

Semana8

October 10, 2024

```
[ ]: %pip install numpy==1.26.4 -q
!python --version

import numpy as np
```

Note: you may need to restart the kernel to use updated packages.
Python 3.11.7

1 Implementação algorítmica

```
[ ]: class Newton():

    def __init__(self,
                  tol: float = 10e-6,
                  max_iter: int = 100
                  ) -> None:
        self.tol = tol
        self.max_iter = max_iter
        pass

    def _estimate_jacobian(self,
                          f: 'function',
                          x: np.array,
                          step: float = 1e-6
                          ) -> np.array:

        n = len(x)
        J = np.zeros((n, n))

        for i in range(n):
            x_plus = np.copy(x)
            x_plus[i] += step
            J[:, i] = (f(x_plus) - f(x)) / step
        return J

    def _handle_converged(self,
                          x: np.array,
```

```

        iter: int) -> None:

    print(100 * '=')
    print(f'Método {self.last_used_method}')
    print(100 * '-')
    print(f'Iterações:')
    print(f'    {iter + 1}')
    print(f'Tolerância: ')
    print(f'    {self.tol}')
    print(f'Resultado: (Arredondado)')
    print(f'    {np.round(x, 3)}')
    print(100 * '=')
    print('')
    return

def _handle_not_converged(self) -> None:
    raise RuntimeError(
        f'Método {self.last_used_method} não convergiu ' +
        f'mesmo em {self.max_iter + 1} iterações.'
    )

def solve(self,
          F: 'function',
          x0: np.array
          ) -> np.array:

    self.last_used_method = 'Newton'

    xk = x0
    for k in range(self.max_iter):
        Fk = F(xk)
        Jk = self._estimate_jacobian(F, xk)

        step = np.linalg.solve(Jk, Fk) * (-1)

        xk_new = xk + step

        if (np.linalg.norm(Fk) <= self.tol) \
        or (np.linalg.norm(xk_new - xk) <= self.tol):
            self._handle_converged(xk, k)
            return xk

        xk = xk_new

    self._handle_not_converged()

```

```

def solve_modified(self,
                    F: 'function',
                    x0: np.array
                    ) -> np.array:

    self.last_used_method = 'Newton Modificado'

    xk = x0
    for k in range(self.max_iter):

        Fk = F(xk)

        if k == 0:
            Jk = self._estimate_jacobian(F, xk)

        step = np.linalg.solve(Jk, Fk) * (-1)

        xk_new = xk + step

        if (np.linalg.norm(Fk) <= self.tol) \
        or (np.linalg.norm(xk_new - xk) <= self.tol):
            self._handle_converged(xk, k)
            return xk

        xk = xk_new

    self._handle_not_converged()

```

1.0.1 Teste - Exemplo 5 do Capítulo 2 (Ruggiero)

```

[ ]: def F(x: np.array) -> np.array:
    return np.array([
        x[0] + x[1] - 3,
        x[0]**2 + x[1]**2 - 9
    ], dtype=float)

x_0 = np.array([-5.0, 5.0])

```

```

[ ]: newton = Newton(tol=10e-6, max_iter=100)
newton.solve(F, x_0)
newton.solve_modified(F, x_0)

# Deve resultar em np.array([0, 3])

```

```

=====
=====
Método Newton
-----

```

Iterações:

6

Tolerância:

1e-05

Resultado: (Arredondado)

[-0. 3.]

=====
Método Newton Modificado

Iterações:

32

Tolerância:

1e-05

Resultado: (Arredondado)

[-0. 3.]
=====

[]: array([-1.83847971e-05, 3.00001838e+00])

1.0.2 Exercício 2.A

```
[ ]: def F(x: np.array) -> np.array:
      return np.array(
          [
              x[0]**2 + x[1]**2 - 2,
              np.exp(x[0] - 1) + x[1]**3 - 2
          ]
      )
```

epsilon = 10e-4

x0 = np.array([1.5, 2.0])

```
[ ]: newton = Newton(tol=epsilon, max_iter=1000000)
      r1 = newton.solve(F, x_0)
      r2 = newton.solve_modified(F, x_0)
```

=====
Método Newton

```

-----
Iterações:
    281
Tolerância:
    0.001
Resultado: (Arredondado)
    [-0.714  1.221]
=====
=====

```

```

/tmp/ipykernel_152580/1507845510.py:5: RuntimeWarning: overflow encountered in
exp
  np.exp(x[0] - 1) + x[1]**3 - 2

```

```

-----
RuntimeError                                Traceback (most recent call last)
Cell In[173], line 3
      1 newton = Newton(tol=epsilon, max_iter=1000000)
      2 r1 = newton.solve(F, x_0)
----> 3 r2 = newton.solve_modified(F, x_0)

Cell In[169], line 106, in Newton.solve_modified(self, F, x0)
     102         return xk
     104         xk = xk_new
--> 106 self._handle_not_converged()

Cell In[169], line 49, in Newton._handle_not_converged(self)
     48 def _handle_not_converged(self) -> None:
----> 49     raise RuntimeError(
     50         f'Método {self.last_used_method} não convergiu ' +
     51         f'mesmo em {self.max_iter + 1} iterações.'
     52     )

RuntimeError: Método Newton Modificado não convergiu mesmo em 1000001 iterações

```

O método não é capaz de convergir no Newton modificado, especialmente por conta da sensibilidade da função, que com pequenas variações de x causa grandes impactos em $f(x)$. Assim, manter a mesma equação de convergência em toda a sequência resulta em uma impossibilidade de se atingir um resultado aceitável pelo método modificado.

Por exemplo, reduzindo a tolerância

```

[ ]: newton = Newton(tol=10e-2, max_iter=100)
     r2 = newton.solve_modified(F, x_0)

```

```

=====
=====

```

Método Newton Modificado

Iterações:

12

Tolerância:

0.1

Resultado: (Arredondado)

[0.625 1.718]

=====

é possível encontrar uma resposta para o sistema pelo método. O que pode indicar que o algoritmo tem oscilado ao redor do zero da função, dando passos que não o permitem, quando a tolerância é estrita, atingir um nível de tolerância aceitável.

1.0.3 Exercício 2.B

```
[ ]: def F(x: np.array) -> np.array:
      return np.array(
          [
              4 * x[0] - x[0]**3 + x[1],
              - (x[0]**2) / 9 + (4 * x[1] - x[1]**2) / 4 + 1
          ]
      )

      epsilon = 10e-4
      x0 = np.array([-1, -2], dtype=float)
```

```
[ ]: newton = Newton(tol=epsilon, max_iter=100000)
      r1 = newton.solve(F, x_0)
      r2 = newton.solve_modified(F, x_0)
```

=====

Método Newton

Iterações:

21

Tolerância:

0.001

Resultado: (Arredondado)

[2.408 4.329]

```
=====
Método Newton Modificado
```

```
-----
Iterações:
```

```
    112
```

```
Tolerância:
```

```
    0.001
```

```
Resultado: (Arredondado)
```

```
    [2.404 4.332]
```

```
=====
=====
```