Zadanie regresji liniowej

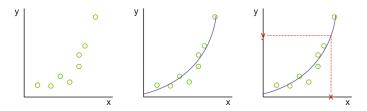
Metody systemowe i decyzyjne

Piotr Dąbrowski

na bazie prezentacji dra. Szymona Zaręby

Problem regresji

- Zmienne wejściowe (ang. input variables): $x \in \mathcal{X}$
- **Zmienna wyjściowa** (ang. *target variable*): $y \in \mathbb{R}$
- Problem: dla zadanego $\mathcal{D} = \{(\mathbf{x}_n, y_n)\}_{n=1}^N$ przewidzieć wartość y dla nowego \mathbf{x} .



Przykładowy problem

Mieszkanie o liczbie pokojów równej *x* kosztuje *y* tys. złotych. Zebrano następujące dane dotyczące trzech sprzedaży:

X	1	2	3
у	200	400	750

Tabela: Dane dla trzech sprzedaży.

Chcemy przewidywać cenę mieszkania *y*, jeżeli dane mieszkanie posiada *x* pokojów.

Ekstrakcja cech

Macierz = $[\phi(\mathbf{x}_1) \ \phi(\mathbf{x}_2) \dots \phi(\mathbf{x}_N)]^{\mathrm{T}}$ (ang. design matrix) przyjmuje postać w zależności od definicji cech, np.:

- $\phi(x) = (1 \ x \ x^2)^{\mathrm{T}}$
- $\phi(x) = (1 e^{-(x-2)^2} e^{-(x-3)^2})^{\mathrm{T}}$

Ekstrakcja cech

X	1	2	3
у	200	400	750

Tabela: Dane dla trzech klientów.

$$\phi(x) = (1 \ x \ x^2)^{\mathrm{T}}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \\ 1 & 3 & 9 \end{bmatrix}$$

$$\phi(x) = \begin{pmatrix} 1 & e^{-(x-2)^2} & e^{-(x-3)^2} \end{pmatrix}^{\mathrm{T}}$$
$$= \begin{pmatrix} 1 & e^{-1} & e^{-4} \\ 1 & e^{0} & e^{-1} \\ 1 & e^{-1} & e^{0} \end{pmatrix}$$

Model

Model regresji liniowej przyjmuje następującą postać:

$$\overline{y}(\mathbf{x}) = \phi(\mathbf{x})^{\mathrm{T}}\mathbf{w},$$

gdzie $\mathbf{w} \in \mathbb{R}^D$ jest wektorem parametrów. Przy macierzowej reprezentacji obserwacji

$$\boldsymbol{X} = \left[\boldsymbol{x}_1 \; \boldsymbol{x}_2 \; \dots \boldsymbol{x}_N\right]$$

model przyjmuje wygodną postać

$$\overline{y}=\Phi w$$



Predykcja

Dla cech $\phi(x) = (1 \ x \ x^2)^{\mathrm{T}}$ oraz wektora parametrów $\mathbf{w} = (1 \ 2 \ 1)^{\mathrm{T}}$, wyznaczyć odpowiedź modelu dla przykładowego wejścia x = 4:

$$\phi(4) = (1 \ 4 \ 16)^{\mathrm{T}}$$

$$\mathbf{w} = (1 \ 2 \ 1)^{\mathrm{T}}$$

$$\overline{\mathbf{y}} = 1 * 1 + 2 * 4 + 1 * 16 = 25$$

Dla błędu kwadratowego:

$$E(\mathbf{w}) = \frac{1}{2} \|\mathbf{y} - \overline{\mathbf{y}}\|_2^2$$

- wyznacz gradient $\nabla_{\mathbf{w}} E(\mathbf{w})$
- przyrównaj gradient do zera
- wylicz szukaną wartość

$$E(\mathbf{w}) = \frac{1}{2} \|\mathbf{y} - \overline{\mathbf{y}}\|_{2}^{2}$$

$$\overline{\mathbf{y}} = \mathbf{\Phi}\mathbf{w}$$

$$\nabla_{\mathbf{w}} E(\mathbf{w}) = \nabla_{\mathbf{w}} \left(\frac{1}{2} \|\mathbf{y} - \mathbf{\Phi}\mathbf{w}\|_{2}^{2}\right)$$

$$= -2\frac{1}{2} \mathbf{\Phi}^{T} (\mathbf{y} - \mathbf{\Phi}\mathbf{w})$$

$$= -\mathbf{\Phi}^{T} (\mathbf{y} - \mathbf{\Phi}\mathbf{w})$$

Wyznacz wartości parametrów minimalizujące błąd $E(\mathbf{w})$:

$$\nabla_{\mathbf{w}} E(\mathbf{w}) = -\mathbf{\Phi}^{T} (\mathbf{y} - \mathbf{\Phi} \mathbf{w})$$

$$\mathbf{\Phi}^{T} (\mathbf{y} - \mathbf{\Phi} \mathbf{w}) = 0$$

$$\mathbf{\Phi}^{T} \mathbf{y} - \mathbf{\Phi}^{T} \mathbf{\Phi} \mathbf{w} = 0$$

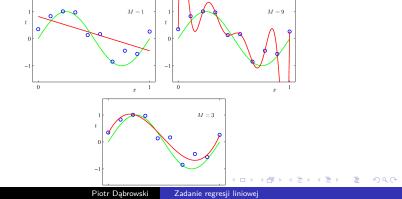
$$\mathbf{\Phi}^{T} \mathbf{y} = \mathbf{\Phi}^{T} \mathbf{\Phi} \mathbf{w}$$

$$(\mathbf{\Phi}^{T} \mathbf{\Phi})^{-1} \mathbf{\Phi}^{T} \mathbf{y} = \mathbb{I} \mathbf{w}$$

$$\mathbf{w} = (\mathbf{\Phi}^{T} \mathbf{\Phi})^{-1} \mathbf{\Phi}^{T} \mathbf{y}$$

Selekcja modelu

- Wybranie zbyt prostego modelu powoduje, że model nie jest w stanie objąć zależności w danych, underfitting
- Wybranie modelu zbyt skomplikowanego powoduje, że model uczy się nie tylko natury danych, ale również wszelkich szumów, overfitting



Dla błędu kwadratowego z regularyzacją ℓ_2 (Tichonowa):

$$E_{\lambda}(\mathbf{w}) = \frac{1}{2} \|\mathbf{y} - \overline{\mathbf{y}}\|_{2}^{2} + \frac{\lambda}{2} \|\mathbf{w}\|_{2}^{2}$$

gdzie $\lambda > 0$ jest współczynnikiem regularyzacji.

- wyznacz gradient $\nabla_{\mathbf{w}} E_{\lambda}(\mathbf{w})$
- przyrównaj gradient do zera
- wylicz szukaną wartość

$$E_{\lambda}(\mathbf{w}) = \frac{1}{2} \|\mathbf{y} - \overline{\mathbf{y}}\|_{2}^{2} + \frac{\lambda}{2} \|\mathbf{w}\|_{2}^{2}$$

 $\overline{\mathbf{y}} = \mathbf{\Phi}\mathbf{w}$

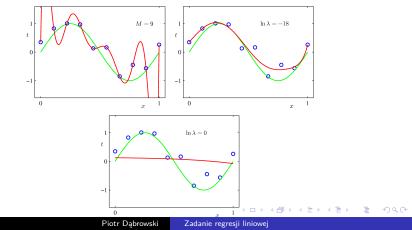
$$\nabla_{\mathbf{w}} E(\mathbf{w}) = \nabla_{\mathbf{w}} \left(\frac{1}{2} \| \mathbf{y} - \mathbf{\Phi} \mathbf{w} \|_{2}^{2} + \frac{\lambda}{2} \| \mathbf{w} \|_{2}^{2} \right)$$
$$= -2 \frac{1}{2} \mathbf{\Phi}^{T} (\mathbf{y} - \mathbf{\Phi} \mathbf{w}) + \frac{\lambda}{2} 2 \mathbf{w}$$
$$= -\mathbf{\Phi}^{T} (\mathbf{y} - \mathbf{\Phi} \mathbf{w}) + \lambda \mathbf{w}$$

Wyznacz wartości parametrów minimalizujące błąd $E_{\lambda}(\mathbf{w})$:

$$\nabla_{\mathbf{w}} E(\mathbf{w}) = -\mathbf{\Phi}^{T} (\mathbf{y} - \mathbf{\Phi} \mathbf{w}) + \lambda \mathbf{w}$$
$$-\mathbf{\Phi}^{T} (\mathbf{y} - \mathbf{\Phi} \mathbf{w}) + \lambda \mathbf{w} = 0$$
$$\mathbf{\Phi}^{T} \mathbf{y} - \mathbf{\Phi}^{T} \mathbf{\Phi} \mathbf{w} - \lambda \mathbf{w} = 0$$
$$\mathbf{\Phi}^{T} \mathbf{y} = \mathbf{\Phi}^{T} \mathbf{\Phi} \mathbf{w} + \lambda \mathbf{w}$$
$$\mathbf{\Phi}^{T} \mathbf{y} = (\mathbf{\Phi}^{T} \mathbf{\Phi} + \lambda \mathbb{I}) \mathbf{w}$$
$$\mathbf{w} = (\mathbf{\Phi}^{T} \mathbf{\Phi} + \lambda \mathbb{I})^{-1} \mathbf{\Phi}^{T} \mathbf{y}$$

Regularyzacja ℓ_2 na parametry

- Poszerzenie kryterium uczenia o wyraz mówiący o tym, że wartości parametrów powinny być małe, bliskie zeru
- Wprowadzenie parametru regulującego siłę "ściągania" parametrów w kierunku zera



Podział zbioru danych

- 60% Zbiór uczący, na nim dokonujemy znalezienia wartości parametrów w, które optymalizują kryterium jakości
- 20% Zbiór **walidacyjny**, na nim dokonujemy znalezienia wartości hiperparametrów M oraz λ , hiperparametry wykorzystywane są do stworzenia modelu uczonego na zbiorze uczącym, na zbiorze walidacyjnym testujemy słuszność hiperparametrów
- 20% Zbiór testowy, na nim podajemy ostateczną skuteczność modelu nauczonego na zbiorze uczącym o hiperparametrach sprawdzonych na zbiorze walidacyjnym