## Лабораторная работа N°3.

# Многослойные сети. Алгоритм обратного распространения ошибки.

Выполнила: Михеева Кристина Олеговна

Группа М8О-407Б-20

Вариант: 15

#### Цель работы

Целью работы является исследование свойств многослойной нейронной сети прямого распространения и алгоритмов ее обучения, применение сети в задачах классификации и аппроксимации функции.

#### Ход работы

#### Задание 1

Использовать многослойную нейронную сеть для классификации точек в случае, когда классы не являются линейно разделимыми.

Для начала извлечем некоторые библиотеки, которые помогут нам в выполнении данной работы. Для построение графика нам понадобится библиотека - *matplotlib*, для выполнение операций с массивами мы подключим - *numpy*, а также библиотеку для обучния нейронных сетей - *torch* 

```
import numpy as np
import pandas as pd
import torch.nn as nn
import torch
import matplotlib.pyplot as plt
from sklearn.model_selection import train_test_split
from torch.utils.data import Dataset, DataLoader
from sklearn.metrics import mean_squared_error

from itertools import product
```

Запишем параметры в словари трех алгебраических линий. У меня варианте предствлены два эллипса и одна парабола.

```
ellipsel = dict(
a = 0.4, #большая полуось эллипса
```

```
b = 0.15, #большая полуось эллипса
    alpha = np.pi/6, #угол пороврота
    x0 = 0, #координата параллельного переноса по x0
    y0 = 0 #координата параллельного переноса по y0
)
ellipse2 = dict(
    a = 0.7,
    b = 0.5,
    alpha = np.pi/3,
    x0 = 0,
    y0 = 0
)
parabola params = dict(
    p = 1, #параметр параболы
    alpha = np.pi/2,
    x0 = 0,
    y0 = -0.8
)
t el = np.linspace(0, 2*np.pi, int(2*np.pi/0.025)) #параметр генерации
точек для параметрического уравнения линии в канонической с истеме
координат для эллипсов
t pr = np.linspace(-1, 1, int(2/0.025)) #параметр генерации точек для
параметрического уравнения линии в канонической с истеме координат для
параболы
```

Генерируем точки алгебраических линий с помощью параметричечких уравнений в канонической системе координат.

```
# Уравнение эллипса в параметрическом виде.

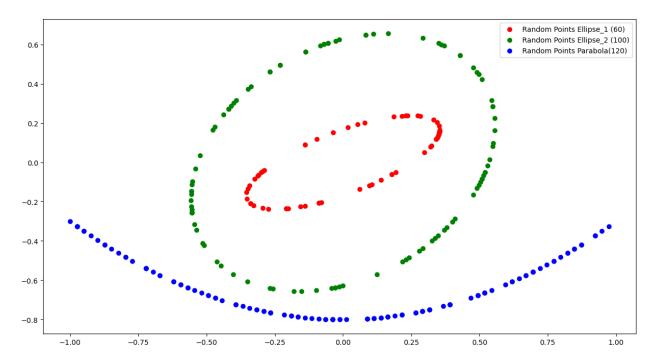
def ellipse(a, b, alpha, x0, y0):
    t = np.linspace(0, 2*np.pi, int(2*np.pi/0.025))
    x = a * np.cos(t) * np.cos(alpha) - b * np.sin(t) * np.sin(alpha)
+ x0
    y = a * np.cos(t) * np.sin(alpha) + b * np.sin(t) * np.cos(alpha)
+ y0
    return x, y

# Уравнение параболы в параметрическом виде.

def parabola(p, alpha, x0, y0):
    t = np.linspace(-1, 1, int(2/0.025))
    x = (t**2/(2*p)) * np.cos(alpha) - t*np.sin(alpha) + x0
    y = (t**2/(2*p)) * np.sin(alpha) + t*np.cos(alpha) + y0
    return x, y
```

Выведим как изначально построились точки с выборкой 60, 100, 120 для трех классов соотвесвенно.

```
figure = plt.figure(figsize=(15, 8))
# Генерация 60 случайных точек на графике ellipsel
ell x, ell y = ellipse(ellipse1["a"], ellipse1["b"],
ellipse1["alpha"], ellipse1["x0"], ellipse1["v0"])
random indices ell = np.random.choice(len(t el), 60)
random x el1, random y el1 = el1 x[random indices el1],
ell v[random indices ell]
plt.scatter(random_x_el1, random_y_el1, c='r', label='Random Points
Ellipse 1 (60)', marker='o')
# Генерация 100 случайных точек на графике ellipse2
el2 x, el2 y = ellipse(ellipse2["a"], ellipse2["b"],
ellipse2["alpha"], ellipse2["x0"], ellipse2["y0"])
random indices el2 = np.random.choice(len(t el), 100)
random x el2, random y el2 =
el2 x[random indices el2],el2 y[random indices el2]
plt.scatter(random x el2, random y el2, c='g', label='Random Points
Ellipse 2 (100)', marker='o')
#Генерация 120 случайных точек на графике parabola
pr_x, pr_y = parabola(parabola_params['p'], parabola_params['alpha'],
parabola params['x0'], parabola params['y0'])
random indices pr = np.random.choice(len(t pr), 120)
random x pr, random y pr = pr x[random indices pr],
pr y[random indices pr]
plt.scatter(random x pr, random y pr, c='b', label='Random Points
Parabola(120)', marker='o')
plt.legend()
plt.show()
```



Разабьем данные на тренировачные(70%), контрольные(20%) и тестовые(10%) знакчения.

```
# Списки данных и меток для каждой из трех частей
X = [np.vstack((random x ell, random y ell)).T,
np.vstack((random x el\overline{2}, random y el\overline{2})).T, np.vstack((random x pr,
random_y_pr)).T]
Y = [np.zeros(shape=(60,)), np.ones(shape=(100,)), 2 *
np.ones(shape=(120,))]
X_train, X_val, X_test, Y_train, Y_val, Y_test = [], [], [], [],
# Проходим по каждой части данных
for x, y in zip(X, Y):
    X_tr, X_te, Y_tr, Y_te = train_test_split(x, y, test_size=0.3,
random state=20)
    X_v, X_te, Y_v, Y_te = train_test_split(X_te, Y_te,
test size=0.33, random state=76)
    X train.append(X tr)
    X val.append(X v)
    X test.append(X te)
    Y train.append(Y tr)
    Y val.append(Y v)
    Y test.append(Y te)
# Объединяем все части данных
X train = np.vstack(X train)
Y train = np.concatenate(Y train)
X \text{ val} = \text{np.vstack}(X \text{ val})
```

```
Y_val = np.concatenate(Y_val)
X_test = np.vstack(X_test)
Y_test = np.concatenate(Y_test)
```

Класс **data** создает пользовательский набор данных для использования. Он конвертирует переданные массивы данных и меток в тензоры PyTorch и предоставляет методы **len** для получения длины набора данных и **getitem** для доступа к данным и меткам по индексу. Этот класс упрощает работу с данными при обучении моделей машинного обучения в PyTorch.

```
class data(Dataset):
    def __init__(self, X, Y):
        self.X = torch.from_numpy(X).float()
        self.Y = torch.from_numpy(Y).long()

def __len__(self):
        return self.X.shape[0]

def __getitem__(self, idx):
        return self.X[idx, :], self.Y[idx]
```

Получим три загрузчика данных: train\_loader для обучения, val\_loader для валидации и test\_loader для тестирования.

```
train_loader = DataLoader(dataset=data(X_train, Y_train),
shuffle=True, batch_size=32)
val_loader = DataLoader(dataset=data(X_val, Y_val), batch_size=32)
test_loader = DataLoader(dataset=data(X_test, Y_test), batch_size=1)
```

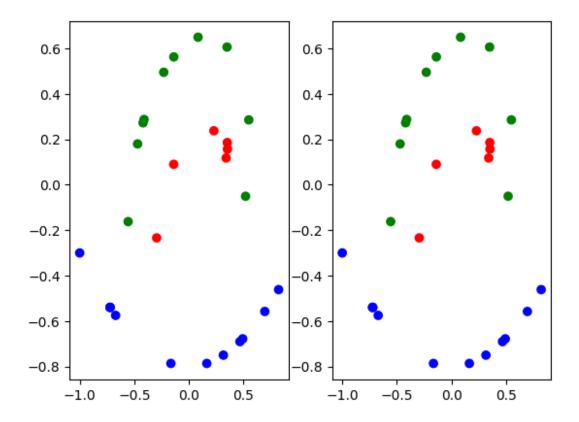
Создадим многослойную обучающую модель.

```
class Model(nn.Module):
    def init (self):
        super(). init ()
        self.hidden = nn.Linear(2, 20)
        self.act = nn.ReLU()
        self.output = nn.Linear(20, 3)
    def forward(self, x):
        x = self.hidden(x)
        x = self.output(self.act(x))
        return x
model = Model()
optimizer = torch.optim.Adam(model.parameters(), lr=3e-4)
criterion = nn.CrossEntropyLoss()
epochs = 1500
losses = []
total correct = 0
```

```
for epoch in range(epochs):
    for data, labels in train loader:
        loss = criterion(model(data), labels)
        optimizer.zero grad()
        loss.backward()
        optimizer.step()
        losses.append(loss.item())
    for data, labels in val loader:
        Y pred = torch.argmax(model(data), dim=1)
        is_correct = (Y_pred == labels)
        total correct += is correct.sum()
    Y pred = []
    for data, labels in test loader:
      Y pred.append(np.argmax(torch.squeeze(model(data),
dim=0).\overline{tolist()})
losses[-1]
0.1929435431957245
```

Построим графики с истинными и предсказанными метками.

```
fig, (ax1, ax2) = plt.subplots(1, 2)
# График с истинными метками (Y test)
colors true = []
for val in Y test:
    if val == 0:
        colors true.append('red')
    elif val == 1:
        colors true.append('green')
    else:
        colors_true.append('blue')
ax1.scatter(X_test[:, 0], X_test[:, 1], color=colors_true)
# График с предсказанными метками (Y pred)
colors pred = []
for val in Y pred:
    if val == 0:
        colors pred.append('red')
    elif val == 1:
        colors pred.append('green')
    else:
        colors pred.append('blue')
ax2.scatter(X_test[:, 0], X_test[:, 1], color=colors_true)
plt.show()
```

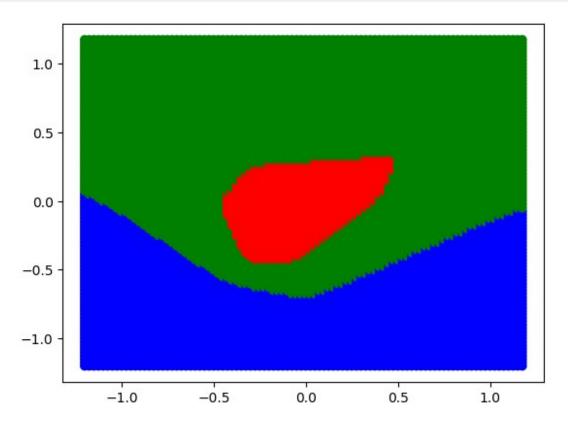


Построим на классификацию точек во всей области.

```
x = np.arange(-1.2, 1.2, 0.025)
combs = np.array(list(product(x, x)))
class test dataset(Dataset):
    def __init__(self, X):
        self.X = torch.from_numpy(X).float()
    def len (self):
        return self.X.shape[0]
    def getitem__(self, idx):
        return self.X[idx, :]
comb_loader = DataLoader(dataset=test_dataset(combs))
Y pred = []
for d in comb loader:
    Y pred.append(np.argmax(torch.squeeze(model(d), dim=0).tolist()))
colors = []
for val in Y_pred:
    if val == 0:
        colors.append('red')
    elif val == 1:
```

```
colors.append('green')
else:
    colors.append('blue')

plt.scatter(combs[:,0], combs[:,1], color=colors)
<matplotlib.collections.PathCollection at 0x7e4a30d3c4f0>
```

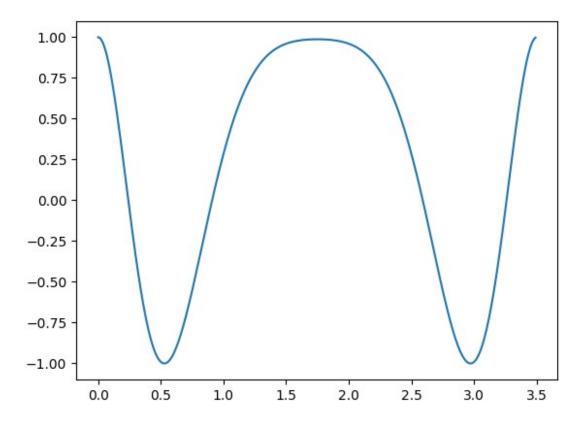


## Задание 2

Использовать многослойную нейронную сеть для аппроксимации функции. Произвести обучение с помощью одного из методов первого порядка.

Посторим график представленной нам функции.

```
h = 0.01
t = np.arange(0, 3.5, h)
x = np.cos((-2) * t ** 2 + 7 * t)
plt.plot(t, x)
print(len(t))
350
```



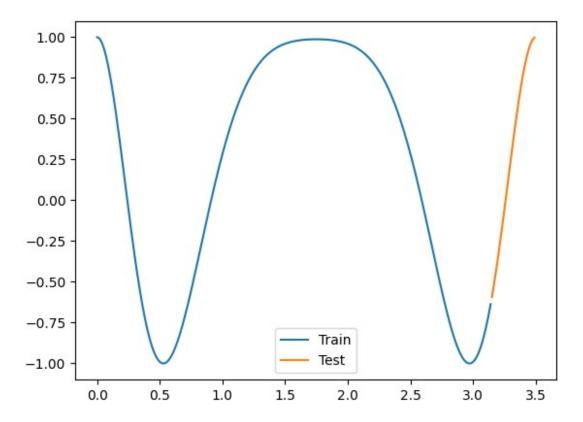
Разбиваем данные на тренироваочные и тестовые. Построим график.

```
train_size = int(len(t) * 0.9)

X_train = t[:train_size]
y_train = x[:train_size]
plt.plot(X_train, y_train, label='Train')

X_test = t[train_size:]
y_test = x[train_size:]

plt.plot(X_test, y_test, label = 'Test')
plt.legend()
plt.show()
```



Обучим модель. В качестве алгоритма обучения возьмем Adam (метод оптимизации 1 порядка)

```
# Создание более глубокой модели
class Model(nn.Module):
    def __init__(self):
        super(Model, self).__init__()
        self.fc1 = nn.Linear(1, 32)
        self.fc2 = nn.Linear(32, 16)
        self.fc3 = nn.Linear(16, 1)
    def forward(self, x):
        x = torch.relu(self.fc1(x))
        x = torch.relu(self.fc2(x))
        x = self.fc3(x)
        return x
model3 = Model()
loss func = nn.MSELoss()
optimizer = torch.optim.Adam(model3.parameters(), lr=0.01)
X train = torch.tensor(X train, dtype=torch.float32)
y_train = torch.tensor(y_train, dtype=torch.float32)
X_{\text{test}} = \text{torch.tensor}(X_{\text{test}}, \text{dtype=torch.float32})
for epoch in range(600):
```

```
optimizer.zero_grad()
outputs = model3(X_train.view(-1, 1))
loss = loss_func(outputs, y_train.view(-1, 1))
loss.backward()
optimizer.step()
```

Как можно заметить модель хорошо справилась с обучающей выборкрой, но совсем плохо с тестовой.

```
# Предсказание на обучающем наборе
y_pred_train = model3(X_train.view(-1, 1)).detach().numpy()

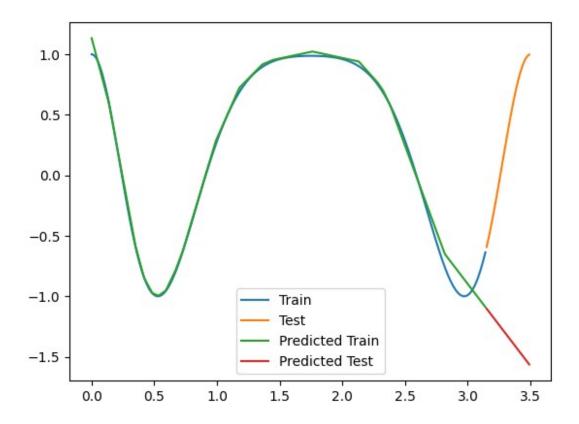
# Предсказание на тестовом наборе
y_pred_test = model3(X_test.view(-1, 1)).detach().numpy()

plt.plot(X_train, y_train, label='Train')
plt.plot(X_test, y_test, label='Test')

plt.plot(X_train, y_pred_train, label='Predicted Train')
plt.plot(X_test, y_pred_test, label='Predicted Test')

plt.legend()
plt.show()

# Вычисление и вывод RMSE
mse_train = mean_squared_error(y_train, y_pred_train)
mse_test = mean_squared_error(y_test, y_pred_test)
print(f'RMSE на обучающем наборе = {np.sqrt(mse_train)}')
print(f'RMSE на тестовом наборе = {np.sqrt(mse_test)}')
```



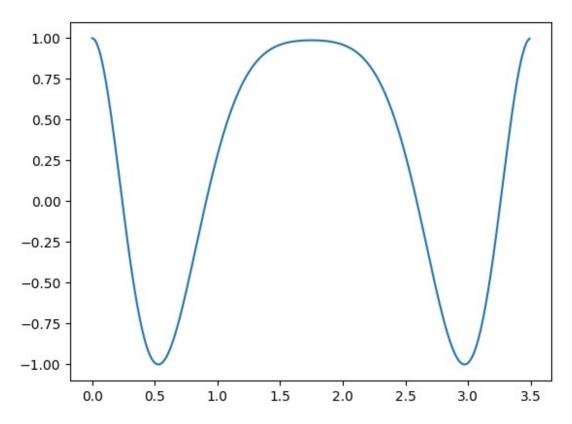
```
RMSE на обучающем наборе = 0.06667038798332214
RMSE на тестовом наборе = 1.7682040398792123
```

## Задание 3

Использовать многослойную нейронную сеть для аппроксимации функции. Произвести обучение с помощью одного из методов второго порядка.

```
h = 0.01
t = np.arange(0, 3.5, h)
x = np.cos( (-2) * t ** 2 + 7 * t)

plt.plot(t, x)
print(len(t))
350
```

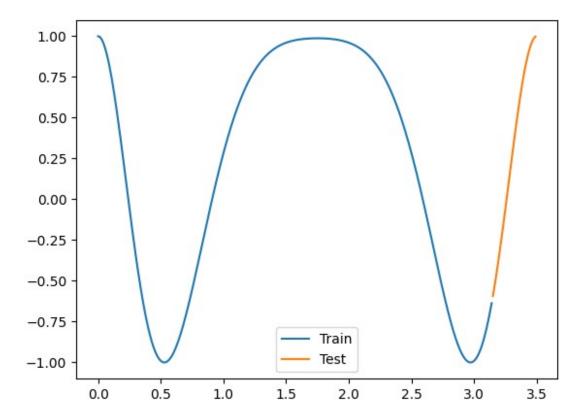


```
train_size = int(len(t) * 0.9)

X_train = t[:train_size]
y_train = x[:train_size]
plt.plot(X_train, y_train, label='Train')

X_test = t[train_size:]
y_test = x[train_size:]

plt.plot(X_test, y_test, label = 'Test')
plt.legend()
plt.show()
```



Так как в Pytorch нет методов оптимизации второго порядка, то перейдем на PyTorch-Ipopt.

Ipopt - это библиотека для численной оптимизации, которая предоставляет эффективные методы оптимизации внутренних точек для различных задач оптимизации, включая задачи линейного и нелинейного программирования.

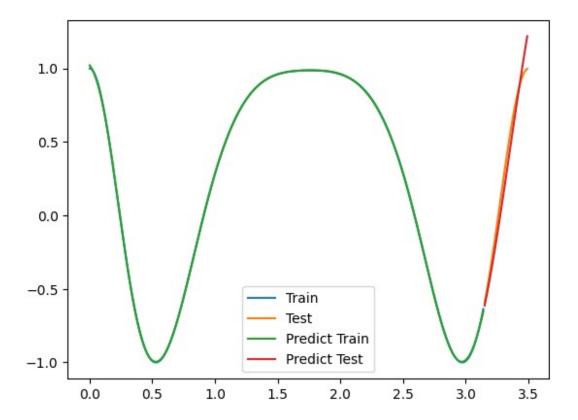
PyTorch-Ipopt - это обертка для библиотеки Ipopt, которая позволяет использовать Ipopt в среде PyTorch для оптимизации функций и моделей, представленных в виде вычислительных графов PyTorch.

```
class Model(torch.nn.Module):
    def __init__(self):
        super(Model, self).__init__()
        self.fc1 = torch.nn.Linear(1, 10)
        self.fc2 = torch.nn.Linear(10, 5)
        self.fc3 = torch.nn.Linear(5, 1)

def forward(self, x):
        x = torch.tanh(self.fc1(x))
        x = torch.tanh(self.fc2(x))
        x = self.fc3(x)
        return x

model = Model()
criterion = torch.nn.MSELoss()
optimizer = torch.optim.LBFGS(model.parameters(), lr=0.01)
```

```
def train(x, y):
    def closure():
        optimizer.zero grad()
        outputs = model(x)
        loss = criterion(outputs, y)
        loss.backward()
        return loss
    optimizer.step(closure)
def predict(x):
    with torch.no grad():
        model.eval()
        y pred = model(x)
        return y pred
X train = torch.tensor(X train, dtype=torch.float32).view(-1, 1)
y train = torch.tensor(y train, dtype=torch.float32).view(-1, 1)
for epoch in range(600):
    train(X train, y train)
X_{\text{test}} = \text{torch.tensor}(X_{\text{test}}, \text{dtype=torch.float32}).\text{view}(-1, 1)
y pred train = predict(X train).numpy()
y pred test = predict(X test).numpy()
<ipython-input-50-467f55086a9d>:1: UserWarning: To copy construct from
a tensor, it is recommended to use sourceTensor.clone().detach() or
sourceTensor.clone().detach().requires grad (True), rather than
torch.tensor(sourceTensor).
  X test = torch.tensor(X test, dtype=torch.float32).view(-1, 1)
plt.plot(X_train, y_train, label='Train')
plt.plot(X_test, y_test, label='Test')
plt.plot(X_train, y_pred_train, label='Predict Train')
plt.plot(X test, y pred test, label='Predict Test')
plt.legend()
plt.show()
mse_train = ((y_train - y_pred_train) ** 2).mean()
mse test = ((y test - y pred test) ** 2).mean()
print(f'RMSE на обучающем наборе = {np.sqrt(mse train)}')
print(f'RMSE на тестовом наборе = {np.sqrt(mse test)}')
```



RMSE на обучающем наборе = 0.0038943032268434763 RMSE на тестовом наборе = 0.76273945325159

Как можно заметить у нас хорошо обучилась что и обучающая, что и тестовая выборка.

#### Вывод

Данной лабораторной работе было изучено построеное многослойной модели на PyTorch. Данные были разбиты на обучающую, валидативную и тестовую выобрку, можно заметить что моя обучающая модель неплохо классифицирует классы.

Далее было предложено апроксимировать функции с помощью метода оптимизации первого порядка и второго.

Для первого использовала метод Adam, где функция была поделина на обучающую и тестовую, после обучения модели вышло так, что тренировачная часть очень хорошо обучиласб, а тестовая вообще нет.

Для второго метода был использоан метод оптимизации L-BFGS(Квазиньютоновский метод), с помощью него модель обучилась дастаточно хорошо, что тренировочные и тестовые данные совпали достаточно точно.