# Конспект по анализу за 3 семестр

Лектор: А. А. Лодкин Записал :ta<sub>x</sub>us

3 января 2017 г.

## Оглавление

| 1 | $oldsymbol{A}$ нализ в $\mathbb{R}^n$ |  |  |  |  |  |  |
|---|---------------------------------------|--|--|--|--|--|--|
|   | § 1                                   | Оценка приращения дифференциального отображения                  |  |  |  |  |  |
|   | $\S2$                                 | Частные производные высших порядков                              |  |  |  |  |  |
|   | $\S3$                                 | Обобщение бинома   |  |  |  |  |  |
|   | $\S4$                                 | «Многомерный» дифференциал высоких порядков. Формула Тейлора для |  |  |  |  |  |
|   |                                       | функций многих переменных  |  |  |  |  |  |
|   | $\S5$                                 | Понятие экстремума, необходимое условие                          |  |  |  |  |  |
|   | § 6                                   | Про квадратичные формы   |  |  |  |  |  |
|   | § 7                                   | Достаточное условие экстремума                                   |  |  |  |  |  |
|   | § 8                                   | Понятие о неявной функции  |  |  |  |  |  |
|   | $\S 9$                                | Полнота пространства $\mathbb{R}^n$                              |  |  |  |  |  |
|   | § 10                                  | Теорема о сжимающем отображении                                  |  |  |  |  |  |
|   | § 11                                  | Метод Ньютона  |  |  |  |  |  |
|   | § 12                                  | Теорема об обратном отображении(формулировка)                    |  |  |  |  |  |
|   | § 13                                  | Доказательство теоремы об обратимости                            |  |  |  |  |  |
|   | § 14                                  | Теорема о дифференцируемости обратного отображения               |  |  |  |  |  |
|   | § 15                                  | Теорема о гладкости обратного отображения                        |  |  |  |  |  |
|   | § 16                                  | Гладкая зависимость корней многочлена от его коэффициентов       |  |  |  |  |  |
|   | § 17                                  | Теорема о неявном отображении                                    |  |  |  |  |  |
|   | § 18                                  | Функциональная зависимость системы функций                       |  |  |  |  |  |
|   | § 19                                  | Геометрический смысл ранга матрицы Якоби                         |  |  |  |  |  |
|   | § 20                                  | Три способа локального задания поверхности                       |  |  |  |  |  |
|   | § 21                                  | Условный экстремум(нестрого)                                     |  |  |  |  |  |
|   | § 22                                  | Доказательство теоремы об условном экстремуме                    |  |  |  |  |  |
|   | Использ                               | ованная литература   |  |  |  |  |  |

## $\Gamma$ лава 1: Анализ в $\mathbb{R}^n$

#### § 1 Оценка приращения дифференциального отображения

**Утверждение 1.** Пусть  $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ ,  $m \geqslant 2$ . Тогда формула Лагранжа

$$f(b) - f(a) = f'(c)(b - a)$$

не работает.

Е.д. Пусть

$$f(t) := (\cos t, \sin t), \ b - a = 2\pi$$

**Теорема 2** (об оценке приращения отображения). Пусть  $f: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ , G - выпуклое, f - дифференцируема,

$$\forall x \in G \ \|f'(x)\| \leqslant M$$

Тогда  $\forall a, b \in G \|f(b) - f(a)\| \leq M\|b - a\|$ 

□ «Окружим» исходную функцию:

$$F = \psi \circ f \circ \varphi$$

где <sup>1</sup>

$$\varphi: \mathbb{R} \to \mathbb{R}^n \qquad \qquad \varphi(t) := t(b-a) + a, \qquad \qquad t \in [0,1]$$
  
$$\psi: \mathbb{R}^m \to \mathbb{R} \qquad \qquad \psi(y) := \langle y, \ell \rangle, \qquad \qquad \ell = f(b) - f(a)$$

Заметим, что F — обычная вещественнозначная функция. Так что для неё работает формула Лагранжа:

$$\exists c \in [0,1] \colon F(1) - F(0) = F'(c)(1-0) = F'(c)$$

Тогда из свойств нормы (по ходу дела обозначим  $\varphi(c)$  за x):

$$||F'(c)|| = ||\psi'(f(x)) \cdot f'(x) \cdot \varphi'(c)|| \le ||\psi'(f(x))|| \cdot ||f'(x)|| \cdot ||\varphi'(c)||$$

Здесь тонкость в обозначениях. Производные — вроде матрицы, поэтому их нормы — что-то странное на первый взгляд. На самом деле смысл немного иной.

$$dL(x,h) = f'(x) \cdot h$$

Таким образом, дифференциал — неплохое линейное отображение. А под «нормой производной» имеется в виду норма соответствующего линейного отображения.

Теперь давайте что-нибудь скажем про эти нормы.

1. 
$$\varphi'(t) = (b - a) \Rightarrow \|\varphi'(c)\| = \|b - a\|$$

2. 
$$\psi(y) = \langle y, l \rangle, \|\psi\| = \|\ell\|$$

Так что

$$||F'(c)|| \leqslant M \cdot ||\ell|| \cdot ||b - a||$$

С другой стороны:

$$F(1) - F(0) = \psi(f(b)) - \psi(f(a)) = \langle f(b), \ell \rangle - \langle f(a), \ell \rangle = \langle \ell, \ell \rangle = ||\ell||^2$$

В итоге, совмещая оба выражения, приходим к утверждению теоремы.

 $<sup>\</sup>overline{\phantom{a}}^{1}$ Вот тут как раз нужна выпуклость, иначе отрезок [a;b] может и не лежать в G

#### § 2 Частные производные высших порядков

Определение 1. Пусть  $f\colon G\subset\mathbb{R}^n\to\mathbb{R},\ \forall\,x\in G\ \exists\,\partial^k_{i_1,\dots,i_k}f(x)$ . Тогда

$$\partial_{i_1,\dots,i_{k+1}}^{k+1} f(x) := \partial_{i_{k+1}} (\partial_{i_1,\dots,i_k}^k f)(x)$$

3амечание 1.  $C^p(G)$  — класс функций, определённых в G с непрерывной производной до p-го порядка включительно. Функции из  $C^1$  ещё называются гладкими.

**Теорема 1** (Зависимость производных *p*-го порядка от перестановки переменных). Пусть  $f \in C^p(G), x \in G$ . При этом

$$i = \{i_1, \dots, i_p \mid i_k \in \{1, \dots, n\}\}$$

$$j = \{j_1, \dots, j_p \mid j_k \in \{1, \dots, n\}\}$$

$$j = \pi(i)$$

Тогда  $\partial_i^p f(x) = \partial_i^p f(x)$ 

 $\square$  Сначала докажем всё для  $p=2,\,n=2,\,\mathrm{r.}$  е.

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}$$

Пусть  $(x,y) \in G$ ,  $(x_0 + \Delta x, y) \in G$ ,  $(x,y + \Delta y) \in G$ ,  $(x + \Delta x, y + \Delta y) \in G$  Введём ещё 2 функции:

$$\varphi(t) = f(t, y + \Delta y) - f(t, y)$$
  
$$\psi(t) = f(x + \Delta x, t) - f(x, t)$$

Тогда  $\varphi(x+\Delta x)-\varphi(x)=\varphi'(c_1)\Delta x=W,\,c_1\in[x,x+\Delta x].$  При этом

$$W = \varphi'(x)\Delta x \Delta x \left(\frac{\partial f}{\partial x}(c_1, y + \Delta y) - \frac{\partial f}{\partial x}(c_1, y)\right) = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(c_1, c_2) \Delta x \Delta y, \ c_2 \in [y, y + \Delta y]$$

Аналогично

$$W = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(c_3, c_4) \Delta x \Delta y, \ c_4 \in [y, y + \Delta y], c_3 \in [x, x + \Delta x]$$

По непрерывности второй производной f ( $f \in C^2$ )

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(c_1, c_2) \xrightarrow[\Delta y \to 0]{\Delta x \to 0} \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(c_3, c_4) \xrightarrow[\Delta y \to 0]{\Delta x \to 0} \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x, y)$$

По теореме о предельном переходе в равенствах  $\ddot{\sim}$  смешанные производные равны.

Теперь поймём, что делать в случае произвольных p, n.

Представим подстановку  $\pi$  как произведение транспозиций соседних элементов. Будем дальше разбираться с такими транспозициями.

Пусть  $\tau_k = (j, j+1)$ . Сначала посчитаем производные по  $x_1, \ldots, x_{j-1} = i'$ . А теперь обозначим  $\widetilde{f} = \partial_{i'} f$ . По доказанному утверждению для двух переменных,  $\partial_{j,j+1} \widetilde{f} = \partial_{j+1,j} \widetilde{f}$ . А теперь продифференцируем это равенство по оставшимся переменным.

Таким образом, для произвольной транспозиции  $\tau_k = (j, j+1)$  верно утверждение теоремы. А значит, и для произвольной подстановки  $\pi = \prod_k \tau_k$  теорема верна.  $\blacksquare$ 

Замечание 1. Тут важно, что  $f \in C^p(G)$ . Одной точки бы не хватило, мы ведь рассматриваем маленький параллелепипед в U(x) и используем одномерную теорему Лагранжа внутри него. А для неё нужна дифференцируемость на интервале.

#### § 3 Обобщение бинома

«Обычный» бином Ньютона:

$$(a+b)^n = \sum_{k=0}^n C_n^k a^k b^{n-k}$$

Его нетрудно обобщить до полинома Ньютона

$$(a_1 + \dots + a_n)^p = \sum_{i_1=1}^n \sum_{i_2=1}^n \dots \sum_{i_p=1}^n a_{i_1} \dots a_{i_p} = \sum_{\substack{\alpha_i \in \{0,\dots,p\} \\ \sum \alpha_i = 1}} a_1^{\alpha_1} \dots a_n^{\alpha_n} \cdot C_{\alpha_1,\dots,\alpha_n}$$

Введём обозначения:

- $\bullet \ a = (a_1, \dots, a_n)$
- $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$  мультииндекс, по сути вектор индексов, для которого вводится своя куча обозначений, дабы упростить жизнь

1. 
$$\alpha + \beta = (\alpha_i + \beta_i)_{i=1}^n$$

$$2. |\alpha| = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i$$

3. 
$$\alpha! = \prod_{i=1}^n \alpha_i!$$

• 
$$a^{\alpha} = \prod_{i=1}^{n} a_i^{\alpha_i}$$

• 
$$\partial_{\alpha} = \partial_{\alpha_1, \dots, \alpha_n}^n = \frac{\partial^n f}{\partial x_{\alpha_1} \dots \partial x_{\alpha_n}}$$

• 
$$C_{\alpha} = C_{\alpha_1,...,\alpha_n}$$

Утверждение 1.  $C_{\alpha} = \frac{p!}{\alpha!}$ 

▼

 ${
m Hy}$ , это просто число перестановок с повторениями. Нужно взять по множителю из p скобок, причём перестановки одинаковых множителей входят в одно слагаемое. В итоге нужно делить общее число перестановок на число перестановок одинаковых множителей. А дальше можно сказать, что в каждое слагаемое входит каждый множитель, просто некоторые в нулевой степени.

▲

# $\S\,4$ «Многомерный» дифференциал высоких порядков. Формула Тейлора для функций многих переменных

Определение 1. Пусть  $f \colon G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, f \in C^p(G)$ . Тогда

$$d^{p} f(x) := \sum_{1 \leqslant i_{1} \leqslant \dots \leqslant i_{p} \leqslant n} \frac{\partial^{p} f}{\partial x_{i_{1}} \dots \partial x_{i_{p}}} dx_{i_{1}} \dots dx_{i_{p}}$$

Или ещё можно вот так записать

$$\left(\sum_{i} \mathrm{d}x_{i}\,\partial_{i}\right)^{p} f(x)$$

Утверждение 1. Если частные производные можно переставлять, то

$$d^{p} f(x) = \sum_{\substack{0 \le \alpha_{i} \le p \\ |\alpha_{i}| = p}} \frac{p!}{\alpha!} \, \partial_{\alpha} f(x) \, dx^{\alpha}$$

**Теорема 2.** Пусть  $f \in C^{p+1}(G), G \in \mathbb{R}^n, G$  -выпуклая,  $a \in G$ . Пусть также  $h \in \mathbb{R}^n \colon a+h \in G$ . Тогда

$$f(a+h) = \sum_{k=0}^{p} \frac{1}{k!} d^{k} f(a,h) + R_{p}(h)$$

Остаток  $R_p(h)$  можно представить несколькими способами:

1. В форме Пеано:  $R_p(h) = o(\|h\|^p)$ 

2. В форме Лагранжа: 
$$R_p(h) = \frac{1}{(p+1)!} d^{p+1} f(a+\theta h,h), \ \theta \in (0,1)$$

Рассмотрим  $\varphi(t)=a+th,\,t\in[0,1],\,F(t)=f(\varphi(t)),\,F\colon[0,1]\to\mathbb{R}.$  По одномерной теореме Тейлора

 $F(1) = F(0) + 1 \cdot F'(0) + \frac{1}{2!}F''(0)1^{2} + \dots + \frac{1}{p^{2}}F^{(p)}(0) \cdot 1^{p} + R_{p}$ 

Докажем, что  $F^{(k)}(0) = \mathrm{d}^k f(a,h)$ . Проще всего по индукции, давайте ещё такое нестандартное обозначение введём:  $(k) = (1, \dots, k)$ , и будем понимать под  $i_{(k)}$  вектор индексов, а под  $h_{i(k)}$  — произведение соответствующих h.

**база:** F(0) = f(a)

переход: Пусть  $F^{(k-1)}(t)=\sum_{1\leqslant i_1,\dots,i_{k-1}\leqslant n}\partial_{i_{(k-1)}}f(a+th)\,h_{i_{(k-1)}}.$  При дифференцировании по t

всякие  $h_{i_j}$  в каждом слагаемом вынесутся за знак производной, а частная производная от f даст  $\sum_{i_k} \partial_{i_{(k)}} f(a+ht) h_{i_k}$ . Если скомпоновать все суммы и подставить t=0, как раз получается  $d^k f(a,h)$ 

Теперь разберёмся с остатком

$$R_p = \frac{1}{(p+1)!} F^{(p+1)}(\theta) \cdot 1^{p+1} = \frac{1}{(p+1)!} d^{(p+1)} f(a+h\theta, h)$$

Поскольку  $\forall i \mid h_i \mid \leq ||h||$ 

$$d^{(p+1)}f(a+\theta\,h,h) = O(\|h\|^{p+1}) = o(\|h\|^p)$$

Следовательно,  $R_p = o(\|h\|^p)$ 

#### § 5 Понятие экстремума, необходимое условие

**Определение 1.** Пусть  $f:G\subset\mathbb{R}^n\to\mathbb{R},\ a\in G$ . Тогда говорят, что f имеет в a максимум (нестрогий), если

$$\exists U(a) : \forall x \in U \ f(x) \leq f(a)$$

Когда неравенство строгое, а окрестность проколотая, то максимум — строгий Для минимума + нужно  $\geq$ .

**Теорема 1** (Необходимое условие экстремума). Пусть а внутренняя точка  $G \subset \mathbb{R}^n$ ,  $f \in C^1(a)$ . Тогда если f имеет в а экстремум, то

$$df(a) = 0 \Leftrightarrow \forall i \ \partial_i f(a) = 0$$

 $\square$  Рассмотрим  $\varphi_i(t)=f(a_1,\ldots,a_{i-1},t,a_{i+1},\ldots,a_n).$  Тогда у такой функции есть экстремум в  $a_i$ . А тогда, из одномерной теоремы Ферма  $d\varphi_i(t)=0$ . А значит  $\partial_i f=0$ 

#### § 6 Про квадратичные формы

**Определение 1.** <sup>1</sup> Функция  $A: V \times V \to \mathbb{R}$ , где V — векторное пространство, называется билинейной формой, если она линейна по обеим своим аргументам.

**Определение 2.** Билинейная форма A называется *симметрической*, если  $\forall x, y \ A(x, y) = A(y, x)$ .

**Определение 3.** Пусть A — билинейная форма,  $e_1, \ldots, e_n$  — базис в векторном пространстве. Тогда

$$A(x,y) = \sum_{i,j=1}^{n} A(e_i, e_j) x^i y^j$$

и матрица A, элементы которой  $a_{ij} = A(e_i, e_j)$  называется матрицой билинейной формы.

**Определение 4.** Пусть A — симметрическая билинейная форма. Тогда  $A(x) = A(x,x) - \kappa \epsilon a \partial pamuчная форма. При этом <math>A(x,y)$  называется полярной формой по отношению к A(x).

**Определение 5.** Матрица квадратичной формы — матрица соответствующей полярной формы.

**Определение 6** («Определённость» формы). Если что-то верно, то про форму A(x,y) говорят:

- $\forall x, y \neq 0 \ A(x, y) > 0$  положительно определена
- $\forall x, y \neq 0 \ A(x,y) < 0$  отрицательно определена
- $\forall x, y \neq 0 \ A(x, y) \geqslant 0$  полуопределена в положительном смысле
- $\forall x,y \neq 0 \ A(x,y) \leqslant 0$  полуопределена в отрицательном смысле

Е.д. Скалярное произведение — положительно определённая билинейная форма.

**Теорема 1.** Пусть в некотором базисе  $f_1, \ldots, f_n$  квадратичная форма A имеет матрицу  $(a_{ij})$ . Пусть  $\kappa$  тому же все «северо-западные» миноры  $\Delta_i$  отличны от нуля. Тогда существует базис  $e_1, \ldots, e_n$ , в котором матрица A имеет вид

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{\Delta_1} & & & \\ & \frac{\Delta_1}{\Delta_2} & & \\ & & \ddots & \\ & & & \frac{\Delta_{n-1}}{\Delta_n} \end{pmatrix}$$

 $\square$  По сути, нам нужно построить ортогональный базис, только вместо скалярного произведения используется билинейная форма A(причём не обязательно положительно определённая). За подробностями см. [4].  $\blacksquare$ 

**Теорема 2** (Правило Сильвестра). *Квадратичная форма положительно определена, если все миноры из теоремы* 1.6.1 положительны, и отрицательно определена, если их знаки чередуются, начиная  $c \ll \infty$ .

| □ ( | <i>У</i> ледствие і | предыдущей | теоремы. | Определённость | формы не | е зависит от | т выбора ( | базиса. |
|-----|---------------------|------------|----------|----------------|----------|--------------|------------|---------|
|-----|---------------------|------------|----------|----------------|----------|--------------|------------|---------|

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>тут изложение больше по [4]

#### §7 Достаточное условие экстремума

**Теорема 1** (Достаточное условие экстремума). Пусть  $a \in G \subset \mathbb{R}^n$ ,  $a - внутренняя точка, <math>f \in C^2(a)$ .

- 1. df(a) = 0,  $d^2f(a) > 0 \Rightarrow f$  имеет в a min
- 2. df(a) = 0,  $d^2f(a) < 0 \Rightarrow f$  umeem e a max
- 3. df(a) = 0,  $d^2f(a) \leq 0 \Rightarrow \text{ничего нет}$
- 4. df(a) = 0,  $d^2f(a) \leq 0 \Rightarrow f$  не имеет в a min
- 5. df(a) = 0,  $d^2f(a) \ge 0 \Rightarrow f$  не имеет в а max

#### § 8 Понятие о неявной функции

Определение 1. Пусть  $F: G \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ . Рассмотрим уравнение

$$F(x,y) = 0 (1.1)$$

Пусть  $a=(x_0,y_0)$  удовлетворяет (1.1), а U — окрестность  $a\colon U=U_x\times U_y$ . Тогда будем говорить, что уравнение (1.1) определяет неявную функцию f в U, если

$$\forall x \in P \exists ! y \in Q \colon F(x,y) = 0 \qquad (y = f(x))$$

**Теорема 1** (О неявной функции). *Пусть*  $F: G \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}, F \in C^1(x_0, y_0), a \ a = (x_0, y_0)$ :

- 1.  $F(x_0, y_0) = 0$
- 2.  $F'_y(x_0, y_0) \neq 0$

Тогда  $\exists P(x_0), Q(y_0)$ : в  $U = P \times Q$  уравнение (1.1) задаёт неявную функцию  $f \colon P \to Q$ . При этом

$$f \in C^1 \wedge f'(x) = -\frac{F'_x(x,y)}{F'_y(x,y)}$$

1. (Доказательство существования)

Рассмотрим  $\varphi(y) = F(x_0, y)$ . Пусть НУО  $F_y'(x_0, y_0) > 0$ . Тогда

$$\exists U_{\varepsilon}(x_0, y_0) \colon \forall x, y \in U \ F'_y(x, y) > 0$$

Обозначим соответствующие проекции U (шар) на координатные оси за  $U_x, U_y$  Получается, что  $\varphi \uparrow U_y = (y_0 - \varepsilon; y_0 + \varepsilon)$ . Тогда

$$\exists V_1(x_0) : \forall x \in V_1 F(x, y + \varepsilon) > 0$$
$$\exists V_2(x_0) : \forall x \in V_2 F(x, y - \varepsilon) < 0$$
$$P = V_1 \cap V_2$$

Тогда из теоремы Больцано-Коши и монотонности  $\varphi$ 

$$\forall x \in P \; \exists! \; y \in Q = U_y \colon F(x, y) = 0$$

В итоге получилось определение неявной функции.

- 2. Непрерывность в  $(x_0, y_0)$  вроде очевидна, мы же каждому x из P сопоставили 1 y из Q. Принадлежность классу C можно установить проведя аналогичные рассуждения для  $x \in P(x_0)$
- 3. С гладкостью что-то странное. Можно наверное сделать как в Зориче.
- 4.  $F(x, f(x)) \equiv 0 \Rightarrow F'_x \cdot 1 + F'_2 f'(x) = 0$

#### $\S$ 9 Полнота пространства $\mathbb{R}^n$

#### § 10 Теорема о сжимающем отображении

**Определение 1.** Пусть  $(X, \rho)$  — метрическое пространство. Тогда отображение  $T \colon X \to X$  называется сжимающим, если

$$\exists C \in (0,1) \colon \forall x', x'' \rho(T(x'), T(x'')) \leqslant C \cdot \rho(x', x'')$$

**Теорема 1** (Банах). Пусть  $(X, \rho)$  — полное метрическое пространство, а отображение  $T: X \to X$  — сжимающее. Тогда  $\exists ! x_* \in X : Tx_* = x_*$  (неподвижная точка).

Ещё часто ссылаются на следующий факт, появляющийся в процессе доказательства:

$$\forall x_0 \in X \exists \lim_{n \to \infty} T^n x_0 = x_*$$

#### § 11 Метод Ньютона

потом

#### § 12 Теорема об обратном отображении (формулировка)

Пусть  $F:G\subset\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^m$  — гладкое. Порассуждаем, когда может существовать  $F^{-1}$ .

Рассмотрим, например, линейное отображение.

$$y = F(x) = Ax \Leftrightarrow \begin{cases} y_1 = a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n \\ \dots \\ y_m = a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n \end{cases}$$

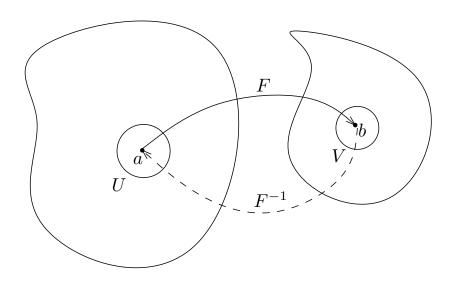
Понятно, что в таком случае задача поиска обратного отображения сводится к поиску обратной матрицы. Тогда из линала ясно, что для того, чтобы у нас всё вышло, нужно

$$m = n \wedge \det A \neq 0$$

Теперь попытаемся обобщить на остальные функции.

Пусть  $a \in G$ , b = F(a)

$$(?)\exists U(a), V(b): F: U \leftrightarrow V$$



$$\Delta F = F(x) - F(a) = y - b = \Delta y \tag{1.1}$$

$$\Delta F = F'(a)dx + o(dx) \tag{1.2}$$

$$dF(a) = dy(b) \tag{1.3}$$

Условие разрешимости  $(1.3) - \det(F'(a)) \neq 0$ . Утверждается, что  $(1.3) \Rightarrow (1.1)$  Соответственно, формулировка

**Теорема 1.** Пусть  $F: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$ ,  $a \in G$ , b = F(a). Пусть ещё  $F \in C^1$ ,  $\det(F'(a)) \neq 0$ 

$$\exists U(a), V(b) : F: U \leftrightarrow V$$
$$\exists F^{-1}V \to U, F^{-1} \in C^{1}$$

#### § 13 Доказательство теоремы об обратимости

□ (Теорема об обратимости отображения) Введём обозначения:

$$F'(a) = \Gamma$$
  

$$\Phi(x) = x - \Gamma^{-1}(F(x) - y)$$

Нетрудно заметить, что x — неподвижная точка  $\Phi$  (что  $\Leftrightarrow$  F(x)=y ). Очень хотелось бы подогнать всё под теорему Банаха (1.10.1). Тогда отображение в окрестности a будет взаимнооднозначным.

1. Сначала оценим  $\|\Phi'\|$ .

$$\Phi'(x) = E - \Gamma^{-1}(F'(x)) = \Gamma^{-1}(F'(a) - F'(x))$$

Можно норму оценить

$$\|\Phi'(x)\| = \|\Gamma^{-1}\| \cdot \|(F'(a) - F'(x))\|$$

Последний множитель явно  $\xrightarrow[x \to a]{} 0$  (так как  $F \in C^1$ ) Тогда и  $\|\Phi'(x)\| \to 0$ . А значит найдётся  $U_{\varepsilon}(a) \colon \|\Phi'(x)\| \leqslant \frac{1}{2}$ .

Тогда по теореме 1.1.2

$$x, x' \in U_{\varepsilon}(a) \Rightarrow \|\Phi(x) - \Phi(a)\| \leqslant \frac{1}{2} \|x - x'\|$$

Собственно, почти победа. Осталось лишь выбрать внутри  $U_{\varepsilon}$  компакт  $\overline{U_{\varepsilon_1}}$  (иначе множество не очень полное).

2. Теперь покажем, что

$$\exists \, \overline{U} \colon \Phi(U) \subset U$$

Попутно примем  $||y - b|| < \delta$ , это потом поможет доказать непрерывность.

$$\|\Phi(x) - a\| = \|x - a - \Gamma^{-1}(F(x) - y)\| \le \|\Gamma^{-1}\| \cdot \|\Gamma(x - a) - F(x) + y + b - b\|$$

$$\le \|\Gamma^{-1}\| \cdot (\| - \underbrace{(F(x) - F'(a)(x - a) - F(a))}_{C} \| + \|y - b\|)$$

Выберем произвольный  $\varepsilon$ :  $0 < \varepsilon < \varepsilon_1$ .

Однако мы ещё можем подкрутить  $\varepsilon_1$ .

$$\exists U_{\varepsilon_1} \colon \frac{\|\alpha\|}{\|x - a\|} < \frac{1}{2\|\Gamma^{-1}\|}$$

Это следует из формулы Тейлора (1.4.2), а применять её можно, так как шар — выпуклое множество. Ещё выберем  $\delta = \frac{\varepsilon}{2||\Gamma^{-1}||}$ . Там правда  $\varepsilon$ , а не  $\varepsilon_1$ .

Тогда цепочка неравенств выше преобразуется к такому виду

$$\dots < \|\Gamma^{-1}\| \cdot \frac{\|x-a\|}{2\|\Gamma^{-1}\|} + \frac{\varepsilon}{2\|\Gamma^{-1}\|} \cdot \|\Gamma^{-1}\|$$

А теперь положим  $||x-a|| \leqslant \varepsilon$  (неравенство нужно нестрогое для полноты). Тогда

$$x \in \overline{U_{\varepsilon}}(a) \Rightarrow \Phi(x) \in U_{\varepsilon}(a) \subset \overline{U_{\varepsilon}}(a)$$

А теперь по теореме Банаха

$$\exists ! x_0 \in \overline{U_{\varepsilon}}(a) \colon \Phi(x_0) = x_0 \Leftrightarrow F(x_0) = y_0$$

Видимо, осталось пересечь окрестность a с прообразом  $V(b): U = F^{-1}(V) \cap U_{\varepsilon}(a)$ 

3. Заодно получилась и непрерывность:

$$\forall U \exists V_{\delta}(b) \colon F^{-1}(V_{\delta}) \subset U_{\varepsilon}$$

#### § 14 Теорема о дифференцируемости обратного отображения

**Теорема 1** (о дифференцируемости  $F^{-1}$ ). Пусть  $U \subset \mathbb{R}^n$ ,  $V \subset \mathbb{R}^n$ ,  $F: U \leftrightarrow V$ . Пусть также  $F - \partial u \phi \phi$  беренцируемо в  $a \in U$ , F(a) = b,  $\det F'(a) \neq 0$ . Тогда  $F^{-1}$  дифференцируемо в b.

 $\square$  То, что есть обратное отображение, доказали выше. Пусть y=F(x). Обозначим: h=x-a, k=y-b. Отображение биективно, значит  $h\neq 0 \Leftrightarrow k\neq 0$ . Из дифференцируемости F

$$k = y - b = F(x) - F(a) = Ah + \alpha\alpha = o(h) \ (h \to 0)$$

 $A = F'(a) \neq 0$ , следовательно  $\exists A^{-1}$ 

$$A^{-1}k = A^{-1}Ah + A^{-1}\alpha \Rightarrow \Delta F^{-1} = h = A^{-1}k - A^{-1}\alpha$$

Докажем, что  $-A^{-1}\alpha =: \beta = o(k) \; (k \to 0)$ 

$$\beta \leqslant \frac{-\alpha}{\|k\|} = \frac{-\alpha}{\|h\|} \cdot \frac{\|h\|}{\|k\|}$$

Покажем, что последний член — ограничен

$$\frac{\|h\|}{\|k\|} = \frac{\|h\|}{\|Ah + \alpha\|} \leqslant \frac{\|h\|}{\|\|Ah\| - \|\alpha\|\|} = \frac{1}{\|\frac{\|Ah\|}{\|h\|} - \frac{\|\alpha\|}{\|h\|}}$$

А последнее выражение ограничено при  $\|h\| < \delta$ 

Следствие.  $(F^{-1})'(b) = (F'(a))^{-1}$ 

#### §15 Теорема о гладкости обратного отображения

**Теорема 1.** Пусть  $F\colon U \leftrightarrow V$ , биективна,  $\in C^p$ . Пусть  $\kappa$  тому же  $\det F'(x) \neq 0$ . Тогда  $F^{-1} \in C^p$ 

□ Введём обозначения (оно всё существует по предыдущим теоремам хоть где-то)

$$F'(x) = \left(\frac{\partial F_i}{\partial x_j}\right)_{i,j=1}^n = (a_{ij}) = A$$
$$(F^{-1})'(y) = \left(\frac{\partial F_i^{-1}}{\partial y_j}\right)_{i,j=1}^n = (b_{ij}) = B$$

Вполне ясно, что  $B = A^{-1}$ . Из алгебры  $b_{ij} = \frac{A_{ji}}{\det A}$  (здесь A — алгебраическое дополнение).

Заметим, что из последнего выражения следует, что  $b_{ij}$  — рациональная функция от  $\{a_{lk}\}$ . Следовательно,  $\widetilde{b_{ij}} = b_{ij}(a_{11}, \dots, a_{kl}, \dots, a_{nn}) \in C^{\infty}$ . С другой стороны

$$b_{ij}(y) = \frac{\partial F^{-1}}{\partial y_i}(y) = \frac{\partial F^{-1}}{\partial y_i}(F(x)) \Leftrightarrow b_{ij}(y) = \widehat{b_{ij}}(x)$$

Так что  $\widehat{b_{ij}} = b_{ij} \circ F$ .

Дальше немного магии. Введём ещё одну функцию

$$\overline{b_{ij}}(x) = b_{ij}(a_{11}(x), \dots, akl(x), \dots, a_{nn}(x))$$

Заметим, что каждая  $a_{ij}(x) \in C^{p-1} \Rightarrow \overline{b_{ij}} \in C^{p-1}$ . Хорошо, тогда

$$b_{ij}(y) = (\overline{b_{ij}} \circ F^{(-1)})(y)$$

Раньше доказали, что  $F^{-1} \in C^0$ . Теперь разматываем цепочку дальше:

$$F^{-1} \in C^i \Rightarrow \overline{b_{ij}} \circ F^{-1} \in C^i \Rightarrow b_{ij} \in C^i$$

Значит, частные производные  $F^{-1}$  принадлежат  $C^i$ . Тогда сама  $F^{-1} \in C^{i+1}$ . Таким бобром мы доберёмся до  $C^p$ . Дальше не выйдет, так как не хватит гладкости  $\overline{b_{ij}}$ .

#### § 16 Гладкая зависимость корней многочлена от его коэффициентов

**Теорема 1.** Пусть  $P(x) \in \mathbb{R}[x]$  имеет п корней  $(x_j^0)$ ,  $x_j^0 \in \mathbb{R}$ , таких что  $\forall i, j \ x_i^0 \neq x_j^0$ . Тогда

$$x_i = x_i(a_0, \dots, a_{n-1}) \in C^{\infty}$$

 $\square$  Пусть  $P(x) = (x - x_1) \cdots (x - x_n)$ . Вспомним теорему Виета (из алгебры)

$$a_0 = (-1)^n x_1 \cdots x_n$$
  
 $a_1 = (-1)^{n-1} \sum_i \prod_{j \neq i} x_j$ 

. . . . . . . . .

$$a_{n-1} = (-1)\sum_{i} x_i$$

Рассмотрим P как отображение  $(x_1, ..., x_n) \mapsto (a_0, ..., a_{n-1}).$ 

$$P'(x) = \begin{pmatrix} \frac{\partial P_1}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial P_1}{\partial x_n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial P_n}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial P_n}{\partial x_n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (-1)^n \prod_{i \neq 1} x_i & (-1)^n \prod_{i \neq 2} x_i & \cdots & (-1)^n \prod_{i \neq n} x_i \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ -1 & -1 & \cdots & -1 \end{pmatrix}$$

Посчитаем  $\det(F')$ . Этот определитель можно рассмотреть как многочлен  $\in R[x_1,\ldots,x_n]$  Его степень не превосходит  $0+1+\cdots+(n-1)=\frac{n(n-1)}{2}$ . Заметим, что если хоть какая-то пара столбиков равны, то определитель равен нулю. Так что  $\det(F')$  делится на всевозможные многочлены вида  $x_i-x_j$ . А их как раз  $\frac{n(n-1)}{2}$  и они неприводимые. Следовательно,

$$\det(F')(x_1,\ldots,x_n) = C \prod_{i < j} (x_i - x_j)$$

 ${\bf A}$  значит при условии неравенства корней он ненулевой.  $^1$ 

Дальше можно воспользоваться теоремой о гладкости обратного отображения.

#### § 17 Теорема о неявном отображении

20:07 2016-10-15

Определение 1. Пусть  $F: \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ . Рассмотрим уравнение

$$F(x,y) = 0 (1.1)$$

Пусть  $x^0 \in \mathbb{R}^n, y^0 \in \mathbb{R}^k$  такие, что  $F(x^0, y^0) = 0$ .

Тогда если  $\exists P(x^0) \subset \mathbb{R}^n$ ,  $Q(y^0) \subset \mathbb{R}^m$ , такие что

$$\forall x \in P \exists ! y \in Q \colon F(x,y) = 0$$

то говорят, что уравнение (1.1) задаёт неявную функцию  $f: P \to Q$ .

Сначала всякие комментарии.

$$(1.1) \Leftrightarrow \begin{cases} F_1(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) = 0 \\ \dots \\ F_k(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) = 0 \end{cases}$$

Как обычно, главная идея состоит в том, чтобы всё линеаризовать

$$\begin{cases}
dF_1 = 0 \\
...
dF_k = 0
\end{cases}
\Leftrightarrow
\begin{cases}
\sum_{j=1}^{m} \frac{\partial F_1}{\partial y_j} dy_j = \sum_{j=1}^{m} \frac{\partial F_1}{\partial x_j} dx_j \\
...
\sum_{j=1}^{m} \frac{\partial F_k}{\partial y_j} dy_j = \sum_{j=1}^{m} \frac{\partial F_k}{\partial x_j} dx_j.
\end{cases}$$
(1.2)

При этом  $dy_j$  мы хотим выразить через  $dx_j$ . Какие-то шансы обратить всё это дело есть лишь при условиях:

1. k = m

2. 
$$\det\left(\frac{\partial(F_1,\ldots,F_k)}{\partial(y_1,\ldots,y_m)}\right)\neq 0$$

Сейчас будем доказывать, что  $(1.2) \Rightarrow (1.1)$ .

**Теорема 1** (Теорема о неявном отображении). Пусть  $F: G \subset \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^m$ ,  $F \in C^p$ ,  $p \geqslant 1$ .

$$F(x,y) = 0, (x_0, y_0) \in G$$

1. 
$$F(x_0, y_0) = 0$$

2. 
$$\det F'_{\nu}(x_0, y_0) \neq 0$$

 $<sup>^{1}</sup>$ Этого, конечно, не было в курсе алгебры, но там не используется ничего страшнее теоремы о делении с остатком. Вообще доказать бы надо, но лень.

Тогда  $\exists P(x_0), Q(x_0), \ maкие, \ что \ (1.1)$  задаёт неявное отображение  $f \colon P \to Q$ . При этом  $f \in C^p$  и

$$f'(x) = -(F'_y(x,y))^{-1} \cdot F'_x(x,y)$$

 $\square$  Доказательство — «обёртка» над теоремой об обратном отображении. К слову, в [1, c. 673] сразу доказывается утверждение о неявном отображении.

Итак, обозначения:

1.  $\Phi: G \subset \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m$ . Работает как-то так:

$$(x,y) \mapsto (u,v), \begin{cases} u=x, & u \in \mathbb{R}^n \\ v=F(x,y), & v \in \mathbb{R}^m \end{cases}$$

- 2.  $i: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m$  такого сорта  $x \mapsto (x,0)$
- 3.  $\pi\colon\mathbb{R}^n\times\mathbb{R}^m\to\mathbb{R}^m$ такого сорта  $(x,y)\mapsto y$

Теперь найдём определитель  $\Phi'(x,y)$ . Посчитав как-то частные производные, получим

$$\Phi'(x,y) = \left(\begin{array}{c|c} E_n & 0 \\ \hline F'_x & F'_y \end{array}\right) \Rightarrow \det(\Phi'(x_0,y_0)) = \det E_n \cdot \det F'_y(x_0,y_0) \neq 0$$

Чудно, значит по теореме об обратном отображении (1.12.1)  $\exists \Phi^{-1}(x_0, y_0)$  и ещё окрестности  $U(x_0, y_0), V(x_0, 0)$ . Теперь определим окрестности из условия теоремы:

$$P(x_0) = i^{-1}(V) \wedge Q(y_0) = \pi(U)$$

По сути — проекции.

В таких обозначениях  $f=\pi\circ\Phi^{-1}\circ i$ . Вполне очевидно, что  $f\in C^p$ . Ну  $i,\pi\in C^\infty,\ \Phi^{-1}\in C^p$ . К тому же

$$\forall x \in P \ x \stackrel{i}{\mapsto} (x,0) \stackrel{\Phi^{-1}}{\mapsto} (x,y) \stackrel{\pi}{\mapsto} y \in Q$$

При этом такой y — единственный. В итоге получилось задать неявно отображение f.

Из вышесказанного, оно сколько нужно раз дифференцируемо. Так что

$$\frac{\partial}{\partial x}F(x,f(x)) = F'_x \cdot E + F'_y \cdot f'(x) = 0$$

По условию  $F'_{y}$  — обратима. Следовательно,

$$f'(x) = -(F'_y(x,y))^{-1} \cdot F'_x(x,y)$$

#### § 18 Функциональная зависимость системы функций

**Определение 1.** Пусть  $f_1, \ldots, f_m, g \colon G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  — гладкие функции,  $x_0 \in G$ . Тогда эти функции называются функционально зависимыми в  $V(x_0)$ , если

$$\exists \varphi \colon U(f(x_0)) \to \mathbb{R}, \varphi \in C^1 : g(x) = \varphi(f(x)) \text{ b } V(x_0)$$

**Определение 2.** Пусть  $f_1, \ldots, f_m, g \colon G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  — гладкие функции. Тогда эти функции называются функционально *не*зависимыми, если определение выше не выполняется ни для какой  $V \subset G$ 

Замечание. Тут лажа какая-то с определениями, не отрицание же нифига.

**Теорема 1.** (о функциональной зависимости) Пусть  $f_1, \ldots, f_m, g \colon G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  — гладкие функции. К тому же  $a \in G$ ,  $f = (f_i)_i$ , y = f(x),  $\operatorname{rk} \begin{pmatrix} f_1' \\ \vdots \\ f_m' \end{pmatrix} = m$  в точке  $x \in U(a)$ . Тогда, если

$$\operatorname{rk} \begin{pmatrix} f_1' \\ \vdots \\ f_m' \\ g' \end{pmatrix} = m \ в \ moчке \ x \in U(a), \ mo \ \exists \ V(a) \ в \ которой \ g \ функционально \ зависит \ om \ f_1, \dots, f_m.$$

 $\square$  Пусть сразу  $n \geqslant m$ , иначе условие теоремы не выполняется совсем никогда (ну там m векторов всегда  $\square 3$ ).

Введём обозначения:

$$x = (\underbrace{x, \dots, x_m}_{\bar{x}}, \underbrace{x_{m+1}, \dots, x_n}_{\bar{x}}), \ \bar{y} = (y_1, \dots, y_m, \bar{x})$$

Из алгебры в  $f'(x), x \in U(a)$  существует ненулевой минор порядка m. Можно НУО считать, что он соответствует  $\bar{x}$ . Тогда это равносильно тому, что  $\det\left(\frac{\partial f}{\partial \bar{x}}(a)\right) \neq 0$ .

Рассмотрим такую неявную функцию

$$F: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^m, \ F(\bar{y}, \bar{x}) = y - f(\bar{x}, \bar{x}) = 0$$

Оно всё по условию гладкое. Тогда по теореме о неявном отображении существует пара окрестностей P,Q и

$$\exists \varphi \colon P \subset \mathbb{R}^n \to Q \subset \mathbb{R}^m, \ \bar{x} = \varphi(\bar{y})$$

В этих окрестностях  $F\equiv 0\Leftrightarrow y\equiv f(\varphi(y,\bar{\bar{x}}),\bar{\bar{x}}).$  Заметим, что здесь  $y,\bar{\bar{x}}$  — независимые переменные. Так что если j>m, то

$$\frac{\partial}{\partial x_j} f_i(\varphi(\bar{y}), \bar{\bar{x}}) = \sum_{k=1}^m \partial_k f_i \cdot \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_j} + \partial_j f_i \equiv 0$$

Из условия на ранг известно, что

$$g'(x) = \sum_{i=1}^{m} \lambda_i f_i'(x), \ x \in U(a)$$

Нам для того чтобы показать, что g функционально зависит от f, необходимо приравнять в окрестности точки  $a\ g$  к функции от y. Пусть снова j>m, тогда

$$g(x) = g(\bar{x}, \bar{x}) = g(\varphi(\bar{y}), \bar{x})$$
$$\frac{\partial g}{\partial x_j} = \sum_{k=1}^{m} \partial_k g \cdot \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_j} + \partial_j g$$

А вот теперь нужно воспользоваться условием на ранги. Тут очень важно, что это условие работает в окрестности a — ведь какие-то тождества в точке нам ничего интересного не дадут.

$$\frac{\partial g}{\partial x_j} = \sum_{i=1}^m \lambda_i \left( \partial_k f \cdot \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_j} + \partial_j f_i \right) = 0$$

Из того, что  $g, \varphi$  — гладкие получаем, что и функция, нужная в определении 1.18.1 тоже гладкая. Осталось только пересечь много окрестностей (из неявного отображения, условия на ранг etc).  $\blacksquare$ 

#### § 19 Геометрический смысл ранга матрицы Якоби

**Определение 1** (Коразмерность). Пусть V — подпространство U. Тогда  $\operatorname{codim} V = \dim U - \dim V$ .

**Теорема 1.** Пусть  $F: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ ,  $a \in G$ , b = F(a),  $\exists V(a): \forall x \in V$  rk F'(x) = r. Тогда

- 1.  $\exists U(a) \colon F(U)$  имеет вид графика  $\bar{\bar{y}} = \varphi(\bar{y})$
- 2.  $\exists U(a) \subset F^{-1}(b)$  имеет вид графика  $\bar{x} = \psi(\bar{x})$
- □ Аккуратное следствие 1.18.1 и 1.17.1.

Замечание. Ранг, собственно, показывает сколько есть степеней свободы у значений функции, причём в довольно механическом смысле. Мало ли, вдруг мы отобразили пространство в какуюто кривую в другом.

Есть кстати шансы, что в этой теореме попутно определили размерность образа при отображении, но неточно. Собственно, график  $\bar{y} = \varphi(\bar{y})$  можно считать заданным на  $y \in \mathbb{R}^m$ , которое уже «прямое», а дальше размерностью объявить  $\dim\{\bar{y}\}$ .

#### § 20 Три способа локального задания поверхности

1. Параметрическое

$$f: D \subset \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^n : \operatorname{rk} f' = k \forall x \in D(\geqslant k)$$

Тогда M = f(D) — поверхность размерности k.

Условие на ранг означает, что нигде нету изломов, параметр же по сути — скорость.

2. Задание графиком

$$D \subset \mathbb{R}^k, \ f \colon D \to \mathbb{R}^{n-k}$$
 — гладкое

Тогда 
$$M = \{(t, f(t)) \mid t \in D\} = \Gamma_f$$
.

**Определение 1** (Поверхность(нестрого)). Множество  $S \subset \mathbb{R}^m$  можно называть k-мерной гладкой поверхностью, если в окрестности любой своей точки оно задаётся графиком гладкого отображения  $f \colon D \subset \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^{n-k}$ .

3. Неявное

Пусть  $F: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^{n-k}$ . Тогда

$$M = \{ x \in \mathbb{R}^n \mid F(x) = 0 \}$$

По сути уравнения связи.

**Теорема 1.** Если в некой окрестности  $a \in \mathbb{R}^n$  k-мерная поверхность может быть задана один из 3 способов, то она может быть задана и всеми остальными.

 $1 \to 2 \text{ cm } 1.19.1$ 

$$2 \to 3 \ F(t,y) = f(t) - y, F' = (f'_t \mid -E) \Rightarrow \operatorname{rk} F' = n - k$$

 $3 \to 2 \text{ cm } 1.19.1$ 

 $2 \to 1$   $(x,y) \mapsto (x(t), f(x(t)),$ где t=x. С рангами очевидно проблем нет.

#### § 21 Условный экстремум (нестрого)

**Определение 1** (Безусловный экстремум). Пусть  $f \colon G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, \, a \in G$ — внутренняя точка. Тогда в точке  $a \max / \min$  если

$$\exists U(a) : \forall x \in U \ f(x) \leq / \geq f(a)$$

**Определение 2** (Экстремум на подмножестве). Пусть  $f: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, M \subset \mathbb{R}^n$  — k-мерная поверхность,  $a \in G \cap M$  — внутренняя точка. Тогда в точке  $a \max / \min$  относительно M, если

$$\exists U(a) : \forall x \in U \cap M \ f(x) \leq / \geq f(a)$$

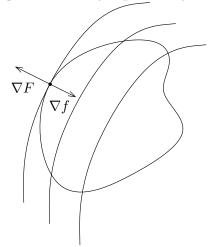
Чаще всего M задают неявно — «накладывают условия» на значения f.

**Определение 3** (Условный экстремум). Пусть  $f: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, F_1, \dots, F_m: G \subset \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, a \in G \cap M$  — внутренняя точка,  $F_1(a) = \dots = F_m(a) = 0$ . Тогда в точке a условный  $\max / \min$  если

$$\exists U(a) : \forall x \in U, F_1(x) = \dots = F_m(x) = 0 \ f(x) \leqslant / \geqslant f(a)$$

**Теорема 1.** Пусть  $f, F_1, \ldots, F_m \in C^1(G)$ ,  $a \in G$ . Тогда если f имеет g а экстремум при условии F(a) = 0, то  $\nabla f(a), \nabla F_1(a), \ldots, \nabla F_m(a)$  — линейно зависимы.

Е.д. Можно двумерный случай рассмотреть.



$$\nabla f = \lambda \nabla F$$

**Следствие 1** (Правило Лагранжа). f имеет в а экстремум при условии  $F_1(a) = \cdots = F_m(a) = 0$ , то

1. либо  $\nabla F_1(a), \ldots, \nabla F_m(a)$  ЛЗ

2. либо  $\exists \lambda_1, \dots, \lambda_m \in \mathbb{R} \colon \nabla f(a) = \sum_i \lambda_i \nabla F_i(a)$ 

### § 22 Доказательство теоремы об условном экстремуме

1. Пусть m=n-1. Будем доказывать от противного. Пусть в a условный тах, но  $\nabla f(a)$ ,  $\nabla F_1(a), \ldots, \nabla F_m(a) - \Pi$ НЗ.

Рассмотрим  $\Phi(x) = (f(x), F_1(x), \dots, F_m(x))$ . Тогда такое  $\Phi \colon G \to \mathbb{R}^n$ . Из линейной независимости градиентов

$$\Phi'(a) = \begin{pmatrix} \nabla f(a) \\ \nabla F_1(a) \\ \vdots \\ \nabla F_m(a) \end{pmatrix}, \det \Phi'(a) \neq 0$$

Пусть  $b = \Phi(a) = (f(a), 0, \dots, 0)$ . Тогда по теоеме об обратном отображении (1.15.1)

$$\exists U(a), V(b): \Phi: U \to V$$
 — диффеоморфизмъ

Пусть  $V \supset B_{\varepsilon}(b), y = (f(a) + \frac{\varepsilon}{2}, 0, \dots, 0) \in V$ , тогда  $\exists ! x \in U \colon \Phi(x) = y$ . Получается, что  $f(x) > f(a), \forall i F_i(x) = 0$ , что немного противоречит тому, что в a условный тах.

2. Теперь рассмотрим случай m < n-1 (всё остальное неинтересно, точно будет ЛЗ). Будем доказывать от противного. Пусть в a условный  $\max$ , но  $\nabla f(a), \nabla F_1(a), \dots, \nabla F_m(a)$  — ЛНЗ. Тогда  $\operatorname{rk} \Phi'(a) = m+1 < n$ . Добавим ещё функций  $F_{m+1}, \dots, F_{n-1}$  таких, что  $F_i(x) = x_{i+1} - ai + 1$ .

Введём ещё стандартное обозначение

$$x = (\underbrace{x, \dots, x_{m+1}}_{\bar{x}}, \underbrace{x_{m+2}, \dots, x_n}_{\bar{x}})$$

И не совсем стандартное

$$A = \frac{\partial(f_1, F_1, \dots, F_m)}{\partial x_1, \dots, x_{m+1}}(a)$$

Обычно такой «дробью» обозначают якобиан, но, пожалуй, сохраню обозначения с лекции.

Итак

$$\Phi'(a) = \left(\begin{array}{c|c} A & * \\ \hline 0 & E_{n-m-1} \end{array}\right) \Rightarrow \operatorname{rk} \Phi'(a) = n$$

А теперь можно подвести всё к первому пункту. Рассмотрим  $\widetilde{M} = \{x \mid F_1(x) = \cdots = F_{n-1}(x) = 0\}$  (а  $M = \{x \mid F_1(x) = \cdots = F_m(x) = 0\}$ ). Поскольку  $\widetilde{M} \subset M$ , f будет иметь в a максимум и относительно  $\widetilde{M}$ .

Аналогично 1 пункту получаем бред какой-то.

Замечание 1. Такая теорема может найти лишь точки, «подозрительные» на экстремум. Надо ещё отдельно думать. Например, вдруг там на компакте всё определено.

Замечание 2. Можно рассматривать функцию Лагранжа:

$$\mathcal{L}(x) = f(x) - \sum_{i=1}^{m} \lambda_i F_i(x)$$

Тогда если в a условный экстремум, то в a стационарная точка ( $\mathcal{L}'(a) = 0$ ) функции Лагража.

## Литература

- [1] Зорич В. А., Математический анализ. Часть I-6 изд., дополн. М.: МЦНМО, 2012
- [2] Зорич В. А., Математический анализ. Часть II -6 изд., дополн. М.: МЦНМО, 2012
- [3] **Фихтенгольц Г. М.**, Курс дифференциального и интегрального исчисления. В трёх томах. Том II. СПб.: Издательство «Лань», 1997. 800 с.
- [4] **Гельфанд И. М.**, Лекции по линейной алгебре 5 изд., испр. СПб.: Добросвет,МЦНМО, 1998. 320 с.