# Конспект по анализу за 3 семестр

Лектор: А. А. Лодкин Записал :ta<sub>x</sub>us

9 января 2017 г.

# Оглавление

1	Анализ	$\mathbf{B}$ K."					
	§ 1	Оценка приращения дифференцируемого отображения					
	$\S 2$	Частные производные высших порядков					
	§3	Обобщение бинома					
	$\S4$	«Многомерный» дифференциал высоких порядков. Формула Тейлора для					
		функций многих переменных					
	$\S 5$	Понятие экстремума, необходимое условие					
	§ 6	Про квадратичные формы					
	§ 7	Достаточное условие экстремума					
	§ 8	Полнота пространства $\mathbb{R}^n$					
	$\S 9$	Теорема о сжимающем отображении					
	§ 10	Метод Ньютона					
	§ 11	Теорема об обратном отображении(формулировка)	1				
	§ 12	Доказательство теоремы об обратимости	1				
	§ 13	Теорема о дифференцируемости обратного отображения	1				
	§ 14	Теорема о гладкости обратного отображения	1				
	§ 15	Гладкая зависимость корней многочлена от его коэффициентов	1				
	§ 16	Теорема о неявном отображении	1				
	§ 17	Функциональная зависимость системы функций	1				
	§ 18	Геометрический смысл ранга матрицы Якоби	1				
	§ 19	Три способа локального задания поверхности	1				
	$\S20$	Условный экстремум(нестрого)	1				
	§ 21	Доказательство теоремы об условном экстремуме	1				
2	Криволинейные интегралы						
	§ 1	<b>☆</b> Интеграл от дифференциальной формы по пути	1				
	§ 2	Точные формы	2				
	$\S 3$	Замкнутые формы	2				
	$\S 4$	Первообразная замкнутой формы вдоль пути	2				
	§ 5	<b>☆</b> Гомотопия путей	2				
9	Vorenza		2				
3		ексный анализ	2				
	§ 1 § 30	☆Интеграл от комплексной дифференциальной формы	$\frac{2}{2}$				
	•						
	§ 42 8 46	Классификация изолированных особых точек	2				
	§ 46	Вычисление вычетов в полюсах	2				
	§ 47	Вычисление интегралов с помощью вычетов	2				
	§ 55 8 56	Классические односвязные области. Теорема Римана	2				
	§ 56	Лемма Шварца	2				
	§ 57	Лемма о подгруппе группы автоморфизмов	2				
	§ 58	Автоморфизмы классических областей	2				
	Использ	ованная литература	2				

### $\Gamma$ лава 1: Анализ в $\mathbb{R}^n$

### §1 Оценка приращения дифференцируемого отображения

**Утверждение 1.** Пусть  $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ ,  $m \geqslant 2$ . Тогда формула Лагранжа

$$f(b) - f(a) = f'(c)(b - a)$$

не работает.

Е.д. Пусть

$$f(t) := (\cos t, \sin t), \ b - a = 2\pi$$

**Теорема 2** (об оценке приращения отображения). Пусть  $f: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ , G - выпуклое, f - дифференцируема,

$$\forall x \in G \ \|f'(x)\| \leqslant M$$

Tог $\partial a \ \forall a,b \in G \ \|f(b) - f(a)\| \leqslant M \|b - a\|$ 

□ «Окружим» исходную функцию:

$$F = \psi \circ f \circ \varphi$$

где <sup>2</sup>

$$\varphi: \mathbb{R} \to \mathbb{R}^n \qquad \qquad \varphi(t) := t(b-a) + a, \qquad \qquad t \in [0,1]$$
  
$$\psi: \mathbb{R}^m \to \mathbb{R} \qquad \qquad \psi(y) := \langle y, \ell \rangle, \qquad \qquad \ell = f(b) - f(a)$$

Заметим, что F — обычная вещественнозначная функция. Так что для неё работает формула Лагранжа:

$$\exists c \in [0,1] \colon F(1) - F(0) = F'(c)(1-0) = F'(c)$$

Тогда из свойств нормы (по ходу дела обозначим  $\varphi(c)$  за x):

$$||F'(c)|| = ||\psi'(f(x)) \cdot f'(x) \cdot \varphi'(c)|| \le ||\psi'(f(x))|| \cdot ||f'(x)|| \cdot ||\varphi'(c)||$$

Здесь тонкость в обозначениях. Производные — вроде матрицы, поэтому их нормы — что-то странное на первый взгляд. На самом деле смысл немного иной.

$$dL(x,h) = f'(x) \cdot h$$

Таким образом, дифференциал — неплохое линейное отображение. А под «нормой производной» имеется в виду норма соответствующего линейного отображения.

Теперь давайте что-нибудь скажем про эти нормы.

1. 
$$\varphi'(t) = (b - a) \Rightarrow \|\varphi'(c)\| = \|b - a\|$$

2. 
$$\psi(y) = \langle y, l \rangle, \|\psi\| = \|\ell\|$$

Так что

$$||F'(c)|| \leqslant M \cdot ||\ell|| \cdot ||b - a||$$

С другой стороны:

$$F(1) - F(0) = \psi(f(b)) - \psi(f(a)) = \langle f(b), \ell \rangle - \langle f(a), \ell \rangle = \langle \ell, \ell \rangle = ||\ell||^2$$

В итоге, совмещая оба выражения, приходим к утверждению теоремы.

 $<sup>\</sup>overline{\ ^2\mathrm{Bot}}$  тут как раз нужна выпуклость, иначе отрезок [a;b] может и не лежать в G

### § 2 Частные производные высших порядков

Определение 1. Пусть  $f\colon G\subset\mathbb{R}^n\to\mathbb{R},\, \forall\, x\in G\,\,\exists\, \partial^k_{i_1,\dots,i_k}f(x)$ . Тогда

$$\partial_{i_1,\dots,i_{k+1}}^{k+1} f(x) := \partial_{i_{k+1}} (\partial_{i_1,\dots,i_k}^k f)(x)$$

3амечание 1.  $C^p(G)$  — класс функций, определённых в G с непрерывной производной до p-го порядка включительно. Функции из  $C^1$  ещё называются гладкими.

**Теорема 1** (Зависимость производных *p*-го порядка от перестановки переменных). Пусть  $f \in C^p(G), x \in G$ . При этом

$$i = \{i_1, \dots, i_p \mid i_k \in \{1, \dots, n\}\}\$$
  

$$j = \{j_1, \dots, j_p \mid j_k \in \{1, \dots, n\}\}\$$
  

$$j = \pi(i)$$

Тогда  $\partial_i^p f(x) = \partial_i^p f(x)$ 

 $\square$  Сначала докажем всё для p=2, n=2, т. е.

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}$$

Пусть  $(x,y) \in G$ ,  $(x_0 + \Delta x, y) \in G$ ,  $(x,y + \Delta y) \in G$ ,  $(x + \Delta x, y + \Delta y) \in G$  Введём ещё 2 функции:

$$\varphi(t) = f(t, y + \Delta y) - f(t, y)$$
  
$$\psi(t) = f(x + \Delta x, t) - f(x, t)$$

Тогда  $\varphi(x+\Delta x)-\varphi(x)=\varphi'(c_1)\Delta x=W,\,c_1\in[x,x+\Delta x].$  При этом

$$W = \varphi'(x)\Delta x \Delta x \left(\frac{\partial f}{\partial x}(c_1, y + \Delta y) - \frac{\partial f}{\partial x}(c_1, y)\right) = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(c_1, c_2) \Delta x \Delta y, \ c_2 \in [y, y + \Delta y]$$

Аналогично

$$W = \frac{\partial^2 f}{\partial u \partial x}(c_3, c_4) \Delta x \Delta y, \ c_4 \in [y, y + \Delta y], c_3 \in [x, x + \Delta x]$$

По непрерывности второй производной f ( $f \in C^2$ )

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(c_1, c_2) \xrightarrow[\Delta y \to 0]{\Delta x \to 0} \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(c_3, c_4) \xrightarrow[\Delta y \to 0]{\Delta x \to 0} \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x, y)$$

По теореме о предельном переходе в равенствах : смешанные производные равны.

Теперь поймём, что делать в случае произвольных p, n.

Представим подстановку  $\pi$  как произведение транспозиций соседних элементов. Будем дальше разбираться с такими транспозициями.

Пусть  $\tau_k = (j, j+1)$ . Сначала посчитаем производные по  $x_1, \dots, x_{j-1} = i'$ . А теперь обозначим  $\widetilde{f} = \partial_{i'} f$ . По доказанному утверждению для двух переменных,  $\partial_{j,j+1} \widetilde{f} = \partial_{j+1,j} \widetilde{f}$ . А теперь продифференцируем это равенство по оставшимся переменным.

Таким образом, для произвольной транспозиции  $\tau_k = (j, j+1)$  верно утверждение теоремы. А значит, и для произвольной подстановки  $\pi = \prod_k \tau_k$  теорема верна.

Замечание 1. Тут важно, что  $f \in C^p(G)$ . Одной точки бы не хватило, мы ведь рассматриваем маленький параллелепипед в U(x) и используем одномерную теорему Лагранжа внутри него. А для неё нужна дифференцируемость на интервале.

### § 3 Обобщение бинома

«Обычный» бином Ньютона:

$$(a+b)^n = \sum_{k=0}^n C_n^k a^k b^{n-k}$$

Его нетрудно обобщить до полинома Ньютона

$$(a_1 + \dots + a_n)^p = \sum_{i_1=1}^n \sum_{i_2=1}^n \dots \sum_{i_p=1}^n a_{i_1} \dots a_{i_p} = \sum_{\substack{\alpha_i \in \{0,\dots,p\} \\ \sum \alpha_i = 1}} a_1^{\alpha_1} \dots a_n^{\alpha_n} \cdot C_{\alpha_1,\dots,\alpha_n}$$

Введём обозначения:

- $\bullet \ a = (a_1, \dots, a_n)$
- $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$  мультииндекс, по сути вектор индексов, для которого вводится своя куча обозначений, дабы упростить жизнь

1. 
$$\alpha + \beta = (\alpha_i + \beta_i)_{i=1}^n$$

2. 
$$|\alpha| = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i$$

3. 
$$\alpha! = \prod_{i=1}^n \alpha_i!$$

• 
$$a^{\alpha} = \prod_{i=1}^{n} a_i^{\alpha_i}$$

• 
$$\partial_{\alpha} = \partial_{\alpha_1, \dots, \alpha_n}^n = \frac{\partial^n f}{\partial x_{\alpha_1} \dots \partial x_{\alpha_n}}$$

• 
$$C_{\alpha} = C_{\alpha_1, \dots, \alpha_n}$$

Утверждение 1.  $C_{\alpha} = \frac{p!}{\alpha!}$ 

▼

 ${
m Hy}$ , это просто число перестановок с повторениями. Нужно взять по множителю из p скобок, причём перестановки одинаковых множителей входят в одно слагаемое. В итоге нужно делить общее число перестановок на число перестановок одинаковых множителей. А дальше можно сказать, что в каждое слагаемое входит каждый множитель, просто некоторые в нулевой степени.

▲

# $\S 4$ «Многомерный» дифференциал высоких порядков. Формула Тейлора для функций многих переменных

Определение 1. Пусть  $f \colon G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, f \in C^p(G)$ . Тогда

$$d^{p} f(x) := \sum_{1 \leqslant i_{1} \leqslant \cdots \leqslant i_{p} \leqslant n} \frac{\partial^{p} f}{\partial x_{i_{1}} \dots \partial x_{i_{p}}} dx_{i_{1}} \cdots dx_{i_{p}}$$

Или ещё можно вот так записать

$$\left(\sum_{i} \mathrm{d}x_{i} \,\partial_{i}\right)^{p} f(x)$$

Утверждение 1. Если частные производные можно переставлять, то

$$d^{p} f(x) = \sum_{\substack{0 \le \alpha_{i} \le p \\ |\alpha_{i}| = p}} \frac{p!}{\alpha!} \, \partial_{\alpha} f(x) \, dx^{\alpha}$$

**Теорема 2.** Пусть  $f \in C^{p+1}(G), G \in \mathbb{R}^n, G$  -выпуклая,  $a \in G$ . Пусть также  $h \in \mathbb{R}^n \colon a+h \in G$ . Тогда

$$f(a+h) = \sum_{k=0}^{p} \frac{1}{k!} d^{k} f(a,h) + R_{p}(h)$$

Остаток  $R_p(h)$  можно представить несколькими способами:

1. В форме Пеано:  $R_p(h) = o(\|h\|^p)$ 

2. В форме Лагранжа: 
$$R_p(h) = \frac{1}{(p+1)!} d^{p+1} f(a+\theta h,h), \ \theta \in (0,1)$$

Рассмотрим  $\varphi(t)=a+th,\,t\in[0,1],\,F(t)=f(\varphi(t)),\,F\colon[0,1]\to\mathbb{R}.$  По одномерной теореме Тейлора

 $F(1) = F(0) + 1 \cdot F'(0) + \frac{1}{2!}F''(0)1^{2} + \dots + \frac{1}{p^{2}}F^{(p)}(0) \cdot 1^{p} + R_{p}$ 

Докажем, что  $F^{(k)}(0) = \mathrm{d}^k f(a,h)$ . Проще всего по индукции, давайте ещё такое нестандартное обозначение введём:  $(k) = (1, \dots, k)$ , и будем понимать под  $i_{(k)}$  вектор индексов, а под  $h_{i(k)}$  — произведение соответствующих h.

**база:** F(0) = f(a)

переход: Пусть  $F^{(k-1)}(t)=\sum_{1\leqslant i_1,\dots,i_{k-1}\leqslant n}\partial_{i_{(k-1)}}f(a+th)\,h_{i_{(k-1)}}.$  При дифференцировании по t

всякие  $h_{i_j}$  в каждом слагаемом вынесутся за знак производной, а частная производная от f даст  $\sum_{i_k} \partial_{i_{(k)}} f(a+ht) h_{i_k}$ . Если скомпоновать все суммы и подставить t=0, как раз получается  $d^k f(a,h)$ 

Теперь разберёмся с остатком

$$R_p = \frac{1}{(p+1)!} F^{(p+1)}(\theta) \cdot 1^{p+1} = \frac{1}{(p+1)!} d^{(p+1)} f(a+h\theta, h)$$

Поскольку  $\forall i \mid h_i \mid \leq ||h||$ 

$$d^{(p+1)}f(a+\theta\,h,h) = O(\|h\|^{p+1}) = o(\|h\|^p)$$

Следовательно,  $R_p = o(\|h\|^p)$ 

### § 5 Понятие экстремума, необходимое условие

**Определение 1.** Пусть  $f:G\subset\mathbb{R}^n\to\mathbb{R},\ a\in G$ . Тогда говорят, что f имеет в a максимум (нестрогий), если

$$\exists U(a) : \forall x \in U \ f(x) \leq f(a)$$

Когда неравенство строгое, а окрестность проколотая, то максимум — строгий Для минимума + нужно  $\geq$ .

**Теорема 1** (Необходимое условие экстремума). Пусть а внутренняя точка  $G \subset \mathbb{R}^n$ ,  $f \in C^1(a)$ . Тогда если f имеет в а экстремум, то

$$df(a) = 0 \Leftrightarrow \forall i \ \partial_i f(a) = 0$$

 $\square$  Рассмотрим  $\varphi_i(t)=f(a_1,\ldots,a_{i-1},t,a_{i+1},\ldots,a_n).$  Тогда у такой функции есть экстремум в  $a_i$ . А тогда, из одномерной теоремы Ферма  $d\varphi_i(t)=0$ . А значит  $\partial_i f=0$ 

### § 6 Про квадратичные формы

**Определение 1.** <sup>1</sup> Функция  $A: V \times V \to \mathbb{R}$ , где V — векторное пространство, называется билинейной формой, если она линейна по обеим своим аргументам.

**Определение 2.** Билинейная форма A называется *симметрической*, если  $\forall x, y \ A(x, y) = A(y, x)$ .

**Определение 3.** Пусть A — билинейная форма,  $e_1, \ldots, e_n$  — базис в векторном пространстве. Тогда

$$A(x,y) = \sum_{i,j=1}^{n} A(e_i, e_j) x^i y^j$$

и матрица A, элементы которой  $a_{ij} = A(e_i, e_j)$  называется матрицой билинейной формы.

**Определение 4.** Пусть A — симметрическая билинейная форма. Тогда  $A(x) = A(x,x) - \kappa \epsilon a \partial pamuчная форма. При этом <math>A(x,y)$  называется полярной формой по отношению к A(x).

**Определение 5.** Матрица квадратичной формы — матрица соответствующей полярной формы.

**Определение 6** («Определённость» формы). Если что-то верно, то про форму A(x,y) говорят:

- $\forall x, y \neq 0 \ A(x, y) > 0$  положительно определена
- $\forall x, y \neq 0 \ A(x,y) < 0$  отрицательно определена
- $\forall x, y \neq 0 \ A(x, y) \geqslant 0$  полуопределена в положительном смысле
- $\forall x,y \neq 0 \ A(x,y) \leqslant 0$  полуопределена в отрицательном смысле

Е.д. Скалярное произведение — положительно определённая билинейная форма.

**Теорема 1.** Пусть в некотором базисе  $f_1, \ldots, f_n$  квадратичная форма A имеет матрицу  $(a_{ij})$ . Пусть  $\kappa$  тому же все «северо-западные» миноры  $\Delta_i$  отличны от нуля. Тогда существует базис  $e_1, \ldots, e_n$ , в котором матрица A имеет вид

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{\Delta_1} & & & \\ & \frac{\Delta_1}{\Delta_2} & & \\ & & \ddots & \\ & & & \frac{\Delta_{n-1}}{\Delta_n} \end{pmatrix}$$

 $\square$  По сути, нам нужно построить ортогональный базис, только вместо скалярного произведения используется билинейная форма A(причём не обязательно положительно определённая). За подробностями см. [4].  $\blacksquare$ 

**Теорема 2** (Правило Сильвестра). *Квадратичная форма положительно определена, если все миноры из теоремы* 1.6.1 положительны, и отрицательно определена, если их знаки чередуются, начиная  $c \ll \infty$ .

□ (	<i>У</i> ледствие і	предыдущей	теоремы.	Определённость	формы не	е зависит от	т выбора (	базиса.
-----	---------------------	------------	----------	----------------	----------	--------------	------------	---------

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>тут изложение больше по [4]

### §7 Достаточное условие экстремума

**Теорема 1** (Достаточное условие экстремума). Пусть  $a \in G \subset \mathbb{R}^n$ ,  $a - внутренняя точка, <math>f \in C^2(a)$ .

- 1. df(a) = 0,  $d^2f(a,h) > 0 \Rightarrow f$  umeem e a min
- 2. df(a) = 0,  $d^2f(a,h) < 0 \Rightarrow f$  имеет в  $a \max$
- 3. df(a) = 0,  $d^2f(a,h) \leq 0 \Rightarrow \text{ничего нет}$
- 4. df(a) = 0,  $d^2f(a,h) \leq 0 \Rightarrow f$  не имеет в a min
- 5. df(a) = 0,  $d^2f(a,h) \ge 0 \Rightarrow f$  не имеет в а max

 $\square$  Поскольку  $\mathrm{d}f(a)=0,\,\Delta f(a)=\frac{1}{2}(\mathrm{d}^2f(a)+\alpha),\,$ где  $\alpha=o(\|h\|).$  Для упрощения жизни примем  $t=\frac{h}{\|h\|}.$  Тогда приращение функции можно переписать в виде

$$\Delta f = ||h||^2 \left(\frac{1}{2} \sum b_{ij} t_i t_j + \frac{\alpha}{||h||^2}\right)$$

Поскольку  $\frac{\alpha}{\|h\|^2} \to 0$ , существует  $U_{\varepsilon}(a)$  в которой знак приращения определяется лишь первым слагаемым. Нетрудно заметитить, что все значения t лежат на единичной сфере, которая компакт. Причём значения t покрывают всю сферу, ведь направление h можно выбирать в окрестности a произвольно. Так что можно просто сделать второе слагаемое меньшим минимума квадратичной формы на единичной сфере.

Таким способом можно расправиться с пунктами 1-2.

Для пункта 3 отыщем  $h_1$ :  $d^2(a,h_1)>0$ ,  $h_2$ :  $d^2(a,h_1)<0$ . Заметим, что если A — квадратичная форма, то  $A(h)>0 \Rightarrow \forall s \ A(sh)=s^2\,A(h)>0$ . По сути, мы считаем значение формы вдоль прямой, проходящей через a. Если, как и выше, записать приращение в виде

$$\Delta f = s^2 \left( \frac{1}{2} d^2(a, h_{1|2}) + \frac{\alpha}{s^2} \right)$$

то видно, что можно получить в окрестности  $\overset{\circ}{U}(a)$  всё, что угодно, просто  $s \to 0$ . 4–5 легко доказываются от противного.

### § 8 Полнота пространства $\mathbb{R}^n$

**Определение 1.** Последовательность  $(x_n)$  называется фундаментальной (последовательностью Коши), если

$$\forall \varepsilon > 0 \ \exists N : \forall m, n > N \ \rho(x_n - x_m) < \varepsilon$$

**Определение 2.** Метрическое пространство  $(X, \rho)$  — полное, если всякая фундаментальная последовательность в нём сходится

**Е.д.**  $\mathbb{R} \setminus 0$  — не полное метрическое пространство,  $x_n = \frac{1}{n}$  тому пример.

3амечание 1. Если  $(X, \rho)$  — полно, то X вообще-то замкнуто. Хорошо видно на примере выше.

Замечание 2. Если  $(X, \rho)$  — полно,  $Y \subset X$  — замкнуто. Тогда и Y — полно.

**Утверждение 1.**  $\mathbb{R}^{n}$  — полное метрическое пространство.

 $\triangleleft$  произвольный  $\varepsilon > 0$ . Тогда

$$\rho(x_n - x_m) < \varepsilon \Rightarrow \forall i \ \rho(x_m^i e_i - x_n^i e_i) < \varepsilon \Rightarrow \forall i \ |x_m^i - x_n^i| < \varepsilon$$

Таким образом  $(x_n^i) \in \mathbb{R}$  — фундаментальная. А в  $\mathbb{R}$  по теореме из первого семестра фундаментальные последовательности сходятся. Тогда  $\forall x_n^i \to a^i$ . Значит и  $x_n \to a$ .

Кусок дальше не шибко нужен

Давайте введём метрику на пространстве непрерывных функций

**Определение 3.** Пусть  $f, g, h \in C([a; b])$ . Тогда

$$\rho(f,g) := \sup_{x \in [a;b]} |f(x) - g(x)| = ||f - g||$$

Здесь супремум можно заменить на максимум по теореме Вейерштрасса. Докажем что это правда расстояние:

- ullet ho(f,g)=
  ho(g,f) очевидно
- $\rho(f,g)\geqslant 0$  тоже очевидно
- $\rho(f,g) = \rho(f,h) + \rho(h,g)$  не так очевидно

$$\max_{x \in [a;b]} |f(x) - g(x)| = |f(x_0) - g(x_0)| \le |f(x_0) - h(x_0)| + |h(x_0) - g(x_0)|$$

$$\le \max_{x \in [a;b]} |f(x) - h(x)| + \max_{x \in [a;b]} |h(x) - g(x)| = \rho(f,h) + \rho(h,g)$$

**Утверждение 2.** Пространство C([a;b]) с указанной выше метрикой полно.

Поточечная сходимость очевидна из полноты  $\mathbb{R}$ . А равномерную можно получить, устремив m к  $\infty$ , зафиксировав n. А из равномерной сходимости следует непрерывность предельной функции.

Замечание. Если взять в качестве метрики  $\int_a^b |f-g|$ , то полнота поломается. Пополнение будет пространством суммируемых функций.

#### § 9 Теорема о сжимающем отображении

**Определение 1.** Пусть  $(X, \rho)$  — метрическое пространство. Тогда отображение  $T \colon X \to X$  называется сжимающим, если

$$\exists\,C\in(0,1)\colon\forall\,x',x''\rho(T(x'),T(x''))\leqslant C\cdot\rho(x',x'')$$

**Теорема 1** (Банах). Пусть  $(X, \rho)$  — полное метрическое пространство, а отображение  $T: X \to X$  — сжимающее. Тогда  $\exists ! x_* \in X : Tx_* = x_*$  (неподвижная точка).

Ещё часто ссылаются на следующий факт, появляющийся в процессе доказательства:

$$\forall x_0 \in X \exists \lim_{n \to \infty} T^n x_0 = x_*$$

 $\square \lessdot x_n = T^n x_0$ , где  $x_0 \in X$  — произвольное. Докажем, что

- 1.  $x_n \to x_*$
- 2.  $Tx_* = x_*$
- 3. других таких  $x_*$  нет.

Поехали

1.  $(x_n)$  сходится в себе, ведь  $C \in (0,1)$ .

раз пространство полное,  $\exists \lim_{\infty} x_n$ 

$$\rho(x_m, x_{m+p}) \leqslant \rho(x_m, x_{m+1}) + \dots + \rho(x_{m+p-1}, x_{m+p}) \leqslant \rho(x_0, x_1) C^m (1 + \dots + C^{p-1}) < \rho(x_0, x_1) \frac{C^m}{1 - C} \frac{C^m}{m \to \infty}$$

- 2. отображение T непрерывно  $\Rightarrow Tx_n \to Tx_*$ . Но по теореме о подпоследовательности и единственности предела  $Tx_* = x_*$ .
- 3. Пусть  $x_{**}$  другая неподвижная точка. Но тогда

$$\rho\left(x_{**}, x_{*}\right) = \rho\left(Tx_{**}, Tx_{*}\right) \leqslant C\rho\left(x_{**}, x_{*}\right) \Rightarrow \left(C - 1\right)\rho\left(x_{**}, x_{*}\right) \geqslant 0 \Longrightarrow_{C < 1} \rho\left(x_{**}, x_{*}\right) = 0$$

### § 10 Метод Ньютона

Пусть  $f \in C([a;b])$ ,  $f(a) \cdot f(b)$ ,  $f(x_*) = 0$ ,  $f'(x_*) \neq 0$ . Сам метод выглядит как-то так: Проводится касательная к графику в текущей точке, ищется её пересечение с осью x, оттуда восставляется перпендикуляр, пересечение которого с графиком — новая точка.

$$x - Tx = \frac{f(x)}{f'(x)} \Leftrightarrow Tx = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

Докажем, что это вообще работает.

**Теорема 1.** Пусть  $f \in C^2([a;b]), x_* \in [a;b]$ :

- a)  $f(x_*) = 0$
- b)  $f'(x_*) \neq 0$

Тогда  $\exists U(x_*) \colon \forall x_0 \in U$ , такая что  $T^n x_0 \to x_*$  и  $x_{n+1} - x_* = O\big((x_n - x_*)^2\big)$ 

 $\square$  Сначала оценим T'.

$$T'(x) = 1 - \frac{f'(x)^2 - f(x)f''(x)}{f'(x)^2} = \frac{f(x)f''(x)}{f'(x)^2} \xrightarrow[n \to \infty]{(f \in C^2)} \frac{f(x_*)f''(x_*)}{f'(x_*^2)} = 0$$

Так что  $\exists U(x_*) \colon c \in \overline{U} \Rightarrow |T'(c)| \leq \frac{1}{2}$ .

Теперь покажем, что  $T(\overline{U}) \subset \overline{U}$ . Из вышесказанного

$$|Tx - Tx_*| \le \frac{1}{2}|x - x_*|$$
 (1.1)

Поскольку  $Tx_* = x_* - 0 = x_*$ , то (1.1) равносильно

$$|Tx - x_*| \leqslant \frac{1}{2}|x - x_*|$$

А это как раз то, что надо. Значит T как раз сжимающее отображение, и по теореме 1.9.1 такой  $x_*\colon f(x_*)=0$  единственный.

Вторая часть тривиально получается из разложения f в ряд Тейлора в окрестности  $x_n$ .

### § 11 Теорема об обратном отображении (формулировка)

Пусть  $F: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$  — гладкое. Порассуждаем, когда может существовать  $F^{-1}$ . Рассмотрим, например, линейное отображение.

$$y = F(x) = Ax \Leftrightarrow \begin{cases} y_1 = a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n \\ \dots \\ y_m = a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n \end{cases}$$

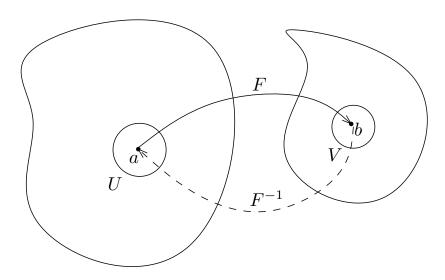
Понятно, что в таком случае задача поиска обратного отображения сводится к поиску обратной матрицы. Тогда из линала ясно, что для того, чтобы у нас всё вышло, нужно

$$m = n \wedge \det A \neq 0$$

Теперь попытаемся обобщить на остальные функции.

Пусть  $a \in G$ , b = F(a)

$$(?)\exists U(a), V(b): F: U \leftrightarrow V$$



$$\Delta F = F(x) - F(a) = y - b = \Delta y \tag{1.1}$$

$$\Delta F = F'(a)dx + o(dx) \tag{1.2}$$

$$dF(a) = dy(b) \tag{1.3}$$

Условие разрешимости  $(1.3) - \det(F'(a)) \neq 0$ . Утверждается, что у (1.1) условие разрешимости такое же.

Соответственно, формулировка

**Теорема 1.** Пусть  $F: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$ ,  $a \in G$ , b = F(a). Пусть ещё F дифференцируема в a,  $\det(F'(a)) \neq 0$ 

Тогда

$$\exists U(a), V(b) : F: U \leftrightarrow V$$
$$\exists F^{-1} : V \to U, F^{-1} \in C^{0}$$

### § 12 Доказательство теоремы об обратимости

🗆 (Теорема об обратимости отображения) Введём обозначения:

$$F'(a) = \Gamma$$
  

$$\Phi(x) = x - \Gamma^{-1}(F(x) - y)$$

Нетрудно заметить, что x — неподвижная точка  $\Phi \Leftrightarrow F(x) = y$  . Очень хотелось бы подогнать всё под теорему Банаха (1.9.1). Тогда отображение в окрестности a будет взаимно-однозначным.

1. Сначала оценим  $\|\Phi'\|$ . Попутно примем  $\|y-b\|<\delta$ , это потом поможет доказать непрерывность.

$$\Phi'(x) = E - \Gamma^{-1}(F'(x)) = \Gamma^{-1}(F'(a) - F'(x))$$
$$\|\Phi'(x)\| \leqslant \|\Gamma^{-1}\| \cdot \|(F'(a) - F'(x))\|$$

Последний множитель явно  $\xrightarrow[x \to a]{} 0$  (так как  $F \in C^1$ ) Тогда и  $\|\Phi'(x)\| \to 0$ . А значит найдётся  $U_{\varepsilon_0}(a)\colon \|\Phi'(x)\| \leqslant \frac{1}{2}$ .

Тогда по теореме 1.1.2

$$x, x' \in U_{\varepsilon_0}(a) \Rightarrow \|\Phi(x) - \Phi(a)\| \leqslant \frac{1}{2} \|x - x'\|$$

Собственно, почти победа. Осталось лишь выбрать внутри  $U_{\varepsilon_0}$  компакт  $\overline{U_{\varepsilon_1}}$  (иначе множество не очень полное).

2. Теперь покажем, что

$$\exists \overline{U} : \Phi(\overline{U}) \subset \overline{U}$$

$$\|\Phi(x) - a\| = \|x - a - \Gamma^{-1}(F(x) - y)\| \le \|\Gamma^{-1}\| \cdot \|\Gamma(x - a) - F(x) + y + b - b\|$$

$$\le \|\Gamma^{-1}\| \cdot (\| - \underbrace{(F(x) - F'(a)(x - a) - F(a))}_{\alpha} \| + \|y - b\|)$$

Выберем произвольный  $\varepsilon$ :  $0 < \varepsilon < \varepsilon_1$ .

Однако мы ещё можем подкрутить  $\varepsilon_1$ .

$$\exists U_{\varepsilon_1} \colon \frac{\|\alpha\|}{\|x - a\|} < \frac{1}{2\|\Gamma^{-1}\|}$$

Это следует из формулы Тейлора (1.4.2), а применять её можно, так как шар — выпуклое множество. Ещё выберем  $\delta = \frac{\varepsilon}{2\|\Gamma^{-1}\|}$ . Там правда  $\varepsilon$ , а не  $\varepsilon_1$ .

Тогда цепочка неравенств выше преобразуется к такому виду

$$\ldots < \|\Gamma^{-1}\| \cdot \frac{\|x-a\|}{2\|\Gamma^{-1}\|} + \frac{\varepsilon}{2\|\Gamma^{-1}\|} \cdot \|\Gamma^{-1}\|$$

А теперь положим  $||x-a|| \leqslant \varepsilon$  (неравенство нужно нестрогое для полноты). Тогда

$$x \in \overline{U_{\varepsilon}}(a) \Rightarrow \Phi(x) \in U_{\varepsilon}(a) \subset \overline{U_{\varepsilon}}(a)$$

А теперь по теореме Банаха

$$\exists ! x_0 \in \overline{U_{\varepsilon}}(a) \colon \Phi(x_0) = x_0 \Leftrightarrow F(x_0) = y_0$$

Видимо, осталось пересечь окрестность a с прообразом  $V(b): U = F^{-1}(V) \cap U_{\varepsilon}(a)$ 

3. Заодно получилась и непрерывность, за счёт произвольно выбранного  $\varepsilon$ :

$$\forall U_{\varepsilon} \exists V_{\delta}(b) \colon F^{-1}(V_{\delta}) \subset U_{\varepsilon}$$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Тут y фиксируется и от x не зависит. Так что y' = 0

### § 13 Теорема о дифференцируемости обратного отображения

**Теорема 1** (о дифференцируемости  $F^{-1}$ ). Пусть  $U \subset \mathbb{R}^n$ ,  $V \subset \mathbb{R}^n$ ,  $F : U \leftrightarrow V$ . Пусть также  $F \partial u \phi \phi$  веренцируема в  $a \in U$ , F(a) = b,  $\det F'(a) \neq 0$ . Тогда  $F^{-1}$  дифференцируемо в b.

 $\square$  То, что есть обратное отображение, доказали выше. Пусть y = F(x). Обозначим: h = x - a, k = y - b. Отображение биективно, значит  $h \neq 0 \Leftrightarrow k \neq 0$ . Из дифференцируемости F

$$k = y - b = F(x) - F(a) = Ah + \alpha, \quad \alpha = o(h) \ (h \to 0)$$

 $A = F'(a) \neq 0$ , следовательно  $\exists A^{-1}$ 

$$A^{-1}k = A^{-1}Ah + A^{-1}\alpha \Rightarrow \Delta F^{-1} = h = A^{-1}k - A^{-1}\alpha$$

Докажем, что  $-A^{-1}\alpha =: \beta = o(k) \ (k \to 0)$ 

$$A\beta \leqslant \frac{-\alpha}{\|k\|} = \frac{-\alpha}{\|h\|} \cdot \frac{\|h\|}{\|k\|}$$

Покажем, что последний член — ограничен

$$\frac{\|h\|}{\|k\|} = \frac{\|h\|}{\|Ah + \alpha\|} \leqslant \frac{\|h\|}{\left| \|Ah\| - \|\alpha\| \right|} = \frac{1}{\left| \frac{\|Ah\|}{\|h\|} - \frac{\|\alpha\|}{\|h\|} \right|}$$

А последнее выражение ограничено при  $\|h\| < \delta$ 

Следствие.  $(F^{-1})'(b) = (F'(a))^{-1}$ 

### § 14 Теорема о гладкости обратного отображения

**Теорема 1.** Пусть  $F: U \leftrightarrow V$ , биективна,  $\in C^p$ . Пусть к тому же  $\det F'(x) \neq 0$ . Тогда  $F^{-1} \in C^p$ 

□ Введём обозначения (оно всё существует по предыдущим теоремам хоть где-то)

$$F'(x) = \left(\frac{\partial F_i}{\partial x_j}\right)_{i,j=1}^n = (a_{ij}) = A$$
$$(F^{-1})'(y) = \left(\frac{\partial F_i^{-1}}{\partial y_j}\right)_{i,j=1}^n = (b_{ij}) = B$$

Вполне ясно, что  $B = A^{-1}$ . Из алгебры  $b_{ij} = \frac{\mathcal{A}_{ji}}{\det A}$  (здесь  $\mathcal{A}$  — алгебраическое дополнение).

Заметим, что из последнего выражения следует, что  $b_{ij}$  — рациональная функция от  $\{a_{lk}\}$ . Следовательно,  $\widetilde{b_{ij}} = b_{ij}(a_{11}, \dots, a_{kl}, \dots, a_{nn}) \in C^{\infty}$ . С другой стороны

$$b_{ij}(y) = \frac{\partial F_i^{-1}}{\partial y_j}(y) = \frac{\partial F_i^{-1}}{\partial y_j}(F(x)) \Leftrightarrow b_{ij}(y) = \widehat{b_{ij}}(x)$$

Так что  $\widehat{b_{ij}} = b_{ij} \circ F$ .

Дальше немного магии. Введём ещё одну функцию

$$\overline{b_{ij}}(x) = b_{ij}(a_{11}(x), \dots, a_{kl}(x), \dots, a_{nn}(x))$$

Заметим, что каждая  $a_{ij}(x) \in C^{p-1} \Rightarrow \overline{b_{ij}} \in C^{p-1}$ . Хорошо, тогда

$$b_{ij}(y) = (\overline{b_{ij}} \circ F^{(-1)})(y)$$

Раньше доказали, что  $F^{-1} \in C^0$ . Теперь разматываем цепочку дальше:

$$F^{-1} \in C^i \Rightarrow \overline{b_{ij}} \circ F^{-1} \in C^i \Rightarrow b_{ij} \in C^i$$

Значит, частные производные  $F^{-1}$  принадлежат  $C^i$ . Тогда сама  $F^{-1} \in C^{i+1}$ . Таким бобром мы доберёмся до  $C^p$ . Дальше не выйдет, так как не хватит гладкости  $\overline{b_{ij}}$ .

### § 15 Гладкая зависимость корней многочлена от его коэффициентов

**Теорема 1.** Пусть  $P(x) \in \mathbb{R}[x]$  имеет n корней  $(x_j^0), x_j^0 \in \mathbb{R},$  таких что  $\forall i, j \ x_i^0 \neq x_j^0$ . Пусть ещё старший коэффициент = 1. Тогда

$$x_i = x_i(a_0, \dots, a_{n-1}) \in C^{\infty}$$

 $\square$  Пусть  $P(x) = (x - x_1) \cdots (x - x_n)$ . Вспомним теорему Виета (из алгебры)

$$a_0 = (-1)^n x_1 \cdots x_n$$
  
 $a_1 = (-1)^{n-1} \sum_i \prod_{j \neq i} x_j$ 

. . . . . . . . .

$$a_{n-1} = (-1)\sum_{i} x_i$$

Рассмотрим P как отображение  $(x_1, \ldots, x_n) \mapsto (a_0, \ldots, a_{n-1})$ .

$$P'(x) = \begin{pmatrix} \frac{\partial P_1}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial P_1}{\partial x_n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial P_n}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial P_n}{\partial x_n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (-1)^n \prod_{i \neq 1} x_i & (-1)^n \prod_{i \neq 2} x_i & \cdots & (-1)^n \prod_{i \neq n} x_i \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ -1 & -1 & \cdots & -1 \end{pmatrix}$$

Посчитаем  $\det(F')$ . Этот определитель можно рассмотреть как многочлен  $\in R[x_1,\ldots,x_n]$  Его степень не превосходит  $0+1+\cdots+(n-1)=\frac{n(n-1)}{2}$ . Заметим, что если хоть какая-то пара столбиков равны, то определитель равен нулю. Так что  $\det(F')$  делится на всевозможные многочлены вида  $x_i-x_j$ . А их как раз  $\frac{n(n-1)}{2}$  и они неприводимые. Следовательно, 1

$$\det(F')(x_1,\ldots,x_n) = C \prod_{i < j} (x_i - x_j)$$

А значит при условии неравенства корней он ненулевой.

Дальше можно воспользоваться теоремой о гладкости обратного отображения.

### § 16 Теорема о неявном отображении

Определение 1. Пусть  $F: \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^{m2}$ . Рассмотрим уравнение

$$F(x,y) = 0 (1.1)$$

Пусть  $x^0 \in \mathbb{R}^n$ ,  $y^0 \in \mathbb{R}^m$  такие, что  $F(x^0, y^0) = 0$ .

Тогда если  $\exists P(x^0) \subset \mathbb{R}^n, \, Q(y^0) \subset \mathbb{R}^m$ , такие что

$$\forall x \in P \exists ! y \in Q : F(x, y) = 0$$

то говорят, что уравнение (1.1) задаёт неявную функцию  $f: P \to Q$ .

Сначала всякие комментарии.

$$(1.1) \Leftrightarrow \begin{cases} F_1(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) = 0 \\ \dots \\ F_k(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) = 0 \end{cases}$$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Этого, конечно, не было в курсе алгебры, но там не используется ничего страшнее теоремы о делении с остатком. Вообще доказать бы надо, но лень.

 $<sup>^2</sup>$ В доказательстве потом весомо пользуются, что функция действует в пространство той же размерности, что и y

Как обычно, главная идея состоит в том, чтобы всё линеаризовать

$$\begin{cases}
dF_1 = 0 \\
...
dF_k = 0
\end{cases}
\Leftrightarrow
\begin{cases}
\sum_{j=1}^m \frac{\partial F_1}{\partial y_j} dy_j = -\sum_{j=1}^m \frac{\partial F_1}{\partial x_j} dx_j \\
...
\\
\sum_{j=1}^m \frac{\partial F_k}{\partial y_j} dy_j = -\sum_{j=1}^m \frac{\partial F_k}{\partial x_j} dx_j.
\end{cases}$$
(1.2)

При этом  $\mathrm{d} y_j$  мы хотим выразить через  $\mathrm{d} x_j$ . Какие-то шансы обратить всё это дело есть лишь при условиях:

1. k = m

2. 
$$\det\left(\frac{\partial(F_1,\ldots,F_k)}{\partial(y_1,\ldots,y_m)}\right)\neq 0$$

Сейчас будем доказывать, что  $(1.2) \Rightarrow (1.1)$ .

**Теорема** 1 (Теорема о неявном отображении). Пусть  $F: G \subset \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^m, F \in C^p, p \geqslant 1$ .

$$F(x,y) = 0, (x_0, y_0) \in G$$

- 1.  $F(x_0, y_0) = 0$
- 2.  $\det F'_{u}(x_0, y_0) \neq 0$

Тогда  $\exists P(x_0), Q(x_0), \ maкие, \ что \ (1.1)$  задаёт неявное отображение  $f \colon P \to Q$ . При этом  $f \in C^p$  и

$$f'(x) = -(F'_u(x,y))^{-1} \cdot F'_x(x,y)$$

 $\square$  Доказательство — «обёртка» над теоремой об обратном отображении. К слову, в [1, c. 673] сразу доказывается утверждение о неявном отображении.

Итак, обозначения:

1.  $\Phi: G \subset \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m$ . Работает как-то так:

$$(x,y) \mapsto (u,v), \begin{cases} u=x, & u \in \mathbb{R}^n \\ v=F(x,y), & v \in \mathbb{R}^m \end{cases}$$

- 2.  $i: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m$  такого сорта  $x \mapsto (x,0)$
- 3.  $\pi: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^m$  такого сорта  $(x, y) \mapsto y$

Теперь найдём определитель  $\Phi'(x,y)$ . Посчитав как-то частные производные, получим

$$\Phi'(x,y) = \left(\begin{array}{c|c} E_n & 0 \\ \hline F'_x & F'_y \end{array}\right) \Rightarrow \det(\Phi'(x_0,y_0)) = \det E_n \cdot \det F'_y(x_0,y_0) \neq 0$$

Чудно, значит по теореме об обратном отображении (1.11.1)  $\exists \Phi^{-1}(x_0, y_0)$  и ещё окрестности  $U(x_0, y_0), V(x_0, 0)$ . Теперь определим окрестности из условия теоремы:

$$P(x_0) = i^{-1}(V) \wedge Q(y_0) = \pi(U)$$

По сути — проекции.

В таких обозначениях  $f = \pi \circ \Phi^{-1} \circ i$ . Вполне очевидно, что  $f \in C^p$ . Ну  $i, \pi \in C^\infty$ ,  $\Phi^{-1} \in C^p$ . К тому же

$$\forall x \in P \ x \stackrel{i}{\mapsto} (x,0) \stackrel{\Phi^{-1}}{\mapsto} (x,y) \stackrel{\pi}{\mapsto} y \in Q$$

При этом такой y — единственный. В итоге получилось задать неявно отображение f.

Из вышесказанного, оно сколько нужно раз дифференцируемо. Так что

$$\frac{\partial}{\partial x}F(x,f(x)) = F'_x \cdot E + F'_y \cdot f'(x) = 0$$

По условию  $F_y'$  — обратима. Следовательно,

$$f'(x) = -(F'_y(x,y))^{-1} \cdot F'_x(x,y)$$

### § 17 Функциональная зависимость системы функций

**Определение 1.** Пусть  $f_1, \ldots, f_m, g \colon G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  — гладкие функции,  $x_0 \in G$ . Тогда g называются функционально зависимой от  $f_1, \ldots, f_m$  в  $V(x_0)$ , если

$$\exists \varphi \colon U(f(x_0)) \to \mathbb{R}, \varphi \in C^1 : g(x) = \varphi(f(x)) \text{ b } V(x_0)$$

**Определение 2.** Пусть  $f_1, \ldots, f_m, g \colon G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  — гладкие функции. Тогда эти функции называются функционально *не*зависимыми, если определение выше не выполняется ни для какой  $V \subset G$  ни для какой из функций из набора.

**Теорема 1.** (о функциональной зависимости) Пусть  $f_1, \ldots, f_m, g \colon G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  — гладкие функции. К тому жее  $a \in G$ ,  $f = (f_i)_i$ , y = f(x),  $\operatorname{rk} \begin{pmatrix} f_1' \\ \vdots \\ f' \end{pmatrix} = m$  в точке  $x \in U(a)$ . Тогда, если

$$\operatorname{rk} \begin{pmatrix} f_1' \\ \vdots \\ f_m' \\ g' \end{pmatrix} = m \ в \ moчке \ a, \ ^1 \ mo \ \exists \ V(a) \ в \ которой \ g \ функционально \ зависит \ om \ f_1, \dots, f_m.$$

 $\square$  Пусть сразу  $n \geqslant m$ , иначе условие теоремы не выполняется совсем никогда (ну там m векторов всегда  $\square 3$ ).

Введём обозначения:

$$x = (\underbrace{x, \dots, x_m}_{\bar{x}}, \underbrace{x_{m+1}, \dots, x_n}_{\bar{x}}), \ \bar{y} = (y_1, \dots, y_m, \bar{x})$$

Из алгебры в  $f'(x), x \in U(a)$  существует ненулевой минор порядка m. Можно НУО считать, что он соответствует  $\bar{x}$ . Тогда это равносильно тому, что  $\det\left(\frac{\partial f}{\partial \bar{x}}(a)\right) \neq 0$ .

Рассмотрим такую неявную функцию

$$F: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^m, \ F(\bar{y}, \bar{x}) = y - f(\bar{x}, \bar{x}) = 0$$

Оно всё по условию гладкое. Тогда по теореме о неявном отображении существует пара окрестностей P,Q и

$$\exists \varphi \colon P \subset \mathbb{R}^n \to Q \subset \mathbb{R}^m, \ \bar{x} = \varphi(\bar{y})$$

В этих окрестностях  $F\equiv 0\Leftrightarrow y\equiv f(\varphi(y,\bar{\bar{x}}),\bar{\bar{x}}).$  Заметим, что здесь  $y,\bar{\bar{x}}$  — независимые переменные. Так что если j>m, то

$$\frac{\partial}{\partial x_j} f_i(\varphi(\bar{y}), \bar{\bar{x}}) = \sum_{k=1}^m \partial_k f_i \cdot \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_j} + \partial_j f_i \equiv 0$$

Из условия на ранг известно, что

$$g'(x) = \sum_{i=1}^{m} \lambda_i f_i'(x), \ x \in U(a)$$

Нам для того чтобы показать, что g функционально зависит от f, необходимо приравнять в окрестности точки a g к функции от y. Пусть снова j > m, тогда

$$g(x) = g(\bar{x}, \bar{\bar{x}}) = g(\varphi(\bar{y}), \bar{\bar{x}})$$

$$\frac{\partial g}{\partial x_j} = \sum_{k=1}^{m} \partial_k g \cdot \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_j} + \partial_j g$$

 $<sup>^{1}</sup>$ тут тонкость. Если ранг равен m, то определитель не 0 и в некой окрестности a по непрерывности. А вот со вторым так не прокатит, там наоборот нужно равенство 0

А вот теперь нужно воспользоваться условием на ранги. Тут очень важно, что это условие работает в окрестности a — ведь какие-то тождества в точке нам ничего интересного не дадут.

$$\frac{\partial g}{\partial x_j} = \sum_{i=1}^m \lambda_i \left( \partial_k f \cdot \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_j} + \partial_j f_i \right) = 0$$

Из того, что  $g, \varphi$  — гладкие получаем, что и функция, нужная в определении 1.17.1 тоже гладкая. Осталось только пересечь много окрестностей (из неявного отображения, условия на ранг etc).  $\blacksquare$ 

### § 18 Геометрический смысл ранга матрицы Якоби

**Определение 1** (Коразмерность). Пусть V — подпространство U. Тогда  $\operatorname{codim} V = \dim U - \dim V$ .

**Теорема 1.** Пусть  $F: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ ,  $a \in G$ , b = F(a),  $\exists V(a) \colon \forall x \in V \text{ rk } F'(x) = r$ . Тогда

- 1.  $\exists\,U(a)\colon F(U)\,$  имеет вид графика  $\bar{\bar{y}}=\varphi(\bar{y})$
- 2.  $\exists U(a) \subset F^{-1}(b)$  имеет вид графика  $\bar{x} = \psi(\bar{x})$

 $\square$  Аккуратное следствие 1.17.1 и 1.16.1. Единственное нетривиальное место — во второй половине, где нужно показать, почему из m уравнений вида  $F_i(x)=b_i$ , можно оставить лишь r. Здесь можно сказать, что последние уравнения не накладывают дополнительных ограничений на  $\{x_i\}$ , ведь там по сути написано, что-то такое:  $\varphi(\bar{b})=\bar{b}$ . А эти уравнения точно верны из 1 пункта.  $\blacksquare$ 

Замечание. Ранг, собственно, показывает сколько есть степеней свободы у значений функции, причём в довольно механическом смысле. Мало ли, вдруг мы отобразили пространство в какуюто кривую в другом.

Есть кстати шансы, что в этой теореме попутно определили размерность образа при отображении, но неточно. Собственно, график  $\bar{y} = \varphi(\bar{y})$  можно считать заданным на  $y \in \mathbb{R}^m$ , которое уже «прямое», а дальше размерностью объявить  $\dim\{\bar{y}\}$ .

### § 19 Три способа локального задания поверхности

1. Параметрическое

$$f: D \subset \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^n : \operatorname{rk} f' = k \, \forall \, x \in D(\geqslant k)$$

Тогда M = f(D) — поверхность размерности k.

Условие на ранг означает, что нигде нету изломов, параметр же по сути — скорость.

2. Задание графиком

$$D \subset \mathbb{R}^k$$
,  $f: D \to \mathbb{R}^{n-k}$  — гладкое

Тогда  $M = \{(t, f(t)) \mid t \in D\} = \Gamma_f$ .

**Определение 1** (Поверхность(нестрого)). Множество  $S \subset \mathbb{R}^m$  можно называть k-мерной гладкой поверхностью, если в окрестности любой своей точки оно задаётся графиком гладкого отображения  $f \colon D \subset \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^{n-k}$ .

3. Неявное

Пусть 
$$F \colon \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^{n-k}$$
, rk  $F = n-k$ . Тогда

$$M = \{ x \in \mathbb{R}^n \mid F(x) = 0 \}$$

По сути уравнения связи.

**Теорема 1.** Если в некой окрестности  $a \in R^n$  k-мерная поверхность может быть задана один из 3 способов, то она может быть задана и всеми остальными.

 $1 \to 2 \text{ cm } 1.18.1 (1)$ 

$$2 \rightarrow 3 \ F(t,y) = f(t) - y, F' = (f'_t \mid -E) \Rightarrow \operatorname{rk} F' = n - k$$

$$3 \to 2 \text{ cm } 1.18.1 (2)$$

 $2 \to 1 \ (x,y) \mapsto (x(t), f(x(t)),$ где t=x. С рангами очевидно проблем нет, единичная матрица же.

### § 20 Условный экстремум (нестрого)

**Определение 1** (Безусловный экстремум). Пусть  $f \colon G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, \, a \in G$ — внутренняя точка. Тогда в точке  $a \max / \min$  если

$$\exists U(a) : \forall x \in U \ f(x) \leq / \geq f(a)$$

**Определение 2** (Экстремум на подмножестве). Пусть  $f: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, M \subset \mathbb{R}^n - k$ -мерная поверхность,  $a \in G \cap M$  — внутренняя точка. Тогда в точке  $a \max / \min$  относительно M, если

$$\exists U(a) : \forall x \in U \cap M \ f(x) \leq / \geq f(a)$$

Чаще всего M задают неявно — «накладывают условия» на значения f.

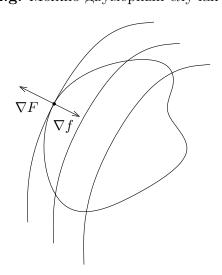
Определение 3 (Условный экстремум). Пусть  $f: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, F_1, \dots, F_m: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R},$   $a \in G \cap M$  — внутренняя точка,  $F_1(a) = \dots = F_m(a) = 0$ . Тогда в точке a условный  $\max / \min$  если

$$\exists U(a) : \forall x \in U, F_1(x) = \dots = F_m(x) = 0 \ f(x) \leqslant / \geqslant f(a)$$

**Теорема 1.** Пусть  $f, F_1, ..., F_m \in C^1(G), a \in G$ .

Тогда если f имеет в а экстремум при условии F(a)=0, то  $\nabla f(a), \nabla F_1(a), \dots, \nabla F_m(a)$  – линейно зависимы.

Е.д. Можно двумерный случай рассмотреть.



$$\nabla f = \lambda \nabla F$$

**Следствие 1** (Правило Лагранжа). f имеет в а экстремум при условии  $F_1(a) = \cdots = F_m(a) = 0$ , то

1. либо 
$$\nabla F_1(a), \ldots, \nabla F_m(a)$$
 ЛЗ

2. 
$$\lambda u \delta o \exists \lambda_1, \dots, \lambda_m \in \mathbb{R} \colon \nabla f(a) = \sum_i \lambda_i \nabla F_i(a)$$

### § 21 Доказательство теоремы об условном экстремуме

1. Пусть m=n-1. Будем доказывать от противного. Пусть в a условный тах, но  $\nabla f(a)$ ,  $\nabla F_1(a),\dots,\nabla F_m(a)-\Pi$ НЗ.

Рассмотрим  $\Phi(x) = (f(x), F_1(x), \dots, F_m(x))$ . Тогда такое  $\Phi \colon G \to \mathbb{R}^n$ . Из линейной независимости градиентов

$$\Phi'(a) = \begin{pmatrix} \nabla f(a) \\ \nabla F_1(a) \\ \vdots \\ \nabla F_m(a) \end{pmatrix}, \det \Phi'(a) \neq 0$$

Пусть  $b = \Phi(a) = (f(a), 0, \dots, 0)$ . Тогда по теореме об обратном отображении (1.14.1)

$$\exists U(a), V(b): \Phi: U \to V$$
 — диффеоморфизмъ

Пусть  $V\supset B_{\varepsilon}(b),\ y=(f(a)+\frac{\varepsilon}{2},0,\dots,0)\in V$ , тогда  $\exists!\ x\in U\colon \Phi(x)=y$ . Получается, что  $f(x)>f(a),\ \forall i\ F_i(x)=0$ , что немного противоречит тому, что в a условный тах.

2. Теперь рассмотрим случай m < n-1 (всё остальное неинтересно, точно будет ЛЗ). Будем доказывать от противного. Пусть в a условный тах, но  $\nabla f(a), \nabla F_1(a), \dots, \nabla F_m(a)$  — ЛНЗ. Тогда  $\operatorname{rk} \Phi'(a) = m+1 < n$ . Добавим ещё функций  $F_{m+1}, \dots, F_{n-1}$  таких, что  $F_i(x) = x_{i+1} - ai + 1$ .

Введём ещё стандартное обозначение

$$x = (\underbrace{x, \dots, x_{m+1}}_{\bar{x}}, \underbrace{x_{m+2}, \dots, x_n}_{\bar{x}})$$

И не совсем стандартное

$$A = \frac{\partial(f_1, F_1, \dots, F_m)}{\partial x_1, \dots, x_{m+1}}(a)$$

Обычно такой «дробью» обозначают якобиан, но, пожалуй, сохраню обозначения с лекции.

Итак

$$\Phi'(a) = \left(\begin{array}{c|c} A & * \\ \hline 0 & E_{n-m-1} \end{array}\right) \Rightarrow \operatorname{rk} \Phi'(a) = n$$

А теперь можно подвести всё к первому пункту. Рассмотрим  $\widetilde{M} = \{x \mid F_1(x) = \cdots = F_{n-1}(x) = 0\}$  (а  $M = \{x \mid F_1(x) = \cdots = F_m(x) = 0\}$ ). Поскольку  $\widetilde{M} \subset M$ , f будет иметь в a максимум и относительно  $\widetilde{M}$ .

Аналогично 1 пункту получаем бред какой-то.

Замечание 1. Такая теорема может найти лишь точки, «подозрительные» на экстремум. Надо ещё отдельно думать. Например, вдруг там на компакте всё определено.

Замечание 2. Можно рассматривать функцию Лагранжа:

$$\mathcal{L}(x) = f(x,\lambda) - \sum_{i=1}^{m} \lambda_i F_i(x)$$

Тогда если в a условный экстремум, то в  $(a, \lambda)$  стационарная точка  $(\mathcal{L}'(a) = 0)$  функции Лагранжа.

# Глава 2: Криволинейные интегралы

### 

Параграфы со значком «Х» лучше не читать, они недопилены.

Дифференциальные формы. Начать лучше с полилинейных форм.

**Определение 1.** Пусть L — линейное пространство над полем K. Тогда функция  $A \colon L^k \to K$ , линейная по каждому из своих аргументов, называется k-линейной формой.

23

Нам тут хватит и 1-форм, так что

**Определение 2.** Дифференциальной 1-формой можно назвать отображение из  $\mathbb{R}^n$  в линейную (по h) форму,  $P \in C^0$ 

$$\omega = \langle P(x), \mathrm{d}x(x,h) \rangle$$

Но это как-то не очень (а что такое дифференциал?).

Гладкие пути.

Определение 3. Пусть  $\gamma\colon [a;b]\subset\mathbb{R}\to\mathbb{R}^n$ . Тогда  $\gamma$  называется путём в пространстве  $\mathbb{R}^n$ .

- Путь гладкий, если  $\gamma \in C^1$ ,
- путь регулярный, если  $\operatorname{rk} \gamma' \geqslant 1$ ,
- путь простой, если  $\gamma$  биекция.

**Определение 4.** Образ  $\Gamma = \gamma([a;b]) \subset \mathbb{R}^n$  называется *кривой* в  $\mathbb{R}^n$ . Ещё говорят, что  $\Gamma$  — носитель пути  $\gamma$ , а  $\gamma$  — параметризация  $\Gamma$ .  $^4$ 

Замечание. Путь простой ⇔ кривая не имеет самопересечений.

Определение 5. Будем говорить, что простые пути имеют одинаковую ориентацию, если

$$\gamma_1(a_1) = \gamma_2(a_2) \ \gamma_1(b_1) = \gamma_2(b_2)$$

и противоположную, если всё наоборот. Тут ещё введу нестандартное обозначение, но так жить проще  $\stackrel{\centerdot}{\smile}$ .

- 🕆 одинаковая ориентация
- 🗘 противоположная ориентация

Замечание. Для биективных параметризаций видимо просто нет другого выбора. С петлями всё будет интереснее.

 $<sup>^2</sup>$ <ну его>

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup><потом лучше напишу>

 $<sup>^4</sup>$ здесь ещё можно как в [5] определять кривую как класс эквивалентности путей, так вроде проще

### Интегралы от форм по пути

**Определение 6.** Просто возьмём и определим интегралы по простому гладкому пути от 1-форм так:

$$I = \int_{\gamma} \omega := \int_{a}^{b} \langle P, \dot{x}(t) \rangle dt$$

**Утверждение 1** (Корректность определения выше). *Интеграл по пути не зависит от параметризации*.

 $\square$  Пусть  $\gamma_1,\gamma_2$  — параметризации  $\Gamma,$ одинаково ориентированы. Докажем,что

$$I_1 = \int\limits_{\gamma_1} \omega = \int\limits_{\gamma_2} \omega = I_2$$

Поскольку  $\gamma_1, \gamma_2$  — биекции,  $\exists \, \varphi \colon t_2 = \varphi(t_1)$ , тоже биекция, такого сорта:  $t_1 \stackrel{\gamma_1}{\longmapsto} x \stackrel{\gamma_2^{-1}}{\longmapsto} t_2$  Тогда

$$I_2 = \int_{a_2}^{b_2} \langle P(\gamma_2(t_2)), \partial_{t_2} \gamma_2(t_2) \rangle dt_2 = \int_{a_1}^{b_1} \langle P(\underbrace{\gamma_2(\varphi(t_1))}_x), \partial_{t_2} \gamma_2(t_2)) \rangle \partial_{t_1} \varphi(t_1) dt_1$$

Покажем, что  $\partial_{t_2}\gamma_2(t_2)\partial_{t_1}\varphi=\partial_{t_1}\gamma_1(t_1)$ . Это просто следует равенства  $\gamma_1(t_1)=\gamma_2(t_2)$ , если его продифференцировать по  $t_1$ . Так что

$$\int_{a_1}^{b_1} \langle P(x), \partial_{t_1} \gamma_1(t_1) \rangle \left( \partial_{t_1} \varphi(t_1) \right)^{-1} \partial_{t_1} \varphi(t_1) \, \mathrm{d}t_1 = I_1$$

Замечание 1. Если  $\gamma_1 \uparrow \downarrow \gamma_2$ , то  $I_2 = -I_1$ .

Замечание 2. Если рассматривать только одинаково ориентированые пути, то

$$\int_{\gamma} \omega = \int_{\Gamma} \omega$$

Замечание 3. Если  $\Gamma$  разбивается на непересекащиеся  $\Gamma_1$ ,  $\Gamma_2$ , то

$$\int_{\Gamma} \omega = \int_{\Gamma_1} \omega + \int_{\Gamma_2} \omega$$

### Петли и интегралы по ним

▲

**Определение 7.** Кривая  $\Gamma$  — петля, если для всякой её параметризации  $\gamma(a) = \gamma(b)$ . Петля называется простой, если  $\exists: \gamma|_{[a:b)}$  — биекция.

Замечание. Плохие петли можно разбивать на простые.

**Определение 8.** Пусть  $\Gamma$  — простая петля. Тогда

$$I = \oint_{\gamma} \omega := \int_{a}^{b} \langle P, \dot{x}(t) \rangle dt$$

Утверждение 2. Определение выше корректно, и не зависит от выбора «начала» петли.

Можно рассмотреть 2 разные параметризации и разбить на 2 куска. Дальше работает определение интеграла по простому пути.

Замечание. Чтобы посчитать интегралы по всем остальным путям, их нужно разбивать на прострые пути и простые петли

### § 2 Точные формы

Определение 1. 1-форма  $\omega$  называется точной в G, если  $\exists \Phi \colon G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ , такая что  $\omega = \mathrm{d}\Phi$ .  $\Phi$  в таком случае называется потенциалом, а сама форма ещё иногда называется потенциальной.

Е.д. Работа в физике.

**Теорема 1.** Пусть  $\omega$  — точная форма в G,  $\Gamma \subset G$ ,  $\gamma(a) = A$ ,  $\gamma(b) = B$  Тогда

$$\int_{\gamma} \omega = \Phi(B) - \Phi(A)$$

 $\Box \langle P, x \rangle = (\Phi \circ \gamma)'(t)$ . Дальше уже тривиально из непрерывности  $\Phi$ .

**Теорема 2.** Пусть  $\omega$  — точная форма в G,  $\Gamma_1, \Gamma_2 \subset G$ ,  $\gamma_{1,2}(a) = A$ ,  $\gamma_{1|2}(b) = B$ . Тогда

$$\int_{\gamma} \omega = \Phi(B) - \Phi(A)$$

**Теорема 3.** Пусть  $\omega$  — точная форма в G,  $\Gamma \subset G$  — петля Тогда

$$\oint_{\gamma} \omega = 0$$

**Теорема 4.** Пусть  $\omega$  — форма в G, и  $\int_{\gamma} \omega$  не зависит от пути при фиксировнных концах. Тогда  $\omega$  — точна.

 $\square$  Надо показать, что  $\partial_i \Phi = P^i$ . В этом месте можно забить на общности и объявить n=2. Докажем, что  $\partial_x \Phi = P^1$ . Поскольку от пути ничего не зависит,

$$\frac{\partial \Phi}{\partial x}(x,y) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{\Phi(x + \Delta x) - \Phi(x,y)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{1}{\Delta x} \left( \int_{A}^{(x + \Delta x,y)} \omega - \int_{A}^{(x,y)} \omega \right)$$

А это по сути интеграл по пути, соединяющем  $(x + \Delta x, y)$  и (x, y). А здесь уже можно взять приличную кривую (прямую) с правильной параметризацией, и воспользоваться теоремой о среднем.

$$\cdots = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{1}{\Delta x} \int_{x}^{x + \Delta x} P(t, y) dt = \lim_{\Delta x \to 0} P(\xi, y) = P(x, y)$$

Последнее равенство верно по непрерывности.

Теорема 5.  $\oint \omega = 0 \Rightarrow \omega - moчнa$ 

**Теорема 6.** Пусть G,  $\phi \omega = 0$  для любой прямоугольной петли. Тогда  $\omega$  — точна.

□ Аккуратно свести к теореме 2.2.4, там всё будет работать и с путями, параллельными осям координат. ■

### § 3 Замкнутые формы

Здесь уже окончательно забиваем на все  $n \geqslant 2$ . Там, в целом, понятно как обобщать. Тут всюду  $\omega = P(x,y)\mathrm{d}x + Q(x,y)\mathrm{d}y$ 

**Определение 1.** Форма  $\omega$  замкнута в G, если

$$\forall A \in G \; \exists U(A) \colon \exists \Phi_U \colon U \to R \; \omega = \mathrm{d}\Phi_U$$

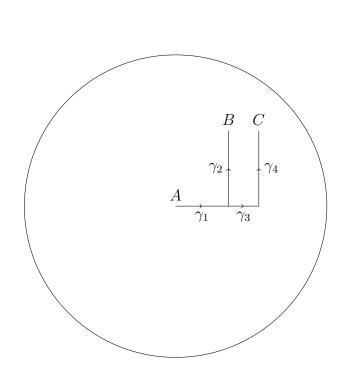
короче, локально точна.

**Теорема 1.** Пусть  $\omega$  — гладкая форма в G. Тогда если  $\omega$  замкнута,  $\partial_y P = \partial_x Q$  в G.

□ Очевидно следует из «локальной точности». ■

**Теорема 2.** Пусть  $\omega$  — гладкая форма в G. Тогда если  $\partial_y P = \partial_x Q$  в G, то  $\omega$  замкнута.

 $\square$  Выберем произвольную A, тогда  $U_{\varepsilon}(A) \subset G$ . Надо попробовать построить потенциал. Например так  $\Phi(B) = \int_{\gamma_1 + \gamma_2} \omega$ . Докажем, что  $\partial_x \Phi = P$ ,  $\partial_y \Phi = Q$ .



$$\Delta \Phi = \Phi(C) - \Phi(B) = \int_{\gamma_4} \omega - \int_{\gamma_2} \omega + \int_{\gamma_3} \omega$$
$$= \int_{y_A}^{y} Q(x + \Delta x, t) dt - \int_{y_A}^{y} Q(x, t) dt + \int_{x}^{x + \Delta x} P(t, y_A) dt$$

Последний сходится к  $P(x, y_0)dx$ , а первые два надо немного преобразовать

$$\frac{1}{\Delta x} \left( \int_{\gamma_4} \omega_0 \int_{\gamma_2} \omega \right) = \int_{y_0}^y \left( \frac{Q(x + \Delta x, t) - Q(x, t)}{\Delta x} \right) dt$$

Подинтегральную функцию можно представить как последовательность  $f_n \rightrightarrows Q'$ .

$$\left| \frac{Q(x + 1/n) - Q(x)}{\frac{1}{n}} - Q'(x) \right| = |Q'(\xi) - Q(x)| < \varepsilon$$

а функция Q' равномерно непрерывна на  $[x,x+\Delta x]$ , ибо он отрезок. Так что можно поменять местами предел и интеграл.

$$\cdots = \int_{y_0}^{y} \frac{\partial Q}{\partial x}(x, y) dt = \int_{y_0}^{y} \frac{\partial P}{\partial y}(x, y) = \Delta P$$

Если сложить с оставшимся куском, то как раз и выйдет P. С равенством Q вроде все попроще, там нужно считать приращение всего лишь по одному пути.  $\blacksquare$ 

Замечание 1. Бывают замкнутые, но не точные формы. Например  $\omega = \frac{-y \mathrm{d} x + x \mathrm{d} y}{x^2 + y^2}$ . Она замкнута, а вот  $\oint_{\gamma} w$  по окружности вокруг 0 не 0.

### §4 Первообразная замкнутой формы вдоль пути

Сначала можно отметить, что  $\Gamma = \gamma \big( [a;b] \big)$  — компакт. Так что вроде можно пользоваться теоремой о конечном подпокрытии.

**Лемма 1.** Пусть G- область,  $\omega-$  гладкая точная форма в G, а  $\Phi,\Psi-$  две её первообразные в G. Тогда  $\Phi-\Psi\equiv C\in\mathbb{R}.$ 

**Теорема 2.** Пусть  $\omega$  замкнута в G,  $\Gamma = \gamma([a;b])$ . Тогда существует первообразная вдоль пути  $\gamma$  и  $\int_{\Gamma} \omega = f(b) - f(a)$ .

 $\square$  Поскольку кривая компактна, в любом её покрытии можно выделить конечное подпокрытие. Собственно, будем рассматривать покрытие открытыми кругами  $U(p_i)$ . Пусть  $\Phi_i$  — произвольная первообразная в  $U_i$ . Заменим  $\Phi_i$   $\widetilde{\Phi}_i$ , так что  $\widetilde{\Phi}_{i+1} = \widetilde{\Phi}_i$  на  $U_{i+1} \cap U_i$ ,  $\widetilde{U}_0 = U_0$ .

Выберем параметризацию, тогда  $p_i$  соответствуют  $t_0 = a < t_1 < \dots < t_n = b$  Теперь выберем  $f(\gamma(t)) = \widetilde{\Phi}_k(\gamma(t)), \ \gamma(t) \in U_k$ . Здесь вроде можно прожить и без простоты пути.

Теперь ещё выберем  $q_i \in U_{i+1} \cap U_i$ ,  $\{\gamma_j\} =$  пути от  $p_i$  до  $q_i \cap$  пути от  $q_i$  до  $p_{i+1}$ . Тогда

$$\in_{\gamma} \omega = \sum_{j} \int_{\gamma_{j}} = \widetilde{\Phi}(p_{n}) - \widetilde{\Phi}p_{0} = f(b) - f(a)$$

### 

**Определение 1.** Непрерывным семейством путей называется непрерывная функция  $g: [0;1] \times [a;b] \to \mathbb{R}^n$ . Часто обозначается так:  $\gamma_s(t) = g(s,t)$ . <sup>2</sup>

Определение 2 ( $\stackrel{\sim}{\sim}$ ). Пусть  $\gamma_1, \gamma_2 \colon [a;b] \to G, \ \gamma_1(a) = \gamma_2(a), \gamma_1(b) = \gamma_2(b)$ . Тогда утверждается, что пути гомотопны, если существует семейство  $\gamma_s(t) \colon \ \gamma_{s_1} = \gamma_1, \ \gamma_{s_2} = \gamma_2$ .

Замечание. Таки отношение эквивалентности.

**Теорема 1.** Пусть  $\omega$  — замкнутая форма в области G,  $\gamma_1 \sim \gamma_2$ . Тогда

$$\int_{\gamma_1} \omega = \int_{\gamma_2} \omega$$

**Теорема 2.** Пусть  $\omega$  — замкнутая форма в области  $G, \, \gamma_1 \sim \gamma_2$  — гомотопные петли. Тогда

$$\oint_{\gamma_1} \omega = \oint_{\gamma_2} \omega$$

Замечание. Доказывать я это пока не буду, иначе это будет выглядеть как-то так:



<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>вообще первообразную вдоль пути нигде не определяли, так что можно считать конструкцию, построенную выше, определением

 $<sup>^{2}</sup>$ По-хорошему там должны быть топологические пространства, но не сегодня и не сейчас .

Следствие 1. Пусть 
$$\gamma$$
 — петля в  $G$  и  $\gamma \overset{G}{\sim} \bullet$ . Тогда  $\oint_{\gamma} w = 0$ .

**Определение 3.** Область в G называется односвязной, если в ней всякая петля стягивается в точку.

Теорема 3. В односвязной области все замкнутые формы точны.

Е.д. Далёкая, далёкая галактика — не односвязная область.

## Глава 3: Комплексный анализ

### 

Определение 1. Определим «шаровую» окрестность комплексного числа как  $\{z \mid |z-a| < \varepsilon\}$ , проколотую окрестность как  $\{z \mid 0 < |z-a| < \varepsilon\}$ . Дальше можно уже рассмотреть базу таких окрестностей и ввести топологию как в  $\mathbb{R}^2$ . Аналогично вводятся пределы и непрерывности.

**Определение 2.** Пусть  $G \subset \mathbb{C}$  — область,  $f \colon G \to C$ , непрерывна,  $f = f_1 + if_2$ ,  $\omega(z, \mathrm{d}z) = f(z)\mathrm{d}z$  — комплексная дифференциальная форма. <sup>3</sup> Пусть  $\Gamma \subset G$  — кривая,  $\gamma$  — её параметризация,  $\gamma = \gamma_1 + i\gamma_2$ 

Тогда

$$\int_{\gamma} := \int_{a}^{b} f(\gamma(t))\dot{\gamma}(t) dt := \int_{a}^{b} (f_1(\gamma(t))\gamma_1(t) - f_2(\gamma(t))\gamma_2) dt + \int_{a}^{b} (f_1(\gamma(t))\gamma_2(t) + f_2(\gamma(t))\gamma_1) dt$$

Свойства:

Утверждение 1. *см § 1* 

**Утверждение 2.** Пусть  $\{t_i\}$  — разбиение отрезка  $[a;b], z_i = \gamma(t_i), \Delta z_i = z_{i+1} - z_i, \tau_i \in [t_i, t_{i+1}], \xi_i = \gamma(\tau_i)$ . Пусть ещё

$$\sigma = \sum_{i=0}^{n-1} f(\xi_i) \Delta z_i$$
$$r = \max |\Delta z_i|$$

Tог $\partial a$ 

$$\int_{\gamma} f(z) \, \mathrm{d}z = \lim_{r \to 0} \sigma$$

Следует из вещественной теоремы Римана

Следствие 1.  $\Pi y cm b |f(z)| \leq M \ \forall z \in \Gamma$ 

$$\left| \int_{\gamma} f(z) \, \mathrm{d}z \right| \leqslant M \cdot \ell(\Gamma)$$

 $<sup>^{2}</sup>$ здесь надо сильно больше определений

 $<sup>^{3}</sup>$ Тут определение по сути такое же как и раньше, дифференциал имеет символический смысл.

$$|\sigma| \leqslant \sum_{i} |f(\xi_i)| \cdot |\Delta z_i| \leqslant M \cdot \sum_{i} |\Delta z_i|$$

А дальше просто предельный переход в неравенстве.

.....

{censored by galactic vimperor}

### § 30 Свойства дробно-линейного отображения

**Определение 1** (Дробно-линейное отображение).  $f(z) = \frac{az+b}{cz+d}$ ,  $ad \neq bc$  В  $\infty$  определим её как a/c, а в -d/c как  $\infty$ .

**Утверждение 1.** Дробно-линейное отображение — гомеоморфизм  $\overline{\mathbb{C}}$  в  $\overline{\mathbb{C}}$ .

**Определение 2.** Углом между двумя путями на бесконечности называется угол между образами утих путей при отображении  $z\mapsto \frac{1}{z}$ 

Замечание. Геометрическая мотивировка связана с углами между путями через северный полюс сферы Римана.

**Утверждение 2.** Дробно-линейное отображение конформно во всех точках  $\overline{\mathbb{C}}$ 

Утверждение 3. Дробно-линейные отображения образуют группу.

**Утверждение 4.** Дробно-линейные отображения переводят обобщённые окружности (прямые или окружности) в обобщённые окружности.

▼

Дробно-линейное — композиция линейного и инверсии (с отражением относительно вещественной оси). С линейными всё ясно, а с инверсией надо доказывать. Окружность можно записать уравнением

$$(z-a)(\bar{z}-\bar{a}) = R^2$$

А прямую

$$(z-a)(\bar{z}-\bar{a}) = (z-b)(\bar{z}-\bar{b}) \Leftrightarrow \overline{(a-b)}z + (a-b)\bar{z} + |b|^2 - |a|^2 = 0$$

Посмотрим, прообразом чего она является

$$(w^{-1} - a) (\bar{w}^{-1} - \bar{a}) = \frac{(1 - aw)(1 - \bar{a}\bar{w})}{|w|^2} = R^2 \Leftrightarrow (|a|^2 - 1) |w|^2 - a\bar{w} - \bar{a}w + 1 = 0$$

Дальше есть два случая:

|a|=1: Это уравнение прямой с  $|b|\neq |a|$ . А такие прямые не проходят через 0. Ну, точки на одной окружности равноудалены от её центра. А центр у неё в 0.

 $|a| \neq 1$  Поделим на  $|a|^2 - 1$ .

$$\left(w - \frac{a}{|a|^2 - 1}\right)\overline{\left(w - \frac{a}{|a|^2 - 1}\right)} = \frac{|a|^2}{|a|^2 - 1} - 1 = \frac{1}{|a|^2 - 1}$$

а сие есть уравнение окружности.

Ну, оставшиеся случаи разбираются аналогично. Разве что прямая через начало координат проще задаётся как

$$(e^{-ia} - e^{-ib})z + (e^{ia} - e^{ib})\bar{z} = 0$$

Ну и видно что не будет членов с  $|w|^2$  — выйдет прямая.

Утверждение 5. Дробно-линейное отображение сохраняет ангармоническое отношение:

$$[z_1, z_2, z_3, z_4] = \frac{z_1 - z_2}{z_1 - z_3} / \frac{z_4 - z_2}{z_4 - z_4}$$

**Утверждение 6.** Дробно-линейное отображение однозначно задаётся 3 точками и их образами.

### § 42 Классификация изолированных особых точек

**Определение 1.** Особой точкой функции f называется точка, где f не голоморфна или не определена.

**Определение 2.** Изолированной особой точкой функции f называется особая точка, в некоторой окрестности которой нет других особых точек.

### § 46 Вычисление вычетов в полюсах

**Определение 1.** Пусть f имеет в a полюс. Порядком полюса называется наименьшая отрицательная степень в разложении f в ряд Лорана в кольце с центром в a.

**Теорема 1.** Пусть a- полюс первого порядка функции f. Тогда

$$\operatorname{Res}_a f = \lim_{z \to a} f(z)$$

**Теорема 2.** Пусть a — ноль первого порядка для  $\psi$ ,  $\varphi(a) \neq 0$ ,  $\varphi$ ,  $\psi$  голоморфны в U(a),  $f = \frac{\varphi}{\psi}$ . Тогда

$$\operatorname{Res}_{a} f = \frac{\varphi(a)}{\psi'(a)}$$

**Теорема 3.** Пусть a - nолюс p-го nорядка функции f. Тогда

Res<sub>a</sub> 
$$f = \frac{1}{(p-1)!} \left( (z-a)^p f(z) \right)_{z=a}^{(p-1)}$$

### § 47 Вычисление интегралов с помощью вычетов

І Интеграл по периоду от периодической функции.

Пусть  $f \colon \mathbb{R} \to \mathbb{C}$ . Тогда

$$f = 2\pi i \sum_{a_i} \operatorname{Res}_{a_k} g,$$

где  $a_k$  — вычеты функции g(z), внутри единичной окружности. В функции  $g\sin/\cos$  заменены на  $\frac{1}{2}(z\pm z^{-1})$ 

II) Интеграл от рациональной функции на R

Пусть 
$$R(x) = \frac{P(x)}{Q(x)}, P, Q \in \mathbb{R}[x], \deg P \leqslant \deg Q - 2$$
. Тогда

$$\int_{-\infty}^{\infty} R(x) dx = 2\pi i \sum_{\text{Im } a_k > 0} \text{Res}_{a_k} R(z)$$

III
$$\rangle \int_{-\infty}^{\infty} f(z) e^{i\lambda z} dz = I$$

Пусть  $f(z) \xrightarrow[z \to \infty]{} 0$ , голоморфна всюду кроме  $\{a_k\}$ , нету особых точек на  $\mathbb{R}$ . Тогда

$$I = 2\pi i \sum_{\text{Im } a_k > 0} \text{Res}_{a_k} f(z) e^{i\lambda z}$$

**Лемма 1** (Жордана). Пусть f голоморфна всюду кроме счётного числа особых точек,  $f(z) \xrightarrow[z \to \infty]{} 0$ . Тогда

$$\int_{\Gamma_R} f(z) e^{i\lambda z} dz \xrightarrow[R \to \infty]{} 0$$

### § 55 Классические односвязные области. Теорема Римана

**Определение 1.** Комплексным изоморфизмом областей G и H называется однолистное конформное отображение  $^1$   $f: G \to H$ . Область G и H тогда называются и конформно эквивалентными (изоморфными).

3амечание.  $f \colon G \to G$  при условиях выше — автоморфизм.

**Утверждение 1.** Все автоморфизмы области G с операцией композиции образуют группу  $\operatorname{Aut} G$ .

▼

Пусть  $f,g,h\in \operatorname{Aut} G$ . Тогда  $f\circ g\colon G\to G$ , композиция биекций — биекция. Так что операция задана корректно.

- $(f \circ (g \circ h))(x) = f(g(h(x))) = ((f \circ g) \circ h)(x)$
- $\forall f \ \exists f^{-1}$ , обратное голоморфно и биекция,  $\Rightarrow$  конформно и однолистно.
- $\bullet \ \operatorname{id} \colon G \to G$  конформно и однолистно.

#### Классические области

- $1. \overline{\mathbb{C}}$
- 2. C
- 3.  $\mathbb{D} = \{z \mid |z| < 1\}$

**Теорема 2** (Римана). Пусть область  $G \subset \overline{\mathbb{C}}$ . Тогда  $G \cong \mathit{od}$ ной из классических областей

- 1.  $G = \overline{\mathbb{C}} \Rightarrow G \cong \overline{\mathbb{C}}$
- 2.  $G = \overline{\mathbb{C}} \{a\} \Rightarrow G \cong \mathbb{C}$
- 3.  $G = \overline{\mathbb{C}} \ U \Rightarrow G \cong \mathbb{D}, \ |U| > 1$

 $<sup>\</sup>overline{\phantom{a}}^{1}$ Тут хватит и голоморфности с сюръективностью, ведь из однолистности производная нигде не обращается в 0

### § 56 Лемма Шварца

### § 57 Лемма о подгруппе группы автоморфизмов

**Определение 1.** Пусть  $\Gamma < \operatorname{Aut} G$ . Тогда говорят, что  $\Gamma$  — транзитивна, если

$$\forall z_1, z_2 \in G \ \exists f \in \Gamma \colon f(z_1) = z_2$$

3амечание. Лучше конечно говорить, что действие группы автоморфизмов на G транзитивно.

Лемма 1. Пусть область  $G \subset \overline{\mathbb{C}}$ ,  $\Gamma$  — транзитивна. Пусть к тому же  $\exists z_0 \colon \operatorname{Stab}(z_0) < \Gamma$ . Тогда  $\Gamma = \operatorname{Aut} G$ .

▼

Выберем произвольный  $f \in \operatorname{Aut} G$ , пусть  $z_1 = f(z_0)$ . Из транзитивности  $G \exists \gamma \in \Gamma \colon \gamma(z_1) = z_0$ . Тогда  $h = \gamma \circ f \in \operatorname{Stab}(z_0)$ . Но из второго условия  $\operatorname{Stab}(z_0) < \Gamma \Rightarrow h \in \Gamma$ . Но тогда

$$\forall f \in \operatorname{Aut} G \ f = \underbrace{\gamma^{-1}}_{\in \Gamma} \circ \underbrace{h}_{\in \Gamma} \in \Gamma$$

A

### § 58 Автоморфизмы классических областей

Здесь всё константы по умолчанию  $\in \mathbb{C}$ .

**Теорема 1.** Aut 
$$\overline{\mathbb{C}} = \{ f \mid f(z) = \frac{az+b}{cz+d}, ad-bc \neq 0 \}$$

□ Пусть

$$\Gamma = f \mid f(z) = \frac{az+b}{cz+d}, \Gamma < \operatorname{Aut} \overline{\mathbb{C}}$$

Композиция дробно-линейных — дробно-линейна, обратное — тоже дробно-линейно. Так что подгруппа.

Она транзитивна, для  $\mathbb C$  хватит и линейного (сдвиг), а как отправить что-то в бесконечность, понятно. Давайте посмотрим, чему равен  $\operatorname{Stab} \infty$ . Нам нужно чтобы  $\infty \mapsto \infty$ . А значит  $\mathbb C \mapsto \mathbb C$ . Но из теоремы 3.58.2 это линейные функции. А они явно входят в дробно-линейные. Так что  $\operatorname{Stab} \infty < \Gamma$ . А тогда по лемме 3.57.1  $\Gamma = \operatorname{Aut} \overline{\mathbb C} \blacksquare$ 

**Теорема 2.** Aut 
$$\mathbb{C} = \{ f \mid f(z) = az + b, a \neq 0 \}$$

 $\square$  Пусть  $A = U(\infty)$ . Бесконечность — явно особая точка, надо подумать только какая.

Пусть  $\infty$  — существенно особая точка. Но тогда по теореме Сохоцкого f(A) всюду плотно в  $\mathbb C$ . А значит в  $U(0)\subset \mathbb C\setminus U(\infty)$  есть точка из f(A) — проблемы с однолистностью (она же инъективность).

Пусть  $\infty$  — устранимая особая точка. Но тогда в кольце  $U(\infty)$ 

$$f(z) = \frac{c_{-k}}{z^k} + \dots + c_0$$

Но  $f \in \operatorname{Aut} G \Rightarrow f$  голоморфна в 0. Беда

Выхода нет — в  $\infty$  — полюс. Но тогда f(z) — какой-то полином, ведь для полюса нужно ограниченное число членов в главной части ряда Лорана. Но любой полином степени n имеет в  $\mathbb C$  ровно n корней. А у нас функция однолистная. Так что подходят полиномы лишь первой степени. Константу тоже нельзя, проблемы с однолистностью.  $^1$ 

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Все утверждения про полюс в бесконечности можно получить, рассмотрев  $f(^{1}\!/_{z})$  в U(0)

**Теорема 3.** Aut  $\mathbb{D} = \{ f \mid f(z) = e^{i\theta} \frac{z - a}{1 - \bar{a}z}, \theta \in \mathbb{R}, |a| < 1 \}$ 

 $\square$  Опять рассмотрим  $\Gamma$  как в условии и покажем, что  $\Gamma=\operatorname{Aut}\mathbb{D}.$  Надо сначала показать хотя бы, что  $\Gamma<\operatorname{Aut}\mathbb{D}.$ 

$$\left| e^{i\theta} \, \frac{z - a}{1 - \bar{a}z} \right|$$

Проще всего домножить на сопряжённое

$$\left| \frac{z-a}{1-\bar{a}z} \right|^2 = \frac{(z-a)(\bar{z}-\bar{a})}{(1-\bar{a}z)(1-a\bar{z})} = \frac{|z|^2 - a\bar{z} - z\bar{a} + |a|^2}{1-\bar{a}z - a\bar{z} + |a|^2|z|^2} < 1 \Leftrightarrow |z|^2 + |a|^2 < 1 + |a|^2|z|^2 \Leftrightarrow (|a|^2 - 1)(|z|^2 - 1)$$

Так что при  $|z| < 1 \land |a| < 1$  это верно.

Дальше легко найти обратное к  $\gamma(z) = w$ 

$$\gamma^{-1}(w) = \frac{w - e^{i\theta}}{w\bar{a} - e^{i\theta}} = e^{i\theta_1} \frac{a_1 - z}{1 - \bar{a}_1 z} \ (a_1 = e^{i\theta} a \in \mathbb{D})$$

С композицией тоже несложно разобраться

$$f_1(z) = \frac{z - a_1}{1 - \bar{a}_1 z}$$

$$f_2(z) = \frac{z - a_2}{1 - \bar{a}_2 z}$$

$$a = \frac{a_1 e^{-i\theta} + a_2}{1 + a_1 \bar{a}_2 e^{-i\theta}}$$

$$f_2(f_1(z)) = e^{i\theta_2} \frac{e^{i\theta} z - e^{i\theta} a_2 - a_1 + a_1 \bar{a}_2 z}{1 + \bar{a}_1 a_2 e^{i\theta} - \bar{a}_1 e^{i\theta} z - \bar{a}_2 z} = \frac{z - a}{1 - \bar{a}z}$$

$$|a| = |e^{-i\theta} f_1(-a_2 e^{i\theta})| < 1$$

Осталось показать оба условия из леммы 3.57.1

1. Пусть  $z_1, z_2 \in \mathbb{D}$ . Будем строить так:  $z_1 \mapsto 0 \mapsto z_2$ 

$$f_1(z) = \frac{z - z_1}{1 - \bar{z}_1 z}$$
  $f_2^{-1}(z) = \frac{z - z_2}{1 - \bar{z}_2 z}$   $f = f_2 \circ f_1$ 

2. Посмотрим на  $f \in \text{Stab}\,0$ . По лемме Шварца  $\forall z \in D \ |f(z)| \leqslant |z|$ . Поскольку  $\text{Stab}\,0$  — группа,  $\exists \, f^{-1}$  и

$$|z| = |f^{-1}(f(z))| \le |f(z)| \Rightarrow |f(z)| = |z|.$$

А тогда по второму пункту леммы Шварца  $f(z)=cz,\ |c|=1\Rightarrow c=e^{i\theta}.$  Следовательно, Stab  $0<\Gamma.$  Тогда по уже упомянутой лемме  $\Gamma=\operatorname{Aut}\mathbb D$ 

## Литература

- [1] **Зорич В. А.**, Математический анализ. Часть I-6 изд., дополн. М.: МЦНМО, 2012
- [2] Зорич В. А., Математический анализ. Часть II -6 изд., дополн. М.: МЦНМО, 2012
- [3] **Фихтенгольц Г. М.**, Курс дифференциального и интегрального исчисления. В трёх томах. Том II. СПб.: Издательство «Лань», 1997. 800 с.
- [4] **Гельфанд И. М.**, Лекции по линейной алгебре 5 изд., испр. М.: Добросвет, МЦНМО, 1998. 320 с.
- [5] **Шабат Б. В.**, Введение в комплексный анализ, ч. I-2 изд. М.: Наука, 1976.-320 с.