
44: end while
45: w \leftarrow w mejor
```

III-C. Búsqueda Local Reiterada (ILS)

Este algoritmo consiste en generar una solución aleatoria y aplicar de forma reiterada **Búsqueda Local** sobre ella.

Cada vez que apliquemos una **BL** estudiaremos si la solución obtenida es mejor o peor que la mejor anterior y se realizará una mutación sobre la mejor de las dos. La mutación diferirá del resto de mutaciones realizadas en algoritmos ya que usaremos una distribución normal con varianza = 0.4 en vez del 0.3 usual. Realizaremos 15 iteraciones de **BL** y se aplicará la mutación sobre el 10 % de las características del vector de pesos. El pseudocódigo del algoritmo ILS es el siguiente:

Algorithm 12 ILS

```
Require: train, w
 1: w \leftarrow distribucion uniforme(0,1)
 2: num mutaciones \leftarrow 0.1 \times tamaño w
 3: // Aplicamos la BL y tomamos el agr actual como mejor
 4: BL(train, w)
 5: agr_mejor ← agregado(resultados_KNN_LOO)
 6: w mejor \leftarrow w
 7: // Hacemos 14 iteraciones
 8: for i = 1 to 14 do
      // Mutamos la mejor solución
      for j = 0 to num_mutaciones - 1 do
10:
         mutar y truncar una característica aleatoria
11:
      end for
12:
      BL(train, w)
13:
      agr_new ← agregado(resultados_KNN_LOO)
14.
      // Si la nueva solución es mejor se toma esa
15:
      if agr_new >agr_mejor then
16:
         w_mejor \leftarrow w
17:
         agr_mejor ← agr_new
18:
      end if
19:
      w \leftarrow w\_mejor
20:
21: end for
```

III-D. Búsqueda Multiarranque Básica (BMB)

Una Búsqueda con Arranque Múltiple es un algoritmo de búsqueda global que itera las dos etapas siguientes: Generación de una solución inicial: Se genera una solución S de la región factible Búsqueda Local: Se aplica una BL desde S para obtener una solución optimizada S' Estos pasos se repiten hasta que se satisfaga algún criterio de parada Se devuelve como salida del algoritmo la solución S' que mejor valor de la función objetivo presente La Búsqueda Multiarranque Básica se caracteriza porque las soluciones iniciales se generan de forma aleatoria

Procedimiento Búsqueda con Arranque Múltiple:

Para implementar este algoritmo primero he creado la siguiente función: La cual genera una solución.

En algunas aplicaciones, la Etapa 1 se limita a la simple generación aleatoria de las soluciones, mientras que en otros modelos se emplean sofisticados métodos de construcción que consideran las características del problema de optimización para obtener soluciones iniciales de calidad En cuanto a **Algorithm 13** Optimización Iterativa con Generación y Búsqueda Local

```
1: Sact ← GeneraSolucion() {ETAPA 1}
2: MejorSolucion ← Sact
3: repeat
4: S' ← BusquedaLocal(Sact) {ETAPA 2}
5: if S' es mejor que MejorSolucion then
6: MejorSolucion ← S'
7: end if
8: Sact ← GeneraSolucion() {ETAPA 1}
9: until (criterio de parada)
10: return MejorSolucion
```

Algorithm 14 GeneraSolucion

```
Require: Vector de pesos w
1: for i \leftarrow 0 to w.size() - 1 do
2: w[i] \leftarrow uniform_BL(generator_BL)
3: end for
```

la Etapa 2, se puede emplear una búsqueda local básica, o procedimientos de búsqueda basados en trayectorias más sofisticados. En cuanto a la condición de parada, se han propuesto desde criterios simples, como el de parar después de un número dado de iteraciones, hasta criterios que analizan la evolución de la búsqueda. En muchas de las propuestas que se encuentran en la literatura especializada se fija un número de iteraciones de la **búsqueda local**.

III-E. Hibridación de ILS y ES (ILS-ES)

La hibridación de los algoritmos **ILS** y **ES** (**ILS-ES**) se puede realizar integrando la estructura iterativa y de mutación del ILS con el proceso de enfriamiento y selección del **ES**. El objetivo es aprovechar las ventajas de ambos métodos: la exploración y explotación del **ILS** y el proceso de búsqueda dirigido y adaptativo del **ES**.

Se realizan iteraciones para mutar y mejorar la solución usando ILS y ES. Mutación (ILS): Se mutan un número fijo de componentes del vector w utilizando una distribución normal. Búsqueda Local (ILS): Se aplica la búsqueda local BL a la solución mutada. Evaluación (ILS): Se evalúa la solución mutada y se compara con la mejor solución encontrada. Aceptación de Soluciones (ES): Se aplica un criterio de aceptación basado en una probabilidad dependiente de la temperatura (Tk). Enfriamiento (ES): Se ajusta la temperatura según un esquema de enfriamiento tipo Cauchy. Este enfoque combina la robustez de ILS para encontrar buenas soluciones locales con la capacidad de ES para escapar de óptimos locales a través de un enfriamiento controlado.

IV. DESCRIPCIÓN EN PSEUDOCÓDIGO DE LOS ALGORITMOS DE COMPARACIÓN

El proceso para comparar los datos obtenidos para cada algoritmo es siempre el mismo y se realiza en la función ejecutar para cada algoritmo programado. Primero obtenemos los pesos usando el algoritmo a comparar y seguidamente clasificamos con el **k-NN** los datos de train y test sobre ese

Algorithm 15 BMB

Require: Conjunto de entrenamiento train, vector de mejores pesos $best_w$

- 1: Vector de pesos actuales $current_w \leftarrow \text{crear vector de tamaño } best_w.size()$
- Vector temporal de pesos temp_w ← crear vector de tamaño best_w.size()
- 3: Mejor agregado $best_agr$, agregado actual $current_agr$
- 4: GenerarSolucion(current_w)
- 5: BL(train, current_w)
- 6: $best_w \leftarrow current_w$
- 7: Resultados best_result ← KNN_LOO(train, train, best w)
- 8: $best_agr \leftarrow agregado(best_result.tasa_clas, best_result.tasa_red$

```
9: for i to 20 do
```

```
10: GenerarSolucion(temp\_w)
```

- 11: $BL(train, temp_w)$
- 12: Resultados $temp_result \leftarrow KNN_LOO(train, train, temp_w)$
- 13: $current_agr \leftarrow agregado(temp_result.tasa_clas, temp_result.tasa_clas, temp_result.tasa$

```
14: if current\_agr > best\_agr then
```

- 15: $best_w \leftarrow temp_w$
- 16: $best_agr \leftarrow current_agr$
- 17: **end if**
- 18: **end for**
- 19: **return** best_w

vector de pesos obtenido. Por último devolvemos en un struct Resultados las tasas de clase, reducción, agregado y el tiempo que ha tardado en ejecutar y repetimos el proceso cambiando el índice de la partición de test.

V. PROCEDIMIENTO DEL DESARROLLO DE LA PRÁCTICA Y MANUAL DE USUARIO

La práctica ha sido programada en el lenguaje C++. Para el desarrollo de la práctica, primero he necesitado leer los archivos que nos proporcionan los datos, para ello, he optado por pasar los archivos .arff a .csv, un formato que al menos para mí, es más manipulable. Seguidamente y con ayuda de la función read_csv, guardo los datos en memoria en un vector de estructuras que he denominado *FicheroCSV*. Cada *FicheroCSV* contiene la información de cada línea del fichero csv original incluyendo un vector de los datos y un string que indica la clase de los mismos. Por tanto, consideraremos cada conjunto de datos como un *vector<FicheroCSV*>.

Seguidamente, y para aplicar la 5-fold cross validation, creo un vector con 5 particiones que contienen punteros (para reducir el coste de memoria) a estructuras FicheroCSV repartidas de forma equitativa. Los datos se introducen en la partición ya normalizados.

Una vez que tenemos el vector<vector<FicheroCSV*, ya podemos repartir los datos en train y test y proceder como hemos descrito anteriormente con los algoritmos programados.

Para la primera práctica, desarrollé una versión del **k-NN** sin leave-one-out, seguidamente programé el algoritmo **Greedy** (**Relief**) y finalmente la Búsqueda Local con la cual tuve que

Algorithm 16 ILS-ES

```
Require: Conjunto de entrenamiento train, vector de pesos w
 1: ENTRENO \leftarrow Array de enteros de tamaño w.size()
 2: mejor_w \leftarrow Array de reales de tamaño <math>w.size()
 3: antiguo, nuevo \leftarrow Resultados
 4: agr\_mejor, agr\_nuevo \leftarrow Reales
 5: num\_mutaciones \leftarrow \lceil 0.1 \times w.size() \rceil
 \textbf{6: } max\_vecinos, max\_exitos, num\_eval, neighbour, num\_exitos \leftarrow \texttt{En--}
 7: agr_ant, diff \leftarrow Reales
 8: To, Tf, beta, Tk \leftarrow Reales
9: iter ← Entero
10: // Generación de solución inicial
11: for i \leftarrow 1 to w.size() do
       w[i] \leftarrow distribucion\_uniforme(0, 1)
13: end for
14: // Aplicación de Búsqueda Local y evaluación de la solución inicial
15: BL(train, w)
16: antiguo \leftarrow KNN\_LOO(train, train, w)
17:\ agr\_mejor \leftarrow agregado(antiguo.tasa\_clas, antiguo.tasa\_red)
18: for i \leftarrow 1 to w.size() do
        mejor_w[i] \leftarrow w[i]
20: end for
21: // Parámetros de Enfriamiento Simulado (ES)
22: To \leftarrow (MU \times agr\_mejor)/(-1,0 \times \log(PHI)) 23: Tf \leftarrow VAL\_TF
24: beta \leftarrow (To - Tf)/(MAX\_ITER \times To \times Tf)
25: Tk \leftarrow To
26: // Ajuste de Tf
27: while Tf > To do
28: Tf \leftarrow Tf \times 0,1
29: end while
30: // Iteraciones de ILS-ES
31: for iter \leftarrow 1 to 15 do
        // Mutación de la mejor solución (ILS)
33:
        for j \leftarrow 1 to num\_mutaciones do
            idx \leftarrow selectionAleatoria([1..w.size()])
35:
            w[idx] \leftarrow w[idx] + normal(generator)
36:
            if w[idx] > 1.0 then
               w[idx] \leftarrow 1.0
            else if w[idx] < 0.0 then
39:
                w[idx] \leftarrow 0.0
40:
            end if
41:
        end for
        // Aplicación de Búsqueda Local y evaluación
43:
        BL(train, w)
        nuevo \leftarrow KNN\_LOO(train, train, w)
45:
        agr\_nuevo \leftarrow agregado(nuevo.tasa\_clas, nuevo.tasa\_red)
        // Verificación y actualización de la mejor solución
        diff \leftarrow aar \ ant - aar \ nuevo
        if diff < 0 or U(0,1) \le \exp(-diff/Tk) then
49:
           for i \leftarrow 1 to w.size() do
               mejor\_w[i] \leftarrow w[i]
            end for
            aar\ meior \leftarrow aar\ nuevo
53:
            agr\_ant \leftarrow agr\_nuevo
        else
55:
            for i \leftarrow 1 to w.size() do
               w[i] \leftarrow mejor\_w[i]
56:
57:
            end for
58:
        end if
        // Enfriamiento (ES)
60:
        Tk \leftarrow Tk/(1,0 + beta \times Tk)
61:
        num\ eval \leftarrow num\ eval + 1
62:
        if num\_eval \ge MAX\_ITER then
63:
           break
64:
        end if
65. end for
66: // Asignación de la mejor solución encontrada
67: for i \leftarrow 1 to w.size() do
       w[i]
              \leftarrow mejor\_w[i]
69: end for
```

Algorithm 17 ejecutarAlgoritmo

```
Require: particion, i

1: test \leftarrow toma la partición i

2: train \leftarrow toma la suma de datos de las particiones \neq i

3: w \leftarrow Algoritmo(train, w)

4: resultados \leftarrow KNN(train, test, w)
```

modificar parte del código del **k-NN** para que aplicase el leaveone-out.

Para la segunda práctica, primero programé el código para los cruces **BLX** y **Aritmético** y más tarde desarrollé los 4 algoritmos Genéticos. Por últimos, cambié el código del **Búsqueda Local** para adaptarlo a las restricciones que se imponen en el guión y poder usarlo en los 3 algoritmos Meméticos que se nos piden.

Para la tercera práctica programé los algoritmos en este orden: Enfriamiento Simulado, Búsqueda Local Reiterada (usando la versión de la práctica 1), Búsqueda Multiarranque Básica y Greedy Aleatorio con Búsqueda Local.

En el archivo *LEEME.txt* se encuentra explicado el proceso para replicar las ejecuciones del programa. Así que me limitaré a resumirlo: Existe un make que genera el ejecutable del programa. El programa ejecutable ha sido compilado con g++ y optimizado con -O2 para reducir los tiempos de ejecución. ./bin/p3 ./data/archivo.csv seed Ejecuta los seis algoritmos programados en ambas prácticas sobre el conjunto de datos contenido en el archivo.csv (con archivo = colposcopy, ionosphere, texture) usando como semilla el número seed pasado como parámetro en el **ES**, **ILS**, **ILS-ES** y **BMB**.

VI. EXPERIMENTOS Y ANÁLISIS DE RESULTADOS

Para la obtención de los resultados de esta práctica, hemos utilizado los siguientes conjuntos de datos:

Ecoli: es una base de datos para identificar la posición de proteínas tras obtener métricas mediante una serie de técnicas distintas. Consta de 366 ejemplos. Consta de 8 atributos (clase incluida). Consta de 8 clases (citoplasma, membrana interna, periplasma, ...). Atributos: Método de McGeoch's, Método de Heijne's...

Parkinsons: contiene datos que se utilizan para distinguir entre la presencia y la ausencia de la enfermedad de Parkinson en una serie de pacientes a partir de medidas biomédicas de la voz. Consta de 195 ejemplos. Consta de 23 atributos (clase incluida). Consta de 2 clases (1 Sano, 2 Enfermo), La distribución de ejemplos está desbalanceada (147 enfermos, 48 sanos). Atributos: Distintas métricas sonoras (como periodo pitch, Ratio harmónico-ruido).

Breast-Cancer: es una base de datos para identificar la gravedad de cancer de máma a partir de distintos atributos. Consta de 569 ejemplos. Consta de 31 atributos (clase incluida). Consta de 2 clase (B Benigno, M Maligno). Atributos: Métricas usando 3 imágenes con distinta orientación, cada una con radio, textura, perímetro, área, ... 10 por imágenes, obteniendo 30 en total.

El algoritmo de Búsqueda Local y los Genéticos y Meméticos dependen de un parámetro que especifica la semilla para le generación de números aleatorios. Voy a utilizar para el análisis de estos resultados SEED=42.

Para la generación de vecinos y mutación se van a usar los datos generados por una distribución normal de media 0 y varianza 0.3 (a excepción de **ILS** donde es 0.4). Como criterio de parada en la **Búsqueda Local** utilizada en **ILS**, se va a usar el número de evaluaciones que se han realizado así como el número vecinos por característica explorados. En

nuestro caso los valores serán 1000 y 20 · tam_vector_pesos respectivamente. Las tablas se generan automáticamente con la ejecución del programa y contienen los resultados para cada partición, así como la media de los resultados para cada algoritmo. A continuación, se muestran las tablas para cada fichero y cada algoritmo utilizado:

Teniendo en cuenta solo los algoritmos de la primera práctica, podemos ver que los mejores resultados son obtenidos por el algoritmo **ILS** en las tasas de clasificación, mientras que **BMB** ofrece la mejor tasa de reducción y la mejor medidad global de desemepeño ((Agr.). Sin embargo, **BL** es el más rápido en términos de tiempos de ejecución.

Vamos a analizar los resultados globales obtenidos para cada conjunto de datos:

Mejor Tasa de Clasificación: ILS-ES (93.49Mejor Tasa de Reducción: MEJOR P2 (89.86Mejor Agr: MEJOR P2 (90.81) Mejor Tiempo de Ejecución: BL (2.97E-01)

Para el conjunto *Breast-Cancer.csv*, el algoritmo **ILS-ES** presenta la mejor tasa de clasificación, mientras que el mejor algoritmo de la práctica 2 (**Algoritmo Memético BLX (10, 0.1) mejor**) ofrece la mejor tasa de reducción y medida global de desempeño. **BL** es nuevamente el más rápido en términos de ejecución.

Ecoli: ILS destaca en clasificación, BMB en reducción y medida global, y BL en tiempo de ejecución. Parkinsons: ILS-ES es el mejor en clasificación y medida global, ES en reducción, y BL en tiempo de ejecución. Breast-cancer: ILS-ES se destaca en clasificación, MEJOR P2 en reducción y medida global, y BL en tiempo de ejecución.

En general, **ILS-ES** y **BMB** muestran un rendimiento robusto en varios conjuntos de datos, mientras que BL es consistentemente el más rápido.

REFERENCIAS

- [1] M. Mitchell, "Genetic algorithms: An overview." in *Complex.*, vol. 1, no. 1. Citeseer, 1995, pp. 31–39.
- [2] B. Melián, J. A. M. Pérez, and J. M. M. Vega, "Metaheurísticas: Una visión global," *Inteligencia Artificial. Revista Iberoamericana de Inteligencia Artificial*, vol. 7, no. 19, p. 0, 2003.

1												
	Ecoli			Parkinsons			Breast-cancer					
Ī	%_clas	%red	Agr;	T	%_clas	%red	Agr,	T	%_clas	%red	Agr,	T
BL	62,10	74,00	67,82	5,76E-03	79,50	80,00	79,75	1,63E-02	90,86	83,48	87,17	2,97E-01
MEJOR P2	61,67	76,50	69,09	2,91E-01	82,79	87,30	85,05	2,45E-01	91,94	89,86	90,81	2,49E+00
BMB	65,29	77,50	71,39	1,18E-01	81,00	87,48	84,24	3,13E-01	92,99	88,13	90,56	3,47E+00
ES	60,74	76,00	68,37	2,83E-01	80,64	88,70	84,67	2,54E-01	90,84	89,55	90,20	2,42E+00
ILS	66,40	76,50	71,45	8,95E-02	78,14	87,30	82,72	2,32E-01	91,00	88,13	89,57	2,63E+00
ILS-ES	64,41	76,00	70,20	9,51E-02	84,21	86,26	85,24	2,45E-01	93,49	87,35	90,42	2,81E+00

Figura 1. Tabla datos comparativa

		Ec	oli			
	BMB					
	%_clas	%red	Agr,	T		
Partición 1	57,14	75,00	66,07	1,23E-01		
Partición 2	57,14	85,00	71,07	1,31E-01		
Partición 3	75,16	75,00	75,08	1,20E-01		
Partición 4	71,98	75,00	73,49	1,18E-01		
Partición 5	65,00	77,50	71,25	9,80E-02		
Media	65,29	77,50	71,39	1,18E-01		
	ES					
Partición 1	58,57	72,50	65,54	3,08E-01		
Partición 2	47,14	82,50	64,82	2,99E-01		
Partición 3	63,19	72,50	67,84	2,92E-01		
Partición 4	76,48	75,00	75,74	2,86E-01		
Partición 5	58,33	77,50	67,92	2,28E-01		
Media	60,74	76,00	68,37	2,83E-01		
	ILS					
Partición 1	60,00	75,00	67,50	9,70E-02		
Partición 2	58,57	80,00	69,29	1,09E-01		
Partición 3	72,31	75,00	73,65	8,72E-02		
artición 4	79,45	75,00	77,23	8,58E-02		
artición 5	61,67	77,50	69,58	6,88E-02		
Media	66,40	76,50	71,45	8,95E-02		
		ILS	-ES			
Partición 1	57,14	75,00	66,07	9,80E-02		
Partición 2	60,00	77,50	68,75	1,07E-01		
Partición 3	65,05	75,00	70,03	9,72E-02		
artición 4	74,84	75,00	74,92	9,06E-02		
artición 5	65,00	77,50	71,25	8,26E-02		
Media	64,41	76,00	70,20	9,51E-02		

		Parki	insons			
	BMB					
	%_clas	%red	Agr,	T		
Partición 1	80,00	87,83	83,91	3,39E-01		
Partición 2	82,50	85,22	83,86	3,29E-01		
Partición 3	85,00	88,70	86,85	3,22E-01		
Partición 4	77,50	84,35	80,92	3,24E-01		
Partición 5	80,00	91,30	85,65	2,52E-01		
Media	81,00	87,48	84,24	3,13E-01		
		E	S			
Partición 1	77,50	88,70	83,10	3,01E-01		
Partición 2	82,50	86,96	84,73	2,67E-01		
Partición 3	82,50	88,70	85,60	2,43E-01		
Partición 4	75,00	87,83	81,41	2,56E-01		
Partición 5	85,71	91,30	88,51	2,03E-01		
Media	80,64	88,70	84,67	2,54E-01		
		II	LS			
Partición 1	75,00	86,96	80,98	2,58E-01		
Partición 2	77,50	84,35	80,92	2,42E-01		
Partición 3	75,00	88,70	81,85	2,39E-01		
Partición 4	77,50	85,22	81,36	2,37E-01		
Partición 5	85,71	91,30	88,51	1,86E-01		
Media	78,14	87,30	82,72	2,32E-01		
		ILS	-ES			
Partición 1	80,00	87,83	83,91	2,63E-01		
Partición 2	82,50	84,35	83,42	2,60E-01		
Partición 3	87,50	87,83	87,66	2,52E-01		
Partición 4	82,50	83,48	82,99	2,57E-01		
Partición 5	88,57	87,83	88,20	1,94E-01		
Media	84,21	86,26	85,24	2,45E-01		

Figura 2. BMB, ES, ILS, ILS-ES Ecoli.csv

Figura 3. BMB, ES, ILS, ILS-ES Parkinsons.csv

		Breast	Cancer					
	BMB							
	%_clas	%red	Agr,	T				
Partición 1	93,91	89,03	91,47	3,5498				
Partición 2	93,91	89,68	91,80	3,4912				
Partición 3	89,57	85,16	87,36	3,5606				
Partición 4	93,91	87,74	90,83	3,5438				
Partición 5	93,64	89,03	91,33	3,20E+00				
Media	92,99	88,13	90,56	3,47E+00				
	ES							
Partición 1	94,78	90,32	92,55	2,47E+00				
Partición 2	92,17	91,61	91,89	2,4736				
Partición 3	82,61	84,52	83,56	2,4614				
Partición 4	93,91	91,61	92,76	2,4798				
Partición 5	90,74	89,68	90,21	2,2062				
Media	90,84	89,55	90,20	2,42E+00				
	ILS							
Partición 1	93,91	88,39	91,15	2,6414				
Partición 2	95,65	89,03	92,34	2,7306				
Partición 3	86,09	83,87	84,98	2,6624				
Partición 4	93,04	90,32	91,68	2,6964				
Partición 5	86,32	89,03	87,68	2,44E+00				
Media	91,00	88,13	89,57	2,63E+00				
	ILS-ES							
Partición 1	99,13	89,03	94,08	2,8058				
Partición 2	94,78	85,81	90,29	2,8076				
Partición 3	88,70	85,81	87,25	2,9256				
Partición 4	92,17	89,68	90,93	2,8786				
Partición 5	92,68	86,45	89,57	2,6358				
Media	93,49	87,35	90,42	2,81E+00				

Figura 4. BMB, ES, ILS, ILS-ES BC.csv $\,$