#### Iluminación global con *Radiosity* como un método de elementos finitos.



#### Contenido.



- Introducción.
- Demostración.
- El método de colocación en elementos finitos.
- Radiosity como un método de colocación.
- Calculo de los factores de forma.
- Solución del método.

#### Introducción.



Ecuación integral de iluminación global [6].

$$I(x,x')=g(x,x')[e(x,x')+\int_{S}\rho(x,x',x'')I(x',x'')dx'']$$

Existen dos formas generales de resolverla:

- Monte Carlo (Ray Tracing).
- Elementos Finitos (Radiosity).

Esta ecuación no modela todo fenómeno óptico posible. Fenómenos como la difracción, cáusticas y medios participantes no son contemplados.

#### Introducción.



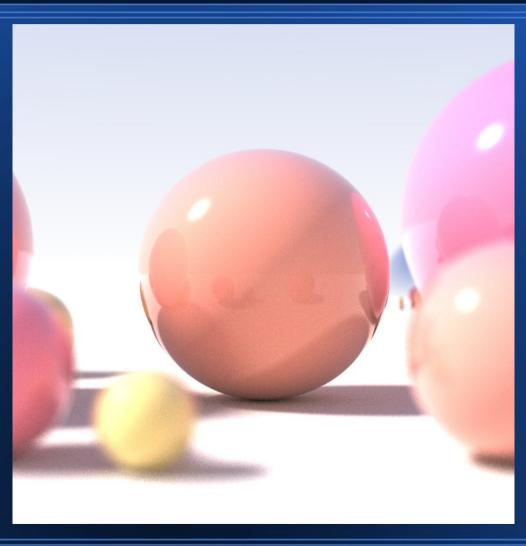




Imágenes obtenidas con *Radiosity*.
Nótese la falta de efectos que dependen del punto de visión.

#### Introducción.



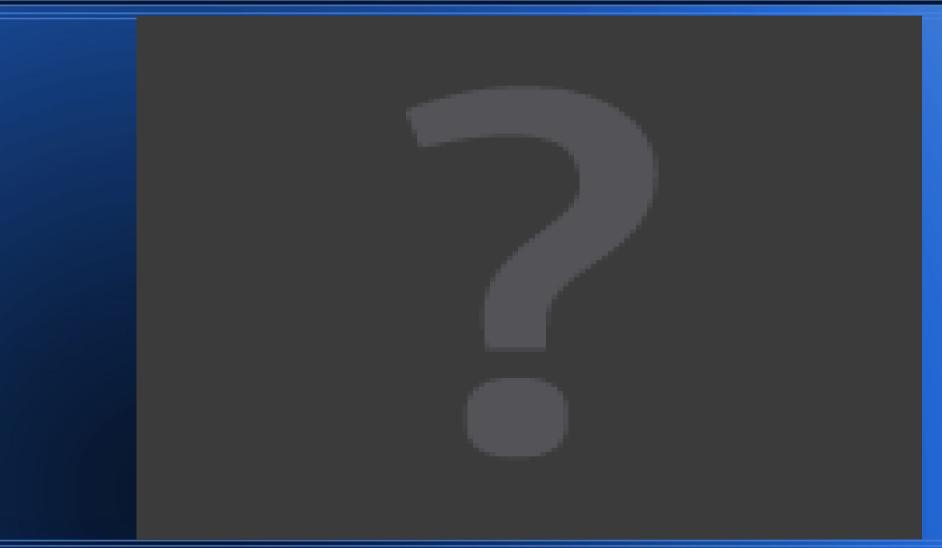




 Imágenes obtenidas con Ray Tracing.

#### Demostración.





# El método de colocación en elementos finitos.



Ecuación de Fredholm de segunda clase:

$$b(t) = e(t) + \int_{\Gamma} k(x, t) b(t) dt = e(t) + (\Phi b)(x)$$

 b(t) es la incognita. Se aproxima como la combinación lineal:

$$\overset{\wedge}{b}(t) = \sum_{i=1}^{n} b_i W_i(t)$$

 bi son coeficientes indeterminados y W es un subconjunto finito de las funciones base de b(t) [2].

## El método de colocación en elementos finitos.



 Se restringe el residual a 0 en n puntos de colocación x'i:

$$r(x_{i}') = \stackrel{\wedge}{b}(x_{i}') - (\Phi \stackrel{\wedge}{b})(x_{i}') - e(x_{i}') = 0$$

Evaluando b y reagrupando términos:

$$r(x_{i}^{'}) = \sum_{j=1}^{n} b_{j}(W_{j}(x_{i}^{'}) - (\Phi W_{j})(x_{i}^{'})) - e(x_{i}^{'}) = 0$$

$$r(x_{i}^{'}) = b_{j}(M_{ij} - K_{ij}) - e(x_{i}^{'}) = 0$$

## El método de colocación en elementos finitos.



 La ecuación original puede entonces aproximarse como el sistema de ecuaciones lineales:

$$(M-K)b=e$$

- M y K son matrices nxn.
- Cuando los elementos son constantes y los puntos de colocación son los centros de los elementos, M es la matriz identidad [2].

## Radiosity como un método de colocación.



- Suposiciones [1]:
  - La luz irradiada por cada elemento poligonal es constante (elementos constantes).
  - La luz irradiada y/o reflejada por un elemento es emitida igualmente en todas direcciones dentro del hemisferio centrado sobre el vector normal del elemento (todas las superficies son reflectores difusos lambertianos perfectos).

# Radiosity como un método de colocación.



Radiosity sigue la siguiente ecuación [2]:

$$b(x) = e(x) + \int_{\Gamma} k(x, x') b(x') dx'$$

• El kernel de la ecuación es:

$$k(x, x') = \rho(x) \frac{\cos(\theta)\cos(\theta')}{\pi r^2} v(x, x') = \rho(x) F_{x, x'}$$

• El *kernel* representa la reflectividad del elemento multiplicado por el factor de forma entre los elementos diferenciales x y x'.

### Radiosity como un método de colocación.



Como los elementos son constantes:

$$M = I$$

 La matriz K se relaciona con los factores de forma:

$$K_{ij} = \int_{\Gamma} k(x_i, x') W_j(x') dx'$$

K se discretiza como:

$$K_{ij} = \rho_i \overset{\wedge}{F}_{ij}$$

## Cálculo de los factores de forma.



- Primero hay que determinar el valor de v(x, x') y luego hay que aproximar el factor de forma en si:
  - v(x,x') se evalua con ray casting.
  - Fij puede evaluarse punto-punto, punto-área o área-área [5]. Cuando se trata de factores de forma área-área, Fij se convierte en [1]:

$$F_{ij} = \frac{1}{A_i} \int_{A_i} \int_{A_i} \frac{\cos(\theta_i)\cos(\theta_j)}{\pi r_{ij}^2} dA_i dA_j$$

## Cálculo de los factores de forma.



- Propiedades de los factores de forma:
  - $F_{ij} = F_{ji} * (A_j / A_i).$
  - $F_{ii} = 0.$
  - La suma j = 1 hasta n de Fij = 1 para todo i.
- Fij área-área puede resolverse como la siguiente integral de linea (partiendo del teorema de Stokes) [1]:

$$F_{ij} = \frac{1}{2\pi A_i} \oint_{C_i} \oint_{C_i} \left[ \ln(r) dx_i dx_j + \ln(r) dy_i dy_j + \ln(r) dz_i dz_j \right]$$

## Cálculo de los factores de forma.



- FF := 0
- Por cada segmento de Ai.
  - Por cada segmento de Aj.
    - Evaluar In(r).
    - Calcular dxi, dxj, dyi, dyj, dzi, dzj la longitud de los segmentos j e i en los ejes X, Y y Z.
    - FF := FF +  $\ln(r)$  \*  $(dx_i * dx_j + dy_i * dy_j + dz_i * dz_j)$ .
- FF := FF / (2 \* pi \* Ai)

#### Solución del método.



- Escoger la base y el mallado.
  - Mallado constante.
- Aproximar la solución a la ecuación integral.
  - Colocación.
- Integrar los factores de forma.
  - Analítico (numérico) o semicubos.
- Resolver el sistema de ecuaciones.
  - Gauss-Seidel o refinamiento progresivo.

#### Solución del método.



Resolver el sistema [1]:

$$(I-K)b=e$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -\rho_{1} \mathring{F}_{1,2} & \cdots & -\rho_{1} \mathring{F}_{1,n} \\ -\rho_{1} \mathring{F}_{1,2} & 1 & \cdots & -\rho_{2} \mathring{F}_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -\rho_{n} \mathring{F}_{n,1} & -\rho_{n} \mathring{F}_{n,2} & \cdots & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_{1} \\ b_{2} \\ \vdots \\ b_{n} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e_{1} \\ e_{2} \\ \vdots \\ e_{n} \end{bmatrix}$$

#### Referencias.



- 1. Goral, Cindy M. et al. (1984): Modeling the Interaction of Light Between Diffuse Surfaces. Computer Graphics.
- 2. Heckbert, Paul S. (1993): Finite Element Methods for Radiosity. Global Illumination Course. SIGGRAPH.
- 3. Cohen, Michael F. y Greenberg, Donald P. (1985): The Hemi-cube: A Radiosity solution for complex environments. SIGGRAPH.
- 4. Cohen, Michael F. et al. (1988): A Progressive Refinement Approach to Fast Radiosity Image Generation. Computer Graphics.
- 5. Hanrahan, Pat et al. (1991): A Rapid Hierarchical Radiosity Algorithm. Computer Graphics.
- 6. Kajiya, James T. (1986): The Rendering Equation. SIGGRAPH.