Конспект по анализу за 3 семестр

Лектор: А. А. Лодкин Записал : ta_Xus

4 января 2017 г.

Оглавление

Анализ в	${\mathbb R}^n$
§ 1	Оценка приращения дифференциального отображения
§ 2	Частные производные высших порядков
§3	Обобщение бинома
§ 4	«Многомерный» дифференциал высоких порядков. Формула Тейлора для функций многих пере-
	менных
§ 5	Понятие экстремума, необходимое условие
§ 6	Про квадратичные формы
§ 7	Достаточное условие экстремума
§8	Полнота пространства \mathbb{R}^n
§ 9	Теорема о сжимающем отображении
§ 10	Метод Ньютона
§ 11	Теорема об обратном отображении(формулировка)
§ 12	Доказательство теоремы об обратимости
§ 13	Теорема о дифференцируемости обратного отображения
§ 14	Теорема о гладкости обратного отображения
§ 15	Гладкая зависимость корней многочлена от его коэффициентов
§ 16	Теорема о неявном отображении
§ 17	Функциональная зависимость системы функций
§ 18	Геометрический смысл ранга матрицы Якоби
§ 19	Три способа локального задания поверхности
§ 20	Условный экстремум(нестрого)
§ 21	Доказательство теоремы об условном экстремуме
Использо	ованная литература

Глава 1: Анализ в \mathbb{R}^n

§1 Оценка приращения дифференциального отображения

Утверждение 1. Пусть $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$, $m \ge 2$. Тогда формула Лагранжа

$$f(b) - f(a) = f'(c)(b - a)$$

не работает.

E.q. Пусть

$$f(t) := (\cos t, \sin t), \ b - a = 2\pi$$

Теорема 2 (об оценке приращения отображения). Пусть $f: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$, G - выпуклое, f - дифференцируема,

$$\forall x \in G \ \|f'(x)\| \leqslant M$$

Тогда $\forall a, b \in G \|f(b) - f(a)\| \leq M\|b - a\|$

□ «Окружим» исходную функцию:

$$F = \psi \circ f \circ \varphi$$

Вот тут как раз нужна выпуклость, иначе отрезок [a; b] может и не лежать в G

$$\varphi: \mathbb{R} \to \mathbb{R}^n$$
 $\qquad \qquad \varphi(t) := t(b-a) + a, \qquad \qquad t \in [0,1]$

$$t \in [0, 1]$$

$$\psi: \mathbb{R}^m \to \mathbb{F}$$

$$\psi: \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}$$
 $\qquad \qquad \psi(y) := \langle y, \ell \rangle,$

$$\ell = f(b) - f(a)$$

Заметим, что F — обычная вещественнозначная функция. Так что для неё работает формула Лагранжа:

$$\exists c \in [0,1]: F(1) - F(0) = F'(c)(1-0) = F'(c)$$

Тогда из свойств нормы (по ходу дела обозначим $\varphi(c)$ за x):

$$||F'(c)|| = ||\psi'(f(x)) \cdot f'(x) \cdot \varphi'(c)|| \le ||\psi'(f(x))|| \cdot ||f'(x)|| \cdot ||\varphi'(c)||$$

Здесь тонкость в обозначениях. Производные — вроде матрицы, поэтому их нормы — что-то странное на первый взгляд. На самом деле смысл немного иной.

$$dL(x,h) = f'(x) \cdot h$$

Таким образом, дифференциал — неплохое линейное отображение. А под «нормой производной» имеется в виду норма соответствующего линейного отображения.

Теперь давайте что-нибудь скажем про эти нормы.

1.
$$\varphi'(t) = (b - a) \Rightarrow \|\varphi'(c)\| = \|b - a\|$$

2.
$$\psi(y) = \langle y, I \rangle, ||\psi|| = ||\ell||$$

Так что

$$||F'(c)|| \leq M \cdot ||\ell|| \cdot ||b-a||$$

С другой стороны:

$$F(1) - F(0) = \psi(f(b)) - \psi(f(a)) = \langle f(b), \ell \rangle - \langle f(a), \ell \rangle = \langle \ell, \ell \rangle = ||\ell||^2$$

В итоге, совмещая оба выражения, приходим к утверждению теоремы.

§ 2 Частные производные высших порядков

Определение 1. Пусть $f:G\subset\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}$, $\forall\,x\in G\;\exists\,\partial^k_{i_1,\ldots,i_k}f(x)$. Тогда

$$\partial_{i_1,...,i_{k+1}}^{k+1} f(x) := \partial_{i_{k+1}} (\partial_{i_1,...,i_k}^k f)(x)$$

Замечание 1. $C^p(G)$ — класс функций, определённых в G с непрерывной производной до p-го порядка включительно. Функции из C^1 ещё называются гладкими.

Теорема 1 (Зависимость производных p-го порядка от перестановки переменных). Пусть $f \in C^p(G)$, $x \in G$. При этом

$$i = \{i_1, \dots, i_p \mid i_k \in \{1, \dots, n\}\}\$$

 $j = \{j_1, \dots, j_p \mid j_k \in \{1, \dots, n\}\}\$
 $j = \pi(i)$

Тогда $\partial_i^p f(x) = \partial_i^p f(x)$

 \square Сначала докажем всё для $p=2,\; n=2,\; \mathsf{t.}$ е.

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}$$

Пусть $(x,y) \in G$, $(x_0 + \Delta x,y) \in G$, $(x,y+\Delta y) \in G$, $(x+\Delta x,y+\Delta y) \in G$ Введём ещё 2 функции:

$$\varphi(t) = f(t, y + \Delta y) - f(t, y)$$

$$\psi(t) = f(x + \Delta x, t) - f(x, t)$$

Тогда $\varphi(x+\Delta x)-\varphi(x)=\varphi'(c_1)\Delta x=W$, $c_1\in[x,x+\Delta x]$. При этом

$$W = \varphi'(x)\Delta x \Delta x \left(\frac{\partial f}{\partial x}(c_1, y + \Delta y) - \frac{\partial f}{\partial x}(c_1, y)\right) = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(c_1, c_2) \Delta x \Delta y, \ c_2 \in [y, y + \Delta y]$$

$$W = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(c_3, c_4) \Delta x \Delta y, \ c_4 \in [y, y + \Delta y], c_3 \in [x, x + \Delta x]$$

По непрерывности второй производной f ($f \in C^2$)

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(c_1, c_2) \xrightarrow[\Delta y \to 0]{\Delta x \to 0} \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(c_3, c_4) \xrightarrow{\Delta x \to 0 \atop \Delta y \to 0} \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x, y)$$

По теореме о предельном переходе в равенствах $\ddot{\smile}$ смешанные производные равны.

Теперь поймём, что делать в случае произвольных p, n.

Представим подстановку π как произведение транспозиций соседних элементов. Будем дальше разбираться с такими транспозициями.

Пусть $\tau_k = (j, j+1)$. Сначала посчитаем производные по $x_1, \ldots, x_{j-1} = i'$. А теперь обозначим $\widetilde{f} = \partial_{i'} f$. По доказанному утверждению для двух переменных, $\partial_{j,j+1} \widetilde{f} = \partial_{j+1,j} \widetilde{f}$. А теперь продифференцируем это равенство по оставшимся переменным.

Таким образом, для произвольной транспозиции $\tau_k = (j, j+1)$ верно утверждение теоремы. А значит, и для произвольной подстановки $\pi = \prod_k \tau_k$ теорема верна.

Замечание 1. Тут важно, что $f \in C^p(G)$. Одной точки бы не хватило, мы ведь рассматриваем маленький параллелепипед в U(x) и используем одномерную теорему Лагранжа внутри него. А для неё нужна дифференцируемость на интервале.

§ 3 Обобщение бинома

«Обычный» бином Ньютона:

$$(a+b)^n = \sum_{k=0}^n C_n^k a^k b^{n-k}$$

Его нетрудно обобщить до полинома Ньютона

$$(a_1 + \dots + a_n)^p = \sum_{i_1=1}^n \sum_{i_2=1}^n \dots \sum_{i_p=1}^n a_{i_1} \dots a_{i_p} = \sum_{\substack{\alpha_i \in \{0,\dots,p\} \\ \sum \alpha_i = 1}} a_1^{\alpha_1} \dots a_n^{\alpha_n} \cdot C_{\alpha_1,\dots,\alpha_n}$$

Введём обозначения:

- $a = (a_1, \ldots, a_n)$
- $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$ мультииндекс, по сути вектор индексов, для которого вводится своя куча обозначений, дабы упростить жизнь

1.
$$\alpha + \beta = (\alpha_i + \beta_i)_{i=1}^n$$

2.
$$|\alpha| = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i$$

3.
$$\alpha! = \prod_{i=1}^n \alpha_i!$$

•
$$a^{\alpha} = \prod_{i=1}^{n} a_i^{\alpha_i}$$

$$\bullet \ \partial_{\alpha} = \partial_{\alpha_{1},\dots,\alpha_{n}}^{n} = \frac{\partial^{n} f}{\partial x_{\alpha_{1}} \dots \partial x_{\alpha_{n}}}$$

•
$$C_{\alpha} = C_{\alpha_1,...,\alpha_n}$$

Утверждение 1. $C_{\alpha} = \frac{p!}{\alpha!}$

▼

Ну, это просто число перестановок с повторениями. Нужно взять по множителю из p скобок, причём перестановки одинаковых множителей входят в одно слагаемое. В итоге нужно делить общее число перестановок на число перестановок одинаковых множителей. А дальше можно сказать, что в каждое слагаемое входит каждый множитель, просто некоторые в нулевой степени.

§ 4 «Многомерный» дифференциал высоких порядков. Формула Тейлора для функций многих переменных

Определение 1. Пусть $f:G\subset\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}$, $f\in C^p(G)$. Тогда

$$d^p f(x) := \sum_{1 \leqslant i_1 \leqslant \dots \leqslant i_p \leqslant n} \frac{\partial^p f}{\partial x_{i_1} \dots \partial x_{i_p}} dx_{i_1} \dots dx_{i_p}$$

Или ещё можно вот так записать

$$\left(\sum_i \mathrm{d} x_i \, \partial_i\right)^p f(x)$$

Утверждение 1. Если частные производные можно переставлять, то

$$d^{p}f(x) = \sum_{\substack{0 \leqslant \alpha_{i} \leqslant p \\ |\alpha_{i}| = p}} \frac{p!}{\alpha!} \, \partial_{\alpha}f(x) \, dx^{\alpha}$$

Теорема 2. Пусть $f \in C^{p+1}(G)$, $G \in \mathbb{R}^n$, G —выпуклая, $a \in G$. Пусть также $h \in \mathbb{R}^n$: $a + h \in G$. Тогда

$$f(a+h) = \sum_{k=0}^{p} \frac{1}{k!} d^{k} f(a,h) + R_{p}(h)$$

Остаток $R_p(h)$ можно представить несколькими способами:

1. В форме Пеано: $R_p(h) = o(\|h\|^p)$

2. В форме Лагранжа:
$$R_p(h) = \frac{1}{(p+1)!} \, \mathrm{d}^{p+1} f(a+\theta h,h), \ \theta \in (0,1)$$

 \square Рассмотрим $\varphi(t)=a+th,\ t\in[0,1],\ F(t)=f(\varphi(t)),\ F\colon[0,1]\to\mathbb{R}.$ По одномерной теореме Тейлора

$$F(1) = F(0) + 1 \cdot F'(0) + \frac{1}{2!}F''(0)1^{2} + \dots + \frac{1}{p^{2}}F^{(p)}(0) \cdot 1^{p} + R_{p}$$

Докажем, что $F^{(k)}(0) = \mathrm{d}^k f(a,h)$. Проще всего по индукции, давайте ещё такое нестандартное обозначение введём: $(k) = (1, \ldots, k)$, и будем понимать под $i_{(k)}$ вектор индексов, а под $h_{i(k)}$ — произведение соответствующих h.

база: F(0) = f(a)

переход: Пусть $F^{(k-1)}(t) = \sum_{1 \leqslant i_1, \dots, i_{k-1} \leqslant n} \partial_{i_{(k-1)}} f(a+th) \, h_{i_{(k-1)}}.$ При дифференцировании по t всякие h_{i_j} в каждом слагаемом вынесутся за знак производной, а частная производная от f даст $\sum_{i_k} \partial_{i_{(k)}} f(a+ht) h_{i_k}.$ Если скомпоновать все суммы и подставить t=0, как раз получается $d^k f(a,h)$

Теперь разберёмся с остатком

$$R_p = \frac{1}{(p+1)!} F^{(p+1)}(\theta) \cdot 1^{p+1} = \frac{1}{(p+1)!} d^{(p+1)} f(a+h\theta, h)$$

Поскольку $\forall i \mid h_i \mid \leqslant \parallel h \parallel$

$$d^{(p+1)}f(a+\theta h,h) = O(\|h\|^{p+1}) = o(\|h\|^p)$$

Следовательно, $R_p = o(\|h\|^p)$

§ 5 Понятие экстремума, необходимое условие

Определение 1. Пусть $f:G\subset\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}$, $a\in G$. Тогда говорят, что f имеет в a максимум (нестрогий), если

$$\exists U(a) : \forall x \in U \ f(x) \leq f(a)$$

Когда неравенство строгое, а окрестность проколотая, то максимум — строгий Для минимума нужно ≥.

Теорема 1 (Необходимое условие экстремума). Пусть а внутренняя точка $G \subset \mathbb{R}^n$, $f \in C^1(a)$. Тогда если f имеет в а экстремум, то

$$df(a) = 0 \Leftrightarrow \forall i \ \partial_i f(a) = 0$$

 \square Рассмотрим $\varphi_i(t) = f(a_1, \ldots, a_{i-1}, t, a_{i+1}, \ldots, a_n)$. Тогда у такой функции есть экстремум в a_i . А тогда, из одномерной теоремы Ферма $d\varphi_i(t) = 0$. А значит $\partial_i f = 0$

§6 Про квадратичные формы

тут изложение больше по [4]

Определение 1. Функция $A: V \times V \to \mathbb{R}$, где V — векторное пространство, называется *билинейной формой*, если она линейна по обеим своим аргументам.

Определение 2. Билинейная форма A называется *симметрической*, если $\forall x, y \ A(x, y) = A(y, x)$.

Определение 3. Пусть A — билинейная форма, e_1, \ldots, e_n — базис в векторном пространстве. Тогда

$$A(x,y) = \sum_{i,j=1}^{n} A(e_i, e_j) x^i y^j$$

и матрица A, элементы которой $a_{ij} = A(e_i, e_j)$ называется матрицой билинейной формы.

Определение 4. Пусть A — симметрическая билинейная форма. Тогда A(x) = A(x, x) — κ вадратичная форма. При этом A(x, y) называется полярной формой по отношению к A(x).

Определение 5. Матрица квадратичной формы — матрица соответствующей полярной формы.

Определение 6 («Определённость» формы). Если что-то верно, то про форму A(x, y) говорят:

- $\forall x, y \neq 0 \ \ A(x, y) > 0$ положительно определена
- $\forall x, y \neq 0 \ \ A(x, y) < 0$ отрицательно определена
- ullet $\forall x,y
 eq 0 \; A(x,y) \geqslant 0$ полуопределена в положительном смысле
- $\forall x, y \neq 0$ $A(x, y) \leqslant 0$ полуопределена в отрицательном смысле

E.g. Скалярное произведение — положительно определённая билинейная форма.

Теорема 1. Пусть в некотором базисе f_1, \ldots, f_n квадратичная форма A имеет матрицу (a_{ij}) . Пусть к тому же все «северозападные» миноры Δ_i отличны от нуля. Тогда существует базис e_1, \ldots, e_n , в котором матрица A имеет вид

$$egin{pmatrix} rac{1}{\Delta_1} & & & & & \\ & rac{\Delta_1}{\Delta_2} & & & & \\ & & \ddots & & & \\ & & & rac{\Delta_{n-1}}{\Delta_n} \end{pmatrix}$$

□ По сути, нам нужно построить ортогональный базис, только вместо скалярного произведения используется билинейная форма A(причём не обязательно положительно определённая). За подробностями см. [4]. ■

Теорема 2 (Правило Сильвестра). *Квадратичная форма положительно определена, если все миноры из теоремы* 1.6.1 *положительны, и отрицательно определена, если их знаки чередуются, начиная с «-».*

□ Следствие предыдущей теоремы. Определённость формы не зависит от выбора базиса.

§ 7 Достаточное условие экстремума

Теорема 1 (Достаточное условие экстремума). Пусть $a \in G \subset \mathbb{R}^n$, $a - внутренняя точка, <math>f \in C^2(a)$.

- 1. df(a) = 0, $d^2f(a, h) > 0 \Rightarrow f$ имеет в a min
- 2. df(a) = 0, $d^2f(a, h) < 0 \Rightarrow f$ имеет в а max
- 3. df(a) = 0, $d^2f(a, h) \leq 0 \Rightarrow$ ничего нет
- 4. df(a) = 0, $d^2f(a, h) \leq 0 \Rightarrow f$ не имеет в a min
- 5. df(a) = 0, $d^2f(a, h) \geqslant 0 \Rightarrow f$ не имеет в а max

 \Box Поскольку $\mathrm{d}f(a)=0$, $\Delta f(a)=\frac{1}{2}(\mathrm{d}^2f(a)+\alpha)$, где $\alpha=o(\|h\|)$. Для упрощения жизни примем $t=\frac{h}{\|h\|}$. Тогда приращение функции можно переписать в виде

$$\Delta f = \|h\|^2 \left(\frac{1}{2} \sum b_{ij} t_i t_j + \frac{\alpha}{\|h\|^2}\right)$$

Поскольку $\frac{\alpha}{\|h\|^2} \to 0$, существует $\overset{\circ}{U}_{\varepsilon}(a)$ в которой знак приращения определяется лишь первым слагаемым. Нетрудно заметитить, что все значения t лежат на единичной сфере, которая компакт. Причём значения t покрывают всю сферу, ведь направление h можно выбирать в окрестности a произвольно. Так что можно просто сделать второе слагаемое меньшим минимума квадратичной формы на единичной сфере.

Таким способом можно расправиться с пунктами 1-2.

Для пункта 3 отыщем h_1 : $d^2(a,h_1)>0$, h_2 : $d^2(a,h_1)<0$. Заметим, что если A — квадратичная форма, то A(h)>0 $\Rightarrow \forall s \ A(sh)=s^2 A(h)>0$. По сути, мы считаем значение формы вдоль прямой, проходящей через a. Если, как и выше, записать приращение в виде

$$\Delta f = s^2 \left(\frac{1}{2} d^2(a, h_{1|2}) + \frac{\alpha}{s^2} \right)$$

то видно, что можно получить в окрестности $\overset{\circ}{U}(a)$ всё, что угодно, просто s o 0.

4–5 легко доказываются от противного. ■

§8 Полнота пространства \mathbb{R}^n

Определение 1. Последовательность (x_n) называется фундаментальной (последовательностью Коши), если

$$\forall \varepsilon > 0 \; \exists \; N : \forall m, n > N \; \rho(x_n - x_m) < \varepsilon$$

Определение 2. Метрическое пространство (X, ρ) — полное, если всякая фундаментальная последовательность в нём сходится

E.g. $\mathbb{R} \setminus 0$ — не полное метрическое пространство, $x_n = 1/n$ тому пример.

Замечание 1. Если (X, ρ) — полно, то X вообще-то замкнуто. Хорошо видно на примере выше.

Замечание 2. Если (X, ρ) — полно, $Y \subset X$ — замкнуто. Тогда и Y — полно.

Утверждение 1. \mathbb{R}^{n} — полное метрическое пространство.

▼

 \sphericalangle произвольный $\varepsilon > 0$. Тогда

$$\rho(x_n - x_m) < \varepsilon \Rightarrow \forall i \ \rho(x_m^i e_i - x_n^i e_i) < \varepsilon \Rightarrow \forall i \ |x_m^i - x_n^i| < \varepsilon$$

Таким образом $(x_n^i) \in \mathbb{R}$ — фундаментальная. А в \mathbb{R} по теореме из первого семестра фундаментальные последовательности сходятся. Тогда $\forall x_n^i \to a^i$. Значит и $x_n \to a$.

Δ

Кусок дальше не шибко нужен

Давайте введём метрику на пространстве непрерывных функций

Определение 3. Пусть $f, g, h \in C([a; b])$. Тогда

$$\rho(f,g) := \sup_{x \in [a;b]} |f(x) - g(x)| = ||f - g||$$

Здесь супремум можно заменить на максимум по теореме Вейерштрасса. Докажем что это правда расстояние:

- $\rho(f,g) = \rho(g,f)$ очевидно
- $\rho(f,g)\geqslant 0$ тоже очевидно
- $\rho(f,g) = \rho(f,h) + \rho(h,g)$ не так очевидно

$$\max_{x \in [a;b]} |f(x) - g(x)| = |f(x_0) - g(x_0)| \le |f(x_0) - h(x_0)| + |h(x_0) - g(x_0)|$$

$$\le \max_{x \in [a;b]} |f(x) - h(x)| + \max_{x \in [a;b]} |h(x) - g(x)| = \rho(f,h) + \rho(h,g)$$

Утверждение 2. Пространство C([a;b]) с указанной выше метрикой полно.

▼

Поточечная сходимость очевидна из полноты \mathbb{R} . А равномерную можно получить, устремив m к ∞ , зафиксировав n. А из равномерной сходимости следует непрерывность предельной функции.

▲

Замечание. Если взять в качестве метрики $\int_a^b |f-g|$, то полнота поломается. Пополнение будет пространством суммируемых функций.

§ 9 Теорема о сжимающем отображении

Определение 1. Пусть (X, ρ) — метрическое пространство. Тогда отображение $T: X \to X$ называется сжимающим, если

$$\exists C \in (0,1) \colon \forall x', x'' \rho(T(x'), T(x'')) \leqslant C \cdot \rho(x', x'')$$

Теорема 1 (Банах). Пусть (X, ρ) — полное метрическое пространство, а отображение $T: X \to X$ — сжимающее. Тогда $\exists ! x_* \in X: Tx_* = x_*$ (неподвижная точка).

Ещё часто ссылаются на следующий факт, появляющийся в процессе доказательства:

$$\forall x_0 \in X \exists \lim_{n \to \infty} T^n x_0 = x_*$$

 $\square \lessdot x_n = T^n x_0$, где $x_0 \in X$ — произвольное. Докажем, что

- 1. $x_n \rightarrow x_*$
- 2. $Tx_* = x_*$
- 3. других таких x_* нет.

Поехали

1. (x_n) сходится в себе, ведь $C \in (0, 1)$.

$$\rho(x_m, x_{m+p}) \leqslant \rho(x_m, x_{m+1}) + \cdots + \rho(x_{m+p-1}, x_{m+p}) \leqslant \rho(x_0, x_1) C^m (1 + \cdots + C^{p-1}) < \rho(x_0, x_1) \frac{C^m}{1 - C} \xrightarrow[m \to \infty]{} 0$$

раз пространство полное, $\exists \lim_{\infty} x_n$

- 2. отображение T непрерывно $\Rightarrow Tx_n \to Tx_*$. Но по теореме о подпоследовательности и единственности предела $Tx_* = x_*$.
- 3. Пусть x_{**} другая неподвижная точка. Но тогда

$$\rho(x_{**}, x_{*}) = \rho(Tx_{**}, Tx_{*}) \leqslant C\rho(x_{**}, x_{*}) \Rightarrow (C - 1)\rho(x_{**}, x_{*}) \geqslant 0 \Longrightarrow_{C < 1} \rho(x_{**}, x_{*}) = 0$$

§ 10 Метод Ньютона

Пусть $f \in Cig([a;b]ig)$, $f(a)\cdot f(b)$, $f(x_*)=0$, $f'(x_*)
eq 0$. Сам метод выглядит как-то так:

Проводится касательная к графику в текущей точке, ищется её пересечение с осью x, оттуда восставляется перпендикуляр, пересечение которого с графиком — новая точка.

$$x - Tx = \frac{f(x)}{f'(x)} \Leftrightarrow Tx = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

Докажем, что это вообще работает.

Теорема 1. Пусть $f \in C^2([a;b])$, $x_* \in [a;b]$:

- a) $f(x_*) = 0$
- b) $f'(x_*) \neq 0$

Тогда $\exists U(x_*) \colon \forall x_0 \in U$, такая что $T^n x_0 \to x_*$ и $x_{n+1} - x_* = O \big((x_n - x_*)^2 \big)$

 \square Сначала оценим T'.

$$T'(x) = 1 - \frac{f'(x)^2 - f(x)f''(x)}{f'(x)^2} = \frac{f(x)f''(x)}{f'(x)^2} \xrightarrow[n \to \infty]{(f \in C^2)} \frac{f(x_*)f''(x_*)}{f'(x_*^2)} = 0$$

Так что $\exists U(x_*) : c \in \overline{U} \Rightarrow |T'(c)| \leqslant \frac{1}{2}$.

Теперь покажем, что $T(\overline{U})\subset \overline{U}$. Из вышесказанного

$$|Tx - Tx_*| \le \frac{1}{2}|x - x_*| \tag{1.1}$$

Поскольку $Tx_* = x_* - 0 = x_*$, то (1.1) равносильно

$$|Tx - x_*| \leqslant \frac{1}{2}|x - x_*|$$

А это как раз то, что надо. Значит T как раз сжимающее отображение, и по теореме 1.9.1 такой x_* : $f(x_*) = 0$ единственный.

Вторая часть тривиально получается из разложения f в ряд Тейлора в окрестности x_* .

§ 11 Теорема об обратном отображении (формулировка)

Пусть $F:G\subset\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^m$ — гладкое. Порассуждаем, когда может существовать F^{-1} . Рассмотрим, например, линейное отображение.

$$y = F(x) = Ax \Leftrightarrow \begin{cases} y_1 = a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n \\ \dots \\ y_m = a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n \end{cases}$$

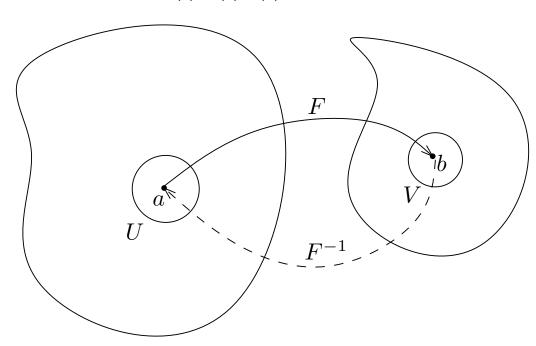
Понятно, что в таком случае задача поиска обратного отображения сводится к поиску обратной матрицы. Тогда из линала ясно, что для того, чтобы у нас всё вышло, нужно

$$m = n \wedge \det A \neq 0$$

Теперь попытаемся обобщить на остальные функции.

Пусть $a \in G$, b = F(a)

$$(?)\exists U(a), V(b): F: U \leftrightarrow V$$



$$\Delta F = F(x) - F(a) = y - b = \Delta y \tag{1.1}$$

$$\Delta F = F'(a)dx + o(dx) \tag{1.2}$$

$$dF(a) = dy(b) \tag{1.3}$$

Условие разрешимости $(1.3) - \det(F'(a)) \neq 0$. Утверждается, что $(1.3) \Rightarrow (1.1)$ Соответственно, формулировка

Теорема 1. Пусть $F:G\subset\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^n$, $a\in G$, b=F(a). Пусть ещё $F\in C^1$, $\det(F'(a))\neq 0$ Тогда

$$\exists U(a), V(b) : F : U \leftrightarrow V$$

 $\exists F^{-1}V \to U, F^{-1} \in C^1$

§ 12 Доказательство теоремы об обратимости

□ (Теорема об обратимости отображения) Введём обозначения:

$$F'(a) = \Gamma$$

$$\Phi(x) = x - \Gamma^{-1}(F(x) - y)$$

Нетрудно заметить, что x — неподвижная точка Φ (что $\Leftrightarrow F(x) = y$). Очень хотелось бы подогнать всё под теорему Банаха (1.9.1). Тогда отображение в окрестности a будет взаимно-однозначным.

Сначала оценим ∥Ф′∥.

$$\Phi'(x) = E - \Gamma^{-1}(F'(x)) = \Gamma^{-1}(F'(a) - F'(x))$$

Можно норму оценить

$$\|\Phi'(x)\| = \|\Gamma^{-1}\| \cdot \|(F'(a) - F'(x))\|$$

Последний множитель явно $\underset{x \to a}{\longrightarrow} 0$ (так как $F \in C^1$) Тогда и $\|\Phi'(x)\| \to 0$. А значит найдётся $U_{\varepsilon}(a)$: $\|\Phi'(x)\| \leqslant \frac{1}{2}$.

Тогда по теореме 1.1.2

$$x, x' \in U_{\varepsilon}(a) \Rightarrow \|\Phi(x) - \Phi(a)\| \leqslant \frac{1}{2} \|x - x'\|$$

Собственно, почти победа. Осталось лишь выбрать внутри U_{ε} компакт $\overline{U_{\varepsilon_1}}$ (иначе множество не очень полное).

2. Теперь покажем, что

$$\exists \overline{U} \colon \Phi(U) \subset U$$

Попутно примем $||y - b|| < \delta$, это потом поможет доказать непрерывность.

$$\|\Phi(x) - a\| = \|x - a - \Gamma^{-1}(F(x) - y)\| \le \|\Gamma^{-1}\| \cdot \|\Gamma(x - a) - F(x) + y + b - b\|$$

$$\le \|\Gamma^{-1}\| \cdot (\| - \underbrace{(F(x) - F'(a)(x - a) - F(a))}_{\alpha} \| + \|y - b\|)$$

Выберем произвольный ε : $0 < \varepsilon < \varepsilon_1$.

Однако мы ещё можем подкрутить ε_1 .

$$\exists U_{\varepsilon_1} \colon \frac{\|\alpha\|}{\|x-a\|} < \frac{1}{2\|\Gamma^{-1}\|}$$

Это следует из формулы Тейлора (1.4.2), а применять её можно, так как шар — выпуклое множество. Ещё выберем $\delta = \frac{\varepsilon}{2\|\Gamma^{-1}\|}$. Там правда ε , а не ε_1 .

Тогда цепочка неравенств выше преобразуется к такому виду

$$\ldots < \|\Gamma^{-1}\| \cdot \frac{\|x-a\|}{2\|\Gamma^{-1}\|} + \frac{\varepsilon}{2\|\Gamma^{-1}\|} \cdot \|\Gamma^{-1}\|$$

А теперь положим $||x-a|| \leqslant \varepsilon$ (неравенство нужно нестрогое для полноты). Тогда

$$x \in \overline{U_{\varepsilon}}(a) \Rightarrow \Phi(x) \in U_{\varepsilon}(a) \subset \overline{U_{\varepsilon}}(a)$$

А теперь по теореме Банаха

$$\exists ! x_0 \in \overline{U_{\varepsilon}}(a) : \Phi(x_0) = x_0 \Leftrightarrow F(x_0) = y_0$$

Видимо, осталось пересечь окрестность a с прообразом V(b) : $U = F^{-1}(V) \cap U_{\varepsilon}(a)$

3. Заодно получилась и непрерывность:

$$\forall U \exists V_{\delta}(b) : F^{-1}(V_{\delta}) \subset U_{\varepsilon}$$

§ 13 Теорема о дифференцируемости обратного отображения

Теорема 1 (о дифференцируемости F^{-1}). Пусть $U \subset \mathbb{R}^n$, $V \subset \mathbb{R}^n$, $F: U \leftrightarrow V$. Пусть также F — дифференцируемо в $a \in U$, F(a) = b, $\det F'(a) \neq 0$. Тогда F^{-1} дифференцируемо в b.

 \square То, что есть обратное отображение, доказали выше. Пусть y = F(x). Обозначим: h = x - a, k = y - b. Отображение биективно, значит $h \neq 0 \Leftrightarrow k \neq 0$. Из дифференцируемости F

$$k = y - b = F(x) - F(a) = Ah + \alpha\alpha = o(h) (h \rightarrow 0)$$

 $A = F'(a) \neq 0$, следовательно $\exists A^{-1}$

$$A^{-1}k = A^{-1}Ah + A^{-1}\alpha \Rightarrow \Lambda F^{-1} = h = A^{-1}k - A^{-1}\alpha$$

Докажем, что $-A^{-1}\alpha=:\beta=o(k)\;(k o 0)$

$$\beta \leqslant \frac{-\alpha}{\|k\|} = \frac{-\alpha}{\|h\|} \cdot \frac{\|h\|}{\|k\|}$$

Покажем, что последний член — ограничен

$$\frac{\|h\|}{\|k\|} = \frac{\|h\|}{\|Ah + \alpha\|} \leqslant \frac{\|h\|}{\|\|Ah\| - \|\alpha\|\|} = \frac{1}{\|\frac{\|Ah\|}{\|h\|} - \frac{\|\alpha\|}{\|h\|}}$$

А последнее выражение ограничено при $\|h\| < \delta$

Следствие. $(F^{-1})'(b) = (F'(a))^{-1}$

§ 14 Теорема о гладкости обратного отображения

Теорема 1. Пусть $F:U\leftrightarrow V$, биективна, $\in C^p$. Пусть κ тому же $\det F'(x)\neq 0$. Тогда $F^{-1}\in C^p$

□ Введём обозначения (оно всё существует по предыдущим теоремам хоть где-то)

$$F'(x) = \left(\frac{\partial F_i}{\partial x_j}\right)_{i,j=1}^n = (a_{ij}) = A$$
$$(F^{-1})'(y) = \left(\frac{\partial F_i^{-1}}{\partial y_j}\right)_{i,j=1}^n = (b_{ij}) = B$$

Вполне ясно, что $B=A^{-1}$. Из алгебры $b_{ij}=\frac{\mathcal{A}_{ji}}{\det A}$ (здесь \mathcal{A} — алгебраическое дополнение).

Заметим, что из последнего выражения следует, что b_{ij} — рациональная функция от $\{a_{lk}\}$. Следовательно, $\widetilde{b_{ij}} = b_{ij}(a_{11}, \ldots, a_{kl}, \ldots, a_{nn}) \in C^{\infty}$. С другой стороны

$$b_{ij}(y) = \frac{\partial F^{-1}}{\partial y_j}(y) = \frac{\partial F^{-1}}{\partial y_j}(F(x)) \Leftrightarrow b_{ij}(y) = \widehat{b_{ij}}(x)$$

Так что $\widehat{b_{ij}} = b_{ij} \circ F$.

Дальше немного магии. Введём ещё одну функцию

$$\overline{b_{ij}}(x) = b_{ij}(a_{11}(x), \dots, akl(x), \dots, a_{nn}(x))$$

Заметим, что каждая $a_{ij}(x) \in C^{p-1} \Rightarrow \overline{b_{ij}} \in C^{p-1}$. Хорошо, тогда

$$b_{ij}(y) = (\overline{b_{ij}} \circ F^{(-1)})(y)$$

Раньше доказали, что $F^{-1} \in C^0$. Теперь разматываем цепочку дальше:

$$F^{-1} \in C^i \Rightarrow \overline{b_{ij}} \circ F^{-1} \in C^i \Rightarrow b_{ij} \in C^i$$

Значит, частные производные F^{-1} принадлежат C^i . Тогда сама $F^{-1} \in C^{i+1}$. Таким бобром мы доберёмся до C^p . Дальше не выйдет, так как не хватит гладкости $\overline{b_{ij}}$.

§ 15 Гладкая зависимость корней многочлена от его коэффициентов

Теорема 1. Пусть $P(x) \in \mathbb{R}[x]$ имеет n корней (x_i^0) , $x_i^0 \in \mathbb{R}$, таких что $\forall i,j \ x_i^0 \neq x_i^0$. Тогда

$$x_i = x_i(a_0, \ldots, a_{n-1}) \in C^{\infty}$$

 \square Пусть $P(x) = (x - x_1) \cdots (x - x_n)$. Вспомним теорему Виета (из алгебры)

$$a_0 = (-1)^n x_1 \cdots x_n$$

 $a_1 = (-1)^{n-1} \sum_i \prod_{j \neq i} x_j$

.

$$a_{n-1} = (-1)\sum_{i} x_i$$

Рассмотрим P как отображение $(x_1, \ldots, x_n) \mapsto (a_0, \ldots, a_{n-1})$.

$$P'(x) = \begin{pmatrix} \frac{\partial P_1}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial P_1}{\partial x_n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial P_n}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial P_n}{\partial x_n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (-1)^n \prod_{i \neq 1} x_i & (-1)^n \prod_{i \neq 2} x_i & \cdots & (-1)^n \prod_{i \neq n} x_i \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ -1 & -1 & \cdots & -1 \end{pmatrix}$$

Посчитаем $\det(F')$. Этот определитель можно рассмотреть как многочлен $\in R[x_1, \ldots, x_n]$ Его степень не превосходит $0+1+\cdots+(n-1)=\frac{n(n-1)}{2}$. Заметим, что если хоть какая-то пара столбиков равны, то определитель равен нулю. Так что $\det(F')$ делится на всевозможные многочлены вида x_i-x_j . А их как раз $\frac{n(n-1)}{2}$ и они неприводимые. Следовательно,

$$\det(F')(x_1,\ldots,x_n)=C\prod_{i< j}(x_i-x_j)$$

А значит при условии неравенства корней он ненулевой.

Дальше можно воспользоваться теоремой о гладкости обратного отображения.

§ 16 Теорема о неявном отображении

20:07 2016-10-15

Определение 1. Пусть $F: \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$. Рассмотрим уравнение

$$F(x,y) = 0 \tag{1.1}$$

Пусть $x^0 \in \mathbb{R}^n$, $y^0 \in \mathbb{R}^k$ такие, что $F(x^0, y^0) = 0$. Тогда если $\exists P(x^0) \subset \mathbb{R}^n$, $Q(y^0) \subset \mathbb{R}^m$, такие что

$$\forall x \in P \exists ! y \in Q : F(x, y) = 0$$

то говорят, что уравнение (1.1) задаёт неявную функцию $f: P \to Q$.

Этого, конечно, не было в курсе алгебры, но там не используется ничего страшнее теоремы о делении с остатком. Вообще доказать бы надо, но лень.

Сначала всякие комментарии.

$$(1.1) \Leftrightarrow \begin{cases} F_1(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) = 0 \\ \dots \\ F_k(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) = 0 \end{cases}$$

Как обычно, главная идея состоит в том, чтобы всё линеаризовать

$$\begin{cases}
dF_1 = 0 \\
... &\Leftrightarrow
\begin{cases}
\sum_{j=1}^{m} \frac{\partial F_1}{\partial y_j} dy_j = \sum_{j=1}^{m} \frac{\partial F_1}{\partial x_j} dx_j \\
... &:
\\
\sum_{j=1}^{m} \frac{\partial F_k}{\partial y_j} dy_j = \sum_{j=1}^{m} \frac{\partial F_k}{\partial x_j} dx_j.
\end{cases}$$
(1.2)

При этом dy_i мы хотим выразить через dx_i . Какие-то шансы обратить всё это дело есть лишь при условиях:

- 1. k = m
- 2. $\det\left(\frac{\partial(F_1,\ldots,F_k)}{\partial(y_1,\ldots,y_m)}\right)\neq 0$

Сейчас будем доказывать, что $(1.2) \Rightarrow (1.1)$.

Теорема 1 (Теорема о неявном отображении). Пусть $F: G \subset \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^m$, $F \in C^p$, $p \geqslant 1$.

$$F(x, y) = 0, (x_0, y_0) \in G$$

- 1. $F(x_0, y_0) = 0$
- 2. $\det F'_y(x_0, y_0) \neq 0$

Тогда $\exists P(x_0), Q(x_0)$, такие, что (1.1) задаёт неявное отображение $f: P \to Q$. При этом $f \in C^p$ и

$$f'(x) = -(F'_{y}(x, y))^{-1} \cdot F'_{x}(x, y)$$

 \square Доказательство — «обёртка» над теоремой об обратном отображении. К слову, в [1, c. 673] сразу доказывается утверждение о неявном отображении.

Итак, обозначения:

1. Φ : $G \subset \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m$. Работает как-то так:

$$(x,y) \mapsto (u,v), \begin{cases} u=x, & u \in \mathbb{R}^n \\ v=F(x,y), & v \in \mathbb{R}^m \end{cases}$$

2. $i: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m$ такого сорта $x \mapsto (x, 0)$

3. $\pi: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^m$ такого сорта $(x, y) \mapsto y$

Теперь найдём определитель $\Phi'(x,y)$. Посчитав как-то частные производные, получим

$$\Phi'(x,y) = \left(\frac{E_n \mid 0}{F_x' \mid F_y'}\right) \Rightarrow \det(\Phi'(x_0,y_0)) = \det E_n \cdot \det F_y'(x_0,y_0) \neq 0$$

Чудно, значит по теореме об обратном отображении (1.11.1) $\exists \Phi^{-1}(x_0, y_0)$ и ещё окрестности $U(x_0, y_0), V(x_0, 0)$. Теперь определим окрестности из условия теоремы:

$$P(x_0) = i^{-1}(V) \wedge Q(y_0) = \pi(U)$$

По сути — проекции.

В таких обозначениях $f=\pi\circ\Phi^{-1}\circ i$. Вполне очевидно, что $f\in C^p$. Ну $i,\pi\in C^\infty$, $\Phi^{-1}\in C^p$.

К тому же

$$\forall x \in P \times \stackrel{i}{\mapsto} (x, 0) \stackrel{\Phi^{-1}}{\mapsto} (x, y) \stackrel{\pi}{\mapsto} y \in Q$$

При этом такой y — единственный. В итоге получилось задать неявно отображение f.

Из вышесказанного, оно сколько нужно раз дифференцируемо. Так что

$$\frac{\partial}{\partial x}F(x,f(x)) = F'_x \cdot E + F'_y \cdot f'(x) = 0$$

По условию F'_{v} — обратима. Следовательно,

$$f'(x) = -(F'_{v}(x, y))^{-1} \cdot F'_{x}(x, y)$$

§ 17 Функциональная зависимость системы функций

Определение 1. Пусть $f_1, \ldots, f_m, g \colon G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ — гладкие функции, $x_0 \in G$. Тогда эти функции называются функционально зависимыми в $V(x_0)$, если

$$\exists \varphi \colon U(f(x_0)) \to \mathbb{R}, \varphi \in C^1 \colon g(x) = \varphi(f(x)) \text{ B } V(x_0)$$

Определение 2. Пусть $f_1, \ldots, f_m, g \colon G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ — гладкие функции. Тогда эти функции называются функционально независимыми, если определение выше не выполняется ни для какой $V \subset G$

Замечание. Тут лажа какая-то с определениями, не отрицание же нифига.

Теорема 1. (о функциональной зависимости) Пусть $f_1, \ldots, f_m, g \colon G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ — гладкие функции. K тому же $a \in G$,

$$f=(f_i)_i,\ y=f(x),\ {
m rk}egin{pmatrix} f_1' \ dots \ f_m' \end{pmatrix}=m\ {
m B}\ {
m Tочкe}\ x\in U(a).\ {
m Tогдa},\ {
m ec}$$
ли ${
m rk}egin{pmatrix} f_1' \ dots \ f_m' \ g' \end{pmatrix}=m\ {
m B}\ {
m Tочкe}\ x\in U(a),\ {
m To}\ \exists V(a)\ {
m B}\ {
m которой}\ g$

 ϕ ункционально зависит от f_1, \ldots, f_m .

 \square Пусть сразу $n \geqslant m$, иначе условие теоремы не выполняется совсем никогда (ну там m векторов всегда ЛЗ). Введём обозначения:

$$X = (\underbrace{x, \ldots, x_m}_{\bar{x}}, \underbrace{x_{m+1}, \ldots, x_n}_{\bar{z}}), \ \bar{y} = (y_1, \ldots, y_m, \bar{x})$$

Из алгебры в $f'(x), x \in U(a)$ существует ненулевой минор порядка m. Можно НУО считать, что он соответствует \bar{x} . Тогда это равносильно тому, что $\det\left(\frac{\partial f}{\partial \bar{x}}(a)\right) \neq 0$.

Рассмотрим такую неявную функцию

$$F: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^m, \ F(\bar{y}, \bar{x}) = y - f(\bar{x}, \bar{x}) = 0$$

Оно вс \ddot{e} по условию гладкое. Тогда по теореме о неявном отображении существует пара окрестностей P,Q и

$$\exists \varphi \colon P \subset \mathbb{R}^n \to Q \subset \mathbb{R}^m, \ \bar{x} = \varphi(\bar{y})$$

В этих окрестностях $F\equiv 0 \Leftrightarrow y\equiv f(\varphi(y,\bar{x}),\bar{x})$. Заметим, что здесь y,\bar{x} — независимые переменные. Так что если j>m, то

$$\frac{\partial}{\partial x_j} f_i(\varphi(\bar{y}), \bar{\bar{x}}) = \sum_{k=1}^m \partial_k f_i \cdot \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_j} + \partial_j f_i \equiv 0$$

Из условия на ранг известно, что

$$g'(x) = \sum_{i=1}^{m} \lambda_i f_i'(x), \ x \in U(a)$$

Нам для того чтобы показать, что g функционально зависит от f, необходимо приравнять в окрестности точки a g k функции от y. Пусть снова i > m, тогда

$$g(x) = g(\bar{x}, \bar{\bar{x}}) = g(\varphi(\bar{y}), \bar{\bar{x}})$$
$$\frac{\partial g}{\partial x_i} = \sum_{k=0}^{m} \partial_k g \cdot \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_i} + \partial_j g$$

А вот теперь нужно воспользоваться условием на ранги. Тут очень важно, что это условие работает в окрестности a — ведь какие-то тождества в точке нам ничего интересного не дадут.

$$\frac{\partial g}{\partial x_j} = \sum_{i=1}^m \lambda_i \left(\partial_k f \cdot \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_j} + \partial_j f_i \right) = 0$$

Из того, что g, φ — гладкие получаем, что и функция, нужная в определении 1.17.1 тоже гладкая. Осталось только пересечь много окрестностей (из неявного отображения, условия на ранг etc).

§ 18 Геометрический смысл ранга матрицы Якоби

Определение 1 (Коразмерность). Пусть V — подпространство U. Тогда $\operatorname{codim} V = \dim U - \dim V$.

Теорема 1. Пусть $F:G\subset\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^m$, $a\in G$, b=F(a), $\exists V(a)\colon\forall\,x\in V$ $\operatorname{rk} F'(x)=r$. Тогда

- 1. $\exists U(a)$: F(U) имеет вид графика $\bar{y} = \varphi(\bar{y})$
- 2. $\exists U(a) \subset F^{-1}(b)$ имеет вид графика $\bar{x} = \psi(\bar{x})$
- □ Аккуратное следствие 1.17.1 и 1.16.1.

Замечание. Ранг, собственно, показывает сколько есть степеней свободы у значений функции, причём в довольно механическом смысле. Мало ли, вдруг мы отобразили пространство в какую-то кривую в другом.

Есть кстати шансы, что в этой теореме попутно определили размерность образа при отображении, но неточно. Собственно, график $\bar{y} = \varphi(\bar{y})$ можно считать заданным на $y \in \mathbb{R}^m$, которое уже «прямое», а дальше размерностью объявить $\dim\{\bar{y}\}$.

§ 19 Три способа локального задания поверхности

1. Параметрическое

$$f: D \subset \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^n: \operatorname{rk} f' = k \forall x \in D(\geqslant k)$$

Тогда M = f(D) — поверхность размерности k.

Условие на ранг означает, что нигде нету изломов, параметр же по сути — скорость.

2. Задание графиком

$$D \subset \mathbb{R}^k$$
, $f: D \to \mathbb{R}^{n-k}$ — гладкое

Тогда $M = \{(t, f(t)) \mid t \in D\} = \Gamma_f$.

Определение 1 (Поверхность(нестрого)). Множество $S \subset \mathbb{R}^m$ можно называть k-мерной гладкой поверхностью, если в окрестности любой своей точки оно задаётся графиком гладкого отображения $f: D \subset \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^{n-k}$.

3. Неявное

Пусть
$$F: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^{n-k}$$
. Тогда

$$M = \{ x \in \mathbb{R}^n \mid F(x) = 0 \}$$

По сути уравнения связи.

Теорема 1. Если в некой окрестности $a \in \mathbb{R}^n$ k-мерная поверхность может быть задана один из 3 способов, то она может быть задана и всеми остальными.

 $1 \to 2 \text{ cm } 1.18.1$

$$2 \to 3 \ F(t, y) = f(t) - y, \ F' = (f'_t \mid -E) \Rightarrow \text{rk } F' = n - k$$

 $3 \to 2 \text{ cm } 1.18.1$

 $2 \to 1$ $(x, y) \mapsto (x(t), f(x(t)),$ где t = x. С рангами очевидно проблем нет.

§ 20 Условный экстремум (нестрого)

Определение 1 (Безусловный экстремум). Пусть $f: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, \ a \in G$ — внутренняя точка. Тогда в точке $a \max / \min$ если

$$\exists U(a) : \forall x \in U \ f(x) \leq / \geq f(a)$$

Определение 2 (Экстремум на подмножестве). Пусть $f: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$, $M \subset \mathbb{R}^n - k$ -мерная поверхность, $a \in G \cap M$ — внутренняя точка. Тогда в точке $a \max / \min$ относительно M, если

$$\exists U(a) : \forall x \in U \cap M \ f(x) \leq / \geq f(a)$$

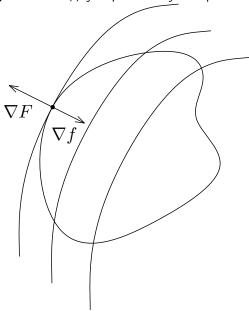
Чаще всего M задают неявно — «накладывают условия» на значения f.

Определение 3 (Условный экстремум). Пусть $f: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$, $F_1, \ldots, F_m: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$, $a \in G \cap M$ — внутренняя точка, $F_1(a) = \cdots = F_m(a) = 0$. Тогда в точке *а условный* \max / \min если

$$\exists U(a) : \forall x \in U, F_1(x) = \cdots = F_m(x) = 0 \ f(x) \leqslant / \geqslant f(a)$$

Теорема 1. Пусть $f, F_1, \ldots, F_m \in C^1(G)$, $a \in G$. Тогда если f имеет g а экстремум при условии F(a) = 0, то $\nabla f(a), \nabla F_1(a), \ldots, \nabla F_m(a)$ линейно зависимы.

Е.д. Можно двумерный случай рассмотреть.



 $\nabla f = \lambda \nabla F$

Следствие 1 (Правило Лагранжа). f имеет B а экстремум при условии $F_1(a) = \cdots = F_m(a) = 0$, то

- 1. либо $\nabla F_1(a), \ldots, \nabla F_m(a)$ ЛЗ
- 2. либо $\exists \lambda_1, \ldots, \lambda_m \in \mathbb{R} : \nabla f(a) = \sum_i \lambda_i \nabla F_i(a)$

§ 21 Доказательство теоремы об условном экстремуме

1. Пусть m=n-1. Будем доказывать от противного. Пусть в a условный тах, но $\nabla f(a)$, $\nabla F_1(a)$, ..., $\nabla F_m(a)$ — ЛНЗ. Рассмотрим $\Phi(x)=(f(x),F_1(x),\ldots,F_m(x))$. Тогда такое $\Phi\colon G\to\mathbb{R}^n$. Из линейной независимости градиентов

$$\Phi'(a) = \begin{pmatrix} \nabla f(a) \\ \nabla F_1(a) \\ \vdots \\ \nabla F_m(a) \end{pmatrix}, \det \Phi'(a) \neq 0$$

Пусть $b = \Phi(a) = (f(a), 0, ..., 0)$. Тогда по теоеме об обратном отображении (1.14.1)

$$\exists U(a), V(b) : \Phi: U \rightarrow V$$
 — диффеоморфизмъ

Пусть $V \supset B_{\varepsilon}(b)$, $y = (f(a) + \frac{\varepsilon}{2}, 0, \dots, 0) \in V$, тогда $\exists ! \, x \in U \colon \Phi(x) = y$. Получается, что f(x) > f(a), $\forall \, i F_i(x) = 0$, что немного противоречит тому, что в a условный max.

2. Теперь рассмотрим случай m < n-1 (всё остальное неинтересно, точно будет ЛЗ). Будем доказывать от противного. Пусть в a условный max, но $\nabla f(a)$, $\nabla F_1(a)$, . . . , $\nabla F_m(a)$ — ЛНЗ. Тогда $\operatorname{rk} \Phi'(a) = m+1 < n$. Добавим ещё функций F_{m+1},\ldots,F_{n-1} таких, что $F_i(x) = x_{i+1} - ai + 1$.

Введём ещё стандартное обозначение

$$X = (\underbrace{x, \ldots, x_{m+1}}_{\bar{x}}, \underbrace{x_{m+2}, \ldots, x_n}_{\bar{x}})$$

И не совсем стандартное

$$A = \frac{\partial(f_1, F_1, \dots, F_m)}{\partial x_1, \dots, x_{m+1}}(a)$$

Обычно такой «дробью» обозначают якобиан, но, пожалуй, сохраню обозначения с лекции.

Итак

$$\Phi'(a) = \left(\begin{array}{c|c} A & * \\ \hline 0 & E_{n-m-1} \end{array}\right) \Rightarrow \operatorname{rk} \Phi'(a) = n$$

А теперь можно подвести всё к первому пункту. Рассмотрим $\widetilde{M} = \{x \mid F_1(x) = \dots = F_{n-1}(x) = 0\}$ (а $M = \{x \mid F_1(x) = \dots = F_m(x) = 0\}$). Поскольку $\widetilde{M} \subset M$, f будет иметь в a максимум и относительно \widetilde{M} .

Аналогично 1 пункту получаем бред какой-то.

Замечание 1. Такая теорема может найти лишь точки, «подозрительные» на экстремум. Надо ещё отдельно думать. Например, вдруг там на компакте всё определено.

Замечание 2. Можно рассматривать функцию Лагранжа:

$$\mathcal{L}(x) = f(x) - \sum_{i=1}^{m} \lambda_i F_i(x)$$

Тогда если в a условный экстремум, то в a стационарная точка ($\mathcal{L}'(a)=0$) функции Лагража.

Литература

- [1] Зорич В. А., Математический анализ. Часть І 6 изд., дополн. М.: МЦНМО, 2012
- [2] Зорич В. А., Математический анализ. Часть II 6 изд., дополн. М.: МЦНМО, 2012
- [3] Фихтенгольц Г. М., Курс дифференциального и интегрального исчисления. В трёх томах. Том II. СПб.: Издательство «Лань», 1997. 800 с.
- [4] **Гельфанд И. М.**, Лекции по линейной алгебре 5 изд., испр. СПб.: Добросвет,МЦНМО, 1998. 320 с.