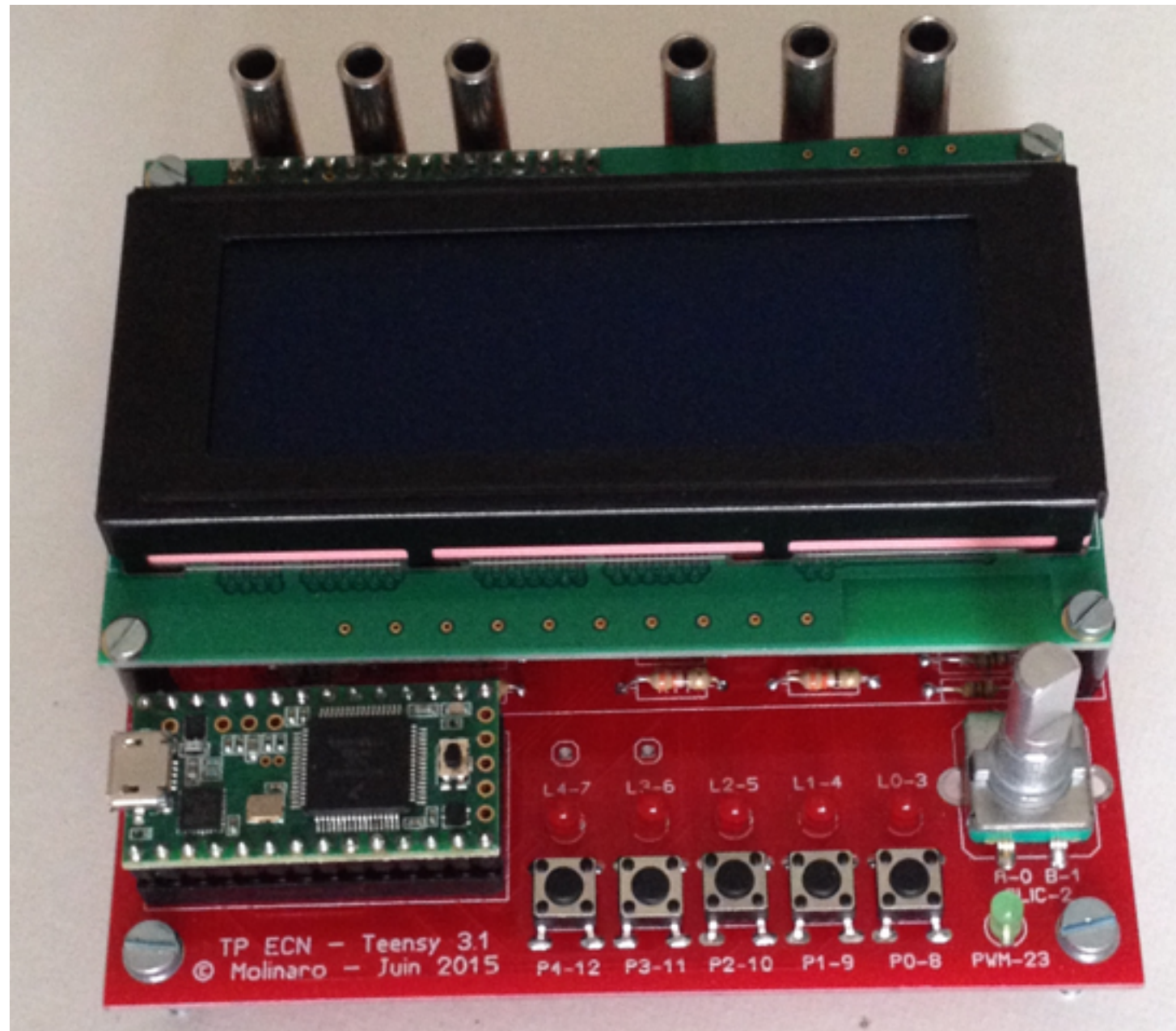


# *Temps Réel*



# But de cette partie

## Objectif :

- *premier exécutif, qui ne sait que lancer une seule tâche qui ne doit jamais terminer.*

## Travail à faire :

- déclarer une tâche et sa pile, écrire le code d'initialisation et son code qui fait clignoter une led.

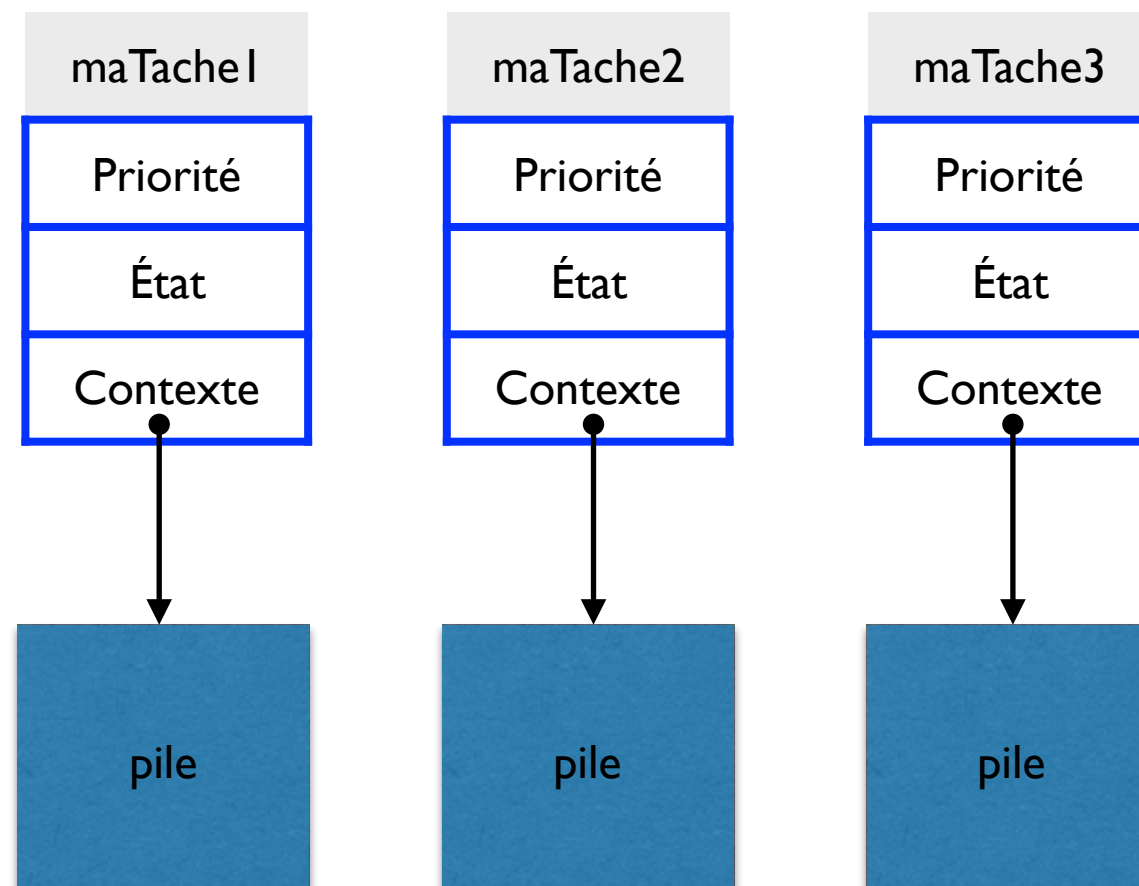


# Tâche

Une *tâche* est une exécution particulière d'un code.

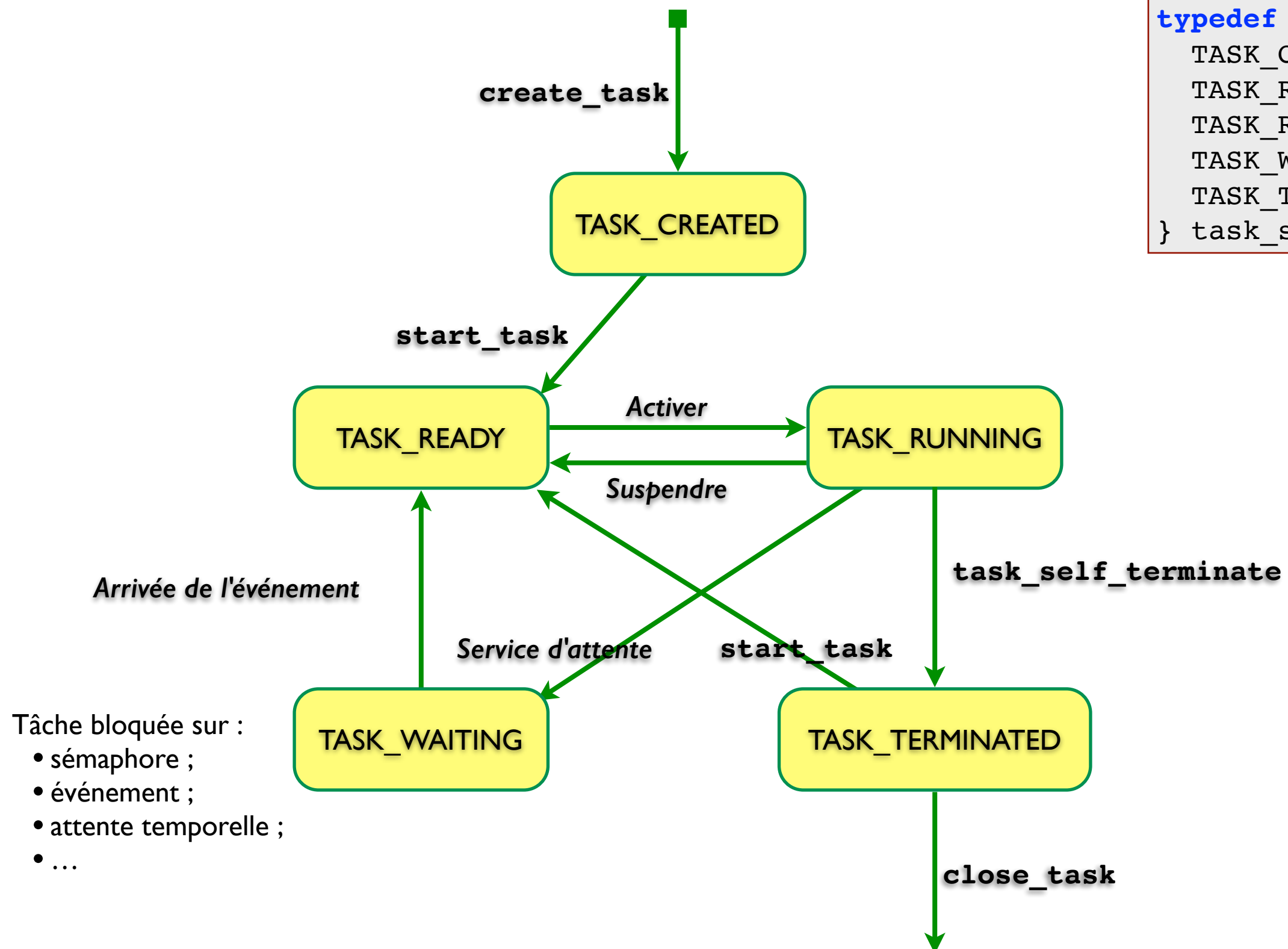
L'*état* précise dans quelle situation d'exécution se trouve le code associé.

L'ensemble des données décrivant une tâche est contenue dans un *descripteur de tâche*.



# États d'une tâche

```
typedef enum {  
    TASK_CREATED,  
    TASK_READY,  
    TASK_RUNNING,  
    TASK_WAITING,  
    TASK_TERMINATED  
} task_state ;
```



# Contexte d'une tâche

Le *contexte d'une tâche* est l'ensemble des informations relatives à un avancement particulier de l'exécution d'un programme, c'est à dire la valeur de tous les registres internes : R0 à R12, R13 (SP), R14 (LR), R15 (PC), PSR (*Program Status Register*).

Le descripteur de tâche possède un champ *contexte* qui mémorise le contexte d'une tâche lorsqu'elle n'est pas en exécution.

Quand une tâche *pass*e dans l'état ***TASK\_RUNNING***, le contenu du champ contexte de son descripteur est copié dans les registres du processeur.

Quand une tâche *est* dans l'état ***TASK\_RUNNING***, le contenu du champ contexte de son descripteur n'est pas significatif, car le contexte est contenu dans les registres du processeur.

Quand une tâche *quitte* l'état ***TASK\_RUNNING***, le contenu des registres du processeur est copié dans le champ contexte de son descripteur.

```
typedef struct {  
    uint32_t mR4 ;  
    uint32_t mR5 ;  
    uint32_t mR6 ;  
    uint32_t mR7 ;  
    uint32_t mR8 ;  
    uint32_t mR9 ;  
    uint32_t mR10 ;  
    uint32_t mR11 ;  
    uint32_t mSP_USR ;  
    uint32_t mLR_USR ;  
} task_context ;
```

Pour des raisons pratiques, les registres R0 à R3, R12, et R15 (PC) sont mémorisés dans la pile de la tâche.

# Création, démarrage d'une tâche : code à écrire

À partir de cette étape :

- les fichiers `setup-loop.h` et `set-loop.c` doivent être supprimés. Les fonctions `setup` et `loop`, propres à l'exécution sans exécutif, n'existent plus ;
- un fichier `user-tasks.c` est utilisé, qui déclare et lance les tâches.

Voici le fichier `user-tasks.c` pour cette étape :

```
static void task1 (USER_MODE_ const uint32_t inArgument1, const uint32_t inArgument2) {
    while (1) { // INDISPENSABLE pour une tâche qui ne termine pas
        // Code de la tâche
    }
}

static task_descriptor gTaskDescriptor1 ; // Descripteur de la tâche
static uint32_t gStack1 [128] ; // Pile de la tâche

static void initTasks (INIT_MODE) {
    kernel_create_task (MODE_ & gTaskDescriptor1, 1, gStack1, sizeof (gStack1)) ;
    kernel_start_task (MODE_ & gTaskDescriptor1, task1, 0, 0) ;
}

MACRO_INIT_ROUTINE (initTasks) ;
```

# Création d'une tâche

La *création d'une tâche* initialise son descripteur (à l'exception du contexte de la tâche), dont son état à *TASK\_CREATED*.

```
static task_descriptor gTaskDescriptor1 ; // Descripteur de la tâche
static uint32_t gStack1 [128] ; // Pile de la tâche

static void initTasks (INIT_MODE) {
    kernel_create_task (MODE_ & gTaskDescriptor1, 1, gStack1, sizeof (gStack1)) ;
    .....
}
```

Adresse du descripteur de tâche

Priorité de la tâche : la valeur 0 est la plus prioritaire

Adresse de la zone mémoire affectée à la pile de la tâche

Taille (en nombre d'octets) de la zone mémoire affectée à la pile de la tâche

Chaque tâche a son propre descripteur et sa propre pile. Plusieurs tâches peuvent avoir la même priorité. Dans cette étape, il n'y a qu'une seule tâche, aussi sa priorité n'a pas d'importance.



# Démarrage d'une tâche

Le *démarrage d'une tâche* place son état à *TASK\_READY*.

```
static void task1 (USER_MODE_ const uint32_t inArgument1, const uint32_t inArgument2) {  
    while (1) { // INDISPENSABLE pour une tâche qui ne termine pas  
        // Code de la tâche  
    }  
}  
  
static void initTasks (INIT_MODE) {  
    .....  
    kernel_start_task (MODE_ & gTaskDescriptor1, task1, 0, 0) ;  
}
```

Adresse du descripteur de tâche

Nom de la fonction qui définit le code la tâche

Valeur qui sera affectée à inArgument1

Valeur qui sera affectée à inArgument2

Plusieurs tâches peuvent exécuter le même code : les deux arguments inArgument1 et inArgument2 peuvent servir pour différencier leurs exécutions.



# Le resetHandler pour cette partie

Le resetHandler est écrit en assembleur (reset-handler-prgm-11.s).

```
resetHandler:
@--- Init micro controller
    bl configure_microcontroller
@--- set PSP
    ldr r0, =backgroundTaskStack + 1024
    msr psp, r0
@--- Set CONTROL register
    mov r0, #3
    msr control, r0
    isb
@---
    bl kernel_selectTaskToRun
@--- Launch task
    svc #0
#--- Background task : infinite loop
infiniteLoop:
    b infiniteLoop
```

La fonction `kernel_selectTaskToRun`, écrite en C, sélectionne la tâche prête la plus prioritaire, place son état à la valeur `TASK_RUNNING`, et l'adresse de son contexte est affecté à la variable `gRunningTaskContextSaveAddress`.



# Le svcHandler pour cette partie

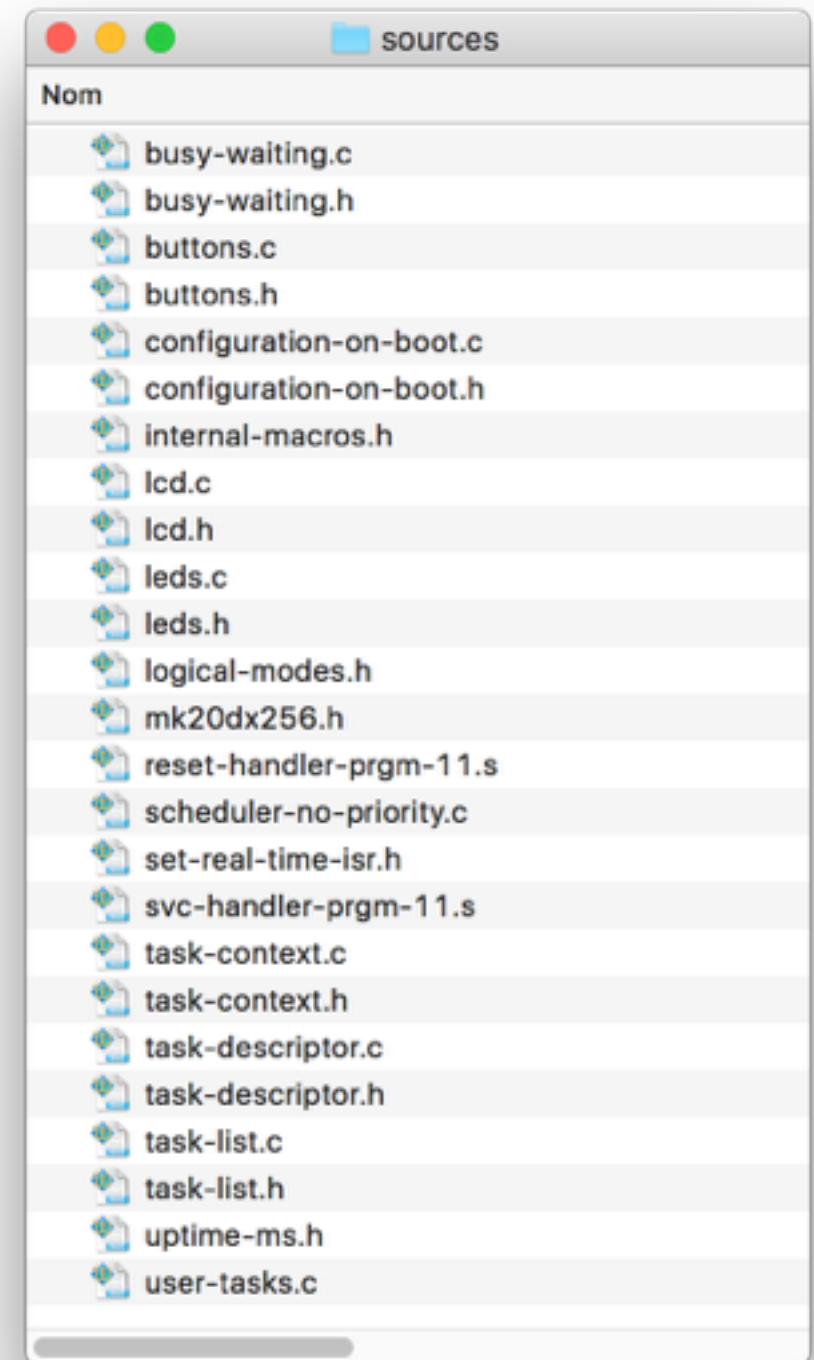
Le svcHandler est écrit en assembleur (svc-handler-prgm-11.s).

```
svcHandler:
@----- Activity led On (macro that uses only R4 and R5)
    ACTIVITY_LED_ON
@----- R1 <- new task context
    ldr    r1, =gRunningTaskContextSaveAddress
    ldr    r1, [r1]
@----- Restore context of activated task
    ldmia  r1!, {r4, r5, r6, r7, r8, r9, r10, r11, r12, lr}
    msr    psp, r12
@--- Return from interrupt
    bx     lr
```

# Travail à faire

- récupérer sur le serveur pédagogique l'archive 11-sources.tbz qui contient :
  - \*logical-modes.h ;
  - \*reset-handler-prgm-11.s ;
  - \*scheduler-no-priority.c ;
  - \*svc-handler-prgm-11.s ;
  - \*task-context.c et task-context.h ;
  - \*task-descriptor.c et task-descriptor.h ;
  - \*task-list.c et task-list.h ;
- seul fichier à compléter : user-tasks.c, de façon à faire clignoter une led (ne pas choisir la led *Teensy*). Vous pouvez utiliser toutes les routines des boutons poussoirs, leds, LCD, et busyWaitingDuringMS.

À partir de cette étape, la led Teensy est contrôlée par l'exécutif, de façon à montrer la charge du processeur.



# Résultat attendu

La led choisie doit clignoter.

La led *Teensy* est allumée en permanence : allumée, elle indique le processeur exécute du code de l'exécutif ou des tâches ; éteinte, le processeur n'exécute aucun code de l'exécutif ni des tâches.

Dans cette étape, la tâche tourne en permanence, le led *Teensy* est allumée en permanence.