

БЕЛОРУССКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ
ФАКУЛЬТЕТ ПРИКЛАДНОЙ МАТЕМАТИКИ И ИНФОРМАТИКИ
КАФЕДРА ВЫЧИСЛИТЕЛЬНОЙ МАТЕМАТИКИ

Лабораторная работа 9

Применение многочлена Ньютона для интерполирования функции
Вариант 7

Выполнил:

Журик Никита Сергеевич

2 курс, 6 группа

Преподаватель:

Будник Анатолий Михайлович

Минск, 2019

Содержание

1. Постановка задачи	1
2. Алгоритм решения	1
3. Листинг программы	1
4. Вывод программы	2
5. Выводы	3

1. Постановка задачи

1. При помощи построения многочлена Ньютона выполнить интерполирование данной функции $f(x)$;
2. Вычислить теоретическую оценку и действительную невязку интерполирования;
3. Проанализировать результаты и сравнить с методом наименьших квадратов и многочленом Лагранжа.

2. Алгоритм решения

- Рассмотрим интерполирование исходной функции $f(x) = 1.7e^{-x} - 0.7\ln x$ алгебраическим многочленом степени не выше n : $P_n(x) = \sum_{i=0}^n c_i x^i$ на сетке узлов $x_i = 1 + ih, i = \overline{1, 10}, h = \frac{1}{10}$.
- Для построения многочлена введём аппарат разделённых разностей. Разделённая разность k -го порядка определяется следующим образом:

$$f(x_i, \dots, x_{i+k}) = \frac{f(x_{i+1}, \dots, x_{i+k}) - f(x_i, \dots, x_{i+k-1})}{x_{i+k} - x_i}$$

Тогда воспользуемся формулой Ньютона для интерполяционного многочлена:

$$P_n(x) = f(x_0) + (x - x_0)f(x_0, x_1) + \dots + (x - x_0) \dots (x - x_{n-1})f(x_0, \dots, x_n) \quad (1)$$

- Для априорной оценки точности интерполирования воспользуемся формулой остатка интерполирования в форме Ньютона:

$$r_n(x) = f(x, x_0, \dots, x_n)\omega_{n+1}(x) \quad (2)$$

3. Листинг программы

Для реализации алгоритма был использован Python и библиотеки numpy и matplotlib.

```
#Newton.py

import numpy as np
from math import exp, log, factorial
import matplotlib.pyplot as plt

a = 1.0
b = 2.0
N = 10
delta = (b - a) / N
alpha = 1.7

points = [a + i * delta for i in range(N + 1)]

def f(x):
    return alpha * exp(-x) + (1 - alpha) * log(x)

def omega(k, x):
    global points
    result = 1
    for i in range(N + 1):
        if i != k:
            result *= (x - points[i])
    return result

def buildDiffs(points, f):
    A = np.zeros((N + 1, N + 2), dtype=np.double)
    for i in range(N + 1):
        A[i][0] = points[i]
        A[i][1] = f(points[i])
```

```

    for j in range(2, N + 2):
        for i in range(j - 1, N + 1):
            A[i][j] = (A[i][j - 1] - A[i - 1][j - 1]) / (A[i][0] - A[i - 1][0])
    return A

def prod(i, points):
    return lambda x: np.prod(np.array([(x - points[j]) for j in range(i)], dtype=np.double))

def getSolution(diffs, points):
    return lambda x: np.sum(np.array([diffs[i][i + 1] * prod(i, points)(x) for i in range(N + 1)],
                                     dtype=np.double))

def xDiff(x, diffs, points, n):
    if n == 0:
        return (f(points[0]) - f(x)) / (points[0] - x)
    return (diffs[n][n + 1] - xDiff(x, diffs, points, n - 1)) / (points[n] - x)

def deficiency(x, diffs):
    return omega(N + 1, x) * xDiff(x, diffs, points, N)

def plotDifference(samples, solution):
    space = np.linspace(a, b, samples)
    plt.plot(space, np.zeros(np.shape(space)))
    plt.plot(space, np.array([solution(x) - f(x) for x in space], dtype=np.double))
    plt.savefig("NewtonDiff.png")
    plt.show()

if __name__ == "__main__":
    A = buildDiffs(points, f)
    solution = getSolution(A, points)

    check = [points[0] + delta / 2.6,
              points[5] + delta / 2.6,
              points[9] + delta / 2.6]

    [print("Pn({0}) = {1}".format(x, solution(x))) for x in check]
    print()
    [print("rn({0}) = {1}".format(x, solution(x) - f(x))) for x in check]
    print()

    space = np.linspace(a, b, 1000)
    print("Real deficiency on whole interval: " +
          str(np.max(np.abs(np.array([(solution(x) - f(x)) for x in space], dtype=np.double)))))
    print()

    print("Expected deficiency in control points: " +
          str(np.max(np.abs(np.array([(deficiency(x, A)) for x in check], dtype=np.double)))))
    print()
    print("Real deficiency on control points: " +
          str(np.max(np.abs(np.array([(solution(x) - f(x)) for x in check], dtype=np.double)))))

    plotDifference(1000, solution)

```

4. Вывод программы

```

Pn(1.0384615384615385) = 0.5753798661146216
Pn(1.5384615384615385) = 0.06346095167693704
Pn(1.9384615384615385) = -0.21865340262681887

rn(1.0384615384615385) = 4.978195078386705e-09
rn(1.5384615384615385) = -3.9230299564430027e-11
rn(1.9384615384615385) = -1.666099730401882e-09

```

Real deficiency on whole interval: $5.350829557215775e-09$

Expected deficiency in control points: $4.978195167117301e-09$

Real deficiency on control points: $4.978195078386705e-09$

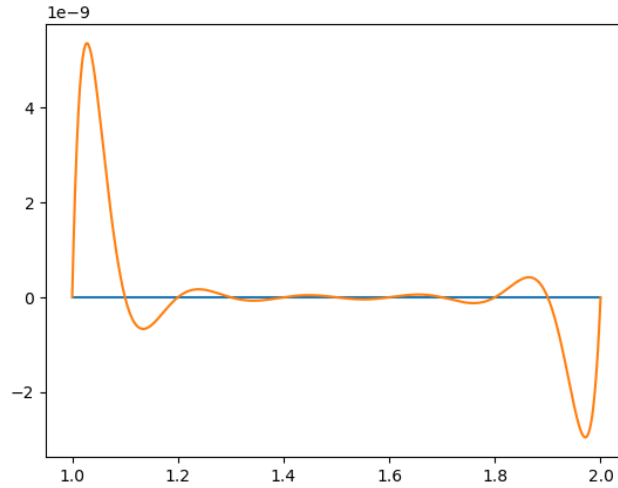


Рис. 1: Невязка интерполирования

5. Выводы

- При интерполировании при помощи многочлена Лагранжа был многочлен, интерполирующий исходную функцию на всём промежутке с точностью $r_{Lagr_{real}} = 5.350829113126565e-09$, а в контрольных точках - $r_{Lagr_{control}} = 4.9781948563421e-09$. При использовании многочлена Ньютона были получены следующие результаты: $r_{Newton_{real}} = 5.350829557215775e-09$, $r_{Newton_{control}} = 4.978195078386705e-09$. Нетрудно видеть, что данные значения практически совпадают, что следует из того, что эти методы являются различными способами построения одного и того же многочлена.
- Сравним многочлен Ньютона с МНК. В МНК невязка в контрольных точках составила $r_{LSQ_{control}} = 9.374749135870886e-06$, что значительно больше полученной как при использовании многочлена Лагранжа, так и при использовании многочлена Ньютона. Это связано с тем, что матрица Гильберта плохо обусловлена. Таким образом, посредством многочлена Лагранжа можно добиться большей точности, чем при приближении функции методом наименьших квадратов.
- Глядя на график невязки, можно заметить, что он совпадает с графиком невязки при применении многочлена Лагранжа.