# Planul numerelor complexe

Mulţimea numerelor complexe este, prin definiţie,  $\mathbb{C} = \mathbb{R} \times \mathbb{R}$ . După cum ştim, fiind dat într-un plan  $\pi$  un reper ortonormat, produsul cartezian  $\mathbb{R}^2 = \mathbb{R} \times \mathbb{R}$  poate fi identificat cu mulţimea punctelor planului  $\pi$ , notând cu Z(x,y) punctul de coordonate  $\mathbf{z} = (x,y) \in \mathbb{R}^2$ . Prin urmare, fiecărui punct din plan îi corespunde câte un număr complex, numit afixul punctului, iar această corespondenţă este bijectivă. Vom spune că  $\pi$  este planul numerelor complexe, prin analogie cu axa numerelor reale, şi îl vom identifica cu  $\mathbb{C}$ , notând în acelaşi fel punctul Z(x,y) şi afixul său, z = (x,y) = x + iy.

Mai mult, produsul cartezian  $\mathbb{R}^2 = \mathbb{R} \times \mathbb{R}$  se structurează în mod natural ca spațiu liniar real de dimensiune 2, definind adunarea şi înmulțirea cu scalari pe componente:

$$(x_1, y_1) + (x_2, y_2) = (x_1 + x_2, y_1 + y_2), \quad \forall (x_1, y_1), (x_2, y_2) \in \mathbb{R}^2,$$

şi

$$\alpha(x,y) = (\alpha x, \alpha y), \quad \forall \alpha \in \mathbb{R}, (x,y) \in \mathbb{R}^2.$$

Notând  $\vec{u} = (1,0), \vec{i} = (0,1),$  orice vector  $\vec{z} = (x,y)$  din acest spațiu se scrie ca

$$\vec{z} = (x, y) = x\vec{u} + y\vec{i},$$

adică este vectorul de poziție  $\vec{z} = \overrightarrow{OZ}$  al punctului Z(x, y) în reperul ortonormat  $\{O, \vec{u}, \vec{i}\}.$ 

In continuare vom utiliza în mod sistematic identificarea

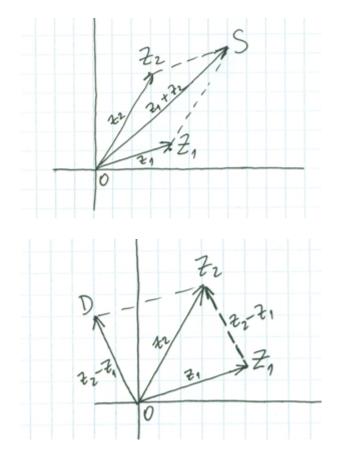
$$z = \mathbf{z} = Z = \vec{z}$$
,

altfel spus, vom nota în același mod, când nu există pericol de confuzie, un număr complex, o pereche de numere reale, un punct și un vector.

#### §1. Adunarea numerelor complexe

Prin identificarea descrisă mai sus, definițiile adunării în  $\mathbb{C}$  și  $\mathbb{R}^2$  coincid, rezultă că adunarea numerelor complexe are loc după regula paralelogramului: vectorul  $\overrightarrow{OS}$  corespunzător sumei  $s = z_1 + z_2$  este diagonala paralelogramului format de vectorii  $\overrightarrow{OZ_1}$  și  $\overrightarrow{OZ_2}$ .

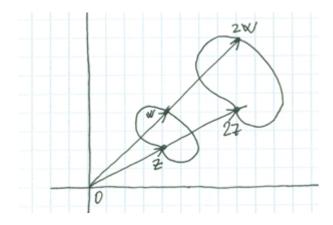
Analog, vectorul de poziție  $\overrightarrow{OD}$  corespunzător diferenței  $d=z_2-z_1$  este vectorul liber  $\overrightarrow{Z_1Z_2}$  translatat cu  $Z_1$  în origine (astfel încât  $\overrightarrow{OZ_2}$  să fie diagonala paralelogramului format de  $\overrightarrow{OZ_1}$  și  $\overrightarrow{OD}$ . Spunem că suma  $z_1+z_2$  este diagonala paralelogramului format de vectorii  $z_1$  și  $z_2$ , iar diferența  $z_2-z_1$  este vectorul  $\overrightarrow{z_1z_2}$ .



Cu acest prilej să observăm că înmulțirea cu scalari din spațiul liniar  $\mathbb{R}^2$  este de fapt înmulțirea în  $\mathbb{C}$  dintre un număr real și un număr complex, deoarece

$$\alpha \vec{z} = \alpha(x,y) = (\alpha x, \alpha y) = (\alpha,0)(x,y) = \alpha z.$$

Urmează că înmulțirea cu numere reale reprezintă, în planul numerelor complexe, o scalare, adică o mărire/micșorare la scară cu centru în originea O. De exemplu, produsul cu 2, adică aplicația  $z \to 2z$ , mărește figurile din plan de două ori privind din origine (este o omotetie cu centru O și raport 2).



## §2. Înmulțirea numerelor complexe

Forma trigonometrică ne permite să dăm o interpretare remarcabilă înmulţirii numerelor complexe.

Să calculăm produsul lui  $\omega = \alpha(\cos\varphi + i\sin\varphi)$  cu  $z = \rho(\cos\theta + i\sin\theta)$ . Avem

$$\omega z = \alpha \rho [(\cos \varphi \cos \theta - \sin \varphi \sin \theta) + i(\sin \varphi \cos \theta + \cos \varphi \sin \theta)]$$

$$= \alpha \rho (\cos(\varphi + \theta) + i \sin(\varphi + \theta))$$

de unde obținem că

$$|\omega z| = |\omega||z|$$

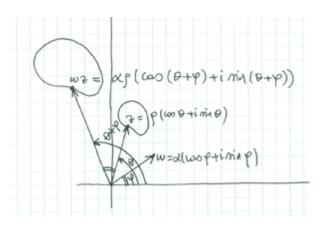
şi

$$\arg \omega z = \arg \omega + \arg z \pmod{2\pi}.$$

Deci, la înmulțirea numerelor complexe, modulele se înmulțesc iar argumentele se adună. Deducem de aici că produsul cu  $\omega = \alpha(\cos \varphi + i \sin \varphi)$ , adică aplicația

$$z \to \omega z$$
,

reprezintă o scalare de factor  $\alpha$  compusă cu o rotație de unghi  $\varphi$  în sens trigonometric în jurul originii.



In particular,  $\hat{i}nmulțirea~cu~i$ , care are modulul 1 și argumentul  $\frac{\pi}{2}$  radiani, este o rotație de 90° în sens trigonometric în jurul originii. Prin urmare, produsul cu  $i^2$  înseamnă două rotații de 90° în același sens, adică de o rotație de 180°, exact transformarea geometrică asociată produsului cu -1. Iată o interpretare geometrică elegantă a egalității  $i^2 = -1$ .

Să reamintim şi celebra formulă a lui Moivre (Abraham de Moivre (1667 – 1754), matematician francez): dacă  $z = \rho(\cos \theta + i \sin \theta)$  atunci pentru orice  $n \in \mathbb{Z}$  avem

$$z^n = \rho^n(\cos n\theta + i\sin n\theta).$$

Această formulă permite, printre altele, și următoarea extindere la exponenți reali pozitivi a operației de ridicare la putere a unui număr complex:

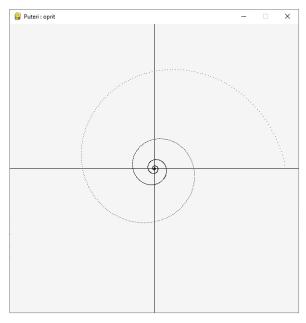
$$z^{\alpha} = \rho^{\alpha}(\cos \alpha \theta + i \sin \alpha \theta),$$

pentru orice  $\alpha \in (0, +\infty)$ .

Programul următor reprezintă grafic puterile numărului

$$z = \frac{995}{1000} \left(\cos\frac{\pi}{120} + i\sin\frac{\pi}{120}\right).$$

Deoarece  $|z^n|=|z|^n=0.995^n\to 0$  pentru  $n\to +\infty$ , puterile lui z de exponent  $n=1,2,3,\ldots$  vor forma un şir de puncte care se apropie de origine, rotindu-se în jurul ei la fiecare pas cu  $\pi/120$  radiani, şi parcurgând astfel o spirală îndreptată către zero.



```
import ComplexPygame as C
import Color
import math

def Puteri():
    C.setXminXmaxYminYmax(-1.1, 1.1, -1.1, 1.1)
    C.fillScreen()
    C.setAxis()
    z = C.fromRhoTheta(0.995, math.pi / 120)
    p = 1
    for k in range(10000):
        p *= z
        C.setPixel(p, Color.Black)
        if C.mustClose():
            return

if __name__ == '__main__':
    C.initPygame()
    C.run(Puteri)
```

#### §3. Rădăcinile unității.

Considerăm un număr natural fixat  $n \geq 1$ , notăm

$$\theta = \frac{2\pi}{n}$$

şi definim

$$\varepsilon = \cos \theta + i \sin \theta$$
.

Este ușor de văzut că primele n puteri ale lui  $\varepsilon$ ,

$$1, \varepsilon, \varepsilon^2, \varepsilon^3, \dots, \varepsilon^{n-1},$$

date de formula

$$z_k = \varepsilon^k = \cos k\theta + i\sin k\theta,$$

sunt distincte și sunt vârfurile unui poligonului regulat cu n laturi înscris în cercul unitate. Deoarece pentru orice  $k \in \{0, 1, 2, \dots, n-1\}$  avem

$$z_k^n = \cos nk\theta + i\sin nk\theta = \cos 2k\pi + i\sin 2k\pi = 1,$$

deducem că mulțimea

$$U_n = \{1, \varepsilon, \varepsilon^2, \varepsilon^3, \dots, \varepsilon^{n-1}\}$$

este formată din cele n soluții în  $\mathbb C$  ale ecuației

$$z^n = 1$$
.

 $U_n$  se numește mulțimea rădăcinilor de ordin n ale unității și are o structură de grup în raport cu înmulțirea. Puterile lui  $\varepsilon$  se repetă din n în n, mai precis avem

$$\varepsilon^k \varepsilon^h = \varepsilon^{k+h \pmod n}$$

și prin urmare aplicația  $\varepsilon^k \to k$  este un izomorfism între  $(U_n, \cdot)$  și grupul  $(\mathbb{Z}_n, +)$  al claselor de resturi modulo n.

## §4. Conjugatul unui număr complex

Pentru a efectua împărțirea a două numere complexe sub formă algebrică avem nevoie de operația de conjugare.

Conjugatul lui z=x+iy este  $\bar{z}=x-iy$  și are proprietatea esențială

$$z\bar{z} = x^2 + y^2 = |z|^2 \in \mathbb{R}.$$

Operația de conjugare (adică aplicația  $z \to \bar{z}$ ) reprezentă trecerea de la un punct la simetricul său în raport cu axa reală, prin urmare conjugarea păstrează operațiile:

$$\overline{z_1 + z_2} = \overline{z}_1 + \overline{z}_2,$$

$$\overline{z_1 - z_2} = \overline{z}_1 - \overline{z}_2,$$

$$\overline{z_1}\overline{z}_2 = \overline{z}_1\overline{z}_2,$$

$$\overline{z_1/z}_2 = \overline{z}_1/\overline{z}_2.$$

In sfârșit, pentru z = x + iy avem

$$\operatorname{Re} z = x = \frac{z + \overline{z}}{2}$$
 și  $\operatorname{Im} z = y = \frac{z - \overline{z}}{2i}$ .

Este util de ținut minte că, dacă |z| = 1 atunci  $\bar{z} = \frac{1}{z}$ .

Să observăm că pentru oricare trei puncte  $z_1$ ,  $z_2$  și  $z_3$  necoliniare, triunghiurile  $\Delta z_1 z_2 z_3$  și  $\Delta \overline{z}_1 \overline{z}_2 \overline{z}_3$  sunt totdeauna congruente, fără ca ele să poată fi suprapuse numai prin prin translații și rotații.

# §5. Împărțirea numerelor complexe.

Sub formă algebrică, împărțirea a două numere complexe se efectuează prin amplificare cu conjugatul numitorului:

$$\frac{a+ib}{x+iy} = \frac{(a+ib)(x-iy)}{(x+iy)(x-iy)} = \frac{ax+by}{x^2+y^2} + i\frac{bx-ay}{x^2+y^2}.$$

După cum rezultă imediat din proprietățile înmulțirii, raportul a două numere complexe sub formă trigonometrică,  $z_1 = \rho_1(\cos\theta_1 + i\sin\theta_1) \neq 0$  și  $z_2 = \rho_2(\cos\theta_2 + i\sin\theta_2)$  este

$$\frac{z_2}{z_1} = \frac{\rho_2}{\rho_1} (\cos(\theta_2 - \theta_1) + i\sin(\theta_2 - \theta_1)).$$

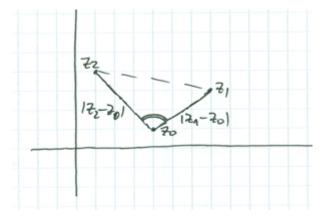
Deducem că modulul raportului  $z_2/z_1$  este raportul lungimilor vectorilor  $z_2$  și  $z_1$  iar argumentul raportului  $z_2/z_1$  este unghiul  $\widehat{z_10z_2}$  dintre cei doi vectori.

O interpretare remarcabilă vom avea într-un triunghi  $\Delta z_0 z_1 z_2$  în care, dacă ținem cont că diferențele  $z_2 - z_0$  și  $z_1 - z_0$  sunt laturi, avem

$$\left| \frac{z_2 - z_0}{z_1 - z_0} \right| = \frac{|z_2 - z_0|}{|z_1 - z_0|} = \frac{Z_0 Z_2}{Z_0 Z_1}$$

şi

$$\arg \frac{z_2 - z_0}{z_1 - z_0} = \widehat{Z_1 Z_0 Z_2}.$$



Reţinem: raportul a două laturi este numărul complex care are modulul egal cu raportul lungimilor laturilor şi argumentul egal cu unghiul dintre cele două laturi. Deducem de aici că triunghiurile (orientate)  $\Delta z_0 z_1 z_2$  şi  $\Delta z_0' z_1' z_2'$  sunt asemenea dacă şi numai dacă

$$\frac{z_2' - z_0'}{z_1' - z_0'} = \frac{z_2 - z_0}{z_1 - z_0}$$

sau

$$\frac{z_2' - z_0'}{z_1' - z_0'} = \frac{\overline{z}_2 - \overline{z}_0}{\overline{z}_1 - \overline{z}_0}.$$

În primul caz spunem că triunghiurile sunt *direct-asemenea*, iar în al doilea caz spunem că sunt *invers-asemenea*.

Punctele  $z_0$ ,  $z_1$  și  $z_2$  sunt coliniare când unghiul  $\widehat{Z_1Z_0Z_2}$  are 0 sau  $\pi$  radiani, deci atunci când raportul celor două laturi,

$$\frac{z_2 - z_0}{z_1 - z_0} = \lambda,$$

are argumentul 0 sau  $\pi$  și, prin urmare, este număr real. Deducem de aici caracterizarea: punctul  $z_2$  care împarte segmentul  $z_0z_1$  în raportul

$$\lambda = \frac{|z_2 - z_0|}{|z_1 - z_0|}$$

este dat de egalitatea

$$\lambda = \frac{z_2 - z_0}{z_1 - z_0},$$

și, prin urmare,

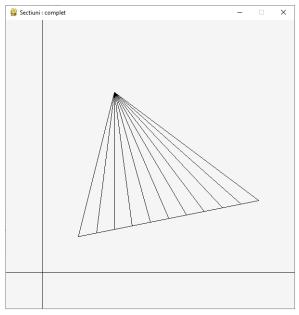
$$z_2 = z_0 + \lambda (z_1 - z_0).$$

Urmează că dreapta determinată de două puncte distincte,  $z_0$  și  $z_1$ , admite reprezentarea parametrică

$$z = z_0 + t(z_1 - z_0), t \in \mathbb{R}.$$

Ca aplicație, următorul program secționează triunghiul  $\Delta abc$  în zece felii de arii egale:

```
import ComplexPygame as C
import Color
def Sectiuni():
    def Sectioneaza(a, b, c, nrSectoare):
        C.drawLine(b, c, Color.Black)
        for k in range(nrSectoare + 1):
            C.drawLine(a, b + k * (c - b) / nrSectoare, Color.Black)
    C.setXminXmaxYminYmax(-1, 7, -1, 7)
    C.fillScreen()
    C.setAxis()
    a = 2 + 5j
    b = 1 + 1j
    c = 6 + 2j
    Sectioneaza(a, b, c, 10)
if __name__ == '__main__':
    C.initPygame()
    C.run(Sectiuni)
```



§6. Produsul scalar.

Fie  $z_1 = x_1 + iy_1$  şi  $z_2 = x_2 + iy_2$  afixele punctelor  $Z_1$  şi  $Z_2$ . După cum ştim, prin produsul scalar al vectorilor  $\overrightarrow{OZ_1}$  şi  $\overrightarrow{OZ_2}$  se înțelege numărul real

$$\overrightarrow{OZ_1} \cdot \overrightarrow{OZ_2} = ||OZ_1|| ||OZ_2|| \cos \triangleleft Z_1 O Z_2$$

și se calculează pe coordonate cu formula

$$\overrightarrow{OZ_1} \cdot \overrightarrow{OZ_2} = x_1 x_2 + y_1 y_2.$$

Din acest motiv, vom defini  $produsul\ scalar$ al numerelor complexe  $z_1$  și  $z_2$  prin

$$\langle z_1, z_2 \rangle = x_1 x_2 + y_1 y_2 = \operatorname{Re} z_1 \bar{z}_2 = \frac{1}{2} (z_1 \bar{z}_2 + \bar{z}_1 z_2).$$

Următoarele proprietăți ale produsului scalar sunt evidente:

- $\bullet$   $\langle z, z \rangle = |z|^2$
- $\bullet < u, v > = < v, u >$
- $\bullet$  < z, u + v >=< z, u > + < z, v >
- $\bullet < \lambda u, v > = \lambda < u, v > = < u, \lambda v >, \forall \lambda \in \mathbb{R}.$
- $\bullet < z_1, z_2 >= 0 \Leftrightarrow OZ_1 \perp OZ_2$
- $\bullet$   $< uz, vz >= |z|^2 < u, v >$

Produsul scalar este util la caracterizarea perpendicularității: dacă A, B, C și D au afixele a, b, c și d, atunci

$$AB \perp CD \Leftrightarrow < b-a, d-c> = 0 \Leftrightarrow \frac{b-a}{d-c} = \lambda i, \lambda \in \mathbb{R}.$$

**Exemplu.** Fie H ortocentrul și O centrul cercului circumscris triunghiului  $\Delta ABC$ . Arătați că între afixele h, o, a, b și c ale acestor puncte are loc relația

$$h = a + b + c - 2o.$$

Rezolvare Fie  $\tilde{h} = a + b + c - 2o$ . Din

$$<\tilde{h}-a,b-c>=<(b-o)+(c-o),(b-o)-(c-o)>=|b-o|^2-|c-o|^2=0,$$

rezultă că  $\tilde{H}$  se află pe înălțimea din A a triunghiului  $\Delta ABC$ . Din simetria relațiilor, rezultă că  $\tilde{H}$  este pe oricare înălțime, deci este ortocentrul triunghiului.

#### §7. Transformări geometrice.

Identificând în continuare  $\mathbb{C}$  cu mulțimea punctelor unui plan, prin figură geometrică vom înțelege, în cele ce urmează, o mulțime oarecare F de numere complexe, prin transformare geometrică o aplicație  $T:\mathbb{C}\to\mathbb{C}$ , iar prin transformata figurii F mulțimea formată din transformatele punctelor lui F:

$$F' = T(F) = \{z' = T(z), z \in F\}.$$

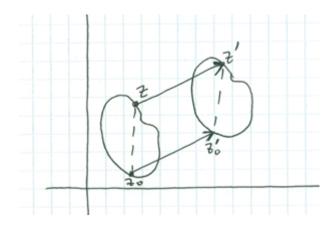
Pe baza interpretării geometrice a operațiilor cu numere complexe, avem următoarele caracterizări ale transformărilor întâlnite în geometria planului.

§7.1. Translația. Dorim să translatăm o figură F astfel încât un punct fixat  $z_0 \in F$  să ajungă într-un  $z'_0$  fixat în F'. Fie  $z \in F$  și  $z' \in F'$  transformatul său. Vectorii  $\overrightarrow{zz'}$  și  $\overrightarrow{z_0z'_0}$  trebuie să fie egali, deci  $z' - z = z'_0 - z_0$ , de unde rezultă  $z' = z + (z'_0 - z_0)$ .

In concluzie, transformarea  $T:\mathbb{C}\to\mathbb{C}$  dată de

$$T(z) = z + (z'_0 - z_0), \ z \in \mathbb{C},$$

este translația de vector  $\overrightarrow{z_0}\overrightarrow{z_0}$ .

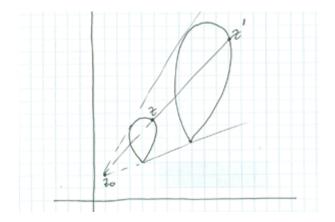


§7.2. Omotetia. Fixăm un punct  $z_0 \in \mathbb{C}$  şi un număr real  $\lambda > 0$ . Fiind dată o figură F, dorim să o "mărim la scară" cu factorul  $\lambda$  relativ la centrul  $z_0$ . Fie  $z \in F$  şi  $z' \in F'$  transformatul său. Cerem ca punctele  $z_0$ , z şi z' să fie coliniare şi raportul segmentelor  $z_0z'$  şi  $z_0z$  să fie  $\lambda$ , de unde rezultă că  $z' = z_0 + \lambda(z - z_0)$ .

In concluzie, transformarea  $T:\mathbb{C}\to\mathbb{C}$  dată de

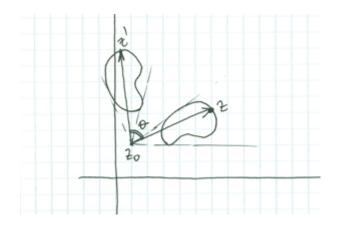
$$T(z) = z_0 + \lambda(z - z_0), \ z \in \mathbb{C},$$

cu  $\lambda \in \mathbb{R}_+^*$ , este omotetia de centru  $z_0$  şi raport  $\lambda$ .



§7.3. Rotația. Dorim să rotim o figură F în jurul unui punct fix  $z_0 \in \mathbb{C}$  cu un unghi  $\theta$ . Considerăm un  $z \in F$ , notăm cu  $z' \in F'$  transformatul său şi definim numărul complex  $\omega$  prin

$$\omega = \frac{z' - z_0}{z - z_0}.$$



Avem

$$|\omega| = \frac{|z' - z_0|}{|z - z_0|} = 1$$

şi

$$\arg = \widehat{z'z_0z} = \theta = \text{const.},$$

de unde rezultă că  $\omega = \cos \theta + i \sin \theta$ .

 $Rotația de centru z_0 și unghi <math display="inline">\theta$ este dată de transformarea  $T:\mathbb{C} \to \mathbb{C}$  definită de

$$T(z) = z_0 + \omega(z - z_0), \ z \in \mathbb{C},$$

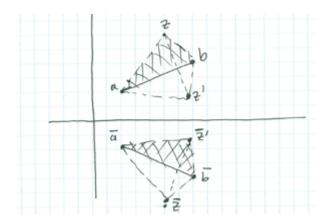
 $cu \omega = \cos \theta + i \sin \theta.$ 

§7.4. Simetria față de un punct. Punctul z' este simetricul lui z față de  $z_0$  dacă  $z' - z_0 = -(z - z_0)$  și, prin urmare,

$$T(z) = 2z_0 - z, \ z \in \mathbb{C},$$

este simetria față de punctul  $z_0$ .

§7.5. Simetria față de o dreaptă. Fie  $d_{ab}$  dreapta determinată de două puncte distincte a și b din  $\mathbb{C}$ . Dorim să determinăm simetricul z' al unui punct z față de dreapta  $d_{ab}$ .



Considerăm conjugatele  $\bar{a},\ \bar{b},\ \bar{z}$  și  $\bar{z'}$  care, după cum știm, sunt simetricele punctelor  $a,\ b,\ z$  și z' față de axa reală. Din egalitatea

$$\frac{z'-a}{b-a} = \frac{\bar{z} - \bar{a}}{\bar{b} - \bar{a}},$$

dată de congruența triunghiurilor  $\Delta az'b$  și  $\Delta \bar{a}\bar{z}\bar{b}$ , obținem mai departe

$$z' = a + \frac{b-a}{\bar{b} - \bar{a}}(\bar{z} - \bar{a}).$$

În concluzie, simetria față de dreapta determinată de punctele a și b este transformarea  $T:\mathbb{C}\to\mathbb{C}$  dată de

$$T(z) = a + \omega(\overline{z} - \overline{a}), \ z \in \mathbb{C},$$

cu 
$$\omega = \frac{b-a}{\overline{b}-\overline{a}}$$
.

§7.6. Asemănarea. Fie  $\lambda$  un număr real strict pozitiv. Numim asemănare de raport  $\lambda > 0$  o transformare  $T : \mathbb{C} \to \mathbb{C}$ , cu proprietatea

$$|T(z_1) - T(z_2)| = \lambda |z_1 - z_2|,$$

pentru orice  $z_1, z_2 \in \mathbb{C}$ . Dacă  $\lambda = 1$ , spunem că T este o *izometrie*.

Se știe că orice izometrie poate fi scrisă ca o compunere formată dintr-o translație, o rotație și, eventual, o simetrie față de o dreaptă. Mai departe, orice asemănare poate fi scrisă ca o compunere dintre o izometrie și o omotetie.

Este ușor de văzut că, în planul complex, orice asemănare este de forma

$$T(z) = a + \omega z$$
,

sau

$$\widetilde{T}(z) = a + \omega \overline{z},$$

cu a și  $\omega \neq 0$  numere complexe oarecare, unde  $\lambda = |\omega| > 0$  este raportul de asemănare.

Spunem că T este o  $asemănare\ directă$ , o asemănare care păstrează mărimea unghiurilor, în timp ce  $\widetilde{T}$  este o  $asemănare\ inversă$ , deoarece inversează semnul mărimii unghiurilor.

De exemplu, simetria față de o dreapă este o  $izometrie\ inversă$ . Într-adevăr, simetria față de dreapta ab are forma

$$T(z) = a + \omega(\overline{z} - \overline{a}) = (a - \omega \overline{a}) + \omega \overline{z}, \forall z \in \mathbb{C},$$

unde 
$$\omega = \frac{b-a}{\overline{b}-\overline{a}}$$
 are modulul  $|\omega| = 1$ .

Este clar că asemănările duc triunghiuri în triunghiuri asemenea și, în consecință, transformă poligoane în poligoane asemenea. Din acest motiv, două figuri  $F, F' \subset \mathbb{C}$  se numesc figuri asemenea, (direct-asemenea sau invers-asemenea), dacă există o asemănare T, (directă sau inversă), astfel încât T(F) = F'.

Orice pereche de triunghiuri asemenea  $\Delta z_0 z_1 z_2 \sim \Delta u_0 u_1 u_2$  determină în mod unic o asemănare T astfel încât  $T(z_0) = u_0$ ,  $T(z_1) = u_1$  şi  $T(z_2) = u_2$ . De fapt transformarea T este determinată, până la sensul direct sau invers, de oricare pereche de segmente care se corespund.

**Teoremă.** Fiind date punctele  $z_1 \neq z_2$  şi  $u_1 \neq u_2$ , există o unică asemănare directă T astfel încât  $T(z_1) = u_1$  şi  $T(z_2) = u_2$  şi o unică asemănare inversă  $\widetilde{T}$  astfel încât  $\widetilde{T}(z_1) = u_1$  şi  $\widetilde{T}(z_2) = u_2$ .

**Demonstrație**. Fie z un punct necoliniar cu  $z_1z_2$ . Notăm u=T(z). Asemănarea directă T se determină din condiția ca triunghiul  $\Delta uu_1u_2$  să fie direct asemenea cu  $\Delta zz_1z_2$ , condiție care, după cum am văzut la interpretarea geometrică a împărțirii numerelor complexe, înseamnă

$$\frac{u-u_1}{u_2-u_1} = \frac{z-z_1}{z_2-z_1},$$

de unde urmează că

$$T(z) = u_1 + \frac{u_2 - u_1}{z_2 - z_1}(z - z_1).$$

Observăm că  $T(z)=a+\omega z$  cu  $\omega=\frac{u_2-u_1}{z_2-z_1}$  și  $a=u_1-\omega z_1,$  deci T este o asemănare directă.

Asemănarea inversă  $u = \widetilde{T}(z)$  se determină din condiția ca triunghiul  $\Delta uu_1u_2$  să fie invers-asemenea cu  $\Delta zz_1z_2$ . Aceasta însemnă că  $\Delta uu_1u_2$  este direct-asemenea cu  $\Delta \overline{z}\overline{z}_1\overline{z}_2$ , de unde avem

$$\frac{u-u_1}{u_2-u_1} = \frac{\bar{z}-\bar{z}_1}{\bar{z}_2-\bar{z}_1},$$

şi, prin urmare,

$$\widetilde{T}(z) = u_1 + \frac{u_2 - u_1}{\overline{z}_2 - \overline{z}_1} (\overline{z} - \overline{z}_1).$$

În final, observăm că  $\widetilde{T}(z) = a + \omega \overline{z}$ , cu  $\omega = \frac{u_2 - u_1}{\overline{z}_2 - \overline{z}_1}$  și  $a = u_1 - \omega \overline{z}_1$ , deci  $\widetilde{T}$  este o asemănare inversă.