

README

Nume: Gogea

Prenume: Mihail

Grupa: 324CC

Tema 2 Paradigme de programare (Haskell)

Titlu tema: **Învățare instrumentală**

Dificultate: 8.5/10

Timpul alocat acestei teme: 5-6 ore

Observatii:

Arhiva Gogea_Mihail_324CC.zip contine urmatoarele fisiere:

RL.hs

README

Tema terminata complet (100%) . Pe checker rezultatul este 75 asa cum spune si in enuntul temei, urmand ca la laborator sa mentionez si sa arat functionalitatea task-ului 3.

Am lucrat cu functionale , toate cele din Hint-uri + alte functii cautate si gasite pe hogle sau alte site-uri haskell, de asemenea am lucrat cu multe alte functii din bibliotecile Data.List si Data.Array.

In interiorul sursei RL.hs sunt comentarii pentru a ajuta la intelegerea mai buna a functiilor auxiliare in a ma ajuta a rezolva functile principale.

Task I – Generarea cailor

Am rezolvat acest task complet , urmand informatiile din enuntul temei de la task-ul 1, comentariile asupra codului avand o explicatie mai explicita.

Functia auxiliara getVecin am creato pentru a ma ajuta a extrage un vecin in functie de cel de-al doilea argument care este un numar random , am impartit acest numar la lungimea de vecini a starii curente , urmand sa extrag un vecin random.

Task 2 + Task 3

Am rezolvat toate functile acestor task-uri , prima oara am rezolvat task2 in care nu trebuia sa diminuez rata de invatare , urmand apoi sa updatez datorita task-ului 3 si explicatilor de pe forum , ca trebuie sa updatez in functile de la task2 in asa fel sa se retina numarul de treceri printr-o stare , pentru a putea schimba rata de invatare .

La aceste functii am folosit ca se poate de mult toate functionalele invatate de la laborator , curs sau din documentatia de pe internet(foldl,map,accum,mapAccum etc.). Am exploatat de asemenea bibliotecile Data.List si Data.Array.

Explicatii mai amanuntite sunt in interiorul sursei , comentariile fiind deasupra aproximativ oricarei functie auxiliara.

Am sa introduc in urmatoarele linii codul de la task2 , cel initial in care rata de invatare nu se diminuea, deoarece in codul sursa RL.hs este task2 updatat la cerintele de la task3 :

```
-- === 2. Estimarea utilităților fără diminuarea ratei de învățare ===
```

```
{-
```

```
    *** TODO ***
```

```
    Array cu conștiințele specifice fiecărei stări.
```

```
-}
```

```
reinforcements :: Array State Float
```

```
reinforcements = array (1,nStates) [(x, (if x == 8 then -1 else (if x == 12 then 1 else 0))) | x <- [1..nStates]]
```

```
{-
```

```
*** TODO ***
```

Valorile inițiale ale stărilor, înaintea rulării algoritmului.

Se construiesc pe baza array-ului de consecințe.

```
-}
```

```
initialEstimation :: Estimation
```

```
initialEstimation = array (1,nStates) [(x, reinforcements ! x) | x <- [1..nStates]]
```

```
{-
```

```
*** TODO ***
```

Lista de utilități provenite dintr-o estimare.

```
-}
```

```
values :: Estimation -> [Float]
```

```
values est = [(est ! y) | y <- [1..nStates]]
```

```
{-
```

```
*** TODO ***
```

Reprezentarea sub formă de șir de caractere a unei estimări.

Se va întrebuița forma bidimensională, ca în imaginile din enunț.

De asemenea, utilitățile vor fi rotunjite la 2 zecimale, și vor

avea semnul inclus.

Hint: ``Text.Printf``.

Exemplu de rezultat:

-0.07 + 0.06 + 0.20 + 1.00

-0.20 + 0.00 -0.43 -1.00

-0.32 -0.45 -0.56 -0.78

Pentru a vizualiza corect caracterele de linie nouă, aplicați

în interpretor funcția ``putStrLn`` asupra șirului obținut.

-}

```
functie1 es nr = (reverse (tail (reverse (foldl (\x y -> x ++ (printf "%+.2f " (es ! y))) "" [nr..(nr + (width - 1))])))
```

```
showEstimation :: Estimation -> String
```

```
showEstimation es = (reverse (tail (reverse (foldl (\x y -> x ++ (functie1 es y) ++ "Wn") "" (reverse [1,(width + 1)..nStates])))))
```

```
{-
```

```
*** TODO ***
```

Actualizează o estimare în urmare parcurgerii unei căi.

Hint: `Data.Array.accum`.

-}

formula v ve = (v + (learningRate * (ve - v)))

updateEstimation :: Estimation -> Path -> Estimation

updateEstimation e cale = if (length cale) == 1 then e

else (updateEstimation (accum ($\forall x y \rightarrow$ (formula x y)) e [(head cale, e ! (head (tail cale))])) (tail cale))

{-

*** TODO ***

Obține un flux infinit de estimări rafinate succesiv, pe baza unui flux

infinit de căi finite, încheiate în stări terminale.

Hint: `Data.List.mapAccumL`.

-}

estimations :: [Path] -> [Estimation]

estimations infinitCai = snd (mapAccumL ($\forall acc x \rightarrow$ let acc1 = (updateEstimation acc x) in (acc1, acc1)) initialEstimation infinitCai)

{-

*** TODO ***

Determină estimarea de rang dat ca parametru, pe baza unui generator.

```
-}
```

```
--trunchiez o lista infinita de cai infinite la o lista infinita de cai terminate in stari terminale
```

```
trunchiere lista = [(terminatePath x) | x <- lista]
```

```
estimate :: RandomGen g => Int -> g -> Estimation
```

```
estimate rang g = (last (take rang (estimations (trunchiere (randomPaths g)))))
```

```
{-
```

```
*** TODO ***
```

Pentru o stare, determină vecinul cu cea mai mare valoare estimată.

Hint: `Data.Function.on``.

```
-}
```

```
--perechi pentru o stare (stare,valoare)
```

```
--perechiStare :: Estimation -> State -> [(State,Float)]
```

```
perechiStare est stare = [(x, est ! x) | x <- (neighborsOf stare)]
```

```
bestNeighborOf :: State -> Estimation -> State
```

```
bestNeighborOf stare estimare = fst (foldl (\x y -> if ((snd x) > (snd y)) then x else y) (head (perechiStare estimare stare)) (perechiStare estimare stare))
```

```
{-
```

```
*** TODO ***
```

Construiește o cale începută în starea inițială, pe principiul alegerii
vecinului cu utilitatea maximă.

-}

drumBun es start acc

| (elem (bestNeighborOf start es) terminalStates) == True = [(bestNeighborOf start es),start]
++ acc

| otherwise = (drumBun es (bestNeighborOf start es) ([start] ++ acc))

bestPath :: Estimation -> Path

bestPath estim = (reverse (drumBun estim 1 []))