0721

【AD変換チップの実装】

電子機器の部品

低い精度で自動的に生成された説明 3つ作成した.

【loopback】

1. デフォルトだとRaspberry Piはシリアルポートが無効になっているため, 設定を変更.

$ sudo raspi-config

からラズパイの設定を行い

$ ls -l /dev/ttyS\*

これを実行することで, /dev/配下に有効化したシリアルポートttyS0が使用可能になる.

➁ラズパイからのデータ(最終的にはAD変換させたセンサ値)を, 通信機器MONOSTICK

で送信し, そのデータを自らが受信する　→　loopback

グラフィカル ユーザー インターフェイス, テキスト

自動的に生成された説明

結果として、送受信することができたが、送信データを正しく、表示されていない.

以下がラズパイでの表示内容である.

（tx : 送信 , rx：受信）

グラフィカル ユーザー インターフェイス, テキスト

自動的に生成された説明

受信の際に16進数を表示できるようにする必要がある.

【スケジュール】

グラフィカル ユーザー インターフェイス, テキスト, メール

自動的に生成された説明